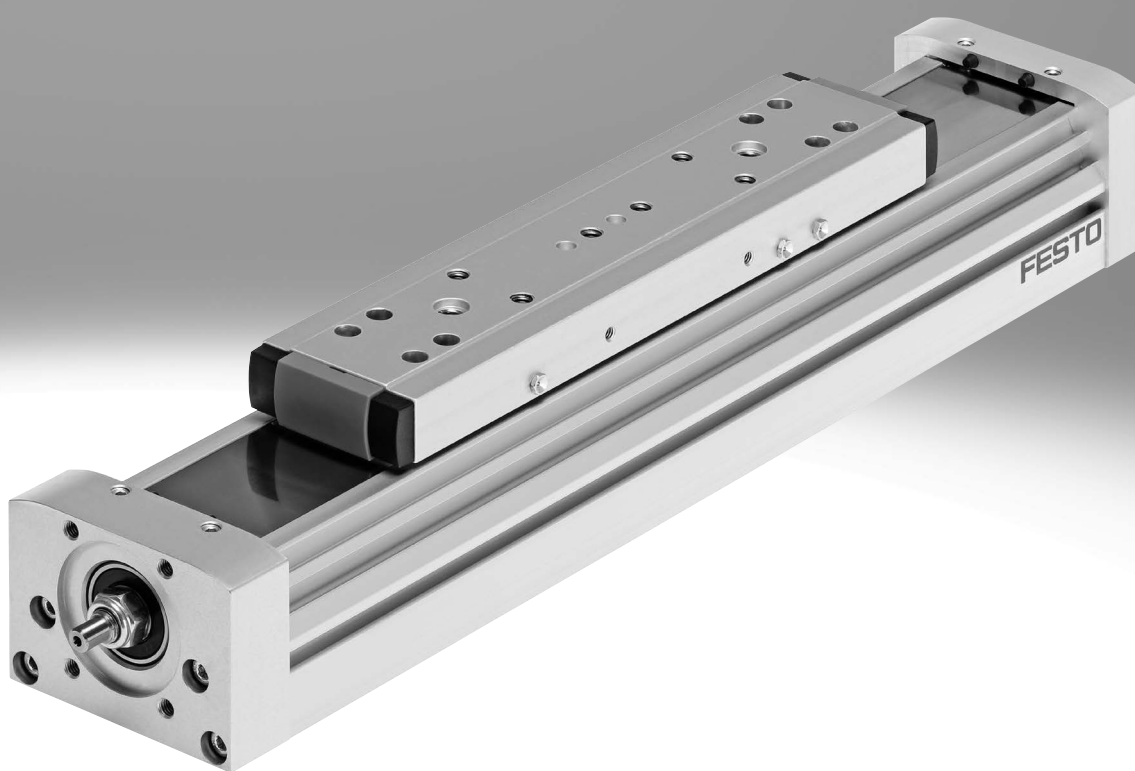


Spindelachsen ELGA-BS

FESTO



Auswahlhilfe

Übersicht von Zahnriemen- und Spindelachsen

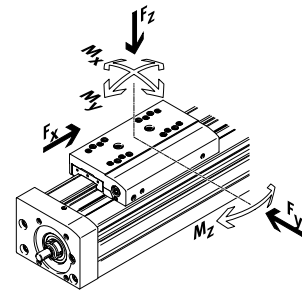
Zahnriemenachsen

- Geschwindigkeiten bis 10 m/s
- Beschleunigungen bis 50 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,08 mm
- Hübe bis 8500 mm (längere Hübe auf Anfrage)
- Flexible Motoranbindungen

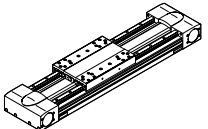
Spindelachsen

- Geschwindigkeiten bis 2 m/s
- Beschleunigungen bis 20 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,003 mm
- Hübe bis 3000 mm

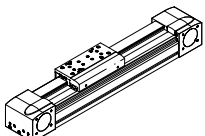
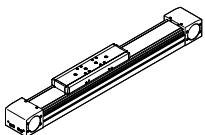
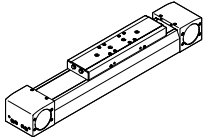
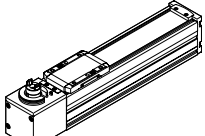
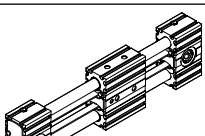
Koordinatensystem



Zahnriemenachsen

Typ	F_x [N]	v [m/s]	M_x [Nm]	M_y [Nm]	M_z [Nm]	Eigenschaften
Kugelumlauf-Schwerlastführung						
EGC-HD-TB						
	450	3	140	275	275	• flachbauende Antriebseinheit mit steifem, geschlossenem Profil • präzise und belastbare Duo-Schienenführung • ideal als Grundachse für Linienportale und Auslegerachsen
	1000	5	300	500	500	
	1800	5	900	1450	1450	

Kugelumlaufführung

EGC-TB-KF						
	50	3	3,5	10	10	• steifes, geschlossenes Profil • präzise und belastbare Schienenführung • kleine Antriebsritzel reduzieren erforderliches Antriebsmoment • platzsparende Positionsabfrage
	100	5	16	132	132	
	350	5	36	228	228	
	800	5	144	680	680	
	2500	5	529	1820	1820	
ELGA-TB-KF						
	350	5	16	132	132	• Führung und Zahnriemen innenliegend • präzise und belastbare Schienenführung • Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt • hohe Vorschubkräfte
	800	5	36	228	228	
	1300	5	104	680	680	
	2000	5	167	1150	1150	
ELGA-TB-KF-F1						
	260	5	16	132	132	• für Lebensmittelbereich geeignet • "Clean Look": glatte Flächen, leicht zu reinigen • Führung und Zahnriemen innenliegend • präzise und belastbare Schienenführung • Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt
	600	5	36	228	228	
	1000	5	104	680	680	
ELGC-TB-KF						
	75	1,2	5,5	4,7	4,7	• Führung und Zahnriemen innenliegend • präzise und belastbare Schienenführung • Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt
	120	1,5	29,1	31,8	31,8	
	250	1,5	59,8	56,2	56,2	
ELGR-TB						
	50	3	2,5	20	20	• kostenoptimierte Stangenführung • einbaufertige Einheit • belastbare Kugelbuchsen für dynamischen Betrieb
	100	3	5	40	40	
	350	3	15	124	124	

Auswahlhilfe

Übersicht von Zahnriemen- und Spindelachsen

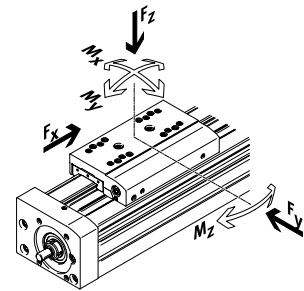
Zahnriemenachsen

- Geschwindigkeiten bis 10 m/s
- Beschleunigungen bis 50 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,08 mm
- Hübe bis 8500 mm (längere Hübe auf Anfrage)
- Flexible Motoranbindungen

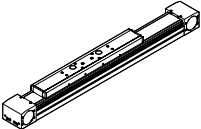
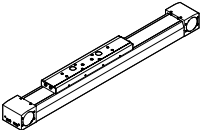
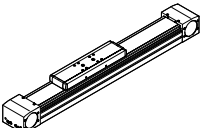
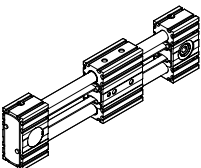
Spindelachsen

- Geschwindigkeiten bis 2 m/s
- Beschleunigungen bis 20 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,003 mm
- Hübe bis 3000 mm

Koordinatensystem



Zahnriemenachsen

Typ	F _x [N]	v [m/s]	M _x [Nm]	M _y [Nm]	M _z [Nm]	Eigenschaften
Rollenführung						
ELGA-TB-RF						
	350	10	11	40	40	• robuste Rollenführung • Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt • Geschwindigkeiten bis 10 m/s • geringeres Gewicht als Achsen mit Schienenführungen
	800	10	30	180	180	
	1300	10	100	640	640	
ELGA-TB-RF-F1						
	260	10	8,8	32	32	• für Lebensmittelbereich geeignet • “Clean Look“: glatte Flächen, leicht zu reinigen • robuste Rollenführung • Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt • geringeres Gewicht als Achsen mit Schienenführungen
	600	10	24	144	144	
	1000	10	80	512	512	
Gleitführung						
ELGA-TB-G						
	350	5	5	30	10	• Führung und Zahnriemen durch Abdeckband geschützt • für einfache Handlingaufgaben • als Antriebselement für externe Führungen • unempfindlich bei schwierigen Umgebungsbedingungen
	800	5	10	60	20	
	1300	5	120	120	40	
ELGR-TB-GF						
	50	1	1	10	10	• kostenoptimierte Stangenführung • einbaufertige Einheit • robuste Gleitbuchsen für Einsatz in schwierigen Umgebungsbedingungen
	100	1	2,5	20	20	
	350	1	1	40	40	

Auswahlhilfe

Übersicht von Zahnriemen- und Spindelachsen

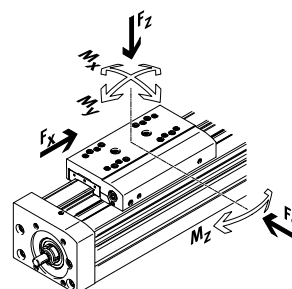
Zahnriemenachsen

- Geschwindigkeiten bis 10 m/s
- Beschleunigungen bis 50 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,08 mm
- Hübe bis 8500 mm (längere Hübe auf Anfrage)
- Flexible Motoranbindungen

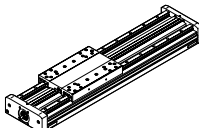
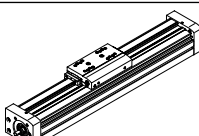
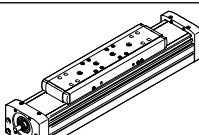
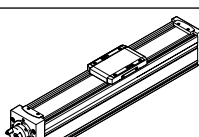
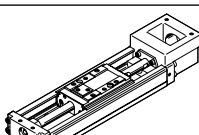
Spindelachsen

- Geschwindigkeiten bis 2 m/s
- Beschleunigungen bis 20 m/s²
- Wiederholgenauigkeiten bis ±0,003 mm
- Hübe bis 3000 mm

Koordinatensystem

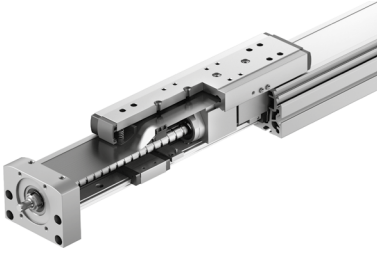


Spindelachsen

Typ	F_x [N]	v [m/s]	M_x [Nm]	M_y [Nm]	M_z [Nm]	Eigenschaften
Kugelumlauf-Schwerlastführung						
EGC-HD-BS						
	400	0,5	140	275	275	• flachbauende Antriebseinheit mit steifem, geschlossenem Profil • präzise und belastbare Duo-Schienenführung • ideal als Grundachse für Linienportale und Auslegerachsen
	650	1,0	300	500	500	
	1500	1,5	900	1450	1450	
Kugelumlaufführung						
EGC-BS-KF						
	400	0,5	16	132	132	• steifes, geschlossenes Profil • präzise und belastbare Schienenführung • für höchste Anforderungen an Vorschubkraft und Präzision • platzsparende Positionsabfrage
	650	1,0	36	228	228	
	1500	1,5	144	680	680	
	3000	2,0	529	1820	1820	
ELGA-BS-KF						
	650	0,5	16	132	132	• Führung und Kugelgewindetrieb innenliegend • präzise und belastbare Schienenführung • für höchste Anforderungen an Vorschubkraft und Präzision • Führung und Kugelgewindetrieb durch Abdeckband geschützt • platzsparende Positionsabfrage
	1600	1,0	36	228	228	
	3400	1,5	104	680	680	
	6400	2,0	167	1150	1150	
ELGC-BS-KF						
	40	0,6	1,3	1,1	1,1	• Führung und Kugelgewindetrieb innenliegend • Führung und Kugelgewindetrieb durch Abdeckband geschützt • platzsparende Positionsabfrage
	100	0,6	5,5	4,7	4,7	
	200	0,8	29,1	31,8	31,8	
	350	1,0	59,8	56,2	56,2	
EGSK						
	57	0,33	13	3,7	3,7	• Spindelachsen mit höchster Präzision, Kompaktheit und Steifigkeit • Kugelumlaufführung und Kugelgewindetrieb ohne Kugelskette • lagerhaltige Standardausführungen
	133	1,10	28,7	9,2	9,2	
	184	0,83	60	20,4	20,4	
	239	1,10	79,5	26	26	
	392	1,48	231	77,3	77,3	

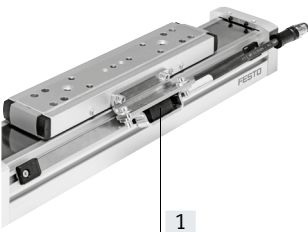
Merkmale

Auf einen Blick



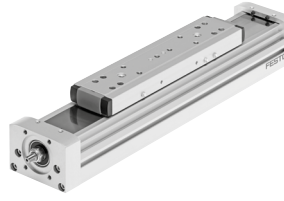
- Basisschutz von Führung und Spindel durch magnetisch dichtendes Abdeckband aus Edelstahl. Dies ermöglicht auch eine reduzierte Partikelemission für den Einsatz in sauberen Umgebungen
- Die optionale Magnetumlenkung im Schlitten führt das Edelstahlabdeckband durch den Schlitten und wieder zurück auf das Profil. Durch die Magnete kommt es dabei zu keiner Reibung auf der Sichtfläche des Abdeckbandes
- Für den Einsatz in Reinräumen minimiert die magnetische Bandumlenkung die Partikelemission
- Innenliegende, präzise und belastbare Kugelumlaufführung für hohe Momentenbelastung
- Einfache Wartung durch leicht zugängliche Schmieranschlüsse

Wegmesssystem (optional)



[1] Wegmesssystem (optional)
Mit dem inkrementalen Wegmesssystem kann die Position des Schlittens direkt erfasst werden. Dadurch sind alle Elastizitäten des Antriebsstrangs erkennbar und können durch den Motorcontroller ausgeregelt werden (→ Seite 13)

Sperrluftanschlüsse



[1] Sperrluftanschlüsse

- Anlegen von Unterdruck minimiert das Verteilen von Abrieb in die Umgebung
- Anlegen von Überdruck verhindert, dass Schmutz in die Achse dringen kann

Kennwerte der Achsen

Die Angaben in der Tabelle sind Maximalwerte.

Die genauen Werte für die einzelnen Varianten sind dem entsprechenden Katalog-Datenblatt zu entnehmen.

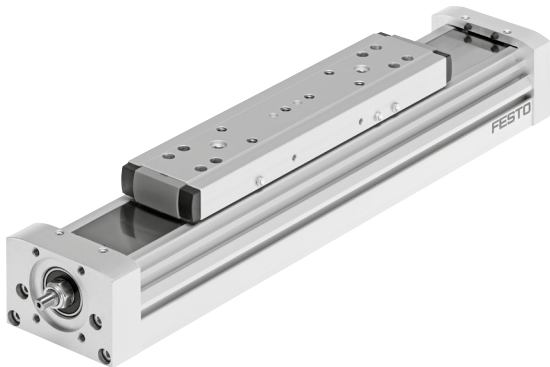
Ausführung	Baugröße	Arbeitshub [mm]	Geschwindigkeit [m/s]	Wiederholgenauigkeit [mm]	Max. Vorschubkraft [N]	Führungseigenschaften				
						Kräfte und Momente				
						F _y [N]	F _z [N]	M _x [Nm]	M _y [Nm]	M _z [Nm]
Kugelumlaufführung										
	70	50 ... 900	0,5	±0,02	650	1500	1850	16	132	132
	80	50 ... 1940	1,0	±0,02	1600	2500	3050	36	228	228
	120	50 ... 2460	1,5	±0,02	3400	5500	6890	104	680	680
	150	50 ... 3000	2,0	±0,02	6400	5500	11000	167	1150	1150

Hinweis

Auslegungssoftware
Electric Motion Sizing
www.festo.com/x/electric-motion-sizing

Merkmale

Gesamtsystem aus Spindelachse, Motor, Motorcontroller und Motoranbausatz



Motor

→ Seite 32



Servomotor:
EMMT-AS, EMME-AS, EMMS-AS
Schrittmotor:
EMMS-ST



Hinweis

Für die Spindelachse ELGA und die Motoren gibt es speziell aufeinander abgestimmte Komplettlösungen.

