

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO



Cilindros con sistema de medición de recorrido

Cuadro general de los productos

Función	Tipo	Descripción
Actuadores	sin vástago	
	DDLI	 • Sin guía • Con sistema de medición de recorrido sin contacto • Sobre la base del actuador lineal DGC-K • Conexiones de aire comprimido en la parte frontal • Producto del sistema de la técnica de manipulación y montaje
	DGCI	 • Con guía • Con sistema de medición de recorrido sin contacto • Sobre la base del actuador lineal DGC • Conexiones de aire comprimido frontales o en la parte delantera • Producto del sistema de la técnica de manipulación y montaje
	con vástago	
	DNCI	 • Con sistema de medición de recorrido sin contacto • Diversas variantes de vástagos • Cilindro normalizado en la norma ISO 15552   
	DDPC	 • Con sistema de medición de recorrido sin contacto • Diversas variantes de vástagos • Cilindro normalizado en la norma ISO 15552   
	DNC/DSBC	 • Con potenciómetro MLO-LWG • Diversas variantes de vástagos • Cilindro normalizado en la norma ISO 15552   
Actuador giratorio	Actuador giratorio	
	DSMI	 • Sobre la base del actuador giratorio DSM • Potenciómetro giratorio integrado • Construcción compacta • Múltiples posibilidades de fijación

Cilindros con sistema de medición de recorrido

Cuadro general de los productos

Diámetro del émbolo	Carrera / ángulo de giro [mm/°]	Apropiado			
		para posicionamiento con	para regulador de posiciones finales		como cilindro de medición
		CPX-CMAX	CPX-CMPX	SPC11	
sin vástago					
25, 32, 40, 63	100, 160, 225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 850, 1000, 1250, 1500, 1750, 2000	■	■	■	■
18, 25, 32, 40, 63	100, 160, 225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 850, 1000, 1250, 1500, 1750, 2000	■	■	■	■
con vástago					
32, 40, 50, 63	10 ... 2000	–	–	–	■
	100 ... 750	■	■	■	–
80, 100	10 ... 2000	–	–	–	■
	100 ... 750	■	■	■	–
32, 40, 50, 63, 80	100, 150, 225, 300, 360, 450, 600, 750	■	■	■	■
Actuador giratorio					
25, 40, 63	270	■	■	■	■

Cilindros con sistema de medición de recorrido

FESTO

Características

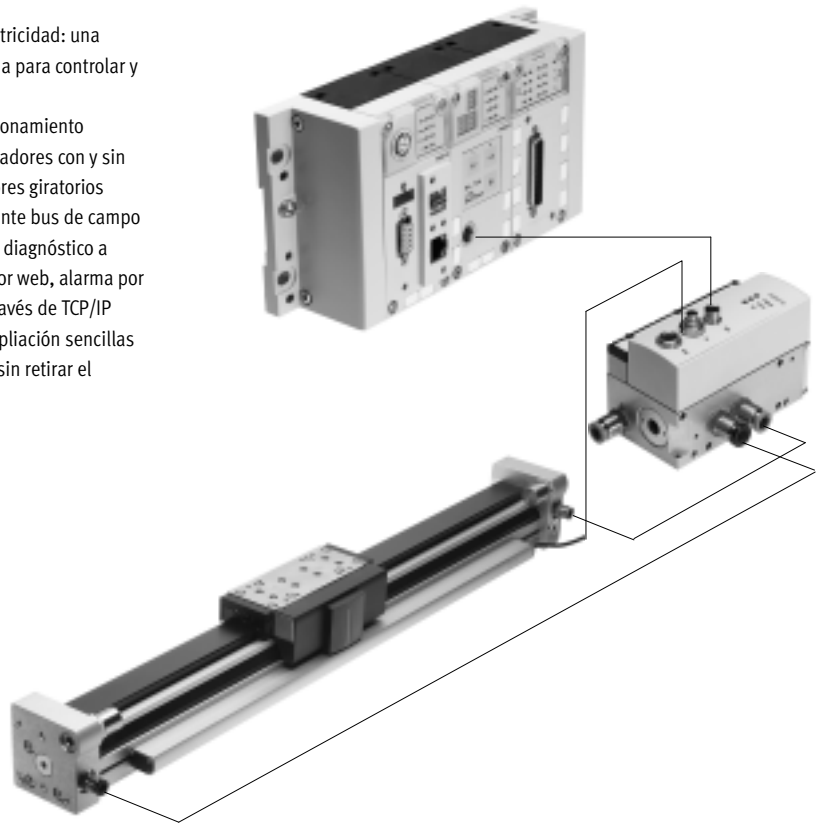
Tecnología servoneumática de accionamiento

Aplicaciones de posicionamiento y Soft Stop como parte integral del terminal de válvulas CPX: el sistema periférico modular para tareas de automatización descentralizadas.

Gracias al sistema modular, es posible combinar en el terminal CPX casi indistintamente válvulas, entradas y salidas digitales, módulos de posicionamiento y reguladores de posiciones finales, según lo exija cada aplicación.

Ventajas:

- Neumática y electricidad: una misma plataforma para controlar y posicionar
- Técnica de posicionamiento innovadora: actuadores con y sin vástago, actuadores giratorios
- Activación mediante bus de campo
- Mantenimiento y diagnóstico a distancia, servidor web, alarma por SMS y e-mail a través de TCP/IP
- Sustitución y ampliación sencillas de los módulos, sin retirar el cableado



Controlador de ejes CPX-CMAX



Libre elección:

Regulación de posiciones y de fuerza, accionamiento directo o recurriendo a uno de los 64 movimientos configurables.

Además:

la retransmisión configurable de datos permite obtener secuencias funcionales sencillas con el controlador de ejes CPX-CMAX.

Identificación completa:

identificación automática de todos los participantes con sus respectivos datos en el controlador CPX-CMAX.

Una solución eficiente:

el controlador CPX-CMAX permite el accionamiento de un freno o de una unidad de bloqueo a través de la válvula posicionadora VPWP.

Hasta ocho módulos (máx. ocho ejes) pueden funcionar de modo simultáneo e independientemente entre sí.

Puesta en funcionamiento mediante FCT (software de configuración de Festo) o a través de bus de campo: no es necesario programar, sólo hay que configurar.

Hojas de datos → Internet: cpx-cmax

Ventajas:

- Mayor versatilidad
- Apropiado para productos OEM: puesta en funcionamiento también a través de bus de campo
- Instalación y puesta en funcionamiento sencillas y rápidas
- Solución económicamente eficiente
- Programación del equipo utilizando el PLC del cliente

Cilindros con sistema de medición de recorrido

Características

FESTO

Regulador de posiciones finales CPX-CMPX



Movimientos rápidos entre los topes mecánicos en las posiciones finales del cilindro y avance suave sin impacto hasta la posición final. Puesta en funcionamiento rápida y sencilla mediante panel de mando, bus de campo o PDA. Regulación mejorada de inmovilización. El controlador CMPX permite el accionamiento de un freno o de una unidad de bloqueo a través de la válvula posicionadora VPWP.

Con el terminal CPX es posible controlar hasta nueve reguladores de posiciones finales. La cantidad únicamente depende del bus de campo seleccionado. Todos los datos del sistema pueden leerse y escribirse a través del bus de campo. Por ejemplo, también las posiciones intermedias.

Hojas de datos → Internet: cpx-cmpx

Ventajas:

- Mayor versatilidad
- Apropriado para productos OEM: puesta en funcionamiento también a través de bus de campo
- Instalación y puesta en funcionamiento sencillas y rápidas
- Solución económicamente eficiente
 - aumentar los ciclos hasta en un 30 %
 - vibraciones mucho menores en el equipo
- Mejora de la calidad del puesto de trabajo, gracias a un nivel de ruidos mucho menor
- El diagnóstico ampliado permite reducir el tiempo necesario para el mantenimiento de la máquina

Válvula posicionadora VPWP



La válvula posicionadora de 5/3 vías para aplicaciones con Soft Stop y tareas de posicionamiento neumático. Plenamente digitalizada: con sensores de presión integrados, con nuevas funciones de diagnóstico. Disponible en tamaños 4, 6, 8 y 10. Caudales de 350, 700, 1400 y 2000 l/min.

Con salida para el accionamiento de un freno. Conexiones de aire comprimido identificadas mediante colores. Con los cables preconfeccionados es posible establecer rápidamente y sin errores las conexiones con los controladores CPX-CMPX y CPX-CMAX.

Hojas de datos → Internet: vpwp

Ventajas:

- Instalación y puesta en funcionamiento sencillas y rápidas
- Reducción de las paralizaciones involuntarias de las máquinas, gracias a las nuevas posibilidades de diagnóstico
- Con salida para el accionamiento de un freno/de una unidad de bloqueo

Módulo de medición CPX-CMIX



Gracias al registro y a la transmisión completamente digitalizada de los datos, los cilindros neumáticos se transforman en sensores. Gran precisión de repetición e integración de transmisores de valores de medición analógicos y digitales.

Apropriado para el actuador lineal DGCI con sistema de medición absoluta, para el actuador con vástago DNCI/DDPC con sistema de medición incremental, o bien para un potenciómetro tipo MLO.

Hojas de datos → Internet: cpx-cmix

Ventajas:

- Se pueden documentar todos los pasos del proceso, por lo que la calidad aumenta considerablemente
- La fuerza de compresión regulable (mediante regulador de presión) consigue aumentar la precisión del sensor de medición
- En el caso de los sistemas de medición absoluta de recorridos, puede activarse de inmediato la posición real

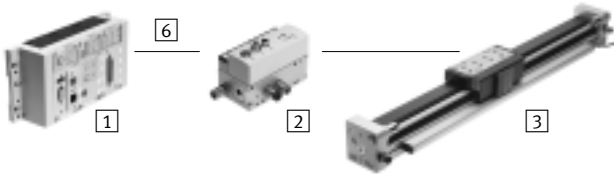
Cilindros con sistema de medición de recorrido

FESTO

Opciones de accionamiento

Sistema con actuador lineal DDLI, DGCI

Hojas de datos → Internet: ddli o dgci



- 1 Módulo de controlador CPX-CMPX o CPX-CMAX
- 2 Válvula posicionadora VPWP
- 3 Actuador lineal DDLI, DGCI con sistema de medición de recorrido
- 6 Cable de conexión KVI-CP-3-...

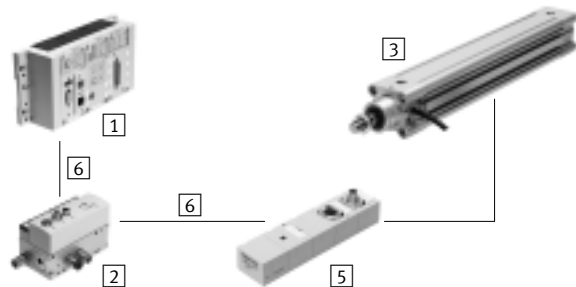
- Actuador neumático lineal sin vástago, con sistema de medición de recorrido, con o sin guía de rodamiento de bolas
- Sistema de medición de recorrido sin contacto, medición absoluta
- Diámetro:
 - para DGCI: 18 ... 63 mm
 - para DDLI: 25 ... 63 mm
- Carrera: 100 ... 2000 mm con longitudes fijas
- Aplicaciones con Soft Stop y posicionamiento neumático
- Masa de la carga: 1 ... 180 kg
- No es necesaria la interfaz de sensor

Ventajas:

- Unidad de accionamiento lista para el montaje
- DDLI para la conexión sencilla al sistema de guías del cliente
- Movimientos de excelentes cualidades
- Para posicionamiento rápido con precisión de hasta $\pm 0,2$ mm (únicamente con controlador de ejes CPX-CMAX)

Sistema con cilindro normalizado DNCI, DDPC

Hojas de datos → Internet: dnci



- 1 Módulo de controlador CPX-CMPX o CPX-CMAX
- 2 Válvula posicionadora VPWP
- 3 Cilindros normalizados con sistema de medición de recorrido DNCI, DDPC
- 5 Interfaz de sensor CASM-S-D3-R7
- 6 cable de conexión KVI-CP-3-...

- Cilindro normalizado con sistema de medición de recorrido incorporado. Corresponde a las normas DIN ISO 6432, VDMA 24 562, NF E 49 003.1 y Uni 10 290
- Sistema de medición de recorrido sin contacto; medición incremental
- Diámetro: 32 ... 100 mm
- Carrera: 100 ... 750 mm
- Aplicaciones con Soft Stop y posicionamiento neumático
- Carga de la masa de 3 ... 450 kg e interfaz de sensor apropiada CASM-S-D3-R7
- Con los cables preconfeccionados es posible establecer las conexiones eléctricas rápidamente y sin errores

Ventajas:

- Unidad de accionamiento compacta
- Utilización universal
- También con unidad de guía
- Para posicionamiento rápido con precisión de hasta $\pm 0,5$ mm (únicamente con controlador de ejes CPX-CMAX)

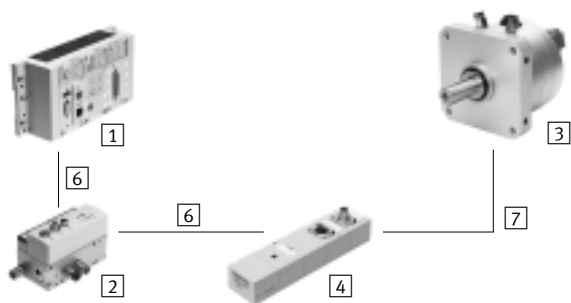
Cilindros con sistema de medición de recorrido

FESTO

Opciones de accionamiento

Sistema con actuador giratorio DSMI

Hojas de datos → Internet: dsmi



- 1 Módulo de controlador CPX-CMPX o CPX-CMAX
- 2 Válvula posicionadora VPWP
- 3 Actuador giratorio DSMI con sistema de medición de recorrido
- 4 Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3
- 6 Cable de conexión KVI-CP-3-...
- 7 Cable de conexión NEBC-P1W4-K-0,3-N-M12G5

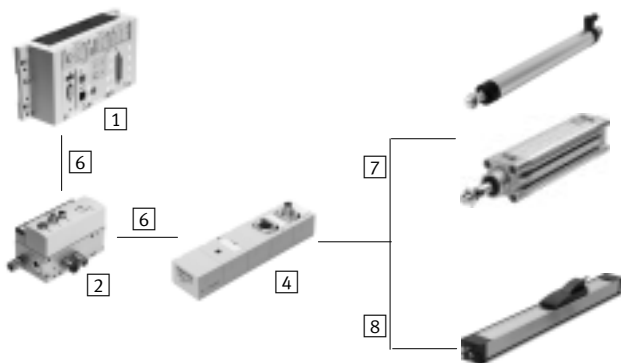
- Actuador giratorio DSMI con sistema de medición de recorrido integrado
- De construcción idéntica a la unidad giratoria neumática DSM
- Sistema de medición absoluta del recorrido mediante potenciómetro
- Ángulo de rotación: 0 ... 270°
- Tamaño: 25, 40, 63
- Momento de giro máx.: 5 ... 40 Nm
- Aplicaciones con Soft Stop y posicionamiento neumático
- Momentos de inercia de la masa 15 ... 6000 kgcm² e interfaz de sensores apropiado CASM-S-D2-R3
- Con los cables preconfeccionados es posible establecer rápidamente y sin errores la conexión con la válvula posicionadora VPWP

Ventajas:

- Unidad de accionamiento compacta, lista para el montaje y su inmediata utilización
- Gran aceleración angular
- Con topes fijos ajustables
- Para posicionamiento rápido con precisión de hasta ±0,2° (únicamente con controlador de ejes CPX-CMAX)

Sistema con potenciómetro

Hojas de datos → Internet: casm



- 1 Módulo de controlador CPX-CMPX o CPX-CMAX
- 2 Válvula posicionadora VPWP
- 4 Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3
- 6 Cable de conexión KVI-CP-3-...
- 7 Cable de conexión NEBC-P1W4-K-0,3-N-M12G5
- 8 Cable de conexión NEBC-A1W3-K-0,4-N-M12G5

