

Ejes de accionamiento por correa dentada ELGR

FESTO



Características

Información resumida	Características	Campos de aplicación
Generalidades	<ul style="list-style-type: none">Óptima relación precio-rendimientoUnidad lista para el montaje, para el diseño de máquinas más sencillo y rápidoGran fiabilidad con una vida útil verificada de 5000 kmKit completo para una solución sencilla y compacta de detección de la posición final	<ul style="list-style-type: none">Guía deslizante<ul style="list-style-type: none">Para cargas pequeñasLimitación de las características del movimiento debido al momento generado por la cargaGuía con holguraGuía de rodamiento de bolas<ul style="list-style-type: none">Para cargas intermediasExcelentes características del movimiento, a pesar del momento generado por la cargaGuía sin holguras (elementos de guía pretensados)

Módulo de eje con interfaz de motor abierta → página 4

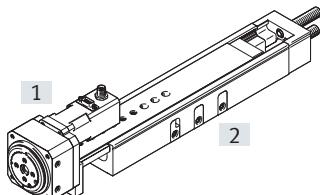
- Carreras variables
- Dos variantes de guía
- Conjuntos de sujeción axial para los servomotores y los motores paso a paso
- El motor se puede conectar indistintamente en 4 lados y su posición puede cambiarse de manera muy sencilla.



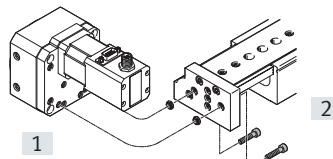
Características

Combinaciones posibles con Optimised Motion Series (OMS)

Actuador rotatorio ERMO en minicarro DGSL

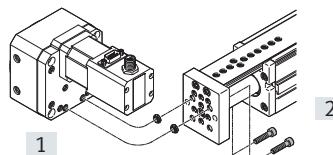
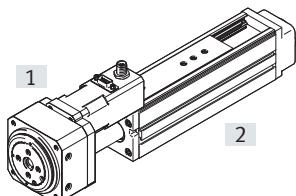


En la combinación de ERMO-12 y DGSL-12, en el ERMO no puede utilizarse el sensor de proximidad SIEN como conmutador de referencia.



Tamaño	Accesorios		
[1] ERMO	[2] DGSL	Casquillo para centrar	Tornillo
12	12	ZBH-7 (x2)	M4x18 (x2)
25	20	ZBH-9-7 (x2)	M5x22 (x2)
25	25	ZBH-9-7 (x2)	M5x22 (x2)

Actuador rotatorio ERMO en minicarro EGSL



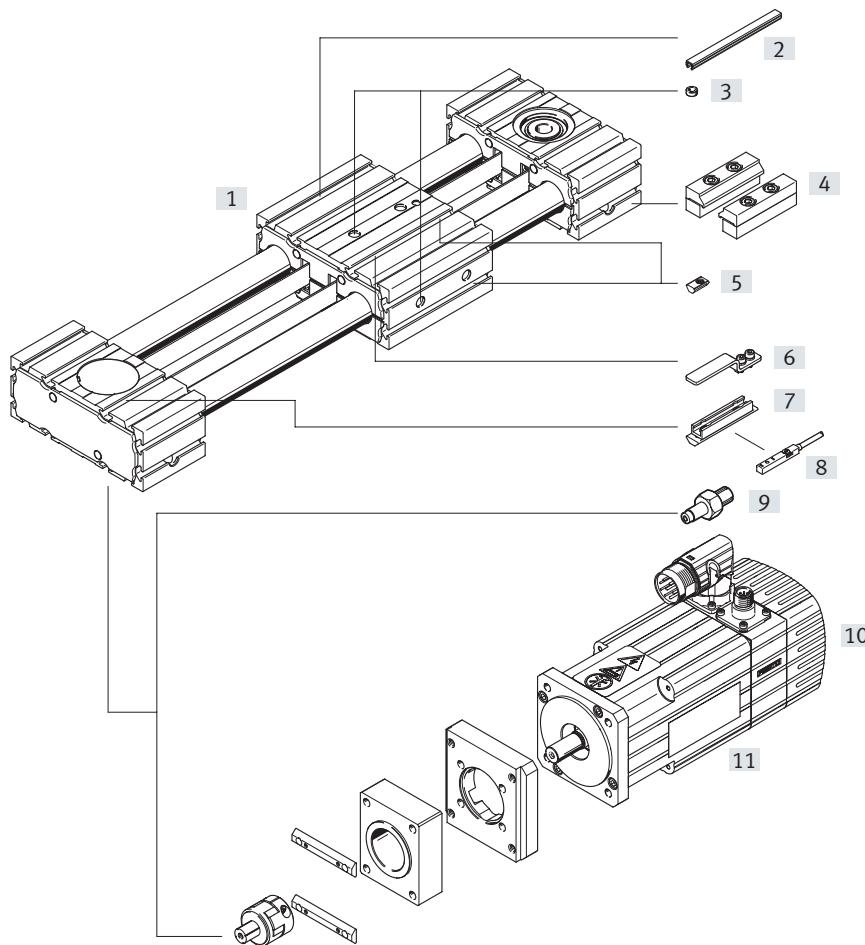
Tamaño	Accesorios		
[1] ERMO	[2] EGSL	Casquillo para centrar	Tornillo
12	35	ZBH-7 (x2)	M4x12 (x2)
16	45	ZBH-7 (x2)	M5x12 (x2)
25	55	ZBH-7 (x2)	M5x14 (x2)
32	55	ZBH-7 (x2)	M5x14 (x2)

Códigos del producto

001	Serie	
ELGR	Eje lineal	
002	Tipo de actuador	
TB	Correa dentada	
003	Guía	
	Guía de rodamiento de bolas	
GF	Guía de deslizamiento	
004	Tamaños	
35	35	
45	45	
55	55	
005	Carrera [mm]	
100	100	
200	200	
300	300	
400	400	
500	500	
600	600	
800	800	
1000	1000	
1200	1200	
1500	1500	
...	100 ... 1500	
006	Reserva de carrera [mm]	
...	0 ... 999	
007	Ejecución con carro	
	Estándar	
L	Carro, largo	
008	Carro adicional	
	Sin	
ZL	1 carro a la izquierda	
ZR	1 carro a la derecha	
ZB	Carro adicional 1x izquierda, 1x derecha	
009	Tipo de motor	
	Sin motor	
ST	Motor paso a paso ST	