Servoantriebsregler



Servoantriebsregler:
CMMT-AS
Servoantriebsregler für Kleinspannung:
CMMT-ST

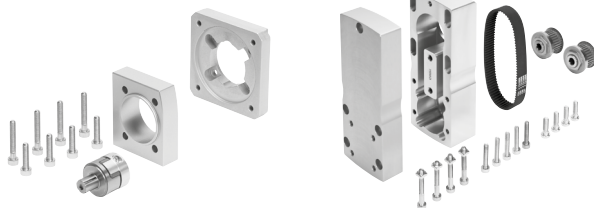
Motoranbausatz

Axialbausatz

→ Seite 32

Parallelbausatz

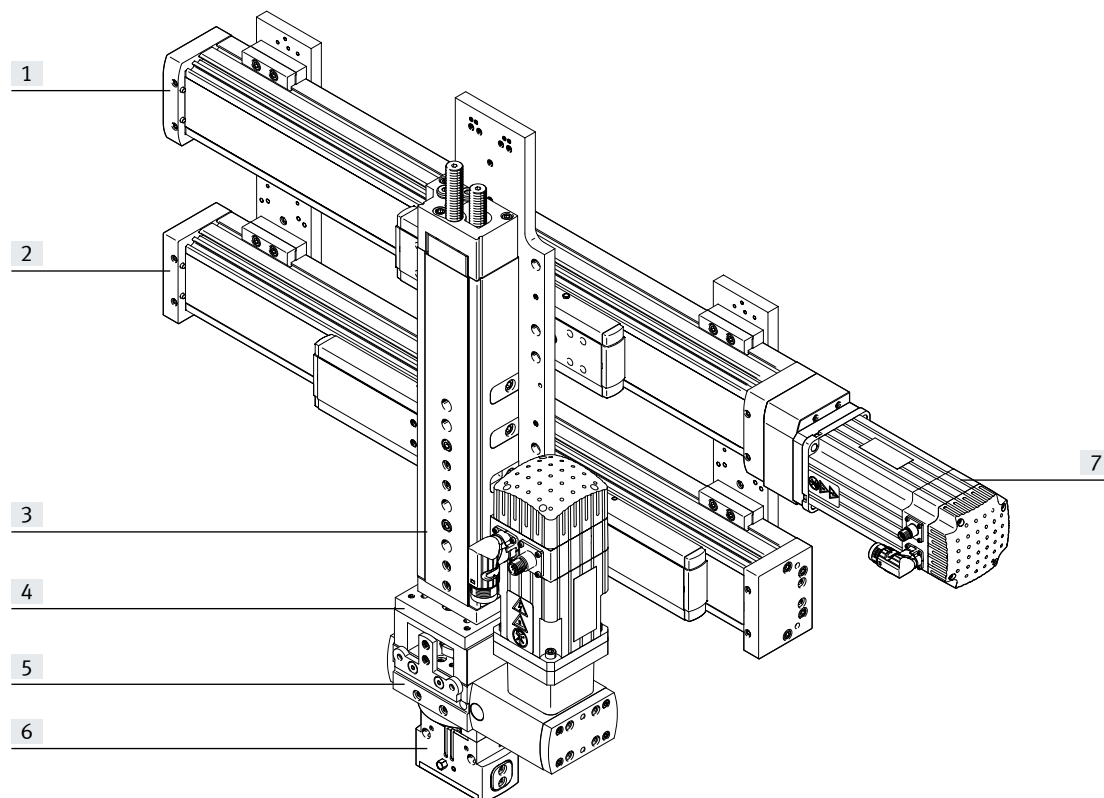
→ Seite 38



Sowohl für den parallelen, wie auch für den axialen Motoranbau gibt es komplette Bausätze.

Merkmale

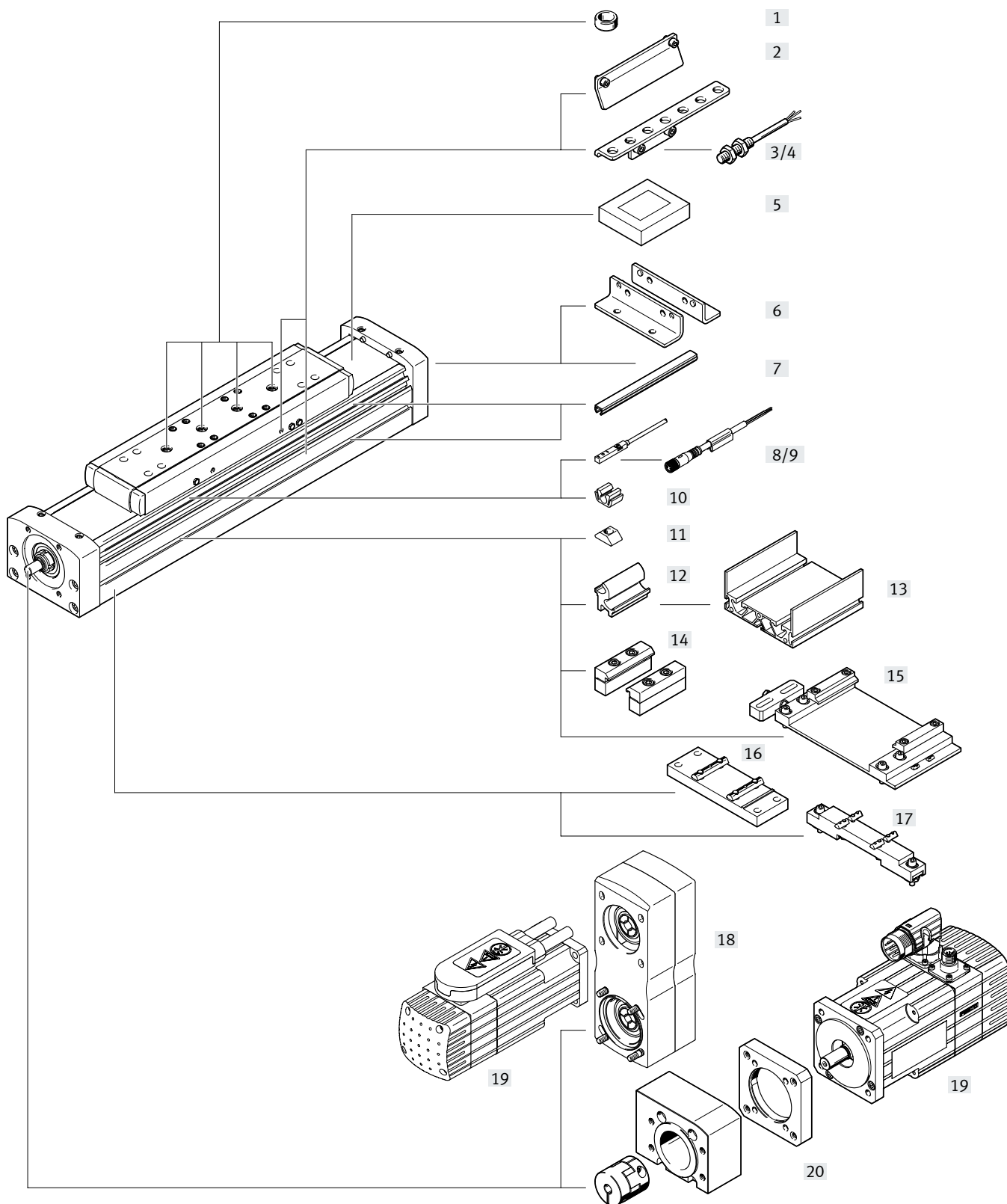
Systemprodukt für die Handhabungs- und Montagetechnik



Systemelemente und Zubehör

	Beschreibung	→ Internet
[1] Achsen	vielfältige Kombinationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und Montagetechnik	achse
[2] Führungsachsen	zur Abstützung von Kräften und Momenten in Mehrachsananwendungen	führungssachse
[3] Antriebe	vielfältige Kombinationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und Montagetechnik	antrieb
[4] Adapter	für Verbindungen Antrieb/Antrieb und Antrieb/Greifer	greifer
[5] Schwenkantriebe	vielfältige Variationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und Montagetechnik	schwenkantrieb
[6] Greifer	vielfältige Variationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und Montagetechnik	greifer
[7] Motoren	Servo- und Schrittmotoren, mit oder ohne Getriebe	motor

Peripherieübersicht



Peripherieübersicht

Zubehör			
	Typ	Beschreibung	→ Seite/Internet
[1]	Zentrierstift/-hülse ZBS, ZBH	- zur Zentrierung von Lasten und Anbauteilen am Schlitten - Im Lieferumfang enthalten: - Bei Baugröße 70: 2x ZBS-5 - Bei Baugröße 80, 120, 150: 2x ZBH-9	47
[2]	Schaltfahne SF-EGC	zur Abfrage der Schlittenposition	45
[3]	Sensorhalter HWS-EGC	zur Befestigung der induktiven Näherungsschalter (runde Bauform) an der Achse	46
[4]	Näherungsschalter, M8 SIEN-M8	induktiver Näherungsschalter, runde Bauform	49
[5]	Spannelement EADT	Werkzeug zum Nachspannen des Abdeckbandes	47
[6]	Fußbefestigung HPE	- zur Befestigung der Achse am Abschlusdeckel - bei größeren Kräften und Momenten sollte die Achse über das Profil befestigt werden	40
[7]	Nutabdeckung ABP	zum Schutz vor Verschmutzung	47
[8]	Näherungsschalter, T-Nut SIES-8M	induktiver Näherungsschalter, für T-Nut	48
[9]	Verbindungsleitung NEBU, SIM	für Näherungsschalter	49
[10]	Clip SMBK	zur Befestigung des Näherungsschalterkabels in der Nut	47
[11]	Nutenstein NST	zur Befestigung von Anbauteilen	47
[12]	Adapterbausatz DHAM	zur Befestigung des Auflageprofils an der Achse	48
[13]	Auflageprofil HMIA	zur Befestigung und Führung einer Energiekette	48
[14]	Profilbefestigung MUE	zur Befestigung der Achse, seitlich am Profil	41
[15]	Justierbausatz EADC-E16	dient zur Befestigung der Achse an einer senkrechten Fläche. Nach der Befestigung kann die Achse waagrecht ausgerichtet werden	44
[16]	Mittenstütze EAHF-L5	zur Befestigung der Achse, von unten am Profil	42
[17]	Justierbausatz EADC-E15	ist höhenverstellbar. Mit ihm können Unebenheiten an der Auflagefläche einfach ausgeglichen werden	43
[18]	Parallelbausatz EAMM-U	für parallelen Motoranbau (besteht aus: Gehäuse, Spannhülse, Zahnriemenscheibe, Zahnriemen)	38
[19]	Motor EMME, EMMT, EMMS	speziell auf die Achse abgestimmte Motoren mit oder ohne Getriebe, mit oder ohne Bremse	32
[20]	Axialbausatz EAMM-A	für axialen Motoranbau (besteht aus: Kupplung, Kupplungsgehäuse und Motorflansch)	32

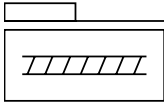
Typenschlüssel

001	Baureihe	
ELGA	Portalachse	
002	Antriebsart	
BS	Kugelgewindetrieb	
003	Führung	
KF	Kugelumlaufführung	
004	Baugröße	
70	70	
80	80	
120	120	
150	150	
005	Hubbereich [mm]	
...	50 ... 3000	
006	Hubreserve	
...H	0 ... 999 mm	
007	Spindelsteigung	
10P	10 mm	
20P	20 mm	
25P	25 mm	
40P	40 mm	

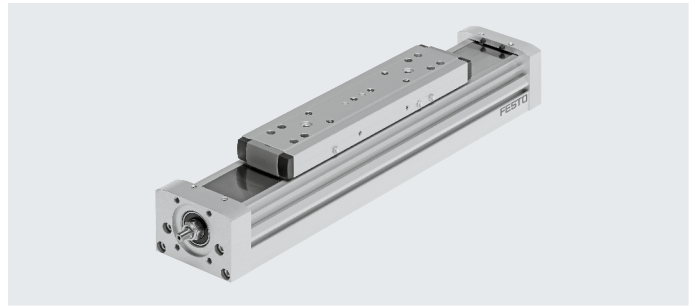
008	Anbaulage Motor	
ML	Links	
MR	Rechts	
009	Zusatzschlitten	
	Ohne	
ZL	1 Schlitten links	
ZR	1 Schlitten rechts	
010	Partikelschutz	
	Standard	
P11	Bandabdeckung mit Magnetumlenkung	
011	Messsystem	
	Ohne	
M1	Mit Wegmesssystem, inkremental, Auflösung 2,5 µm	
M2	Mit Wegmesssystem, inkremental, Auflösung 10 µm	
012	Anbaulage Messsystem	
	Ohne	
F	Vorne	
B	Hinten	
013	Bedienungsanleitung	
	Mit Bedienungsanleitung	
DN	Ohne Bedienungsanleitung	

Datenblatt

Funktion



-  - Baugröße
70 ... 150
-  - Hublänge
50 ... 3000 mm
-  - www.festo.com
-  - Reparaturservice



Allgemeine Technische Daten

Baugröße	70	80	120	150
Spindelsteigung [mm/U]	10	10 20	10 25	40
Konstruktiver Aufbau	Elektromechanische Achse mit Kugelgewindetrieb			
Führung	Kugelumlaufführung			
Einbaulage	beliebig			
Arbeitshub [mm]	50 ... 900	50 ... 1940	50 ... 2460	50 ... 3000
Max. Vorschubkraft $F_x^{1)}$ [N]	650	1600	3400	6400
Leerlaufdrehmoment bei geringer Verfahrgeschwindigkeit [Nm]	0,17	0,3 0,35	1,0 1,0	2,2
Leerlaufdrehmoment bei max. Verfahrgeschwindigkeit [Nm]	0,45	0,75 0,75	2,25 2,25	6,5
Max. Radialkraft ²⁾ [N]	220	250	500	4000
Max. Geschwindigkeit [m/s]	0,5	0,5 1	0,6 1,5	2
Max. Drehzahl ³⁾ [1/min]	3000	3000	3600	3000
Max. Beschleunigung [m/s ²]	15			
Wiederholgenauigkeit [mm]	±0,02			

1) Die Vorschubkraft wirkt sich auf die Lebensdauer aus. (→ Seite 16)

2) Am Antriebsschaft

3) Drehzahl und Geschwindigkeit sind hubabhängig

Betriebs- und Umweltbedingungen

Umgebungstemperatur [°C]	-10 ... +60
Schutzart	IP40
Einschaltzeit [s]	100

Gewichte [g]

Baugröße	70	80	120	150
Grundgewicht bei 0 mm Hub ¹⁾	2160	3800	10500	25100
Gewichtszuschlag pro 10 mm Hub	33	46	99	210
Bewegte Masse				
ELGA-...	804	1370	4459	10514
ELGA-...-ZL/ZR	620	1110	3600	5900

1) Inkl. Schlitten

Spindel

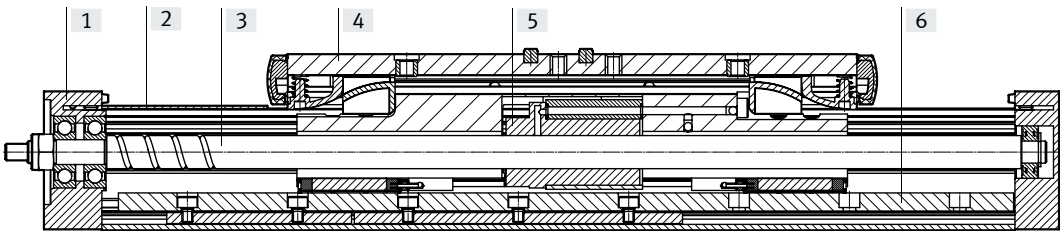
Baugröße	70	80	120	150
Durchmesser [mm]	12	15	25	40
Steigung [mm/U]	10	10 20	10 25	40

Datenblatt

Massenträgheitsmoment							
Baugröße		70	80		120		150
Spindelsteigung	[mm/U]	10	10	20	10	25	40
J ₀	[kg mm ²]	3,8	9,7	9,7	103,8	103,8	863
J _H pro Meter Hub	[kg mm ² /m]	14,2	34,6	34,6	275,6	275,6	1803,1
J _L pro kg Nutzlast	[kg mm ² /kg]	2,53	2,53	10,13	2,53	15,83	40,53

Das Massenträgheitsmoment J_{rot} $J_{rot} = J_0 + J_H \times \text{Arbeitshub [m]}$
der rotativen Anteile der Achse
wird wie folgt berechnet:

Werkstoffe
Funktionsschnitt



Achse		
[1]	Antriebsdeckel	Aluminium-Knetlegierung, eloxiert
[2]	Abdeckband	Edelstahlband, rostfrei
[3]	Spindel	Stahl
[4]	Schlitten	Aluminium-Knetlegierung, eloxiert
[5]	Spindelmutter	Stahl
[6]	Profil mit integrierter Führung	Aluminium-Knetlegierung, eloxiert
Werkstoff-Hinweis		RoHS konform
		LABS-haltige Stoffe enthalten

Datenblatt

Technische Daten Wegmesssystem			Abmessungen → Seite 28
Typ		ELGA-...-M1	ELGA-...-M2
Auflösung	[µm]	2,5	10
Max. Verfahrensgeschwindigkeit mit Wegmesssystem	[m/s]	4	4
Encodersignal		5 V TTL; A/A, B/B; Referenzsignal (N/N) zyklisch alle 5 mm (Nullimpuls)	
Signalausgang		Line Driver, Gegentakt, dauerkurzschlussfest	
Elektrischer Anschluss		8-poliger Stecker, runde Bauform M12	
Kabellänge	[mm]	160	
Betriebs- und Umweltbedingungen – Wegmesssystem			
Umgebungstemperatur	[°C]	−10 ... +70	
Schutzart		IP64	
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)		nach EU-EMV-Richtlinie ¹⁾	

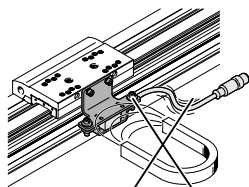
1) Bitte entnehmen Sie den Nutzungsbereich der EG-Konformitätserklärung: www.festo.com/sp → Zertifikate.

Im Falle von Nutzungsbeschränkungen der Geräte in Wohn-, Geschäfts- und Gewerbebereichen, sowie Kleinbetrieben, können weitere Maßnahmen zur Reduzierung der Störaussendung erforderlich sein.

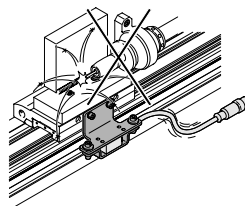
Anwendungshinweis

Die Spindelachse mit Wegmesssystem ist nicht für nachfolgende Anwendungsbeispiele ausgelegt:

- Magnetfeld



- Schweißanwendung

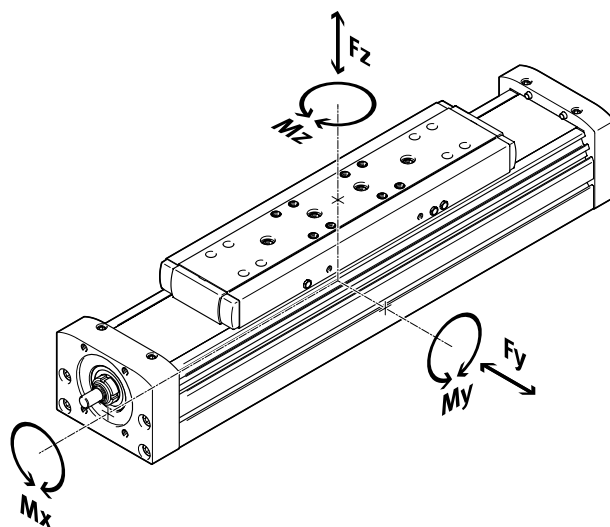


Datenblatt

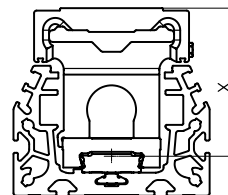
Belastungskennwerte

Die angegebenen Kräfte und Momente beziehen sich auf die Führungsmitte. Der Angriffspunkt ist der Schnittpunkt aus Führungsmitte und Längsmitte des Schlittens.