- Posibilidad de montaje de potenciómetros de medición absoluta, alto grado de protección
- Con vástago o arrastrador
- Margen de medición:
Vástago: 100 ... 750 mm
Arrastrador: 225 ... 2000 mm
- Con los cables preconfeccionados es posible establecer rápidamente y sin errores la conexión con la interfaz de sensor CASM
- Aplicaciones con Soft Stop y posicionamiento neumático con cilindros de diámetros de 25 ... 80 mm, por ejemplo DNC o DSBC
- Masa de la carga: 1 ... 300 kg

Ventajas:

- Instalación y puesta en funcionamiento sencillas y rápidas
- Solución económicamente eficiente
- Utilización también en entornos industriales difíciles
- Variedad de actuadores: CPX-CMPX y CPX-CMAX también son apropiados para cilindros con sistema de medición externo

Cilindros con sistema de medición de recorrido

Opciones de accionamiento

FESTO

Componentes para sistemas Soft Stop con regulador de posiciones finales CPX-CMPX						
	Actuador lineal	Cilindro normal.	Actuador giratorio	Sistema de medición de recorrido		→ Página/ Internet
	DDLI/DGCI	DNCI, DDPC	DSMI	MLO-LWG/-TLF	MME-MTS	
Regulador de posiciones finales CPX-CMPX	■	■	■	■	■	cmpx
Válvula posicionadora VPWP	■	■	■	■	■	vpwp
Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3	–	–	■	■	–	casm
Interfaz de sensor CASM-S-D3-R7	–	■	–	–	–	casm
Cable de conexión KVI-CP-3-...	■	■	■	■	■	kvi
Cable de conexión NEBC-P1W4-...	–	–	■	■ / –	–	nebc
Cable de conexión NEBC-A1W3-...	–	–	–	– / ■	–	nebc
Cable de conexión NEBP-M16W6-...	–	–	–	–	■	nebp

Componentes para sistemas neumáticos de posicionamiento, con controlador de ejes CPX-CMAX						
	Actuador lineal	Cilindro normal.	Actuador giratorio	Sistema de medición de recorrido		→ Página/ Internet
	DDLI/DGCI	DNCI, DDPC	DSMI	MLO-LWG/-TLF	MME-MTS	
Controlador de ejes CPX-CMAX	■	■	■	■	■	cmax
Válvula posicionadora VPWP	■	■	■	■	■	vpwp
Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3	–	–	■	■	–	casm
Interfaz de sensor CASM-S-D3-R7	–	■	–	–	–	casm
Cable de conexión KVI-CP-3-...	■	■	■	■	■	kvi
Cable de conexión NEBC-P1W4-...	–	–	■	■ / –	–	nebc
Cable de conexión NEBC-A1W3-...	–	–	–	– / ■	–	nebc
Cable de conexión NEBP-M16W6-...	–	–	–	–	■	nebp

Componentes del sistema para cilindro de medición, con módulo de medición CPX-CMIX						
	Actuador lineal	Cilindro normal.	Actuador giratorio	Sistema de medición de recorrido		→ Página/ Internet
	DDLI/DGCI	DNCI, DDPC	DSMI	MLO-LWG/-TLF	MME-MTS	
Módulo de medición CPX-CMIX-M1-1	■	■	■	■	■	cmix
Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3	–	–	■	■	–	casm
Interfaz de sensor CASM-S-D3-R7	–	■	–	–	–	casm
Cable de conexión KVI-CP-3-...	(■) ¹⁾	■	■	■	(■)	kvi
Cable de conexión NEBC-P1W4-...	–	–	■	■ / –	–	nebc
Cable de conexión NEBC-A1W3-...	–	–	–	– / ■	–	nebc
Cable de conexión NEBP-M16W6-...	–	–	–	–	■	nebp

1) Como prolongación

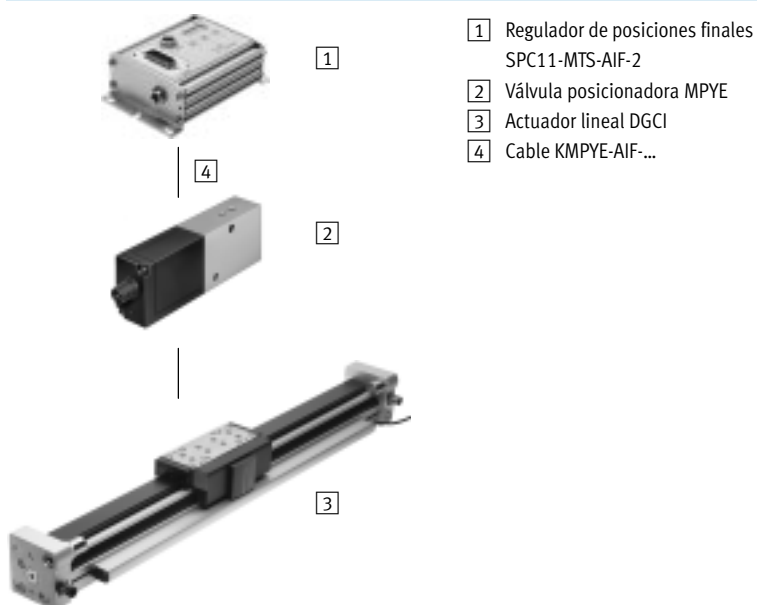
Cilindros con sistema de medición de recorrido

Resumen

FESTO

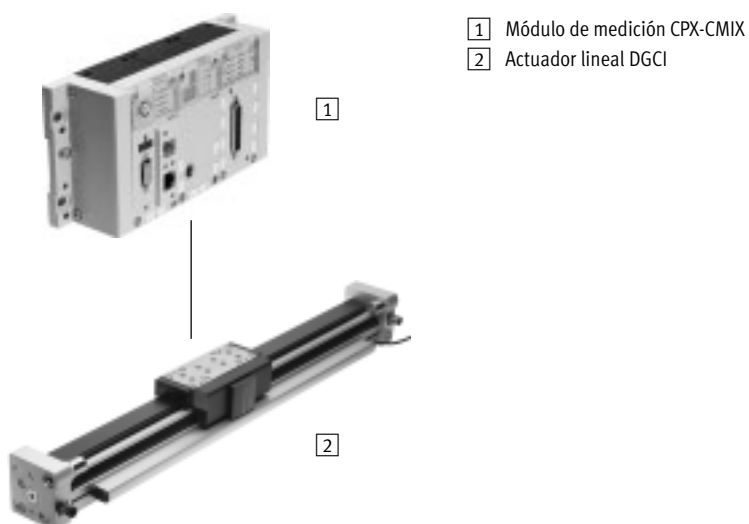
Componentes individuales para tareas de posicionamiento
con regulador de posiciones finales SPC11

→ Internet: [spc11](#)



Utilización de componentes individuales como cilindros de medición
con módulo de medición CPX-CMIX

→ Internet: [cmix](#)

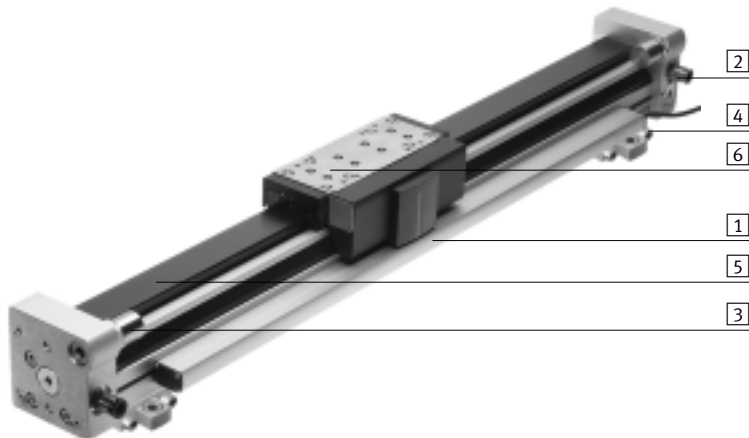


Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Características

Informaciones resumidas



1 Sistema de medición de recorrido → 18

- Alta clase de protección IP67
- Sin contacto
- Medición absoluta

2 Conexiones de aire comprimido → 35

- Conexión de aire comprimido posible en dos lados (frontal o posterior)
- A elegir con racores enchufables, identificación mediante colores diferentes. Conexión sencilla e inconfundible de los tubos flexibles.

3 Topes finales → 24

- Tope fijo metálico
- Amortiguadores de ajuste fino

4 Fijación para perfil → 22

- El perfil de montaje se mantiene en la placa base al desmontar el actuador. De esta manera, el desmontaje y montaje pueden realizarse de modo sencillo y rápido

5 Guía de rodamiento de bolas → 16

- Diámetro del émbolo de 18 ... 63 mm
- Carreras de 100 ... 2000 mm
- Holgura de la guía = 0 mm
- Para cargas medianas y grandes
- Carro de acero inoxidable para un montaje más preciso
- Características del movimiento aplicando momentos = muy buenas

6 Guía de rodamiento de bolas con guía protegida → 16

- Diámetro del émbolo de 18 ... 40 mm
- Carreras de 100 ... 2000 mm
- Holgura de la guía = 0 mm
- La protección mantiene limpia la ranura y protege la guía de bolas mediante un rascador adicional y una unidad de lubricación

– Eje de guía DGC-FA → dgc-fa

- Sin actuador
- Diámetro del émbolo de 8 ... 63 mm
- Carreras de 1 ... 5000 mm
- Holgura de la guía = 0 mm
- Guía precisa, apropiada para DGCI. Puede utilizarse como elemento de máquina o como guía doble para el DGCI

– Eje de guía con guía protegida DGC-FA-GP → dgc-fa

- Sin actuador
- Diámetro del émbolo de 18 ... 63 mm
- Carreras de 1 ... 5000 mm
- Holgura de la guía = 0 mm
- La protección mantiene limpia la ranura y protege la guía de bolas mediante un rascador adicional y una unidad de lubricación

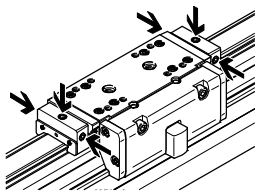
Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Características

Opciones

Lubricación central

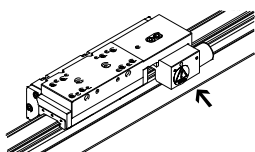


El adaptador de lubricación permite una lubricación permanente de la guía del actuador lineal DGCI mediante sistemas de lubricación automáticos o semiautomáticos, en aplicaciones expuestas a humedad. El adaptador es apropiado para aceites y grasas.

- Para diámetro de émbolo de 25, 32, 40, 63 mm
- Conexiones:
 - en ambos lados del carro
 - en tres posiciones por lado (partes delantera, superior y trasera)

Datos técnicos → 23

Unidad de fijación – 1H-PN

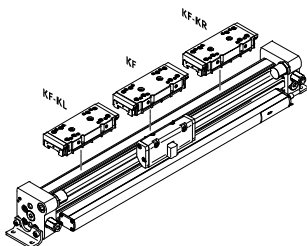


- Ejecución de 1 canal, para sujetar cargas
- La sujeción es segura, porque las fuerzas actúan directamente sobre el carro
- En el caso del tamaño 40 se admite una cantidad limitada de frenados de emergencia
- Sin reducción de carrera; prolongación del actuador equivalente a la longitud de la unidad de bloqueo

- Para diámetro de émbolo 25, 32, 40 mm

Datos técnicos → 21

Carro adicional – KL/KR



- Carro adicional de movimiento sincronizado, a la izquierda o derecha
- Para la admisión de momentos mayores

- Para diámetro de émbolo 18, 25, 32, 40, 63 mm

Datos técnicos → 34

NSF-H1 – Lubricante apropiado para el uso en zonas de contacto con alimentos – H1

El actuador lineal es apropiado limitadamente para el uso en zonas de contacto con alimentos. Más informaciones www.festo.com/sp
→ Documentación para usuarios

- No admitidos para el uso en la industria alimentaria:
- DGCI-...-GP (ejecución con protección)
 - DGCI-... con amortiguadores integrados

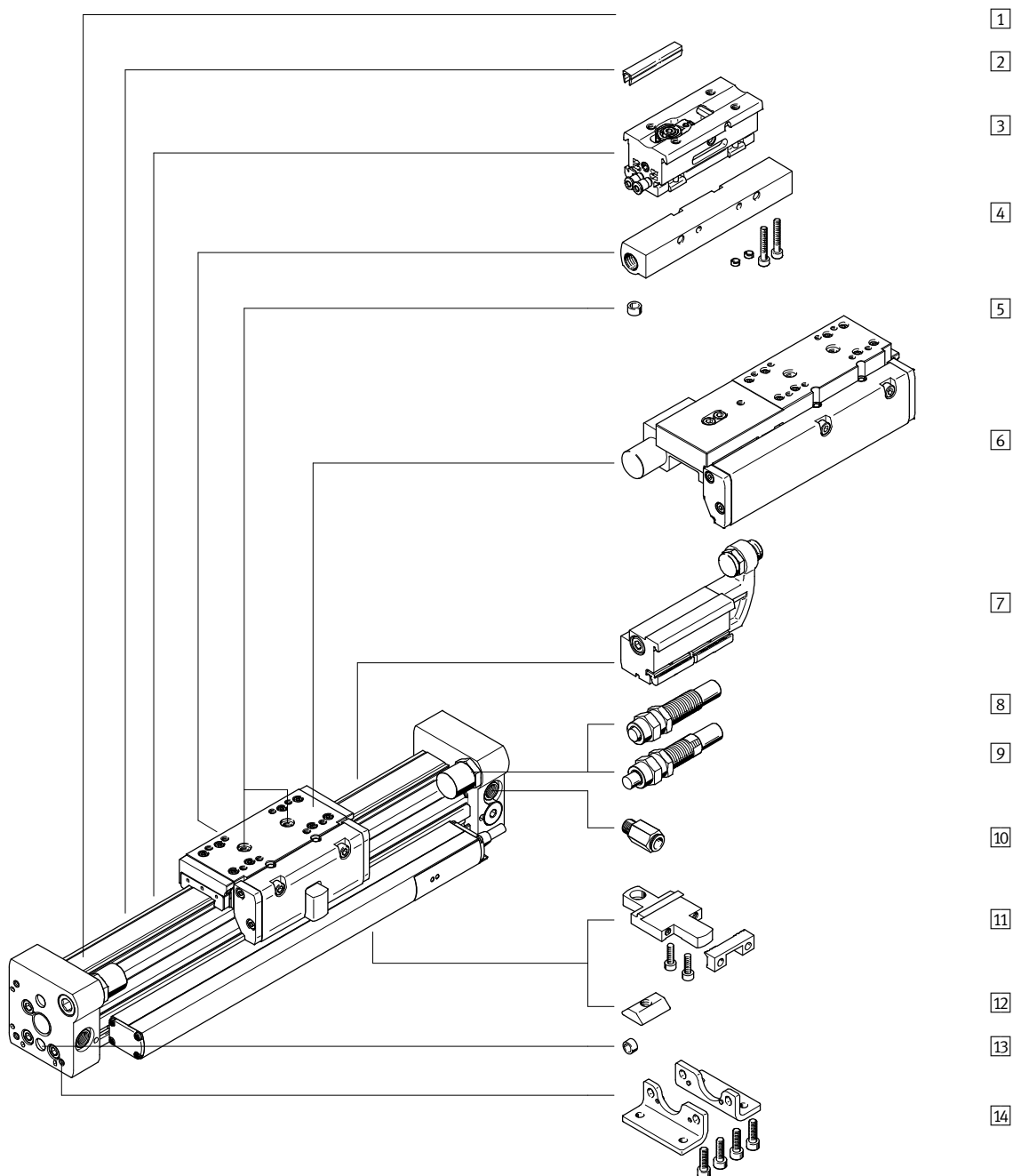
Actuadores lineales DGC con sistema de medición de recorrido

Cuadro general de periféricos

FESTO

-  - Importante

El actuador no deberá utilizarse sin topes de final de carrera o amortiguadores.



Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

Cuadro general de periféricos

Variantes y accesorios			
Tipo	Para diámetro de émbolo	Descripción	→ Página/Internet
1 Actuador lineal DGCI-KF	18 ... 63	Actuador lineal sin accesorios, guía de rodamiento de bolas	16
2 Tapa para ranuras ABP-5-S	18 ... 63	Para proteger contra la suciedad y para la fijación de cables de detectores de posición	44
3 Posiciones intermedias DADM-DGC	25, 32	Permite posiciones intermedias con tope fijo metálico. El módulo se puede adosar	42
4 Soporte de amortiguador DADP-DGC	18 ... 63	Para el ajuste variable de las posiciones finales, en combinación con el tope KYC	40
5 Pasador para centrar / Casquillo para centrar ¹⁾ ZBS/ZBH	18 ... 63	Para centrar cargas y periféricos en el carro	44
6 Unidad de fijación 1H-PN	25, 32, 40	Para sujetar cargas	21
7 Tope KYC	18 ... 63	Para el ajuste variable de las posiciones finales, en combinación con el elemento de montaje de amortiguadores DADP-DGC	40
8 Amortiguador YSR	18 ... 63	Amortiguador hidráulico de ajuste automático, con muelle de reposición y característica lineal	36
9 Amortiguador YSRW	18 ... 63	Amortiguador hidráulico de ajuste automático, con muelle de reposición y característica progresiva	36
10 Racor rápido roscado QS	18 ... 63	Para la conexión de tubos flexibles con tolerancias en su diámetro exterior	35
11 Fijación para perfil MUC	18 ... 63	Montaje sencillo y preciso mediante cola de milano	39
12 Tuerca deslizante HMBN	25 ... 63	Para la fijación de componentes suplementarios	44
13 Pasador para centrar / Casquillo para centrar ¹⁾ ZBS/ZBH	18 ... 63	Para centrar el actuador sin pies de fijación (en función de la aplicación)	44
14 Fijación por pies HPC	18 ... 63	Para montaje en la culata	38
– Válvula posicionadora VPWP	18 ... 63	Regula el aire comprimido y, por lo tanto, la posición de carro	44

1) Incluido en el suministro del actuador



Importante

Tabla de atribuciones del actuador y de la correspondiente válvula proporcional → 44

FESTO

[illegible]

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

Código del producto



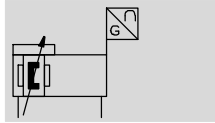
→	ZUB	F		2B	
Accesorios					
ZUB	Accesorios incluidos sueltos				
Tipo de fijación					
F	Fijación por pies				
M	Fijación para perfil				
Tapa para ranuras					
...L	Para ranura para detectores				
Tuerca deslizante					
...B	Para ranura				
Instrucciones de utilización					
O	Renuncia explícita al manual				

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Hoja de datos

Función



- - Diámetro
18 ... 63 mm
- - Carrera
100 ... 2000 mm



Especificaciones técnicas					
Diámetro del émbolo	18	25	32	40	63
Forma constructiva	Actuador lineal sin vástago, con sistema de medición de recorrido				
Funcionamiento	Doble efecto				
Tipo de arrastre	Cilindro ranurado, acoplamiento mecánico				
Guía	Guía externa de rodamiento de bolas				
Posición de montaje	Indiferente				
Tipo de fijación	Fijación para perfil				
	Fijación por pies				
	Montaje directo				
Amortiguación ➔ 21	Con tope fijo metálico				
	Con amortiguadores autorregulables en ambos lados				
Detección de posiciones	Con sistema de medición de recorrido adosado				
Principio de medición (sistema de medición de recorrido)	Digital, magnetostrictiva, sin contacto, medición absoluta				
Conexión neumática ¹⁾	M5	G ¹ / ₈		G ¹ / ₄	G ³ / ₈
Carrera ²⁾	[mm]	100, 160, 225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 850, 1000, 1250, 1500, 1750, 2000			
Ejecución con protección		Opcional			–
Velocidad máxima ³⁾	[m/s]	5			
Tolerancia de la carrera	[mm]	0 ... 2,5			

- 1) Racores recomendados → 44
Con racores rápidos roscados montados en fábrica, se aplican los siguientes diámetros de los tubos flexibles → 22
- 2) En combinación con CPX-MAX, tener en cuenta la reducción de la carrera
- 3) Válido sólo en aplicaciones con regulador de posiciones finales CPX-CMPX, SPC11 y controlador de ejes CPX-CMAX. En todos los demás casos se admite una velocidad máxima de 3m/s.

Condiciones de funcionamiento y del entorno					
Diámetro del émbolo	18	25	32	40	63
Presión de funcionamiento [bar]	2 ... 8			1,5 ... 8	
Presión de funcionamiento ¹⁾ [bar]	4 ... 8				
Fluido ²⁾	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [6:4:4]				
Indicación sobre el fluido de funcionamiento / de pilotaje	No es posible el funcionamiento con aire comprimido lubricado Punto de condensación bajo presión de 10 °C				
Temperatura ambiente [°C]	-10 ... +60				
Resistencia a vibraciones según DIN/CEI 68 parte 2-6	Con 10 ... 58 Hz: 0,15 mm				
	Con 58 ... 150 Hz: 2G				
Resistencia duradera a choques según DIN/IEC 68 parte 2-27	Semisenoidal 15g, 11 ms				
Símbolo CE (consultar declaración de conformidad) ³⁾	Según directiva de máquinas UE EMC				
Certificación	C-Tick				
Apropiado para el contacto con alimentos ⁴⁾	Según declaración del fabricante				
Clase de resistencia a la corrosión ⁵⁾	1				

- 1) Válido sólo en aplicaciones con regulador de posiciones finales CPX-CMPX, SPC11 y controlador de ejes CPX-CMAX
- 2) La válvula posicionadora VPWP, MPYE exige estos valores de referencia
- 3) Para obtener información sobre las condiciones de utilización, véase la declaración CE de conformidad del fabricante: www.festo.com/sp → Documentación para usuarios. En caso de aplicarse limitaciones a la utilización de los equipos en zonas urbanas, comerciales e industriales, así como en pequeñas empresas, puede ser necesario adoptar medidas complementarias para reducir la emisión de interferencias.
- 4) Más información www.festo.com/sp → Documentación para usuarios.
- 5) Clase de resistencia a la corrosión CRC 1 según norma de Festo FN 940070
Componentes con poco riesgo de corrosión. Aplicación en interiores secos, como la protección para el almacenamiento o el transporte. Relativo también a piezas cubiertas con una tapa en zonas interiores que no son visibles u otras piezas aisladas en la aplicación (p. ej., ejes de accionamiento).

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Hoja de datos

ATEX ¹⁾	
Temperatura ambiente con peligro de explosión	0°C ≤ Ta ≤ +50°C
Marcado CE (consultar declaración de conformidad)	Según directiva de protección contra explosiones de la UE (ATEX)
ATEX, categoría gas	II 3G
Protección contra explosiones por encendido, gas	Ex nA IIC T4 X Gc
ATEX, categoría polvo	II 3D
Protección contra explosiones por encendido, polvo	Ex tc IIIC T120°C X Dc IP65

1) Tener en cuenta la certificación ATEX de los accesorios

Fuerzas [N] y energía del impacto [Nm]					
Diámetro del émbolo	18	25	32	40	63
Fuerza teórica con 6 bar	153	295	483	754	1870
Energía de impacto en las posiciones finales					
Con tope fijo	0,4	0,5	0,7	0,7	0,7
Con amortiguadores YSR/YSRW	→ 21				

Características del posicionamiento con controlador de ejes CPX-CMAX					
Diámetro del émbolo	18	25	32	40	63
Posición de montaje	Indistinta				
Resolución [mm]	0,01				
Precisión de repetición [mm]	→ 19				
Carga mínima de la masa, horizontal ¹⁾ [kg]	1	2	3	5	12
Carga máxima de la masa, horizontal ¹⁾ [kg]	15	30	50	75	180
Carga mínima de la masa, vertical ¹⁾ [kg]	1	2	3	5	12
Carga máxima de la masa, vertical ¹⁾ [kg]	5	10	15	25	60
Velocidad mín. de funcionamiento [m/s]	0,05				
Velocidad máx. de desplazamiento [m/s]	5				
Tiempo de posic. normal, carrera larga ²⁾ [s]	0,75/1,15	0,65/1,00	0,65/1,05	0,70/1,05	1,05/1,20
Tiempo de posic. normal, carrera corta ³⁾ [s]	0,38/0,65	0,38/0,60	0,38/0,60	0,38/0,60	0,65/0,65
Carrera mínima para el posicionamiento ⁴⁾ [%]	≤ 3				
Reducción de la carrera ⁵⁾ [mm]	20	25	25	35	35
Válvula posicionadora recomendada					
Para CPX-CMAX	→ 44				

- 1) Carga de la masa = Carga útil + Masa de todas las piezas móviles sujetas al actuador
- 2) Con 6 bar, montaje en posición horizontal, DGCI-XX-1000, carrera de 800 mm con masa máx./mín.
- 3) Con 6 bar, montaje en posición horizontal, DGCI-XX-1000, carrera de 100 mm con masa máx./mín.
- 4) En función de la carrera máxima del actuador, pero nunca más de 20 mm.
- 5) Deberá respetarse la reducción de la carrera en cada lado. Así, la carrera aprovechable es la siguiente: carrera - 2x reducción de carrera

Características de la regulación de la fuerza con controlador de ejes CPX-CMAX					
Diámetro del émbolo	18	25	32	40	63
Posición de montaje	Indiferente				
Fuerza máx. regulable ¹⁾ [N]	138	266	435	679	1683
Fuerzas típicas de fricción ²⁾ [N]	40	60	40	50	70
Precisión de repetición, regulación de presión ³⁾⁴⁾ [%]	< ±2				

- 1) Avance/retroceso con 6 bar
- 2) Estos valores pueden variar considerablemente de cilindro en cilindro, y no son valores garantizados.
Si se usa adicionalmente una guía externa u otros componentes con fricción, deberán tenerse en cuenta esas fuerzas de fricción
- 3) Este valor describe la precisión de repetición con la se regula la diferencia de presión interna en el cilindro (considerando la fuerza nominal máxima), y se refiere a la fuerza máxima regulable.
- 4) La fuerza efectiva en la pieza y su precisión dependen fundamentalmente de la fricción existente en el sistema, además de la precisión de repetición del sistema de regulación interno. Deberá tenerse en cuenta que las fuerzas de fricción siempre se oponen al sentido de movimiento del émbolo. En términos generales puede aplicarse la fórmula siguiente para determinar la fuerza F aplicada en la pieza:

$$F = F_{nom} \pm F_{fricción} \pm \text{Precisión de repetición de la regulación de presión}$$

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Hoja de datos

Características del posicionamiento con regulador de posiciones finales CPX-CMPX, SPC11						
Diámetro del émbolo		18	25	32	40	63
Posición de montaje		Indistinta				
Precisión de repetición ¹⁾	[mm]	±2				
Carga mínima de la masa, horizontal ²⁾	[kg]	1	2	3	5	12
Carga máxima de la masa, horizontal ²⁾	[kg]	15	30	50	75	180
Carga mínima de la masa, vertical ²⁾	[kg]	1	2	3	5	12
Carga máxima de la masa, vertical ²⁾	[kg]	5	10	15	25	60
Tiempo de maniobra	[s]	➔ Software de diseño SoftStop: ➔ www.festo.com				
Válvula posicionadora recomendada						
Para CPX-CMPX		➔ 45				
Para SPC11		➔ 46				

1) Con una posición intermedia La precisión en las posiciones finales depende únicamente de la ejecución de los topes

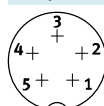
2) Carga de la masa = Carga útil + Masa de todas las piezas móviles sujetas al actuador

Datos eléctricos del sistema de medición de recorrido	
Señal de salida	Digital
Error de linealidad ¹⁾	[%] < ±0,02, mín. ±50µm
Velocidad máx. de desplazamiento	[m/s] 5
Tipo de protección	IP67
Símbolo CE (consultar declaración de conformidad)	Según directiva de máquinas UE-CEM ²⁾
Fuente de alimentación	[V DC] 24 (±25%)
Consumo de corriente	[mA] normal 100
Coefficiente térmico máx.	[ppm/°K] 15
Conexión eléctrica	Cable con conector tipo clavija de 5 contactos, forma redonda M9
Longitud del cable	[m] 1,5
Calidad del cable	Apropiado para cadenas de arrastre

1) Siempre en relación con la carrera máx.

2) Para obtener información sobre las condiciones de utilización, véase la declaración CE de conformidad del fabricante: www.festo.com/sp → Documentación para usuarios. En caso de aplicarse limitaciones a la utilización de los equipos en zonas urbanas, comerciales e industriales, así como en pequeñas empresas, puede ser necesario adoptar medidas complementarias para reducir la emisión de interferencias.

Ocupación de contactos del conector



Pin	Función	Pin	Función
1	24 V	4	CAN_H
2	–	5	CAN_L
3	0 V	–	Apantallamiento

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

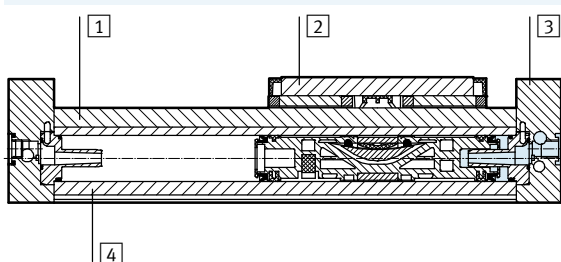
FESTO

Hoja de datos

Pesos [g]					
Diámetro del émbolo	18	25	32	40	63
DGCI-...					
Peso básico con carrera de 0 mm	1200	2400	3100	7300	22500
Peso adicional por cada 10 mm de carrera	38	56	81	124	243
Masa móvil	360	770	1170	2360	8200
Masa móvil del carro adicional	300	650	950	2000	5600
DGCI-...-1H-PN – Con unidad de bloqueo					
Peso básico con carrera de 0 mm	–	3436	4582	12386	–
Peso adicional por cada 10 mm de carrera	–	0,056	0,081	0,124	–
Masa móvil	–	1430	2084	5519	–

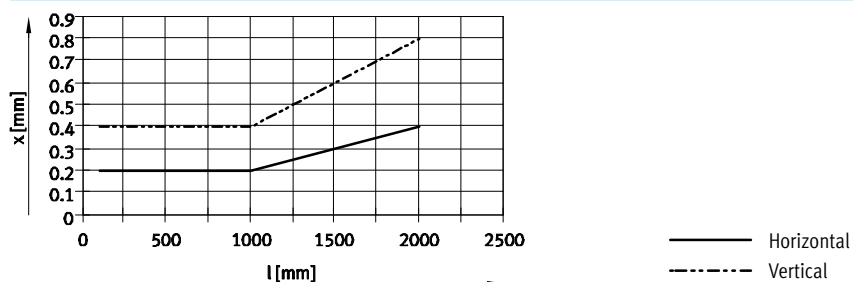
Materiales

Vista en sección



Actuadores lineales		
1	Carril de guía	Acero de aleación fina
2	Carro	Acero de aleación fina
3	Culata posterior	Aluminio anodizado
4	Perfil del cuerpo del cilindro	Aluminio anodizado
–	Juntas, banda de sellado	Poliuretano
–	Banda de guía, rascador, rodillo inversor	Poliacetal
–	Tapa	Poliacetal, poliamida, aluminio recubierto con polvo sinterizado
–	Sistema de medición de recorrido	Aluminio anodizado, poliftalamida reforzada con fibra de vidrio
–	Cable	Poliuretano
–	Características del material	No contiene cobre ni PTFE

Precisión de repetición en función de la carrera l



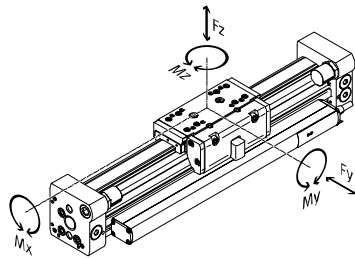
Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

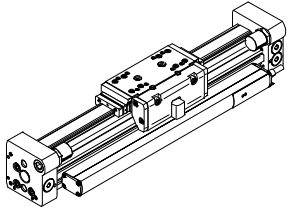
Hoja de datos

Valores característicos de la carga correspondientes a actuadores lineales con guía de rodamiento de bolas y guía lineal

Las fuerzas y los momentos indicados se refieren a la superficie del carro y al centro del carro. No deberán superarse en funcionamiento dinámico. Además, debe tenerse en cuenta especialmente la operación de frenado.



