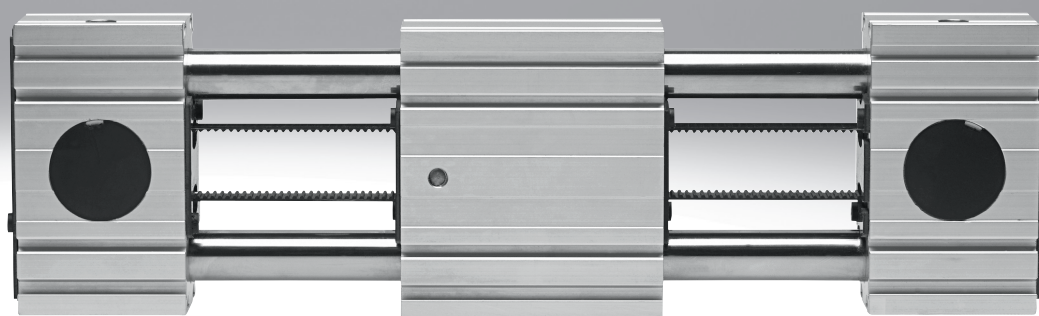


## Ejes de accionamiento por correa dentada ELGR

**FESTO**

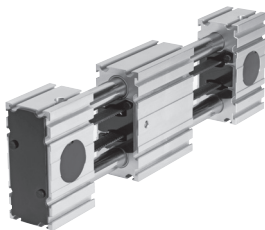


Características

Información resumida		
Generalidades	Características	Campos de aplicación
<ul style="list-style-type: none"><li>• Óptima relación precio-rendimiento</li><li>• Unidad lista para el montaje, para el diseño de máquinas más sencillo y rápido</li><li>• Gran fiabilidad con una vida útil verificada de 5000 km</li><li>• Kit completo para una solución sencilla y compacta de detección de la posición final</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Guía deslizante<ul style="list-style-type: none"><li>– Para cargas pequeñas</li><li>– Limitación de las características del movimiento debido al momento generado por la carga</li><li>– Guía con holgura</li></ul></li><li>• Guía de rodamiento de bolas<ul style="list-style-type: none"><li>– Para cargas intermedias</li><li>– Excelentes características del movimiento, a pesar del momento generado por la carga</li><li>– Guía sin holguras (elementos de guía pretensados)</li></ul></li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Pick &amp; Place con cargas útiles de hasta 15 kg</li><li>• Operaciones de control de posición y manipulación con cargas de proceso reducidas</li><li>• Accionamiento de puertas de protección de máquinas de mecanizado</li></ul>

Módulo de eje con interfaz de motor abierta → página 4

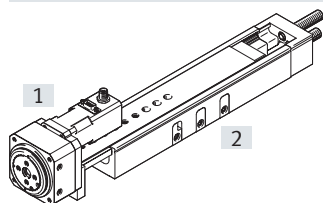
- Carreras variables
- Dos variantes de guía
- Conjuntos de sujeción axial para los servomotores y los motores paso a paso
- El motor se puede conectar indistintamente en 4 lados y su posición puede cambiarse de manera muy sencilla.



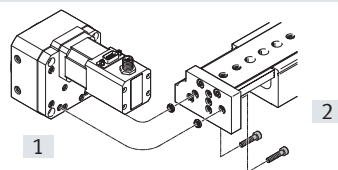
## Características

### Combinaciones posibles con Optimised Motion Series (OMS)

#### Actuador rotatorio ERMO en minicarro DGSL

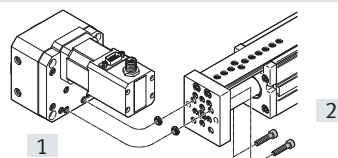
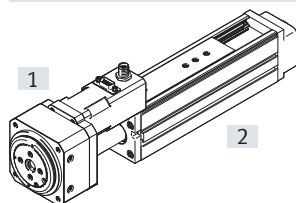


En la combinación de ERMO-12 y DGSL-12, en el ERMO no puede utilizarse el sensor de proximidad SIEN como conmutador de referencia.



Tamaño		Accesorios	
[1] ERMO	[2] DGSL	Casquillo para centrar	Tornillo
12	12	ZBH-7 (x2)	M4x18 (x2)
25	20	ZBH-9-7 (x2)	M5x22 (x2)
25	25	ZBH-9-7 (x2)	M5x22 (x2)

#### Actuador rotatorio ERMO en minicarro EGSL



Tamaño		Accesorios	
[1] ERMO	[2] EGSL	Casquillo para centrar	Tornillo
12	35	ZBH-7 (x2)	M4x12 (x2)
16	45	ZBH-7 (x2)	M5x12 (x2)
25	55	ZBH-7 (x2)	M5x14 (x2)
32	55	ZBH-7 (x2)	M5x14 (x2)

## Códigos del producto

001	Serie	
ELGR	Eje lineal	

002	Tipo de actuador	
TB	Correa dentada	

003	Guía	
	Guía de rodamiento de bolas	
GF	Guía de deslizamiento	

004	Tamaños	
35	35	
45	45	
55	55	

005	Carrera [mm]	
100	100	
200	200	
300	300	
400	400	
500	500	
600	600	
800	800	
1000	1000	
1200	1200	
1500	1500	
...	100 ... 1500	

006	Reserva de carrera [mm]	
...	0 ... 999	

007	Ejecución con carro	
	Estándar	
L	Carro, largo	

008	Carro adicional	
	Sin	
ZL	1 carro a la izquierda	
ZR	1 carro a la derecha	
ZB	Carro adicional 1x izquierda, 1x derecha	

009	Tipo de motor	
	Sin motor	
ST	Motor paso a paso ST	

010	Unidad de medición	
	Sin	
E	Encoder	

011	Freno	
	Sin	
B	Con freno	

012	Orientación del cable de salida	
	Sin	
AD	Abajo	
AL	Izquierda	
AR	Derecha	
AT	Arriba	

013	Posición del motor	
	Estándar	
FR	Delante a la derecha	
FL	Izquierda delante	
RR	Detrás a la derecha	
RL	Izquierda detrás	