010	Unidad de medición	
	Sin	
E	Encoder	
011	Freno	
	Sin	
B	Con freno	
012	Orientación del cable de salida	
	Sin	
AD	Abajo	
AL	Izquierda	
AR	Derecha	
AT	Arriba	
013	Posición del motor	
	Estándar	
FR	Delante a la derecha	
FL	Izquierda delante	
RR	Detrás a la derecha	
RL	Izquierda detrás	
014	Sensor de proximidad, inductivo, ranura 8, PNP, normalmente cerrado, cable de 7,5 m [unidad]	
...	1 ... 6	
015	Sensor de proximidad, inductivo, ranura 8, PNP, normalmente abierto, cable de 7,5 m [unidad]	
...	1 ... 6	
016	Tapa de la ranura de fijación, 2 unidades de 500 mm [unidad]	
...	1 ... 50	
017	Tuerca deslizante ranura de fijación [unidad]	
...	1 ... 99	
018	Gorrón [unidad]	
...	1 ... 4	
019	Fijación para perfil	
...	1 ... 2	
020	Manual de utilización	
	Con manual de utilización	
DN	Sin manual de utilización	

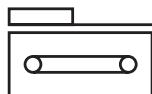
Cuadro general de periféricos



Accesorios

Código de producto/código del pedido	Descripción	→ Página/Internet
[1] Eje de accionamiento por correa dentada ELGR	Actuador eléctrico	6
[2] Tapa de la ranura NC	• Para la protección contra el ensuciamiento	18
[3] Casquillo para centrar ZBH	• Para centrar cargas y anexos en el carro • 2 casquillos para centrar incluidos en el suministro del eje	18
[4] Fijación para perfil MA	Para la fijación del eje en la culata delantera	16
[5] Tuerca deslizante NM	Para la fijación de anexos	18
[6] Leva de conmutación SA, SB	Para detectar la posición del carro	17
[7] Soporte para sensor SA, SB	Adaptador para la fijación de los sensores de proximidad inductivos en el eje	17
[8] Sensor de proximidad para ranura en T SA, SB	• Sensor de proximidad inductivo para ranura en T • En los códigos del pedido SA y SB, el suministro incluye 1 leva de conmutación y 1 soporte para sensor	19
[9] gorrón EA	• Puede utilizarse como conexión alternativa, según sea necesario • Para combinaciones de eje y motor → página 16 no se requiere gorrón	18
[10] Motor EMMT	Motores adaptados específicamente al eje, con o sin freno	emmt
[11] Conjunto de sujeción axial EAMM	Para montaje axial del motor (compuesto por: acoplamiento, caja de acoplamiento y brida del motor)	eamm-a
– Cable de conexión NEBA	Para sensores de proximidad (código del pedido SA y SB)	19

Hoja de datos



○ - Tamaño
 35 ... 55

| - Longitud de carrera
 50 ... 1500 mm

🔧 - www.festo.com

🔧 - Servicio de reparación



Especificaciones técnicas generales

Tamaño	35	45	55
Forma constructiva	Eje lineal electromecánico con correa dentada		
Guía	Guía de rodamiento de bolas		
	Guía deslizante		
Posición de montaje	Indistinta		
Carrera de trabajo [mm]	50 ... 800	50 ... 1000	50 ... 1500
Fuerza de avance máx. F_x [N]	50	100	350
Momento máx. de giro sin carga [Nm]	0,1	0,2	0,4
Par de accionamiento máximo [Nm]	0,46	1,24	5
Resistencia máxima al par de desplazamiento sin carga [N]	10,8	16,1	27,9
Velocidad máx.			
Guía de rodamiento de bolas [m/s]	3		
Guía deslizante [m/s]	1		
Aceleración máxima ¹⁾ [m/s ²]	50		
Precisión de repetición [mm]	±0,1		

1) La aceleración máxima depende de la carga útil, del par de accionamiento y de la fuerza máxima de avance → página 9

Condiciones de funcionamiento y del entorno

Temperatura ambiente			
Guía de rodamiento de bolas [°C]	-10 ... +50		
Guía deslizante [°C]	0 ... +40		
Grado de protección	IP20		
Tiempo de utilización [%]	100		

Pesos [kg]

Tamaño	35	45	55
Guía de rodamiento de bolas			
Peso básico con carrera de 0 mm ¹⁾			
Carro estándar	1,5	3,2	5,4
Carro largo	1,9	4,3	7,4
Peso adicional por cada 1000 mm de carrera	2,5	5,0	7,8
Masa móvil	0,5	1,1	1,9
Carro			
Carro estándar	0,5	1,0	1,8
Carro largo	0,8	1,7	3,0
Carro adicional	0,4	0,9	1,7

1) Incl. carro

Hoja de datos

Pesos [kg]			
Tamaño	35	45	55
Guía deslizante			
Peso básico con carrera de 0 mm ¹⁾			
Carro estándar	1,4	3,1	5,1
Carro largo	1,9	4,3	7,3
Peso adicional por cada 1000 mm de carrera	2,5	5,0	7,8
Masa móvil	0,4	0,9	1,5
Carro			
Carro estándar	0,4	0,9	1,5
Carro largo	0,7	1,6	2,8
Carro adicional	0,3	0,7	1,3

1) Incl. carro

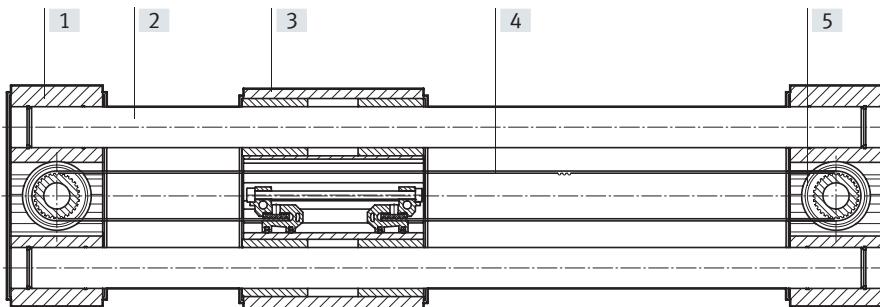
Correa dentada			
Tamaño	35	45	55
División [mm]	2	3	3
Anchura [mm]	10	15	19,3
Diámetro efectivo [mm]	18,46	24,83	28,65
Constante de avance [mm/giro]	58	78	90

