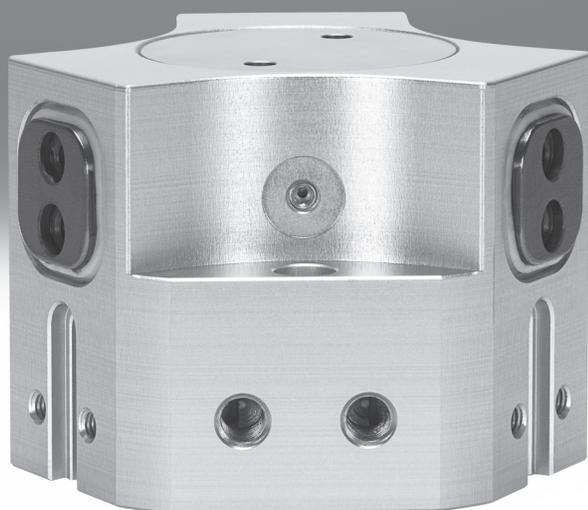


# 三点气爪 HGDD, 密封型

**FESTO**



## 三点气爪 HGDD, 密封型

主要特性

FESTO

### 一览

#### 概述

完全密封的气爪运动机构使得气爪适用于非常恶劣的环境条件。

坚固、精确的运动机构可实现最大的扭矩抗力且使用寿命长。带力导向的楔形机构将直线运动产生的力转变成夹爪运动。这也

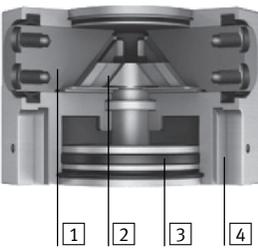
确保了夹爪的同步运动。通过使用磨合的夹爪，滑轨就不会产生回转间隙。

#### 应用范围灵活

- 可用作双作用和单作用气爪
- 压缩弹簧用于补充或保持夹紧力
- 适合向外和向内抓取

### 技术细节

#### 气爪合拢



#### 气爪打开



- 1 夹爪
- 2 楔形机构, 带力导向
- 3 带磁体活塞
- 4 接近开关安装槽

· 注意

气爪选型  
选型软件

→ [www.festo.com.cn](http://www.festo.com.cn)

### 位置感测/力的控制

#### 带位置传感器 SMAT-8M



可实现无限位置感测

- 模拟量输出 0 ... 10 V

#### 带比例压力阀 VPPM



可实现夹紧力的无限调节

- 设定点输入
- 0 ... 10 V
- 4 ... 20 mA

#### 带接近开关 SMT-8G



可感测多个位置:

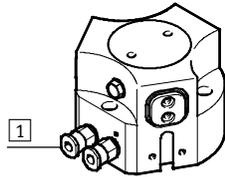
- 打开
- 合拢
- 被抓取工件

# 三点气爪 HGDD, 密封型

主要特性

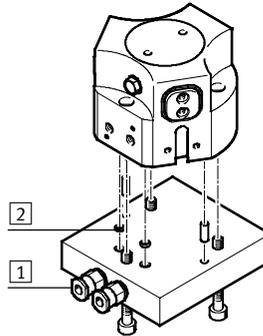
## 气源口选项

直接连接  
位于前端

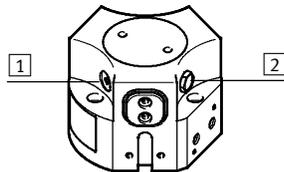


- 1 气源口
- 2 O形环

通过连接板连接  
位于底部

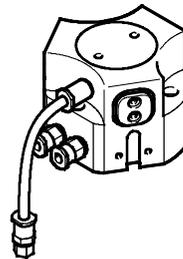


## 其他气口



- 1 气口, 用于注油嘴
- 2 排气孔或密封气源口

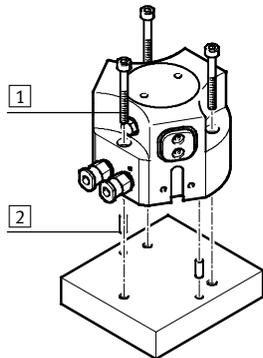
## 用于恶劣的环境条件



用于潮湿的环境或带流体/气体介质时, 确保过滤器安装在中性环境。用作单作用气爪时, 未使用的气源口也要安装在中性环境中。

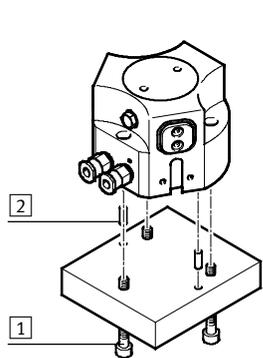
## 安装选项

直接安装  
从上方



- 1 安装螺钉
- 2 定位销

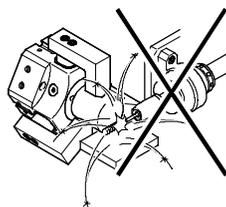
通过连接板安装  
从底部



注意

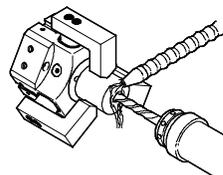
气爪不适用于或有限适用于以下应用实例:

不适用于:

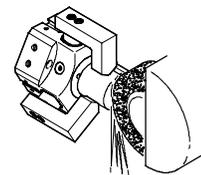


- 焊渣

有限适用于:



