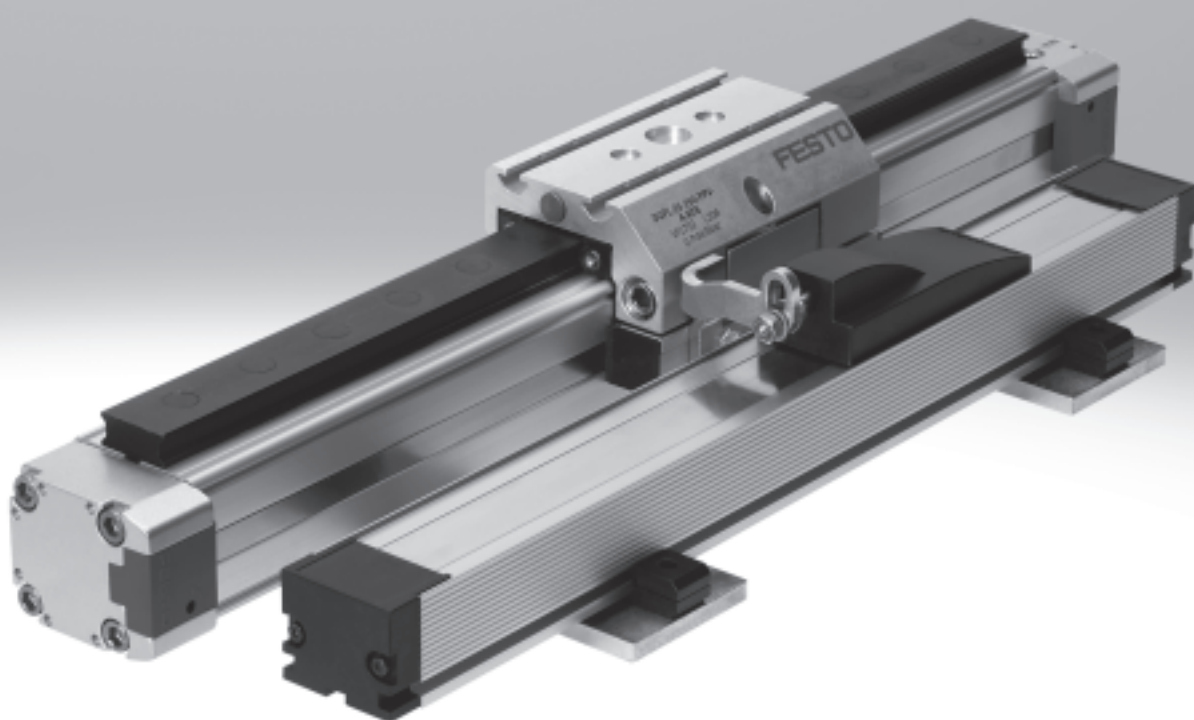


Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

FESTO



Cilindros con sistema de medición de recorrido

Cuadro general de los productos

Función	Tipo	Descripción resumida
Actuadores	sin vástago	
	DDLI 	<ul style="list-style-type: none"> • Sin guía • Con sistema de medición de recorrido sin contacto • Sobre la base del actuador lineal DGC-K • Conexiones de aire comprimido en la parte frontal • Producto del sistema de la técnica de manipulación y montaje
	DDCI 	<ul style="list-style-type: none"> • Con guía • Con sistema de medición de recorrido sin contacto • Sobre la base del actuador lineal DGC • Conexiones de aire comprimido frontales o en la parte delantera • Producto del sistema de la técnica de manipulación y montaje
	DGPI/DGPIL 	<p>No utilizar para equipos nuevos.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Con o sin guía • Con sistema de medición de recorrido integrado, sin contacto • Múltiples posibilidades de adaptación a los actuadores • Producto del sistema de la técnica de manipulación y montaje
	DGP/DGPL 	<p>No utilizar para equipos nuevos.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Con o sin guía • Con potenciómetro o con sistema de medición de recorrido sin contacto incorporado • Con unidad de bloqueo • Múltiples posibilidades de adaptación a los actuadores
	con vástago	
	DNCI 	<ul style="list-style-type: none"> • Con sistema de medición de recorrido sin contacto • Diversas variantes de vástagos • Cilindro normalizado en la norma ISO 15552 
	DDPC 	<ul style="list-style-type: none"> • Con sistema de medición de recorrido sin contacto • Diversas variantes de vástagos • Cilindro normalizado en la norma ISO 15552 
DNC/DSBC 	<ul style="list-style-type: none"> • Con potenciómetro MLO-LWG • Diversas variantes de vástagos • Cilindro normalizado en la norma ISO 15552 	
Actuador giratorio	Actuador giratorio	
	DSMI 	<ul style="list-style-type: none"> • Sobre la base del actuador giratorio DSM • Potenciómetro giratorio integrado • Construcción compacta • Múltiples posibilidades de fijación