Momento de inercia de la masa				
Tamaño	35	45	55	
J_0				
Carro estándar [kg mm ²]	40,26	155,13	360,48	
Carro largo [kg mm ²]	66,50	271,52	638,74	
J_H por metro de carrera [kg mm ² /m]	0,26	1,06	1,88	
J_L por kg de carga útil [kg mm ² /Kg]	85,19	154,13	205,21	
J_W Carro adicional [kg mm ²]	36,75	136,55	301,92	

El momento de inercia de la masa $J_A = J_0 + K \times J_W + J_H \times \text{carrera de trabajo [m]} + J_L \times m_{\text{carga útil}} [\text{kg}]$ $K =$ Número de carros adicionales
 J_A del eje completo se calcula de la siguiente manera:

Materiales

Vista en sección

**Eje**

[1] Culata delantera, perfil	Aleación forjada de aluminio anodizado
[2] Barras de guía	Acero templado y cromado duro
[3] Carro, perfil	Aleación forjada de aluminio anodizado
[4] Correa dentada	Policloropreno o NBR con cable de fibra de vidrio y recubrimiento de nailon
[5] Polea de transmisión	Acero inoxidable de alta aleación
Nota sobre los materiales	En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)
	Contiene sustancias que afectan al proceso de pintura

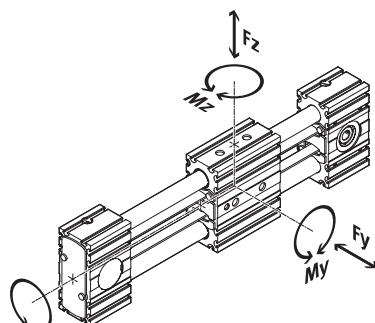
Hoja de datos

Valores característicos de las cargas

Las fuerzas y los momentos indicados se refieren al centro de la guía. El punto de ataque es la intersección del centro de la guía y la línea central longitudinal del carro.

No pueden superarse durante el funcionamiento dinámico. Además, se debe prestar especial atención al frenado.

Si el eje está expuesto simultáneamente a varios de los momentos y fuerzas indicados más abajo, además de las cargas máximas indicadas deberá cumplirse la siguiente ecuación:



Cálculo del factor comparativo de la carga:

$$f_v = \frac{|F_{y1}|}{F_{y2}} + \frac{|F_{z1}|}{F_{z2}} + \frac{|M_{x1}|}{M_{x2}} + \frac{|M_{y1}|}{M_{y2}} + \frac{|M_{z1}|}{M_{z2}} \leq 1$$

F_1/M_1 = valor dinámico

F_2/M_2 = valor máximo

Fuerzas y momentos admisibles para una vida útil de 5000 km

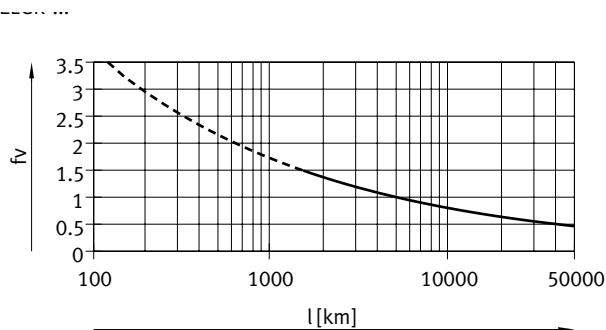
Guía		Guía deslizante			Guía de rodamiento de bolas		
Tamaño		35	45	55	35	45	55
$F_{y\max}, F_{z\max}$	[N]	50	100	300	50	100	300
Carro estándar							
$M_{x\max}$	[Nm]	1	2,5	5	2,5	5	15
$M_{y\max}$	[Nm]	4	8	16	8	16	48
$M_{z\max}$	[Nm]	4	8	16	8	16	48
Carro largo							
$M_{x\max}$	[Nm]	1	2,5	5	2,5	5	15
$M_{y\max}$	[Nm]	10	20	40	20	40	124
$M_{z\max}$	[Nm]	10	20	40	20	40	124

Vida útil

La vida útil de la guía depende de la carga. Para estimar aproximadamente la vida útil de la guía, en el siguiente esquema se muestra como característica el factor comparativo de la carga f_v y su relación con la vida útil.

Esta representación solamente proporciona el valor teórico. Si el factor comparativo de la carga f_v es superior a 1,5, es imprescindible consultar a su técnico de Festo local.

Factor comparativo de la carga f_v en función de la vida útil



Ejemplo:

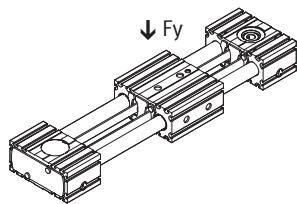
Un usuario quiere mover una masa de X kg. Aplicando la fórmula anterior, se obtiene un factor comparativo de la carga f_v de 1,5. Según el esquema, la guía tiene en ese caso una vida útil de aproximadamente 1500 km. Reduciendo la aceleración, se reducen los valores M_z y M_y . En esas condiciones, siendo el factor de carga igual a 1, la vida útil es de 5000 km.

Nota

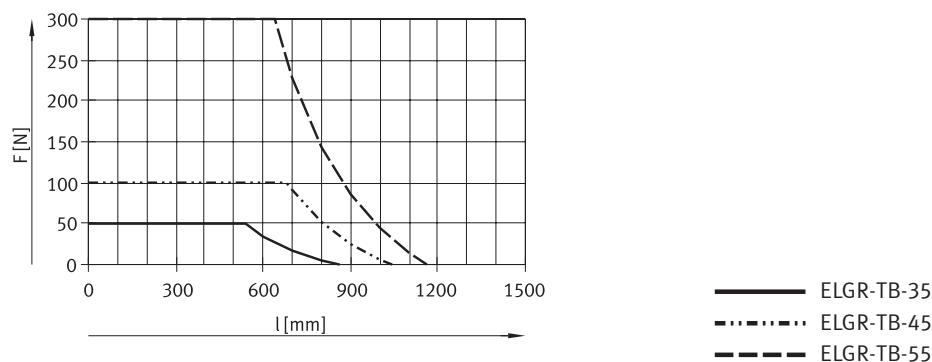
Software de ingeniería
Electric Motion Sizing
www.festo.com/x/electric-motion-sizing