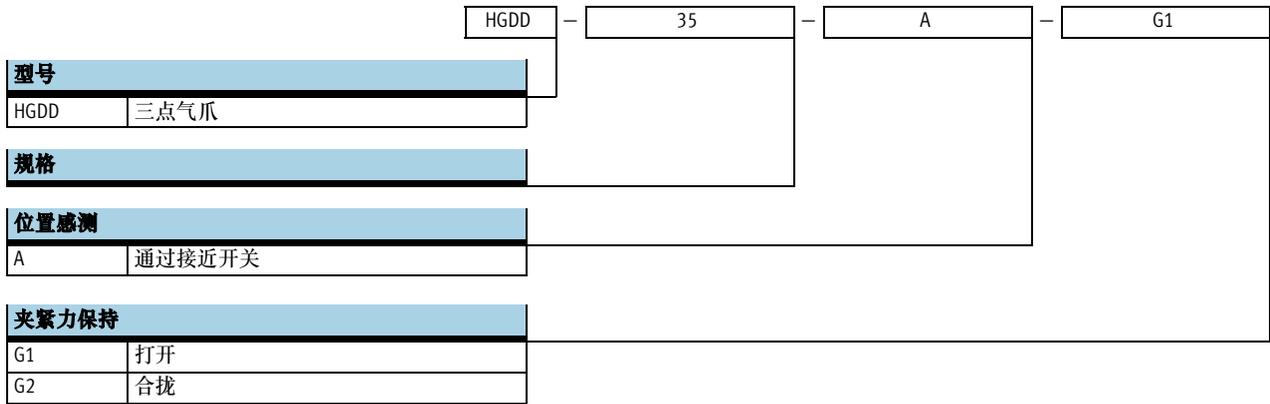
- 向 Festo 咨询确认后, 才可用于腐蚀性介质



- 研磨碎屑

# 三点气爪 HGDD, 密封型

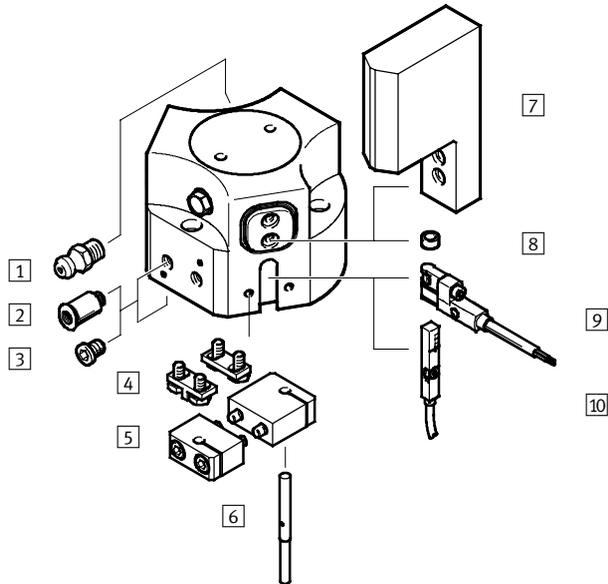
型号代码



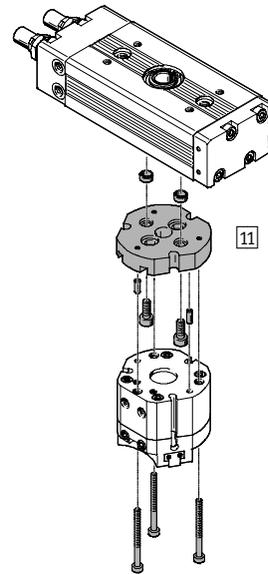
# 三点气爪 HGDD, 密封型

外围元件一览

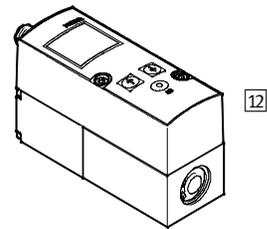
## 外围元件一览



## 系统产品, 用于抓取和装配技术



## 比例压力阀 VPPM

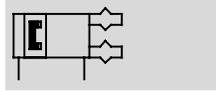


附件		
型号	简要说明	→ 页码/Internet
1 注油嘴	包括在气爪的供货范围内	-
2 快插接头 QS	用于连接标准外气气管	quick star
3 堵头 B	使用底部气源口时, 用于密封气源口	NO TAG
4 传感器支架 DASI	传感器感应片, 用于感测夹爪位置。安装在夹爪坯料上。	17
5 传感器支架 DASI	夹紧模块, 用于固定接近开关 SIEH 或 SIEN	17
6 接近开关 SIEH/SIEN	用于感测活塞位置	18
7 夹爪坯料 BUB-HGDD	与夹爪特别匹配的坯料, 用于定制夹爪手指	16
8 定位套 ZBH	<ul style="list-style-type: none"> <li>用于夹爪坯料和夹爪手指的定位</li> <li>气爪的供货范围内包含 6 件定位套</li> </ul>	NO TAG
9 接近开关 SMT-8G	<ul style="list-style-type: none"> <li>用于感测活塞位置, 有 3 条安装槽</li> <li>接近开关底部不会凸出于壳体</li> </ul>	17
10 位置传感器 SMAT-8M	不间断感测活塞位置。具有模拟量输出, 输出信号与活塞位置相称。	18
11 连接板 DHAA	连接气缸和气爪	14
12 比例压力阀 VPPM	用于夹紧力的无限调节	vppm

# 三点气爪 HGDD, 密封型

技术参数

功能  
双作用  
HGDD-...



规格  
35 ... 80 mm

行程  
4 ... 12 mm

www.festo.com.cn

功能 - 派生型  
单作用或  
带夹紧力保持 ...  
... 打开 HGDD-...-G1



... 合拢 HGDD-...-G2



主要技术参数						
规格		35	40	50	63	80
结构特点		楔形驱动机构 夹紧力导向运动顺序				
工作模式		双作用				
气爪功能		3 点				
夹爪数量		3				
每个外部夹爪的最大负载 <sup>1)</sup>	[g]	57	130	276	440	790
每个夹爪的行程	[mm]	4	6	8	10	12
气接口		M5	M5	G $\frac{1}{8}$	G $\frac{1}{8}$	G $\frac{1}{8}$
气接口, 用于密封气源		M3	M3	M5	M5	G $\frac{1}{8}$
气接口, 用于注油嘴		M3	M3	M5	M5	M5
重复精度 <sup>2)</sup>	[mm]	$\leq 0.03$			$\leq 0.05$	
最大可互换性	[mm]	$\leq \pm 0.2$				
最大工作频率	[Hz]	$\leq 4$				
旋转对称性	[mm]	$< \varnothing 0.2$				
位置感测		通过接近开关				
安装方式		通过通孔和定位销 通过内螺纹和定位销				
安装位置		任意				

1) 适用于无节流工作

2) 100 次连续行程的恒定条件下的终端位置漂移量, 与中心轴同轴心

工作和环境条件		
最小工作压力		
HGDD-...-A	[bar]	3
HGDD-...-A-G	[bar]	4
最大工作压力	[bar]	8
密封气源工作压力	[bar]	0 ... 0.5
工作介质		压缩空气, 符合 ISO 8573-1:2010 [7:4:4] 标准
工作/先导介质注意事项		可与润滑介质一起工作 (在这种情况下, 总是需要润滑工作)
环境温度 <sup>1)</sup>	[°C]	+5 ... +60
耐腐蚀等级 CRC <sup>2)</sup>		2