Sie dürfen im dynamischen Betrieb nicht überschritten werden. Dabei muss besonders auf den Abbremsvorgang geachtet werden.



Abstand von Schlittenoberfläche zur Führungsmitte



Abstand von Schlittenoberfläche zur Führungsmitte

Baugröße	70	80	120	150
Maß x [mm]	51	60	87	111

Max. zulässige Kräfte und Momente bei einer Lebensdauer von 5000 km

Baugröße	70	80	120	150
$F_{y_{max}}$ [N]	1500	2500	5500	5500
$F_{z_{max}}$ [N]	1850	3050	6890	11000
$M_{x_{max}}$ [Nm]	16	36	104	167
$M_{y_{max}}$ [Nm]	132	228	680	1150
$M_{z_{max}}$ [Nm]	132	228	680	1150

Tragzahlen

Baugröße	70	80		120		150
Spindelsteigung [mm/U]	10	10	20	10	25	40

Kugelgewindetrieb

Dynamisch $c_{dyn, KGT}$ [N]	4000	6800	5700	14100	12700	25000
------------------------------	------	------	------	-------	-------	-------

Hinweis

Für eine Lebensdauer des Führungssystems von 5000 km muss der Belastungs-Vergleichsfaktor, auf Basis der maximal zulässigen Kräfte und Momente bei 5000 km Lebensdauer, einen Wert $f_v \leq 1$ annehmen.

Wirken gleichzeitig mehrere der unten genannten Kräfte und Momente auf die Achse ein, muss neben den aufgeführten Maximalbelastungen folgende Gleichung erfüllt werden:

Berechnung des Belastungs-Vergleichsfaktors:

$$f_v = \frac{|F_{y1}|}{F_{y2}} + \frac{|F_{z1}|}{F_{z2}} + \frac{|M_{x1}|}{M_{x2}} + \frac{|M_{y1}|}{M_{y2}} + \frac{|M_{z1}|}{M_{z2}} \leq 1$$

F_1/M_1 = dynamischer Wert

F_2/M_2 = maximaler Wert

Datenblatt

Lebensdauer der Führung

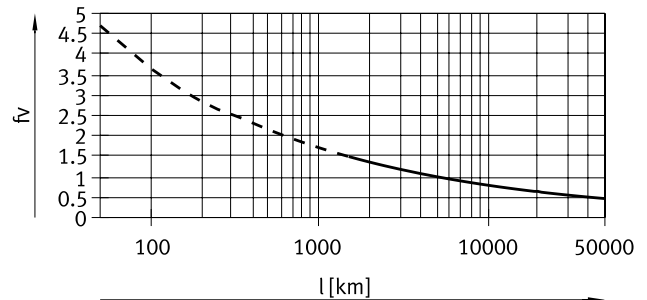
Die Lebensdauer der Führung ist von der Belastung abhängig. Um eine Aussage über die Lebensdauer treffen zu können, wird im nachfolgenden Diagramm als Kenngröße der Belastungs-Vergleichsfaktor f_v im Bezug auf die Lebensdauer dargestellt.

Diese Darstellung gibt nur den theoretischen Wert wieder. Bei einem Belastungs-Vergleichsfaktor f_v größer 1,5 ist unbedingt eine Rücksprache mit ihrem lokalen Ansprechpartner bei Festo notwendig.

Belastungs-Vergleichsfaktor f_v in Abhängigkeit von der Lebensdauer

Beispiel:

Ein Anwender will eine Masse x kg bewegen. Durch die Berechnung mit der Formel (→ Seite 14) ergibt sich für den Belastungs-Vergleichsfaktor f_v ein Wert von 1,5. Laut Diagramm hat die Führung eine Lebensdauer von ca 1500 km. Durch die Reduzierung der Beschleunigung verringert sich der Wert M_y und M_z . Nun ergibt sich mit einem Belastungs-Vergleichsfaktor f_v von 1 eine Lebensdauer von 5000 km.



Hinweis

Auslegungssoftware
Electric Motion Sizing
www.festo.com/x/electric-motion-sizing

Mit Hilfe der Auslegungssoftware kann die Führungsauslegung für eine Lebensdauer von 5000 km errechnet werden.

$f_v > 1,5$ sind nur theoretische Vergleichswerte für die Kugelumlaufführung.

Vergleich der Belastungskennwerte bei 5000 km mit dynamischen Kräften und Momenten von Kugelumlaufführungen

Die Belastungskennwerte von Wälzführungen sind nach ISO und JIS durch dynamische und statische Kräfte und Momente normiert. Diese Kräfte und Momente basieren auf einer Lebensdauer-Erwartung des Führungssystems von 100 km nach ISO bzw. 50 km nach JIS. Aufgrund der Abhängigkeit der Belastungskennwerte von der Lebensdauer lassen sich die max. zulässigen Kräfte und Momente bei 5000 km Lebensdauer nicht mit den dynamischen Kräften und Momenten von Wälzführungen nach ISO/JIS vergleichen.

Für eine einfachere Vergleichbarkeit der Führungskapazität von Linearachsen ELGA mit Wälzführungen sind in nachfolgender Tabelle die theoretisch zulässigen Kräfte und Momente bei einer rechnerischen Lebensdauer von 100 km aufgeführt. Dies entspricht den dynamischen Kräften und Momenten nach ISO.

Diese 100 km Werte sind rein rechnerisch ermittelt und dienen allein der Vergleichbarkeit mit dynamischen Kräften und Momenten nach ISO. Eine Belastung der Antriebe mit diesen Kennwerten ist ausgeschlossen und kann zur Beschädigung der Achsen führen.

Max. zulässige Kräfte und Momente bei einer theoretischen Lebensdauer von 100 km (reine Führungsbetrachtung)

Baugröße		70	80	120	150
$F_{y_{max}}$	[N]	5520	9200	20240	20240
$F_{z_{max}}$	[N]	6808	11224	25355	40480
$M_{x_{max}}$	[Nm]	59	132	383	615
$M_{y_{max}}$	[Nm]	486	839	2502	4232
$M_{z_{max}}$	[Nm]	486	839	2502	4232

Datenblatt

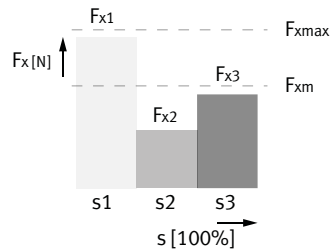
Lebensdauer der Spindel

- Die Lebensdauer der Spindelachse hängt neben der Lebensdauer der Führung (→ Seite 15) auch von der des Gewindetriebes ab. Bei der Bestimmung der möglichen Lebensdauer spielt der Betriebsbeiwert eine große Rolle. Er lässt sich mit Hilfe der Tabelle (→ Seite 17) bestimmen
- Das Lebensdauerende tritt nach Erreichen der max. Schaltspiele bzw. Laufleistung ein:
 - 5 Mio. Schaltspiele oder 5000 km Laufleistung
- Je Verfahrenzyklus muss der Abstand zwischen der vordersten und hintersten Position mindestens das 2,5fache der Spindelsteigung betragen
- Die Angaben zur Laufleistung basieren auf experimentell ermittelten und theoretisch berechneten Daten (bei Raumtemperatur). Die praktisch erzielbare Laufleistung kann unter veränderten Randbedingungen deutliche Abweichungen von den angegebenen Kurven aufweisen

Berechnung der mittleren Vorschubkraft F_{xm} mit Kugelgewindetrieb

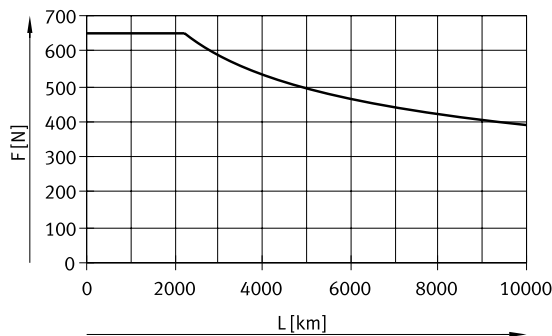
$$F_{xm} = \sqrt[3]{\frac{F_{x1}^3 \cdot s_1 + \dots + F_n^3 \cdot s_n}{s_1 + \dots + s_n}}$$

F_{xm} = Mittlere Vorschubkraft
 $F_{x1/n}$ = Vorschubkraft des Abschnitts
 $s_{1/n}$ = Weganteil am Bewegungszyklus

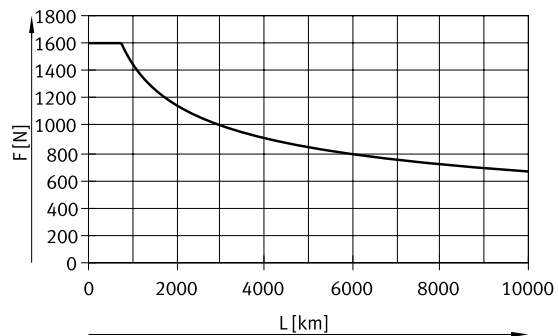


Mittlere Vorschubkraft F_{xm} in Abhängigkeit von der Laufleistung L, bei einem Betriebsbeiwert f_B von 1,0 und Raumtemperatur

Baugröße 70

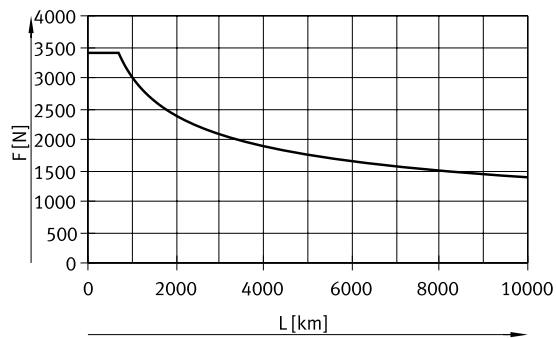


Baugröße 80

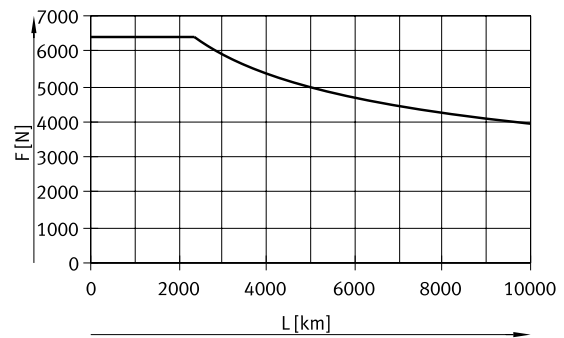


Datenblatt

Mittlere Vorschubkraft F_{xm} in Abhängigkeit von der Laufleistung L , bei einem Betriebsbeiwert f_B von 1,0 und Raumtemperatur
 Baugröße 120



Baugröße 150



Lebensdauer unter Berücksichtigung des Betriebsbeiwertes

$$L_1 = \frac{L}{f_B^3}$$

L_{ist} = Ist-Lebensdauer
 L = Soll-Lebensdauer
 (→ Diagramme)
 f_B = Betriebsbeiwert

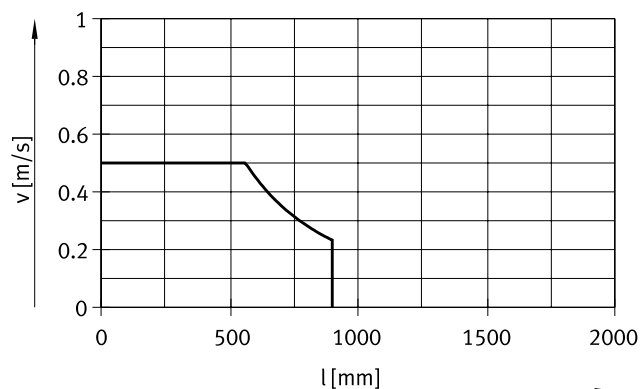
Belastung ¹⁾	Betriebsbeiwert f_B	Anwendungsbeispiel
Keine	1,0 ... 1,2	Messmaschine
Leicht	1,2 ... 1,4	Handling, Robotik
Mittel	1,4 ... 1,6	Einpressvorgänge
Stark	1,6 ... 2,0	Bau, Landwirtschaft

1) Auftretende Belastungen aufgrund von Stoß, Temperatur, Schmutz, Schock und Schwingungen

Datenblatt

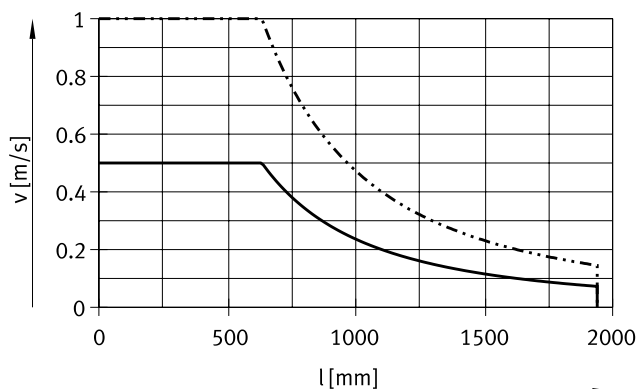
Geschwindigkeit v in Abhängigkeit vom Arbeitshub l

Baugröße 70



— ELGA-70-10P

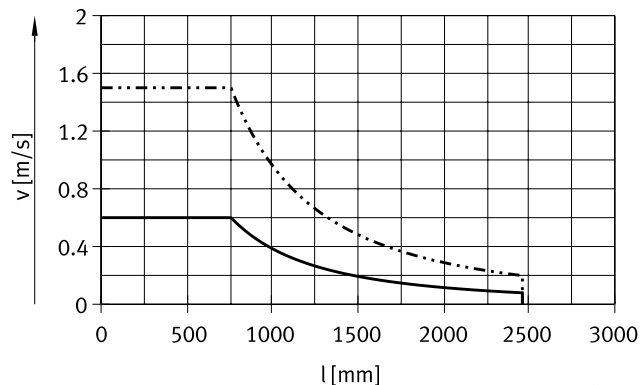
Baugröße 80



— ELGA-80-10P

- - - ELGA-80-20P

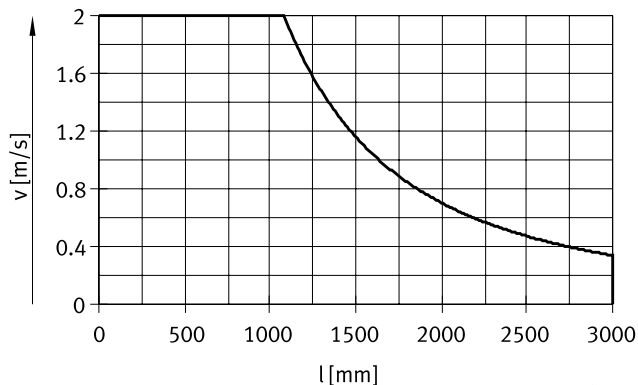
Baugröße 120



— ELGA-120-10P

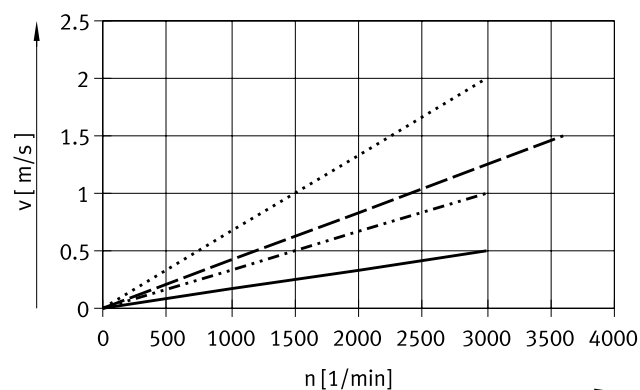
- - - ELGA-120-25P

Baugröße 150



— ELGA-150-40P

Geschwindigkeit v in Abhängigkeit von Drehzahl n



 **Hinweis**

Drehzahl ist hubabhängig.
Maximale Drehzahl beachten.