Hoja de datos

Carga máx. con posición de montaje horizontal



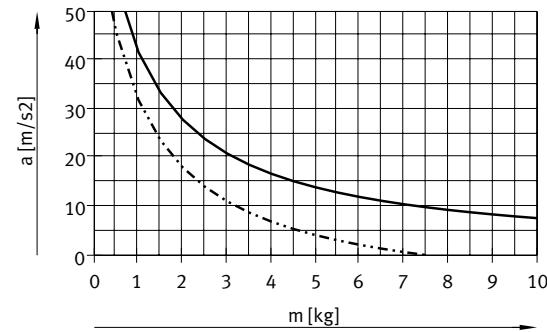
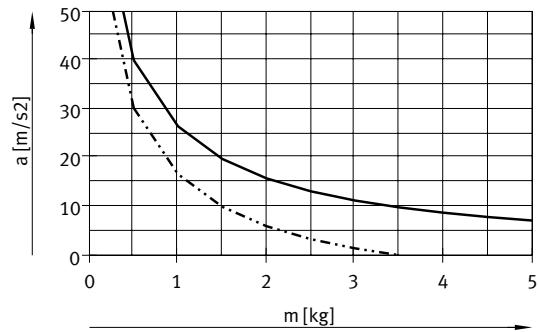
Las curvas características que se aprecian en el diagrama corresponden a la flexión máxima recomendada de 0,5 mm. En este caso, a partir de una longitud de carrera determinada no se puede aplicar la carga máxima sobre el eje.



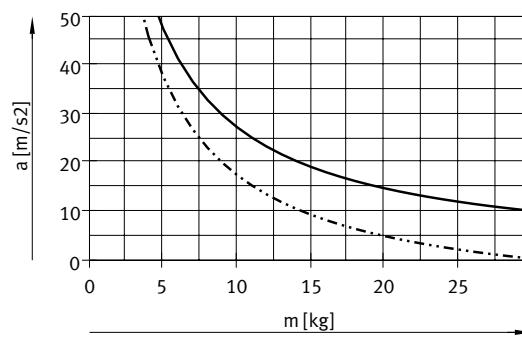
Aceleración máx. a en función de la carga útil m

ELGR-35

ELGR-45



ELGR-55



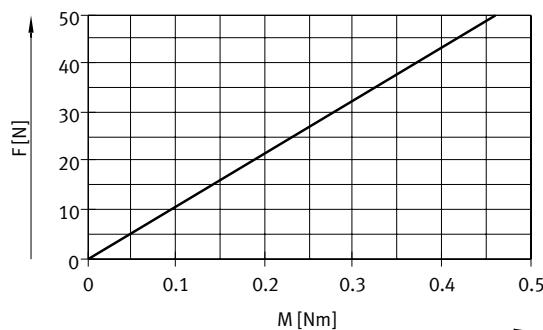
Horizontal
Vertical

Ejes de accionamiento por correa dentada ELGR

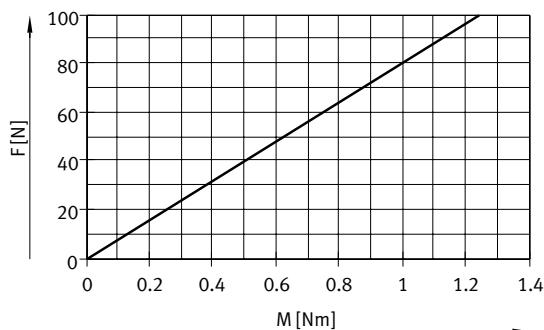
Hoja de datos

Fuerza de avance F_x en función del momento de entrada M

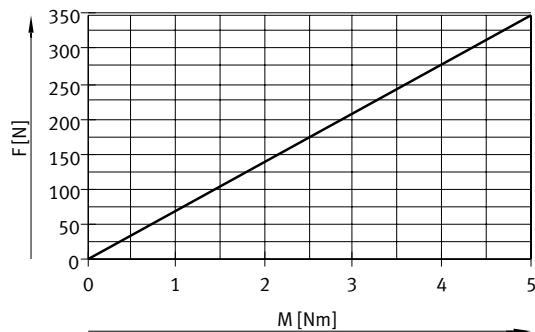
ELGR-35



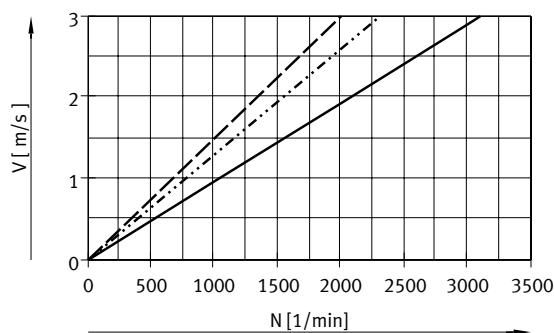
ELGR-45



ELGR-55



Velocidad v en función de las revoluciones n



— ELGR-TB-35

··· ELGR-TB-45

— ELGR-TB-55

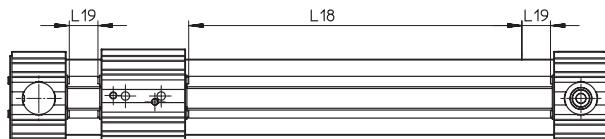
Hoja de datos

Carrera nominal mínima

en la variante con carro adicional ELGR-...-ZR/ZL/ZB

Tamaño ELGR-	35 ZR/ZL	ZB	45 ZR/ZL	ZB	55 ZR/ZL	ZB
Carrera nominal mín. [mm]	126	202	146	242	166	282

Reserva de carrera



L18 = carrera nominal

L19 = reserva de carrera

- La reserva de carrera es una distancia de seguridad a la posición final mecánica que no se utiliza en el funcionamiento regular

- La suma de la carrera nominal y 2 veces la reserva de carrera no debe superar la carrera de trabajo máxima admisible

- La longitud de la reserva de carrera puede definirse libremente
- En el producto modular, la reserva de carrera se define a través de la característica "Reserva de carrera".