014	Sensor de proximidad, inductivo, ranura 8, PNP, normalmente cerrado, cable de 7,5 m [unidad]	
...	1 ... 6	

015	Sensor de proximidad, inductivo, ranura 8, PNP, normalmente abierto, cable de 7,5 m [unidad]	
...	1 ... 6	

016	Tapa de la ranura de fijación, 2 unidades de 500 mm [unidad]	
...	1 ... 50	

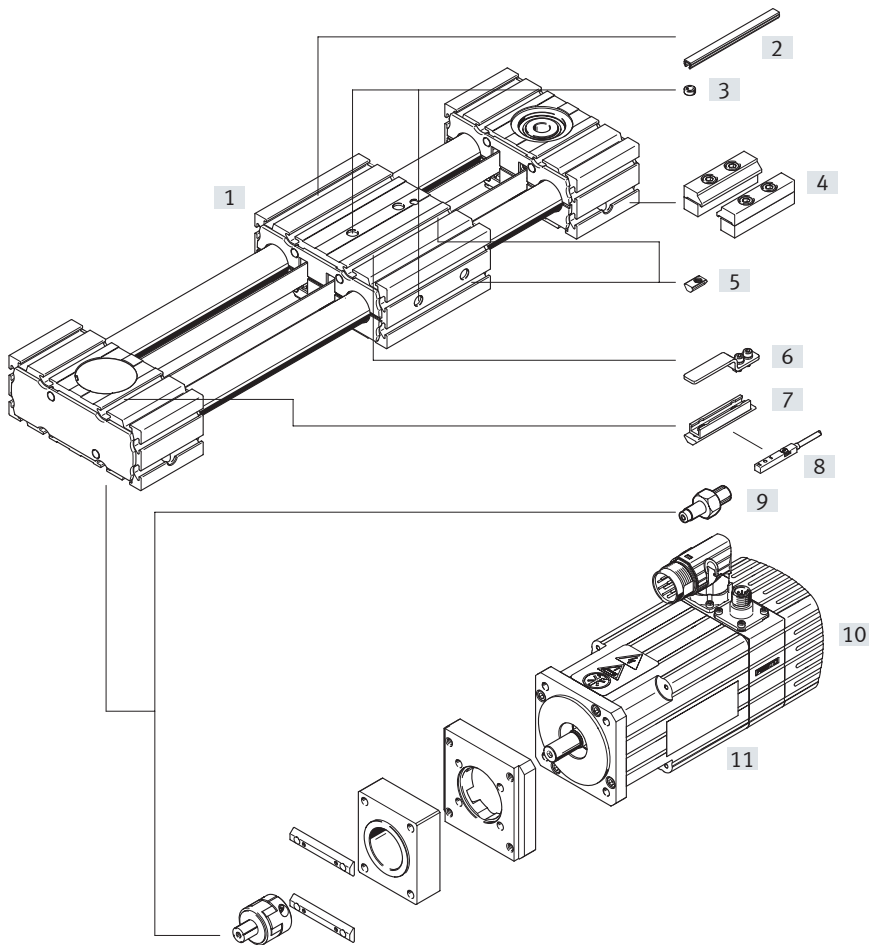
017	Tuerca deslizante ranura de fijación [unidad]	
...	1 ... 99	

018	Gorrón [unidad]	
...	1 ... 4	

019	Fijación para perfil	
...	1 ... 2	

020	Manual de utilización	
	Con manual de utilización	
DN	Sin manual de utilización	

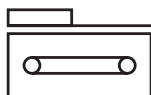
## Cuadro general de periféricos





## Accesorios

	Código de producto/código del pedido	Descripción	→ Página/Internet
[1]	Eje de accionamiento por correa dentada ELGR	Actuador eléctrico	6
[2]	Tapa de la ranura NC	• Para la protección contra el ensuciamiento	18
[3]	Casquillo para centrar ZBH	• Para centrar cargas y anexos en el carro • 2 casquillos para centrar incluidos en el suministro del eje	18
[4]	Fijación para perfil MA	Para la fijación del eje en la culata delantera	16
[5]	Tuerca deslizante NM	Para la fijación de anexos	18
[6]	Leva de conmutación SA, SB	Para detectar la posición del carro	17
[7]	Soporte para sensor SA, SB	Adaptador para la fijación de los sensores de proximidad inductivos en el eje	17
[8]	Sensor de proximidad para ranura en T SA, SB	• Sensor de proximidad inductivo para ranura en T • En los códigos del pedido SA y SB, el suministro incluye 1 leva de conmutación y 1 soporte para sensor	19
[9]	gorrón EA	• Puede utilizarse como conexión alternativa, según sea necesario • Para combinaciones de eje y motor → página 16 no se requiere gorrón	18
[10]	Motor EMMT	Motores adaptados específicamente al eje, con o sin freno	<a href="#">emmt</a>
[11]	Conjunto de sujeción axial EAMM	Para montaje axial del motor (compuesto por: acoplamiento, caja de acoplamiento y brida del motor)	<a href="#">eamm-a</a>
–	Cable de conexión NEBA	Para sensores de proximidad (código del pedido SA y SB)	19

## Hoja de datos

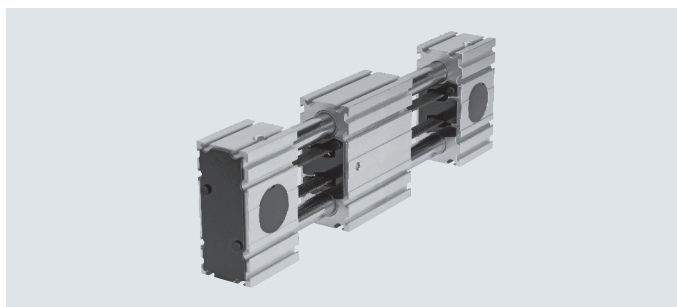


-  - Tamaño  
35 ... 55

-  - Longitud de carrera  
50 ... 1500 mm

-  - [www.festo.com](http://www.festo.com)

-  - Servicio de reparación



## Especificaciones técnicas generales

Tamaño	35	45	55
Forma constructiva	Eje lineal electromecánico con correa dentada		
Guía	Guía de rodamiento de bolas		
	Guía deslizante		
Posición de montaje	Indistinta		
Carrera de trabajo [mm]	50 ... 800	50 ... 1000	50 ... 1500
Fuerza de avance máx. $F_x$ [N]	50	100	350
Momento máx. de giro sin carga [Nm]	0,1	0,2	0,4
Par de accionamiento máximo [Nm]	0,46	1,24	5
Resistencia máxima al par de desplazamiento sin carga [N]	10,8	16,1	27,9
Velocidad máx.			
Guía de rodamiento de bolas [m/s]	3		
Guía deslizante [m/s]	1		
Aceleración máxima <sup>1)</sup> [m/s <sup>2</sup> ]	50		
Precisión de repetición [mm]	±0,1		

1) La aceleración máxima depende de la carga útil, del par de accionamiento y de la fuerza máxima de avance → página 9

## Condiciones de funcionamiento y del entorno

Temperatura ambiente		
Guía de rodamiento de bolas [°C]	-10 ... +50	
Guía deslizante [°C]	0 ... +40	
Grado de protección	IP20	
Tiempo de utilización [%]	100	

## Pesos [kg]

Tamaño	35	45	55
<b>Guía de rodamiento de bolas</b>			
Peso básico con carrera de 0 mm <sup>1)</sup>			
Carro estándar	1,5	3,2	5,4
Carro largo	1,9	4,3	7,4
Peso adicional por cada 1000 mm de carrera	2,5	5,0	7,8
Masa móvil	0,5	1,1	1,9
<b>Carro</b>			
Carro estándar	0,5	1,0	1,8
Carro largo	0,8	1,7	3,0
Carro adicional	0,4	0,9	1,7

