Regulador de servoaccionamiento CMMT-AS





Características

Información resumida

- · Regulador de servoaccionamiento de uso universal para servomotores síncronos PM de hasta 12000 W de potencia continua
- Compatible con las familias de motores EMMT-AS, EMME-AS y EMMB-AS, así como motores de otras marcas
- Conexión monofásica/trifásica a red de 230/400 V AC, filtro de red y resistencia de frenado integrados, posibilidad de conexión para resistencia de frenado
- Regulación precisa del momento de giro, velocidad y posición
- Movimientos desde "punto a punto" hasta de interpolación
- Funciones de seguridad ampliamente integradas para regulador de servoaccionamiento, motor y eje con desconexión del motor y parada rápida automáticas
- Protocolos de bus







→ Internet: www.festo.com/catalogue/...

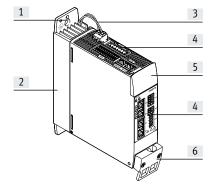


- Configuración:
 - Automática mediante "Festo Automation Suite" y autoajuste
 - Directamente a través de bus de campo y PLC
 - Copia de seguridad de datos mediante PLC o unidad de mando CDSB
- Permite utilizar transmisores de valor absoluto digitales (EnDat, Hiperface, Nikon-A) en el motor, así como sistemas de medición incrementales (A/B, sen/cos) en el eje
- Funciones de seguridad integradas:
 - Desconexión segura del par (STO) hasta SIL3/cat. 4 PL e
 - Parada segura 1 (SS1) si se utiliza un dispositivo de conmutación de seguridad externo y un cableado adecuados del regulador de servoaccionamiento
 - Control de freno seguro (SBC) hasta SIL3/cat. 3 PL e
 - Salidas de diagnosis STA y SBA para la respuesta de la función de seguridad activa

Modbus

- Modbus TCP está disponible como protocolo adicional en todos los equipos
- Archivos de descripción de equipo y módulos funcionales preparados para la integración en sistemas PLC

Tecnología en detalle



- [1] Ranura alargada para la fijación del regulador de servoaccionamiento en la parte posterior del armario de maniobra
- [2] Disipador de calor. En el disipador de calor está instalada la resistencia de frenado interna
- [3] Conexión para resistencia de frenado
- Conexiones
- [5] Placa ciega (opcional con unidad de mando enchufable CDSB
 - → página 16)
- [6] Apantallamiento de cable y sujetacables

Electric Motion Sizing

Diseño de actuadores electromecánicos



La forma rápida y segura de conseguir el conjunto de accionamiento óptimo: a partir de unos pocos datos de la aplicación, Electric Motion Sizing calcula las combinaciones adecuadas de eje eléctrico, motor eléctrico y regulador de servoaccionamiento. De esta forma obtiene todos los datos relevantes para la combinación seleccionada, incluidas la lista de piezas y la documentación. Así se evitan configuraciones erróneas, y se consigue una mejor eficiencia energética del siste-

Además, la compatibilidad con Festo Automation Suite le facilita la puesta en funcionamiento.

Más información en www.festo.com/ems

Características

Biblioteca para EPLAN → www.festo.de/eplan

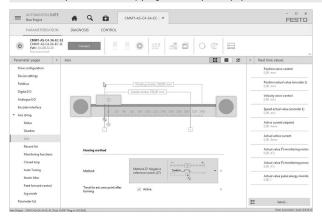


Macros EPLAN para el diseño rápido y seguro de proyectos eléctricos en combinación con reguladores de servoaccionamiento, motores y cables.

De este modo, la planificación es más fiable, la documentación es más completa, y no es necesario crear símbolos, gráficos ni datos maestros propios.

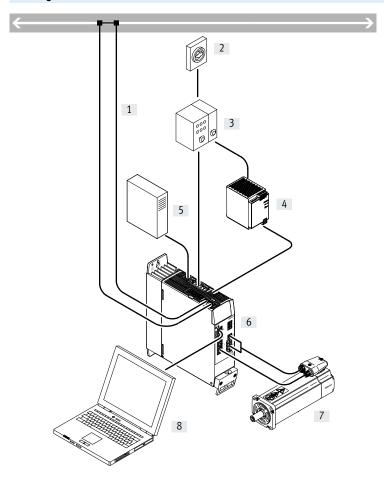
Festo Automation Suite

Software de parametrización y programación para equipos electrónicos de Festo



- Parametrización, programación y puesta en funcionamiento en una interfaz de usuario clara y fácil de usar
- Una ayuda óptima para procesos complejos mediante programas de asistencia guiados (p. ej., para la primera puesta en funcionamiento, la configuración de actuadores, etc.)
- Acceso más rápido a los documentos requeridos y a información adicional
- Integración sencilla de actuadores eléctricos en la programación del control