Cilindros con sistema de medición de recorrido

Cuadro general de los productos

Diámetro del émbolo	Carrera / ángulo de giro [mm/°]	Apropiado				
		para posicionamiento con		para regulador de posiciones finales		como cilindro de medición
		CPX-CMAX	SPC200	CPX-CMPX	SPC11	
sin vástago						
25, 32, 40	100, 160, 225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 850, 1 000, 1 250, 1 500, 1 750, 2 000	■	■	■	■	■
18, 25, 32, 40, 63	100, 160, 225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 850, 1 000, 1 250, 1 500, 1 750, 2 000	■	■	■	■	■
25, 32, 40, 50, 63	225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 1 000, 1 250, 1 500, 1 750, 2 000	■	■	■	■	■
25, 32, 40, 50, 63	225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 1 000, 1 250, 1 500, 1 750, 2 000	-	■	-	■	■
con vástago						
32, 40, 50, 63	10 ... 2 000	-	-	-	-	■
	100 ... 750	■	■	■	■	-
80, 100	10 ... 2 000	-	-	-	-	■
	100 ... 750	■	■	■	■	-
32, 40, 50, 63, 80	100, 150, 225, 300, 360, 450, 600, 750	■	■	■	■	■
Actuador giratorio						
25, 40, 63	270	■	■	■	■	■

Cilindros con sistema de medición de recorrido

Características

FESTO

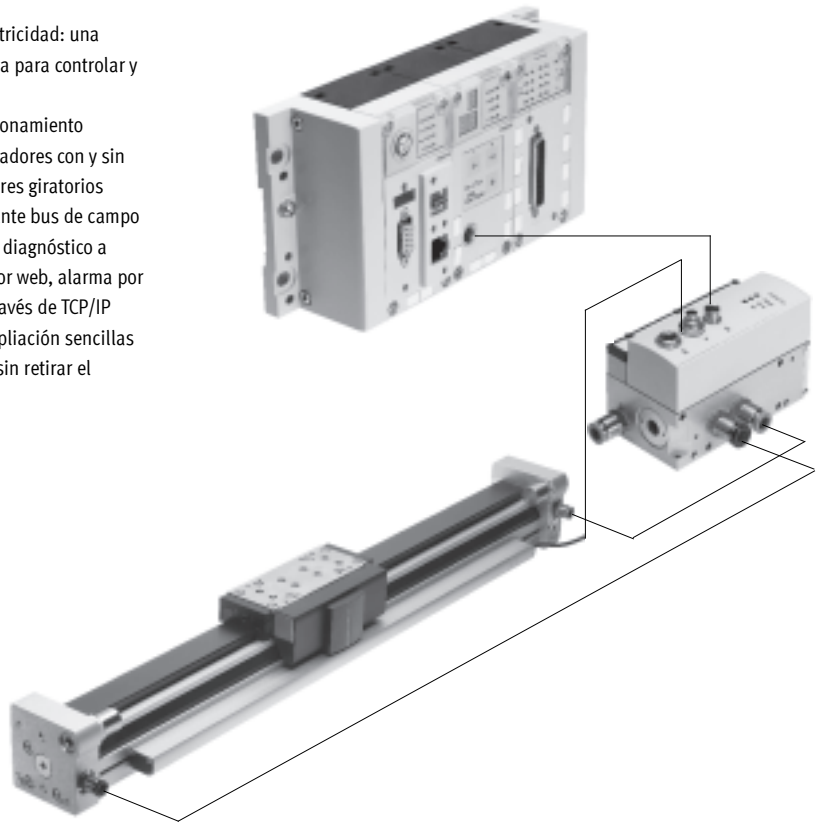
Tecnología servoneumática de accionamiento

Aplicaciones de posicionamiento y Soft Stop como parte integral del terminal de válvulas CPX: el sistema periférico modular para tareas de automatización descentralizadas.

Gracias al sistema modular, es posible combinar en el terminal CPX casi indistintamente válvulas, entradas y salidas digitales, módulos de posicionamiento y reguladores de posiciones finales, según lo exija cada aplicación.

Ventajas:

- Neumática y electricidad: una misma plataforma para controlar y posicionar
- Técnica de posicionamiento innovadora: actuadores con y sin vástago, actuadores giratorios
- Activación mediante bus de campo
- Mantenimiento y diagnóstico a distancia, servidor web, alarma por SMS y e-mail a través de TCP/IP
- Sustitución y ampliación sencillas de los módulos, sin retirar el cableado



Controlador de ejes CPX-CMAX



Libre elección:
Regulación de posiciones y de fuerza, accionamiento directo o recurriendo a uno de los 64 movimientos configurables.
Además:
la retransmisión configurable de datos permite obtener secuencias funcionales sencillas con el controlador de ejes CPX-CMAX.
Identificación completa:
identificación automática de todos los participantes con sus respectivos datos en el controlador CPX-CMAX.

Una solución eficiente:
el controlador CPX-CMAX permite el accionamiento de un freno o de una unidad de bloqueo a través de la válvula posicionadora VPWP.
Hasta ocho módulos (máx. ocho ejes) pueden funcionar de modo simultáneo e independientemente entre sí.
Puesta en funcionamiento mediante FCT (software de configuración de Festo) o a través de bus de campo: no es necesario programar, sólo hay que configurar.

Hojas de datos → Internet: cpx-cmax

Ventajas:

- Mayor versatilidad
- Apropiado para productos OEM: puesta en funcionamiento también a través de bus de campo
- Instalación y puesta en funcionamiento sencillas y rápidas
- Solución económicamente eficiente
- Programación del equipo utilizando el PLC del cliente

Cilindros con sistema de medición de recorrido

Características

Regulador de posiciones finales CPX-CMPX



Movimientos rápidos entre los topes mecánicos en las posiciones finales del cilindro y avance suave sin impacto hasta la posición final. Puesta en funcionamiento rápida y sencilla mediante panel de mando, bus de campo o PDA. Regulación mejorada de inmovilización. El controlador CMPX permite el accionamiento de un freno o de una unidad de bloqueo a través de la válvula posicionadora VPWP.