1) Incl. carro

## Hoja de datos

Pesos [kg]			
Tamaño	35	45	55
Guía deslizante			
Peso básico con carrera de 0 mm <sup>1)</sup>			
Carro estándar	1,4	3,1	5,1
Carro largo	1,9	4,3	7,3
Peso adicional por cada 1000 mm de carrera	2,5	5,0	7,8
Masa móvil	0,4	0,9	1,5
Carro			
Carro estándar	0,4	0,9	1,5
Carro largo	0,7	1,6	2,8
Carro adicional	0,3	0,7	1,3

1) Incl. carro

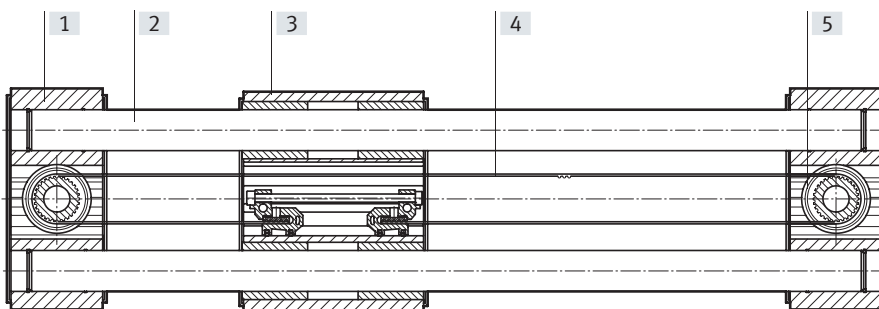
Correa dentada			
Tamaño	35	45	55
División [mm]	2	3	3
Anchura [mm]	10	15	19,3
Diámetro efectivo [mm]	18,46	24,83	28,65
Constante de avance [mm/giro]	58	78	90

Momento de inercia de la masa			
Tamaño	35	45	55
J <sub>0</sub>			
Carro estándar [kg mm <sup>2</sup> ]	40,26	155,13	360,48
Carro largo [kg mm <sup>2</sup> ]	66,50	271,52	638,74
J <sub>H</sub> por metro de carrera [kg mm <sup>2</sup> /m]	0,26	1,06	1,88
J <sub>L</sub> por kg de carga útil [kg mm <sup>2</sup> /Kg]	85,19	154,13	205,21
J <sub>W</sub> Carro adicional [kg mm <sup>2</sup> ]	36,75	136,55	301,92

El momento de inercia de la masa  $J_A = J_0 + K \times J_W + J_H \times \text{carrera de trabajo [m]} + J_L \times m_{\text{carga útil [kg]}}$   $K = \text{Número de carros adicionales}$   
 $J_A$  del eje completo se calcula de la siguiente manera:

## Materiales

## Vista en sección



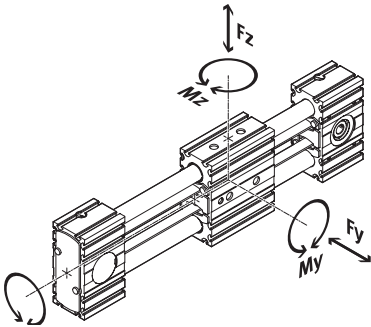
Eje	
[1] Culata delantera, perfil	Aleación forjada de aluminio anodizado
[2] Barras de guía	Acero templado y cromado duro
[3] Carro, perfil	Aleación forjada de aluminio anodizado
[4] Correa dentada	Policloropreno o NBR con cable de fibra de vidrio y recubrimiento de nailon
[5] Polea de transmisión	Acero inoxidable de alta aleación
Nota sobre los materiales	En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)
	Contiene sustancias que afectan al proceso de pintura

Hoja de datos

Valores característicos de las cargas

Las fuerzas y los momentos indicados se refieren al centro de la guía. El punto de ataque es la intersección del centro de la guía y la línea central longitudinal del carro.

No pueden superarse durante el funcionamiento dinámico. Además, se debe prestar especial atención al frenado.



Si el eje está expuesto simultáneamente a varios de los momentos y fuerzas indicados más abajo, además de las cargas máximas indicadas deberá cumplirse la siguiente ecuación:

Cálculo del factor comparativo de la carga:

$$f_v = \frac{|F_{y1}|}{F_{y2}} + \frac{|F_{z1}|}{F_{z2}} + \frac{|M_{x1}|}{M_{x2}} + \frac{|M_{y1}|}{M_{y2}} + \frac{|M_{z1}|}{M_{z2}} \leq 1$$

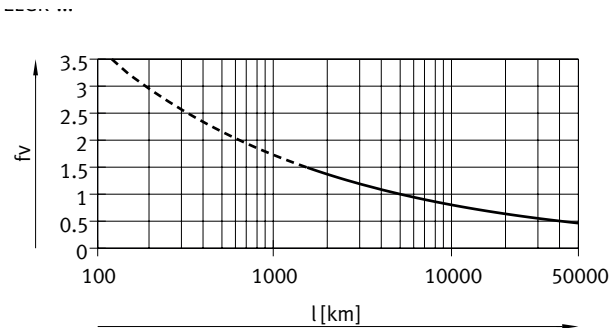
$F_1/M_1$  = valor dinámico  
 $F_2/M_2$  = valor máximo

Fuerzas y momentos admisibles para una vida útil de 5000 km							
Guía		Guía deslizante			Guía de rodamiento de bolas		
Tamaño		35	45	55	35	45	55
$F_{y_{max}}, F_{z_{max}}$	[N]	50	100	300	50	100	300
Carro estándar							
$M_{x_{max}}$	[Nm]	1	2,5	5	2,5	5	15
$M_{y_{max}}$	[Nm]	4	8	16	8	16	48
$M_{z_{max}}$	[Nm]	4	8	16	8	16	48
Carro largo							
$M_{x_{max}}$	[Nm]	1	2,5	5	2,5	5	15
$M_{y_{max}}$	[Nm]	10	20	40	20	40	124
$M_{z_{max}}$	[Nm]	10	20	40	20	40	124

Vida útil

La vida útil de la guía depende de la carga. Para estimar aproximadamente la vida útil de la guía, en el siguiente esquema se muestra como característica el factor comparativo de la carga  $f_v$  y su relación con la vida útil.

Factor comparativo de la carga  $f_v$  en función de la vida útil



**Nota**

Software de ingeniería  
Electric Motion Sizing  
[www.festo.com/x/electric-motion-sizing](http://www.festo.com/x/electric-motion-sizing)

Esta representación solamente proporciona el valor teórico. Si el factor comparativo de la carga  $f_v$  es superior a 1,5, es imprescindible consultar a su técnico de Festo local.

