Carro eléctrico EGSK

FESTO



Ayuda para la selección

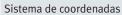
Sumario de ejes de accionamiento por correa dentada y por husillo

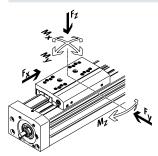
Ejes de accionamiento por correa dentada

- Ljes de accionamiento poi correa dentada
- Velocidad de hasta 10 m/s
 Aceleración de hasta 50 m/s²
- Precisión de repetición de hasta ±0,08 mm
- Carrera de hasta 8500 mm (carreras más largas bajo demanda)
- Diversas posibilidades de conexión del motor

Ejes de accionamiento por husillo

- Velocidad de hasta 2 m/s
- Aceleración de hasta 20 m/s²
- Precisión de repetición de hasta ±0,003 mm
- Carrera de hasta 3000 mm





Ejes de accionamiento por rrea dentada	co-					
Código de producto	F _x [N]	v [m/s]	Mx [Nm]	My [Nm]	Mz [Nm]	Características
Guía de rodamiento de bola			. ,		, ,	
EGC-HD-TB	as para cargas	pesadas				
	450	3	140	275	275	Unidad de accionamiento plana con perfil cerrado y rígido
	1000	5	300	500	500	Guía de perfil doble precisa y resistente
	1800	5	900	1450	1450	 Ideal como eje básico para pórticos verticales de dos ejes y ejes e voladizo
 Guía de rodamiento de bol	as					
EGC-TB-KF						
	50	3	3,5	10	10	Perfil cerrado y rígido
	100	5	16	132	132	Guía de raíles de precisión para grandes cargas
	350	5	36	228	228	Reducción del par de accionamiento necesario mediante pequeñ
	800	5	144	680	680	piñones
	2500	5	529	1820	1820	Detección de posiciones en mínimo espacio
ELGA-TB-KF						_ I
	350	5	16	132	132	Guía y correa dentada en el interior
	800	5	36	228	228	Guía de raíles de precisión para grandes cargas
	1300	5	104	680	680	Guía y correa dentada protegidas mediante cinta de recubrimiente
	2000	5	167	1150	1150	Grandes fuerzas de avance
ELGA-TB-KF-F1	l	ļ			l	
265	260	5	16	132	132	Apropiado para la industria alimentaria
	600	5	36	228	228	"Clean Look": superficies lisas, fáciles de limpiar
	1000	5	104	680	680	Guía y correa dentada en el interior
						Guía de raíles de precisión para grandes cargas
						Guía y correa dentada protegidas mediante cinta de recubrimient
ELGC-TB-KF						
	75	1,2	5,5	4,7	4,7	Guía y correa dentada en el interior
	120	1,5	29,1	31,8	31,8	Guía de raíles de precisión para grandes cargas
	250	1,5	59,8	56,2	56,2	Guía y correa dentada protegidas mediante cinta de recubrimien
ELGR-TB						
(Z)	50	3	2,5	20	20	Guía de barras de coste optimizado
	100 350	3	5 15	40 124	40 124	 Unidad lista para el montaje Rodamientos a bolas resistentes para un funcionamiento dinámio

Ayuda para la selección

Sumario de ejes de accionamiento por correa dentada y por husillo

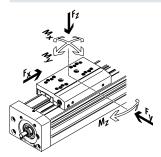
Ejes de accionamiento por correa dentada

- Velocidad de hasta 10 m/s
- Aceleración de hasta 50 m/s²
- Precisión de repetición de hasta ±0,08 mm
- Carrera de hasta 8500 mm (carreras más largas bajo demanda)
- Diversas posibilidades de conexión del motor

Ejes de accionamiento por husillo

- Velocidad de hasta 2 m/s
- Aceleración de hasta 20 m/s²
- Precisión de repetición de hasta ±0,003 mm
- Carrera de hasta 3000 mm

Sistema de coordenadas



idigo de producto	F _x	V	Mx	My	Mz	Características
	[N]	[m/s]	[Nm]	[Nm]	[Nm]	
uía de rodillos						
ELGA-TB-RF						
	350	10	11	40	40	Robusta guía de rodillos
	800	10	30	180	180	Guía y correa dentada protegidas mediante cinta de recubrimient
	1300	10	100	640	640	Velocidad de hasta 10 m/s
						Menor peso que ejes con guías de raíles
ELGA-TB-RF-F1	•			'		
	260	10	8,8	32	32	Apropiado para la industria alimentaria
	600	10	24	144	144	"Clean Look": superficies lisas, fáciles de limpiar
	1000	10	80	512	512	Robusta guía de rodillos
						Guía y correa dentada protegidas mediante cinta de recubrimiente
						Menor peso que ejes con guías de raíles
ıía deslizante ELGA-TB-G						
LLGA-1B-G	350	5	5	30	10	Guía y correa dentada protegidas mediante cinta de recubrimient
	800	5	10	60	20	Para tareas de manipulación sencillas
	1300	5	120	120	40	Unidad de accionamiento para guías externas
	1500	١	120	120	40	Resistente a condiciones ambientales difíciles
						Resistence a condiciones ambientales difficiles
ELGR-TB-GF						<u> </u>
A Do	50	1	1	10	10	Guía de barras de coste optimizado
	100	1	2,5	20	20	Unidad lista para el montaje
	350	1	1	40	40	Casquillos deslizantes robustos para uso en condiciones ambient
	1	1		1	1	les difíciles

Ayuda para la selección

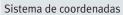
Sumario de ejes de accionamiento por correa dentada y por husillo

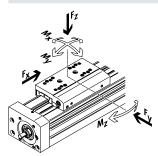
Ejes de accionamiento por correa dentada

- Velocidad de hasta 10 m/s
 Aceleración de hasta 50 m/s²
- Precisión de repetición de hasta ±0,08 mm
- Carrera de hasta 8500 mm (carreras más largas bajo demanda)
- Diversas posibilidades de conexión del motor

Ejes de accionamiento por husillo

- Velocidad de hasta 2 m/s
- Aceleración de hasta 20 m/s²
- Precisión de repetición de hasta ±0,003 mm
- Carrera de hasta 3000 mm





ódigo de producto	F _x	V	Mx	My	Mz	Características
	[N]	[m/s]	[Nm]	[Nm]	[Nm]	
iuía de rodamiento de bo	olas para carg	as pesadas				
EGC-HD-BS						
	400	0,5	140	275	275	Unidad de accionamiento plana con perfil cerrado y rígido
	650	1,0	300	500	500	Guía de perfil doble precisa y resistente
	1500	1,5	900	1450	1450	 Ideal como eje básico para pórticos verticales de dos ejes y ejes er voladizo
uía de rodamiento de bo	olas					
EGC-BS-KF						
1	400	0,5	16	132	132	Perfil cerrado y rígido
1. A.M.	650	1,0	36	228	228	Guía de raíles de precisión para grandes cargas
	1500	1,5	144	680	680	Para los máximos requisitos de fuerza de avance y precisión
	3000	2,0	529	1820	1820	Detección de posiciones en mínimo espacio
ELGA-BS-KF						
	650	0,5	16	132	132	Guía y husillo de bolas en el interior
	1600	1,0	36	228	228	Guía de raíles de precisión para grandes cargas
	3400	1,5	104	680	680	Para los máximos requisitos de fuerza de avance y precisión
	6400	2,0	167	1150	1150	 Guía y husillo de bolas protegidos mediante cinta de recubrimient Detección de posiciones en mínimo espacio
ELGC-BS-KF	<u> </u>					
	40	0,6	1,3	1,1	1,1	Guía y husillo de bolas en el interior
	100	0,6	5,5	4,7	4,7	Guía y husillo de bolas protegidos mediante cinta de recubrimient
	200	0,8	29,1	31,8	31,8	Detección de posiciones en mínimo espacio
	350	1,0	59,8	56,2	56,2	
EGSK					1	
	57	0,33	13	3,7	3,7	Ejes de accionamiento por husillo precisos, compactos y rígidos
	133	1,10	28,7	9,2	9,2	Guía de rodamiento de bolas y husillo de bolas, sin cadena de bola
	184	0,83	60	20,4	20,4	Ejecución estándar disponible en almacén
	239	1,10	79,5	26	26	·
	392	1,48	231	77,3	77,3	

Características

Información resumida

- El carro eléctrico EGSK convence por su exactitud, precisión de repetición, diseño compacto y rigidez.
- El cuerpo de acero en forma de U sirve al mismo tiempo de raíl de guía. El carro combina los elementos lineales de guía y la tuerca del husillo de bolas en una sola unidad. De esta manera, no se suman las tolerancias durante el proceso de fabricación.
- Guía de rodamiento de bolas y husillo de bolas
- Tres clases de precisión
- · Opcional con carro adicional
- Tamaño 33 y 46 también en versión de carro corto
- Ejecuciones estándar disponibles en almacén

Valores característicos de los ejes

Las indicaciones de la tabla son valores máximos.
Los valores exactos de cada una de las variantes constan en la hoja de datos correspondiente del catálogo.