— ELGA-70-10P/-80-10P/-120-10P

- - - ELGA-80-20P

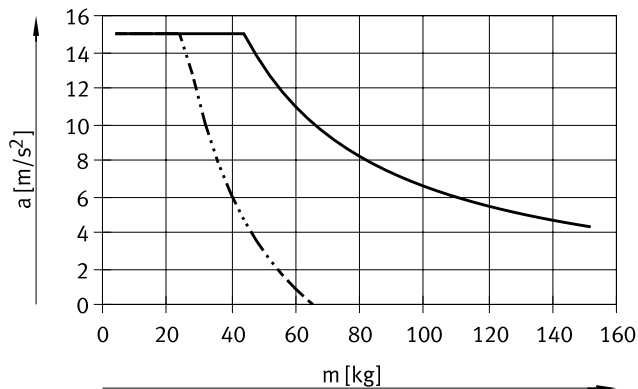
- · - ELGA-120-25P

····· ELGA-150-40P

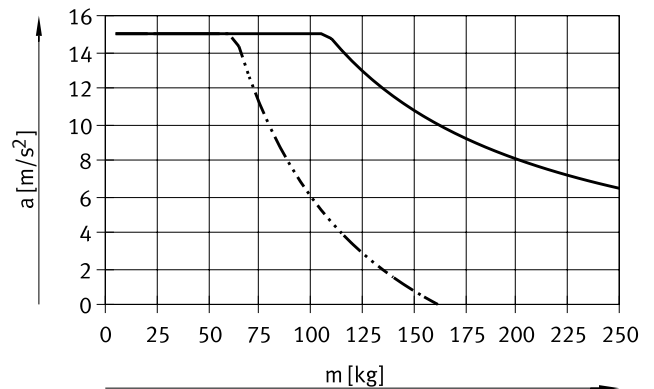
Datenblatt

Max. Beschleunigung a in Abhängigkeit von Nutzlast m

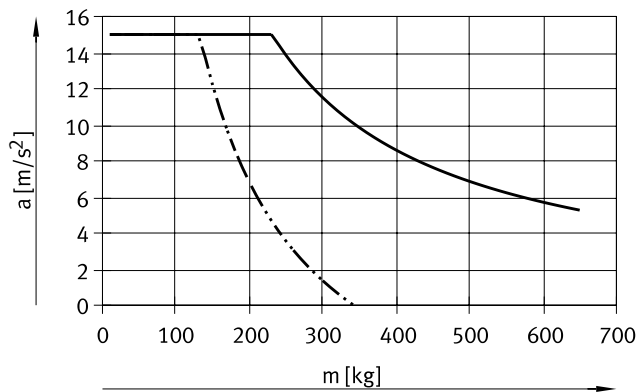
Baugröße 70



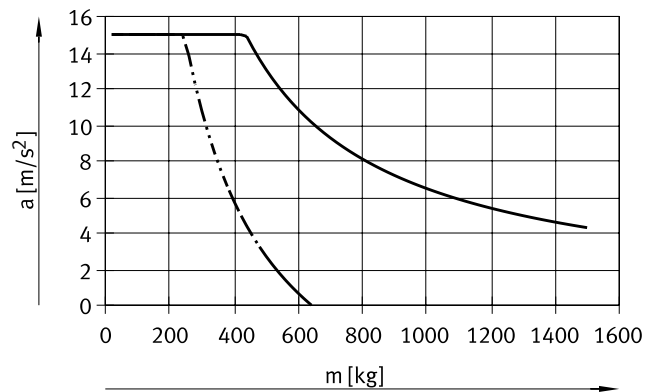
Baugröße 80



Baugröße 120

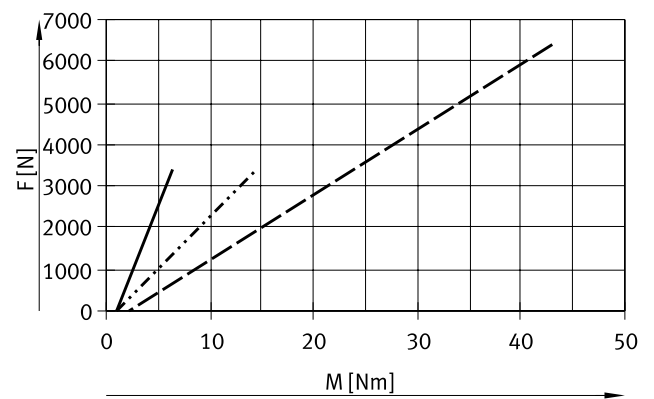
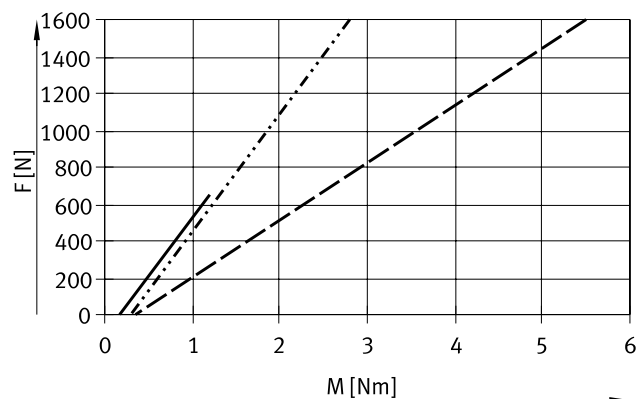


Baugröße 150



— waagrechte Einbaulage
- - - senkrechte Einbaulage

Theoretische Vorschubkraft F in Abhängigkeit vom Eingangsmoment M

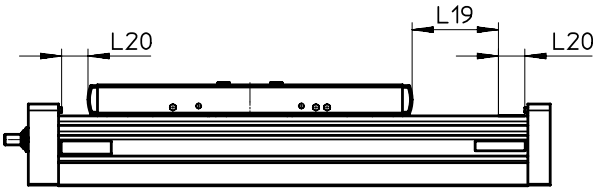


— ELGA-70-10P
- - - ELGA-80-10P
· · · ELGA-80-20P

— ELGA-120-10P
- - - ELGA-120-25P
· · · ELGA-150-40P

Datenblatt

Hubreserve



L19 = Nennhub
L20 = Hubreserve

- Die Hubreserve ist ein Sicherheitsabstand zur mechanischen Endlage, der im Regelbetrieb nicht genutzt wird
- Die Summe aus Nennhub und 2x Hubreserve darf den maximal zulässigen Arbeitshub nicht überschreiten
- Die Länge ist frei wählbar
- Die Hubreserve wird über das Merkmal „Hubreserve“ im Produktbaukasten definiert

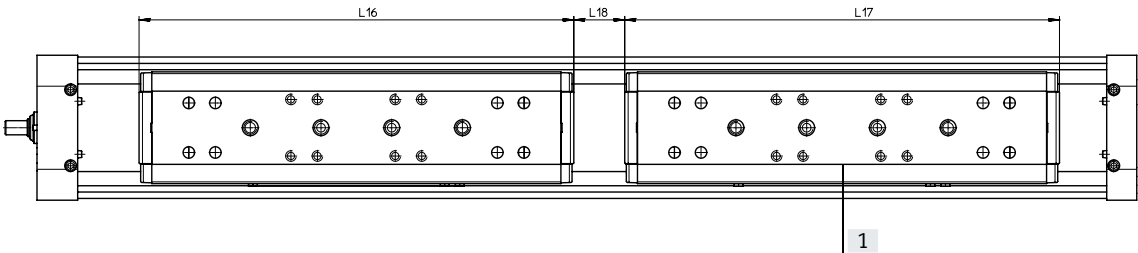
Beispiel:

Typ ELGA-BS-KF-70-500-20H-...
Nennhub = 500 mm
2x Hubreserve = 40 mm
Arbeitshub = 540 mm
(540 mm = 500 mm + 2x 20 mm)

Arbeitshubreduzierung

bei Achse ELGA mit Zusatzschlitten ZL/ZR

Bei einer Spindelachse mit Zusatzschlitten reduziert sich der Arbeitshub um die Länge des Zusatzschlittens und den Abstand zwischen beiden Schlitten



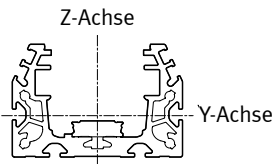
L16 = Schlittenlänge
L17 = Zusatzschlittenlänge
L18 = Abstand zwischen beiden Schlitten
[1] Zusatzschlitten

Beispiel:
Typ ELGA-BS-KF-70-500-...-ZR
Arbeitshub ohne Zusatzschlitten = 500 mm
L18 = 50 mm
L16, L17 = 221 mm
Arbeitshub mit Zusatzschlitten = 229 mm
(500 mm – 50 mm – 221 mm)

Maße – Zusatzschlitten				
Baugröße	70	80	120	150
Länge L17 [mm]	221	246	335	378,4
Min. Abstand zwischen den Schlitten L18 [mm]	≥ 50	≥ 50	≥ 50	≥ 50

Datenblatt

Flächenmomente 2. Grades

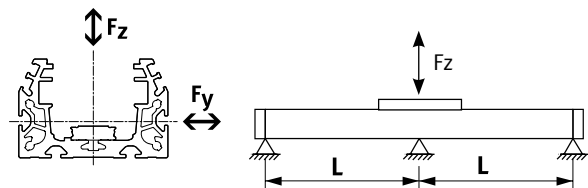


Baugröße	70	80	120	150
I_y [mm ⁴]	165×10^3	310×10^3	$1,24 \times 10^6$	$4,70 \times 10^6$
I_z [mm ⁴]	472×10^3	977×10^3	$3,80 \times 10^6$	$11,81 \times 10^6$

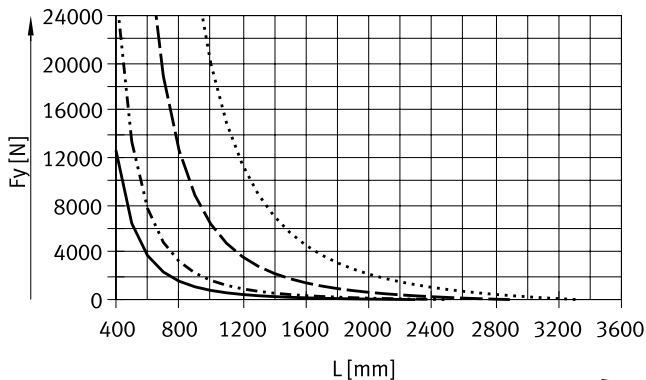
Maximal zulässiger Stützabstand L (ohne Profilbefestigung MUE/Mittenstütze EAHF) in Abhängigkeit von Kraft F

Um die Durchbiegung bei großen Hüb zu begrenzen, muss die Achse gegebenenfalls abgestützt werden.

Die folgenden Diagramme dienen zur Ermittlung des maximal zulässigen Stützabstandes L in Abhängigkeit von der einwirkenden Kraft F. Die Durchbiegung beträgt $f = 0,5$ mm.

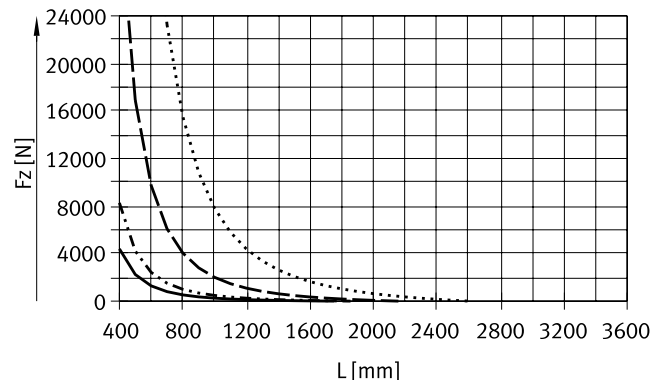


Kraft Fy



- ELGA-70
- - - ELGA-80
- - - ELGA-120
- - - ELGA-150

Kraft Fz



Empfohlene Durchbiegungs-Grenzwerte

Um die Funktionsfähigkeit der Achsen nicht zu beeinträchtigen wird die Einhaltung der folgenden Durchbiegungsgrenzwerte empfohlen.

Höhere Verformungen können eine erhöhte Reibung, einen verstärkten Verschleiß und eine reduzierte Lebensdauer zur Folge haben.

Baugröße	Dynamische Durchbiegung (Last bewegt)	Statische Durchbiegung (Last im Stillstand)
70 ... 150	0,05% der Länge der Achse, max. 0,5 mm	0,1% der Länge der Achse

Datenblatt

Zentralschmierung

Mit Hilfe der Schmieranschlüsse kann die Führung und der Kugelgewindtrieb der Spindelachse ELGA-BS-KF über halb- oder voll-automatische Nachschmiereinrichtungen, in Applikationen bei feuchten bzw. nassen Umgebungsbedingungen, dauerhaft gefettet werden.

- Die Achsen sind für Öle und Fette geeignet
- Die Anschlussmöglichkeit ist bereits in der Standardversion der Achsen vorgesehen
- Für die Spindelmutter und die beiden Kugelkassetten gibt es einen eigenen Schmieranschluss

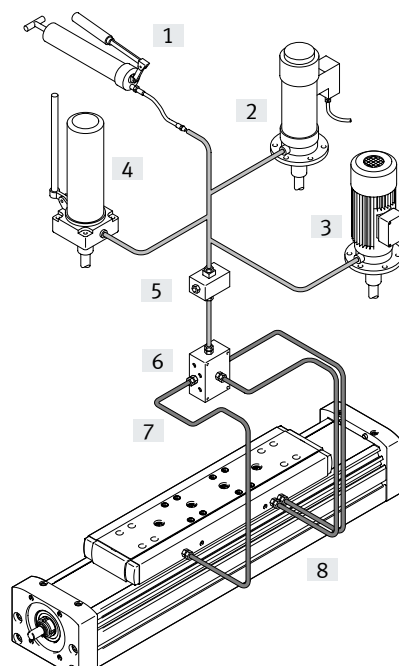
Schlittenabmessungen
→ Seite 23

Aufbau einer Zentralschmierung

Für eine Zentralschmierung sind verschiedene Zusatzbauteile notwendig. In der Abbildung werden verschiedene Möglichkeiten beschrieben (mit Handpumpe, pneumatische Behälterpumpe oder mittels elektrischer Behälterpumpe), wie eine Zentralschmierung minimal aufgebaut sein sollte. Diese zusätzlichen Bauteile werden von Festo nicht vertrieben, können aber von folgenden Firmen bezogen werden:

- Firma Lincoln
- Firma Bielomatik
- Firma SKF (Vogel)

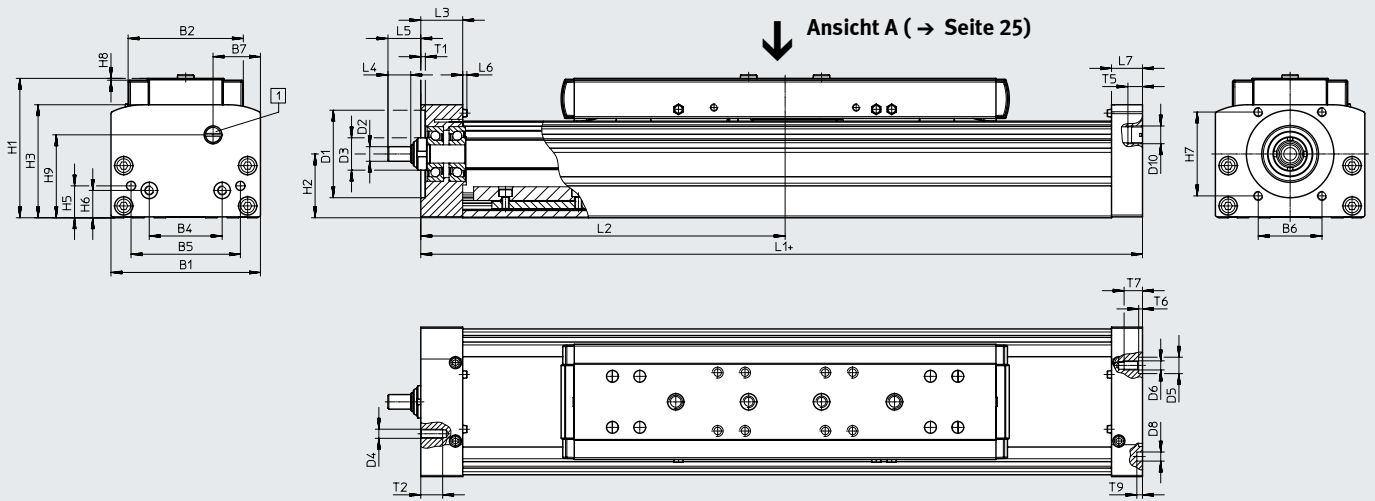
Diese Firmen werden von Festo empfohlen, da sie alle notwendigen Bauteile liefern können.



- [1] Handpumpe
- [2] pneumatische Behälterpumpe
- [3] elektrische Behälterpumpe
- [4] handbetätigte Behälterpumpe
- [5] Nippelblock
- [6] Verteilerblock
- [7] Schläuche oder Rohre
- [8] Verschraubungen

Datenblatt

Abmessungen

Download CAD-Daten → www.festo.com


+ = zuzüglich Hublänge + 2x Hubreserve

[1] Sperrluftanschluss

Baugröße	B1	B2	B4	B5	B6	B7	D1 ø	D2 ø	D3 ø	D4	D5 ø H7
70	69	48,2	30	45	29	21,5	38	6	SW13	M5	–
80	82	63,2	40	60	35	26	48	8	18	M5	9
120	120	95	80	40	64	35	62	12	28	M6	–
150	154	125	40	80	80	42	95	25	44	M8	–

Baugröße	D6	D8 ø H7	D10	H1	H2	H3	H5	H6	H7	H8	H9	L1
70	M5	5	G1/8	64	28,5	50,5	13	13	36	1	37,5	268
80	M5	5	G1/8	76,5	35	62	17,5	15	46	1	45,5	296
120	M8	9	G1/8	111,5	54	89	22	22	54	1	65,5	409
150	M8	9	G1/8	141,5	72,5	122	26,5	26,5	80	1	91	512

Baugröße	L2 min.	L3	L4	L5	L6	L7	T1	T2	T5	T6	T7	T9
70	133,5	21	8	14	2,3	16	2,5	12	8	–	10	3,1
80	148,2	23	12,5	18	2,3	17	2,5	12	8	2,1	10,1	3,1
120	202,3	33	17,5	25,5	1,8	30	3	15	8	–	16	2,1
150	235,7	43	23	30,5	3,5	37	3	20	8	–	16	2,1

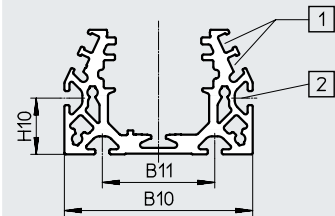
Datenblatt

Abmessungen

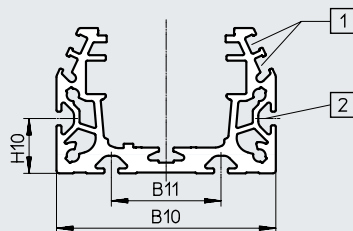
Download CAD-Daten → www.festo.com

Profil

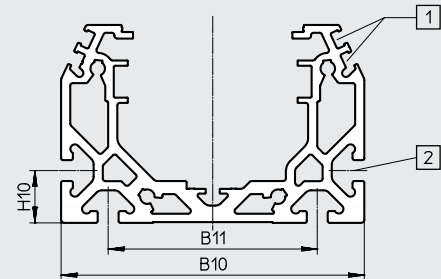
Baugröße 70



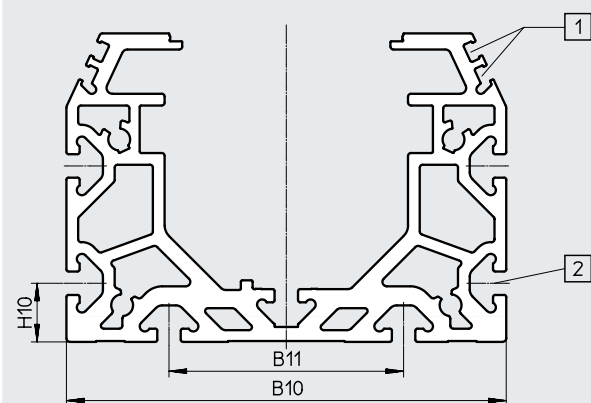
Baugröße 80



Baugröße 120



Baugröße 150



- [1] Sensornut für Näherungsschalter
- [2] Befestigungsnut für Nutenstein
bei Baugröße 70, 80: Nutenstein NST-5-M5
bei Baugröße 120, 150: Nutenstein NST-8-M6



Hinweis

Anforderungen zur Ebenheit der Auflagefläche und von Anbauteilen sowie dem Einsatz im Rahmen von Parallelaufbauten

→ www.festo.com/sp Anwenderdokumentation.