Con el terminal CPX es posible controlar hasta nueve reguladores de posiciones finales. La cantidad únicamente depende del bus de campo seleccionado. Todos los datos del sistema pueden leerse y escribirse a través del bus de campo. Por ejemplo, también las posiciones intermedias.

Hojas de datos → Internet: [cpx-cmpx](#)

Ventajas:

- Mayor versatilidad
- Apropriado para productos OEM: puesta en funcionamiento también a través de bus de campo
- Instalación y puesta en funcionamiento sencillas y rápidas
- Solución económicamente eficiente
 - aumentar los ciclos hasta en un 30 %
 - vibraciones mucho menores en el equipo
- Mejora de la calidad del puesto de trabajo, gracias a un nivel de ruidos mucho menor
- El diagnóstico ampliado permite reducir el tiempo necesario para el mantenimiento de la máquina

Válvula posicionadora VPWP



La válvula posicionadora de 5/3 vías para aplicaciones con Soft Stop y tareas de posicionamiento neumático. Plenamente digitalizada: con sensores de presión integrados, con nuevas funciones de diagnóstico. Disponible en tamaños 4, 6, 8 y 10. Caudales de 350, 700, 1 400 y 2 000 l/min.

Con salida para el accionamiento de un freno. Conexiones de aire comprimido identificadas mediante colores. Con los cables prefabricados es posible establecer rápidamente y sin errores las conexiones con los controladores CPX-CMPX y CPX-CMAX.

Hojas de datos → Internet: [vpwp](#)

Ventajas:

- Instalación y puesta en funcionamiento sencillas y rápidas
- Reducción de las paralizaciones involuntarias de las máquinas, gracias a las nuevas posibilidades de diagnóstico
- Con salida para el accionamiento de un freno/de una unidad de bloqueo

Módulo de medición CPX-CMIX



Gracias al registro y a la transmisión completamente digitalizada de los datos, los cilindros neumáticos se transforman en sensores. Gran precisión de repetición e integración de transmisores de valores de medición analógicos y digitales.

Apropriado para el actuador lineal DGCI con sistema de medición absoluta, para el actuador con vástago DNCI/DDPC con sistema de medición incremental, o bien para un potenciómetro tipo MLO.

Hojas de datos → Internet: [cpx-cmix](#)

Ventajas:

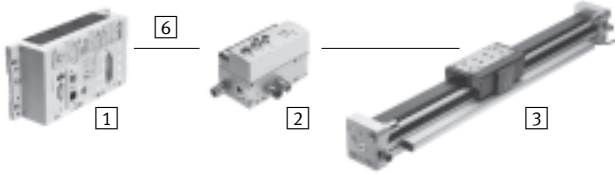
- Se pueden documentar todos los pasos del proceso, por lo que la calidad aumenta considerablemente
- La fuerza de compresión regulable (mediante regulador de presión) consigue aumentar la precisión del sensor de medición
- En el caso de los sistemas de medición absoluta de recorridos, puede activarse de inmediato la posición real

Cilindros con sistema de medición de recorrido

Opciones de accionamiento

Sistema con actuador lineal DDLI, DGCI

Hojas de datos → Internet: [ddli](#) o [dgci](#)



- 1 Módulo de controlador CPX-CMPX o CPX-CMAX
- 2 Válvula posicionadora VPWP
- 3 Actuador lineal DDLI, DGCI con sistema de medición de recorrido
- 6 Cable de conexión KVI-CP-3-...

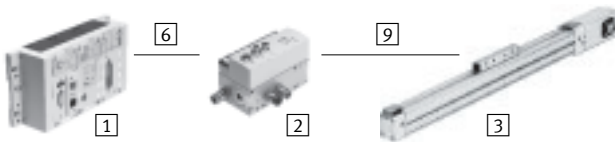
- Actuador neumático lineal sin vástago, con sistema de medición de recorrido, con o sin guía de rodamiento de bolas
- Sistema de medición de recorrido sin contacto, medición absoluta
- Diámetro:
 - para DGCI: 18 ... 63 mm
 - para DDLI: 25 ... 40 mm
- Carrera: 100 ... 2 000 mm con longitudes fijas
- Aplicaciones con Soft Stop y posicionamiento neumático
- Masa de la carga: 1 ... 180 kg
- No es necesaria la interfaz de sensor

Ventajas:

- Unidad de accionamiento lista para el montaje
- DDLI para la conexión sencilla al sistema de guías del cliente
- Movimientos de excelentes cualidades
- Para posicionamiento rápido con precisión de hasta $\pm 0,2$ mm (únicamente con controlador de ejes CPX-CMAX)

Sistema con actuador lineal DGPI, DGPI o con sistema de medición de recorrido MME-MTS

Hojas de datos → Internet: [dgpil](#)



- 1 Módulo de controlador CPX-CMPX o CPX-CMAX
- 2 Válvula posicionadora VPWP
- 3 Actuador lineal DGPI, DGPIL con sistema de medición de recorrido
- 6 Cable de conexión KVI-CP-3-...
- 9 NEBP-M16W6-K-2-M9W5

