Actuadores giratorios DSR/DSRL

FESTO



Características

Descripción resumida

En este actuador giratorio, la fuerza se transmite directamente al eje de accionamiento a través de una aleta oscilante. El ángulo de giro puede regularse progresivamente entre 0 ... 184° (DSRL-10 y 12: 0 ... 181°). El sistema de tope regulable está separado de la aleta oscilante de modo que las placas tope absorban las fuerzas que se producen. En las posiciones finales, los topes se amortiguan con placas de plástico elásticas.

DSRL-...-FW

Las versiones con eje con brida hueco permiten el paso de medios líquidos o gaseosos o, también, de tubos flexibles o cables eléctricos. La fuerza se transmite directamente y sin holgura a través de un eje estriado.



Software de ingeniería Cálculo de la inercia de la masa

→ www.festo.com

Posibilidades de fijación

Sin elementos de fijación Montaje directo



Elementos de fijación Para DSR Fijación por pies HSR-...-FW

Fijación por brida FSR



Para DSRL
Brida de empuje FWSR Fijación por pies HSR-...-FW





Características

Unidad de rueda libre para movimientos sincronizados

La unidad de rueda libre es un accesorio acoplado al eje de accionamiento del actuador giratorio DSR. Permite convertir el movimiento giratorio oscilante del actuador giratorio en un movimiento sincronizado y homogéneo. El movimiento del eje de salida del actuador giratorio solamente actúa en la dirección de trabajo a izquierda o derecha. De este modo se logran avances sincronizados regulables progresivamente.

El ángulo de giro mínimo conmutable es de 0,4°. La precisión de conmutación depende también de la velocidad de conmutación y de la carga.



¡La carga debe detenerse externamente!

FLSR-...-L (giro a la izquierda) Mirando al lado de salida, sentido de giro antihorario.

FLSR-...-R (giro a la derecha) Lado del eje de salida. Sentido de giro horario Accesorios para la regulación de la velocidad: Válvula de estrangulación y antirretorno