Baugröße	B10	B11	H10
70	67	40	20
80	80	40	20
120	116	80	20
150	150	80	20

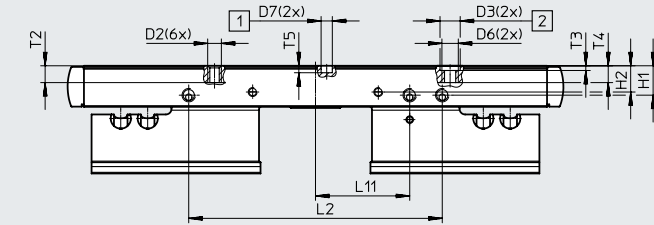
Datenblatt

Abmessungen

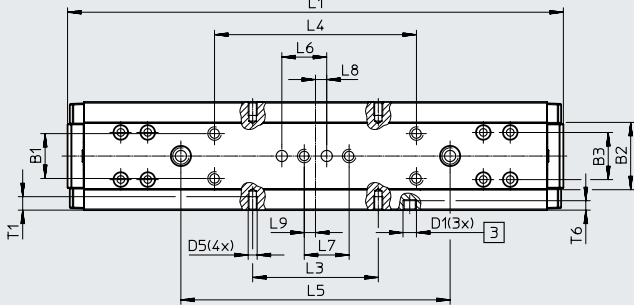
Schlitten

Download CAD-Daten → www.festo.com

Baugröße 70

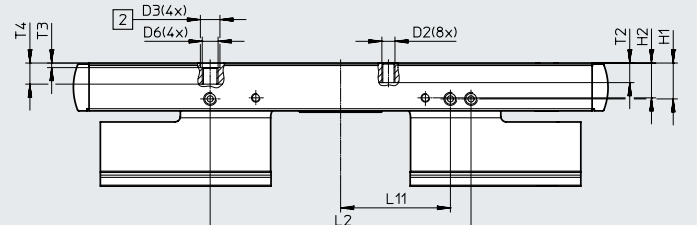


Ansicht A

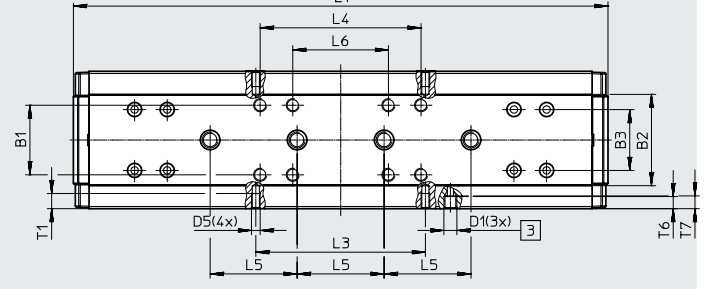


- [1] Bohrung für Zentrierstift ZBS
- [2] Bohrung für Zentrierhülse ZBH
- [3] Schmieranschlüsse

Baugröße 80



Ansicht A



Baugröße	B1	B2	B3	D1	D2	D3 Ø H7	D5	D6	D7 Ø H7
70	±0,1	±0,2	±0,1	M6	M5	9	M4	M6	5
80	32	42	28	M6	M5	9	M4	M6	–

Baugröße	H1	H2	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L8
	±0,1			±0,1	±0,1	±0,1	±0,03	±0,1	±0,03	
70	13,1	11,7	221	113	56	90	120	20	20	5
80	16,5	16	246	120	78	74	40	44	–	–

Baugröße	L9	L11	T1	T2	T3	T4	T5	T6		T7
					+0,1		+0,1	min.	max.	–0,1
70	5	42	6	7,5	2,1	7,5	3,1	4,2	4,6 _{–0,1}	–
80	–	50,5	8	9	2,1	9,7	–	5,6	5,9 _{–0,1}	5,9

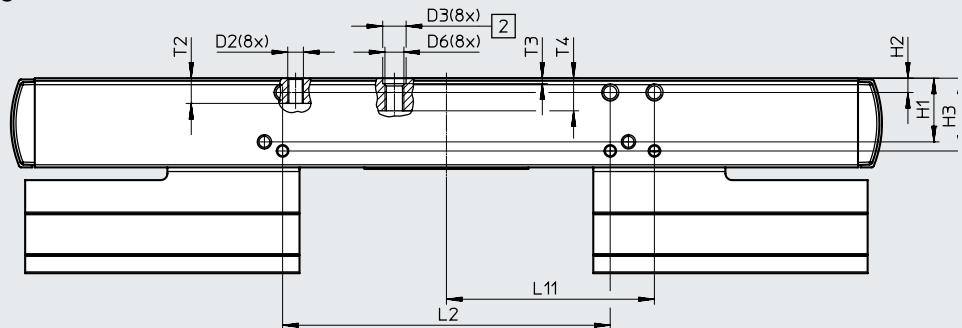
Datenblatt

Abmessungen

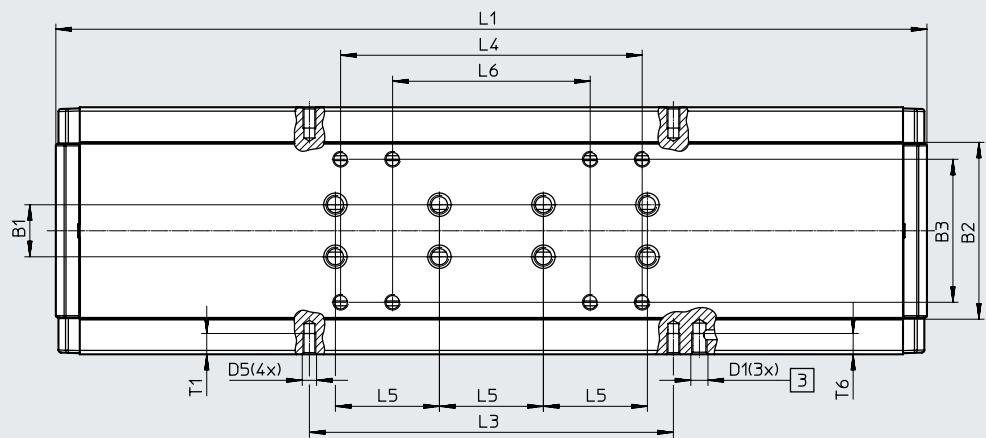
Download CAD-Daten → www.festo.com

Schlitten

Baugröße 120



Ansicht A



- [2] Bohrung für Zentrierhülse ZBH
- [3] Schmieranschlüsse

Baugröße	B1 ±0,03	B2 ±0,2	B3 ±0,1	D1 M6	D2 M5	D3 Ø H7 9	D5 M5	D6 M6	H1 24,5	H2 5,5	H3 28	L1 335
120	20	68	55	M6	M5	9	M5	M6	24,5	5,5	28	335

Baugröße	L2 ±0,1	L3 ±0,1	L4 ±0,2	L5 ±0,03	L6 ±0,2	L11 80	T1 8	T2 9,7	T3 +0,1 2,1	T4 12,55	T6 8
120	126	140	116	40	76	80	8	9,7	2,1	12,55	8

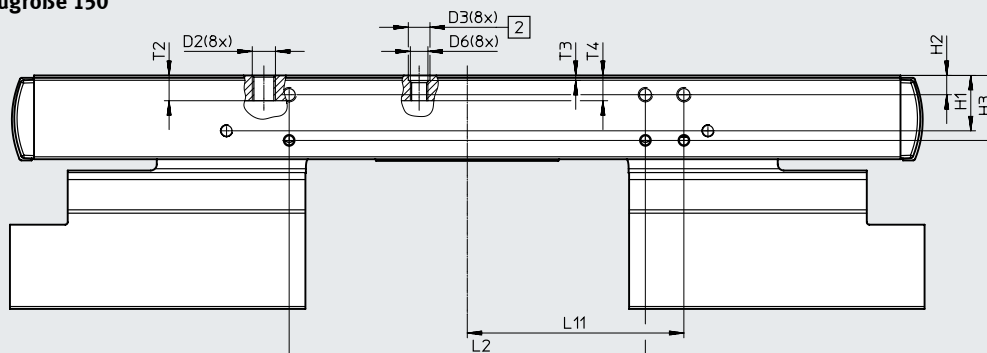
Datenblatt

Abmessungen

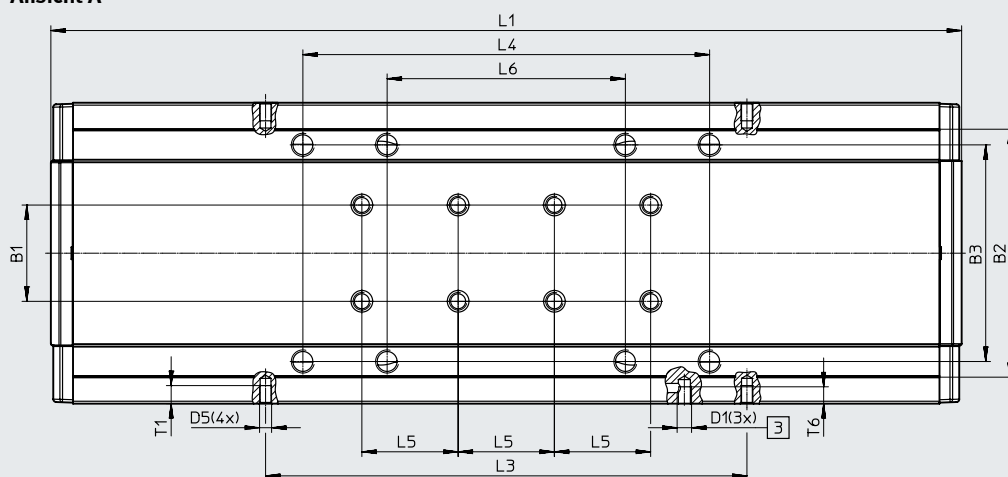
Download CAD-Daten → www.festo.com

Schlitten

Baugröße 150



Ansicht A



- [2] Bohrung für Zentrierhülse ZBH
- [3] Schmieranschlüsse

Baugröße	B1	B2	B3	D1	D2	D3 Ø H7	D5	D6	H1	H2	H3	L1
	±0,03	±0,2	±0,1									
150	40	103	90	M6	M8	9	M5	M6	23	8	27	378,4

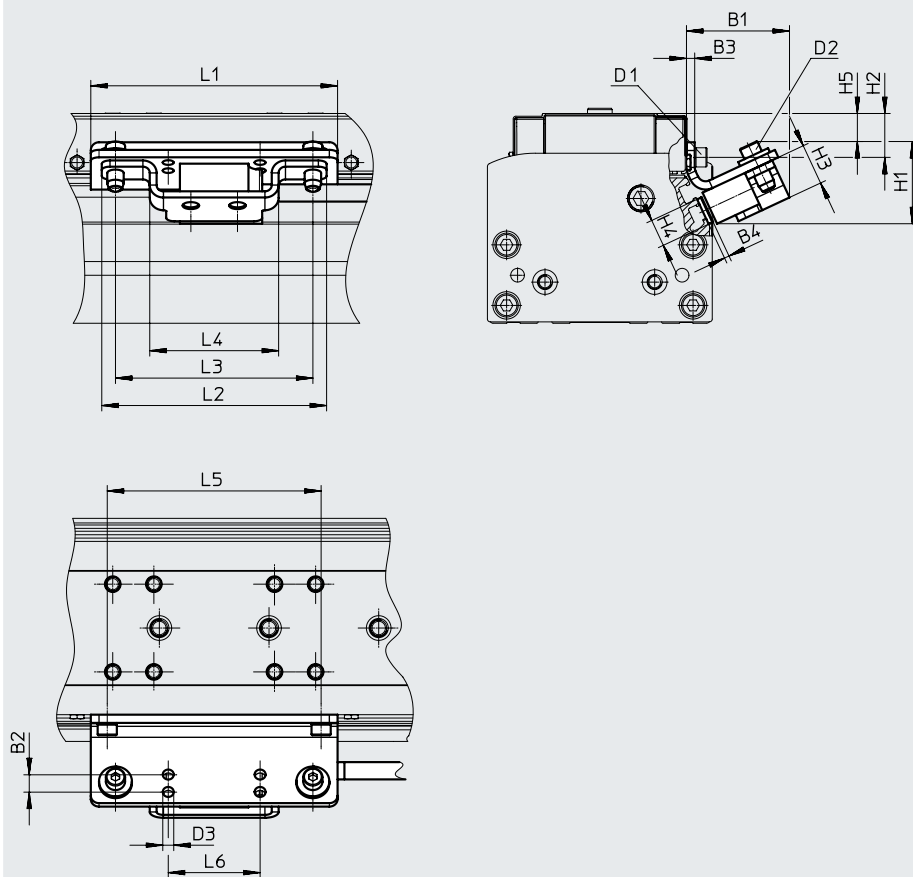
Baugröße	L2	L3	L4	L5	L6	L11	T1	T2	T3	T4	T6
	±0,1	±0,1	±0,2	±0,03	±0,2				+0,1		
150	148	200	169	40	99	90	7,5	10,7	2,1	14	7

Datenblatt

Abmessungen

Download CAD-Daten → www.festo.com

ELGA-...-M1/M2 – mit inkrementalem Wegmesssystem



Encoderleitung
(Verbindung zum Motorcontroller/
Sicherheitssystem)
→ Seite 49

Baugröße	B1	B2	B3	B4	D1	D2	D3 Ø	H1	H2
70	40	7	3	1,8	M4x8	M4x14	4	35	11,7
80	40	7	3	1,8	M4x14	M4x14	4	35	16
120	41	7	3	1,8	M4x14	M4x14	4	35	24,5
150	42	7	3	1,8	M5x10	M4x14	4	35	23

Baugröße	H3	H4	H5	L1	L2	L3	L4	L5	L6
70	15	10	3,5	86	82	72	47	56	33,5
80	15	10	9	90	82	72	47	78	33,5
120	15	10	21	170	82	72	47	140	33,5
150	15	10	22,4	220	82	72	47	200	33,5

Datenblatt

Bestellangaben – Standardausführung

Merkmale:

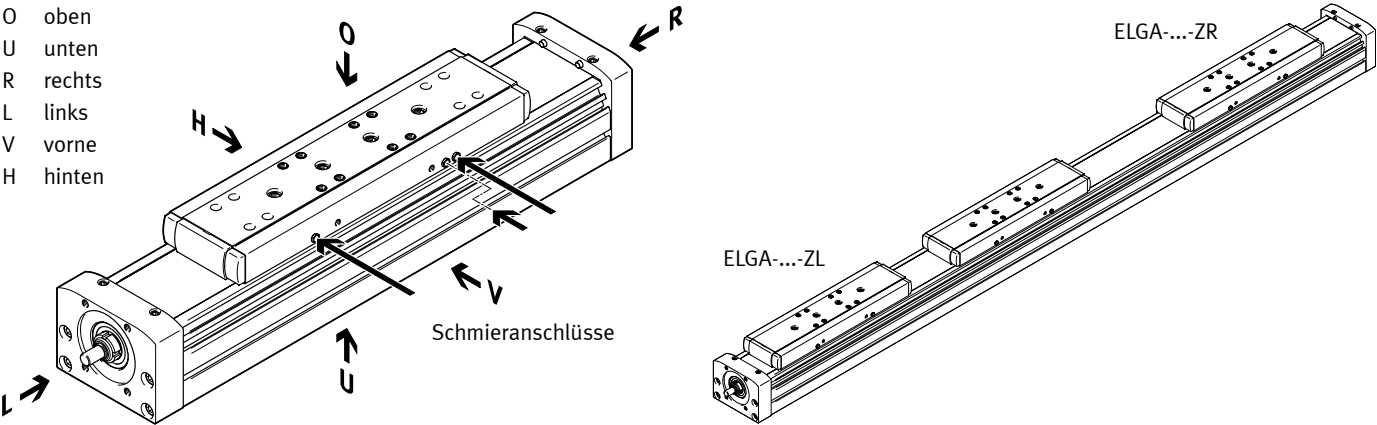
- Hubreserve: 0 mm
- Anbaulage Motor: links