Cuadro general del sistema



- [1] Bus/red
- [2] Interruptor principal
- [3] Interruptor de circuito/fusibles
- [4] Unidad de alimentación para la alimentación eléctrica de la lógica de 24 V DC (PELV)
- [5] Resistencia de frenado externa (opcional)
- [6] Regulador de servoaccionamiento CMMT-AS
- [7] Servomotor
- [8] PC con conexión Ethernet para la parametrización

Códigos del producto

001	Serie	
CMMT	Controlador del motor	
002	Tipo de motor	
AS	AC síncrono	
003	Corriente nominal	
C2	2 A	
C3	3 A	
C4	4 A	
C5	5 A	
C7	7 A	
C12	12 A	
C18	18 A	
C25	25 A	

004	Tensión de entrada nominal
3A	230 V AC/50-60Hz
11A	400 V AC/50-60Hz
005	Número de fases
	Monofásica
Р3	Trifásico
006	Protocolo de bus/accionamiento
MP	Multiprotocolo
007	Función de seguridad
S1	Seguridad estándar

Protocolos de bus







EtherNet/IP





Especificaciones técnicas generales										
CMMT-AS-	C2-3A	C4-3A	C2-11A	C3-11A	C5-11A	C7-11A	C12-11A	C18-11A	C25-11A	
Tipo de fijación	Placa de m	ontaje atornill	ada							
Indicación	Diodo emi:	sor de luz verde	e/amarillo/rojo	unidad de m	ando CDSB con	indicación en t	exto claro			
Modo de funcionamiento del controlador	Regulac	ión en cascada								
	Controla	dor de posició	n P							
	Regulad	or de velocidad	l PI							
	Regulad	or de corriente	PI para F o M							
	Funcion	Funcionamiento mediante perfil con modo de registro y modo directo								
	Modo de interpolación mediante bus de campo									
	Marcha de referencia/modo de ajuste/autoajuste									
Modo de funcionamiento	Regulación de campo orientado, resolución de posición de 24 bits/revolución									
	Frecuencia de exploración de 16 kHz									
	Modulación por ancho de pulsos con 8 o 16 kHz, modulación vectorial con tercer armónico									
	(16 kHz solo con CMMT-AS-C2-3A y CMMT-AS-C4-3A)									
	Registro de datos en tiempo real:									
	- 2 entradas Position-Capture									
	- 2 salidas Position-Trigger									
	- 2 entradas de sensor de posición									
	– 1 inte	erfaz SYNC para	emulación o en	trada de enco	der					
Posición de montaje	Vertical									
Peso del producto [g]	1300	1400	2100	2100	2200	4100	4100	4300	4300	

Protocolos de bus							
Interfaz	EtherCAT	PROFINET RT/IRT	EtherNet/IP	Modbus TCP			
Función	Conexión de bus entrante/salie	nte					
Acoplamiento de procesos	Modo interpolado CSP	AC1: actuadores de velocidad regulable	Actuadores de velocidad regulable	Actuadores de velocidad regu- lable			
	Modo interpolado CSV	AC3: actuadores con función de posicionamiento	Actuadores con función de po- sicionamiento	Actuadores con función de po- sicionamiento			
	Modo interpolado CST	AC4: servoaplicación síncrona					
	Modo punto a punto PP]					
	Modo punto a punto PV]					
	Modo punto a punto PT						
	Modo Homing HM						
	Tabla de registros con 128 entradas						
Perfil de comunicación	CiA402	PROFIdrive	DriveProfile	DriveProfile			
	CoE (CANopen over EtherCAT)						
	EoE (Ethernet over EtherCAT)						
Velocidad máx. de transmisión en bus [Mbit/s]	100		•				
de campo							
Tipo de conexión	2 zócalos						
Técnica de conexión	RJ45						