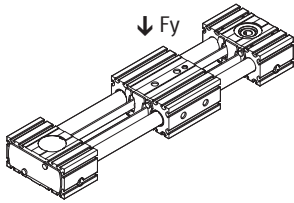
**Ejemplo:**

Un usuario quiere mover una masa de X kg. Aplicando la fórmula anterior, se obtiene un factor comparativo de la carga  $f_v$  de 1,5. Según el esquema, la guía tiene en ese caso una vida útil de aproximadamente 1500 km. Reduciendo la aceleración, se reducen los valores  $M_z$  y  $M_y$ . En esas condiciones, siendo el factor de carga igual a 1, la vida útil es de 5000 km.

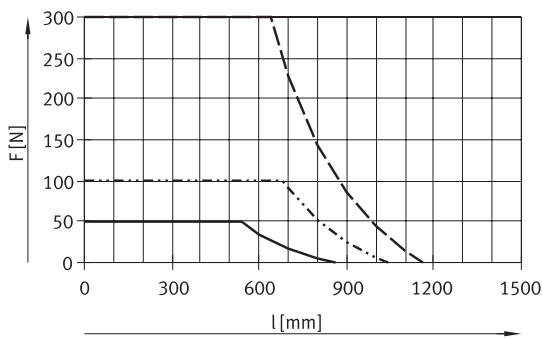


# Hoja de datos

## Carga máx. con posición de montaje horizontal



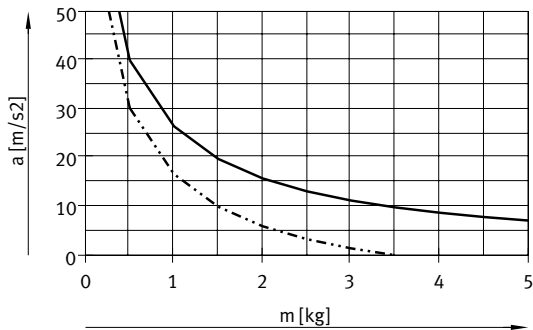
Las curvas características que se aprecian en el diagrama corresponden a la flexión máxima recomendada de 0,5 mm. En este caso, a partir de una longitud de carrera determinada no se puede aplicar la carga máxima sobre el eje.



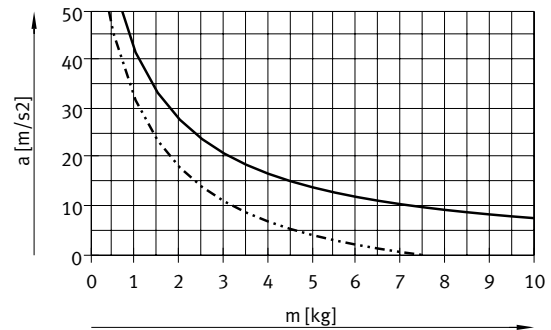
— ELGR-TB-35  
 ..... ELGR-TB-45  
 - · - · ELGR-TB-55

## Aceleración máx. a en función de la carga útil m

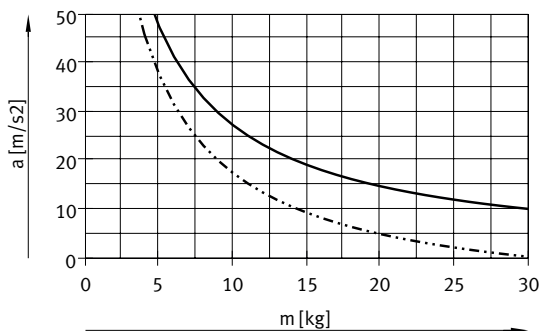
ELGR-35



ELGR-45



ELGR-55

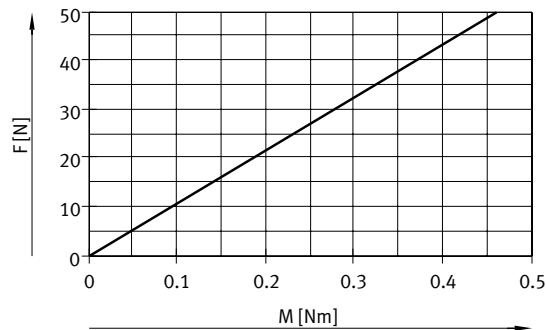


— Horizontal  
 ..... Vertical  
 - · - ·

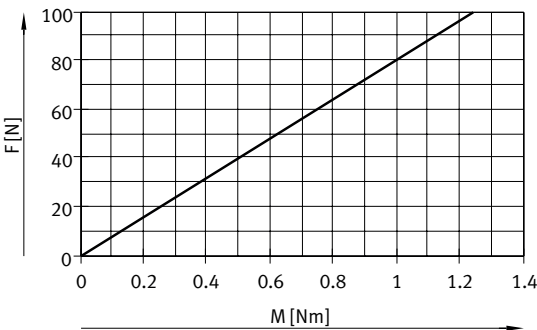
Hoja de datos

Fuerza de avance  $F_x$  en función del momento de entrada  $M$

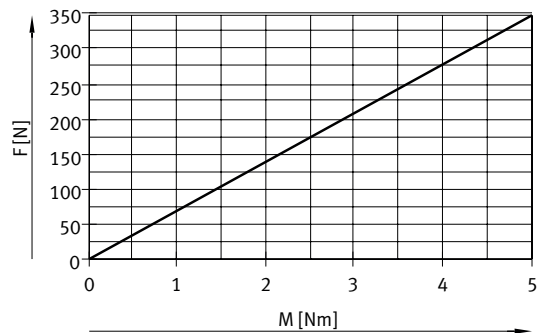
ELGR-35



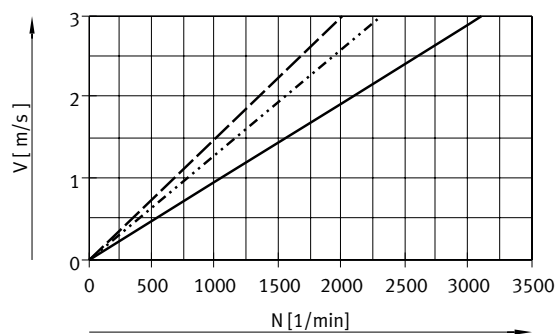
ELGR-45



ELGR-55



Velocidad  $v$  en función de las revoluciones  $n$



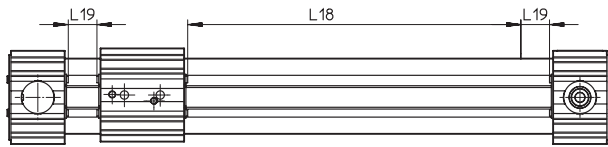
— ELGR-TB-35  
····· ELGR-TB-45  
--- ELGR-TB-55

## Hoja de datos

**Carrera nominal mínima**

en la variante con carro adicional ELGR-...-ZR/ZL/ZB

Tamaño ELGR-	35 ZR/ZL	ZB	45 ZR/ZL	ZB	55 ZR/ZL	ZB
Carrera nominal mín. [mm]	126	202	146	242	166	282