Baugröße	Steigung [mm/U]	Hub [mm]	Teile-Nr.	Typ
70	10	100	8041816	ELGA-BS-KF-70-100-0H-10P-ML
		200	8041817	ELGA-BS-KF-70-200-0H-10P-ML
		300	8041818	ELGA-BS-KF-70-300-0H-10P-ML
		400	8041819	ELGA-BS-KF-70-400-0H-10P-ML
		500	8041820	ELGA-BS-KF-70-500-0H-10P-ML
		600	8041821	ELGA-BS-KF-70-600-0H-10P-ML
80	10	100	8041822	ELGA-BS-KF-80-100-0H-10P-ML
		200	8041823	ELGA-BS-KF-80-200-0H-10P-ML
		300	8041824	ELGA-BS-KF-80-300-0H-10P-ML
		400	8041825	ELGA-BS-KF-80-400-0H-10P-ML
		500	8041826	ELGA-BS-KF-80-500-0H-10P-ML
		600	8041827	ELGA-BS-KF-80-600-0H-10P-ML
		800	8041828	ELGA-BS-KF-80-800-0H-10P-ML
	20	100	8041829	ELGA-BS-KF-80-100-0H-20P-ML
		200	8041830	ELGA-BS-KF-80-200-0H-20P-ML
		300	8041831	ELGA-BS-KF-80-300-0H-20P-ML
		400	8041832	ELGA-BS-KF-80-400-0H-20P-ML
		500	8041833	ELGA-BS-KF-80-500-0H-20P-ML
		600	8041834	ELGA-BS-KF-80-600-0H-20P-ML
120	10	100	8041836	ELGA-BS-KF-120-100-0H-10P-ML
		200	8041837	ELGA-BS-KF-120-200-0H-10P-ML
		300	8041838	ELGA-BS-KF-120-300-0H-10P-ML
		400	8041839	ELGA-BS-KF-120-400-0H-10P-ML
		500	8041840	ELGA-BS-KF-120-500-0H-10P-ML
		600	8041841	ELGA-BS-KF-120-600-0H-10P-ML
		800	8041842	ELGA-BS-KF-120-800-0H-10P-ML
	25	100	8041843	ELGA-BS-KF-120-100-0H-25P-ML
		200	8041844	ELGA-BS-KF-120-200-0H-25P-ML
		300	8041845	ELGA-BS-KF-120-300-0H-25P-ML
		400	8041846	ELGA-BS-KF-120-400-0H-25P-ML
		500	8041847	ELGA-BS-KF-120-500-0H-25P-ML
		600	8041848	ELGA-BS-KF-120-600-0H-25P-ML
		800	8041849	ELGA-BS-KF-120-800-0H-25P-ML

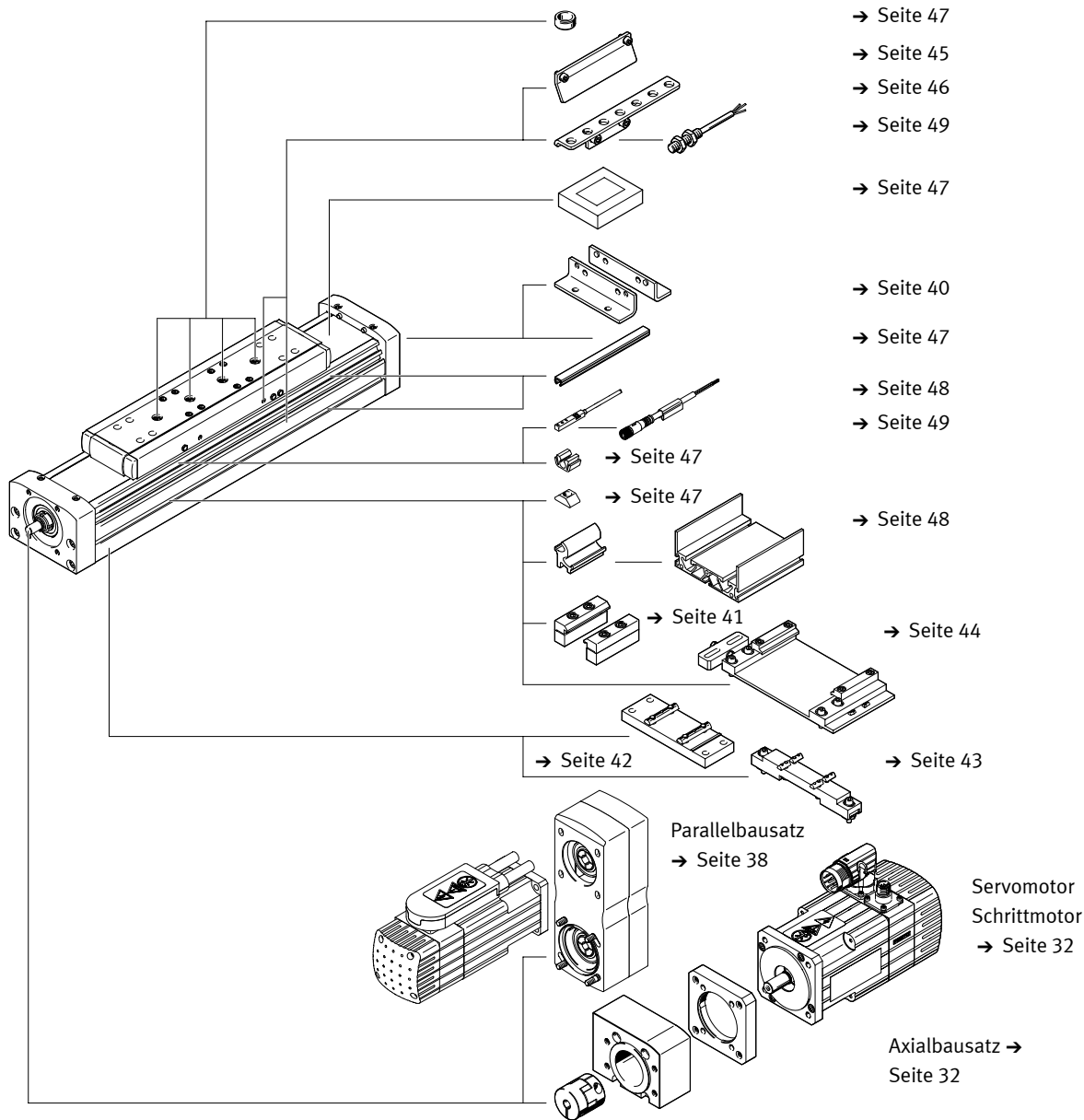
Bestellangaben – Produktbaukasten

Orientierungshilfe

- O oben
- U unten
- R rechts
- L links
- V vorne
- H hinten



Zubehör



Bestellangaben – Produktbaukasten

Bestelltabelle							
Baugröße	70	80	120	150	Bedin- gungen	Code	Eintrag Code
Baukasten-Nr.	8024918	8024919	8024920	8024921			
Bauart	Linearachse					ELGA	ELGA
Funktion	Kugelgewindetrieb					-BS	-BS
Führung	Kugelumlaufführung					-KF	-KF
Baugröße [mm]	70	80	120	150		-...	
Hublänge Standard [mm] (ohne Hubreserve)	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 900	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1300, 1440, 1740, 1940	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1300, 1400, 1960, 2460	200, 400, 500, 900, 1400, 1900, 2500, 3000			
Hubreserve Variabel [mm]	50 ... 880	50 ... 1920	50 ... 2440	50 ... 2980		-...	
Hubreserve [mm]	0 ... 999 (0 = keine Hubreserve)				[1]	-...H	
Spindelsteigung	10	10	10	–		-10P	
	–	20	–	–		-20P	
	–	–	25	–		-25P	
	–	–	–	40		-40P	
Anbaulage Motor	links					-ML	
	rechts					-MR	
Zusatzschlitten	ohne						
	1 Schlitten links					-ZL	
	1 Schlitten rechts					-ZR	
Partikelschutz	Standard						
	Bandabdeckung mit Magnetumlenkung					P11	
Messsystem, inkremental	ohne						
	Auflösung 2,5 µm					-M1	
	Auflösung 10 µm					-M2	
Anbaulage Messsystem	ohne						
	hinten				[2]	B	
	vorne				[2]	F	
Bedienungsanleitung	mit Bedienungsanleitung						
	ohne Bedienungsanleitung					-DN	

[1] ... H Die Summe aus Nennhub und 2x Hubreserve darf die maximale Hublänge nicht überschreiten

[2] B, F Nur mit Messsystem M1, M2

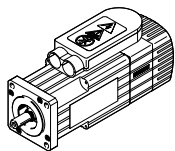
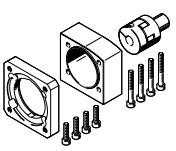
Zubehör

- Hinweis

Abhängig von der Kombination zwischen Motor und Antrieb kann die maximale Vorschubkraft des Antriebs nicht erreicht werden.

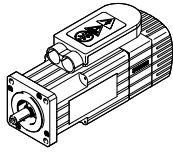
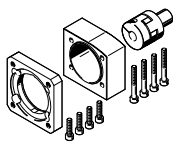
Bei Verwendung von Parallelbausätzen muss das jeweilige Leerlaufantriebsmoment des Bausatzes berücksichtigt werden.

Zulässige Achs-/Motor-Kombinationen mit Axialbausatz

Motor/Getriebe ¹⁾	Axialbausatz		Datenblätter → Internet: eamm-a
			• Bausätze für Fremdmotoren → Internet: eamm-a
Typ	Teile-Nr.	Typ	
ELGA-BS-...-70			
mit Servomotor			
EMME-AS-40-...	3637972	EAMM-A-S38-40P-G2	
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-...	3637958	EAMM-A-S38-60P-G2	
mit Servomotor und Getriebe			
EMME-AS-40-... EMGA-40-P-G-...-EAS-40	1456647	EAMM-A-S38-40G-G2	
mit Schrittmotor			
EMMS-ST-42-...	3637965	EAMM-A-S38-42A-G2	
EMMS-ST-57-...	3637956	EAMM-A-S38-57A-G2	
mit Schrittmotor und Getriebe			
EMMS-ST-42-... EMGA-40-P-G-...-SST-42	1456647	EAMM-A-S38-40G-G2	
mit Integrierter Antrieb			
EMCA-EC-67-...	1456638	EAMM-A-S38-67A-G2	
mit Integrierter Antrieb und Getriebe			
EMCA-EC-67-... EMGC-40-...	1456647	EAMM-A-S38-40G-G2	

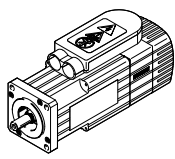
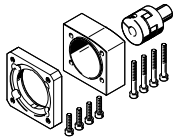
1) Das Eingangs-Drehmoment darf das max. zul. übertragbare Drehmoment des Axialbausatzes nicht überschreiten.

Zubehör

Zulässige Achs-/Motor-Kombinationen mit Axialbausatz		
Motor/Getriebe ¹⁾	Axialbausatz	
		Datenblätter → Internet: eamm-a • Bausätze für Fremdmotoren → Internet: eamm-a
	Typ	Teile-Nr. Typ
ELGA-BS-...-80		
mit Servomotor		
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-...	3637964	EAMM-A-S48-60P-G2
mit Servomotor und Getriebe		
EMME-AS-40-... EMGA-40-P-G-...-EAS-40	1456650	EAMM-A-S48-40G-G2
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-... EMGA-60-P-G-...-EAS-60	1456652	EAMM-A-S48-60H-G2
mit Schrittmotor		
EMMS-ST-57-...	3637963	EAMM-A-S48-57A-G2
EMMS-ST-87-...	3637962	EAMM-A-S48-87A-G2
mit Schrittmotor und Getriebe		
EMMS-ST-42-... EMGA-40-P-G-...-SST-42	1456650	EAMM-A-S48-40G-G2
EMMS-ST-57-... EMGA-60-P-G-...-SST-57	2256701	EAMM-A-S48-60G-G2
mit integrierter Antrieb und Getriebe		
EMCA-EC-67-... EMGC-40	1456650	EAMM-A-S48-40G-G2
EMCA-EC-67-... EMGC-60-...	1456652	EAMM-A-S48-60H-G2

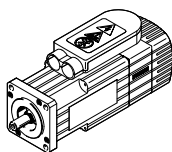
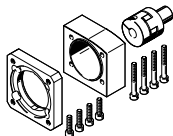
1) Das Eingangs-Drehmoment darf das max. zul. übertragbare Drehmoment des Axialbausatzes nicht überschreiten.

Zubehör

Zulässige Achs-/Motor-Kombinationen mit Axialbausatz		
Motor/Getriebe ¹⁾	Axialbausatz	
	 Bausätze für Fremdmotoren → Internet: eamm-a	
	Teile-Nr.	Typ
ELGA-BS-...-120		
mit Servomotor		
EMMT-AS-80-..., EMME-AS-80-...	3637970	EAMM-A-S62-80P-G2
EMMT-AS-100-..., EMME-AS-100-...	3637960	EAMM-A-S62-100A-G2
EMMS-AS-140-...	3637969	EAMM-A-S62-140A-G2
mit Servomotor und Getriebe		
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-... EMGA-60-P-G...-EAS-60	1456654	EAMM-A-S62-60H-G2
EMMT-AS-80-..., EMME-AS-80-... EMGA-80-P-G...-EAS-80	1972530	EAMM-A-S62-80G-G2
EMMT-AS-100-..., EMME-AS-100-... EMGA-80-P-G...-SAS-100	1972530	EAMM-A-S62-80G-G2
mit Schrittmotor		
EMMS-ST-87-...	3637966	EAMM-A-S62-87A-G2
mit Schrittmotor und Getriebe		
EMMS-ST-57-... EMGA-60-P-G...-SST-57	2297649	EAMM-A-S62-60G-G2
EMMS-ST-87-... EMGA-80-P-G...-SST-87	1972530	EAMM-A-S62-80G-G2
mit Integrierter Antrieb und Getriebe		
EMCA-EC-67-... EMGC-60-...	1456654	EAMM-A-S62-60H-G2

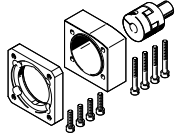
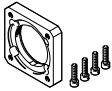
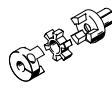
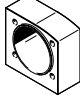
1) Das Eingangs-Drehmoment darf das max. zul. übertragbare Drehmoment des Axialbausatzes nicht überschreiten.

Zubehör

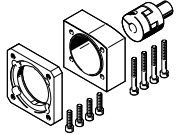
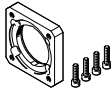
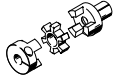
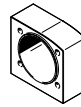
Zulässige Achs-/Motor-Kombinationen mit Axialbausatz		
Motor/Getriebe ¹⁾	Axialbausatz	
		Datenblätter → Internet: eamm-a • Bausätze für Fremdmotoren → Internet: eamm-a
	Typ	Teile-Nr. Typ
ELGA-BS-...-150		
mit Servomotor		
EMMT-AS-100-..., EMME-AS-100-...	3637955	EAMM-A-S95-100A-G2
EMMS-AS-140-...	3637954	EAMM-A-S95-140A-G2

1) Das Eingangs-Drehmoment darf das max. zul. übertragbare Drehmoment des Axialbausatzes nicht überschreiten.

Zubehör

Einzelteile des Axialbausatzes				
Axialbausatz	besteht aus:			
	Motorflansch	Kupplung	Kupplungsgehäuse	Schraubenbausatz
				
Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ
ELGA-BS-...-70				
3637971 EAMM-A-S38-40A-G2	558175 EAMF-A-38B-40A	558312 EAMC-30-32-6-6	3637942 EAMK-A-S38-38A/B-G2	–
1456647 EAMM-A-S38-40G-G2	1460097 EAMF-A-38A-40G	562681 EAMC-30-32-6-10	3637942 EAMK-A-S38-38A/B-G2	567488 EAHM-L2-M5-50
3637972 EAMM-A-S38-40P-G2	2219077 EAMF-A-38B-40P	533708 EAMC-30-32-6-8	3637942 EAMK-A-S38-38A/B-G2	–
3637965 EAMM-A-S38-42A-G2	560691 EAMF-A-38B-42A	561333 EAMC-30-32-5-6	3637942 EAMK-A-S38-38A/B-G2	–
3637967 EAMM-A-S38-55A-G2	558176 EAMF-A-38A-55A	551003 EAMC-30-32-6-9	3637942 EAMK-A-S38-38A/B-G2	567488 EAHM-L2-M5-50
3637956 EAMM-A-S38-57A-G2	560692 EAMF-A-38A-57A	551002 EAMC-30-32-6-6.35	3637942 EAMK-A-S38-38A/B-G2	567488 EAHM-L2-M5-50
3637958 EAMM-A-S38-60P-G2	1987412 EAMF-A-38A-60P	1233256 EAMC-30-32-6-14	3637942 EAMK-A-S38-38A/B-G2	567489 EAHM-L2-M5-55
1456638 EAMM-A-S38-67A-G2	1490100 EAMF-A-38A-67A	551003 EAMC-30-32-6-9	3637942 EAMK-A-S38-38A/B-G2	567489 EAHM-L2-M5-55
ELGA-BS-...-80				
1456650 EAMM-A-S48-40G-G2	4067069 EAMF-A-48B-40G	558029 EAMC-30-32-8-10	3637941 EAMK-A-S48-48A/B-G2	–
3637961 EAMM-A-S48-55A-G2	558177 EAMF-A-48B-55A	543423 EAMC-30-32-8-9	3637941 EAMK-A-S48-48A/B-G2	–
3637963 EAMM-A-S48-57A-G2	560694 EAMF-A-48B-57A	543421 EAMC-30-32-6.35-8	3637941 EAMK-A-S48-48A/B-G2	–
2256701 EAMM-A-S48-60G-G2	558019 EAMF-A-48A-60G/H	551004 EAMC-30-32-8-11	3637941 EAMK-A-S48-48A/B-G2	567489 EAHM-L2-M5-55
1456652 EAMM-A-S48-60H-G2	558019 EAMF-A-48A-60G/H	562682 EAMC-30-32-8-14	3637941 EAMK-A-S48-48A/B-G2	567489 EAHM-L2-M5-55
3637964 EAMM-A-S48-60P-G2	2220620 EAMF-A-48A-60P	562682 EAMC-30-32-8-14	3637941 EAMK-A-S48-48A/B-G2	567489 EAHM-L2-M5-55
3637957 EAMM-A-S48-70A-G2	558025 EAMF-A-48A-70A	551004 EAMC-30-32-8-11	3637941 EAMK-A-S48-48A/B-G2	567488 EAHM-L2-M5-50
3637962 EAMM-A-S48-87A-G2	560695 EAMF-A-48A-87A	551004 EAMC-30-32-8-11	3637941 EAMK-A-S48-48A/B-G2	567489 EAHM-L2-M5-55

Zubehör

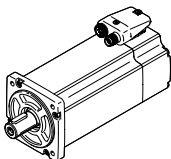
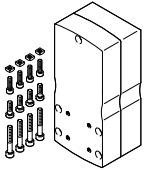
Einzelteile des Axialbausatzes				
Axialbausatz	besteht aus:			
	Motorflansch	Kupplung	Kupplungsgehäuse	Schraubenbausatz
				
Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ
ELGA-BS-...-120				
2297649 EAMM-A-S62-60G-G2	1460112 EAMF-A-62A-60G/H	525864 EAMC-40-66-11-12	3637940 EAMK-A-S62-62A/B-G2	567495 EAHM-L2-M6-90
1456654 EAMM-A-S62-60H-G2	1460112 EAMF-A-62A-60G/H	1452803 EAMC-40-66-12-14	3637940 EAMK-A-S62-62A/B-G2	567495 EAHM-L2-M6-90
3637959 EAMM-A-S62-70A-G2	558179 EAMF-A-62B-70A	558313 EAMC-42-66-11-12	3637940 EAMK-A-S62-62A/B-G2	–
1972530 EAMM-A-S62-80G-G2	2116672 EAMF-A-62B-80G	2138701 EAMC-42-50-12-20	3637940 EAMK-A-S62-62A/B-G2	–
3637970 EAMM-A-S62-80P-G2	2222624 EAMF-A-62B-80P	551005 EAMC-42-50-12-19	3637940 EAMK-A-S62-62A/B-G2	–
3637966 EAMM-A-S62-87A-G2	560696 EAMF-A-62B-87A	558313 EAMC-42-66-11-12	3637940 EAMK-A-S62-62A/B-G2	–
3637960 EAMM-A-S62-100A-G2	558026 EAMF-A-62A-100A	551005 EAMC-42-50-12-19	3637940 EAMK-A-S62-62A/B-G2	567494 EAHM-L2-M6-80
3637969 EAMM-A-S62-140A-G2	558022 EAMF-A-62A-140A	558314 EAMC-42-50-12-24	3637940 EAMK-A-S62-62A/B-G2	567495 EAHM-L2-M6-90
ELGA-BS-...-150				
3637955 EAMM-A-S95-100A-G2	558182 EAMF-A-95B-100A	558315 EAMC-56-58-19-25	3637939 EAMK-A-S95-95A/B-G2	–
3637954 EAMM-A-S95-140A-G2	558023 EAMF-A-95A-140A	558316 EAMC-56-58-24-25	3637939 EAMK-A-S95-95A/B-G2	567498 EAHM-L2-M8-100

Hinweis

Für die optimale Auswahl von
Achs-/Motorkombinationen

→ Auslegungssoftware
Electric Motion Sizingx
www.festo.com/x/electric-motion-sizing

Zubehör

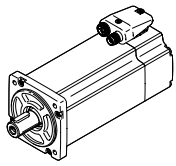
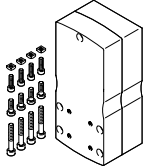
Zulässige Achs-/Motor-Kombinationen mit Parallelbausatz		Datenblätter → Internet: eamm-u	
Motor/Getriebe ¹⁾	Parallelbausatz		
			• Der Bausatz ist in alle Richtungen montierbar • Zur Abstützung der Achswelle ist ein Gegenlager EAMG und eine Spannhülse EAMH-...-P mit integriertem Lagerzapfen im Lieferumfang des Parallelbausatzes enthalten. Weitere Informationen → eamm-u • Bausätze für Fremdmotoren → Internet: eamm-u
Typ	Teile-Nr.	Typ	
ELGA-BS-KF-70			
mit Servomotor			
EMME-AS-40-...	2155239	EAMM-U-50-S38-40P-78	
mit Schrittmotor			
EMMS-ST-42-...	1217945	EAMM-U-50-S38-42A-78	
EMMS-ST-57-...	1218568	EAMM-U-60-S38-57A-91	
mit Servomotor und Getriebe			
EMME-AS-40-... EMGA-40-P-...	2283732	EAMM-U-60-S38-40G-91	
mit Schrittmotor und Getriebe			
EMMS-ST-42-... EMGA-40-P-...	2283732	EAMM-U-60-S38-40G-91	
mit Integrierter Antrieb und Getriebe			
EMCA-EC-67-... EMGC-40-P-...	2283732	EAMM-U-60-S38-40G-91	
ELGA-BS-KF-80			
mit Servomotor			
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-...	2629253	EAMM-U-70-S48-60P-96	
mit Schrittmotor			
EMMS-ST-57-...	1219379	EAMM-U-60-S48-57A-91	
EMMS-ST-87-...	1217604	EAMM-U-86-S48-87A-177	
mit Servomotor und Getriebe			
EMME-AS-40-..., EMGA-40-P-...	2283760	EAMM-U-60-S48-40G-91	
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-... EMGA-60-P-...-EAS ²⁾	2801715	EAMM-U-70-S48-60H-96	
	1587338	EAMM-U-86-S48-60H-102	
mit Schrittmotor und Getriebe			
EMMS-ST-57-... EMGA-60-P-...-SST ²⁾	2801627	EAMM-U-70-S48-60G-96	
	1587251	EAMM-U-86-S48-60G-102	
mit Integrierter Antrieb und Getriebe			
EMCA-EC-67-... EMGC-40-P-...	2283760	EAMM-U-60-S48-40G-91	
EMCA-EC-67-... EMGC-60-P-... ²⁾	2801715	EAMM-U-70-S48-60H-96	
	1587338	EAMM-U-86-S48-60H-102	

1) Das Eingangs-Drehmoment darf das max. zul. übertragbare Drehmoment des Parallelbausatzes nicht überschreiten.

2) Getriebeabtriebswellen-Ø: EMGA-60-P-...-SAS/-SST: 11 mm; EMGA-60-P-...-EAS, EMGC-60-P: 14 mm

Zubehör

Datenblätter → Internet: eamm-u

Zulässige Achs/Motor-Kombinationen mit Parallelbausatz		
Motor/Getriebe ¹⁾	Parallelbausatz	
	 • Der Bausatz ist in alle Richtungen montierbar • Zur Abstützung der Achswelle ist ein Gegenlager EAMG und eine Spannhülse EAMH-...-P mit integriertem Lagerzapfen im Lieferumfang des Parallelbausatzes enthalten. Weitere Informationen → eamm-u • Bausätze für Fremdmotoren → Internet: eamm-u	
Typ	Teile-Nr.	Typ
ELGA-BS-KF-120		
mit Servomotor		
EMMT-AS-80-..., EMME-AS-80-...	2157004	EAMM-U-86-S62-80P-177
EMMT-AS-100-..., EMME-AS-100-...	1217381	EAMM-U-110-S62-100A-207
EMMS-AS-140-...	1219440	EAMM-U-145-S62-140A-288
mit Schrittmotor		
EMMS-ST-87-...	1217373	EAMM-U-86-S62-87A-177
mit Servomotor und Getriebe		
EMMT-AS-60-..., EMME-AS-60-... EMGA-60-P-...-EAS ²⁾	1587453	EAMM-U-86-S62-60H-177
mit Schrittmotor und Getriebe		
EMMS-ST-57-... EMGA-60-P-...-SST ²⁾	1587411	EAMM-U-86-S62-60G-177
mit Integrierter Antrieb und Getriebe		
EMCA-EC-67-... EMGC-60-P-... ²⁾	1587453	EAMM-U-86-S62-60H-177
ELGA-BS-KF-150		
mit Servomotor		
EMMT-AS-100-..., EMME-AS-100-...	1220656	EAMM-U-110-S95-100A-207
EMMS-AS-140-...	1220582	EAMM-U-145-S95-140A-288
mit Servomotor und Getriebe		
EMMT-AS-80-..., EMMT-AS-100-..., EMME-AS-80-..., EMME-AS-100-... EMGA-80-P-...	1589544	EAMM-U-110-S95-80G-207
mit Schrittmotor und Getriebe		
EMMS-ST-87-... EMGA-80-P-...	1589544	EAMM-U-110-S95-80G-207

1) Das Eingangs-Drehmoment darf das max. zul. übertragbare Drehmoment des Parallelbausatzes nicht überschreiten.

2) Getriebeabtriebswellen-Ø: EMGA-60-P-...-SAS/-SST: 11 mm; EMGA-60-P-...-EAS, EMGC-60-P: 14 mm



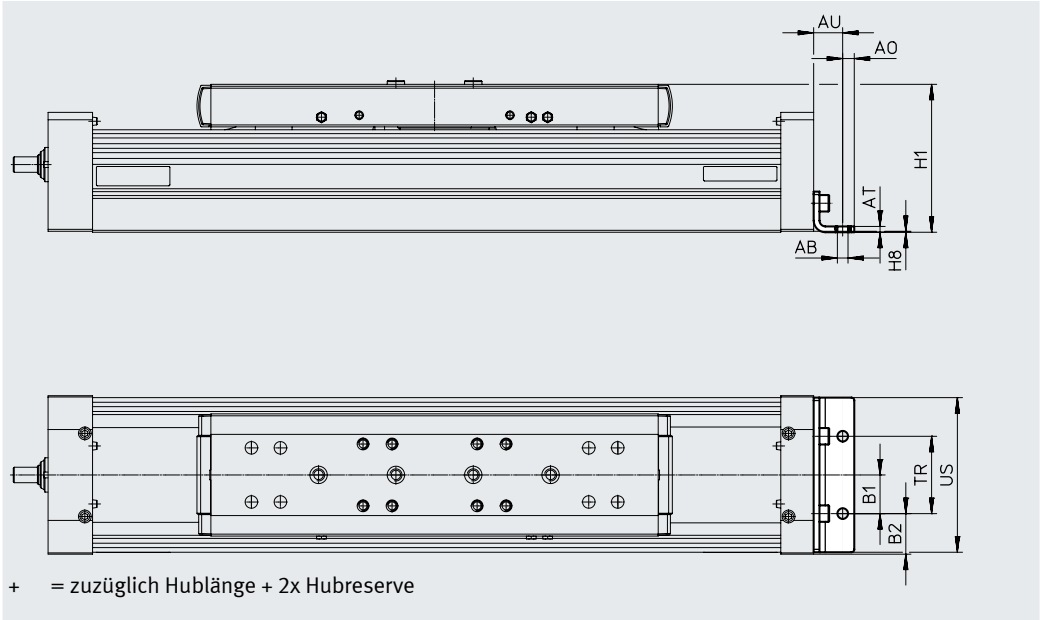
Hinweis

Zum Einstellen der Zahnriemenvorspannung ist bei EAMM-U-110 und EAMM-U-145 das Spannelement EADT notwendig.

Zubehör

Fußbefestigung HPE

Werkstoff:
Stahl, verzinkt
RoHS konform



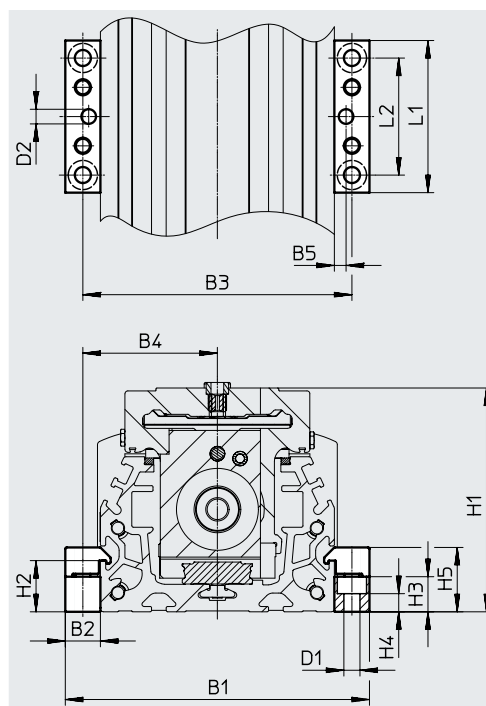
Abmessungen und Bestellangaben								
für Baugröße	AB ø	A0	AT	AU	B1	B2	H1	H8
70	5,5	6	3	13	20	14,5	64	0,5
80	5,5	6	3	15	20	21	76,5	0,5
120	9	8	6	22	40	20	111,5	1
150	9	12	8	25	40	35	141,5	1

für Baugröße	TR	US	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
70	40	67	115	558321	HPE-70
80	40	80	150	558322	HPE-80
120	80	116	578	558323	HPE-120
150	80	150	1181	3002636	HPE-150

Zubehör

Profilbefestigung MUE

Werkstoff:
Aluminium, eloxiert
RoHS konform



Abmessungen und Bestellangaben

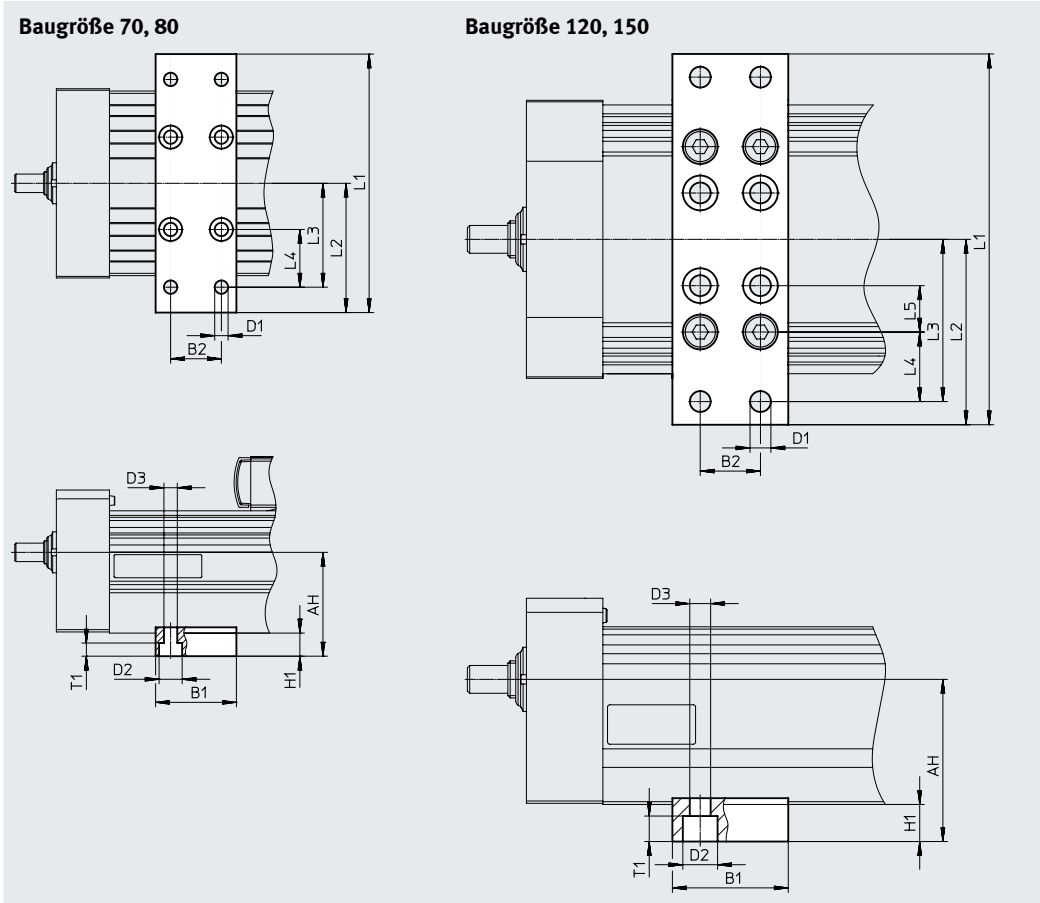
für Baugröße	B1	B2	B3	B4	B5	D1 Ø	D2 Ø H7	H1	H2
70	91	12	79	39,5	4	5,5	5	64	17,5
80	104	12	92	46	4	5,5	5	76,5	17,5
120	154	19	135	67,5	4	9	5	111,5	16
150	188	19	169	84,5	4	9	5	141,5	16

für Baugröße	H3	H4	H5	L1	L2	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
70	12	6,2	22	52	40	80	558043	MUE-7 0/80
80	12	6,2	22	52	40	80	558043	MUE-7 0/80
120	14	5,5	29,5	90	40	290	558044	MUE-12 0/185
150	14	5,5	29,5	90	40	290	558044	MUE-12 0/185

Zubehör

Mittenstütze EAHF

Werkstoff:
Aluminium, eloxiert
RoHS konform



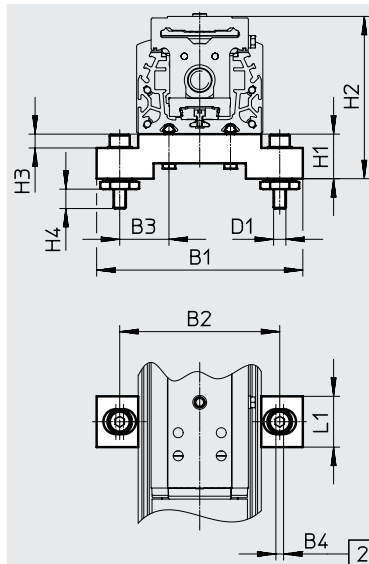
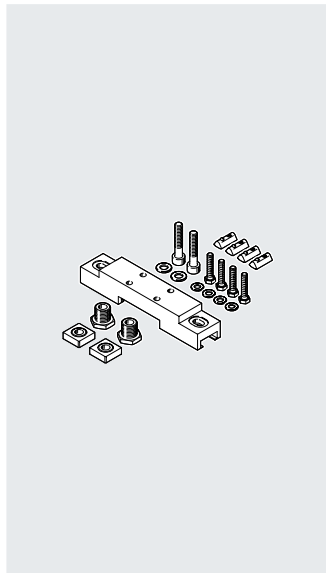
Abmessungen und Bestellangaben								
für Baugröße	AH	B1	B2	D1 ø	D2 ø	D3 ø	H1	L1
70	38,5	35	22	5,8	10	5,8	10	102
80	45							112
120	70	50	26	9	15	9	16	160
150	88,5							200

für Baugröße	L2	L3	L4	L5	T1	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
70	51	45	25	–	5,7	113	2349256	EAHF-L5-70-P
80	62	50		–		123	3535188	EAHF-L5-80-P
120	80	70	30	20	11	384	2410274	EAHF-L5-120-P
150	100	90	50	–		495	3535189	EAHF-L5-150-P