Ejecución	Tamaño	Carrera de	Velocidad	Precisión de	de avance máx.	Propied	ades del g	guiado		
		trabajo		repetición		Fuerzas	y moment	tos		
						Fy	Fz	Mx	Му	Mz
		[mm]	[m/s]	[µm]	[N]	[N]	[N]	[Nm]	[Nm]	[Nm]
Carro eléctrico EGSK									-	Página 8
	15	25 100	0,33	±3	57	1185	1185	13	3,7	3,7
	20	25 125	1,10	±3	133	2204	2204	28,7	9,2	9,2
	26	50 200	0,83	±3	184	3528	3528	60	20,4	20,4
	33	100 630	1,10	±3	239	3920	3920	79,5	26	26
	46	200 840	1,48	±3	392	7809	7809	231	77,3	77,3

Sistema completo compuesto de carro eléctrico, motor, controlador del motor y conjunto para el montaje del motor Motor Controlador del motor





Conjunto para el montaje del motor



El conjunto incluye:

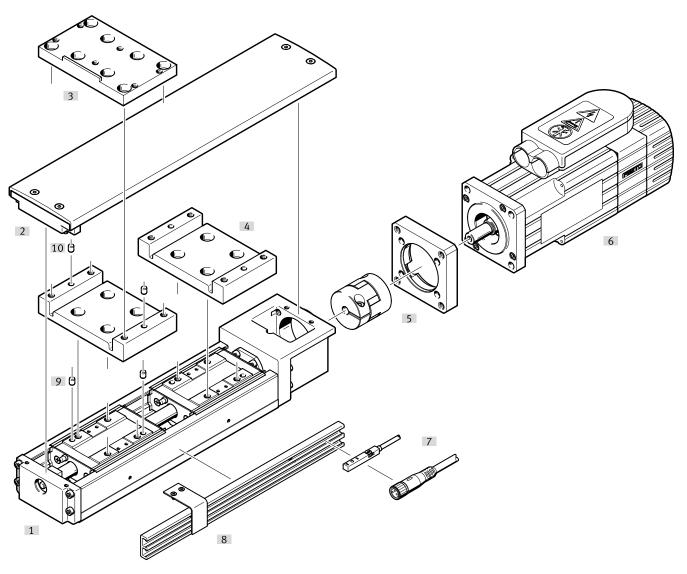
- Brida del motor
- Acoplamiento
- Tornillos



Nota

Se ofrecen soluciones completas especialmente adaptadas entre sí para el carro eléctrico EGSK y los motores.

Cuadro general de periféricos



Cuadro general de periféricos

Acces	orios		
	Código de producto	Descripción	→ Página/Internet
[1]	Carro eléctrico EGSK	Actuador eléctrico	9
[2]	Conjunto de recubrimiento EASC-S1	Para cubrir el perfil del eje que está abierto en su parte superior. El conjunto incluye un adaptador para carro EASA-S1	26
[3]	Kit de conexión en cruz EHAM-S1	Para la fijación en ángulo recto de un eje adicional EGSK en el carro de un eje básico EGSK. El eje adicional debe tener un tamaño inferior al eje básico.	24
[4]	Adaptador para carro EASA-S1	Necesario para la fijación de la carga útil en combinación con el conjunto de recubrimiento en las variantes de ejes con carro adicional	25
[5]	Conjunto de sujeción axial EAMM	Para el montaje axial del motor (compuesto de acoplamiento y brida del motor)	eamm-a
[6]	Motor EMMT	Motores adaptados específicamente al eje, con o sin freno	emmt
[7]	Sensor de proximidad SIES-8M	Sensor de proximidad inductivo para ranura en T	29
[8]	regleta para sensores EAPR-S1-S	 Para la fijación del sensor de proximidad inductivo SIES-8M en el carro eléctrico Levas de conmutación incluidas en el suministro 	28
[9]	Pasador de centraje ZBS	para centrar las cargas y las piezas de montaje en el carro	29
[10]	Pasador de centraje ZBS	Para centrar cargas y anexos en el adaptador para carro	29

Códigos del producto

001	Serie	
EGSK	Carro eléctrico	
002	Tamaños	
15	15	
20	20	
26	26	
33	33	
46	46	
003	Carrera	
25	25	
50	50	

003	Carrera	
25	25	
50	50	
75	75	
100	100	
125	125	
150	150	
200	200	
300	300	
400	400	
500	500	
600	600	
800	800	

004	Paso de husillo
1P	1 mm
2P	2 mm
6P	6 mm
10P	10 mm
20P	20 mm
005	Exactitud
	Estándar
Н	Clase H
Р	Clase P
006	Fiecución con carro

Estándar

Función



- **Ø** - Tamaño 15 ... 46

Longitud de carrera 25 ... 840 mm



Especificaciones técnicas gener	ales													
Tamaño			15 ²⁾		20		26	26		33				
Paso del husillo		1	2	1	6	2	6	6	10	10	20			
	Código ¹⁾													
Forma constructiva			Eje lineal	Eje lineal electromecánico con husillo de bolas										
Guía			Guía de r	odamiento	de bolas									
Posición de montaje			Indistinta	1										
Tipo de fijación de la carga útil			Rosca interior											
			Casquillo	para	Pasador	de ajuste								
			centrar											
Carrera de trabajo ³⁾	_	[mm]	25 100		25 125 50 200		0	100 600		200 800				
	S	[mm]	-		_		-		130 6	30	240 8	40		
Fuerza de avance máx.	-/H ⁴⁾	[N]	36	19	69	72	116	116	150	148	264	192		
F _{x,máx}	P ⁵⁾	[N]	57	31	110	133	184	184	239	183	392	343		
Par de accionamiento máx.	-/H ⁴⁾	[Ncm]	0,6	0,6	1,1	6,9	3,7	11	14	24	42	61		
M _{Acc,máx}	P ⁵⁾	[Ncm]	0,9	1,0	1,8	13	5,9	18	23	29	62	109		
Momento de giro sin carga	-/H	[Ncm]	0,4	0,4	0,5	0,5	1,5	1,5	7	7	10	10		
M_{vac}	Р	[Ncm]	0,8	0,8	1,2	1,2	4,0	4,0	15	15	17	17		
Revoluciones máx. ⁶⁾		[1/min]	9600	9900	11400	7900	8400	5900	4700	4700	3100	3100		
Velocidad máx. ⁶⁾	-/H	[m/s]	0,16	0,33	0,19	0,79	0,28	0,59	0,47	0,79	0,52	1,05		
	Р	[m/s]	0,16	0,33	0,19	1,10	0,28	0,83	0,66	1,10	0,74	1,48		
Aceleración máxima		$[m/s^2]$	10		10		10		20		20			
Referenciado			Sensor d	e proximida	d inductive	SIES-8M								

- 1) Código de variante → página 8
- 2) El tamaño 15 se ofrece únicamente con las clases de precisión H y P
- 3) Desplazamiento máximo → página 17
 - En combinación con un carro adicional, la carrera de trabajo se reduce lo equivalente a la longitud del carro adicional y la distancia entre los dos carros.
- 4) Las cargas se basan en una previsión de vida útil de 5×10^8 revoluciones
- 5) Las cargas se basan en una previsión de vida útil de 1,25 x 10^8 revoluciones
- 6) Velocidad reducida en los tamaños 33 y 46 con carreras largas → página 11