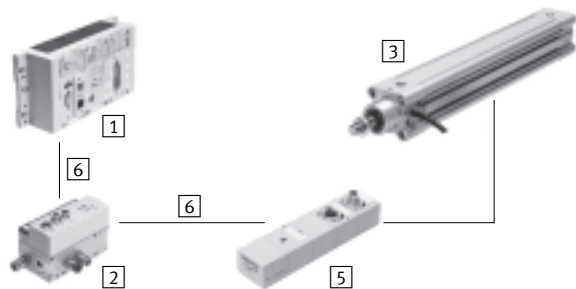
- Actuador neumático lineal sin vástago, con sistema de medición de recorrido, con o sin guía de rodamiento de bolas
- Sistema de medición de recorrido sin contacto, medición absoluta
- Diámetro: 25 ... 63 mm
- Carrera: 225 ... 2 000 mm con longitudes fijas
- Aplicaciones con Soft Stop y posicionamiento neumático
- Masa de la carga: 2 ... 180 kg
- No es necesaria la interfaz de sensor

Ventajas:

- Unidad de accionamiento lista para el montaje
- DGPI para la conexión sencilla al sistema de guías del cliente
- Movimientos de excelentes cualidades
- Para posicionamiento rápido con precisión de hasta $\pm 0,2$ mm (únicamente con controlador de ejes CPX-CMAX)

Sistema con cilindro normalizado DNCI, DDPC

Hojas de datos → Internet: [dncl](#)



- 1 Módulo de controlador CPX-CMPX o CPX-CMAX
- 2 Válvula posicionadora VPWP
- 3 Cilindros normalizados con sistema de medición de recorrido DNCI, DDPC
- 5 Interfaz de sensor CASM-S-D3-R7
- 6 cable de conexión KVI-CP-3-...

- Cilindro normalizado con sistema de medición de recorrido incorporado. Corresponde a las normas DIN ISO 6432, VDMA 24 562, NF E 49 003.1 y Uni 10 290
- Sistema de medición de recorrido sin contacto; medición incremental
- Diámetro: 32 ... 100 mm
- Carrera: 100 ... 750 mm
- Aplicaciones con Soft Stop y posicionamiento neumático
- Carga de la masa de 3 ... 450 kg e interfaz de sensor apropiada CASM-S-D3-R7
- Con los cables preconfeccionados es posible establecer las conexiones eléctricas rápidamente y sin errores

Ventajas:

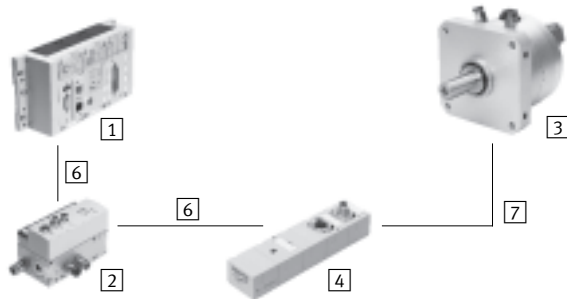
- Unidad de accionamiento compacta
- Utilización universal
- También con unidad de guía
- Para posicionamiento rápido con precisión de hasta $\pm 0,5$ mm (únicamente con controlador de ejes CPX-CMAX)

Cilindros con sistema de medición de recorrido

Opciones de accionamiento

Sistema con actuador giratorio DSMI

Hojas de datos → Internet: dsmi



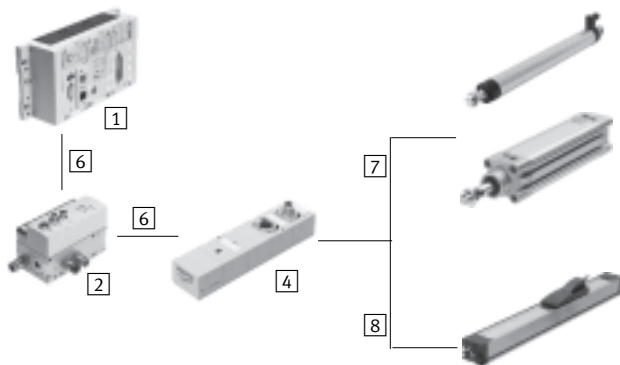
- 1 Módulo de controlador CPX-CMPX o CPX-CMAX
- 2 Válvula posicionadora VPWP
- 3 Actuador giratorio DSMI con sistema de medición de recorrido
- 4 Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3
- 6 Cable de conexión KVI-CP-3-...
- 7 Cable de conexión NEBC-P1W4-K-0,3-N-M12G5

- Actuador giratorio DSMI con sistema de medición de recorrido integrado
- De construcción idéntica a la unidad giratoria neumática DSM
- Sistema de medición absoluta del recorrido mediante potenciómetro
- Ángulo de rotación: 0 ... 270°
- Tamaño: 25, 40, 63
- Momento de giro máx.: 5 ... 40 Nm
- Aplicaciones con Soft Stop y posicionamiento neumático
- Momentos de inercia de la masa 15 ... 6 000 kgcm² e interfaz de sensores apropiado CASM-S-D2-R3
- Con los cables preconfeccionados es posible establecer rápidamente y sin errores la conexión con la válvula posicionadora VPWP

- Ventajas:
- Unidad de accionamiento compacta, lista para el montaje y su inmediata utilización
 - Gran aceleración angular
 - Con topes fijos ajustables
 - Para posicionamiento rápido con precisión de hasta ±0,2° (únicamente con controlador de ejes CPX-CMAX)