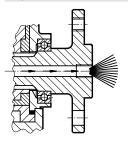
→ página 19

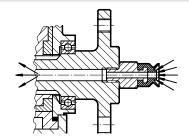


Ejemplos de aplicaciones del DSRL con eje con brida hueco

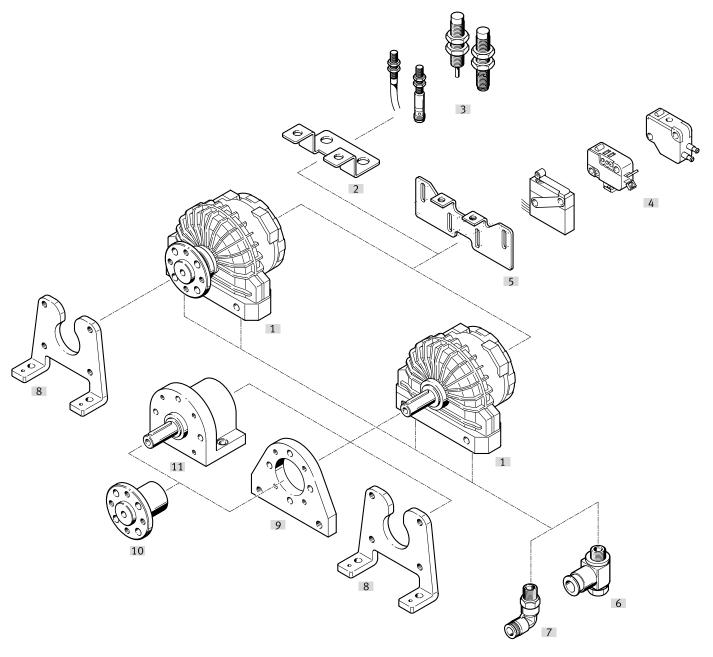
Soplar

Vací





Cuadro general de periféricos y códigos del producto



Cuadro general de periféricos y códigos del producto

Elem	entos de fijación y accesorios				
		Descripción	DSR	DSRL	→ Página/Internet
[1]	Actuadores giratorios DSR/DSRL			-	
[2]	Kit de fijación WSR	Para sensor de proximidad SIEN	•	•	17
[3]	Sensor de proximidad SIEN	Inductivo	•	•	19
[4]	Microválvula actuada por leva SO-3-PK-3-B, S-3-PK-3-B	Neumática, opcionalmente normalmente abierta o cerrada	•	•	18
[5]	Kit de fijación WSR-12 40	Para microválvula actuada por leva SO-3-PK-3-B, S-3-PK-3-B	•	•	16
[6]	Válvula de estrangulación y anti- rretorno GRLA	Para regular la velocidad	•	•	19
[7]	Racor rápido roscado QSL	Para la conexión de tubos flexibles con tolerancias externas	•	•	qs
[8]	Fijación por pies HSRFW	En el lado de salida	•	•	12
[9]	Fijación por brida FSR	En el lado de salida	•	-	12
[10]	Brida de empuje FWSR	Para árbol con pivote	•	-	13
[11]	Unidad de rueda libre FLSRL/R	Para árbol con pivote, opcionalmente con giro a izquierda/derecha	•	_	14

Códigos del pro	ducto								
001	Serie								
DSRL	Actuador giratorio								
DSR Actuador giratorio									
ı	I								
002	Tamaños								
10	10								
12	12								
16	16								
25	25								
32	32								
40	40								

003	Ángulo de giro nominal [º]
180	180
004	Amortiguación
P	Anillos amortiguadores/placas amortiguadoras elásticos en ambos lados
005	Eje
	Árbol con pivote
FW	Eje con brida



- **Ø** - Diámetro

10 ... 40 mm

- **=** - Fuerza

0,5 ... 20 Nm www.festo.com

Variantes

- Con árbol con pivote
- Con eje con brida hueco



Especificaciones técnicas general	es											
Diámetro del émbolo	10	12	16	25	32	40						
Conexión neumática	M3	M5	M5	M5	G1/8	G1/4						
Forma constructiva	Cilindro gira	lindro giratorio con aleta oscilante										
Amortiguación	Sin posibilio	n posibilidad de ajuste en ambos lados										
Detección de posiciones	Eléctrico	Eléctrico										
	Neumático	Neumático										
	Inductivo	Inductivo										
Tipo de fijación	Con taladro	Con taladro pasante										
	Con accesor	Con accesorios										
Posición de montaje	Indistinta											
Ángulo de giro máx.	0 181 °	0 181 ° 0 184 °										

Nota: este producto cumple con las normas ISO 1179-1 e ISO 228-1.

Condiciones de funcionamiento y del entorno												
Diámetro del émbolo		10	12	16	25	32	40					
Fluido de funcionamiento	Aire comprimido se	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [7::-]										
Presión de funcionamiento ¹⁾	[bar]	2,5 8	2 8		1,5 8							
Margen de temperatura ²⁾	[°C]	-10 +60										

¹⁾ Tras un tiempo de reposo de 24 h, la presión de funcionamiento mínima puede haber aumentado hasta 0,5 bar

²⁾ Tener en cuenta el ámbito de aplicación de los sensores de proximidad $\,$

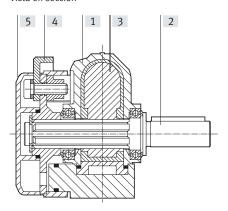
Fuerzas y momentos de giro	Fuerzas y momentos de giro												
Diámetro del émbolo	10	12	16	25	32	40							
Momento de giro a 6 bar	0,5	1	2	5	10	20							
Frecuencia máx. de giro ¹⁾	[Hz]	3											
Carga radial máx. admisible ²⁾	[N]	30	45	75	120	200	350						
Carga axial máx. admisible ²⁾	[N]	10	18	30	50	75	120						
Momento de inercia máx. admisible ²⁾		Gráficos → página	Gráficos → página 8										

¹⁾ Tener en cuenta los momentos de inercia de la masa máximos admisibles → página 8

²⁾ En el eje de salida con frecuencia máx.