Condiciones de funcionamiento y	del entorno	
Temperatura ambiente	[°C]	0 +40
Humedad relativa del aire	[%]	0 95 (sin condensación)

Pesos [kg]						
Tamaño	Tamaño		20	26	33	46
	Código ¹⁾					
Peso básico con	_	0,16	0,38	0,78	1,38	5,17
carrera de 0 mm ²⁾	S	-	_	_	1,28	4,77
Peso adicional por cada 100 mm de carrera	_	0,12	0,27	0,42	0,63	1,27
Masa móvil		0,04	0,07	0,15	0,31	0,91
	S	-	-	-	0,17	0,57
Carro adicional Z	_	0,04	0,07	0,15	0,31	0,91
	S	_	-	-	0,17	0,57

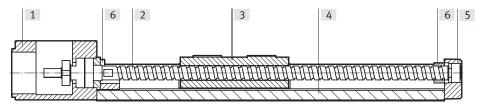
- 1) Código de variante → página 8
- 2) Incluyendo el carro, sin carro adicional

Datos de precisión [µm]		15	20	26	122	1,,	
Tamaño	Carrera	Código ¹⁾	_ 15	20	26	33	46
Precisión de repetición ²⁾		_	-	±10	±10	±10	±10
		Н	±4	±5	±5	±5	±5
		Р	±3	±3	±3	±3	±3
Paralelismo de desplazamien-	25 340	Н	20	25	25	25	35
to	400 540	Н	_	-	-	35	35
	600 640	Н	_	_	-	40	40
	800 840	Н	_	_	_	-	50
	25 340	Р	10	10	10	10	15
	400 540	Р	_	_	_	15	15
	600 640	Р	-	_	_	20	20
Holgura máx. en movimiento re	eversible	_	_	20	20	20	20
		Н	10	10	10	20	20
		Р	2	3	3	3	3

¹⁾ Código de variante → página 8

Materiales

Vista en sección



Carr	o eléctrico	
[1]	Tapa del accionamiento	Fundición inyectada de aluminio, con recubrimiento
[2]	Husillo	Acero
[3]	Carros	Acero
[4]	Perfil	Acero de alta aleación
[5]	Culata posterior	Fundición inyectada de aluminio, con recubrimiento
[6]	Tope de vástago	Copolímero de etileno vinilacetato
	Nota sobre los materiales	En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)
		Contiene sustancias que afectan al proceso de pintura

Momento de inercia de	e la masa											
Tamaño			15		20		26		33		46	
Paso del husillo			1	2	1	6	2	6	6	10	10	20
	Código ¹⁾											
Jo		[kg mm ²]	0,030	0,033	0,087	0,144	0,357	0,481	1,15	1,66	8,47	15,4
	S	[kg mm ²]	_	_	-	-	-	-	0,795	1,07	6,04	10,4
J _H por 100 mm de ca- rrera		[kg mm ² /100 mm]	0,048		0,100		0,316		0,771		3,902	
J _L por kg de carga útil		[kg mm ² /kg]	0,03	0,10	0,03	0,91	0,10	0,91	0,91	2,53	2,53	10,13
J _w por carro adicional		[kg mm ²]	0,001	0,004	0,002	0,058	0,016	0,14	0,28	0,79	2,31	9,22
	S	[kg mm ²]	-	_	_	_	_	_	0,16	0,43	1,44	5,78

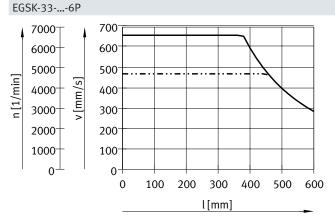
¹⁾ Código de variante → página 8

El momento de inercia de la masa J_A del eje completo se calcula de la siguiente manera:

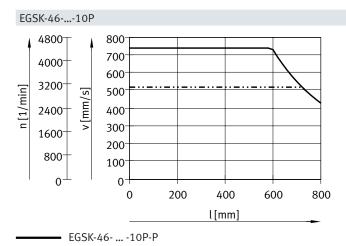
$$J_A = J_O + J_W + J_H x$$
 carrera de trabajo + $J_L x$ $m_{carga \, \acute{u}til}$

²⁾ La precisión de repetición que puede alcanzar un sistema compuesto de motor y ejes también depende de la resolución angular del motor y de los parámetros de regulación seleccionados. Por ello, no todos los motores pueden alcanzar la precisión de repetición indicada

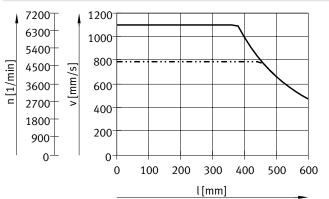
Velocidad v y revoluciones n en función de la carrera de trabajo l



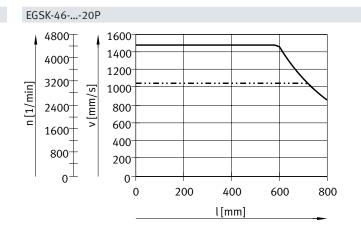
■ EGSK-33- ... -6P-P
■ ... = ... = ... EGSK-33- ... -6P, EGSK-33- ... -6P-H



EGSK-33-...-10P



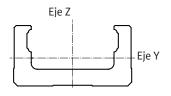
EGSK-33- ... -10P-P
EGSK-33- ... -10P, EGSK-33- ... -10P-H



EGSK-46- ... -20P-P
EGSK-46- ... -20P, EGSK-46- ... -20P-H

Segundos momentos de inercia

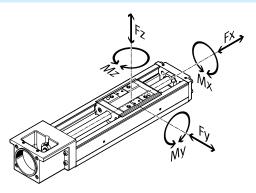
--- EGSK-46- ... -10P, EGSK-46- ... -10P-H



Tamaño		15	20	26	33	46
ly	[mm ⁴]	908	6100	17000	62000	240000
Iz	[mm ⁴]	14200	62000	150000	380000	1 500000

Valores característicos de las cargas

Las fuerzas y los momentos indicados se refieren al eje central del husillo. El punto cero de las coordenadas es el punto de intersección del centro de la guía y la línea central longitudinal del carro.



Fuerzas y momentos	dinámicos adm	isibles¹	1)										
Tamaño				15 ³⁾		20		26		33		46	
Paso del husillo				1	2	1	6	2	6	6	10	10	20
	Código ²	2)											
Fy _{máx.} , Fz _{máx.}	-/H ⁴⁾	_	[N]	747	593	1389	764	2223	1541	2469	2083	4919	3904
	P ⁵⁾	-	[N]	1 185	941	2204	1213	3528	2446	3920	3306	7809	6198
	-/H ⁴⁾	S	[N]	_	_	-	-	_	_	1043	880	2514	1995
	P ⁵⁾	S	[N]	_	-	_	_	_	_	1656	1396	3990	3167
Mx _{max.}	-/H ⁴⁾	_	[Nm]	8,2	6,5	18,1	9,9	37,8	26,2	50,1	42,2	145	115
	P ⁵⁾	-	[Nm]	13	10,3	28,7	15,8	60	41,6	79,5	67,1	231	183
	-/H ⁴⁾	S	[Nm]	_	_	_	_	_	_	21,2	17,8	74,4	59
	P ⁵⁾	S	[Nm]	_	_	_	-	_	_	33,6	28,3	118	93,7
My _{máx.} , Mz _{máx.}	-/H ⁴⁾	-	[Nm]	2,3	1,9	5,8	3,2	12,9	8,9	16,4	13,8	48,7	38,7
	P ⁵⁾	_	[Nm]	3,7	2,9	9,2	5,1	20,4	14,1	26	21,9	77,3	61,4
	-/H ⁴⁾	S	[Nm]	_	-	-	-	_	_	3,8	3,2	13,6	10,8
	P ⁵⁾	S	[Nm]	_	-	_	_	_	_	6	5	21,6	17,1

- 1) Cálculo con un factor de velocidad-carga $f_w = 1,2$
- 2) Código de variante → página 8
- 3) El tamaño 15 se ofrece únicamente con las clases de precisión H y P
- 4) Las cargas se basan en una previsión de vida útil de 5×10^8 revoluciones y un factor de carga f_w =1,2
- 5) Las cargas se basan en una previsión de vida útil de $1,25 \times 10^8$ revoluciones y un factor de carga $f_w=1,2$