Sistema con potenciómetro

Hojas de datos → Internet: casm



- 1 Módulo de controlador CPX-CMPX o CPX-CMAX
- 2 Válvula posicionadora VPWP
- 4 Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3
- 6 Cable de conexión KVI-CP-3-...
- 7 Cable de conexión NEBC-P1W4-K-0,3-N-M12G5
- 8 Cable de conexión NEBC-A1W3-K-0,4-N-M12G5

- Posibilidad de montaje de potenciómetros de medición absoluta, alto grado de protección
- Con vástago o arrastrador
- Margen de medición: 100 ... 2 000 mm
- Con los cables preconfeccionados es posible establecer rápidamente y sin errores la conexión con la interfaz de sensor CASM
- Aplicaciones con Soft Stop y posicionamiento neumático con cilindros de diámetros de 25 ... 80 mm, por ejemplo DNC o DSBC
- Masa de la carga: 1 ... 300 kg

- Ventajas:
- Instalación y puesta en funcionamiento sencillas y rápidas
 - Solución económicamente eficiente
 - Utilización también en entornos industriales difíciles
 - Variedad de actuadores: CPX-CMPX y CPX-CMAX también son apropiados para cilindros con sistema de medición externo

Cilindros con sistema de medición de recorrido

Opciones de accionamiento

Componentes para sistemas Soft Stop con regulador de posiciones finales CPX-CMPX							
	Actuador lineal		Cilindro normal.	Actuador giratorio	Sistema de medición de recorrido		→ Página/ Internet
	DDLI/DGCI	DGPI	DNCI, DDPG	DSMI	MLO-LWG/-TLF	MME-MTS	
Regulador de posiciones finales CPX-CMPX	■	■	■	■	■	■	cmpx
Válvula posicionadora VPWP	■	■	■	■	■	■	vpwp
Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3	-	-	-	■	■	-	casm
Interfaz de sensor CASM-S-D3-R7	-	-	■	-	-	-	casm
Cable de conexión KVI-CP-3-...	■	■	■	■	■	■	kvi
Cable de conexión NEBC-P1W4-...	-	-	-	■	■ / -	-	nebc
Cable de conexión NEBC-A1W3-...	-	-	-	-	- / ■	-	nebc
Cable de conexión NEBP-M16W6-...	-	■	-	-	-	■	nebp

Componentes para sistemas neumáticos de posicionamiento, con controlador de ejes CPX-CMAX							
	Actuador lineal		Cilindro normal.	Actuador giratorio	Sistema de medición de recorrido		→ Página/ Internet
	DDLI/DGCI	DGPI	DNCI, DDPG	DSMI	MLO-LWG/-TLF	MME-MTS	
Controlador de ejes CPX-CMAX	■	■	■	■	■	■	cmax
Válvula posicionadora VPWP	■	■	■	■	■	■	vpwp
Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3	-	-	-	■	■	-	casm
Interfaz de sensor CASM-S-D3-R7	-	-	■	-	-	-	casm
Cable de conexión KVI-CP-3-...	■	■	■	■	■	■	kvi
Cable de conexión NEBC-P1W4-...	-	-	-	■	■ / -	-	nebc
Cable de conexión NEBC-A1W3-...	-	-	-	-	- / ■	-	nebc
Cable de conexión NEBP-M16W6-...	-	■	-	-	-	■	nebp

Componentes del sistema para cilindro de medición, con módulo de medición CPX-CMIX							
	Actuador lineal		Cilindro normal.	Actuador giratorio	Sistema de medición de recorrido		→ Página/ Internet
	DDLI/DGCI	DGPI	DNCI, DDPG	DSMI	MLO-LWG/-TLF	MME-MTS	
Módulo de medición CPX-CMIX-M1-1	■	■	■	■	■	■	cmix
Interfaz de sensor CASM-S-D2-R3	-	-	-	■	■	-	casm
Interfaz de sensor CASM-S-D3-R7	-	-	■	-	-	-	casm
Cable de conexión KVI-CP-3-...	(■) ¹⁾	(■) ¹⁾	■	■	■	(■)	kvi
Cable de conexión NEBC-P1W4-...	-	-	-	■	■ / -	-	nebc
Cable de conexión NEBC-A1W3-...	-	-	-	-	- / ■	-	nebc
Cable de conexión NEBP-M16W6-...	-	■	-	-	-	■	nebp

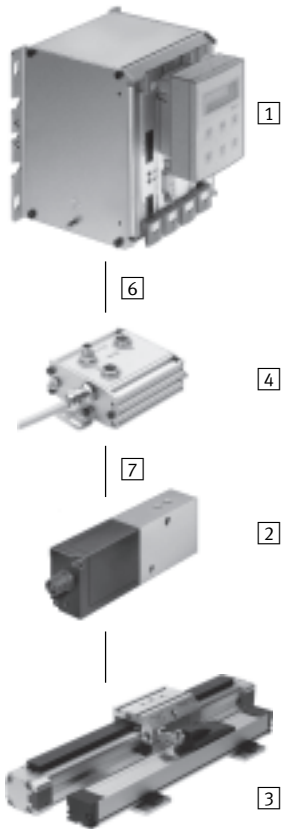
1) Como prolongación

Cilindros con sistema de medición de recorrido

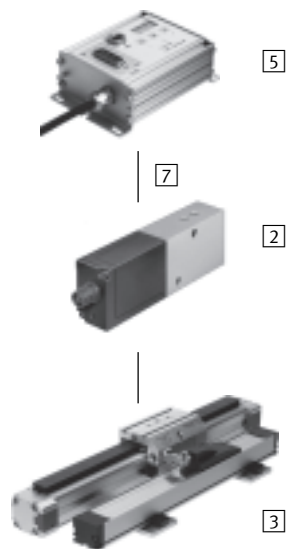
Resumen

Componentes individuales para tareas de posicionamiento con controlador de ejes SPC200
 → Internet: spc200