Datos eléctricos							
CMMT-AS-		C2-3A	C4-3A	C2-11A	C3-11A	C5-11A	
Datos de la conexión de salida							
Margen de tensión de salida	[V AC]	3x (0 – input)					
Corriente nominal por fase	[A _{eff}]	2	4	1,7	2,5	5	
Corriente de pico por fase	[A _{eff}]	6	12	5,1	7,5	15	
Duración máx. de corriente de pico (con fs ≥ 5 Hz)	[s]	2					
Potencia nominal	[W]	350	700	800	1200	2500	
Potencia de pico	[W]	1000	2000	2400	3600	7500	
Frecuencia de salida	[Hz]	0 599			,		
Longitud máx. del cable del motor ¹⁾	[m]	25/50		50/100			
Alimentación de carga AC		•		•			
Fases de la tensión nominal de funcionamiento		Monofásica		Trifásica	Trifásica		
Margen de tensión de entrada	[V AC]	100 230 (-20) %/+15 %)	200 480 (-1	200 480 (-10 %/+10 %)		
Tensión nominal de funcionamiento	[V AC]	230		400	400		
Corriente nominal	[A _{eff}]	2,8	5,6	2	3	6	
Corriente de pico		8,4	16,8	6	9	18	
Frecuencia de red	[Hz]	48 62					
Tensión del sistema según EN 61800-5-1	[V]	300					
Resistencia a cortocircuitos máx. de la red	[kA]	100		10	10		
Formas de la red		TN, TT, IT	·	TN, IT	TN, IT		
Filtro de red		Integrado					
Alimentación de carga DC					'	·	
Margen de tensión de entrada	[V DC]	80 360	'	80 700	80 700		
Tensión máxima entre circuitos	[V DC]	395		800	800		
Corriente nominal							
Con 320 V DC	[A]	1,3	2,6	-	-	-	
Con 560 V DC	[A]	-	-	1,5	2,3	4,7	
Alimentación de la lógica							
Tensión nominal	[V DC]	24 ±20 %					
Consumo de corriente máx.	[A]	0,5/2,32)				0,5/2,5 ²⁾	

¹⁾ Sin/con filtro de red externo

²⁾ Corriente máx. en extensión plena, con dos sensores de posición, salida de freno y todas las I/O con cargas máx. especificadas conectadas

Resistencia de frenado						
CMMT-AS-		C2-3A	C4-3A	C2-11A	C3-11A	C5-11A
Integrado				•		
Resistencia	[Ω]	100		130		
Potencia de pulso	[kW]	1,6		5		
Energía de pulso	[Ws]	230		850		
Potencia nominal	[W]	23		48	48	58
Externo		•				
Resistencia	[Ω]	100 160	67 100	130 250	130 250	80 130
Potencia continua máx.	[W]	180	350	400	600	1200

Datos eléctricos							
CMMT-AS-		C7-11A	C12-11A	C18-11A	C25-11A		
Datos de la conexión de salida							
Margen de tensión de salida	[V AC]	3x (0 – input)					
Corriente nominal por fase	[A _{eff}]	7	12	18	25		
Corriente de pico por fase	[A _{eff}]	21	36	54	75		
Duración máx. de corriente de pico (con fs ≥ 5 Hz)	[s]	2		·			
Potencia nominal	[W]	4000	6000	9000	12000		
Potencia de pico	[W]	12000	18000	27000	36000		
Frecuencia de salida	[Hz]	0 599	,				
Longitud máx. del cable del motor ¹⁾	[m]	25/100		50/100			
Alimentación de carga AC							
Fases de la tensión nominal de funcionamiento		Trifásica					
Margen de tensión de entrada	[V AC]	200 480 (-10 %/+10 %)				
Tensión nominal de funcionamiento	[V AC]	400					
Corriente nominal	[A _{eff}]	9	15	22	29		
Corriente de pico		27	45	66	87		
Frecuencia de red	[Hz]	48 62	,		·		
Tensión del sistema según EN 61800-5-1	[V]	300					
Resistencia a cortocircuitos máx. de la red	[kA]	10					
Formas de la red		TN, IT	TN, IT				
Filtro de red		Integrado					
Alimentación de carga DC							
Margen de tensión de entrada	[V DC]	80 700		,			
Tensión máxima entre circuitos	[V DC]	800					
Corriente nominal							
Con 560 V DC	[A]	7,5	11,2	17	23,5		
Alimentación de la lógica							
Tensión nominal	[V DC]	24 ±20 %					
Consumo de corriente máx.	[A]	0,5/2,52)		0,5/3,52)			

¹⁾ Sin/con filtro de red externo

²⁾ Corriente máx. en extensión plena, con dos sensores de posición, salida de freno y todas las I/O con cargas máx. especificadas conectadas