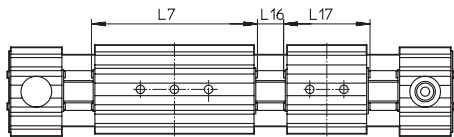
**Reserva de carrera**

L18 = carrera nominal  
L19 = reserva de carrera

- La reserva de carrera es una distancia de seguridad a la posición final mecánica que no se utiliza en el funcionamiento regular
  - La suma de la carrera nominal y 2 veces la reserva de carrera no debe superar la carrera de trabajo máxima admisible
  - La longitud de la reserva de carrera puede definirse libremente
  - En el producto modular, la reserva de carrera se define a través de la característica "Reserva de carrera".
- Ejemplo:**  
 Tipo ELGR-TB-45-500-20H-...  
 Carrera nominal = 500 mm  
 2 veces la reserva de carrera = 40 mm  
 Carrera de trabajo = 540 mm  
 (540 mm = 500 mm + 2 x 20 mm)

**Reducción de la carrera de trabajo**

Con carros estándar o carros largos con carro adicional ELGR-...-ZR/ZL/ZB

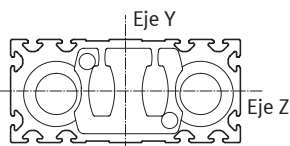


L7 = longitud del carro  
L16 = distancia entre los dos carros  
L17 = longitud del carro adicional

- Combinando un eje de accionamiento por correa dentada con un carro adicional, la carrera de trabajo se reduce lo equivalente a la longitud del carro adicional y a la distancia entre los dos carros
  - En la variante de carro largo L, el carro adicional no es de versión prolongada
- Ejemplo:**  
 Tipo ELGR-TB-35-500-...-ZR  
 Carrera de trabajo = 500 mm  
 L16 = 10 mm  
 L7, L17 = 76 mm  
 Carrera de trabajo con carro adicional = 414 mm  
 (500 mm - 10 mm - 76 mm)

**Dimensiones: carro adicional**

Tamaño	35	45	55
Longitud L17 [mm]	76	96	116
Distancia entre los carros L16 [mm]	≥ 0		

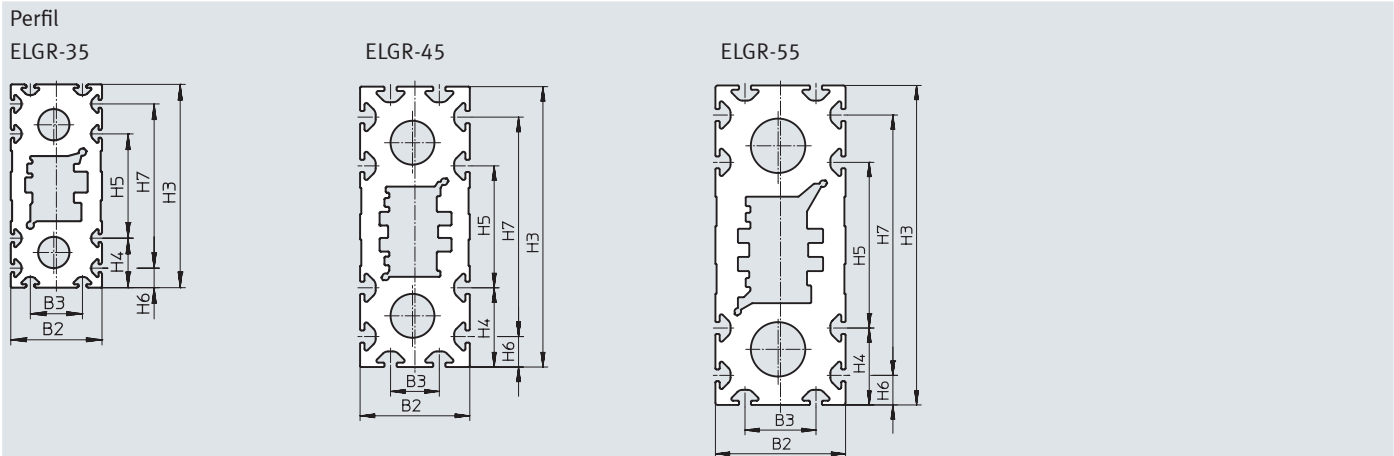
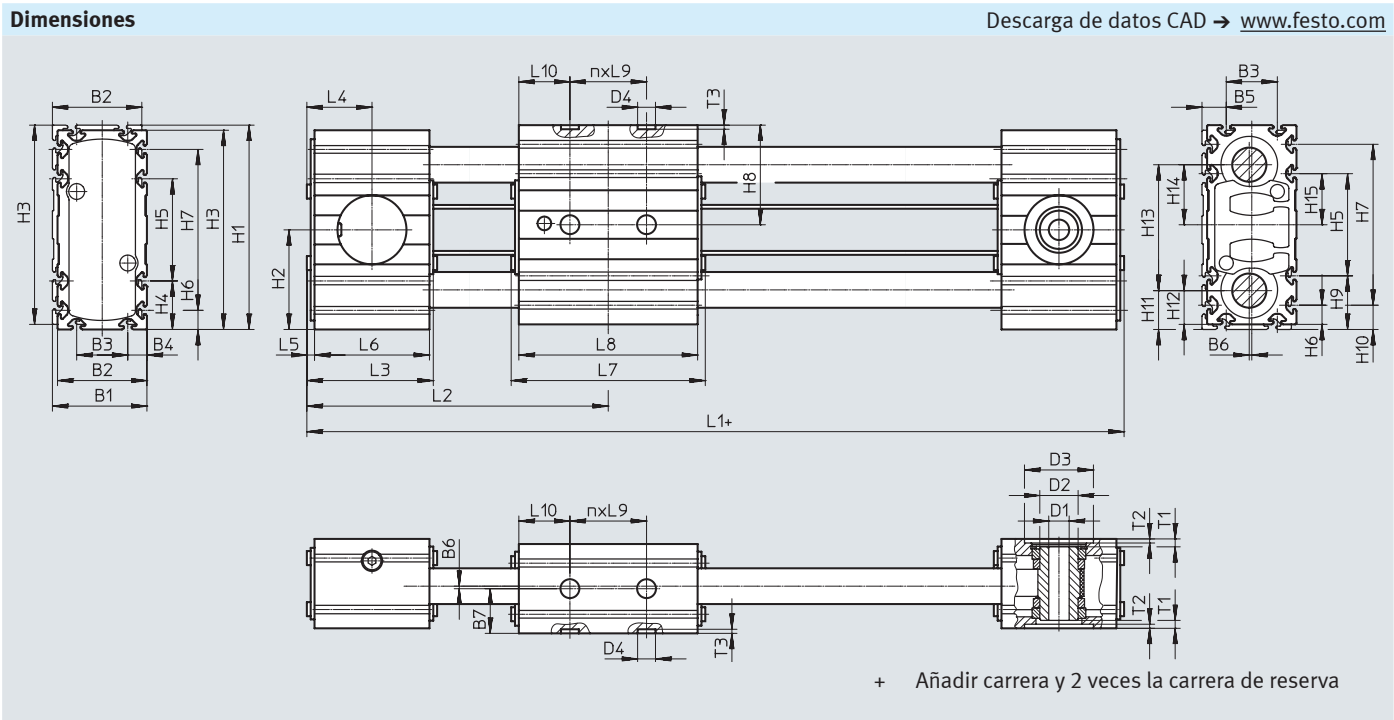
**Segundos momentos de inercia**