Capacidades de carga												
Tamaño			15 ²⁾		20		26		33		46	
Paso del husillo			1	2	1	6	2	6	6	10	10	20
	Código ¹⁾											
Husillo de bolas												
Estático c _{o,KGT}	-/H	[N]	660	410	1170	1450	4020	3510	4900	2840	6760	7150
	Р	[N]	660	410	1170	1600	4020	3900	2740	1570	3720	5290
Dinámico c _{din} ,KGT	-/H ³⁾	[N]	340	230	660	860	2350	1950	2840	1760	3140	3040
	P ³⁾	[N]	340	230	660	1060	2350	2390	2250	1370	2940	3430
Cojinete fijo								,				
Estático c _{o•cojinete}		[N]	290		1240		1760		2590		3240	
Dinámico c _{din} ,cojinete ³⁾		[N]	590		1000		1380		1790		6660	

- 1) Código de variante → página 8
- 2) El tamaño 15 se ofrece únicamente con las clases de precisión H y P
- 3) Las capacidades dinámicas se basan en una vida útil básica de 10⁶ revoluciones

Capacidad de carga														
Tamaño				15 ²⁾		20	20		26		33			
Paso del husillo				1	2	1	6	2	6	6	10	10	20	
	Código ¹⁾													
Guía lineal														
Estática c _{o•guía}		_	[N]	3450		6300		12150)	20200)	45500		
	_	S	[N]	-		-		-		10000)	22700		
Dinámica c _{din•guía} 3)		_	[N]	1532		2849		5746		9207		21747		
		S	[N]	_		-		-		3889		11112		
Factores de equivalenc	ia de los mome	ntos												
k _x		_	[1/m]	90,9		76,9		58,8		49,3		33,8		
		S	[1/m]	_		-		-		49,3		33,8		
k _y , k _z	_	-	[1/m]	319,9		238,7		172,9		151	151		101	
	_	S	[1/m]	_		-		-		277,1		185		

- 1) Código de variante → página 8
- 2) El tamaño 15 se ofrece únicamente con las clases de precisión H y P
- 3) Las capacidades dinámicas hacen referencia a una vida útil básica de 100 km

Factor de carga fw en función de la velocidad

 $fw = 1,0 ... 1,2 (v \le 0,25 m/s)$

 $fw = 1,2 ... 1,5 (0,25 \text{ m/s} \le v \le 1,0 \text{ m/s})$

 $fw = 1,5 ... 2,0 (1,0 m/s \le v \le 2,0 m/s)$

 $fw = 2,0 ... 3,5 (v \ge 2,0 m/s)$

Cálculo de la fuerza máxima de avance F_x

$$F_{x,max} = \frac{1}{f_W} \cdot \frac{Min \left[C_{dyn,KGT},C_{dyn,bearing}\right]}{\sqrt[3]{\frac{L_{ref,rot}}{10^6}}}$$

Cálculo de las fuerzas $F_{y/z}\,y$ de los momentos $M_{x/y/z}\,$ máximos

$$F_{y/z,max} = \frac{1}{f_w} \cdot \frac{C_{dyn,guide}}{\sqrt[3]{\frac{L_{ref,km}}{100 \; km}}}$$

$$M_{x,y,z,max} = \frac{1}{k_{x,y,z}} \cdot \frac{1}{f_w} \cdot \frac{C_{dyn,guide}}{\sqrt[3]{\frac{L_{ref,km}}{100 \; km}}}$$

Cálculo de la vida útil												
Tamaño			15		20		26		33		46	
Paso del husillo P				2	1	6	2	6	6	10	10	20
	Código ¹⁾											
Vida útil de referencia	-/H		5 x 10 ⁸	-								-
en revoluciones, L _{ref,rev}	P		1,25 x 10	8				,	,			
en revoluciones, L _{ref,rev} Vida útil de referencia	P -/H	[km]	1,25 x 10 500	1000	500	3000	1000	3000	3000	5000	5000	10000

Código de variante → página 8

[1] Determinación de las cargas a lo largo del ciclo de movimientos

 $\mathsf{q}_1 = \mathsf{t}_1 \: / \: \mathsf{t}_{\mathsf{tot}}$ $q_2 = t_2 / t_{tot}$ $q_3 = t_3 / t_{tot}$ Velocidad t_1 Tiempo de aceleración $t_{\text{tot}} = t_1 + t_2 + t_3$ Tiempo del movimiento constante t_2 t_3 Tiempo de retardo Tiempo relativo de las $q_{1/2/3}$ fases de los ciclos Duración del ciclo t_{tot}

Husillo de bolas

Para t_1 : $F_{x1} = -(m \ x \ a) - (M_{vac} \ x \ 2\pi/P)$ $F_{x1/2/3}$ Carga de fuerza calculada por fase de ciclo $F_{x,din}$ Carga de fuerza promedio calculada Para t_2 : $F_{x2} = -(M_{vac} \times 2\pi/P)$ m Carga útil (centro de gravedad de la masa) а Aceleración Para t_3 : $F_{x3} = -(m x a) - (M_{vac} x 2\pi/P)$ Momento de giro sin carga → página 9 M_{vac} Paso del husillo → página 9 $F_{x,dyn} = \sqrt[3]{q_1 \cdot |F_{x1}^3| + q_2 \cdot |F_{x2}^3| + q_3 \cdot |F_{x3}^3|}$ Tiempo relativo de las fases de los ciclos $q_{1/2/3}$

[1] Determinación de las cargas a lo largo del ciclo de movimientos

Guía lineal

Para t_1 : a >, v >

 $F_{v1} = 0$

 $F_{z1} = m x g$

 $M_{x1} = F_z x y_0 = m x g x y_0$

 $M_{y1} = -F_z x x_0 + F_x x z_0 = -m x g x x_0 + m x a x z_0$

 $M_{z1} = F_x x y_0 = m x a x y_0$

Para t_2 : a = 0, v >

 $F_{v2} = 0$

 $F_{z2} = m \times g$

 $M_{x2} = F_z x y_0 = m x g x y_0$

 $M_{v2} = -F_z \times x_0 = -m \times g \times x_0$

 $M_{72} = 0$

Para t_3 : a <, v >

 $F_{v3} = 0$

 $F_{z3} = m x g$

 $M_{x3} = F_z x y_0 = m x g x y_0$

 $M_{y3} = -F_z x x_0 - F_x x z_0 = -m x g x x_0 - m x a x z_0$

 $M_{z3} = -F_x x y_0 = -m x a x y_0$

 $F_{y,dyn} = \sqrt[3]{q_1 \cdot |F_{y1}^3| + q_2 \cdot |F_{y2}^3| + q_3 \cdot |F_{y3}^3|}$

 $F_{z,dyn} = \sqrt[3]{q_1 \cdot |F_{z1}^3| + q_2 \cdot |F_{z2}^3| + q_3 \cdot |F_{z3}^3|}$

 $M_{x,dyn} = \sqrt[3]{q_1 \cdot |M_{x1}^3| + q_2 \cdot |M_{x2}^3| + q_3 \cdot |M_{x3}^3|}$

 $M_{y,dyn} = \sqrt[3]{q_1 \cdot \left| M_{y1}^3 \right| + q_2 \cdot \left| M_{y2}^3 \right| + q_3 \cdot \left| M_{y3}^3 \right|}$

 $M_{z,dyn} = \sqrt[3]{q_1 \cdot |M_{z1}^3| + q_2 \cdot |M_{z2}^3| + q_3 \cdot |M_{z3}^3|}$