Resistencia de frenado					
CMMT-AS-		C7-11A	C12-11A	C18-11A	C25-11A
Integrado					
Resistencia	[Ω]	47		24	
Potencia de pulso	[kW]	13,6		24	
Energía de pulso	[Ws]	1200			
Potencia nominal	[W]	100			
Externo					
Resistencia	[Ω]	60 85	40 60	30 40	20 30
Potencia continua máx.	[W]	1500	3000	4500	5000

Conexiones auxiliares del motor							
CMMT-AS-		C2-3A	C4-3A	C2-11A	C3-11A	C5-11A	
Supervisión de la temperatura del mo	tor						
Digital		Conexión para	termostato (PTC, contact	o normalmente cerrado o	normalmente abierto)		
Analógica		Conexión para sensor de temperatura analógico (KTY81 84, NTC, Pt1000)					
Salida para freno de inmovilización		•					
Ejecución		High-Side-Swit	ch; 24 V; con supervisió	n interna			
Corriente de salida	[A]	1,0	1,0				
Salida para un 2.º freno		•					
Ejecución		High-Side-Swit	ch; 24 V; con supervisión	n interna			
Corriente de salida	[A]	0,1					

Conexiones auxiliares del motor							
CMMT-AS-		C7-11A	C12-11A	C18-11A	C25-11A		
Supervisión de la temperatura del motor							
Digital		Conexión para termosta	to (PTC, contacto normalm	nente cerrado o normalmente ab	pierto)		
Analógica		Conexión para sensor de	e temperatura analógico (KTY81 84, NTC, Pt1000)			
Salida para freno de inmovilización							
Ejecución		High-Side-Switch; 24 V;	High-Side-Switch; 24 V; con supervisión interna				
Corriente de salida	[A]	1,5	,	2,3			
Salida para un 2.º freno			'				
Ejecución	High-Side-Switch; 24 V;	High-Side-Switch; 24 V; con supervisión interna					
Corriente de salida	[A]	0,1	0,1				

Interfaces	
Ethernet	
Función	Parametrización y puesta en funcionamiento
Protocolo	DHCP
	TCP/IP
Sensores de posición	
Función de sensor de posición 1	Encoder ENDAT 2.1
	Encoder ENDAT 2.2
	Encoder Hiperface
	Encoder incremental
	Encoder SEN/COS
	BISS-C
	Nikon-A
Función de sensor de posición 2	Encoder incremental
	Encoder ENDAT 2.2
	Encoder Hiperface
	Encoder SEN/COS
Sincronización	·
Función	Emulación de encoder A/B/Z
	Entrada de encoder A/B/Z
Salida de encoder, características	1 MHz de frecuencia de salida máxima
	Resolución de hasta 16384 ppr
Entrada de encoder, características	1 MHz de frecuencia de entrada máxima
	Resolución de hasta 16384 ppr
Entrada/salida	·
Entradas digitales	
Cantidad	10 12 (según la ejecución)
Cantidad de alta velocidad	2
Resolución temporal de alta velocidad [µs	
Lógica de conmutación	PNP
Características	Sin aislamiento galvánico
	Configuración parcialmente libre
	Entradas de seguridad parciales
Especificación	Según IEC 61131-2, tipo 3
Margen de trabajo [V]	030
Salidas digitales	
<u>Cantidad</u>	4 6 (según la ejecución)
Cantidad de alta velocidad	2
Resolución temporal de alta velocidad [με] 1
Lógica de conmutación	PNP
Características	Sin aislamiento galvánico
	Configuración parcialmente libre
Corriente máx. [m	A] 20
Entradas de valor nominal analógicas	
Cantidad	1
Características	Entrada diferencial
	Configurable para corriente/fuerza, revoluciones y posición
Margen de trabajo [V]	
Impedancia [ks	ַן 70
Salidas de conmutación libres de potencial	
Cantidad	1
Corriente máx. [m	A] 50