GP: Guía protegida



Si los actuadores están expuestos a varias fuerzas y momentos, deberán respetarse las cargas máximas admisibles y deberá cumplirse la siguiente ecuación:

$$\frac{F_y}{F_{y_{\text{máx.}}}} + \frac{F_z}{F_{z_{\text{máx.}}}} + \frac{M_x}{M_{x_{\text{máx.}}}} + \frac{M_y}{M_{y_{\text{máx.}}}} + \frac{M_z}{M_{z_{\text{máx.}}}} \leq 1$$

Fuerzas y pares admisibles						
Diámetro del émbolo		18	25	32	40	63
F _y _{máx.}	[N]	1850	3050	3310	6890	15200
F _z _{máx.}	[N]	1850	3050	3310	6890	15200
M _x _{máx.}	[Nm]	16	36	54	144	529
M _y _{máx.}	[Nm]	51	97	150	380	1157
M _z _{máx.}	[Nm]	51	97	150	380	1157

Importante

Para evitar tensiones en el carro, deberá mantenerse una distancia de mínimo 0,01 mm frente a la superficie de apoyo de las piezas suplementarias.

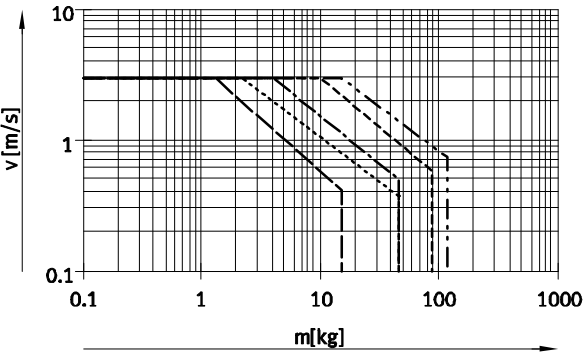
Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Hoja de datos

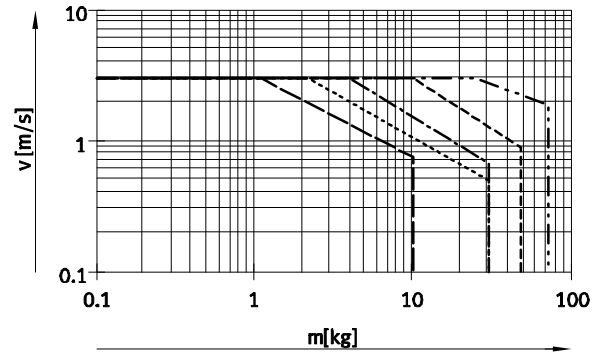
Velocidad v máxima admisible del émbolo con amortiguador en función de la carga útil m

Diámetro de émbolo de 18 ... 63 con amortiguación YSR



— Ø 18 - - - - - Ø 40
- · - · - Ø 25 - · - · - Ø 63
- · - · - Ø 32

Diámetro de émbolo de 18 ... 63 con amortiguación YSRW



— Importante

Los datos se refieren a los valores máximos posibles. En la práctica pueden variar dependiendo de la masa de la carga útil.

Datos técnicos: Unidad de fijación			Dimensiones → 32
Tamaño	25	32	40
Conexión neumática	M5	M5	M5
Tipo de sujeción	Fijar por efecto del muelle; soltar por efecto de aire comprimido		
Fuerza de sujeción estática [N]	320	500	1200
Número máximo de frenadas de emergencia ¹⁾ con energía de referencia [Nm]	—	—	750 35
Cantidad de elementos de fijación con carga nominal [millones de maniobras]	0,45	0,55	0,05

1) Una frenada de emergencia es una deceleración de la carga útil en caso de fallo de energía del eje de accionamiento.

Condiciones de funcionamiento y del entorno: unidad de fijación		
Fluido de trabajo	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [7:4:4]	
Presión de funcionamiento		
Unidad de fijación abierta [bar]	4,5 ... 8	
Unidad de fijación bloqueada [bar]	Sin presión	
Temperatura ambiente [°C]	-10 ... +60	

— Importante

Sin reducción de carrera en combinación con la unidad de bloqueo; prolongación del actuador equivalente a la longitud de la unidad de bloqueo.

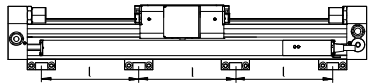
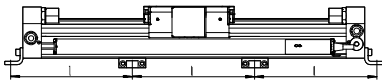
Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Hoja de datos

Cantidad de elementos de fijación del perfil MUC en función de la longitud total

Si las distancias entre los elementos de fijación del perfil son demasiado grandes, puede reducirse la precisión de posicionamiento. En la tabla siguiente se indica la cantidad mínima de elementos de fijación (perfil y pies).

Carrera [mm]	Cantidad de elementos de fijación	
	Código de pedido M	Código de pedido F
	Fijación para perfil	Fijación por pies + Fijación para perfil
		
100 ... 400	2	2 0
401 ... 600	2	2 1
601 ... 1200	3	2 1
1201 ... 1400	3	2 2
1401 ... 2000	4	2 2

Diámetro de los tubos flexibles con racores rápidos roscados preconfeccionados

Tamaño	Carrera [mm]	Ø en [mm]			
		6	8	10	12
DGCI-18	100 ... 2000	■	–	–	–
DGCI-25	100 ... 160	■	–	–	–
	225 ... 2000	–	■	–	–
DGCI-32	100 ... 2000	–	■	–	–
DGCI-40	100 ... 750	–	■	–	–
	850 ... 2000	–	–	■	–
DGCI-63	100 ... 300	–	■	–	–
	360 ... 750	–	–	■	–
	850 ... 2000	–	–	–	■

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Hoja de datos

Lubricación central

El adaptador de lubricación permite una lubricación permanente de la guía del actuador lineal DGCI mediante sistemas de lubricación automáticos o semiautomáticos, en aplicaciones expuestas a humedad.

- Para diámetros de émbolo de 25, 32, 40, 63
- Los módulos son apropiados para aceites y grasas
- Las dimensiones del actuador lineal DGCI son idénticas con o sin módulos de lubricación centralizada
- Deberán conectarse los dos adaptadores de lubricación
- En cada lado hay tres conexiones posibles
- Utilización en combinación con:
 - Carro estándar GK
 - Carro adicional KL, KR
- Utilización no admisible en combinación con:
 - Guía de rodamiento de bolas protegida GP

Dimensiones del carro

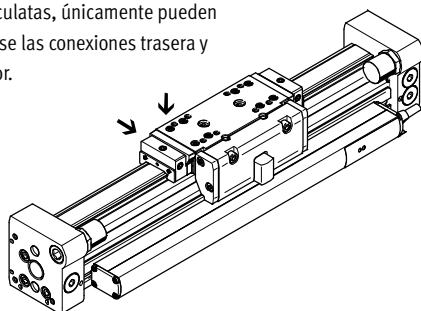
→ 30

Referencia C en el conjunto modular

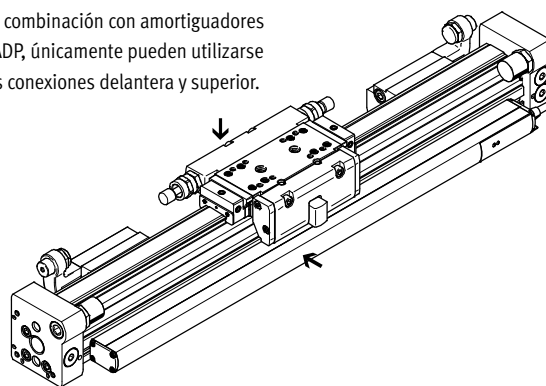
→ 37

Posibilidades de conexión

En combinación con amortiguadores en las culatas, únicamente pueden utilizarse las conexiones trasera y superior.

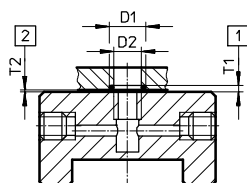


En combinación con amortiguadores DADP, únicamente pueden utilizarse las conexiones delantera y superior.



Conexión posible para el montaje en una estructura del cliente

En el esquema se muestra el montaje sobre una estructura del cliente, utilizando la conexión de lubricación superior.



D1 $8^{+0,2}$ mm

D2 6 mm

T1 $0,6-0,05$ mm

T2 $0,1^{+0,2}$ mm

Diámetro de la junta tórica de 6x1 mm (DIN3771)

1 Rebaje para junta tórica

2 Espacio necesario para el montaje

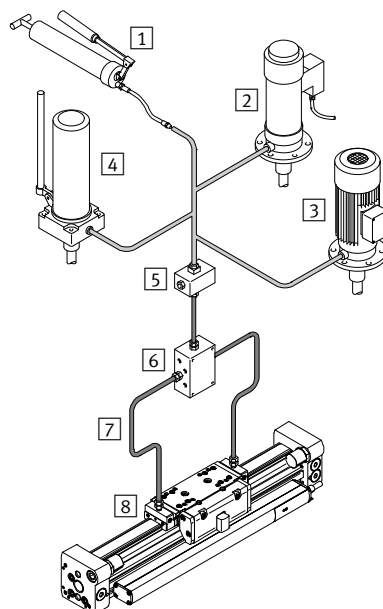
Otras medidas → 30

Esquema de un sistema de lubricación centralizada

Para el funcionamiento del sistema de lubricación centralizada, se necesitan diversos componentes adicionales. En el esquema se muestran diversas alternativas (con bomba manual, con bomba neumática o con bomba eléctrica) para la configuración mínima de un sistema de lubricación centralizada. Festo no ofrece estos componentes complementarios. Los proveedores de estos componentes son los siguientes:

- Lincoln
- Bielomatik
- SKF (Vogel)

Festo recomienda estas empresas, ya que pueden suministrar todos los componentes necesarios.



1 Bomba manual

2 Bomba neumática con depósito

3 Bomba eléctrica con depósito

4 Bomba manual con depósito

5 Bloque de boquillas

6 Bloque distribuidor

7 Tubos flexibles o rígidos

8 Racores

FESTO

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Hoja de datos

Ø	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	B8	B9	B10	B11	B12
[mm]				±0,1	±0,05			±0,1				
18	44,5	49,9	19,5	8,8	21	31	–	3,8	1	2,4	5,5	15,5
25	59,8	66	30	12,65	30	42	1	6,65	1	3,5	9,3	21
32	73	79	38,5	5,7	63,1	57,5	–	8,5	1,5	14	14,9	18
40	91	98,5	45	17,2	55	65	–	12,2	2	8	16,5	24,8
63	142	149	68	–	–	97	–	19,5	5	15,5	21	30

Ø	B13	B14	B15	B16	D1 Ø	D2	D3 Ø H7	D4	EE	H1	H2	H3
[mm]		±0,05										
18	39	19,5	68,3	0,8	2±0,05	M4	5	M12x1	M5	56,3	23,1	55
25	53	29	82,4	–	3±0,05	M5	9	M16x1	G $\frac{1}{8}$	68	29	67
32	65	38,5	97,8	–	3±0,05	M6	9	M16x1	G $\frac{1}{8}$	78,5	30	77
40	80,5	45	110,3	–	4±0,05	M6	9	M22x1,5	G $\frac{1}{4}$	99,5	41,5	97,5
63	123,5	68	146,3	–	9 ^{H7}	M10	9	M26x1,5	G $\frac{3}{8}$	153,5	48,5	151

Ø	H4	H5	H6	H7	H8	H9	H10	H11	H12	H13	H14	J1	J2	J3
[mm]	±0,1								±0,05					
18	9,6	13,4	20	4,6	2,4	25,2	46	8,5±0,15	30	20	2,3	20	16,5	11
25	13,65	15,8	24	7,65	4,5	29	55,5	12±0,15	35	20	4,7	26,1	18,6	17
32	5,7	17	27,7	8,5	14	35,2	63,8	11,45±0,15	50	20	5,9	30	22	18,5
40	17,2	25	36,5	12,2	8	44	81,5	15±0,15	60	20	13,9	35	26	26
63	68	34,8	46	19,5	–	67	131	15,5±0,2	120	20	23,7	41,5	39,5	31,5

Ø	L1			L2			L3	L4	L5	L6	L7		
	KF	KF-GP	1H-PN	KF	KF-GP	1H-PN					KF	KF-GP	KF-YSR(W)
[mm]													
18	150	157	–	74,5	78	–	5,7	5,8	15	5,5	14,5 ... 16,5	18 ... 20	14,5 ... 34,5
25	200	205	271	100	102,5	100	10,5	10,6	24,5	10,6	22,5 ... 26,5	25 ... 29	22,5 ... 47,5
32	250	250	320,5	124,8	124,8	124,8	14,5	14,5	30,5	14,5	27,3 ... 32,3	27,3 ... 32,3	27,3 ... 52,3
40	300	312	458	150	156	150	14,6	14,6	33,5	14,6	31 ... 36	37 ... 42	31 ... 56
63	400	–	–	200	–	–	20	20	44	20	41 ... 46	–	41 ... 76

Ø	L8		L9		L10	T1	T2	T3	T6	Tolerancia de la carrera
	YSR	YSRW	KF ±0,2	KF-GP ±0,2						
[mm]					Máx.			+0,2		
18	29,9	32,6	–	3,5	119	9	2	3,1	15	0 ... 2,5
25	35,6	38,6	16,5	19	119	17,5	2	2,1	17,3	
32	19,5	28	35,3	35,3	119	15	2	2,1	20	
40	38,5	43,5	17	23	119	20	2	2,1	25,7	
63	38,3	48,3	97	–	119	27,5	2,1 ^{+0,2}	2,1	36,1	



Importante

Para garantizar el funcionamiento seguro del sistema de medición de recorrido y la estabilidad del actuador lineal DGCI, la distancia L7

no debe ser inferior a las distancias indicadas en la tabla.