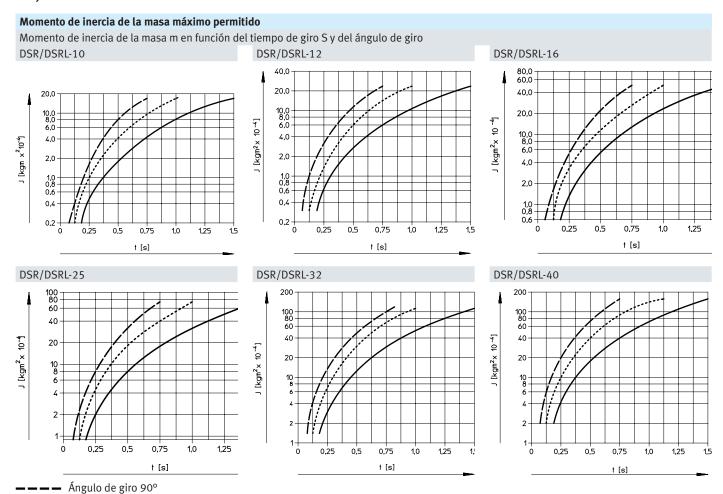
Materiales

Vista en sección



Actu	actuador giratorio									
[1]	·									
[2]	Eje de accionamiento	Acero niquelado								
[3]	aleta oscilante	Plástico								
[4]	Leva de mando	Acero sinterizado, niquelado								
[5]	Tapa ciega	Plástico								
_	Juntas	Caucho nitrílico								

Pesos [g]												
Diámetro del émbolo	10	12	16	25	32	40						
DSRP	100	200	310	540	1285	2400						
DSRLFW	140	240	350	610	1390	2700						



Indicaciones para el montaje:

Ángulo de giro de 120° Ángulo de giro de 180°

Si se exceden los momentos de inercia de la masa máximos admisibles, deberán utilizarse topes externos. En ese caso debe tenerse en cuenta lo siguiente:

El tope no debe descender de un radio mínimo respecto al eje de salida ($r_{mín}$). La fuerza de impacto no debe ser superior a la fuerza máxima admisible. Debido a los topes elásticos, únicamente es posible alcanzar una posición final precisa mediante un tope externo.

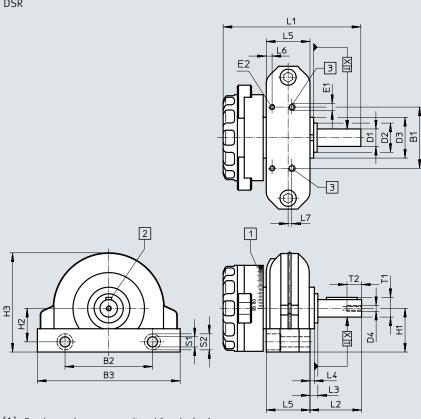
Ø	Radio de tope r _{mín}	Fuerza
[mm]	[mm]	[N]
10	13	60
12	15	90
16	17	160
25	21	320
32	28	480
40	40	650

· 🖟 - Nota

En caso de una estrangulación de los actuadores giratorios a velocidades de giro inferiores a 180º/s, los actuadores deben funcionar al menos a 6 bar. Aquí cabe esperar una fluctuación del sincronismo de ±30 %. Únicamente es posible lograr una mejora de las fluctuaciones del sincronismo y los tiempo de giro indicados en los gráficos recurriendo a válvulas estranguladoras.

Dimensiones

DSR



Descarga de datos CAD → www.festo.com

Nota

El ángulo de giro es de 180° y depende de la presión.

El ángulo de amortiguación es de aprox. 1,6° máximo por lado a

Cuando tras el proceso de giro la energía cinética se transforma mediante la amortiguación, el eje de accionamiento gira hacia atrás una parte del ángulo.

No deben retirarse los topes, ya que la aleta oscilante no es apta por sí misma para la fijación de las posiciones finales. En la tapa ciega hay una escala angular como ayuda para el ajuste. Al montar componentes adicionales en el eje de accionamiento debe respetarse el par de apriete máximo

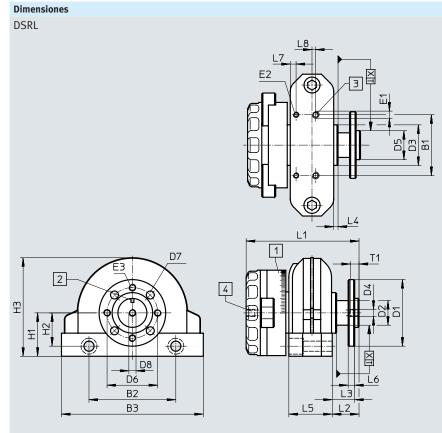
permitido del tornillo en D4.