 $F_{y1/2/3}$

 $F_{z1/2/3}$ Carga de fuerza calculada por fase de ciclo

 $M_{x1/2/3}$

 $M_{y1/2/3}$

 $M_{z1/2/3}$ Carga por momento calculada por fase de ciclo

 $\begin{array}{ll} F_{y/z,din} & \text{Carga de fuerza promedio calculada} \\ M_{x/y/z,dyn} & \text{Carga por momento promedio calculada} \\ m & \text{Carga útil (centro de gravedad de la masa)} \end{array}$

g Aceleración de caída

a Aceleración

 ${\bf x_0}, {\bf y_0}, {\bf z_0}$ Distancias entre el centro de gravedad de la carga útil y

el centro del carro

 $q_{1/2/3}$ Tiempo relativo de las fases de los ciclos

[2] Carga total

Husillo de bolas

 $\frac{\left|F_{x,dyn}\right|}{F_{x,max}} \le 1$

F_{x.din} Carga de fuerza promedio calculada

F_{x,máx} Carga de fuerza máx. admisible → página 9
 f_v Factor comparativo de la carga → página 16

Guía lineal

$$f_v = \frac{\left| F_{y1} \right|}{F_{y2}} + \frac{\left| F_{z1} \right|}{F_{z2}} + \frac{\left| M_{x1} \right|}{M_{x2}} + \frac{\left| M_{y1} \right|}{M_{y2}} + \frac{\left| M_{z1} \right|}{M_{z2}} \leq 1$$

F_{v/z,din} Carga de fuerza promedio calculada

 $F_{y/z,m\acute{a}x}$ Carga de fuerza máx. admisible ightarrow página 12 $M_{x/y/z,dyn}$ Carga por momento promedio calculada

 $M_{x/y/z,m\acute{a}x}$ Carga por momento máx. admisible \rightarrow página 12 f_v Factor comparativo de la carga \rightarrow página 16

[3] Determinación del factor comparativo de la carga f_v

$$f_v = \frac{1}{\sqrt[3]{a}}$$

$$q = \frac{L_{calc,km}}{L_{ref,km}} = \frac{L_{calc,rot}}{L_{ref,rot}}$$

Siendo q = 1:

Vida útil calculada (aquí, vida útil óptima)

Lcalc,km = 1 x vida útil de referencia Lref,km

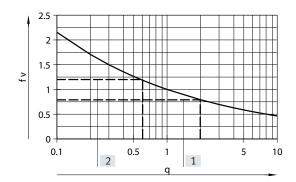
se obtiene fv = 1

Siendo $q \neq 1$:

Vida útil calculada (aquí, vida útil óptima)

Lcalc,km = q x vida útil de referencia Lref,km

Consultar fv (→ gráfico) o calcularlo



f_v Factor comparativo de la carga

q Cociente de vida útil óptima y vida útil de referencia

 $L_{calc,\,km}$ Vida útil calculada en km

L_{ref. km} Vida útil de referencia en km → página 14

L_{calc, rev} Vida útil calculada en revoluciones

L_{ref. rev} Vida útil de referencia en revoluciones → página 14

- [1] Ejemplo 1
- [2] Ejemplo 2

[4] Ejemplos de cálculo

Ejemplo 1:

EGSK-26-...-2P-H-...

 $L_{ref,km} = 1000 \text{ km}$

 $L_{calc,km} = 2000 \text{ km}$

$$q = \frac{2000km}{1000km} = 2.0$$

$$f_v = \frac{1}{\sqrt[3]{q}} = 0.79$$

Resultado:

Una vida útil óptima del 200 % de la vida útil de referencia significa que la carga total admisible debe ser un 21 % menor. Ejemplo 2:

Si del cálculo de la carga total se obtiene un factor comparativo de la carga $f_v = 1,2$, la vida útil calculada es tan solo aproximadamente del 60 % (x = 0,6 \rightarrow gráfico) de la vida útil de referencia.

$$q = \frac{1}{f_v^3} = 0.58$$

[4] Dimensionado estático

Husillo de bolas

$$F_{x,stat} = Max[F_{x1}, F_{x2}, F_{x3}] \le \frac{C_{o,KGT}}{f_s}$$

 $F_{x,est\acute{a}t}$ Valor máximo de la carga de fuerza calculada por fase deciclo

 $F_{x1/2/3}$ Carga de fuerza calculada por fase de ciclo $c_{o,KGT}$ Carga estática del husillo de bolas \rightarrow página 12 f_s Factor de seguridad contra sobrecarga estática

 $f_s = 1,0 ... 3,0$

Guía lineal

$$F_{y,stat} = Max[F_{y1}, F_{y2}, F_{y3}] \le \frac{C_{o,guide}}{f_s}$$

$$F_{z,stat} = Max[F_{z1}, F_{z2}, F_{z3}] \leq \frac{C_{o,guide}}{f_s}$$

$$M_{x,stat} = Max[M_{x1}, M_{x2}, M_{x3}] \le \frac{1}{k_x} \cdot \frac{C_{o,guide}}{f_s}$$

$$M_{y,stat} = Max\big[M_{y1}, M_{y2}, M_{y3}\big] \leq \frac{1}{k_v} \cdot \frac{C_{o,guide}}{f_s}$$

$$M_{z,stat} = Max[M_{z1}, M_{z2}, M_{z3}] \le \frac{1}{k_z} \frac{C_{o,guide}}{f_s}$$

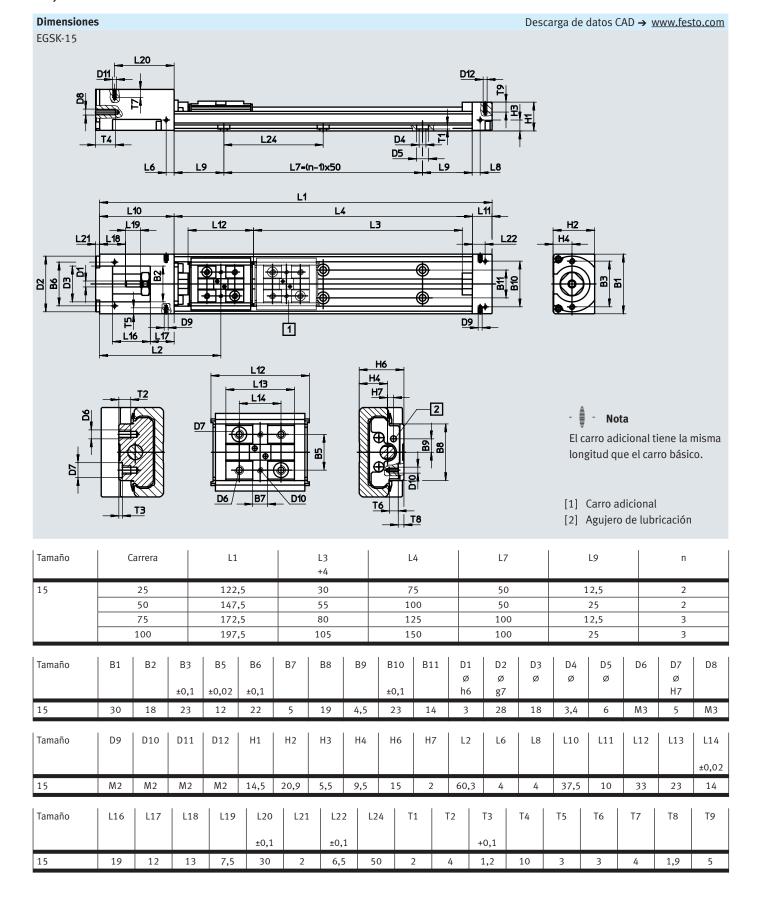
 $F_{y/z,est\acute{a}t}$ Valor máximo de la carga de fuerza calculada por fase de ciclo $M_{x/y/z,est\acute{a}t}$ Valor máximo de la carga por momento calculada por fase de

ciclo

 $\begin{array}{ll} F_{y1/2/3,} \\ F_{z1/2/3} & \text{Carga de fuerza calculada por fase de ciclo} \\ M_{x1/2/3,} \end{array}$