1) 注意接近开关工作范围

2) 耐腐蚀等级 2, 符合 Festo 940 070 标准

元件必须具备一定的耐腐蚀能力, 外部可视元件具备基本的涂层表面, 可直接与工业环境或与冷却液、润滑剂等介质接触。

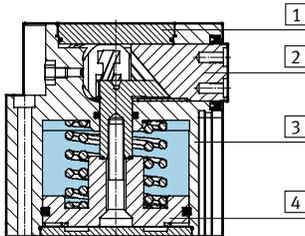
# 三点气爪 HGDD, 密封型

技术参数

重量 [g]	35	40	50	63	80
规格	35	40	50	63	80
HGDD-...-A	309	599	1,117	2,175	3,522
HGDD-...-A-G	370	775	1,495	2,848	4,788

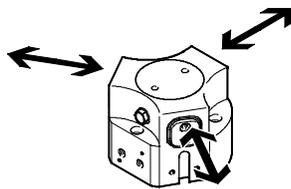
## 材料

剖面图



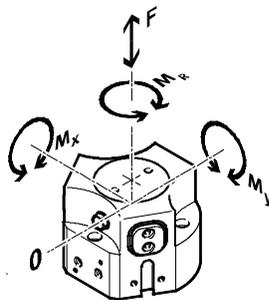
三点气爪	
1 保护盖	高质合金不锈钢
2 夹爪	加硬钢
3 壳体	阳极氧化铝
4 活塞	加硬阳极氧化铝
- 密封件	丁腈橡胶
- 材料注意事项	不含铜和聚四氟乙烯 符合 RoHS 规定

## 6 bar 时的夹紧力 [N]



规格	35	40	50	63	80	
每个夹爪的夹紧力						
HGDD-...-A	打开	122	216	371	582	943
	合拢	112	200	348	553	915
总夹紧力						
HGDD-...-A	打开	366	648	1,113	1,746	2,829
	合拢	336	600	1,044	1,659	2,745

## 夹爪特性负载值



图中所示的许用力和扭矩适用于单个夹爪，包括杠杆臂、由工件或外部夹爪手指所造成的附加应用负载，以及移动中产生的加速度力。

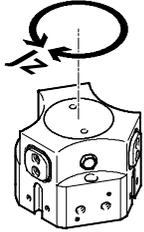
计算扭矩时，必须考虑零坐标线（手指的旋转点）。

规格	35	40	50	63	80	
最大许用力 $F_z$	[N]	300	700	1,300	2,300	3,600
最大许用扭矩 $M_x$	[Nm]	12	25	45	70	100
最大许用扭矩 $M_y$	[Nm]	8	18	30	45	65
最大许用扭矩 $M_r$	[Nm]	8	20	30	50	75

# 三点气爪 HGDD, 密封型

技术参数

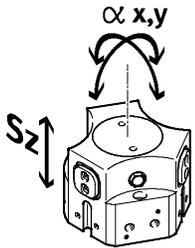
## 转动惯量 [kgcm<sup>2</sup>]



三点气爪的转动惯量以中心轴为参考系，不带外部夹爪手指，不带负载。

规格	35	40	50	63	80
HGDD-...-A	1.01	3.31	9.65	29	70.22
HGDD-...-A-G	1.37	5.01	15.07	45.05	109

## 夹爪回转间隙



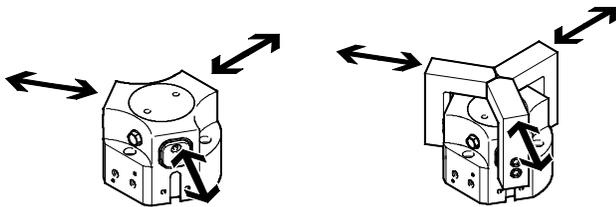
气爪采用滑动轴承导轨意味着夹爪和导轨元件之间存在回转间隙。表中的回转间隙数值采用传统的累加公差方法计算而来。

规格	35	40	50	63	80
夹爪最大回转间隙 Sz [mm]	0.05				
夹爪最大角度回转间隙 ax、ay [°]	0.1				

## 6 bar 时，打开和合拢时间 [ms]

不带外部夹爪手指

带外部夹爪手指



图中所示的打开和合拢时间 [ms] 是水平安装的不带附加手指的气爪在室温下 6 bar 时测得。对于

更大的负载 [g]，必须对气爪进行节流。打开和合拢时间必须进行相应地调节。

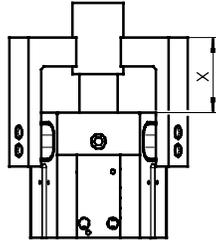
规格	35	40	50	63	80	
不带外部夹爪手指						
HGDD-...-A	打开	44	78	93	115	152
	合拢	52	106	128	145	142
HGDD-...-A-G1	打开	38	70	25	48	72
	合拢	85	211	160	190	246
HGDD-...-A-G2	打开	81	144	111	135	159
	合拢	42	110	87	68	107
带外部夹爪手指（与负载的关系）						
HGDD-...	200 g	52	-	-	-	-
	400 g	74	70	-	-	-
	500 g	83	78	-	-	-
	800 g	105	99	106	-	-
	1,000 g	-	111	118	128	-
	1,500 g	-	-	145	157	209
	1,800 g	-	-	-	172	229
	2,000 g	-	-	-	181	241
	2,200 g	-	-	-	-	253
	2,400 g	-	-	-	-	264

# 三点气爪 HGDD, 密封型

技术参数

## 每个夹爪的夹紧力 $F_H$ 与工作压力和杠杆臂 $x$ 的关系

可从以下图表中确定夹紧力与工作  
压力和杠杆臂的关系。

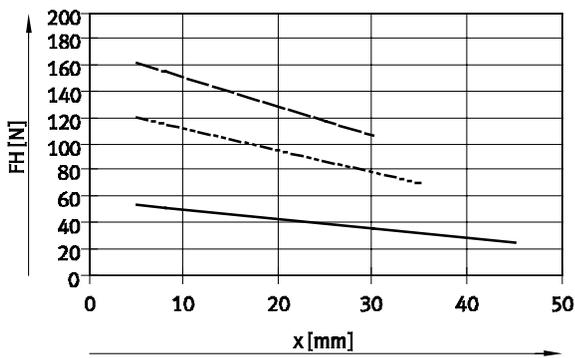


- 3 bar
- - - 6 bar
- · - 8 bar

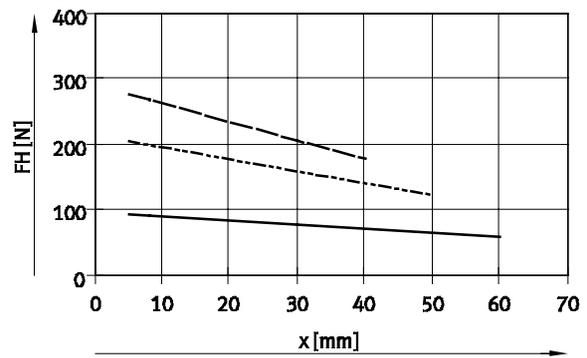
注意  
气爪选型  
选型软件  
→ [www.festo.com.cn](http://www.festo.com.cn)