- [1] Escala angular para consultar el ángulo de giro
- [2] Posición de la chaveta a 0 $^{\circ}$
- [3] Conexión de aire comprimido

ø [mm]	B1	B2	В3	D1 Ø g7	D2 Ø	D3 Ø h9	D4	E1	E2	H1	H2	Н3	L1	L2
10	22	32	53	6	12	20	M2,5	МЗ	М3	19,4	15,5	38,8	57	22,4
12	26	40	65	8	16	22	М3	M5	М3	23,5	18,5	48	65,6	25,5
16	30	46	78	10	17	24	M3	M5	М3	27	20,5	56,5	75,8	29
25	42	60	98	12	18	28	M4	M5	M4	30	23	68,1	94,5	35,4
32	54	80	130	16	27	42	M5	G1/8	M4	43	34	92	125,5	50
40	70	100	160	20	36	52	M6	G1/4	M4	53	40	121	162	60

Ø	L3	L4	L5	L6	L7	S1	S2	T1	T2	Х	Chaveta según DIN 6885 ¹⁾	Par de apriete en D4 [Nm]
[mm]											0003	[NIII]
10	6,5	4,5	15,1	2,2	2	3,4	6	6,8	7	0,35	A2 x 2 x 12	0,7
12	5,5	3,5	18	2,1	2,5	4,4	8	8,8	9	0,35	A2 x 2 x 16	1,2
16	6	3,5	22,5	2,1	_	5,5	10	11,2	9	0,35	A3 x 3 x 18	1,2
25	5,4	3	30	4	_	7	11	13,5	10	0,4	A4 x 4 x 25	5,5
32	10	7	36	4	_	8,5	15	18	12,5	0,45	A5 x 5 x 36	5,5
40	10	6	50	4	_	8,5	15	22,5	16	0,5	A6 x 6 x 45	5,5

1) Incluido en el suministro



Descarga de datos CAD → www.festo.com

Nota

El ángulo de giro es de 180° y depende de la presión.

El ángulo de amortiguación es de aprox. 1,6° máximo por lado a

Cuando tras el proceso de giro la energía cinética se transforma mediante la amortiguación, el eje de accionamiento gira hacia atrás una parte del ángulo.

No deben retirarse los topes, ya que la aleta oscilante no es apta por sí misma para la fijación de las posiciones finales. En la tapa ciega hay una escala angular como ayuda para el ajuste. Al montar componentes adicionales en el eje de accionamiento debe respetarse el par de apriete máximo permitido del tornillo en D4.

- [1] Escala angular para consultar el ángulo de giro
- Posición de la chaveta a 0 º
- Conexión de aire comprimido [3]
- [4] Taladro pasante

Ø [mm]	B1	B2	В3	D1 Ø	D2 Ø	D3 Ø h8	D4	D5 Ø f8	D6 Ø	D7 Ø H13	D8 ø mín.	E1	E2	E3	H1
10	22	32	53	30	10	20	M3	11	21	3,4	1,5	М3	M3	M3	19,4
12	26	40	65	33	13	22	M3	14	25	3,4	1,5	M5	M3	М3	23,5
16	30	46	78	38	14	24	M5	16	28	4,5	3,5	M5	M3	M4	27
25	42	60	98	46	17	28	M5	20	35	5,5	3,5	M5	M4	M5	30
32	54	80	130	60	24	42	G1/8	28	45	6,5	7	G1/8	M4	M6	43
40	70	100	160	70	30	52	G1/8	36	54	9	7	G1/4	M4	M8	53

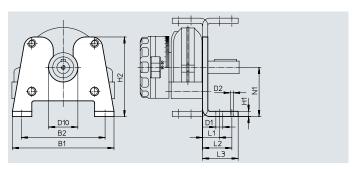
Ø [mm]	H2	Н3	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L8	S 1	S2	T1	X	Par de apriete en D4 [Nm]
10	15,5	38,8	49	14	12,3	4,5	15,1	3	2,2	2	3,4	6	5	0,35	0,7
12	18,5	48	54,2	13,5	11,5	3,5	18	3	2,1	2,5	4,4	8	5	0,35	1,2
16	20,5	56,5	64,7	16	14	3,5	22,5	4	2,1	_	5,5	10	6	0,35	1,2
25	23	68,1	78	18,5	15,5	3	30	4,5	4	_	7	11	6	0,4	5,5
32	34	92	102,8	26	22	7	36	6	4	_	8,5	15	8	0,45	5,5
40	40	121	134,5	31	26	6	50	7,5	4	_	8,5	15	8	0,5	5,5