Características de ingeniería de seguridad				
Función de seguridad según EN 61800-5-2	Desconexión segura del par (STO)			
	Parada segura 1 (SS1)			
	Control de freno seguro (SBC)			
Nivel de prestaciones (PL) según EN ISO 13849-1				
Desconexión segura del par (STO)	Categoría 4, nivel de prestaciones e			
Control de freno seguro (SBC)	Categoría 3, nivel de prestaciones e			
Nivel de integridad de seguridad (SIL) según EN 62061 y EN 6	1508			
Desconexión segura del par (STO)	SIL 3/SILCL 3			
Control de freno seguro (SBC)	SIL 3/SILCL 3			
Organismo que expide el certificado y n.º	TÜV Rheinland (reglamentaciones técnicas) 01/205/5640.01/23			
Intervalo de prueba				
Desconexión segura del par (STO)	Hasta 20a			
Control de freno seguro (SBC)	24 h			
Cobertura de diagnosis [%]	Hasta 97			
Safe Failure Fraction (SFF) [%]	Hasta 99			
Tolerancia de fallos del hardware	1			

Condiciones de funcionamiento y del entorno				
Grado de protección	IP20			
Temperatura ambiente ¹⁾ [°C]	0+50			
Temperatura de almacenamiento [°C]	-25 +55			
Humedad relativa del aire [%]	5 90 (sin condensación)			
Clase de protección				
Categoría de sobretensión				
Grado de contaminación	2			
Resistencia a los picos de tensión [kV]	6			
Altura máx. de emplazamiento ²⁾ [m]	2000			
Resistencia a impactos y vibraciones	Según EN 61800-2 y EN 61800-5-1			
Marcado CE (véase la declaración de conformidad)	Según la Directiva sobre CEM de la UE2)			
	Según la Directiva de máquinas de la UE			
	Según la Directiva de baja tensión de la UE			
	En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)			
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad)	Según la normativa CEM del Reino Unido			
	Según la normativa RoHS del Reino Unido			
	Según la normativa sobre máquinas del Reino Unido			
Marcado KC	KC CEM			
Certificación	c UL us - Listed (OL)			
	RCM			
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III			
Nota sobre los materiales	En conformidad con la Directiva 2002/95/CE (RoHS)			

¹⁾ Por encima de 40 °C, la potencia se reduce un 3 % por K.

²⁾ Por encima de 1000 m, la potencia se reduce un 1 % por cada 100 m.

³⁾ Consulte el ámbito de aplicación en la declaración de conformidad CE: www.festo.com/sp → Certificados.

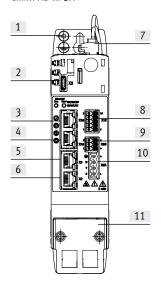
En caso de existir limitaciones de utilización de los equipos en zonas residenciales, comerciales e industriales, así como en empresas pequeñas, es posible que deban adoptarse medidas adicionales para reducir la emisión de interferencias.

Vista del regulador de servoaccionamiento

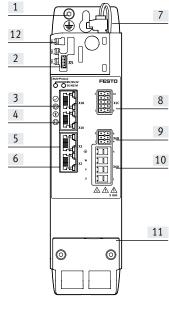
Vista frontal

- [1] Conexión de tierra de protección del cuerpo
- [2] [X5] Conexión para unidad de mando (detrás de la placa ciega)
- [3] [X18] Ethernet estándar
- [4] [X10] Sincronización del equipo
- [5] [X3] Sensor de posición 2
- [6] [X2] Sensor de posición 1

CMMT-AS-...-3A

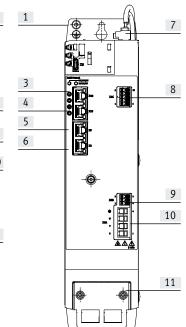


CMMT-AS-C2/C3/C5-...-11A



- [7] [X9B] Conexión de resistencia de frenado
- [8] [X1C] Entradas/salidas al eje
- [9] [X6B] Conexión auxiliar del motor
- [10] [X6A] Conexión de fases del motor
- [11] Apantallamiento de cable y sujetacables
- [12] Interruptor DIL para cambio de posición manual del bus de campo

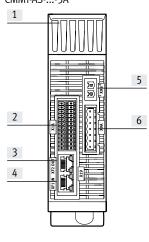
CMMT-AS-C7/C12/C18/C25-...-11A

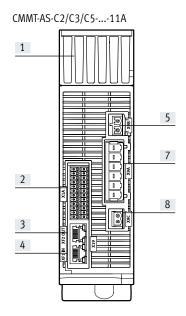


Vista en planta

- [1] Disipador de calor
- [2] [X1A] Interfaz I/O
- [3] [XF2 OUT] Interfaz RTE, puerto 2
- [4] [XF1 IN] Interfaz RTE, puerto 1