 $\begin{array}{ll} M_{y1/2/3,} & \\ M_{z1/2/3} & Carga \ por \ momento \ calculada \ por \ fase \ de \ ciclo \\ c_{o,guía} & Carga \ estática \ del \ husillo \ de \ bolas \ \rightarrow \ página \ 13 \\ k_{x/y/z} & Factores \ de \ equivalencia \ de \ momentos \ \rightarrow \ página \ 13 \end{array}$

 f_s Factor de seguridad contra sobrecarga estática $f_s = 1,0 ... 3,0$

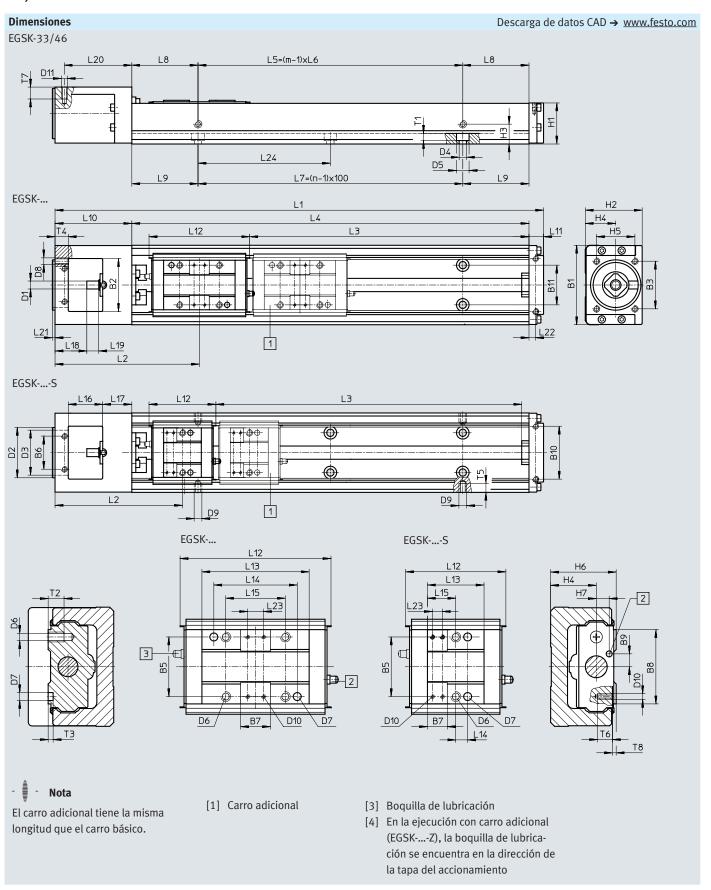


Dimensiones Descarga de datos CAD → www.festo.com EGSK-20/26 D12 L24 L1 L10 L4 L11 L12 L3 L22 **(** <u>8</u> • D9 1 L12 Н6 L13 L15 В7 2 D10 L14 Nota [1] Carro adicional El carro adicional tiene la misma [2] Boquilla de lubricación longitud que el carro básico.

Tamaño	Carrera	L1	L3 +4	L4	L7= (n-1)x60	L9	n		Tamaño	Carre- ra	L1	L3 +4	L4	L7= (n-1)x80	L9	
20	25	152	40	100	60	20	2		26	50	207	67	150	80	35	
	75	202	90	150	120	15	3	1		100	257	117	200	160	20	
	125	252	140	200	120	40	3]		150	307	167	250	160	45	
]		200	357	217	300	240	30	

Tamaño	B1	B2	B3 Ø	B4	B5	B6	В7	B8	В9	B10	B11	D1 ø	D2 Ø	D3 Ø
					±0,02	±0,1				±0,1		h7	g7	
20	40	22	30	18	18	29	10	23	5	18	18	4	28	22
26	50	30	30	25	24	32	15	31	8	16	25	5	28	24
Tamaño	D4 Ø	D5 ø	D6	D7 Ø H7	D8	D9	D10	D11	D12	H1	H2	H3	H4	Н6
20	3,4	6,5	M3	2	M3	M2,6	M2	M2,5	M2,5	19	28	10	13	20
26	4,5	8	M4	5	M3	M2,6	М3	M2,5	M3	24	34,5	12	16	26
Tamaño	H7	L2	L6	L8	L10	L11	L12	L13	L14 ¹⁾	L15	L16	L17	L18	L19
									±0,02					
20	3,4	72,5	3,5	2,5	42	10	46	33,2	10	20	18	12	16	8
26	6	91	3,5	2,5	47	10	64	47,4	15	30	21	14	16,5	10
Tamaño	L20	L21	L22	L24	T1	T2	T3	T4	T5	T6	Т7	Т8	Т9	W1
	±0,1		±0,1											
20	34,5	2	6,5	60	3	4,5	3	10	4	5	5	0,9	5	45°
26	40,5	2	6	80	4	6,5	3	10	4	6	5	0,9	6	45°

¹⁾ Distancia del taladro de ajuste



Tamaño	Carrera	ı L	.1		3		L4	L5		L6	L7		L8	1	m	n
					S											
33	100	2	69	110	135		200	100		100	100		50		2	2
	200	3	69	210	235		300	200		200	200		50		2	3
	300	4	69	310	335		400	200		200	300		100		2	4
	400	5	69	410	435		500	400		200	400		50		3	5
	500	6	69	510	535		600	400		200	500		100		3	6
	600	7	69	610	635		700	600		200	600		50		4	7
Tamaño	Carrera	ı L	.1		3		L4	L5		L6	L7		L8	1	m	n
					S											
46	200	42	5,5	206	244		340	200		200	200		70		2	3
	300	52	5,5	306	344		440	400		200	300		20		3	4
	400	62	5,5	406	444		540	400		200	400		70		3	5
	500	72	5,5	506	544		640	600		200	500		20		4	6
	600	82	5,5	606	644		740	600		200	600		70		4	7
	800	10	25,5	806	844		940	800		200	800		70		5	9
Tamaño	B1	B2	В3	B5	В6	В7	В8	В9	B1	о в	11 [)1	D2	D3	D4	D5
												Ø	Ø	Ø	Ø	Ø
			±0,1	±0,04	±0,1				±0,			17	g7			
33	60	40	36	30	25	15	37,4	6,5	40	_		6	38	34	5,5	9,5
46	86	48	36	46	42	15	54,4	10	58	3 2	16	8	38	34	6,6	11
Tamaño	D6	D7	D8	D9	D10	D11	H1	H2	Н3	з н	14 H	15	H6	H7		L2
		Ø														S
		H7										0,1				
33	M5	4	M5	M2,6	M2	М3	31	43	15			29	33	6,5	105	92,3
46	M6	5	M5	M2,6	M2	M4	43,5	60	28	3 3	32 2	29	46	9	142,5	123,8
Tamaño	L9	L10	L11	L1	2	1	13	1	L14	1	L15		L16	L17	L18	L19
ramano		210			S		S		S			S				
								±0,04	±0,	1						
33	50	58	11	76	50,5	54	28,5	42	6			,25	26	22	24	9
46	70	72,5	13	110	72,5	81	43,5	28	11		6 21	, 75	33,5	25	21,5	18
Tamaño	L20	L21	L22		L23	L2	4 T	1	T2	T3	T4		T5	T6	T7	Т8
	±0,1		±0,1		S											
33	51	2	5	8	5	10	0 5	,4	8	2,5	10	\pm	4	5	6	1
22))1	4)	0	1)	1 10	0 1 3	, ~	0	2,5	1 10	- 1	4 1) 1	U	1 1

Tamaño	Carrera	N.º art.	Código de producto	N.º art.	Código de producto
	[mm]				
		Paso del h	nusillo de 1 mm	Paso del I	husillo de 6 mm
20	25	562758	EGSK-20-25-1P	562761	EGSK-20-25-6P
	75	562759	EGSK-20-75-1P	562762	EGSK-20-75-6P
	125	562760	EGSK-20-125-1P	562763	EGSK-20-125-6P
	i	1 -	Torring the second	1 1 -	
Tamaño	Carrera	N.º art.	Código de producto	N.º art.	Código de producto
	[mm]				
		Paso del h	nusillo de 2 mm	Paso del l	nusillo de 6 mm
26	50	562764	EGSK-26-50-2P	562768	EGSK-26-50-6P
	100	562765	EGSK-26-100-2P	562769	EGSK-26-100-6P
	150	562766	EGSK-26-150-2P	562770	EGSK-26-150-6P
	200	562767	EGSK-26-200-2P	562771	EGSK-26-200-6P
		1			
Tamaño	Carrera	N.º art.	Código de producto	N.º art.	Código de producto
	[mm]				
		Paso del l	nusillo de 6 mm	Paso del I	husillo de 10 mm
33	100	562772	EGSK-33-100-6P	562778	EGSK-33-100-10P
	200	562773	EGSK-33-200-6P	562779	EGSK-33-200-10P
	300	562774	EGSK-33-300-6P	562780	EGSK-33-300-10P
	400	562775	EGSK-33-400-6P	562781	EGSK-33-400-10P
	500	562776	EGSK-33-500-6P	562782	EGSK-33-500-10P
	600	562777	EGSK-33-600-6P	562783	EGSK-33-600-10P
Tamaño	Carrera	N.º art.	Código de producto	N.º art.	Código de producto
	[mm]				
		Paso del h	nusillo de 10 mm	Paso del I	husillo de 20 mm
46	200	562784	EGSK-46-200-10P	562790	EGSK-46-200-20P
	300	562785	EGSK-46-300-10P	562791	EGSK-46-300-20P
	400	562786	EGSK-46-400-10P	562792	EGSK-46-400-20P
	500	562787	EGSK-46-500-10P	562793	EGSK-46-500-20P
	600	562788	EGSK-46-600-10P	562794	EGSK-46-600-20P
		562789	EGSK-46-800-10P	562795	EGSK-46-800-20P