### 向外夹紧 (合拢)

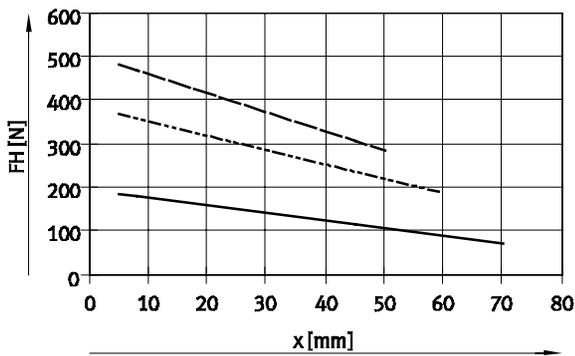
HGDD-35-A



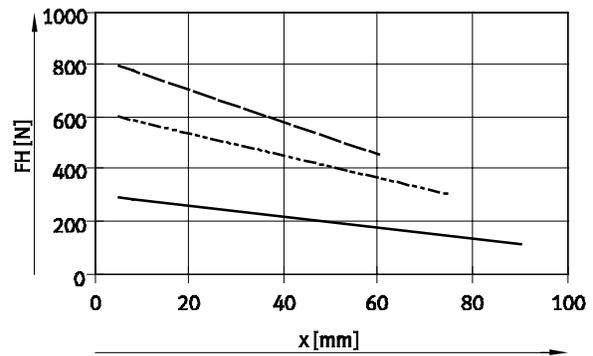
HGDD-40-A



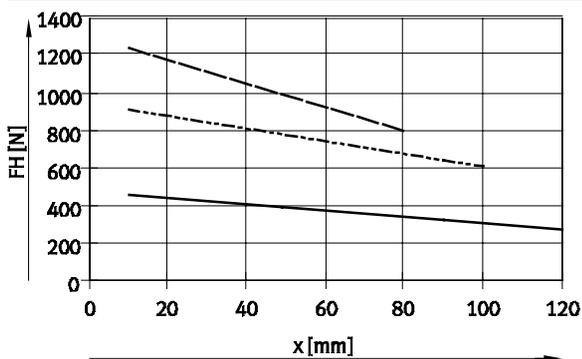
HGDD-50-A



HGDD-63-A



HGDD-80-A

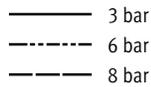
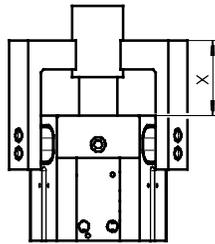


# 三点气爪 HGDD, 密封型

技术参数

## 每个夹爪的夹紧力 $F_H$ 与工作压力和杠杆臂 $x$ 的关系

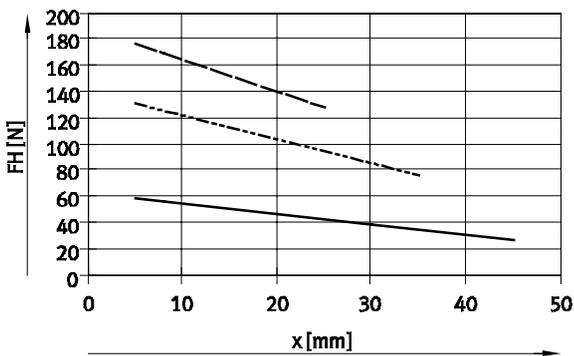
可从以下图表中确定夹紧力与工作  
压力与杠杆臂的关系。



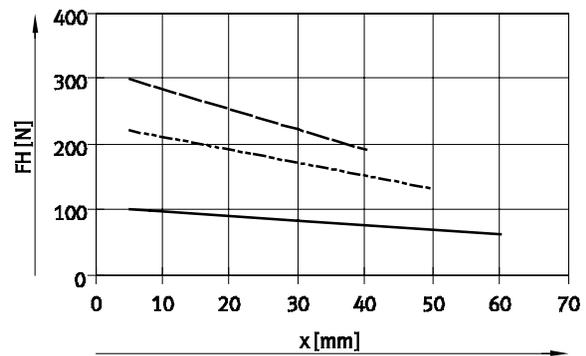
注意  
气爪选型  
选型软件  
→ [www.festo.com.cn](http://www.festo.com.cn)