Referencias de pedido				
Actuador giratorio	Ejecución	Ø	N.º art.	Código de producto
		[mm]		
DSRP				
	Con árbol con pivote	10	33297	DSR-10-180-P
		12	11909	DSR-12-180-P
		16	11910	DSR-16-180-P
		25	11911	DSR-25-180-P
		32	11912	DSR-32-180-P
		40	13467	DSR-40-180-P
0				
DSRLP-FW				
	Con eje con brida hueco	10	33296	DSRL-10-180-P-FW
		12	30654	DSRL-12-180-P-FW
		16	30655	DSRL-16-180-P-FW
		25	30656	DSRL-25-180-P-FW
		32	30657	DSRL-32-180-P-FW
		40	30658	DSRL-40-180-P-FW

Fijación por pies HSR-...-FW

Material: Acero





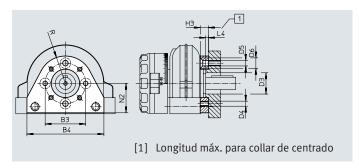
Dimension	nes y refe	rencias d	e pedido												
Para	B1	B2	D1	D2	D10	H1	H2	L1	L2	L3	N1	CRC ¹⁾	Peso	N.º art.	Código de producto
diámetro			Ø												
			H13										[g]		
[mm]															
10	53,5	43	3,5	2	20	4	53	11	17	21	34	2	61	33317	HSR-10-FW
12	64	52	3,5	2	22	4	63	11	17	21	40	2	87	30923	HSR-12-FW
16	77	63	5,7	2	24	5	71	14	22	26,5	44	2	170	30924	HSR-16-FW
25	97	80	6,8	3	28	5	76	16	28	34	47	2	235	30925	HSR-25-FW
32	129	105	8,8	4	42	8	108	20	34	43	66	2	660	30926	HSR-32-FW
40	159	130	8,8	5	52	8	134	25	42	52	81	2	1040	30927	HSR-40-FW

¹⁾ Más información en www.festo.com/x/topic/crc

Fijación por brida FSR

Material: Aluminio





Dimension	nes y refei	rencias de	pedido											
Para	В3	B4	D3	D4	D5	D6	H3	L4	N2	R	CRC ¹⁾	Peso	N.º art.	Código de producto
diámetro			Ø		Ø	Ø								
			mín.		H13	H13		máx.				[g]		
[mm]														
10	28	46	13	М3	3,4	6,5	7	2	20	18	2	22	34480	FSR-10
12	31	54	17	M3	3,4	6,5	7	2	22	20,5	2	32	14658	FSR-12
16	35	62	19	M4	4,5	8,5	8	2	26,5	23,5	2	50	13236	FSR-16
25	40	76	21	M5	5,5	10,4	8	2,5	29	27	2	70	13237	FSR-25
32	56	100	32	M6	6,6	12,4	12	2,5	42	36	2	180	13238	FSR-32
40	72	120	37	M8	9	16,4	14	4	52	46	2	300	14655	FSR-40

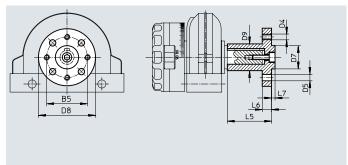
¹⁾ Más información en www.festo.com/x/topic/crc

Brida de empuje FWSR

Al montar la brida de empuje FWSR en el eje de accionamiento no debe excederse el par de apriete admisible.

Material: Aleación forjada de aluminio anodizado





Dimension	nes y referencias de pedid	lo				
Para	B5	D4	D5	D7	D8	D9
diámetro			Ø	Ø		
			H13	f8	-0,5	+0,4
[mm]						
10	21	M3	3,4	11	30	12
12	25	M3	3,4	14	35	15
16	28	M4	4,5	16	40	17
25	35	M5	5,5	20	50	23
32	45	M6	6,5	28	60	28
40	54	M8	9	36	70	38

Para diámetro [mm]	L5	L6	L7	Par de apriete [Nm]	CRC ¹⁾	Peso [g]	N.º art.	Código de producto
10	22	3	1,6	0,7	2	12	32798	FWSR-10
12	25	3	3	1,2	2	19	14659	FWSR-12
16	28	5	3	1,2	2	30	13239	FWSR-16
25	38	8	3	5,5	2	70	13240	FWSR-25
32	48	10	4	5,5	2	125	13241	FWSR-32
40	60	11	5	5,5	2	240	14656	FWSR-40