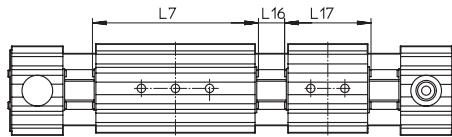
Ejemplo:

Tipo ELGR-TB-45-500-20H-...
Carrera nominal = 500 mm
2 veces la reserva de carrera = 40 mm

Carrera de trabajo = 540 mm
(540 mm = 500 mm + 2x 20 mm)

Reducción de la carrera de trabajo

Con carros estándar o carros largos con carro adicional ELGR-...-ZR/ZL/ZB



L7 = longitud del carro

L16 = distancia entre los dos carros

L17 = longitud del carro adicional

- Combinando un eje de accionamiento por correa dentada con un carro adicional, la carrera de trabajo se reduce lo equivalente a la longitud del carro adicional y a la distancia entre los dos carros

- En la variante de carro largo L, el carro adicional no es de versión prolongada

Ejemplo:

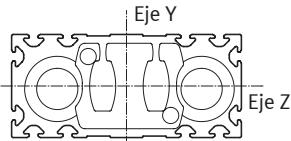
Tipo ELGR-TB-35-500-...-ZR
Carrera de trabajo = 500 mm
L16 = 10 mm
L7, L17 = 76 mm

Carrera de trabajo con carro adicional = 414 mm
(500 mm - 10 mm - 76 mm)

Dimensiones: carro adicional

Tamaño	35	45	55
Longitud L17 [mm]	76	96	116
Distancia entre los carros L16 [mm]	≥0		

Segundos momentos de inercia



Tamaño	35	45	55
I_y [mm 4]	$4,19 \times 10^3$	$17,95 \times 10^3$	$41,18 \times 10^3$
I_z [mm 4]	$3,77 \times 10^3$	$15,71 \times 10^3$	$38,35 \times 10^3$

Valores límite de flexión recomendados

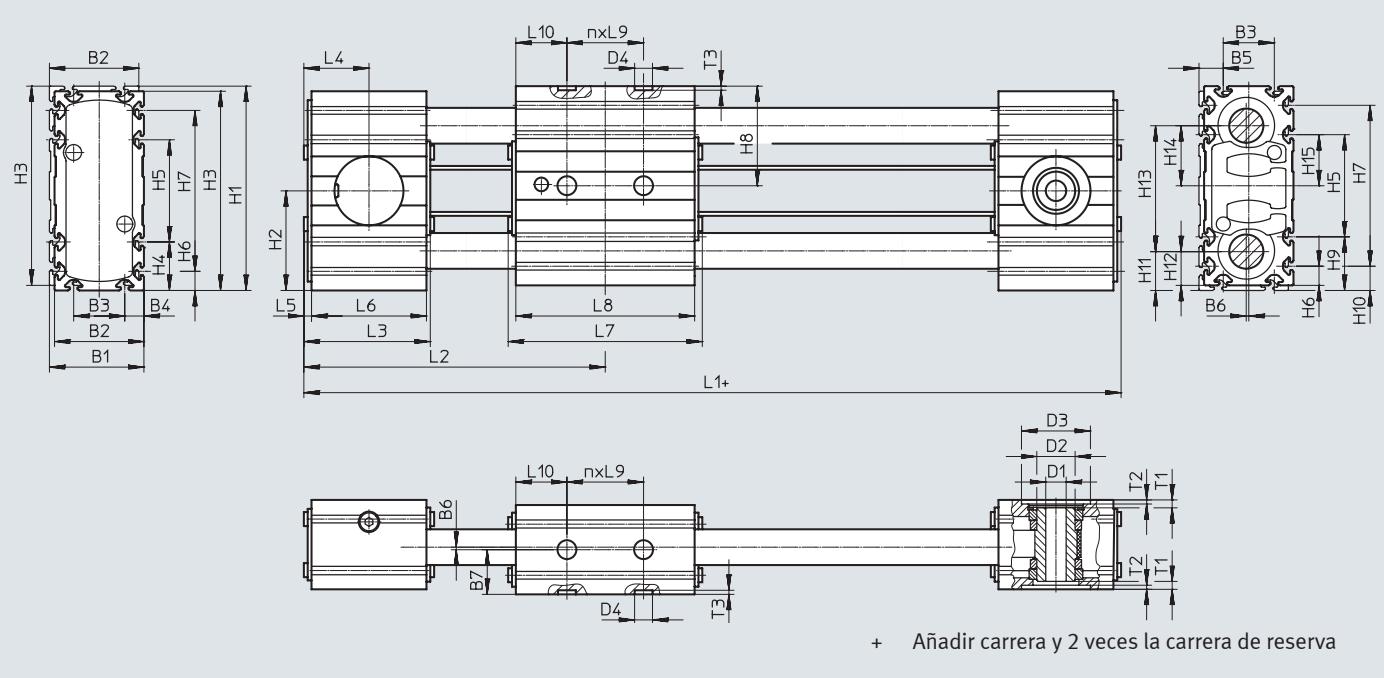
Con el fin de no perjudicar el funcionamiento de los ejes, se recomienda respetar un límite de flexión de máximo 0,5 mm. Una mayor deformación puede provocar mayor fricción, producir más desgaste y disminuir la vida útil.

Ejes de accionamiento por correa dentada ELGR

Hoja de datos

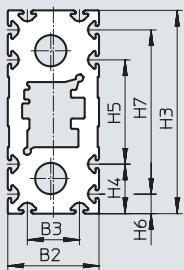
Dimensiones

Descarga de datos CAD → www.festo.com

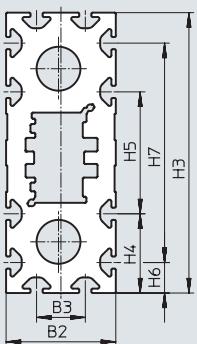


Perfil

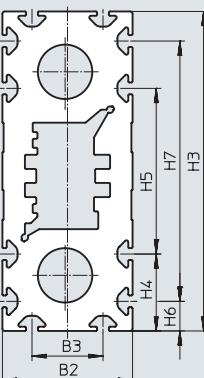
ELGR-35



ELGR-45



ELGR-55



Tamaño	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	D1 ∅ H7	D2 ∅ H7	D3 ∅ H7	D4 ∅ H7	H1	H2	H3	H4	H5	H6
35	37	35	20	7,5	9,5	1	17,5	8	15	27	7	80	39	78	19	40	7,5
45	47	45	20	12,5	14,5		22,5	10	20	38		117	57,5	115	32,5	50	12,5
55	57	55	30	12,5	14,5		27,5	16	25	48		137	67,5	135	32,5	70	12,5