### 向内夹紧 (打开)

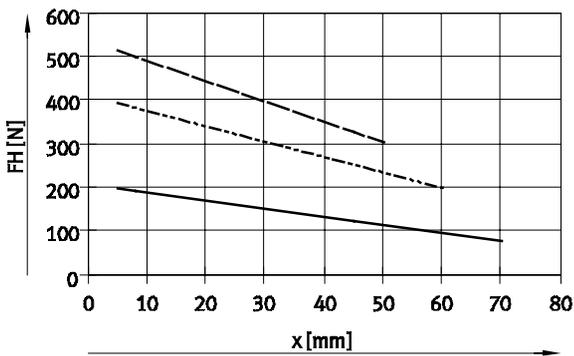
HGDD-35-A



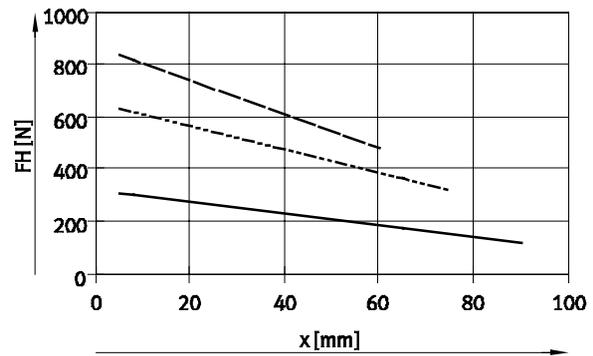
HGDD-40-A



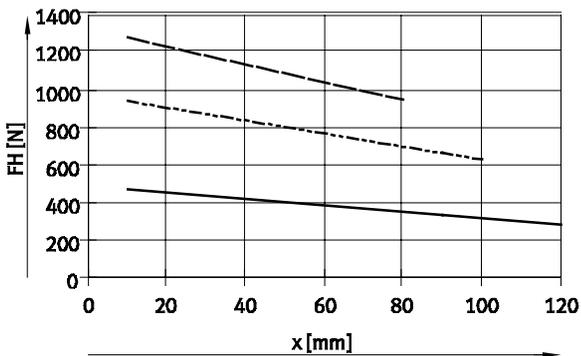
HGDD-50-A



HGDD-63-A



HGDD-80-A



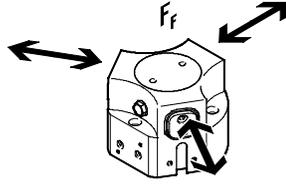
# 三点气爪 HGDD, 密封型

技术参数

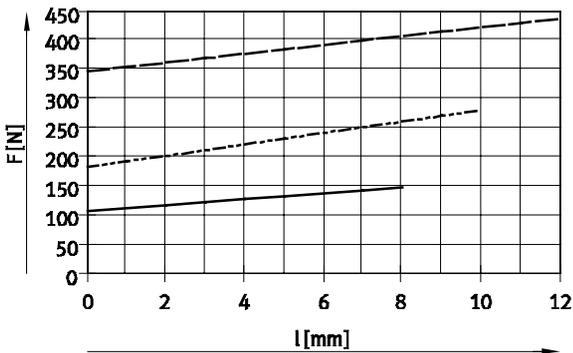
## 弹簧力 $F_F$ 与每个夹爪手指的规格、夹爪行程 $l$ 的关系

夹紧力保持, 用于 HGDD-...-G...

可从以下图表中确定弹簧力  $F_F$  与夹爪行程的关系。

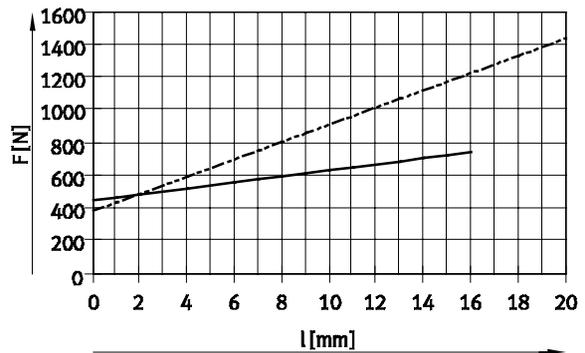


规格 35 ... 50



- HGDD-35-A-G
- - - - - HGDD-40-A-G
- · · · · HGDD-50-A-G

规格 63 ... 80



- HGDD-63-A-G
- - - - - HGDD-80-A-G

## 弹簧力 $F_F$ 与每个夹爪手指的规格、夹爪行程 $l$ 和杠杆臂 $x$ 的关系

确定实际弹簧力  $F_{Total}$  时, 必须 计算弹簧力的公式参见下表。考虑杠杆臂  $x$ 。

夹紧力保持	规格	每个夹爪手指的 $F_{Total}$	夹紧力保持	规格	每个夹爪手指的 $F_{Total}$
G1	35	$-0.85 \cdot x + 0.45 \cdot F_F$	G2	35	$-0.6 \cdot x + 0.45 \cdot F_F$
	40	$-0.55 \cdot x + 0.35 \cdot F_F$		40	$-0.55 \cdot x + 0.35 \cdot F_F$
	50	$-2.5 \cdot x + 0.75 \cdot F_F$		50	$-2.5 \cdot x + 0.6 \cdot F_F$
	63	$-0.2 \cdot x + 0.4 \cdot F_F$		63	$-1.0 \cdot x + 0.4 \cdot F_F$
	80	$-1.5 \cdot x + 0.35 \cdot F_F$		80	$-4.0 \cdot x + 0.85 \cdot F_F$

## 确定实际夹紧力 $F_{Gr}$ 与应用的关系, 用于 HGDD-...-G1 和 HGDD-...-G2

集成弹簧的三点气爪 HGDD-...-G1  
 (打开夹紧力保持) 和 HGDD-...-G2 (合拢夹紧力保持) 可用作:  
 - 单作用气爪  
 - 带补充夹紧力的气爪  
 - 按要求带夹紧力保持的气爪

为了计算夹紧力  $F_{Gr}$  (每个手指), 必须相应匹配夹紧力 ( $F_H$ ) 和弹簧力 ( $F_{Total}$ )。

## 每个手指的应用夹紧力

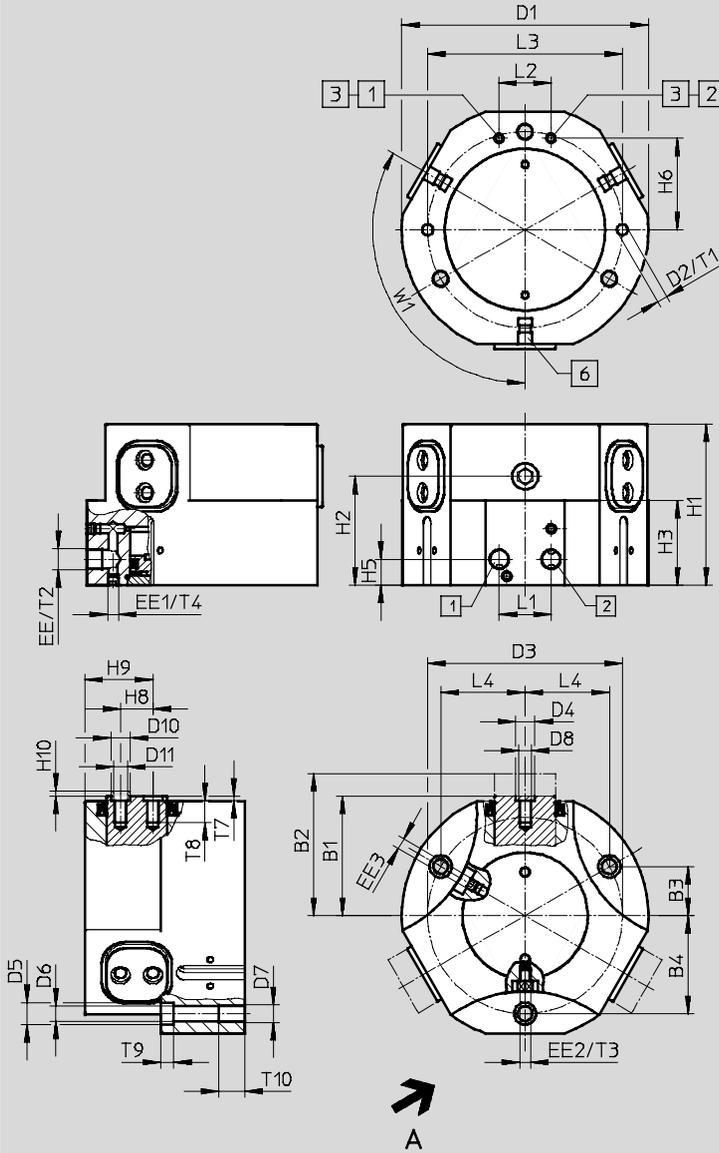
单作用	补充夹紧力	夹紧力保持
<ul style="list-style-type: none"> <li>• 用弹簧力夹紧: <math>F_{Gr} = F_{Total}</math></li> <li>• 用压力夹紧: <math>F_{Gr} = F_H - F_{Total}</math></li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 用压力和弹簧力夹紧: <math>F_{Gr} = F_H + F_{Total}</math></li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 用弹簧力夹紧: <math>F_{Gr} = F_{Total}</math></li> </ul>