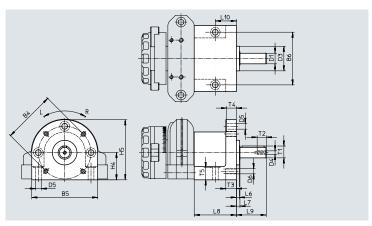
¹⁾ Más información en www.festo.com/x/topic/crc

Unidad de rueda libre FLSR

Material:

Cuerpo: fundición de aluminio Casquillo, eje: acero cementado Junta, tapa: caucho nitrílico



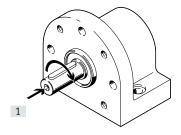


Especificaciones técnicas	generales						
Diámetro del émbolo		10	12	16	25	32	40
Diseño		Unidad de rue	da libre como dispo	ositivo accesorio			
Ángulo de rotación		Tamaño de pas	so regulable progre	sivamente (independ	iente del ángulo de ro	otación)	
Fuerza por peso radial	[N]	52	77	160	350	200	350
Fuerza por peso axial	[N]	30	50	100	200	75	120
Momento de giro máx.	[Nm]	0,7	1,3	2,7	6,6	13,3	26,7
Frecuencia		3 Hz (¡la carga	debe detenerse ex	ternamente!)			
Margen de temperatura	[°C]	-10 +60					

Sentido de giro

El movimiento del actuador giratorio DSR, que actúa en dos posibles sentidos, solo se ejecuta en un sentido debido a la unidad de rueda libre. El sentido contrario está bloqueado.

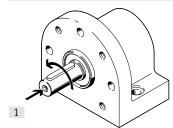
FLSR-...-R, giro a la derecha (en sentido horario)



[1] Vista hacia el eje de salida

14

FLSR-...-L, giro a la izquierda (en sentido antihorario)



Dimension	es y referei	ncias de pe	edido												
Para diámetro [mm]	B4	B5	В6	D1 Ø g7	D3 Ø h8	D4	D5 Ø H13	D6	H4	H5	L6	L7	L8	L9	L10
[IIIIII]															
10	38	45	38,5	6	20	_	3,3	M3	20	42,5	3,5	4,2	41,5	20,2	23
12	42	49	41,5	8	25	M3	3,3	M3	24	48,5	3,5	4,5	47,3	24,5	25
16	50	60	50	10	24	M3	4,5	M4	28	58	3,5	4,4	47	27,4	23,5
25	60	75	60	12	28	M4	6,6	M6	31	68,5	3,5	4,1	48	34	24
32	83	98	83	16	42	M5	6,6	M6	44	93	7,2	8,5	60	48,5	30
40	96	114	96	20	52	M6	8,6	M8	54	111	6	8	75	58	38

Para diámetro [mm]	T1	T2	Т3	T4	T5	Chaveta ¹⁾ según DIN 6885	CRC ²⁾	Peso [g]	Sentido de giro	N.º art.	Código de producto
10	6,8	8	8	5	8	A2 x 2 x 12	2	165	Rotación a la izquierda Hacia la dere-	33298 33299	FLSR-10-L FLSR-10-R
12	8,8	9	8	5	9	A2 x 2 x 16	2	225	cha Rotación a la izquierda Hacia la dere-	30930	FLSR-12-L FLSR-12-R
16									cha Rotación a la	15281	FLSR-12-R FLSR-16-L
	11,2	11	10	8	11	A3 x 3 x 18	2	340	izquierda Hacia la dere- cha	15280	FLSR-16-R
25	13,5	14	12	11	14	A4 x 4 x 25	2	500	Rotación a la izquierda Hacia la dere-	13778	FLSR-25-R
32									cha Rotación a la	15688	FLSR-32-L
	18	16	12	11	16	A5 x 5 x 36	2	1140	izquierda Hacia la dere- cha	15687	FLSR-32-R
40	22,5	21	15	11	21	A6 x 6 x 45	2	1800	Rotación a la izquierda Hacia la dere- cha	19037 19036	FLSR-40-L FLSR-40-R