Tamaño	H7	H8	H9	H10	H11	H12	H13	H14	H15	L3	L4	L5	L6	L9	T1	T2	T3 +0,1
35	63	39	21	9,5	15,5	13,5	49	23,5	20	51	25,5	3	45	30	3,1	1,6	1,6
45	90	57,5	34,5	14,5	23	21	71	34,5	25	60	30		54	40	3	1,7	
55	110	67,5	34,5	14,5	25,5	23,5	86	42	35	62	31		56	40	4,5	2	

Tamaño ELGR-...	L1		L2		L7		L8		L10		n	
		-L		-L		-L		-L		-L		-L
35	178	248	89	124	76	146	70	140	20	40	1	2
45	219	309	108	153	96	186	90	180	25	50	1	2
55	243	353	120	175	116	226	110	220	35	70	1	2

Hoja de datos

Referencias de pedido: ejecución estándar

Características:

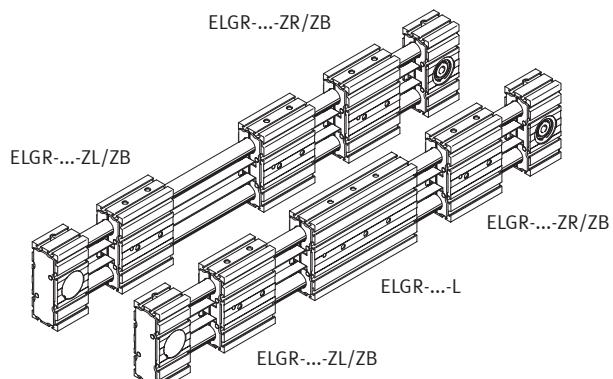
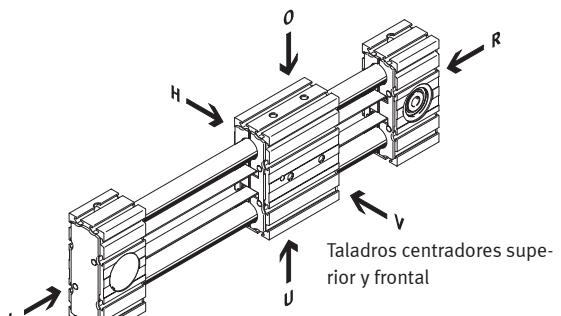
- Reserva de carrera: 0 mm
- Carro estándar

Tamaño	Carrera [mm]	N.º art.	Código de producto
35	100	8083770	ELGR-TB-35-100-0H
	200	8083771	ELGR-TB-35-200-0H
	300	8083772	ELGR-TB-35-300-0H
	400	8083773	ELGR-TB-35-400-0H
	500	8083774	ELGR-TB-35-500-0H
	600	8083775	ELGR-TB-35-600-0H
45	100	8083776	ELGR-TB-45-100-0H
	200	8083777	ELGR-TB-45-200-0H
	300	8083778	ELGR-TB-45-300-0H
	400	8083779	ELGR-TB-45-400-0H
	500	8083780	ELGR-TB-45-500-0H
	600	8083781	ELGR-TB-45-600-0H
	800	8083782	ELGR-TB-45-800-0H
	1000	8083783	ELGR-TB-45-1000-0H
55	100	8083784	ELGR-TB-55-100-0H
	200	8083785	ELGR-TB-55-200-0H
	300	8083786	ELGR-TB-55-300-0H
	400	8083787	ELGR-TB-55-400-0H
	500	8083788	ELGR-TB-55-500-0H
	600	8083789	ELGR-TB-55-600-0H
	800	8083790	ELGR-TB-55-800-0H
	1000	8083791	ELGR-TB-55-1000-0H
	1200	8083792	ELGR-TB-55-1200-0H
	1500	8083793	ELGR-TB-55-1500-0H

Ejes de accionamiento por correa dentada ELGR

Referencias de pedido: producto modular

Guía de orientación

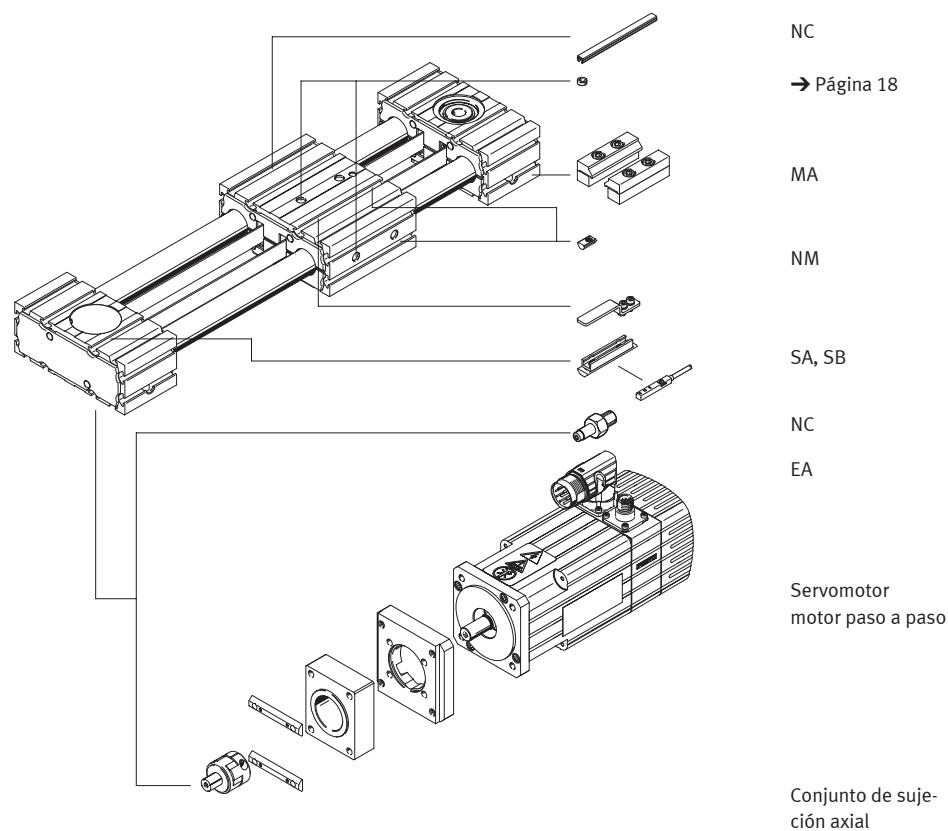


O Arriba	L Izquierda
U Abajo	V Delante
R Derecha	H Detrás

Carrera de pedido mínima en combinación con carro adicional ELGR-...-ZR/ZL/ZB

Tamaño	35	45	55
ELGR-...	-ZR/ZL	-ZL	-ZR/ZL
Carrera nominal mín. [mm]	126	202	146
			242
			166
			282