# 三点气爪 HGDD, 密封型

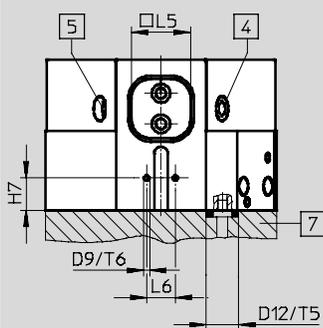
技术参数

尺寸

下载 CAD 相关数据 → [www.festo.com.cn](http://www.festo.com.cn)



视图 A



- 1 气源口, 打开
- 2 气源口, 合拢
- 3 替代气接口  
(密封供气)
- 4 排气孔  
(集成过滤器)
- 5 注油嘴  
(密封供油)
- 6 接近开关安装槽
- 7 O形环, 用于三点气爪  
HGDD-35:  $\varnothing 3 \times 1.5$   
HGDD-40 ... 80:  $\varnothing 5 \times 1.5$

# 三点气爪 HGDD, 密封型

技术参数

规格	B1	B2	B3	B4	D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8	D9
[mm]	±0.5	±0.5			∅ ±0.1	∅ H8	∅ ±0.1	∅ H8	∅ H13	∅ H13			
35	28	32	11	22	58	3	44	5	5.9	3.3	M4	M3	M3
40	36	42	14	28	74	4	56	7	9.4	5.1	M6	M4	M3
50	44.5	52.5	17.5	35	93	5	70	9	10.2	6.8	M8	M6	M3
63	55	65	22.5	45	114	5	90	9	10.2	6.8	M8	M6	M3
80	68	80	28	56	139	6	112	9	13.5	8.4	M10	M6	M3

规格	D10	D11	D12	EE	EE1	EE2	EE3	H1		H2	
	∅ h7	∅	∅ +0.2					±0.05	-G ±0.05		-G
35	5	3.2	6	M5	M3	M3	M3	41	51	29	39
40	7	5.3	8	M5	M5	M3	M3	48.5	66	34.5	52
50	9	6.4	8	G $\frac{1}{8}$	M5	M5	M5	58.5	83.5	40.4	65.4
63	9	6.4	8	G $\frac{1}{8}$	M5	M5	M5	74	104	50	80
80	9	6.4	8	G $\frac{1}{8}$	M5	G $\frac{1}{8}$	M5	83.5	120.5	55.5	92.5

规格	H3		H5	H6	H7		H8 <sup>1)</sup>	H9	H10	L1	L2	L3	L4
	-0.2	-G -0.2	±0.1	±0.1	±0.1	-G ±0.1		-0.02	-0.3	±0.1	±0.1	±0.02	
35	23	33	9	18.5	7	17	7	15.5	1.2	12	15	45	19.05
40	27.5	45	9	25	10	27.5	10	19	1.4	12	18	56	24.25
50	32.5	57.5	12	32	12.5	37.5	12	24.1	1.9	24	18	70	30.31
63	39	69	12	42	16	46	15	31.5	1.9	24	24	90	38.97
80	43	80	12	53	21	58	18	37	1.9	30	30	112	48.5

规格	L5	L6	T1	T2	T3	T4	T5	T6	T7	T8	T9	T10	W1
[mm]	-0.02	±0.1	min.	min.	min.	min.	+0.1	min.	+0.1	min.	+0.2	min.	
35	14	12	5	5	3	3	1.2	4	1.3	5	3.2	8	120°
40	18	12	6	6	3	5	1.2	5	1.6	6	5	10	120°
50	22	12	8	7	6	5	1.2	5	2.1	10	6.1	12	120°
63	28	14	8	7	6	5	1.2	5	2.1	10	6.1	12	120°
80	32	14	10	8	10	5	1.2	5	2.1	10	8	15	120°

1) 定位孔公差 ±0.02 mm  
螺纹公差 ±0.1 mm

订货数据													
规格	双作用				单作用或带夹紧力保持								
	不带压缩弹簧				打开					合拢			
[mm]	订货号	型号			订货号	型号				订货号	型号		
35	1163037	HGDD-35-A			1163038	HGDD-35-A-G1				1163039	HGDD-35-A-G2		
40	1163040	HGDD-40-A			1163041	HGDD-40-A-G1				1163042	HGDD-40-A-G2		
50	1163043	HGDD-50-A			1163044	HGDD-50-A-G1				1163045	HGDD-50-A-G2		
63	1163046	HGDD-63-A			1163047	HGDD-63-A-G1				1163048	HGDD-63-A-G2		
80	1163049	HGDD-80-A			1163050	HGDD-80-A-G1				1163051	HGDD-80-A-G2		

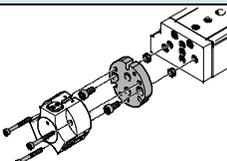
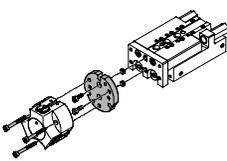
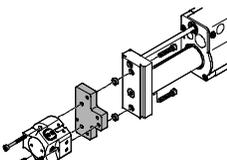
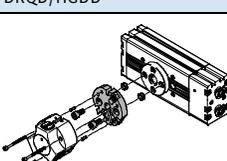
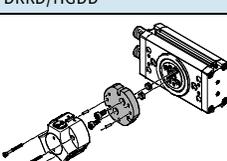
# 三点气爪 HGDD, 密封型