con regulador de posiciones finales SPC11
 → Internet: spc11



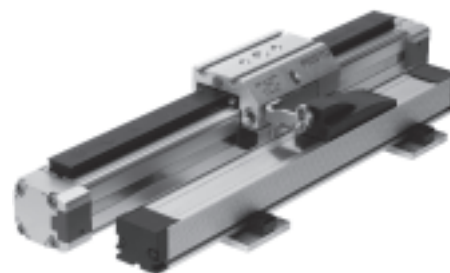
- 1 Controladores de ejes SPC200
- 2 Válvula posicionadora MPYE
- 3 Actuador lineal DGPL
- 4 Interfaz de ejes SPC-AIF-POT
- 6 Cable KSPC-AIF-...
- 7 Cable KMPYE-AIF-...



- 2 Válvula posicionadora MPYE
- 3 Actuador lineal DGPL
- 5 Regulador de posiciones finales SPC11-POT-TLF
- 7 Cable KMPYE-AIF-...

DGPL con guía de rodamiento de bolas

- Diámetro del émbolo de 25 ... 63 mm
- Carrera de 225 ... 2 000 mm
- Carro estándar o prolongación del carro
- Gran capacidad de carga
- Alimentación de aire comprimido en ambos lados



DGPL con guía de rodamiento de bolas y unidad de fijación

- Diámetro del émbolo de 25 ... 40 mm
- Carrera de 225 ... 2 000 mm
- Carro estándar o prolongación del carro
- El carro que funciona en sentido vertical, queda aprisionado por la unidad de fijación en caso de una caída de presión
- Gran capacidad de carga
- Alimentación de aire comprimido en ambos lados



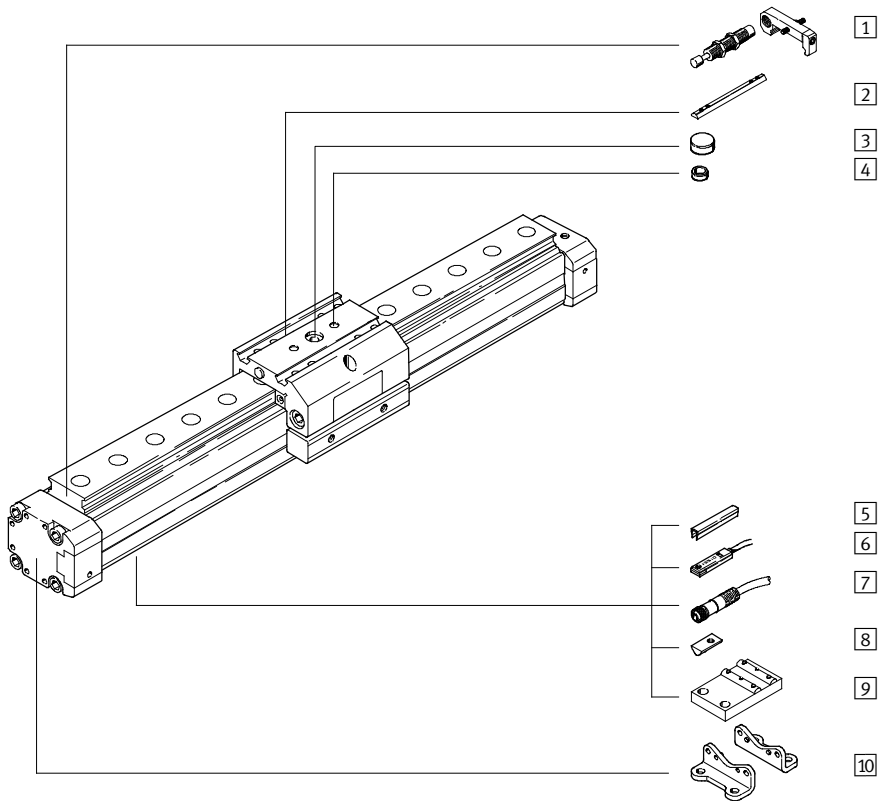
No utilizar para nuevas construcciones

- 1 - Tipo armonizado

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Cuadro general de periféricos