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

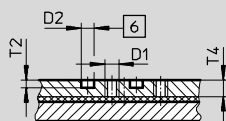
Hoja de datos

Dimensiones

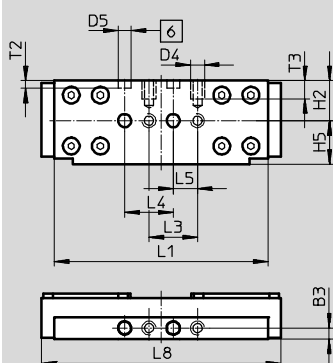
Datos CAD disponibles en → www.festo.com

Carro

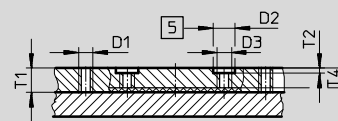
Ø 18



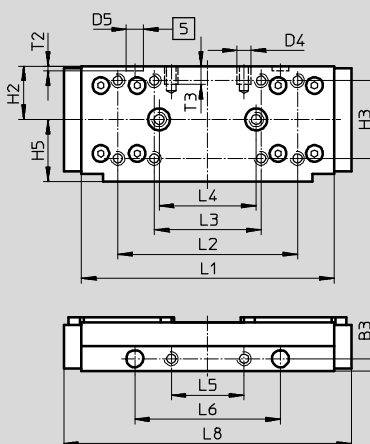
Vista A



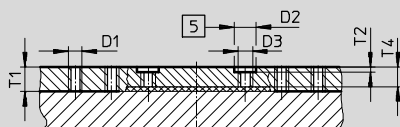
Ø 25



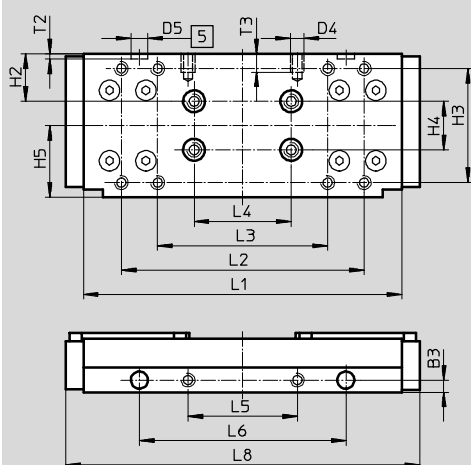
Vista A



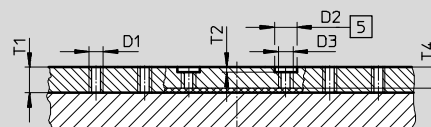
Ø 32



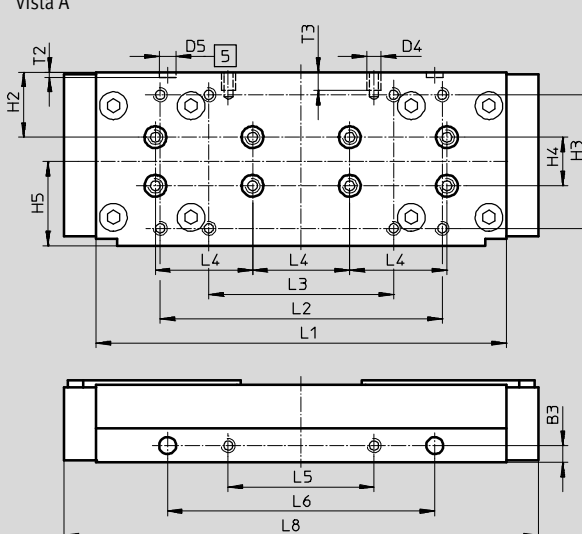
Vista A



Ø 40



Vista A



5 Taladro para casquillo para centrar ZBH

6 Taladro para pasador para centrar ZBS

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

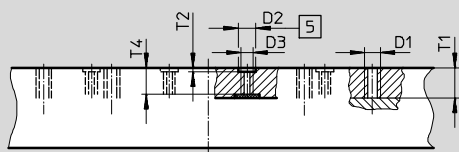
Hoja de datos

Dimensiones

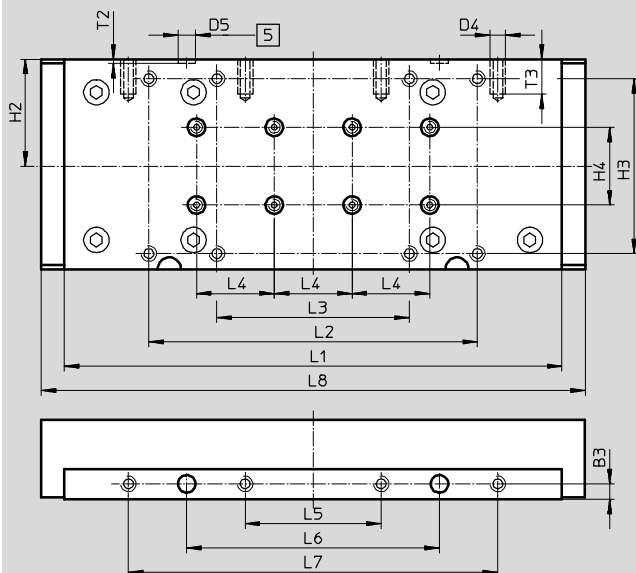
Datos CAD disponibles en → www.festo.com

Carro

Ø 63



Vista A



5 Taladro para casquillo para centrar ZBH

6 Taladro para pasador para centrar ZBS

Ø	B3	D1	D2 Ø H7	D3	D4	D5 Ø H7	H2	H3	H4	H5	L1
[mm]	±0,05								±0,03	±0,1	
18	4,5	M5	5	–	M5	5	16,5	–	–	18	88±0,1
25	5	M5	9	M6	M5	7	22	32±0,2	–	25,5	104±0,2
32	5	M5	9	M6	M5	7	19,5	47±0,2	20	29,5	131±0,2
40	7	M5	9	M6	M6	7	26,8	55±0,2	20	34,7	169±0,2
63	8	M8	9	M6	M8	9	55	90±0,3	40	–	256±0,1

Ø	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L8	T1	T2	T3	T4
[mm]	±0,2		±0,03	±0,1	±0,05	±0,1					
18	–	20±0,1	20	10	–	–	99	–	3,1±0,1	7,5	6,7
25	74	44±0,2	40	30	60	–	118,5	10	2,1±0,2	7,5	8
32	100	70±0,2	40	45	85	–	145,7	10	2,1±0,2	7,5	8
40	116	76±0,2	40	60	110	–	195,4	10,5	2,1±0,2	7,5	8,5
63	169	99±0,2	40	70	130	190	280	15,5	2,1±0,2	18	13,6

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

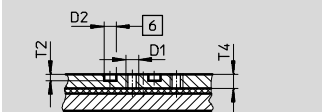
Hoja de datos

Dimensiones

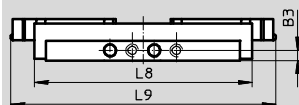
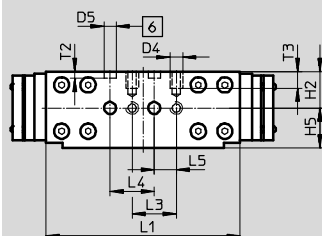
Datos CAD disponibles en → www.festo.com

Carro, variante GP: ejecución protegida con rodamiento de bolas

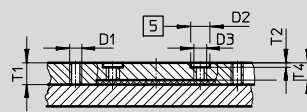
Ø 18



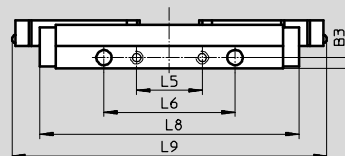
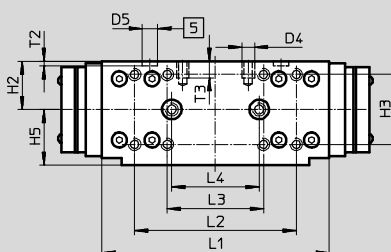
Vista A



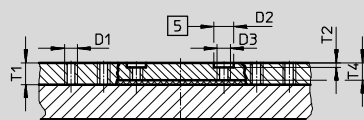
Ø 25



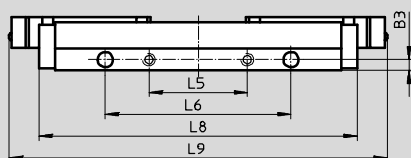
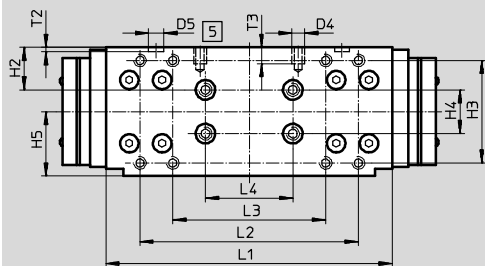
Vista A



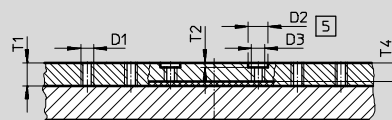
Ø 32



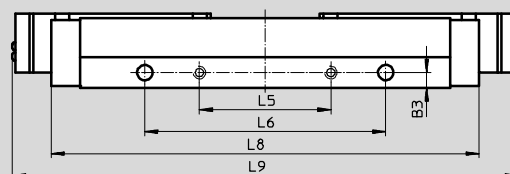
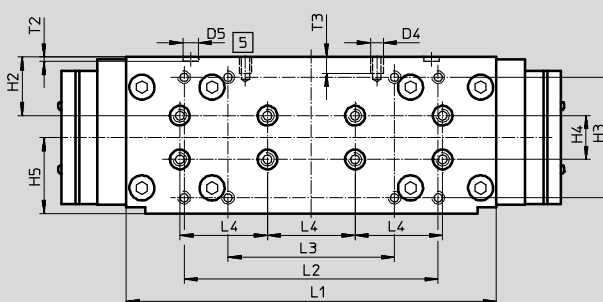
Vista A



Ø 40



Vista A



- [5] Taladro para casquillo para centrar ZBH
- [6] Taladro para pasador para centrar ZBS

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Hoja de datos

Ø [mm]	B3 ±0,05	D1	D2 Ø H7	D3	D4	D5 Ø H7	H2	H3
18	4,5	M5	5	–	M5	5	16,5	–
25	5	M5	9	M6	M5	7	22	32±0,2
32	5	M5	9	M6	M5	7	19,5	47±0,2
40	7	M5	9	M6	M6	7	26,8	55±0,2

Ø [mm]	H4 ±0,03	H5 ±0,1	L1	L2 ±0,2	L3	L4 ±0,03	L5 ±0,1	L6 ±0,05
18	–	18	88±0,1	–	20±0,1	20	10	–
25	–	25,5	104±0,2	74	44±0,2	40	30	60
32	20	29,5	131±0,2	100	70±0,2	40	45	85
40	20	34,7	169±0,2	116	76±0,2	40	60	110

Ø [mm]	L8	L9	T1	T2	T3	T4
18	99	120	–	3,1±0,1	7,5	6,7
25	118,5	144	10	2,1±0,2	7,5	8
32	145,7	173	10	2,1±0,2	7,5	8
40	195,4	231	10,5	2,1±0,2	7,5	8,5

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

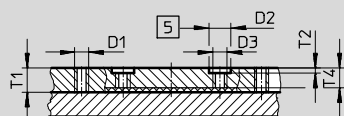
Hoja de datos

Dimensiones

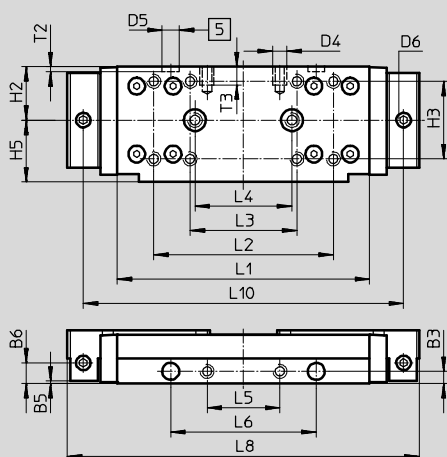
Carro, variante C: adaptador de lubricación

Datos CAD disponibles en → www.festo.com

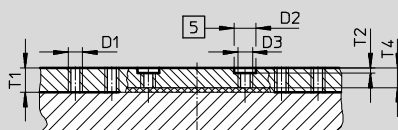
Ø 25



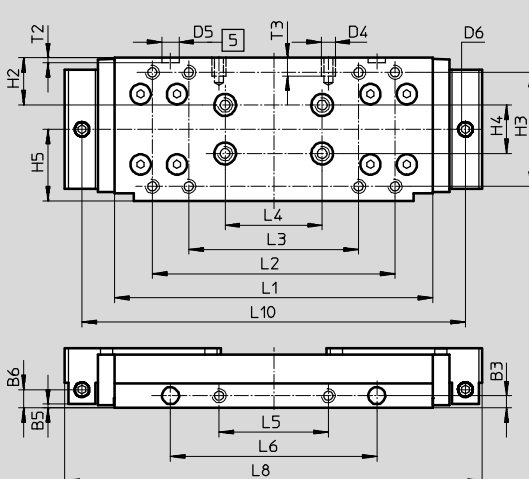
Vista A



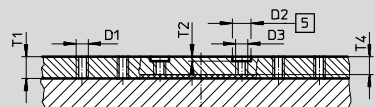
Ø 32



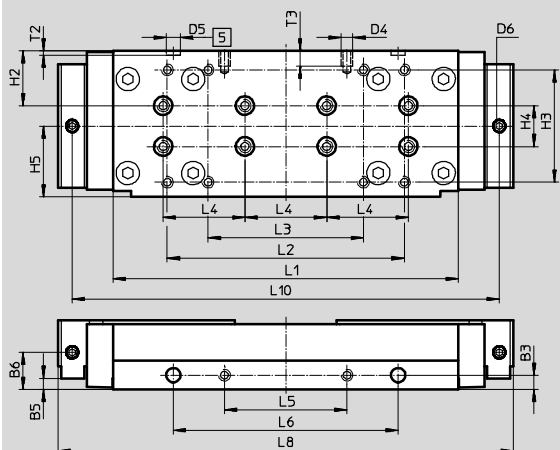
Vista A



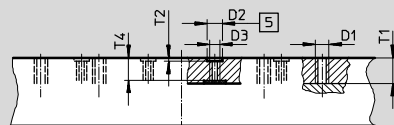
Ø 40



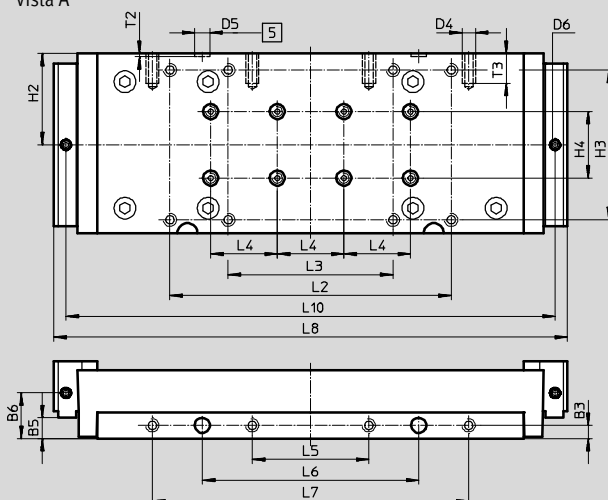
Vista A



Ø 63



Vista A



5 Taladro para casquillo para centrar ZBH

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

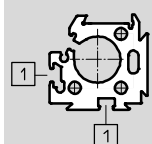
Hoja de datos

Ø	B3	B5	B6	D1	D2 Ø H7	D3	D4	D5 Ø H7	D6	H2	H3	H4	H5
[mm]	±0,05	±0,05										±0,03	±0,1
25	5	1	8,5	M5	9	M6	M5	7	M6x1	22	32±0,2	–	25,5
32	5	1,5	7,5	M5	9	M6	M5	7	M6x1	19,5	47±0,2	20	29,5
40	7	18,2	18,2	M5	9	M6	M6	7	M6x1	26,8	55±0,2	20	34,7
63	8	12,5	27,5	M8	9	M6	M8	9	M6x1	55	90±0,3	40	–

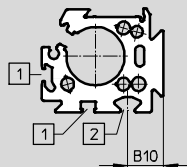
Ø	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L8	L10	T1	T2	T3	T4
[mm]		±0,2	±0,2	±0,03	±0,1	±0,05	±0,1				+0,2		
25	104±0,2	74	44	40	30	60	–	145	132	10	2,1	7,5	8
32	131±0,2	100	70	40	45	85	–	172	158	10	2,1	7,5	8
40	169±0,2	116	76	40	60	110	–	223	209	10,5	2,1	7,5	8,5
63	256±0,1	169	99	40	70	130	190	308,4	293,8	15,5	2,1	18	13,6

Tubo perfilado

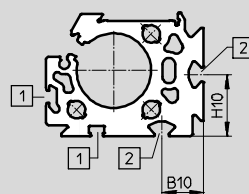
Ø 18



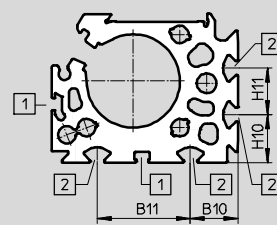
Ø 25



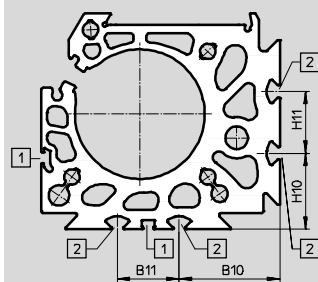
Ø 32



Ø 40



Ø 63



- 1 Ranura para detector
- 2 Perfil de fijación para tuerca deslizante

Ø [mm]	B10	B11	H10	H11
25	15,23	–	–	–
32	18	–	26,5	–
40	20,5	40	20,5	20
63	49	30	37	30

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

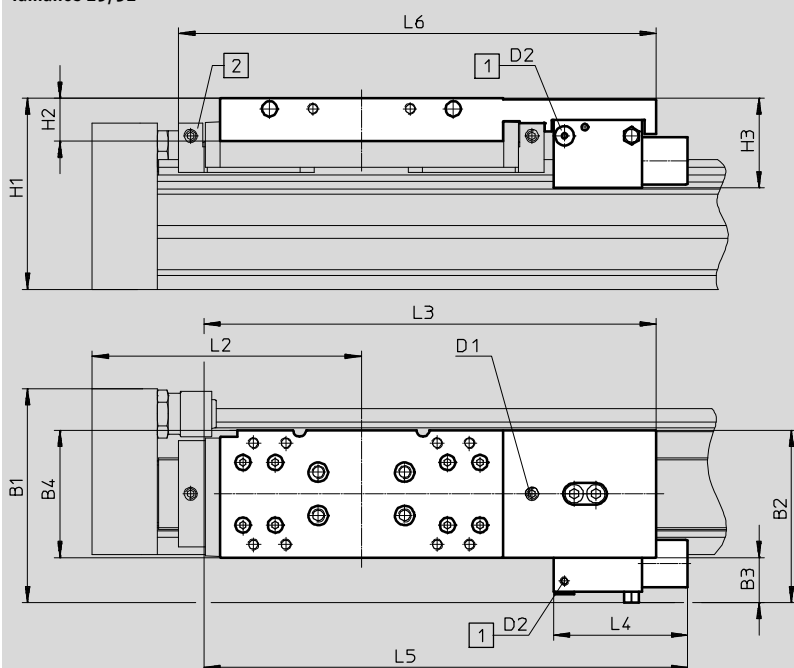
Hoja de datos

Dimensiones

Datos CAD disponibles en → www.festo.com

1H – Con unidad de bloqueo

Tamaños 25/32



–  – Importante

Longitud total L1 con carrera = 0 mm → 25

En caso de montaje o modificación posterior, deberá tenerse en cuenta que la medida H1 es mayor en el caso de un actuador lineal con unidad de bloqueo.