Zubehör

Justierbausatz EADC-E15

Werkstoff:
EADC-E15-80 Aluminium-Knetlegierung
EADC-E15-185: Stahl
RoHS konform



[2] Langlochbreite

Abmessungen und Bestellangaben

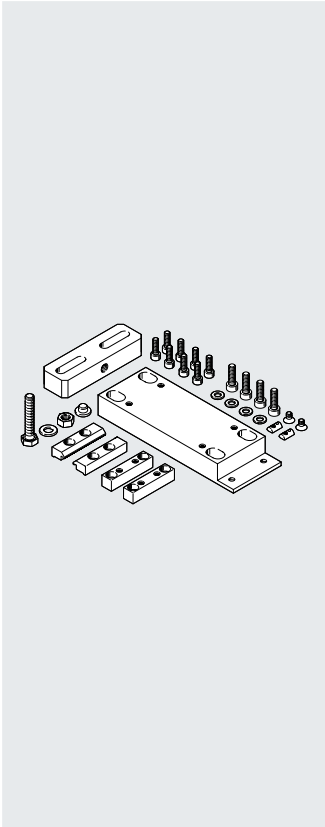
für Baugröße	B1	B2	B3	B4	D1	H1
70	134	104	32	5	M8	29
80	134	104	32	5	M8	29
120	236	209	64,5	5	M8	29
150	236	209	64,5	5	M8	29

für Baugröße	H2	H3	H4	L1	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
70	93	9	12,6	33	386	8047566	EADC-E15-80-E7
80	105,5	9	12,6	33	386	8047566	EADC-E15-80-E7
120	140,5	9	12,6	33	569	8047568	EADC-E15-185-E7
150	170,5	9	12,6	33	569	8047568	EADC-E15-185-E7

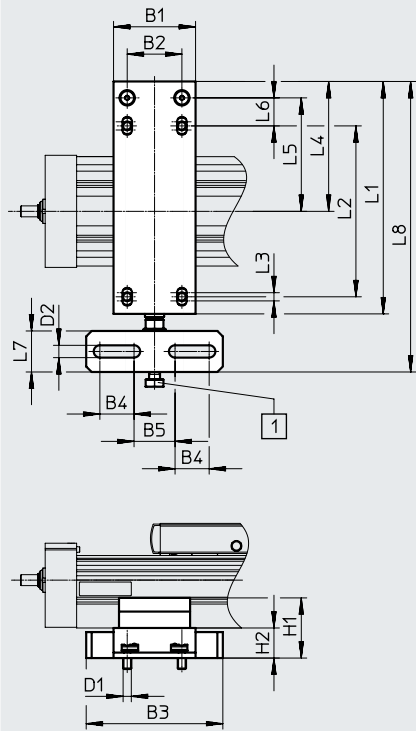
Zubehör

Justierbausatz EADC-E16

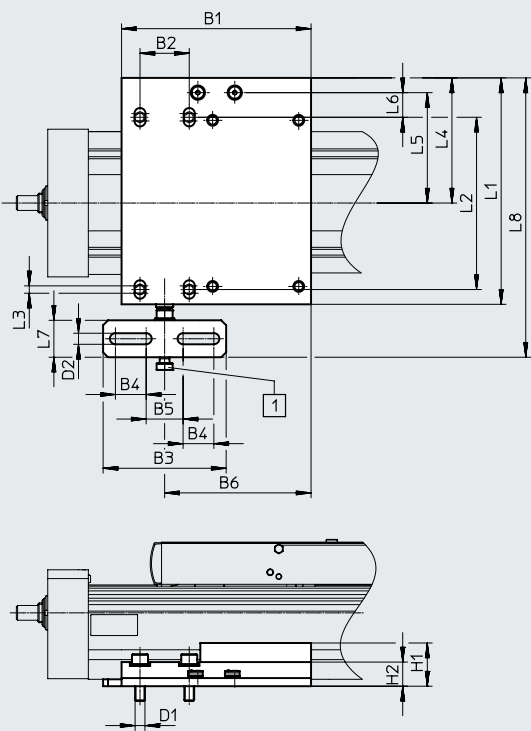
Werkstoff:
Aluminium-Knetlegierung
RoHS konform



Baugröße 80



Baugröße 120



[1] Schraube M8

Abmessungen und Bestellangaben												
für Baugröße	B1	B2	B3	B4	B5	B6	D1	D2	H1	H2	L1	L2
80	60	40	100	25	30	–	M6	9	44	22	170	125
120	154	40	100	25	30	119	M8	9	35,1	19,6	184	140

für Baugröße	L3	L4	L5	L6	L7	L8	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
80	6	95	83	20,5	30	212,5	828	8047577	EADC-E16-80-E7
120	6	101,7	89,7	20	30	227	1134	8047578	EADC-E16-120-E7

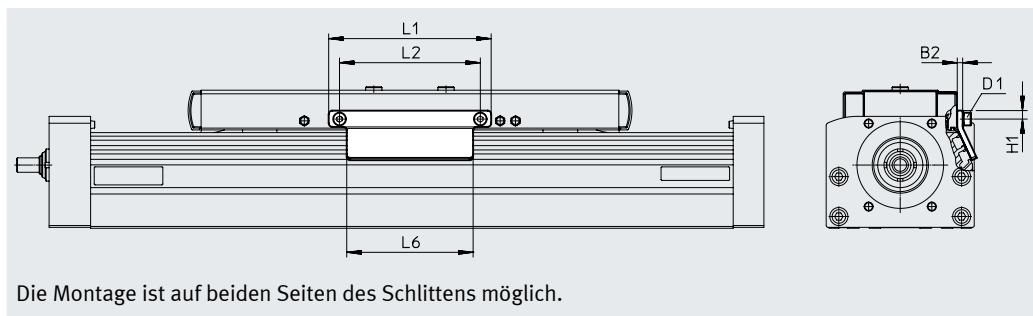
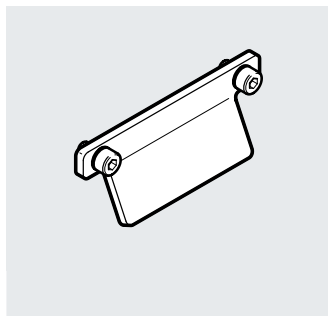
Zubehör

Schaltfahne SF-EGC-1

Werkstoff:

Stahl, verzinkt

RoHS konform



Abmessungen und Bestellangaben									
für Baugröße	B2	D1	H1	L1	L2	L6	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
70	3	M4	4,65	70	56	50	50	558047	SF-EGC-1-70
80	3	M4	4,65	90	78	70	63	558048	SF-EGC-1-80
120	3	M5	8	170	140	170	147	558049	SF-EGC-1-120
150	3	M5	10	230	200	230	246	558051	SF-EGC-1-185

Zubehör

Schaltfahne SF-EGC-2

zur Abfrage mit Näherungsschalter SIEN-M8B oder SIES-8M

Werkstoff:

Stahl, verzinkt

RoHS konform

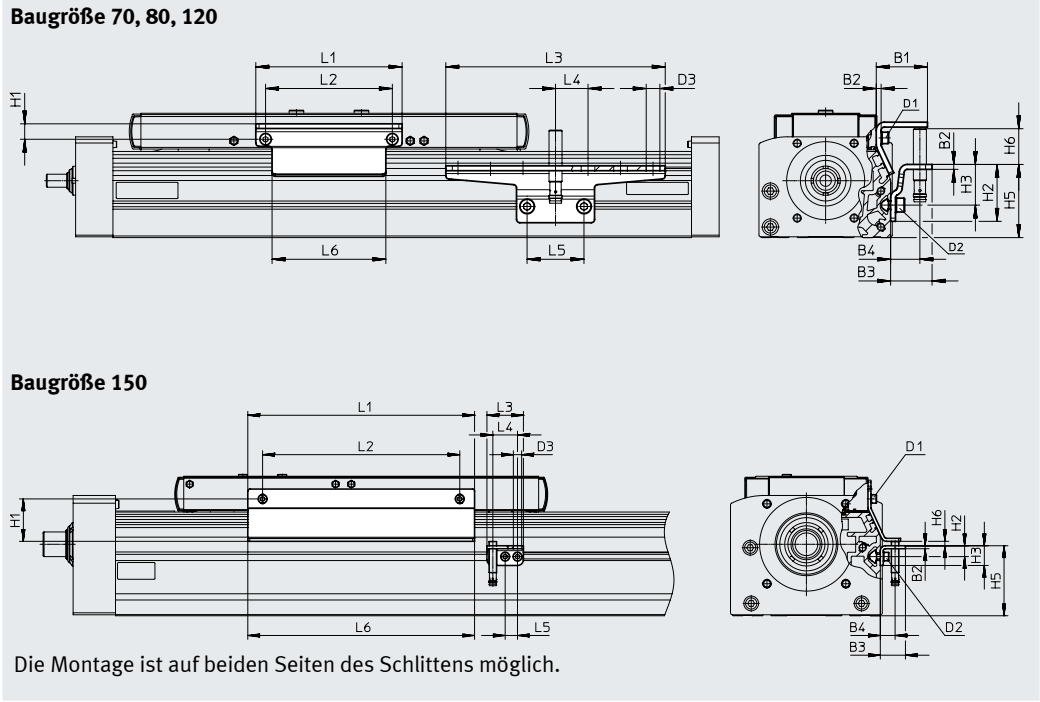
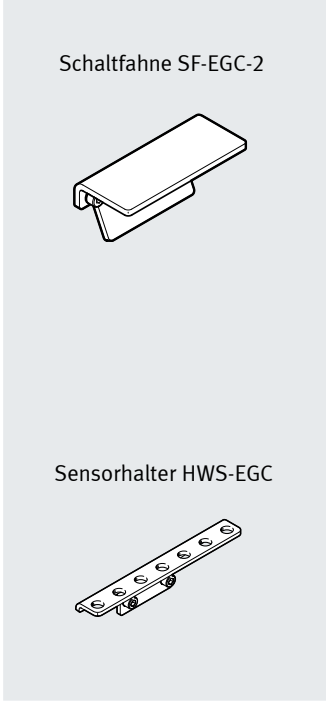
Sensorhalter HWS-EGC

für Näherungsschalter SIEN-M8B

Werkstoff:

Stahl, verzinkt

RoHS-konform



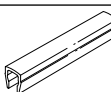
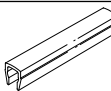
Abmessungen und Bestellangaben									
für Baugröße	B1	B2	B3	B4	D1	D2	D3 Ø	H1	H2
70	31,5	3	25,5	18	M4	M5	8,4	9,5	35
80	31,5	3	25,5	18	M4	M5	8,4	9,5	35
120	32	3	25,5	18	M5	M5	8,4	13,2	65
150	33	3	25,5	15	M5	M5	8,4	43	20

für Baugröße	H3	H5	H6 max.	L1	L2	L3	L4	L5	L6
70	25	45	13,5	70	56	135	20	35	50
80	25	45	23,5	90	78	135	20	35	70
120	55	75	24	170	140	215	20	35	170
150	11	71	4,5	230	200	37	25	12,5	230

für Baugröße	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
Schaltfahne			
70	100	558052	SF-EGC-2-70
80	130	558053	SF-EGC-2-80
120	277	558054	SF-EGC-2-120
150	390	558056	SF-EGC-2-185

für Baugröße	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
Sensorhalter			
70	110	558057	HWS-EGC-M5
80	110	558057	HWS-EGC-M5
120	217	570365	HWS-EGC-M8-B
150	58	560517	HWS-EGC-M8: KURZ

Zubehör

Bestellangaben					
	für Baugröße	Beschreibung	Teile-Nr.	Typ	PE ¹⁾
Nutenstein NST					
	70, 80	für Befestigungsnut	150914	NST-5-M5	1
			8047843	NST-5-M5-10	10
			8047878	NST-5-M5-50	50
	120, 150	für Befestigungsnut	150915	NST-8-M6	1
			8047868	NST-8-M6-10	10
			8047869	NST-8-M6-50	50
Zentrierstift/-hülse ZBS/ZBH					
	70	für Schlitten	150928	ZBS-5	10
	70, 80, 120, 150		8137184	ZBH-9-B	
Nutabdeckung ABP					
	70, 80	• für Befestigungsnut • je 0,5 m	151681	ABP-5	2
	120, 150		151682	ABP-8	
	Nutabdeckung ABP-S				
	70 ... 150	• für Sensornut • je 0,5 m	563360	ABP-5-S1	2
Clip SMBK					
	70 ... 150	für Sensornut, zur Befestigung der Näherungsschalterkabel	534254	SMBK-8	10
Spannelement EADT					
	70, 80	Werkzeug zum Nachspannen des Abdeckbandes	8058451	EADT-S-L5-70	1
	120, 150		8058450	EADT-S-L5-120	

1) Packungseinheit in Stück

Zubehör

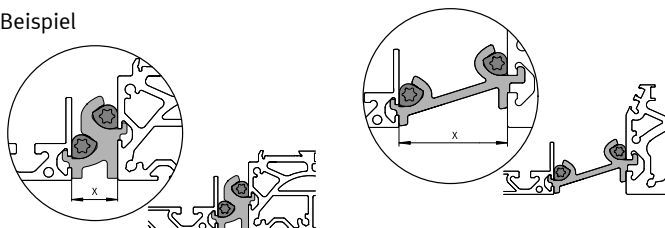
Befestigungsmöglichkeiten zwischen Achse und Auflageprofil

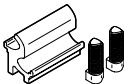
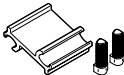
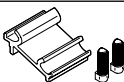
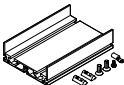
Je nach Adapterbausatz beträgt der Abstand zwischen Achse und Auflageprofil:

x = 20 mm oder 50 mm

Das Auflageprofil muss mit mindestens 2 Adapterbausätzen befestigt werden. Bei längeren Hülben muss alle 500 mm ein Adapterbausatz eingesetzt werden.

Beispiel

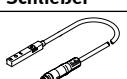
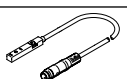


Bestellangaben		für Baugröße	Beschreibung	Teile-Nr.	Typ	PE ¹⁾
Adapterbausatz DHAM						
	80	• zur Befestigung des Auflageprofils an der Achse • Abstand zwischen Achse und Profil beträgt 20 mm	562241	DHAM-ME-N1-CL	1	
	120, 150		562242	DHAM-ME-N2-CL		
	70, 80	• zur Befestigung des Auflageprofils an der Achse • Abstand zwischen Achse und Profil beträgt 50 mm	574560	DHAM-ME-N1-50-CL		
	120, 150		574561	DHAM-ME-N2-50-CL		
Auflageprofil HMIA						
	70 ... 150	• zur Führung einer Energiekette	539379	HMIA-E07-	1	

1) Packungseinheit in Stück

Bestellangaben – Näherungsschalter für T-Nut, induktiv

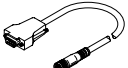
Datenblätter → Internet: sies

Bestückungsart	Näherungsschalter für Nut, massiv	Elektrischer Anschluss	Schaltausgang	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ
Schließer						
	von oben in Nut einsetzbar, bündig mit Zylinderprofil	Kabel, 3-adrig	PNP	7,5	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE
		Stecker M8x1, 3-polig		0,3	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D
		Kabel, 3-adrig	NPN	7,5	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
		Stecker M8x1, 3-polig		0,3	551397	SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D
Öffner						
	von oben in Nut einsetzbar, bündig mit Zylinderprofil	Kabel, 3-adrig	PNP	7,5	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE
		Stecker M8x1, 3-polig		0,3	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D
		Kabel, 3-adrig	NPN	7,5	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE
		Stecker M8x1, 3-polig		0,3	551402	SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D

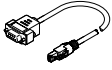
Zubehör

Bestellangaben – Näherungsschalter M8 (runde Bauform), induktiv						Datenblätter → Internet: sien
	Elektrischer Anschluss	LED	Schaltausgang	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ
Schließer						
	Kabel, 3-adrig	■	PNP	2,5	150386	SIEN-M8B-PS-K-L
			NPN	2,5	150384	SIEN-M8B-NS-K-L
	Stecker M8x1, 3-polig	■	PNP	–	150387	SIEN-M8B-PS-S-L
			NPN	–	150385	SIEN-M8B-NS-S-L
Öffner						
	Kabel, 3-adrig	■	PNP	2,5	150390	SIEN-M8B-PO-K-L
			NPN	2,5	150388	SIEN-M8B-NO-K-L
	Stecker M8x1, 3-polig	■	PNP	–	150391	SIEN-M8B-PO-S-L
			NPN	–	150389	SIEN-M8B-NO-S-L

Bestellangaben – Verbindungsleitungen					Datenblätter → Internet: nebu
	Elektrischer Anschluss links	Elektrischer Anschluss rechts	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ
	Dose gerade, M8x1, 3-polig	Kabel, offenes Ende, 3-adrig	2,5	159420	SIM-M8-3GD-2,5-PU
			2,5	541333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3
			5	541334	NEBU-M8G3-K-5-LE3
	Dose gewinkelt, M8x1, 3-polig	Kabel, offenes Ende, 3-adrig	2,5	541338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3
			5	541341	NEBU-M8W3-K-5-LE3

Bestellangaben – Encoderleitungen für Wegmesssystem, ELGA-...-M1/-M2					Datenblätter → Internet: nebm
	Elektrischer Anschluss links	Elektrischer Anschluss rechts	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ
	Wegmesssystem ELGA-...-M1/-M2	Motorcontroller CMMP-AS und CMMT-AS	5	1599105	NEBM-M12G8-E-5-S1G9-V3
			10	1599106	NEBM-M12G8-E-10-S1G9-V3
			15	1599107	NEBM-M12G8-E-15-S1G9-V3
			χ ¹⁾	1599108	NEBM-M12G8-E-...-S1G9-V3

1) Max. Kabellänge 25 m.

Bestellangaben – Adapter			
	Beschreibung	Teile-Nr.	Typ
	wird in Verbindung mit dem Servoantriebsregler CMMT-AS als Adapter zwischen Encoderleitung NEBM-M12G8-...-V3 und Schnittstelle X3 (Positionsgeber 2) benötigt	8106112	NEFM-S1G9-K-0,5-R3G8