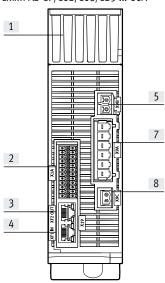
CMMT-AS-...-3A

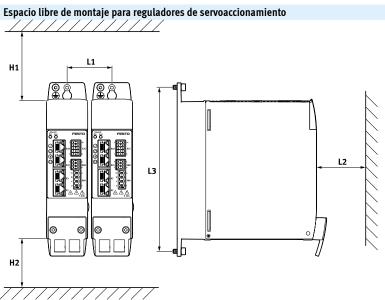




- [5] [X9B] Conexión de resistencia de frenado
- [6] [X9A] Alimentación: tensión de red, circuito intermedio y lógica
- [7] [X9A] Alimentación: tensión de red y de circuito intermedio
- [8] [X9C] Alimentación: tensión de la lógica

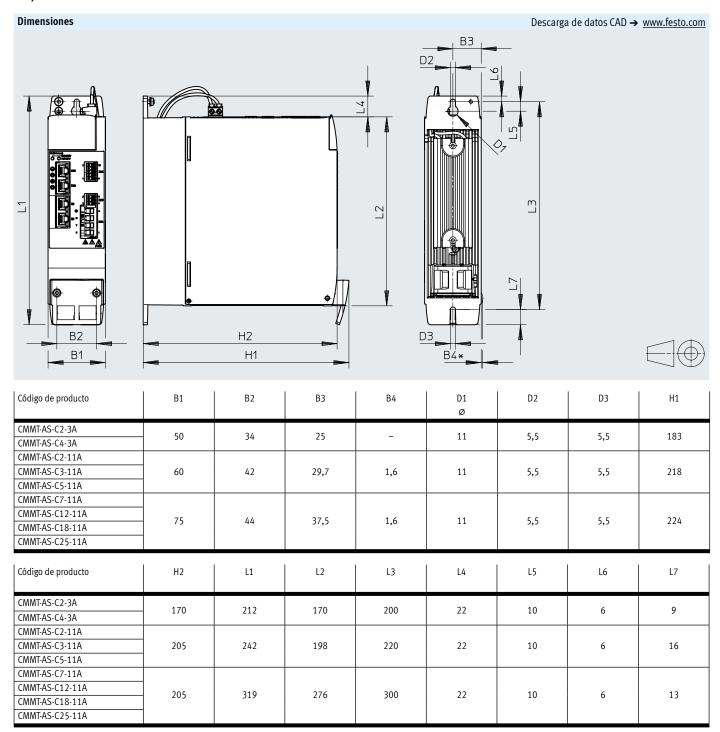
CMMT-AS-C7/C12/C18/C25-...-11A





Código de producto	H1	H2 ¹⁾	L1	L2	L3	
CMMT-AS-C2-3A CMMT-AS-C4-3A	70	70	52	70	200	
CMMT-AS-C2-11A CMMT-AS-C3-11A CMMT-AS-C5-11A	100	70	62	70	230	
CMMT-AS-C7-11A CMMT-AS-C12-11A CMMT-AS-C18-11A CMMT-AS-C25-11A	100	70	78	70	300	

¹⁾ Para un cableado óptimo del cable del motor o del encoder se recomienda dejar en la parte inferior del regulador de servoaccionamiento un espacio libre para el montaje de 150 mm



Referencias de pedido	Descripción	Número de fases	Corriente nominal	N.º art.	Código de producto
	El surtido de conectores NEKM	Monofásico	2	* 8143163	CMMT-AS-C2-3A-MP-S1
	(→ página 16) está incluido en el		4	* 8143164	CMMT-AS-C4-3A-MP-S1
	suministro del regulador de servoac-	Trifásico	2	* 8143165	CMMT-AS-C2-11A-P3-MP-S1
	cionamiento.		3	* 8143166	CMMT-AS-C3-11A-P3-MP-S1
			5	★ 8143167	CMMT-AS-C5-11A-P3-MP-S1
			7	★ 8143168	CMMT-AS-C7-11A-P3-MP-S1
			12	★ 8143169	CMMT-AS-C12-11A-P3-MP-S1
			18	★ 8157801	CMMT-AS-C18-11A-P3-MP-S1
			25	★ 8157802	CMMT-AS-C25-11A-P3-MP-S1