附件

连接组件  
HAPG、DHAA

材料:  
精制铝合金  
不含铜和聚四氟乙烯  
符合 RoHS 规定

 注意  
该组件包括单个安装口以及必要的安装材料。

连接组件的许用气缸/气爪组合		下载 CAD 相关数据 → <a href="http://www.festo.com.cn">www.festo.com.cn</a>			
组合	气缸	气爪	连接组件		
	规格	规格	CRC <sup>1)</sup>	订货号	型号
	DGSL	HGDD	HAPG		
	16, 20, 25	35	2	542436	HAPG-94
	20, 25	40		542437	HAPG-95
	25	50		542443	HAPG-SD2-36
	SLT	HGDD	HAPG		
	16	35	2	542435	HAPG-99
	20, 25	35		542436	HAPG-94
	20, 25	40		542437	HAPG-95
25	50	542443		HAPG-SD2-36	
	HMP	HGDD	HAPG		
	16	35	2	542434	HAPG-98
	16, 20, 25	40		542437	HAPG-95
	20, 25, 32	50		542443	HAPG-SD2-36
25, 32	63	542438		HAPG-96	
	DRQD	HGDD	HAPG		
	20, 25, 32	35	2	542441	HAPG-SD2-34
	20 <sup>2)</sup> , 25/32 <sup>3)</sup>	35		542441	HAPG-SD2-34
	25, 32	40		542442	HAPG-SD2-35
	25/32 <sup>3)</sup>	40		542442	HAPG-SD2-35
	32	50		542443	HAPG-SD2-36
	32 <sup>3)</sup>	50		542443	HAPG-SD2-36
	DRQD	HGDD-G1/G2	DHAA		
	20, 25, 32	35	2	2376297	DHAA-G-Q5-20-B13-35
	25, 32	40		2376728	DHAA-G-Q5-25-B13-40
32	50	2377625		DHAA-G-H2-20-B13-50	
	DRRD	HGDD	DHAA		
	20	35	2	2075498	DHAA-G-Q11-20-B13-35
	25	35		1718041	DHAA-G-Q11-25-B13-35
	25	40		1718564	DHAA-G-Q11-25-B13-40
	32	40		2077119	DHAA-G-Q11-32-B13-40
	32	50		2078975	DHAA-G-Q11-32-B13-50
	35	50		2079171	DHAA-G-Q11-35-B13-50
	35, 40	63		2079579	DHAA-G-Q11-35/40-B13-63

1) 耐腐蚀等级 2, 符合 Festo 940 070 标准  
元件必须具备一定的耐腐蚀能力。外部可视元件具备基本的涂层表面, 可直接与工业环境或与冷却液、润滑剂等介质接触。  
2) 可与 DRQD-...-E422 (法兰轴, 带中空能源线路铺设通道) 组合使用  
3) 可与 DRQD-...-E444 (法兰轴, 带中空能源线路铺设通道) 组合使用

# 三点气爪 HGDD, 密封型

附件

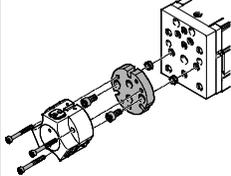
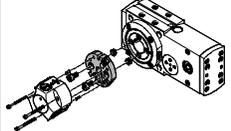
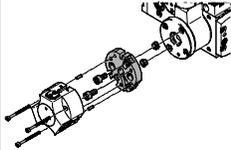
**连接组件**  
HAPG

材料:  
精制铝合金  
不含铜和聚四氟乙烯  
符合 RoHS 规定



注意

该组件包括单个安装口以及必要的安装材料。

连接组件的许用气缸/气爪组合				下载 CAD 相关数据 → <a href="http://www.festo.com.cn">www.festo.com.cn</a>	
组合	气缸	气爪	连接组件		
	规格	规格	CRC <sup>1)</sup>	订货号	型号
	EGSL	HGDD	HAPG		
	45, 55, 75	35	2	542436	HAPG-94
	75	40		542437	HAPG-95
	75	50		542443	HAPG-SD2-36
	ERMB	HGDD	HAPG		
	20, 25, 32	35	2	542441	HAPG-SD2-34
	25, 32	40		542442	HAPG-SD2-35
	32	50		542443	HAPG-SD2-36
	EHMB	HGDD	HAPG		
	20	35	2	542441	HAPG-SD2-34
	20	40		542442	HAPG-SD2-35
	25, 32	63		542443	HAPG-SD2-36

1) 耐腐蚀等级 2, 符合 Festo 940 070 标准  
元件必须具备一定的耐腐蚀能力。外部可视元件具备基本的涂层表面, 可直接与工业环境或与冷却液、润滑剂等介质接触。

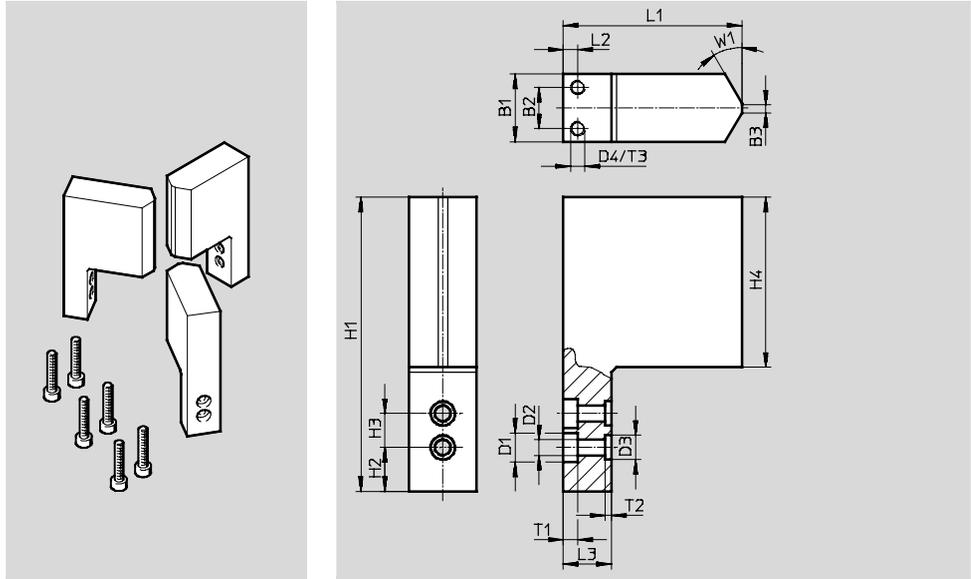
## 三点气爪 HGDD, 密封型

附件

### 夹爪坯料 BUB-HGDD

(供货范围: 3 件)