Referencias de pedido: producto modular

Tabla de pedidos Tamaño	15	20	26	33	46	Condicio-	Código	Código a
						nes		introducir
Referencia básica	562749	562750	562751	562752	562753			
Función del actuador	Actuador co	n carro eléctrico					EGSK	EGSK
Tamaño	15	20	26	33	46			
Carrera estándar [mm]	25		-				-25	
para carro estándar	50	-	50	-			-50	
	75		_				-75	
	100	_	100		_		-100	
	_	125	_				-125	
	_		150	_			-150	
	_		200				-200	
	_			300			-300	
	_			400			-400	
	_			500			-500	
	_			600			-600	
	_				800		-800	
Carrera estándar [mm]	_			130	_		-130	
para carro corto	_			230	_		-230	
	_				240		-240	
	_			330	_		-330	
	_				340		-340	
	_			430	_		-430	
	_				440		-440	
	_			530	_		-530	
	_				540		-540	
	_			630	_		-630	
	_				640		-640	
	_				840		-840	
Paso del husillo [mm]	1		_				-1P	
	2	-	2	-			-2P	
	_	6			_		-6P	
	_	_	_	10			-10P	
	_				20		-20P	
Precisión	_	Precisión es	tándar				-	
	Alta precisió	in					-H	
	Precisión ex					[1]	-P	
Ejecución del carro	Carro estáno	dar				1 -		
	_			Carro, corto			-S	
Carro adicional	Sin carro ad	icional						
		nal (con el carro a	adicional Z combi	nado con un carro	S se obtiene tam	ı- [2]	-Z	

Con tamaño 33, no en combinación con carrera para carro estándar 600 ni carrera para carro corto 630 Con tamaño 46, no en combinación con carrera para carro estándar 800 ni carrera para carro corto 840

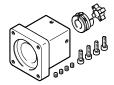
Con tamaño 15, no en combinación con carrera para carro estándar 25 ni carrera para carro estándar 50

Con tamaño 20, no en combinación con carrera para carro estándar 25

Con tamaño 26, no en combinación con carrera para carro estándar 50

Con tamaño 33, no en combinación con carrera para carro estándar 100

Combinaciones admisibles de eje y motor para conjuntos de sujeción axial



En los siguientes enlaces encontrará toda la información sobre:

- Combinaciones de eje y motor
- Motores externos admisibles
- Especificaciones técnicas
- Dimensiones

Para conjuntos de sujeción axial → Internet: eamm-a

Kit de conexión en cruz EHAM

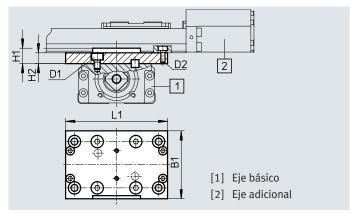
Material:

Placa adaptadora: aluminio anodizado

Tornillos y pasadores de ajuste: acero

En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)





Dimensiones y	Dimensiones y referencias de pedido									
Para tamaño		B1	D1	D2	H1	H2	L1	Peso	N.º art.	Código de producto
Eje básico [1]	Eje adicional [2]	±0,2					±0,2	[g]		
20	15	33,2	M3	M3	7	5	56	27	563747	EHAM-S1-20-15
26	20	44	M4	М3	10	7	66	59	563748	EHAM-S1-26-20
26 33	20 26	44 54	M4 M5	M3 M4	10 12	7 9	66 86	59 124	563748 563749	EHAM-S1-26-20 EHAM-S1-33-26

Adaptador para carro EASA

Material:

Placa adaptadora: aluminio

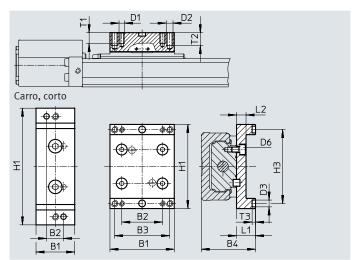
anodizado

Tornillos y pasadores de ajuste:

acero

En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)





Dimensiones y re	ferencias de pe	dido								
Para tamaño	B1	B2	В3	B4	D1	D2	D3	D6	H1	H3
							Ø			
	±0,2						H7		±0,2	+0,04
Con carro estánd	ar									
15	23	14		25	M3		4	М3	44	38
20	33,2	23		32	M3	_	2	М3	52	44,5
26	47,4	30	_	40	M4		5	M4	62	54,5
33	54	40		48	M5		4	M5	86	74
46	81	30	48	68	M5	M6	5	M6	112	100
Con carro corto										
33	28,5	12,5		48	M5		4	M5	86	74
46	48	22	_	68	M6	_	5	M6	112	100

Para tamaño	L1	L2	T1	T2	T3	Peso [g]	N.º art.	Código de producto
	+0,05				+0,1			
Con carro estánda	r							
15	10	5,4	6		2,5	20	562742	EASA-S1-15
20	12	6	6	_	2,5	38	562743	EASA-S1-20
26	14	7	8	_	2,5	74	562744	EASA-S1-26
33	15	9	15		2,6	130	562745	EASA-S1-33
46	22	10	10	12	2,6	310	562746	EASA-S1-46
Con carro corto								
33	15	9	15	_	2,6	70	562747	EASA-S1-33-S
46	22	10	12	_	2,6	180	562748	EASA-S1-46-S

Conjunto de recubrimiento EASC

para carro estándar

Material:

Perfil de cubierta, placa adaptadora, adaptador: aleación forjada de aluminio anodizado

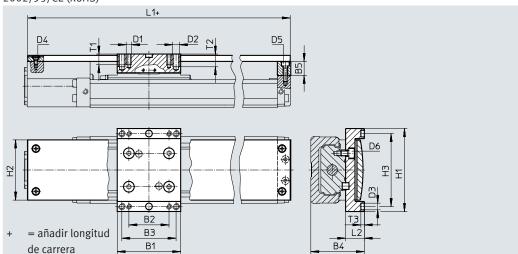
Tornillos y pasadores de ajuste:

acero

En conformidad con la Directiva

2002/95/CE (RoHS)





Dimensiones										
Para tamaño	B1	B2	В3	B4	B5	D1	D2	D3	D4	D5
								Ø		
	±0,2							H7		
15	23	14		25	6,5	M3		4	M2	M2
20	33,2	23]	32	9	M3]	2	M2,5	M2,5
26	47,4	30	_	40	10,5	M4	-	5	M2,5	M3
33	54	40	1	48	7	M5]	4	M3	M3
46	81	30	48	68	10	M5	M6	5	M4	M4

Para tamaño	D6	H1	H2	H3	L1	L2	T1	T2	T3
		±0,2	±0,2	±0,04	-0,3				+0,1
15	M3	44	30	38	96,7	10	6		2,5
20	М3	52	35,6	44,5	126,2	12	6		2,5
26	M4	62	45	54,5	156,2	14	8	_	2,5
33	M5	86	62,5	74	168,2	15	15		2,6
46	M6	112	82,4	100	224,7	22	10	12	2,6