Tamaño	35	45	55
ly [mm <sup>4</sup> ]	4,19x10 <sup>3</sup>	17,95x10 <sup>3</sup>	41,18x10 <sup>3</sup>
lz [mm <sup>4</sup> ]	3,77x10 <sup>3</sup>	15,71x10 <sup>3</sup>	38,35x10 <sup>3</sup>

**Valores límite de flexión recomendados**

Con el fin de no perjudicar el funcionamiento de los ejes, se recomienda respetar un límite de flexión de máximo 0,5 mm. Una mayor deformación puede provocar mayor fricción, producir más desgaste y disminuir la vida útil.

Hoja de datos



Tamaño	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	D1 Ø H7	D2 Ø	D3 Ø H7	D4 Ø H7	H1	H2	H3	H4	H5	H6
35	37	35	20	7,5	9,5	1	17,5	8	15	27	7	80	39	78	19	40	7,5
45	47	45	20	12,5	14,5		22,5	10	20	38		117	57,5	115	32,5	50	12,5
55	57	55	30	12,5	14,5		27,5	16	25	48		137	67,5	135	32,5	70	12,5

Tamaño	H7	H8	H9	H10	H11	H12	H13	H14	H15	L3	L4	L5	L6	L9	T1	T2	T3 +0,1
35	63	39	21	9,5	15,5	13,5	49	23,5	20	51	25,5	3	45	30	3,1	1,6	1,6
45	90	57,5	34,5	14,5	23	21	71	34,5	25	60	30		54	40	3	1,7	
55	110	67,5	34,5	14,5	25,5	23,5	86	42	35	62	31		56	40	4,5	2	

Tamaño	L1		L2		L7		L8		L10		n	
ELGR-...	-L	-L	-L	-L	-L	-L	-L	-L	-L	-L	-L	-L
35	178	248	89	124	76	146	70	140	20	40	1	2
45	219	309	108	153	96	186	90	180	25	50	1	2
55	243	353	120	175	116	226	110	220	35	70	1	2

## Hoja de datos

## Referencias de pedido: ejecución estándar

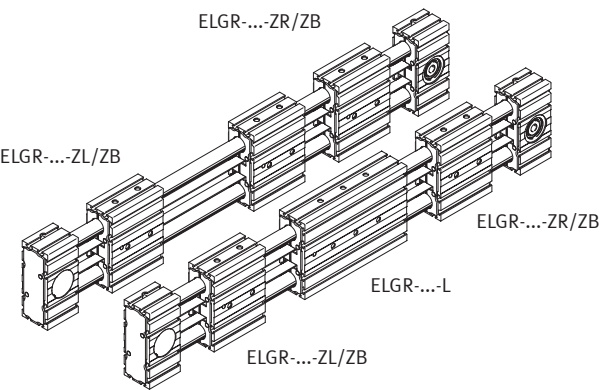
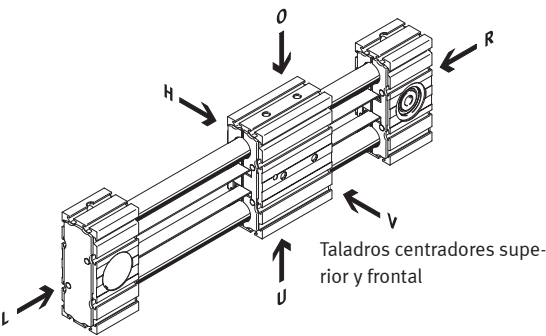
Características:

- Reserva de carrera: 0 mm
- Carro estándar

Tamaño	Carrera [mm]	N.º art.	Código de producto
35	100	8083770	ELGR-TB-35-100-0H
	200	8083771	ELGR-TB-35-200-0H
	300	8083772	ELGR-TB-35-300-0H
	400	8083773	ELGR-TB-35-400-0H
	500	8083774	ELGR-TB-35-500-0H
	600	8083775	ELGR-TB-35-600-0H
45	100	8083776	ELGR-TB-45-100-0H
	200	8083777	ELGR-TB-45-200-0H
	300	8083778	ELGR-TB-45-300-0H
	400	8083779	ELGR-TB-45-400-0H
	500	8083780	ELGR-TB-45-500-0H
	600	8083781	ELGR-TB-45-600-0H
	800	8083782	ELGR-TB-45-800-0H
	1000	8083783	ELGR-TB-45-1000-0H
55	100	8083784	ELGR-TB-55-100-0H
	200	8083785	ELGR-TB-55-200-0H
	300	8083786	ELGR-TB-55-300-0H
	400	8083787	ELGR-TB-55-400-0H
	500	8083788	ELGR-TB-55-500-0H
	600	8083789	ELGR-TB-55-600-0H
	800	8083790	ELGR-TB-55-800-0H
	1000	8083791	ELGR-TB-55-1000-0H
	1200	8083792	ELGR-TB-55-1200-0H
	1500	8083793	ELGR-TB-55-1500-0H

Referencias de pedido: producto modular

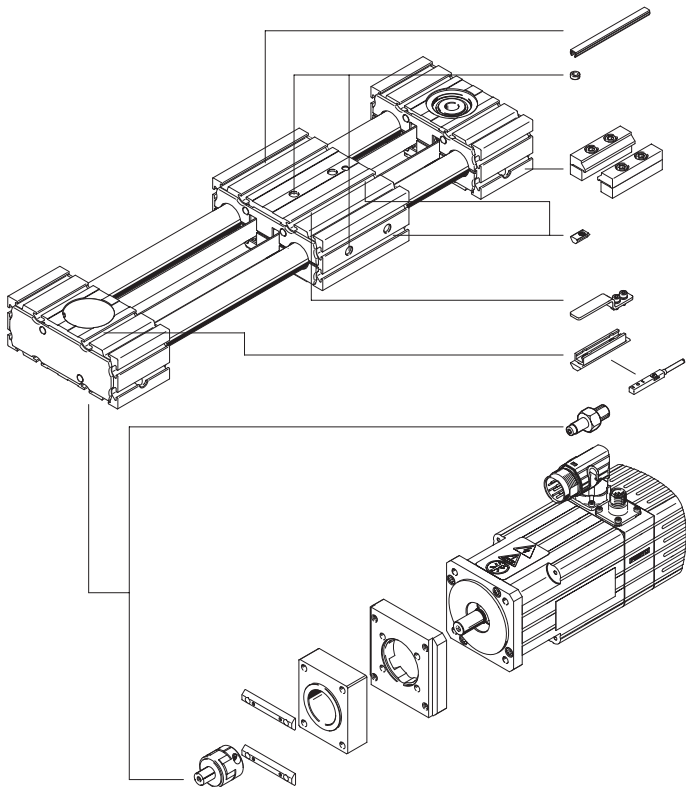
Guía de orientación



- O Arriba
- U Abajo
- R Derecha
- L Izquierda
- V Delante
- H Detrás

Carrera de pedido mínima en combinación con carro adicional ELGR-...-ZR/ZL/ZB							
Tamaño	35		45		55		
ELGR-...	-ZR/ZL	-ZB	-ZR/ZL	-ZB	-ZR/ZL	-ZB	
Carrera nominal mín.	[mm]	126	202	146	242	166	282