Referencias de pedido: producto modular

Tabla de pedidos					
Serie			Condicio-	Código	Código a
CMMT-AS	-3A	-11A	nes		introduci
Referencia básica	5111184	5111189			
Serie	CMMT			CMMT	CMMT
Tipo de motor	AC síncrono			-AS	-AS
Corriente nominal	·				
2 A				-C2	
3 A	-		[1]	-С3	
4 A		-	[2]	-C4	
5 A	-		[1]	-C5	
7 A	-		[1]	-C7	
12 A	-		[1]	-C12	
18 A	-		[1]	-C18	
25A	-		[1]	-C25	
Tensión de entrada nominal	·				
230 VAC/50-60 Hz		-		-3A	
400 VAC	-			-11A	
Número de fases					
Monofásico		-			
Trifásico	-			-P3	
Protocolo de bus/control	Multiprotocolo			-MP	
Función de seguridad	Seguridad estándar			-S1	-S1

^[1] C3, C5, C7, C12, C18, C25 [2] C4

Solo con tensión de entrada nominal 11A

Solo con tensión de entrada nominal 3A

Accesorios

Referencias de pedido: incluido en el suministro del regulador de servoaccionamiento

	Descripción	Para CMMT-AS		N.º art.	Código de producto			
		-3A	-11A					
Surtido de conectores								
. 🖎	Para conexión punto a punto		-	★ 4325822	NEKM-C6-C16-S			
	Para cableado doble	•	-	★ 5054513	NEKM-C6-C16-D			
	Para conexión punto a punto	-	-	★ 5119205	NEKM-C6-C45-P3-S			
	Para cableado doble	-	-	★ 5118001	NEKM-C6-C45-P3-D			
8	El surtido de conectores para cableado doble se incluye siempre en el suministro del regulador de servoaccionamiento.							

Referencias de pedido: accesorios opcionales

Unidad de mando CDSB-A1

- Posibilidad de visualización de mensajes en texto completo. De esta forma pueden leerse fácilmente errores, advertencias y datos seleccionados
- Copia de seguridad sencilla de los parámetros y el firmware en la unidad, por ejemplo, para la puesta en funcionamiento de la serie o en caso de cambio de equipo
- Una sola unidad de mando puede utilizarse para varios reguladores de servoaccionamiento

- Elemento de mando: pantalla táctil
- Pantalla: TFT en color
- Tamaño de visualización: 1,77"
- Memoria de usuario: 3 GB
- Puerto USB: USB 2.0 tipo mini

Otras especificaciones técnicas:

→ Internet: cdsb



Temperatura ambiente	Temperatura de almacena-	Grado de protección	Peso	N.º art.	Código de producto		
	miento						
[°C]	[°C]		[g]				
060	-20 +70	IP20	40	* 8070984	CDSB-A1		
No incluido en el suministro del regulador de servoaccionamiento							

	Descripción	N.º art.	Código de producto
Cable de conexión			
	Cable de red para la conexión "daisy chain" de las interfaces de bus X19A/B Cable de red para funcionalidad de maestro/esclavo (X10-X11) Ethernet categoría Cat 5e No incluido en el suministro del regulador de servoaccionamiento	★ 8082383	NEBC-R3G8-KS-0.2-N-S-R3G8-ET
Filtro de red			
	Monofásico, 8 A, suficiente para: 2x CMMT-AS-C2-3A o 1x CMMT-AS-C4-3A	★ 8088928	CAMF-C6-F-C8-3A
	Monofásico, 20 A, suficiente para: 6x CMMT-AS-C2-3A o 3x CMMT-AS-C4-3A	★ 8088929	CAMF-C6-F-C20-3A
	Trifásico, 16 A, suficiente para: 8x CMMT-AS-C2-11A o 5x CMMT-AS-C3-11A o 2x CMMT-AS-C5-11A o 2x CMMT-AS-C7-11A o 1x CMMT-AS-C12-11A	8096868	CAMF-C6-F-C16-11A
	Trifásico, 42 A, suficiente para: 21x CMMT-AS-C2-11A o 14x CMMT-AS-C3-11A o 7x CMMT-AS-C5-11A o 5x CMMT-AS-C7-11A o 3x CMMT-AS-C12-11A o 1x CMMT-AS-C18-11A o 1x CMMT-AS-C25-11A	8096894	CAMF-C6-F-C42-11A
	No incluido en el suministro del regulador de servoaccionamiento		