Incluido en el suministro.
 Más información en www.festo.com/x/topic/crc

Actuadores giratorios DSR/DSRL

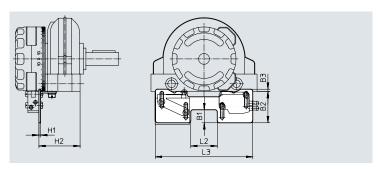
Accesorios

Kit de fijación WSR-12 ... 40

Para microválvula actuada por leva S-3-PK-3-B, SO-3-PK-3-B

Material: Acero





Dimension	nes y referenci	ias de pedido									
Para diámetro	B1	B2	В3	H1	H2	L2	L3	CRC ¹⁾	Peso	N.º art.	Código de producto
[mm]									[g]		
12	5,8	23,4	4	1,5	23	14	79	2	12	15684	WSR-12
16	10	26,5	4,5	1,5	29,8	19	84,5	2	23	4 4 0 7 4	WCD 46
		20,5	',,,	1 -,,,	2,0	1 12	04,5	4	23	14874	WSR-16
25	12	29	2	1,5	38	24,5	90	2	26	14796	WSR-25
25 32			2	-	· ·		<u> </u>	_			

¹⁾ Más información en www.festo.com/x/topic/crc

Kit de fijación

WSR-...-J

Para sensor de proximidad SIEN-M8

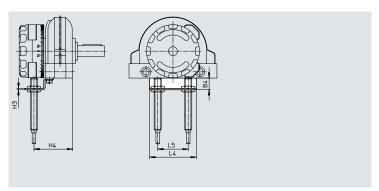
WSR-...-J-M5

Para sensor de proximidad SIEN-M5

Material:

Acero





Dimensio WSRJ	nes y referencias de	pedido							
Para	B4	H3	H4	L4	L5	CRC ¹⁾	Peso	N.º art.	Código de producto
diámetro							[g]		
[mm]	12	1 5	25	F 2	27	12	12	1//072	WCD 14 I

[mm]							[g]	
16	13	1,5	35	52	27	2	12	14873 WSR-16-J
25	13	1,5	43,1	52	34	2	17	14799 WSR-25-J
32	13	1,5	54,3	64	48	2	18	14962 WSR-32-J
40	13	1,5	76,3	80	60	2	24	14963 WSR-40-J

WSRJ-1	M5								
Para diámetro [mm]	B4	Н3	H4	L4	L5	CRC ¹⁾	Peso [g]	N.º art.	Código de producto
10	8	1	25,4	30	20	2	6	33413	WSR-10-J-M5
12	8	1	28,3	34	24,5	2	10	15685	WSR-12-J-M5
16	8	1	34,9	38	27	2	78	15931	WSR-16-J-M5
25	13	1,5	43	52	34	2	17	15932	WSR-25-J-M5
32	13	1,5	54,3	64	48	2	25	15933	WSR-32-J-M5
$\overline{}$	13	1,5	76,3	80	60	2	30	15934	WSR-40-J-M5

¹⁾ Más información en www.festo.com/x/topic/crc

Válvulas con rodillo oscilante para la detección de la posición final

Microválvula actuada por leva S-3-PK-3-B SO-3-PK-3-B





Especificaciones técnicas				
Conexión	Boquilla estriada para tubos de plástico con diámetro nominal 3			
Anchura nominal	1,8 mm			
Caudal nominal normal (1 > 2)	60 l/min			
Margen de presión	−0,95 +8 bar			
Fuerza de accionamiento a 6 bar	6 N			
Margen de temperatura	−10 +60 °C			
Materiales	Plástico, latón			
Peso	7 g			

· 🖟 - Nota

El punto de conmutación depende de la presión y se mueve hasta 0,8 mm en el margen de presión de 0 ... 8 bar. El punto de conmutación solo puede superarse 0,5 mm. La válvula no puede utilizarse como tope fijo y solo debe accionarse en el sentido del eje con leva.