Referencia	as de pedido)		
Para tamaño	Carrera	Peso	N.º art.	Código de producto
	[mm]	[g]		
15	25	51	562707	EASC-S1-15-25
	50	57	562708	EASC-S1-15-50
	75	62	562709	EASC-S1-15-75
	100	67	562710	EASC-S1-15-100
20	25	92	562711	EASC-S1-20-25
	75	107	562712	EASC-S1-20-75
	125	121	562713	EASC-S1-20-125
26	50	187	562714	EASC-S1-26-50
	100	211	562715	EASC-S1-26-100
	150	234	562716	EASC-S1-26-150
	200	258	562717	EASC-S1-26-200

Para tamaño	Carrera	Peso	N.º art.	Código de producto
	[mm]	[g]		
33	100	327	562718	EASC-S1-33-100
	200	391	562719	EASC-S1-33-200
	300	454	562720	EASC-S1-33-300
	400	518	562721	EASC-S1-33-400
	500	581	562722	EASC-S1-33-500
	600	645	562723	EASC-S1-33-600
46	200	850	562724	EASC-S1-46-200
	300	965	562725	EASC-S1-46-300
	400	1080	562726	EASC-S1-46-400
	500	1200	562727	EASC-S1-46-500
	600	1310	562728	EASC-S1-46-600
	800	1540	562729	EASC-S1-46-800

Conjunto de recubrimiento EASC

Para carro corto

Material:

Perfil de cubierta, placa

adaptadora, adaptador: aluminio

anodizado

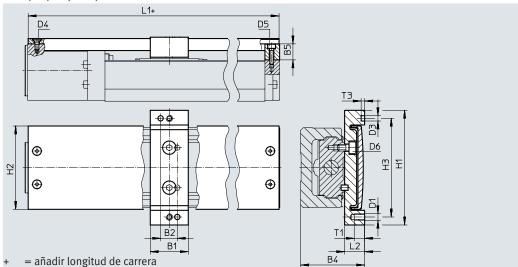
Tornillos y pasadores de ajuste:

acero

En conformidad con la Directiva

2002/95/CE (RoHS)





Dimensiones								
Para tamaño	B1 ±0,2	B2 ±0,04	B4	B5	D1	D3 Ø H7	D4	D5
33 46	28,5 48	12,5 22	48 68	7 10	M5 M6	4 5	M3 M4	M3 M4
Para tamaño	D6	H1	H2	H3	L1	L2	T1	T3
		±0,2	±0,2	±0,04	-0,3			+0,1
33	M5	86	62,5	74	138,2	15	15	2,6
46	M6	112	82,4	100	184,7	22	12	2,6

Referencias de	pedido			
Para tamaño	Carrera	Peso	N.º art.	Código de producto
	[mm]	[g]		
33	130	263	562730	EASC-S1-33-130-S
	230	328	562731	EASC-S1-33-230-S
	330	391	562732	EASC-S1-33-330-S
	430	454	562733	EASC-S1-33-430-S
	530	518	562734	EASC-S1-33-530-S
	630	581	562735	EASC-S1-33-630-S
46	240	724	562736	EASC-S1-46-240-S
	340	840	562737	EASC-S1-46-340-S
	440	955	562738	EASC-S1-46-440-S
	540	1070	562739	EASC-S1-46-540-S
	640	1190	562740	EASC-S1-46-640-S
	840	1420	562741	EASC-S1-46-840-S

Regleta para sensores EAPR

Material:

Soporte para sensor: aluminio

anodizado

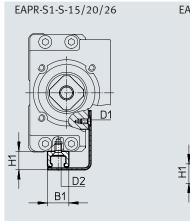
Leva de conmutación y tornillos:

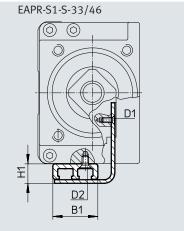
acero galvanizado

En conformidad con la Directiva

2002/95/CE (RoHS)







Dimensiones				
Para tamaño	B1	H1	D1	D2
Con carro estándar				
15	9	8,5	M2	M2
20	9	7,75	M2	M2,5
26	9	7,75	M3	M2,5
33	19	7,75	M2	M2,5
46		7,73	2	1112,5
Con carro corto				
33	10	7,5	M2	M2,5
46	19	8,5	M2	M2,5

Referencias de p	T. Control of the Con	l p	la o	C
Para tamaño	Carrera	Peso	N.º art.	Código de producto
Para código del	[mm]	[g]		
producto				
Con carro estánd	ar			
15	25	10	562611	EAPR-S1-S-15-25
	50	12	562612	EAPR-S1-S-15-50
	75	14	562613	EAPR-S1-S-15-75
	100	16	562614	EAPR-S1-S-15-100
20	25	14	562615	EAPR-S1-S-20-25
	75	18	562616	EAPR-S1-S-20-75
	125	22	562617	EAPR-S1-S-20-125
26	50	24	562618	EAPR-S1-S-26-50
	100	28	562619	EAPR-S1-S-26-100
	150	32	562620	EAPR-S1-S-26-150
	200	37	562621	EAPR-S1-S-26-200
C				
Con carro estánd	1	T	7/2/22	E4DD 64 6 00 40 0/400 6
33	100/130-S	51	562622	EAPR-S1-S-33-10 0/130-S
	200/230-S	69	562623	EAPR-S1-S-33-20 0/230-S
	300/330-S	88	562624	EAPR-S1-S-33-300/330-S
	400/430-S	106	562625	EAPR-S1-S-33-40 0/430-S
	500/530-S	125	562626	EAPR-S1-S-33-50 0/530-S
	600/630-S	144	562627	EAPR-S1-S-33-60 0/630-S
46	200/240-S	78	562628	EAPR-S1-S-46-20 0/240-S
	300/340-S	97	562629	EAPR-S1-S-46-30 0/340-S
	400/440-S	115	562630	EAPR-S1-S-46-40 0/440-S
	500/540-S	134	562631	EAPR-S1-S-46-50 0/540-S
	600/640-S	153	562632	EAPR-S1-S-46-60 0/640-S
	800/840-S	190	562633	EAPR-S1-S-46-80 0/840-S

Referencias	s de pedido: pasado	es de centraje y casquillos para centrar			
	Para tamaño	Observación	N.º art.	Código de producto	UE ¹⁾
	15	Para carro	81465	3 ZBH-5-B	10
	20		52527	ZBS-2	
	26, 46		150928	ZBS-5	
	33		56295	ZBS-4	
	15,33	Para adaptador para carro	562959	ZBS-4	
	20		52527	ZBS-2	
	26, 46		150928	ZBS-5	

¹⁾ Unidades por embalaje

	Tino do filoción	Salida de	T Conexión eléctrica	Longitud del	N.º art.	Cádigo do producto
	Tipo de fijación	Salida de	Conexion electrica	"	in.≅ art.	Código de producto
		conmutación		cable		
				[m]		
ntacto nor	malmente abierto					
	Insertable desde arriba en la ranura, a	PNP	Cable trifilar	7,5	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE
	ras con la regleta para sensores		Conector M8x1, 3 pines	0,3	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D
		NPN	Cable trifilar	7,5	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
			Conector M8x1, 3 pines	0,3	551397	SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D
ntacto nor	malmente cerrado					
1	Insertable desde arriba en la ranura, a	PNP	Cable trifilar	7,5	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE
A	ras con la regleta para sensores		Conector M8x1, 3 pines	0,3	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D
		NPN	Cable trifilar	7,5	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE
			Conector M8x1, 3 pines	0,3	551402	SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D

Referencias	de pedido: cables de o	Hojas de datos → Internet: neba					
	Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	Conexión eléctrica 1, salida del cable	Conexión eléctrica 2, técnica de co- nexión	Conexión eléctrica 2, número de con- tactos/hilos	Longitud del cable [m]	N.º art.	Código de producto
	M8x1, codifica-	Recta	Extremo abierto	3	2,5	8078223	NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3
1	ción A según				5,0	8078224	NEBA-M8G3-U-5-N-LE3
	EN 61076-2-104						
	M8x1, codifica-	acodado	Extremo abierto	3	2,5	8078230	NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3
	ción A según				5,0	8078231	NEBA-M8W3-U-5-N-LE3
	EN 61076-2-104						