Accesorios



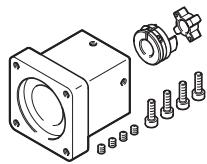
Referencias de pedido: producto modular

Tabla de pedidos	35	45	55	Condiciones	Código	Código a introducir
Referencia básica	560505	560506	560507			
Diseño	Eje lineal				ELGR	ELGR
Tipo de accionamiento	Correa dentada				-TB	-TB
Guía	Guía de rodamiento de bolas				-GF	
	Guía deslizante					
Tamaños	35	45	55		-...	
Longitud de carrera [mm]	1 ... 800	1 ... 1000	1 ... 1500	[1]	...	
Reserva de carrera [mm]	0 ... 999 (0 = sin reserva de carrera)			[1]	-...H	
Ejecución del carro	Carro estándar				-L	
	Carro, largo					
Carro adicional	Sin carro adicional				-ZR	
	1 carro a la derecha			[2]	-ZL	
	1 carro a la izquierda			[2]	-ZB	
	1 carro a la derecha, 1 carro a la izquierda			[2]		
Accesorios	Accesorios incluidos sueltos				+	+
Sensor de proximidad (SIES) inductivo, ranura 8, PNP, contacto normalmente abierto, cable de 7,5 m, con leva de conmutación y soporte	1 ... 6				...SA	
Sensor de proximidad (SIES) inductivo, ranura 8, PNP, contacto normalmente cerrado, cable de 7,5 m, con leva de conmutación y soporte	1 ... 6				...SB	
Tapa de la ranura de fijación	–	1 ... 50 (1=2 unidades, longitud de 500 mm)			...NC	
Tuerca deslizante para ranura de fijación	1 ... 99				...NM	
gorrón	1 ... 4				...EA	
Fijación para perfil	1 ... 2				...MA	
Instrucciones de utilización	Con manual de utilización				+DN	
	Sin manual de utilización					

[1] ... La suma de la carrera nominal y 2 veces la reserva de carrera no debe superar la longitud de carrera máxima ni ser inferior a la longitud de carrera mínima de 50 mm
 [2] ZR, ZL, ZB Reducción de la carrera de trabajo → página 11

Accesarios

Combinaciones admisibles de eje y motor para conjuntos de sujeción axial



En los siguientes enlaces encontrará toda la información sobre:

- Combinaciones de eje y motor
- Motores externos admisibles
- Especificaciones técnicas
- Dimensiones

Para conjuntos de sujeción axial → Internet: eamm-a

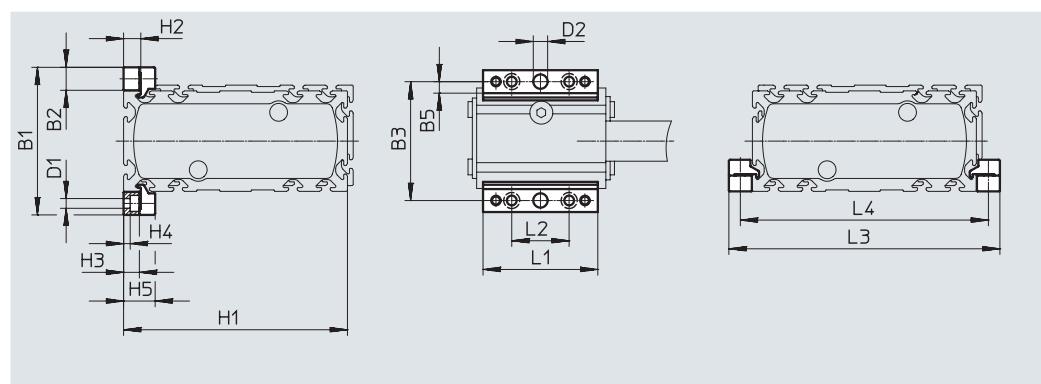
Fijación para perfil MUE

(código del pedido MA)

Material:

Aluminio anodizado

En conformidad con la Directiva
2002/95/CE (RoHS)



Dimensiones y referencias de pedido

Para tamaño	B1	B2	B3	B5	D1	D2	H1	H2	H3	H4
35	51	8	43	4	3,4	5	78	6	5,5	2,3
45	69	12	57	4	5,5	5	115	10	9	3,2
55	79	12	67	4	5,5	5	135	10	9	3,2

Para tamaño	H5	L1	L2	L3	L4	Peso [g]	N.º art.	Código de producto
35	11	40	20	94	86	20	558042	MUE-50
45	17,5	52	40	139	127	32	562238	MUE-45
55	17,5	52	40	159	147	32	562238	MUE-45

Accesorios

Soporte para sensor EAPM-...-SHS

Leva de conmutación EAPM-...-SLS

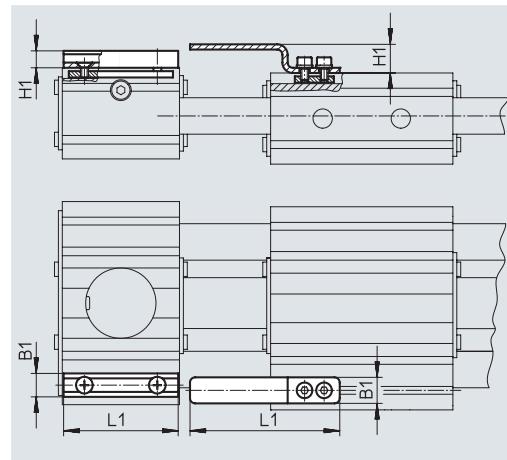
(Código del pedido SA/SB)

Material:

Leva de conmutación: acero galvanizado

Soporte para sensor: aleación fundida de aluminio anodizado

En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)