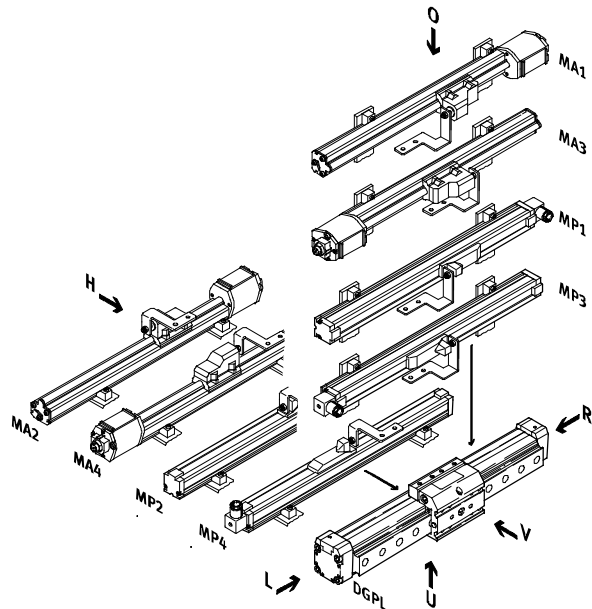
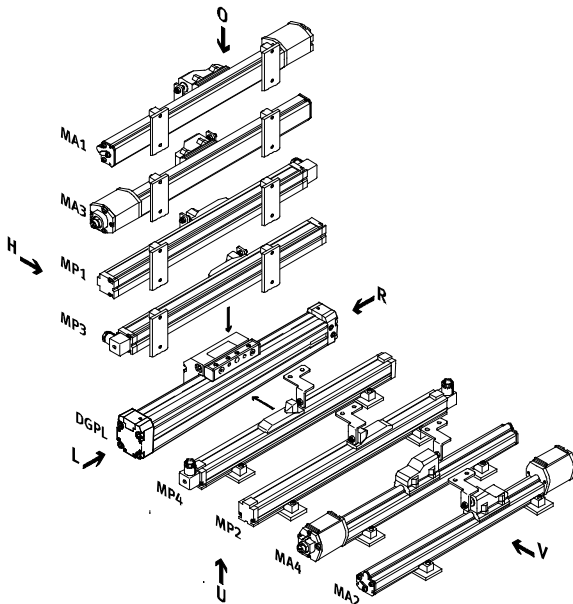
FESTO



Posición de montaje del sistema de medición 11

Carro detrás (SH)

Carro delante (SV)



Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Cuadro general de periféricos

Variantes y accesorios		
Tipo	Descripción resumida	→ Página/Internet
1 Conjuntos de amortiguadores C	Para evitar daños en las posiciones finales en caso de un fallo en el sistema	28
2 Tuerca deslizante para carros X	Para la fijación de cargas y periféricos en el carro	29
3 Fijación central Q	Para centrar cargas y periféricos en el carro	29
4 Casquillos para centrar Z	Para centrar cargas y periféricos en el carro	29
5 Tapa para ranuras B/S	Para proteger contra la suciedad	29
6 Detectores de proximidad G/H/I/J/N	Para la consulta adicional de la posición del émbolo; equipo opcional y a pedir sólo en combinación con el código A del sistema modular del actuador	31
7 Cable de conexión U	Para detectores de posición	31
8 Tuerca deslizante para perfil de fijación Y	Para la fijación de componentes suplementarios	29
9 Soporte central M	Para fijación del eje	26
10 Fijación por pies F	Para fijación del eje	26
11 Posición de montaje del sistema de medición MA1 ... MA4/MP1 ... MP4	Para medir la posición del actuador	22

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Código del producto

		DGPL	-	25	-	500	-	PPV	-	A	-	B	-	KF	-	KU	-	GK	-	SV	-	D2	-	MP2
Tipo		DGPL																						
DGPL	Actuador lineal																							
Diámetro del émbolo [mm]		25																						
Carrera [mm]		500																						
Amortiguación		PPV																						
PPV	Amortiguación neumática regulable a ambos lados																							
Detección de posiciones		A																						
A	Para detectores de posición																							
Generación		B																						
B	Serie B																							
Guía		KF																						
KF	Husillo de bolas																							
Unidad de fijación		KU																						
KU	Unidad de fijación debajo																							
Versión básica		GK																						
GK	Carro estándar																							
GV	Carro largo																							
Posición de montaje del carro		SV																						
SV	Delante																							
SH	Carro detrás																							
Conexión de aire		D2																						
D2	Conexión en ambos lados																							
Posición de montaje del sistema de medición de recorrido		MP1																						
MP1	Potenciómetro, posición 1, montado																							
MP2	Potenciómetro, posición 2, montado																							
MP3	Potenciómetro, posición 3, montado																							
MP4	Potenciómetro, posición 4, montado																							
MA1	Temposonic, posición 1, montado																							
MA2	Temposonic, posición 2, montado																							
MA3	Temposonic, posición 3, montado																							
MA4	Temposonic, posición 4, montado																							
MP0	Adaptador, incluido suelto																							
MA0	Temposonic, incluido suelto																							

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

FESTO

Código del producto

		: ZUB	-	2S	2X	Z			F	2G		2C
Accesorios		ZUB										
	Accesorios incluidos sueltos											
Tapa para ranuras												
...S	Ranura para sensores											
...B	Ranura de fijación											
Tuerca deslizante												
...X	Para carro											
...Y	Para tubo perfilado											
Casquillos para centrar												
...Z	Para carro											
Soporte central												
...M	Soporte central											
Fijación central												
...Q	Para carro											
Fijación por pies												
...F	Fijación por pies											
Detectores de proximidad												
...G	Con cable de 2,5 m											
...H	Con conector											
...I	Sin contacto, con cable de 2,5 m											
...J	Sin contacto, con conector tipo clavija											
...N	Contacto normalmente cerrado, con cable de 2,5 m											
Cable de conexión												
...V	2,5 m											
Conjunto de amortiguadores												
...C	Elemento de fijación para GK/GV											