Referencias o	Referencias de pedido					
Para	Descripción	N.º art.	Código de producto			
diámetro						
[mm]						
16 40	Normalmente cerrada	7843	S-3-PK-3-B			
	En posición inicial abierta	10403	SO-3-PK-3-B			

Referencias de pedido: sensor de	proximidad inductivo					Н	ojas de datos → Internet: sien
	Para diámetro	Observación			Conexión	N.º art.	Código de producto
	10 40	Para kit de fijación WSR	:J-M5		Cable	150370	SIEN-M5B-PS-K-L
							SIEN-M5B-PS-S-L
	16 40	Para kit de fijación WSRJ			Cable 150386		SIEN-M8B-PS-K-L
					Conector	150387	SIEN-M8B-PS-S-L
Cables de conexión NEBA, rectos	Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	, Conexión eléctrica 2, técnica de conexión	Conexión número d tos/hilos	eléctrica 2, e contac-	Longitud del cable	N.º art.	Código de producto
	M8x1, codificación A	Extremo abierto	3		2,5 m	8078223	NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3
	según EN 61076-2- 104				5 m	8078224	NEBA-M8G3-U-5-N-LE3
Cables de conexión NEBA, acodad	los Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	, Conexión eléctrica 2, técnica de conexión	Conexión número d tos/hilos	eléctrica 2, e contac-	Longitud del cable	N.º art.	Código de producto
	M8x1, codificación A	Extremo abierto	3		2,5 m	8078230	NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3
	según EN 61076-2- 104				5 m	8078231	NEBA-M8W3-U-5-N-LE3
Referencias de pedido: válvulas d	e estrangulación v ant	irretorno				F	lojas de datos → Internet: grla
Referencias de pedido. Valvatas d				Material			
	Conexión			Material			I.
	Conexión Rosca	Para diámetro ex tubo flexible	terior del	Material		N.º art.	Código de producto
(<u>©</u>)			terior del	Material Ejecución e	n metal		I.
	Rosca	tubo flexible	aterior del		n metal	N.º art.	Código de producto
	Rosca M3	tubo flexible	terior del		n metal	N.º art.	Código de producto GRLA-M3-QS-3
	Rosca M3	tubo flexible 3 3	terior del		n metal	175041 193137	Código de producto GRLA-M3-QS-3 GRLA-M5-QS-3-D
	Rosca M3	tubo flexible 3 3 4	terior del		n metal	175041 193137 193138	Código de producto GRLA-M3-QS-3 GRLA-M5-QS-3-D GRLA-M5-QS-4-D
	Rosca M3 M5	tubo flexible 3 3 4 6 3 4	sterior del		n metal	175041 193137 193138 193139 193142 193143	GRLA-M3-QS-3 GRLA-M5-QS-3-D GRLA-M5-QS-4-D GRLA-M5-QS-6-D
	Rosca M3 M5	tubo flexible 3 3 4 6 3 4 6	sterior del		n metal	N.º art. 175041 193137 193138 193139 193142 193143 193144	GRLA-M3-QS-3 GRLA-M5-QS-3-D GRLA-M5-QS-4-D GRLA-M5-QS-6-D GRLA-1/8-QS-3-D
	Rosca M3 M5 G1/8	tubo flexible 3 3 4 6 3 4 6 8	terior del		n metal	N.º art. 175041 193137 193138 193139 193142 193143 193144 193145	GRLA-M3-QS-3 GRLA-M5-QS-3-D GRLA-M5-QS-4-D GRLA-M5-QS-6-D GRLA-1/8-QS-3-D GRLA-1/8-QS-4-D GRLA-1/8-QS-6-D GRLA-1/8-QS-6-D GRLA-1/8-QS-6-D
	Rosca M3 M5	tubo flexible 3 3 4 6 3 4 6	terior del		n metal	N.º art. 175041 193137 193138 193139 193142 193143 193144	GRLA-M3-QS-3 GRLA-M5-QS-3-D GRLA-M5-QS-4-D GRLA-M5-QS-6-D GRLA-1/8-QS-3-D GRLA-1/8-QS-4-D GRLA-1/8-QS-6-D GRLA-1/8-QS-6-D GRLA-1/8-QS-6-D GRLA-1/8-QS-6-D
	Rosca M3 M5 G1/8	tubo flexible 3 3 4 6 3 4 6 8	terior del		n metal	N.º art. 175041 193137 193138 193139 193142 193143 193144 193145	GRLA-M3-QS-3 GRLA-M5-QS-3-D GRLA-M5-QS-4-D GRLA-M5-QS-6-D GRLA-1/8-QS-3-D GRLA-1/8-QS-4-D GRLA-1/8-QS-6-D GRLA-1/8-QS-6-D GRLA-1/8-QS-6-D