材料:  
精制铝合金  
不含铜和聚四氟乙烯  
符合 RoHS 规定



尺寸和订货数据							
规格	B1	B2	B3	D1 ∅	D2 ∅	D3 ∅	D4
[mm]	±0.05			H13	H13	H8	
35	14	8.5	2	5.9	3.2	5	M3
40	20	14	2	7.4	4.3	7	M3
50	29	23	2	10.4	6.4	9	M3
63	32	26	2	10.4	6.4	9	M3
80	35	26	2	10.4	6.4	9	M3

规格	H1	H2	H3 <sup>1)</sup>	H4	L1	L2	L3
[mm]	±0.05	±0.02			±0.05		
35	60.5	9	7	35	37	3	10
40	77	7	10	50	45	5	10
50	96	11	12	60	55	6	12
63	121	13.5	15	75	64	6	12
80	153.5	15.5	18	100	79.4	10	15

规格	T1	T2	T3	W1	每个坯料的重量	订货号	型号
[mm]		+0.1			[g]		
35	3 <sup>+0.2</sup>	1.3	5	30°	57	1180955	BUB-HGDD-35
40	4 <sup>+0.2</sup>	1.6	5	30°	131	1180956	BUB-HGDD-40
50	6.1 <sup>+0.1</sup>	2.1	5	30°	276	1180957	BUB-HGDD-50
63	6.1 <sup>+0.1</sup>	2.1	5	30°	440	1180958	BUB-HGDD-63
80	6.1 <sup>+0.1</sup>	2.1	5	30°	793	1180959	BUB-HGDD-80

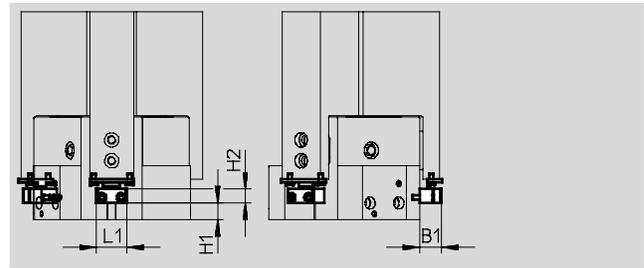
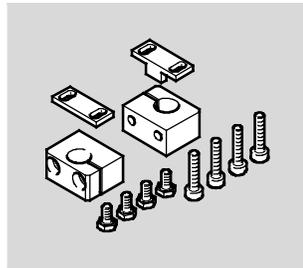
1) ±0.02 和 ±0.01 用于定位 D3  
±0.1 用于通孔 D1 和 D2

# 三点气爪 HGDD, 密封型

附件

## 传感器支架 DASI (供货范围: 1 件)

材料:  
精制铝合金  
符合 RoHS 规定



尺寸和订货数据								
规格	B1	H1		H2	L1	重量	订货号	型号
[mm]			-G			[g]		
35	13	3	13	8	21	20	1435236	DASI-B13-35-S3
40	16	6	23.5	10	20	27	1435232	DASI-B13-40-S8
50	16	8.5	33.5	10	20	30	1435233	DASI-B13-50-S8
63	16	10	36	10	22	35	1435234	DASI-B13-63-S8
80	22	10	47	15	22	45	1435235	DASI-B13-80-S8

订货数据						
	规格 [mm]	备注	重量 [g]	订货号	型号	PU <sup>1)</sup>
定位套 ZBH <span style="float: right;">技术参数 → Internet: zbh</span>						
	35	用于定位夹爪坯料/手指	1	189652	ZBH-5	10
	40		1	186717	ZBH-7	
	50, 63, 80		1	150927	ZBH-9	
堵头 B <span style="float: right;">技术参数 → Internet: blanking plug</span>						
	35, 40	用于密封气源口	1	174308	B-M5-B	10
	50, 63, 80		5	3568	B-1/8	

1) 每包的数量

订货数据 - 接近开关, 用于 T 型槽, 磁阻式 <span style="float: right;">技术参数 → Internet: smt</span>						
	安装方式	电接口, 连接方向	开关输出	电缆长度 [m]	订货号	型号
常开触点						
	可从端部插入槽内	电缆, 3 芯, 侧向	PNP	2.5	547859	SMT-8G-PS-24V-E-2,5Q-OE
		插头 M8x1, 3 针, 侧向		0.3	547860	SMT-8G-PS-24V-E-0,3Q-M8D

## 三点气爪 HGDD, 密封型

附件

订货数据 - 位置传感器, 用于 T 型槽					技术参数 → Internet: smat	
	安装方式	电接口, 连接方向	模拟量输出 [V]	电缆长度 [m]	订货号	型号
	可从上方插入槽内	插头 M8x1, 3 针, 同轴向	0 ... 10	0.3	553744	SMAT-8M-U-E-0,3-M8D

 注意

**工作模式:** 位置传感器不间断感测活塞位置。具有模拟量输出, 输出信号与活塞位置相称。

接近开关, 用于规格 35					技术参数 → Internet: sieh	
订货数据 - 接近开关 3 mm (圆形结构), 电感式						
	电接口	LED	开关输出	电缆长度 [m]	订货号	型号
常开触点						
	电缆, 3 芯	■	PNP	2.5	538264	SIEH-3B-PS-K-L
	插头 M8x1, 3 针	■		-	538263	SIEH-3B-PS-S-L

接近开关, 用于规格 40 ... 80					技术参数 → Internet: sien	
订货数据 - 接近开关 M8 (圆形结构), 电感式						
	电接口	LED	开关输出	电缆长度 [m]	订货号	型号
常开触点						
	电缆, 3 芯	■	PNP	2.5	150386	SIEN-M8B-PS-K-L
	插头 M8x1, 3 针	■		-	150387	SIEN-M8B-PS-S-L

订货数据 - 连接电缆					技术参数 → Internet: nebu	
	电接口, 左侧	电接口, 右侧	电缆长度 [m]	订货号	型号	
	直列式插座, M8x1, 3 针	电缆, 开放式, 3 芯	2.5	541333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3	
			5	541334	NEBU-M8G3-K-5-LE3	
	直角式插座, M8x1, 3 针	电缆, 开放式, 3 芯	2.5	541338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3	
			5	541341	NEBU-M8W3-K-5-LE3	