- 1 Conexión de aire comprimido
- 2 Adaptador para lubricación

Tipo	B1	B2	B3	B4	H1	H2	H3	D1	D2	L2	L3	L4	L5	L6
DGCI-25-...-1H-PN	83,6	64,9	17,6	47,5	79	21	39,5	M6	M5	100	182,3	63	198	–
DGCI-25-...-C-1H-PN														193,8
DGCI-32-...-1H-PN	99,9	79,9	20,9	59	88,5	20	41,5	M6	M5	124,8	209,4	62	223,9	–
DGCI-32-...-C-1H-PN														221

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

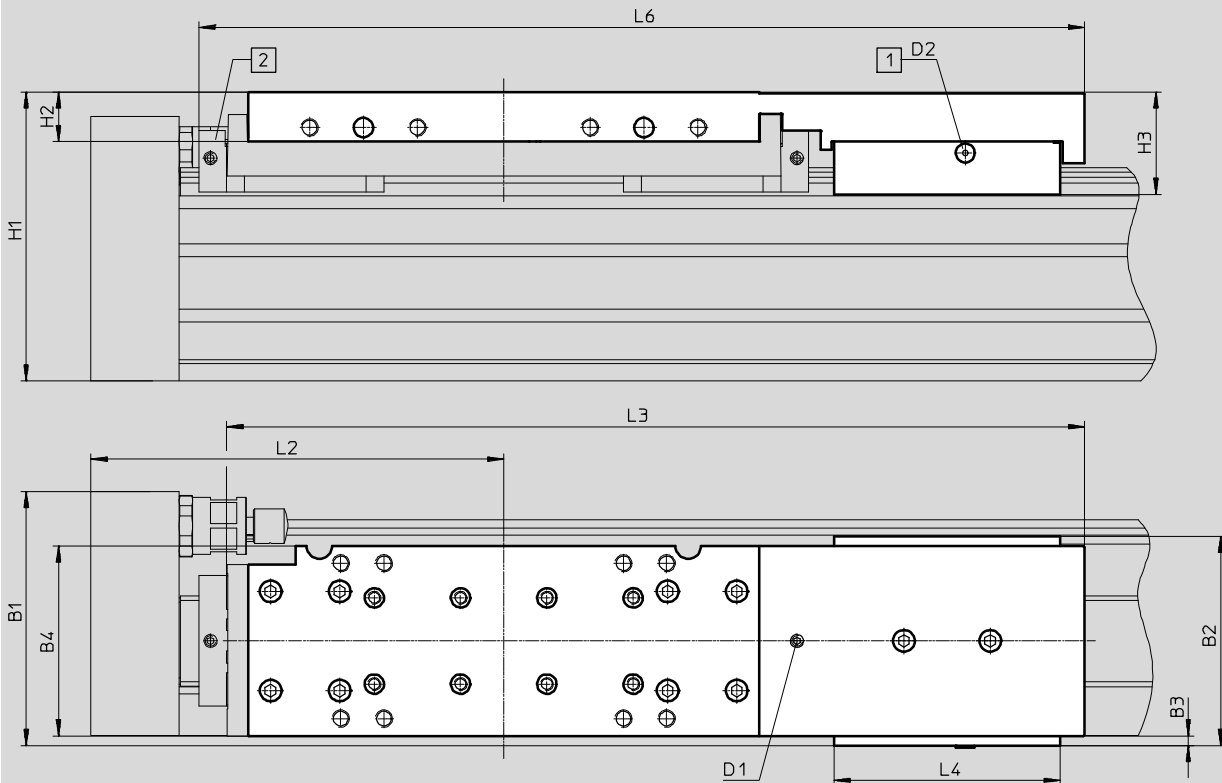
Hoja de datos

Dimensiones

Datos CAD disponibles en → www.festo.com

1H – Con unidad de bloqueo

Tamaño 40



⌀ - Importante

Longitud total L1 con carrera = 0 mm → 25

En caso de montaje o modificación posterior, deberá tenerse en cuenta que la medida H1 es mayor en el caso de un actuador lineal con unidad de bloqueo.

- 1 Conexión de aire comprimido
- 2 Adaptador para lubricación

Tipo	B1	B2	B3	B4	H1	H2	H3	D1	D2	L2	L3	L4	L6
DGCI-40-...-1H-PN	109,9	97	11,7	69,4	113,5	28	48,9	M6	M5	150	331,2	105	—
DGCI-40-...-C-1H-PN													345,7

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

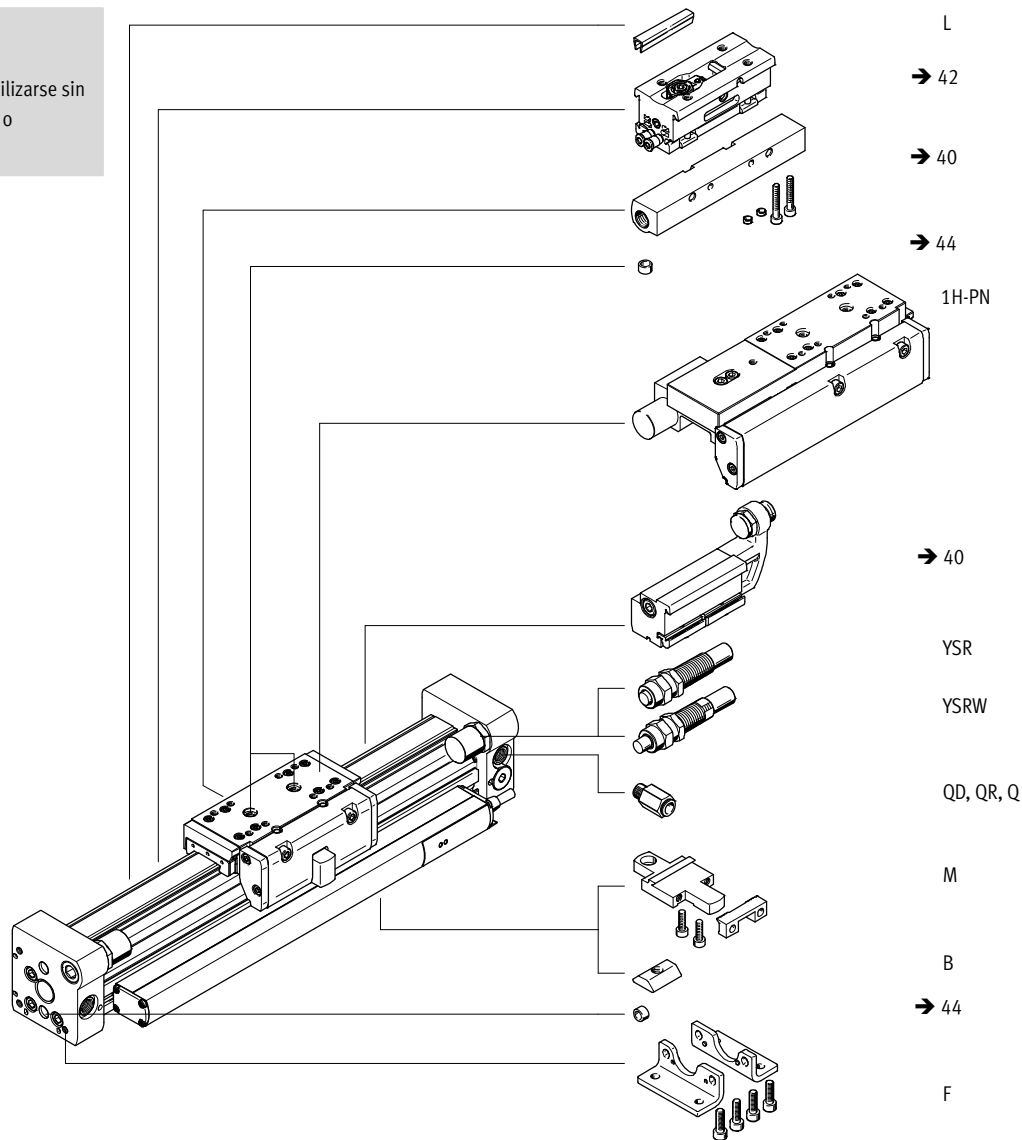
FESTO

Referencias – Conjunto modular

Referencia

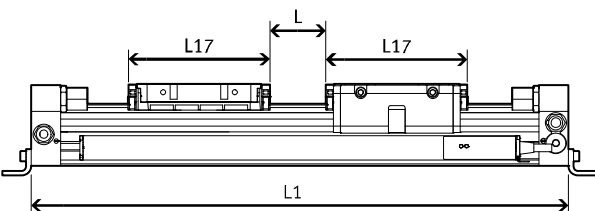
Indicaciones mínimas / Opciones

-  - Importante
El actuador no deberá utilizarse sin topes de final de carrera o amortiguadores.



Reducción de la carrera útil al pedir un carro adicional KL o KR

Combinando un eje de guía DGCI con un carro adicional se reduce la carrera útil en función de la longitud del carro



Ø [mm]	L17	DGCI-...-KF	DGCI-...-KF-...-GP
18	99	120	
25	118,5	144	
32	145,7	173	
40	195,4	231	
63	280	-	

Valores conocidos:
DGCI-18-500-...
L = 20 mm
L17= 99 mm

La carrera útil se reduce a
381 mm = 500 mm – 20 mm – 99 mm

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Referencias – Conjunto modular

Referencia: Conexión alternativa de aire comprimido

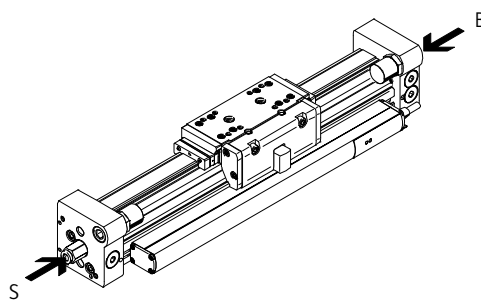
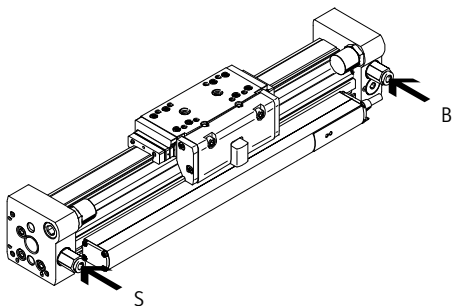
Al efectuar el pedido del actuador lineal puede elegirse entre cuatro diferentes posibilidades de conexión de aire comprimido (ver abajo). Para que la puesta en funcionamiento sea más sencilla, el actuador lineal se

entrega con racores enchufables de colores diferentes (anillo extractor negro o azul) y, en el caso de la

variante DGCI-...Q sin racores enchufables.

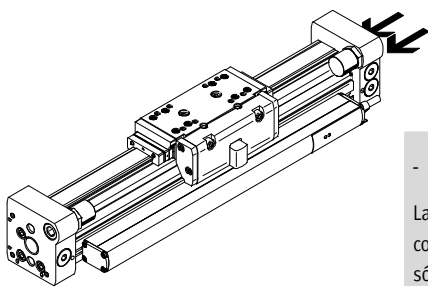
Racor enchufable en ambos lados, delante (estándar)
DGCI-...

Racor enchufable en ambos lados, parte frontal
DGCI-...-QD

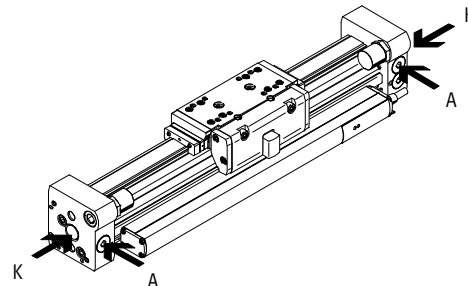


Racor enchufable en un lado, parte frontal
DGCI-...-QR

Sin racor enchufable, parte frontal abierta
DGCI-...Q



- - Importante
La alimentación del aire comprimido en un solo lado sólo es recomendable si la carrera no supera 600 mm.



Sentido del movimiento del carro:

S Hacia la derecha:
racor con anillo extractor negro

B Hacia la izquierda:
racor con anillo extractor azul

Conexión alternativa

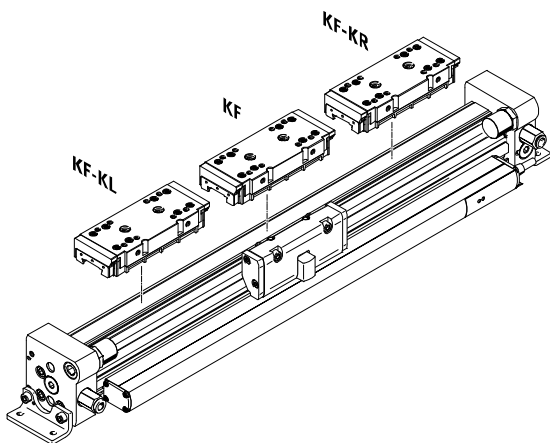
K Conexiones de aire comprimido
abiertas

A Conexiones de aire comprimido
cerradas

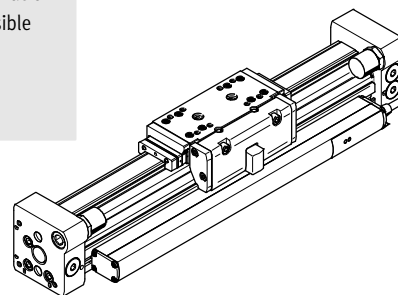
Referencia

KL/KR: Con carro adicional

GP: Con guía de rodamiento de bolas protegida



- - Importante
En el caso de la variante con GP, en las culatas únicamente deberán utilizarse topes fijos. La utilización de amortiguadores es admisible sólo en combinación con el elemento de fijación para amortiguadores DADP-DGC.



Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Referencias – Conjunto modular

Tablas para realizar los pedidos								
Tamaño	18	25	32	40	63	Condicio- nes	Código	Entrada código
M N° de artículo	544425	544426	544427	544428	544429			
Función	Actuadores lineales con sistema de medición de recorrido						DGCI	DGCI
Diámetro del émbolo [mm]	18	25	32	40	63		-...	
Carrera [mm]	100, 160, 225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 850, 1000, 1250, 1500, 1750, 2000						-...	
Guía	Guía de rodamiento de bolas						-KF	-KF
O Conexiones alternativas de aire	Racor enchufable en ambos lados, delante (estándar)							
	Racor enchufable en ambos lados, parte frontal						-QD	
	Racor enchufable en un lado, parte frontal, lado derecho					1	-QR	
	Conexión roscada (abierta en la parte frontal, cerrada en la parte delantera)						-Q	
↓	M5	G1/8	G1/8	G1/4	G3/8			

1 QR Sólo carrera de 100 ... 600 mm

- M** Indicaciones mínimas
- O** Opcional

Continúa: código de pedido

DGCI - - - **KF** -

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Referencias – Conjunto modular

Tablas para realizar los pedidos									
Tamaño	18	25	32	40	63	Condiciones	Código		Entrada código
Carro	Guía de rodamiento de bolas protegida					2	-GP		
Lubricación	Estándar								
	Lubricante homologado para la industria alimentaria					3	-H1		
Función de lubricación	Estándar								
	Adaptador lubricación						-C		
Carro adicional en el lado izquierdo	Carro adicional estándar, lado izquierdo					4	-KL		
Carro adicional en el lado derecho	Carro adicional estándar, lado derecho					4	-KR		
Unidad de fijación	No								
	De 1 canal					5	-1H		
Tipo de accionamiento	No								
	Accionamiento neumático					5	-PN		
Amortiguación	Tope mecánico ajustable, sin amortiguación (estándar)								
	Amortiguadores autoajustables						-YSR		
	Amortiguadores progresivos autorregulables						-YSRW		
Certificación UE	II 3GD					7	-EX2		
Accesorios							ZUB-		ZUB-
Tipo de fijación	Pies de fijación (incluye dos elementos de fijación que deben utilizarse dependiendo de la carrera de 0 ... 2)					8	F		
	Elementos de fijación (dependiendo de la carrera, 2 ... 4 unidades)					8	M		
Tapa para ranura de detectores	1 ... 9						...L		
Ranura para la fijación de la tuerca deslizante	1 ... 9						...B		
Documentación de usuario	Renuncia explícita al manual de instrucciones por estar ya disponible (manual de instrucciones gratuito en Internet en http://www.festo.com)						0		

- 2 TR No con YSR, YSRW y adaptador lubricación C
- 3 H1 No con ejecución con protección GP, amortiguación YSR, YSRW o unidad de fijación 1H
- 4 KL, KR En un actuador lineal DGCI con carro adicional (KL, KR) se reduce la carrera útil por carro adicional por los valores que constan en la tabla → 34 y, además, por la distancia de montaje entre los carros.
- 5 1H, PN No con ejecución con protección GP; carro adicional KL, KR o lubricación H1
Únicamente con amortiguación YSRW
1H únicamente con PN
- 7 EX2 No con ejecución con protección GP y adaptador lubricación C
- 8 F, M Tabla de atribuciones → 22

Continúa: código de pedido

- [] - [] - [] - [] - [] - [] - [] - [] - ZUB - [] - [] - [] - []

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

Accesorios

FESTO

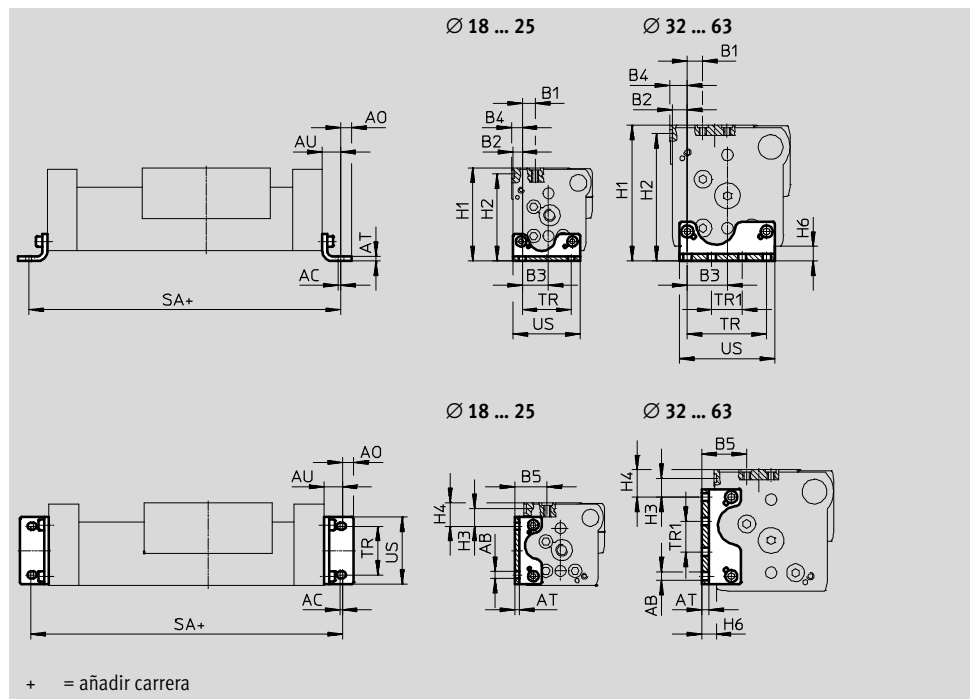
Pies de fijación HPC
(código de pedido: F)

Material:
Acero cincado



Importante

A partir de una carrera de 400 mm se necesitan elementos de fijación MUC adicionales → 22.



Dimensiones y referencias								
Para diámetro [mm]	AB Diámetro	AC	AO	AT	AU	B1	B2	B3
18	5,5	2	6,75	3	13,25	11,2	4,3	15,2
25	5,5	2	9	4	15	13,35	7,65	22,35
32	6,6	2	10	5	19	9	9	29,5
40	6,6	2	10	6	20	12,6	12,2	32,8
63	11	3	13,5	8	28	17,5	12,5	55,5

Para diámetro [mm]	B4	B5	H1	H2	H3	H4
18	5,3	23,2	64	59,5	16	21,5
25	8,65	29,5	76,5	71,5	14,35	19,35
32	10,5	27	87,5	82,5	8	13
40	14,2	36,8	111,5	104,5	15,3	22,3
63	17,5	49	172,5	164,5	22	30

Para diámetro [mm]	H6	SA	TR	TR1	US	Peso [g]	Nº art.	Tipo ¹⁾
18	7,7	176,5	30	–	38,6	58	533667	HPC-18
25	8,5	230	40	–	55	131	533668	HPC-25
32	9	288	56,5	19,5	68	239	533669	HPC-32
40	12	340	65	25	78	348	533670	HPC-40
63	19	456	111	39	133	1245	545237	HPC-63

1) Apropriado para zonas ATEX

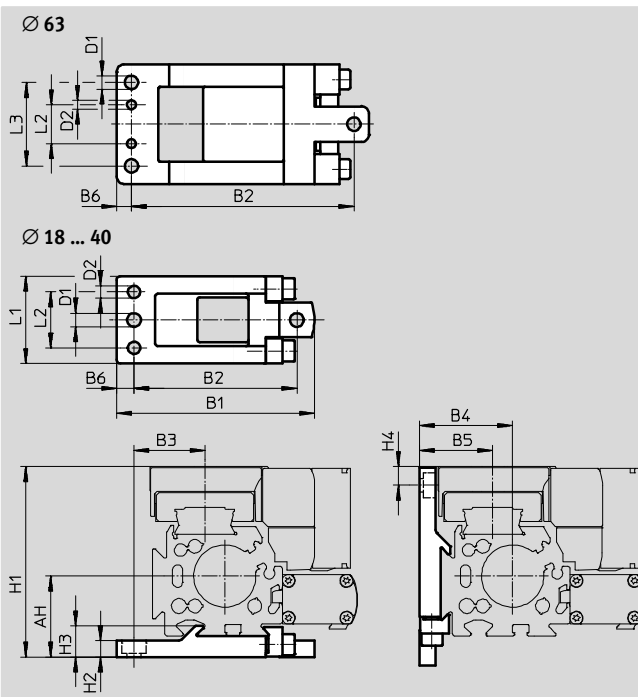
Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Accesorios

Perfil de montaje MUC
(código de pedido: M)

Material:
Acero de aleación fina



En combinación con la unidad de fijación, el elemento de montaje DADP para amortiguadores, y el módulo DADM de posiciones finales, el elemento de fijación del perfil únicamente puede montarse en la parte inferior.
Área de utilización → 22

Dimensiones y referencias

Para diámetro [mm]	AH	B1	B2 ±0,2	B3	B4	B5	B6	D1 Diámetro H13	D2 Diámetro H7
18	27,2	67,8±0,2	56±0,15	28,7	27,2	23,2	5,7	5,5	5
25	32,5	79,5±0,2	65,5±0,15	28,5	37,5	29,5	7	5,5	5
32	37,5	94±0,2	80±0,15	35	47,5	37	7	5,5	5
40	47	110,5±0,2	96±0,15	43	57	46,8	7	6,5	6
63	75	169±0,5	149±0,2	72,5	87	69	10	9	6

Para diámetro [mm]	H1	H2	H3	H4	L1	L2 ±0,05	L3 ±0,2	Peso [g]	Nº art.	Tipo ¹⁾
18	64	5,7-0,2	9,9±0,1	6,4	33±0,1	20,5	–	78	531752	MUC-18
25	76,5	6,5-0,2	12,5±0,1	7,43	35±0,1	22,5	–	113	531753	MUC-25
32	87,5	6,5-0,2	13±0,1	4	45±0,1	30	–	174	531754	MUC-32
40	111,5	8,5-0,2	16±0,1	11,3	60±0,1	44	–	346	531755	MUC-40
63	172,5	11	25,5	15	80±0,4	26	56	1080	531757	MUC-63

1) Apropiado para zonas ATEX

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

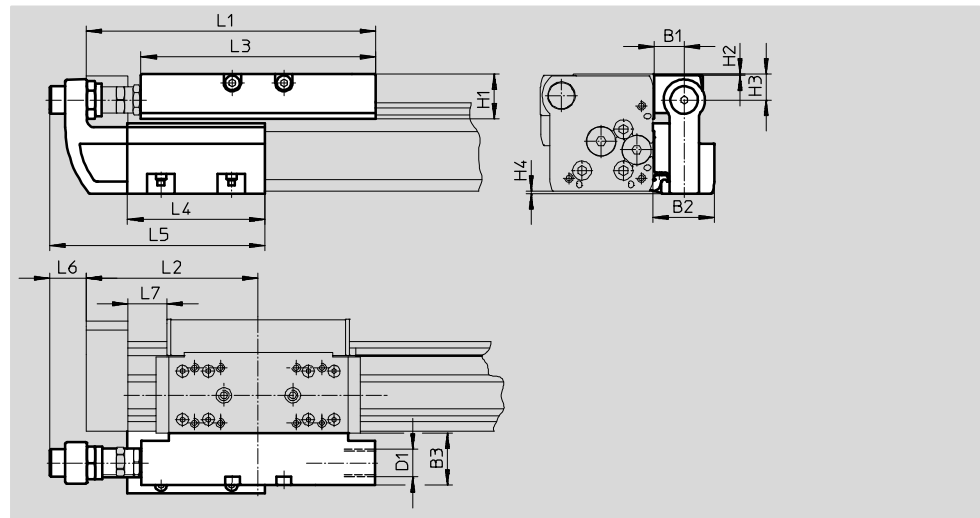
FESTO

Accesorios

Elemento de fijación de amortiguadores DADP-DGC Tope KYC

Materiales: Tope
Cuerpo: Aluminio anodizado
Escuadra de tope: Acero inoxidable fundido
Abrazadera: Acero de aleación fina
No contiene cobre ni PTFE

Elementos de sujeción de los amortiguadores
Cuerpo: Aluminio anodizado
No contiene cobre ni PTFE



Importante
Los amortiguadores no están incluidos en el suministro.
Los topes ya disponibles pueden desmontarse retirándolos de las culatas del actuador lineal para montarlos en los elementos de sujeción para amortiguadores.

Dimensiones									
Para diámetro [mm]	B1	B2	B3	D1	H1	H2	H3	H4	L1
18	16	34,5	29	M12x1	20,7	0,2	12,5	0,7	128
25	16,5	35	30	M16x1	25,5	0,5	15	1,4	168
32	16,5	35	30	M16x1	25,5	0,5	15	1,7	206,8
40	16	35,7	35	M22x1,5	37	0,5	21,5	2	255
63	25	50	40	M26x1,5	51,5	1,5	33	0	328

Para diámetro [mm]	L2	L3	L4	L5	L6	L7		
						KF	KF-GP	KF-YSR(W)
18	74,5	107	80	118,5	23,5	≥14,5	≥18	≥14,5
25	100	136	80	125	20,5	≥22,5	≥25	≥22,5
32	124,8	164	120	165	14,5	≥27,3	≥27,3	≥27,3
40	150	210	156	220,5	31	≥31	≥37	≥31
63	200	256	200	268	24	≥41	–	≥41

Importante
Para garantizar el funcionamiento seguro del sistema de medición de recorrido y la estabilidad del actuador lineal DGCI, la distancia L7 no debe ser inferior a las distancias indicadas en la tabla.

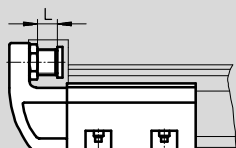
Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Accesorios

Especificaciones técnicas y referencias

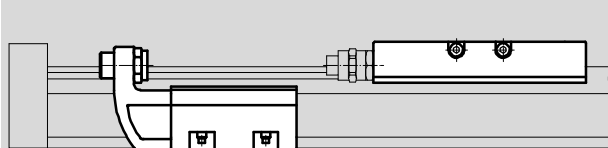
Ajuste de precisión



• Importante

El tope KYC puede utilizarse en ambos lados.

Ejemplo de montaje



• Importante

- El tope KYC puede montarse en cualquier lugar dentro de la carrera.
- Téngase en cuenta el largo L7 → 40

Para diámetro [mm]	Fuerza máxima de impacto [N]	Temperatura ambiente [°C]	CRC ¹⁾	Peso [g]	Nº art.	Tipo ²⁾
Elemento de fijación de amortiguadores DADP-DGC						
18	1100	-10 ... +80	2	130	541729	DADP-DGC-18-KF
25	1400			180	541730	DADP-DGC-25-KF
32	1700			215	541731	DADP-DGC-32-KF
40	3500			460	541732	DADP-DGC-40-KF
63	4300			1080	545245	DADP-DGC-63

1) Clase de resistencia a la corrosión CRC 2 según norma de Festo FN 940070

Componentes con moderado riesgo de corrosión. Aplicación en interiores en caso de condensación. Piezas exteriores visibles con características esencialmente decorativas en la superficie que están en contacto directo con atmósferas habituales en entornos industriales.

2) Apropriado para zonas ATEX

Para diámetro [mm]	Ajuste fino L [mm]	Temperatura ambiente [°C]	CRC ¹⁾	Peso [g]	Nº art.	Tipo ²⁾
Tope KYC						
18	10	-10 ... +80	2	400	541691	KYC-18
25	10			560	541692	KYC-25
32	10			790	541693	KYC-32
40	15			1525	541694	KYC-40
63	15			2950	545243	KYC-63

1) Clase de resistencia a la corrosión CRC 2 según norma de Festo FN 940070

Componentes con moderado riesgo de corrosión. Aplicación en interiores en caso de condensación. Piezas exteriores visibles con características esencialmente decorativas en la superficie que están en contacto directo con atmósferas habituales en entornos industriales.

2) Apropriado para zonas ATEX

• Importante

Energía de impacto admisible

→ 17

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Accesorios

Módulo de posiciones intermedias DADM-DGC

Material:

Cuerpo: Aluminio anodizado

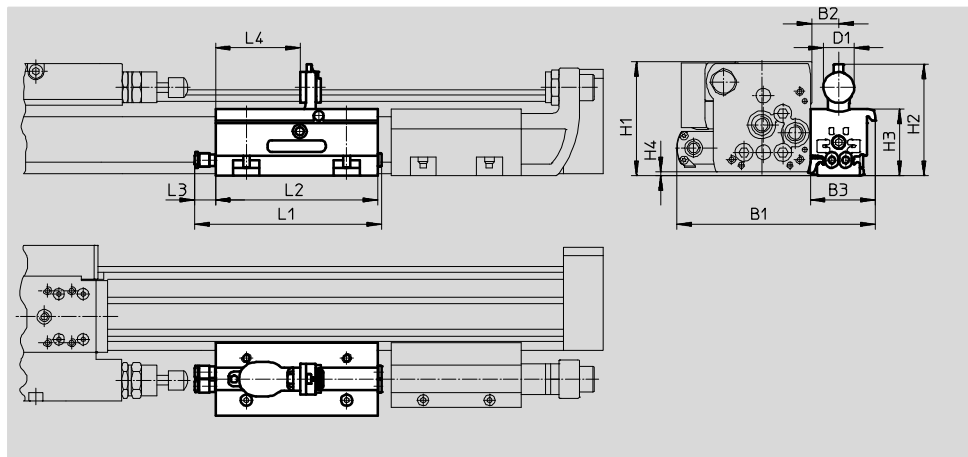
Tornillo de tope, tuerca:

Acero galvanizado

Abrazadera, palanca:

Acero de aleación fina

No contiene cobre ni PTFE



Importante

Los amortiguadores no están incluidos en el suministro. Los amortiguadores ya disponibles pueden desmontarse retirándolos de las culatas del actuador lineal para montarlos en los elementos de sujeción para amortiguadores. El actuador lineal y la unidad de posición intermedia de ningún

modo deben utilizarse sin amortiguación.