Accesorios



- NC
- Página 18
- MA
- NM
- SA, SB
- NC
- EA
- Servomotor motor paso a paso
- Conjunto de sujeción axial

## Referencias de pedido: producto modular

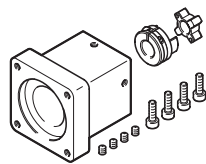
Tabla de pedidos						
	35	45	55	Condiciones	Código	Código a introducir
Referencia básica	560505	560506	560507			
Diseño	Eje lineal				ELGR	ELGR
Tipo de accionamiento	Correa dentada				-TB	-TB
Guía	Guía de rodamiento de bolas					
	Guía deslizante				-GF	
Tamaños	35	45	55		-...	
Longitud de carrera [mm]	1 ... 800	1 ... 1000	1 ... 1500	[1]	-...	
Reserva de carrera [mm]	0 ... 999 (0 = sin reserva de carrera)			[1]	-...H	
Ejecución del carro	Carro estándar					
	Carro, largo				-L	
Carro adicional	Sin carro adicional					
	1 carro a la derecha			[2]	-ZR	
	1 carro a la izquierda			[2]	-ZL	
	1 carro a la derecha, 1 carro a la izquierda			[2]	-ZB	
Accesorios	Accesorios incluidos sueltos				+	+
Sensor de proximidad (SIES) inductivo, ranura 8, PNP, contacto normalmente abierto, cable de 7,5 m, con leva de conmutación y soporte	1 ... 6				...SA	
Sensor de proximidad (SIES) inductivo, ranura 8, PNP, contacto normalmente cerrado, cable de 7,5 m, con leva de conmutación y soporte	1 ... 6				... SB	
Tapa de la ranura de fijación	–	1 ... 50 (1=2 unidades, longitud de 500 mm)			...NC	
Tuerca deslizante para ranura de fijación	1 ... 99				...NM	
gorrón	1 ... 4				...EA	
Fijación para perfil	1 ... 2				...MA	
Instrucciones de utilización	Con manual de utilización					
	Sin manual de utilización				+DN	

[1] ... La suma de la carrera nominal y 2 veces la reserva de carrera no debe superar la longitud de carrera máxima ni ser inferior a la longitud de carrera mínima de 50 mm

[2] ZR, ZL, ZB Reducción de la carrera de trabajo → página 11

Accesorios

Combinaciones admisibles de eje y motor para conjuntos de sujeción axial



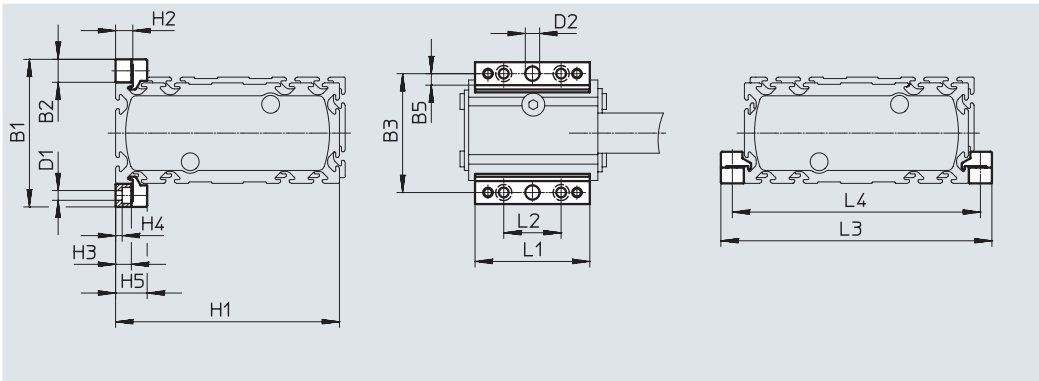
En los siguientes enlaces encontrará toda la información sobre:

- Combinaciones de eje y motor
- Motores externos admisibles
- Especificaciones técnicas
- Dimensiones

Para conjuntos de sujeción axial → Internet: [eamm-a](http://eamm-a)

Fijación para perfil MUE  
(código del pedido MA)

Material:  
Aluminio anodizado  
En conformidad con la Directiva  
2002/95/CE (RoHS)



Dimensiones y referencias de pedido										
Para tamaño	B1	B2	B3	B5	D1 ø	D2 ø H7	H1	H2	H3	H4
35	51	8	43	4	3,4	5	78	6	5,5	2,3
45	69	12	57	4	5,5	5	115	10	9	3,2
55	79	12	67	4	5,5	5	135	10	9	3,2

Para tamaño	H5	L1	L2	L3	L4	Peso [g]	N.º art.	Código de producto
35	11	40	20	94	86	20	558042	MUE-50
45	17,5	52	40	139	127	32	562238	MUE-45
55	17,5	52	40	159	147	32	562238	MUE-45



## Accesorios

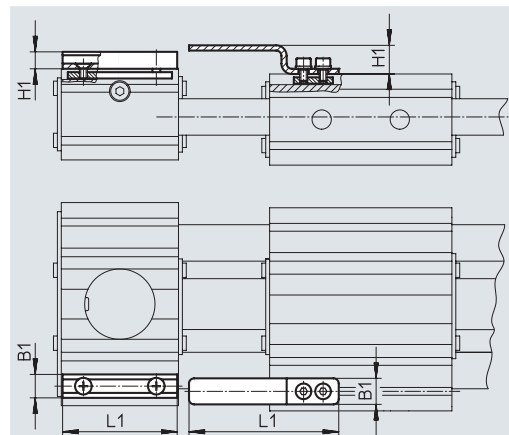
**Soporte para sensor EAPM-...-SHS,  
Leva de conmutación EAPM-...-SLS**  
(Código del pedido SA/SB)

Material:

Leva de conmutación: acero galvanizado

Soporte para sensor: aleación forjada de aluminio anodizado

En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)