Accesorios

Referencias de pedido: accesor	Referencias de pedido: accesorios opcionales								
	Descripción	N.º art.	Código de producto						
Inductancia de red	Inductancia de red								
	Monofásica, 6 A, suficiente para: 2x CMMT-AS-C2-3A o 1x CMMT-AS-C4-3A	★ 8088930	CAMF-C6-FD-C6-3A						
	Trifásica, 6 A, suficiente para: 3x CMMT-AS-C2-11A o 2x CMMT-AS-C3-11A o 1x CMMT-AS-C5-11A No incluido en el suministro del regulador de servoaccionamiento	8096867	CAMF-C6-FD-C6-11A						

Referencias de pedido: accesorios opcionales				Hojas de datos → Internet: cacr
Valor de resistenc	cia Potencia nominal	Energía de impulso	N.º art.	Código de producto
	con 380 V	con 380 V		
[Ω]	[W]	[Ws]		
Resistencia de frenado				



Para código de producto CMMT-AS-									
C2-3A	C4-3A								
_	•	72	150	2000	1336611	CACR-LE2-72-W500			
•	•	100	150	2000	1336615	CACR-LE2-100-W500			
_	•	67	720	10800	1336617	CACR-KL2-67-W1800			
•	•	100	720	10800	8091545	CACR-KL2-100-W1800			
No incluido en el s	No incluido en el suministro del regulador de servoaccionamiento								

Referencias de pedido: accesorios opcionales					Hojas de datos → Internet: cacr
	Valor de resistencia	Potencia nominal	Energía de impulso	N.º art.	Código de producto
		con 780 V	con 780 V		
	[Ω]	[W]	[Ws]		

Resistencia de frenado

Para códig	Para código de producto CMMT-AS-									
C2-11A	C3-11A	C5-11A	C7-11A	C12-11A						
-	-	-	_	•	50	120	1800	2882342	CACR-LE2-50-W500	
-	-	-		-	72	120	1800	1336611	CACR-LE2-72-W500	
	-	-	_	-	100	120	1800	1336615	CACR-LE2-100-W500	
	•	-	_	-	240	120	1800	8091543	CACR-LE2-240-W500	
-	-	-	_	•	40	480	7200	2882343	CACR-KL2-40-W2000	
-	-	-	•	-	67	720	10800	1336617	CACR-KL2-67-W1800	
	-	-	-	-	240	720	10800	8091544	CACR-KL2-240-W1800	
-	-		-	-	100	720	10800	8091545	CACR-KL2-100-W1800	
No incluid	lo incluido en el suministro del regulador de servoaccionamiento									

Accesorios

Referencias de pedido: accesorios opcionales Hojas de datos → Interr							
		Valor de resistencia	Potencia nominal con 780 V	Energía de impulso con 780 V	N.º art.	Código de producto	
		[Ω]	[W]	[Ws]			
Resistencia de frenac	do						
Para código de produ	cto CMMT-AS-						
C18-11A	C25-11A						
•	-	40	480	7200	2882343	CACR-KL2-40-W2000	
-	•	21	1440	21600	8140961	CACR-KL2-21-W3600	
No incluido en el sum	inistro del regulador de servoacc	ionamiento					

Referencias de pedido: accesorios opcionales								
	Descripción	N.º art.	Código de producto					
Adaptador								
	Es necesario en combinación con los ejes lineales EGCM1/M2, ELGAM1/M2 o ELCCM1 (sistema de medición de recorrido externo) como adaptador entre el cable del encoder NEBM-M12G8V3 y la interfaz X3 (sensor de posición 2)	8106112	NEFM-S1G9-K-0,5-R3G8					
	No incluido en el suministro del regulador de servoaccionamiento							

Referencias de pedido: accesorios opcionales									
	Descripción	Para CMMT-AS-			N.º art.	Código de producto			
		C2/C4	C2/C3/C5	C7/C12/]				
		3A	11A	C18/C25					
				11A					
Placa ciega									
\wedge	Sirve para cubrir las conexiones cuando		•	-	★ 5395254	CAFC-C6-C			
	no se utiliza una unidad de mando			•	•				
	Incluido en el suministro del regulador de								
	servoaccionamiento								
Apantallamiento de cable									
~ D	Sirve para fijar el apantallamiento y como sujetacables del cable del motor		-	_	5326867	CAMA-C6-SK-S2			
		-	•	-	5335956	CAMA-C6-SK-S3			
	Incluido en el suministro del regulador de servoaccionamiento	_	-	-	★ 8114689	CAMA-C6-SK-S4			