Si se utiliza un módulo de posiciones intermedias, deberá montarse adicionalmente un elemento de sujeción DADP-DGC para amortiguadores y un tope KYC.

Si se utiliza el actuador en combinación con un módulo de posición intermedia DADM-DGC, deberá tenerse en cuenta el saliente (dimensión H4). En este caso, se recomienda realizar el montaje mediante pies HPC o perfiles MUC.

Dimensiones

Para diámetro [mm]	B1	B2	B3	D1	H1	H2
25	122,5	16,5	40	19	69,4	68,6
32	138	16,5	40	19	80,2	79,7

Para diámetro [mm]	H3	H4	L1	L2	L3	L4
25	41	1,4	116	100	13,4	52,2
32	52	1,7	116	100	13,4	52,2

Importante

Energía de impacto admisible

→ 17

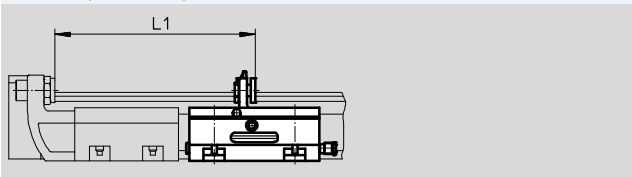
Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Accesorios

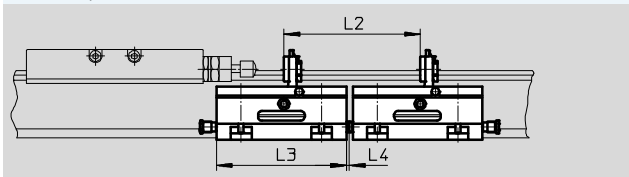
Distancia mínima

Entre el tope final y la posición intermedia



Diámetro	L1
25	145,3
32	185,3

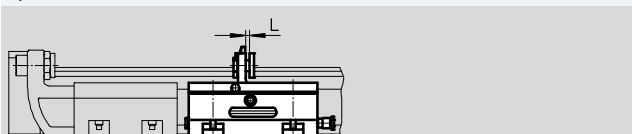
Entre dos posiciones intermedias



Diámetro	L2	L3	L4
25	105	100	2,5
32	105	100	2,5

Especificaciones técnicas y referencias

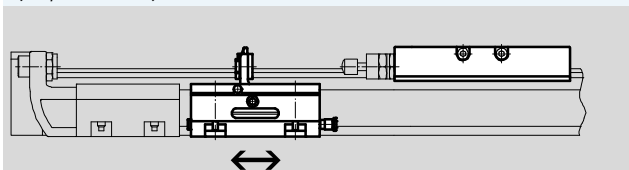
Ajuste fino L



-  - Importante

El módulo de posiciones intermedias DADM-DGC puede utilizarse en ambos lados.
Si se utiliza un módulo de posiciones intermedias, deberá montarse adicionalmente un elemento de sujeción DADP-DGC para amortiguadores y un tope KYC.

Ejemplo de montaje



-  - Importante

El módulo de posiciones intermedias DADM-DGC puede montarse en cualquier lugar dentro de la carrera.

Para diámetro	Presión de funcionamiento	Velocidad de impacto adm.	Tiempo de giro	Precisión de repetición	Conexión neumática	Ajuste fino L
[mm]	[bar]	[m/s]	[ms]	[mm]		[mm]
25	2,5 ... 8	→ 21	<100	0,02	QS-4	2
32						

Para diámetro	Temperatura ambiente	CRC ¹⁾	Posición de montaje	Detección de posiciones	Peso	Nº art.	Tipo ²⁾
[mm]	[°C]				[g]		
25	-10 ... +60	2	Indistinta	Para detectores de posición SME/SMT-10	430	541700	DADM-DGC-25-A
32					530	541701	DADM-DGC-32-A

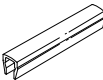
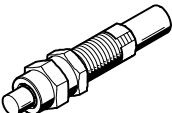
1) Clase de resistencia a la corrosión CRC 2 según norma de Festo FN 940070

Componentes con moderado riesgo de corrosión. Aplicación en interiores en caso de condensación. Piezas exteriores visibles con características esencialmente decorativas en la superficie que están en contacto directo con atmósferas habituales en entornos industriales.

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

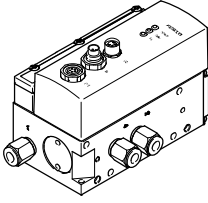
FESTO

Accesorios

Referencias						
	Para diámetro	Observación	Referencia	Nº art.	Tipo	PE ¹⁾
Tuerca deslizante HMBN ²⁾ Hojas de datos → Internet: hmbn						
	25 ... 40	Para ranura	B	547264	HMBN-5-1M5	10
	63			186566	HMBN-5-2M5	
Pasadores/casquillos para centrar ZBS, ZBH ²⁾ Hojas de datos → Internet: zbs, zbh						
	18	Para carro	–	150928	ZBS-5	10
	25 ... 63			150927	ZBH-9	
	18	Para culatas	–	150928	ZBS-5	
	25 ... 63			150927	ZBH-9	
Tapa de ranura ABP-S Hojas de datos → Internet: abp						
	18 ... 63	Para ranura para detectores Por cada 0,5 m	L	151680	ABP-5-S	2
Amortiguadores YSRW ²⁾ Hojas de datos → Internet: ysrw						
	18		YSRW	540347	YSRW-DGC-18-KF	1
	25			540349	YSRW-DGC-25-KF	
	32			540351	YSRW-DGC-32-KF	
	40			1232870	YSRW-DGC-40/50-B	
	63			543069	YSRW-DGC-63	

1) Unidades por embalaje

2) Apropiado para zonas ATEX

Referencias – Válvulas posicionadoras proporcionales – Racores rápidos roscados						
	Para diámetro	Carrera	Válvula posicionadora		Racor enchufable para DGCI	
	[mm]	[mm]	Hojas de datos → Internet: vpwp		Hojas de datos → Internet: quick star	
			Nº art.	Tipo ²⁾	Nº art.	Tipo
Para aplicaciones con controlador de ejes CPX-CMAX						
	18	100 ... 2000	550170	VPWP-4-L-5-Q6-10-E-...	153306	QSM-M5-6
	25	100 ... 160	550170	VPWP-4-L-5-Q6-10-E-...	186096	QS-G ¹ / ₈ -6
		225 ... 600	550170	VPWP-4-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8
		750 ... 2000	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8
	32	100 ... 400	550170	VPWP-4-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8
		450 ... 2000	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8
	40	100 ... 300	550170	VPWP-4-L-5-Q8-10-E-...	186099	QS-G ¹ / ₄ -8
		360 ... 750	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186099	QS-G ¹ / ₄ -8
		850 ... 2000	550172	VPWP-8-L-5-Q10-10-E-...	186101	QS-G ¹ / ₄ -10
	63	100 ... 300	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186100	QS-G ³ / ₈ -8
		360 ... 750	550172	VPWP-8-L-5-Q10-10-E-...	186102	QS-G ³ / ₈ -10
		850 ... 2000	1552544	VPWP-10-L-5-Q-10-E-G-EX1	186103	QS-G ³ / ₈ -12

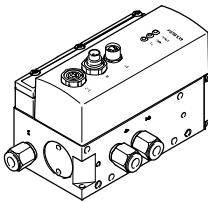
1) Unidades por embalaje

2) Apropiado para zonas ATEX

Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Accesorios

Referencias – Válvulas posicionadoras y racores enchufables								
	Para diámetro	Carrera	Válvula posicionadora		Racor enchufable para DGCI		PE ¹⁾	
	[mm]	[mm]	Hojas de datos ➔ Internet: vpwp		Hojas de datos ➔ Internet: quick star			
			Nº art.	Tipo ²⁾	Nº art.	Tipo		
	Para regulador de posiciones finales Soft Stop CPX-CMPX, horizontal							
	18	100 ... 1750	550170	VPWP-4-L-5-Q6-10-E-...	153306	QSM-M5-6	10	
		2 000	550171	VPWP-6-L-5-Q-10-E-...	153306	QSM-M5-6		
	25	100 ... 160	550170	VPWP-4-L-5-Q6-10-E-...	186096	QS-G ¹ / ₈ -6		
		225 ... 300	550170	VPWP-4-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8		
		360 ... 2000	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8		
	32	100	550170	VPWP-4-L-5-Q6-10-E-...	186096	QS-G ¹ / ₈ -6		
		160 ... 1000	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8		
		1 250 ... 2000	550172	VPWP-8-L-5-Q-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8		
	40	100 ... 500	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186099	QS-G ¹ / ₄ -8		
		600 ... 750	550172	VPWP-8-L-5-Q-10-E-...	186099	QS-G ¹ / ₄ -8		
		850 ... 2000	550172	VPWP-8-L-5-Q10-10-E-...	186101	QS-G ¹ / ₄ -10		
	63	100 ... 160	550170	VPWP-4-L-5-Q8-10-E-...	186100	QS-G ³ / ₈ -8		
		225 ... 300	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186100	QS-G ³ / ₈ -8		
		360 ... 450	550172	VPWP-8-L-5-Q10-10-E-...	186102	QS-G ³ / ₈ -10		
		500 ... 2000	1552544	VPWP-10-L-5-Q-10-E-G-EX1	186103	QS-G ³ / ₈ -12		
	Para regulador de posiciones finales Soft Stop CPX-CMPX, vertical							
	18	100 ... 1750	550170	VPWP-4-L-5-Q6-10-E-...	153306	QSM-M5-6	10	
		2 000	550171	VPWP-6-L-5-Q-10-E-...	153306	QSM-M5-6		
	25	100 ... 160	550170	VPWP-4-L-5-Q6-10-E-...	186096	QS-G ¹ / ₈ -6		
		225 ... 750	550170	VPWP-4-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8		
		850 ... 2000	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8		
	32	100	550170	VPWP-4-L-5-Q6-10-E-...	186096	QS-G ¹ / ₈ -6		
		160 ... 300	550170	VPWP-4-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8		
		360 ... 1750	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8		
		2 000	550172	VPWP-8-L-5-Q-10-E-...	186098	QS-G ¹ / ₈ -8		
	40	100 ... 225	550170	VPWP-4-L-5-Q8-10-E-...	186099	QS-G ¹ / ₄ -8		
300 ... 750		550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186099	QS-G ¹ / ₄ -8			
850 ... 1000		550171	VPWP-6-L-5-Q-10-E-...	186101	QS-G ¹ / ₄ -10			
1 250 ... 2000		550172	VPWP-8-L-5-Q10-10-E-...	186101	QS-G ¹ / ₄ -10			
63	100 ... 160	550170	VPWP-4-L-5-Q8-10-E-...	186100	QS-G ³ / ₈ -8			
	225 ... 300	550171	VPWP-6-L-5-Q8-10-E-...	186100	QS-G ³ / ₈ -8			
	360 ... 450	550172	VPWP-8-L-5-Q10-10-E-...	186102	QS-G ³ / ₈ -10			
	500 ... 2000	1552544	VPWP-10-L-5-Q-10-E-G-EX1	186103	QS-G ³ / ₈ -12			

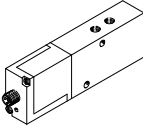
1) Unidades por embalaje

2) Apropriado para zonas ATEX

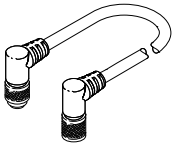
Actuadores lineales DGCI con sistema de medición de recorrido

FESTO

Accesorios

Referencias – Válvulas posicionadoras y racores enchufables							
	Para diámetro	Carrera	Válvula posicionadora		Racor enchufable para DGCI		
	[mm]	[mm]	Nº art.	Tipo	Nº art.	Tipo	PE ¹⁾
	Para regulador de posiciones finales Soft Stop SPC11-MTS-AIF-2, horizontal						
	18	100 ... 300	154200	MPYE-5-M5-010-B	153306	QSM-M5-6	10
		360 ... 1750	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	153306	QSM-M5-6	
		2000	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	153306	QSM-M5-6	
	25	100 ... 160	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186096	QS-G1/8-6	
		225 ... 300	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186098	QS-G1/8-8	
		360 ... 2000	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	186098	QS-G1/8-8	
	32	100	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186096	QS-G1/8-6	
		160 ... 1000	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	186098	QS-G1/8-8	
		1 250 ... 2000	151694	MPYE-5-1/4-010-B	186098	QS-G1/8-8	
	40	100 ... 500	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	186099	QS-G1/4-8	
		600 ... 750	151694	MPYE-5-1/4-010-B	186099	QS-G1/4-8	
		850 ... 2000	151694	MPYE-5-1/4-010-B	186101	QS-G1/4-10	
	63	100 ... 160	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186100	QS-G3/8-8	
		225 ... 300	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	186100	QS-G3/8-8	
		360 ... 450	151694	MPYE-5-1/4-010-B	186102	QS-G3/8-10	
		500 ... 2000	151695	MPYE-5-3/8-010-B	186103	QS-G3/8-12	
	Para regulador de posiciones finales Soft Stop SPC11-MTS-AIF-2, vertical						
	18	100 ... 300	154200	MPYE-5-M5-010-B	153306	QSM-M5-6	10
		360 ... 1750	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	153306	QSM-M5-6	
		2000	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	153306	QSM-M5-6	
	25	100 ... 160	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186096	QS-G1/8-6	
		225 ... 750	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186098	QS-G1/8-8	
		850 ... 2000	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	186098	QS-G1/8-8	
	32	100	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186096	QS-G1/8-6	
		160 ... 300	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186098	QS-G1/8-8	
		360 ... 1750	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	186098	QS-G1/8-8	
		2000	151694	MPYE-5-1/4-010-B	186098	QS-G1/8-8	
40	100 ... 225	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186099	QS-G1/4-8		
	300 ... 750	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	186099	QS-G1/4-8		
	850 ... 1000	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	186101	QS-G1/4-10		
	1 250 ... 2000	151694	MPYE-5-1/4-010-B	186101	QS-G1/4-10		
63	100 ... 160	151692	MPYE-5-1/8-LF-010-B	186100	QS-G3/8-8		
	225 ... 300	151693	MPYE-5-1/8-HF-010-B	186100	QS-G3/8-8		
	360 ... 450	151694	MPYE-5-1/4-010-B	186102	QS-G3/8-10		
	500 ... 2000	151695	MPYE-5-3/8-010-B	186103	QS-G3/8-12		

1) Unidades por embalaje

Referencias – Cables				
	Descripción	Longitud del cable [m]	Nº art.	Tipo ¹⁾
Conexión entre controlador de ejes CPX-CMAX / regulador de posiciones finales CPX-CMPX y la válvula posicionadora VPWP				
	Conector acodado tipo clavija y conector acodado tipo zócalo	0,25	540327	KVI-CP-3-WS-WD-0,25
		0,5	540328	KVI-CP-3-WS-WD-0,5
		2	540329	KVI-CP-3-WS-WD-2
		5	540330	KVI-CP-3-WS-WD-5
		8	540331	KVI-CP-3-WS-WD-8
	Conector recto tipo clavija y conector recto tipo zócalo	2	540332	KVI-CP-3-GS-GD-2
		5	540333	KVI-CP-3-GS-GD-5
		8	540334	KVI-CP-3-GS-GD-8

1) Apropriado para zonas ATEX