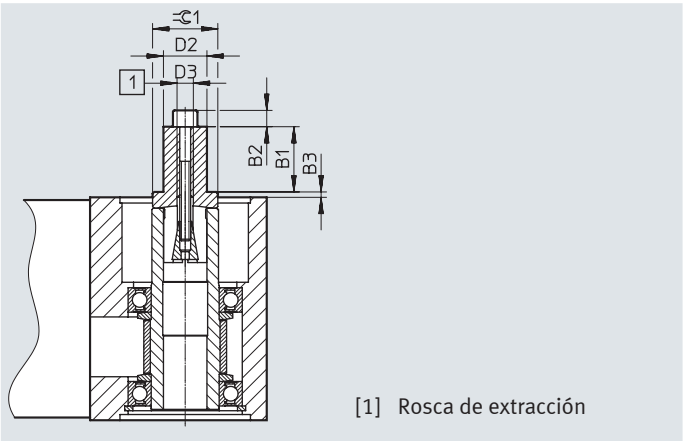
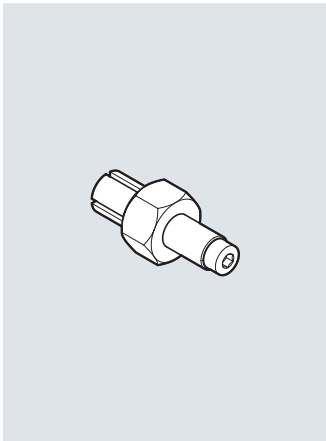
### Dimensiones y referencias de pedido

Para tamaño	B1	H1	L1	Peso [g]	N.º art.	Código de producto
<b>Soporte para sensor</b>						
35, 45, 55	9	6,5	44	20	567537	EAPM-L4-SHS
<b>Leva de conmutación</b>						
35, 45, 55	10	11	57,5	15	567538	EAPM-L4-SLS




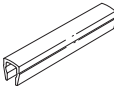
Accesorios

Gorrón EAMB

Interfaz alternativa  
(Código del pedido EA)

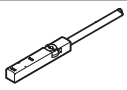
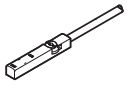
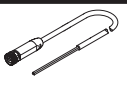
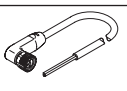
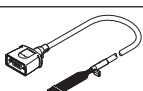
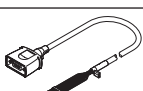
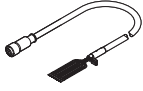


Dimensiones y referencias de pedido									
Para tamaño	B1	B2	B3	D2 ø	D3	≅D1	Peso [g]	N.º art.	Código de producto
35	12	3	3,9	8	M4	12	20	558034	EAMB-16-7-8X15-8X10
45	12	4	6	8	M5	15	29	558035	EAMB-18-9-8X16-10X12
55	21	–	1,5	15	M6	21	70	558036	EAMB-24-6-15X21-16X20

Referencias de pedido						
	Para tamaño	Observación	Código del pedido	N.º art.	Código de producto	UE <sup>1)</sup>
Tuerca deslizante NST						
	35	Para ranura de fijación	NM	558045	ABAN-3-1 M3-4-M-P1	1
	45, 55		—	150914	NST-5-M5	
				8047843	NST-5-M5-10	10
				8047878	NST-5-M5-50	50
Casquillo para centrar ZBH <sup>2)</sup>						
	35, 45, 55	Para carro	—	8146544	ZBH-7-B	10
Tapa de la ranura ABP						
	45, 55	Para ranura de fijación Por cada 0,5 m	NC	151681	ABP-5	2

1) Unidades por embalaje  
2) 2 casquillos para centrar incluidos en el suministro del eje

## Accesorios

Referencias de pedido: sensor de proximidad inductivo para ranura en T							Hojas de datos → Internet: sies
	Tipo de fijación	Conexión eléctrica	Salida de conmutación	Longitud del cable [m]	Código del pedido	N.º art.	Código de producto
contacto normalmente abierto							
	Insertable desde arriba en la ranura, a ras con el perfil del cilindro	Cable trifilar	PNP	7,5	SA	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE
		Conector M8x1, 3 pines		0,3	–	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D
		Cable trifilar	NPN	7,5	–	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
		Conector M8x1, 3 pines		0,3	–	551397	SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D
Contacto normalmente cerrado							
	Insertable desde arriba en la ranura, a ras con el perfil del cilindro	Cable trifilar	PNP	7,5	SB	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE
		Conector M8x1, 3 pines		0,3	–	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D
		Cable trifilar	NPN	7,5	–	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE
		Conector M8x1, 3 pines		0,3	–	551402	SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D
Referencias de pedido: cables de conexión							
	Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	Conexión eléctrica 1, salida del cable	Conexión eléctrica 2, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, número de contactos/hilos	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código de producto
	M8x1 codificación A según EN 61076-2-104x1	Recta	Extremo abierto	3	2,5	8078223	NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3
					5,0	8078224	NEBA-M8G3-U-5-N-LE3
	M8x1, codificación A según EN 61076-2-104	Acodada	Extremo abierto	3	2,5	8078230	NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3
					5,0	8078231	NEBA-M8W3-U-5-N-LE3
Referencias de pedido: cables <sup>1)</sup>							
	Para tamaño	Descripción			Longitud del cable [m]	N.º art.	Código de producto
Cable del motor							
	35	Conector recto					
		<ul style="list-style-type: none"><li>Radio de curvatura mín.: 62 mm</li><li>Apropiado para cadenas de arrastre</li><li>Temperatura ambiente: -40 ... +80 °C</li></ul>			1,5	1450368	NEBM-S1G9-E-1.5-Q5-LE6
					2,5	1450369	NEBM-S1G9-E-2.5-Q5-LE6
					5,0	1450370	NEBM-S1G9-E-5-Q5-LE6
					7,0	1450371	NEBM-S1G9-E-7-Q5-LE6
10,0	1450372	NEBM-S1G9-E-10-Q5-LE6					
	45, 55	Conector recto					
		<ul style="list-style-type: none"><li>Radio de curvatura mín.: 80 mm</li><li>Apropiado para cadenas de arrastre</li><li>Temperatura ambiente: -40 ... +80 °C</li></ul>			1,5	1450834	NEBM-S1G15-E-1.5-Q7-LE6
					2,5	1450835	NEBM-S1G15-E-2.5-Q7-LE6
					5,0	1450836	NEBM-S1G15-E-5-Q7-LE6
					7,0	1450837	NEBM-S1G15-E-7-Q7-LE6
10,0	1450838	NEBM-S1G15-E-10-Q7-LE6					
Cable del encoder							
	35, 45, 55	Conector recto					
		<ul style="list-style-type: none"><li>Radio de curvatura mín.: 68 mm</li><li>Apropiado para cadenas de arrastre</li><li>Temperatura ambiente: -40 ... +80 °C</li></ul>			1,5	1451586	NEBM-M12G8-E-1.5-LE8
					2,5	1451587	NEBM-M12G8-E-2.5-LE8
					5,0	1451588	NEBM-M12G8-E-5-LE8
					7,0	1451589	NEBM-M12G8-E-7-LE8
10,0	1451590	NEBM-M12G8-E-10-LE8					

1) Cables de otras longitudes sobre demanda.