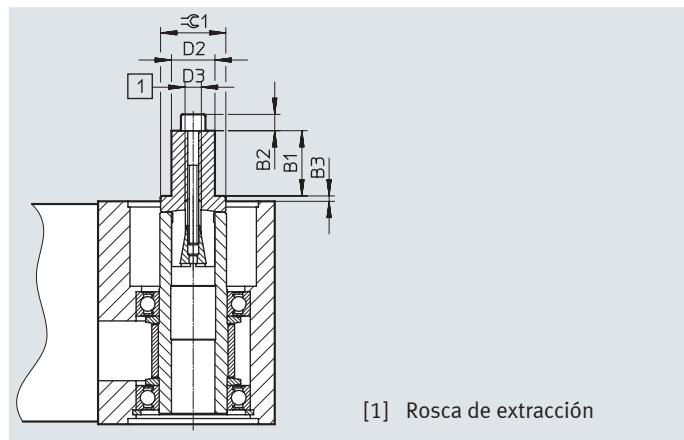
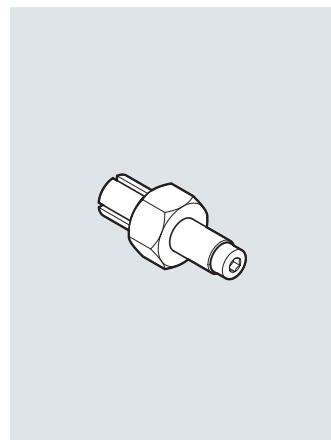
Dimensiones y referencias de pedido

Para tamaño	B1	H1	L1	Peso [g]	N.º art.	Código de producto
Soporte para sensor						
35, 45, 55	9	6,5	44	20	567537	EAPM-L4-SHS
Leva de conmutación						
35, 45, 55	10	11	57,5	15	567538	EAPM-L4-SLS

Accesarios

Gorrón EAMB

Interfaz alternativa
(Código del pedido EA)



[1] Rosca de extracción

Dimensiones y referencias de pedido

Para tamaño	B1	B2	B3	D2 ∅	D3	=C1	Peso [g]	N.º art.	Código de producto
35	12	3	3,9	8	M4	12	20	558034	EAMB-16-7-8X15-8X10
45	12	4	6	8	M5	15	29	558035	EAMB-18-9-8X16-10X12
55	21	–	1,5	15	M6	21	70	558036	EAMB-24-6-15X21-16X20

Referencias de pedido

Para tamaño	Observación	Código del pedi- do	N.º art.	Código de producto	UE ¹⁾
-------------	-------------	------------------------	----------	--------------------	------------------

Tuerca deslizante NST

	35	Para ranura de fijación	NM	558045	ABAN-3-1 M3-4-M-P1	1
	45, 55		150914	NST-5-M5		
			8047843	NST-5-M5-10		10
			8047878	NST-5-M5-50		50

Casquillo para centrar ZBH²⁾

	35, 45, 55	Para carro	–	8146544	ZBH-7-B	10
--	------------	------------	---	---------	---------	----

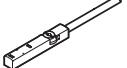
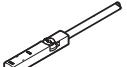
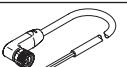
Tapa de la ranura ABP

	45, 55	Para ranura de fijación Por cada 0,5 m	NC	151681	ABP-5	2
--	--------	---	----	--------	-------	---

1) Unidades por embalaje

2) 2 casquillos para centrar incluidos en el suministro del eje

Accesorios

Referencias de pedido: sensor de proximidad inductivo para ranura en T							Hojas de datos → Internet: sies										
	Tipo de fijación	Conexión eléctrica	Salida de conmutación	Longitud del cable [m]	Código del pedido	N.º art.	Código de producto										
contacto normalmente abierto																	
	Insertable desde arriba en la ranura, a ras con el perfil del cilindro	Cable trifilar	PNP	7,5	SA	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE										
		Conector M8x1, 3 pines		0,3	–	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D										
	Insertable desde arriba en la ranura, a ras con el perfil del cilindro	Cable trifilar	NPN	7,5	–	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE										
		Conector M8x1, 3 pines		0,3	–	551397	SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D										
Contacto normalmente cerrado																	
	Insertable desde arriba en la ranura, a ras con el perfil del cilindro	Cable trifilar	PNP	7,5	SB	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE										
		Conector M8x1, 3 pines		0,3	–	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D										
	Insertable desde arriba en la ranura, a ras con el perfil del cilindro	Cable trifilar	NPN	7,5	–	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE										
		Conector M8x1, 3 pines		0,3	–	551402	SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D										
Referencias de pedido: cables de conexión							Hojas de datos → Internet: neba										
	Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	Conexión eléctrica 1, salida del cable	Conexión eléctrica 2, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, número de contactos/hilos	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código de producto										
	M8x1 codificación A según EN 61076-2-104x1	Recta	Extremo abierto	3	2,5	8078223	NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3										
					5,0	8078224	NEBA-M8G3-U-5-N-LE3										
	M8x1, codificación A según EN 61076-2-104	Acodada	Extremo abierto	3	2,5	8078230	NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3										
					5,0	8078231	NEBA-M8W3-U-5-N-LE3										
Referencias de pedido: cables ¹⁾							Código de producto										
	Para tamaño	Descripción			Longitud del cable [m]	N.º art.	Código de producto										
Cable del motor																	
	35	Conector recto															
		<ul style="list-style-type: none"> Radio de curvatura mín.: 62 mm Apropiado para cadenas de arrastre Temperatura ambiente: -40 ... +80 °C 															
		1,5 1450368 NEBM-S1G9-E-1.5-Q5-LE6															
		2,5 1450369 NEBM-S1G9-E-2.5-Q5-LE6															
		5,0 1450370 NEBM-S1G9-E-5-Q5-LE6															
		7,0 1450371 NEBM-S1G9-E-7-Q5-LE6															
	45, 55	Conector recto															
		<ul style="list-style-type: none"> Radio de curvatura mín.: 80 mm Apropiado para cadenas de arrastre Temperatura ambiente: -40 ... +80 °C 															
		1,5 1450834 NEBM-S1G15-E-1.5-Q7-LE6															
		2,5 1450835 NEBM-S1G15-E-2.5-Q7-LE6															
		5,0 1450836 NEBM-S1G15-E-5-Q7-LE6															
		7,0 1450837 NEBM-S1G15-E-7-Q7-LE6															
Cable del encoder																	
	35, 45, 55	Conector recto															
		<ul style="list-style-type: none"> Radio de curvatura mín.: 68 mm Apropiado para cadenas de arrastre Temperatura ambiente: -40 ... +80 °C 															
		1,5 1451586 NEBM-M12G8-E-1.5-LE8															
		2,5 1451587 NEBM-M12G8-E-2.5-LE8															
		5,0 1451588 NEBM-M12G8-E-5-LE8															
		7,0 1451589 NEBM-M12G8-E-7-LE8															
1) Cables de otras longitudes sobre demanda.																	