No utilizar para nuevas construcciones

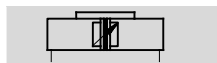
- 1 - Tipo armonizado

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

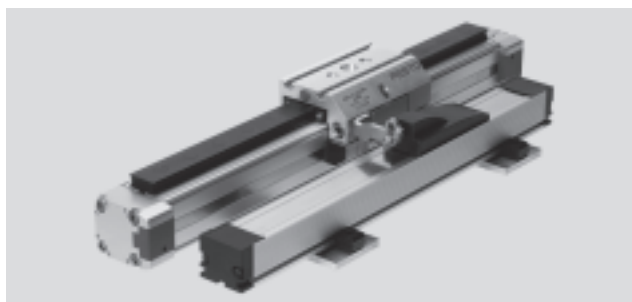
FESTO

Hoja de datos

Función



- \varnothing - Diámetro
25 ... 63 mm
- | - Carrera
225 ... 2 000 mm



Especificaciones técnicas					
Diámetro del émbolo	25	32	40	50	63
Forma constructiva	Émbolo				
	Arrastrador				
	Tubo perfilado				
Funcionamiento	Doble efecto				
Fluido ¹⁾	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [6:4:4]				
Indicación sobre el fluido de funcionamiento / de pilotaje	No es posible el funcionamiento con aire comprimido lubricado Punto de condensación bajo presión: 10° C con temperatura ambiente / temperatura del fluido				
Amortiguación	Regulable en ambos lados				
Carrera de amortiguación [mm]	18	20	30		
Detección de posiciones	Sistema de medición de recorrido externo, adosado				
	Detectores de proximidad				
Principio de medición (sistema de medición de recorrido)	→ Internet: sistema de medición de recorrido				
Tipo de fijación	Fijación por pies				
Carrera ²⁾³⁾ [mm]	225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 1 000, 1 250, 1 500, 1 750, 2 000				
Antigiro/Guía	Raíl de guía con carro				
	Rodamiento de bolas				
Unidad de fijación	→ Internet: dgpl				
Conexión neumática	G1/8		G1/4		G3/8
Conexión eléctrica	→ Internet: sistema de medición de recorrido				

1) La válvula posicionadora MPYE exige estos valores de referencia

2) En combinación con SPC200, tener en cuenta la reducción de la carrera

3) En el caso de Soft Stop SPC11 y controlador de eje SPC200, es obligatoria la alimentación de aire comprimido en ambos lados (característica D2) a partir de una longitud de 500 mm

Fuerzas [N] y energía del impacto [Nm]					
Diámetro del émbolo	25	32	40	50	63
Fuerza teórica con 6 bar	295	483	754	1 178	1 870
Energía máx. de impacto en las posiciones finales ¹⁾	0,1	0,2	0,4	0,8	0,8

1) En aplicaciones con Soft Stop SPC11 y controlador de ejes SPC 200, la amortiguación PPV tiene que estar completamente abierta

Velocidad de impacto admisible:

$$v_{adm.} = \sqrt{\frac{2 \times E_{adm.}}{m_{propia} + m_{carga}}}$$

$v_{adm.}$ Velocidad de impacto adm.

$E_{adm.}$ Energía de impacto adm.

m_{propia} Masa móvil (actuador)

m_{carga} Carga útil móvil

Masa máxima admisible:

$$m_{carga} = \frac{2 \times E_{adm.}}{v^2} - m_{propia}$$

-  - Importante

Los datos se refieren a los valores máximos posibles. Debe tenerse en cuenta la energía máxima admisible del impacto.

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Hoja de datos

Características del posicionamiento con controlador de ejes SPC200						
Diámetro del émbolo		25	32	40	50	63
Precisión de repetición	[mm]	→ 16				
Posición de montaje		Indiferente				
Carga mínima de la masa, horizontal ¹⁾	[kg]	2	3	5	8	12
Carga máxima de la masa, horizontal ¹⁾	[kg]	30	45	75	120	180
Carga mínima de la masa, vertical ¹⁾	[kg]	2	3	5	8	12
Carga máxima de la masa, vertical ¹⁾	[kg]	10	15	25	40	60
Velocidad mín. de la maniobra	[m/s]	0,05				
Velocidad máx. de la maniobra	[m/s]	3				
Tiempo de posicionamiento normal, carrera larga ²⁾	[s]	0,80/1,20	0,90/1,25	0,80/1,20	1,00/1,25	0,95/1,25
Tiempo de posicionamiento normal, carrera corta ³⁾	[s]	0,50/0,70	0,50/0,65	0,45/0,65	0,55/0,65	0,55/0,65
Carrera mínima para el posicionamiento ⁴⁾	[%]	3				
Reducción de la carrera ⁵⁾	[mm]	25		35		
Válvula posicionadora recomendada		→ 30				

- 1) Carga de la masa = Carga útil + Masa de todas las piezas móviles sujetas al actuador
- 2) Con 6 bar, montaje en posición horizontal, DGPL-XX-1250, carrera de 1000 mm con masa máx./mín.
- 3) Con 6 bar, montaje en posición horizontal, DNCM-XX-1250, carrera de 100 mm con masa máx./mín.
- 4) En función de la carrera máxima del actuador, pero nunca más de 20 mm.
- 5) Deberá respetarse la reducción de la carrera en cada lado. Así, la carrera aprovechable es la siguiente: carrera - 2x reducción de carrera

Características del posicionamiento con el regulador de posiciones finales SPC11						
Diámetro del émbolo		25	32	40	50	63
Precisión de repetición en una posición intermedia ¹⁾	[mm]	±2				
Posición de montaje		Indiferente				
Carga mínima de la masa, horizontal ²⁾	[kg]	2	3	5	8	12
Carga máxima de la masa, horizontal ²⁾	[kg]	30	45	75	120	180
Carga mínima de la masa, vertical ²⁾	[kg]	2	3	5	8	12
Carga máxima de la masa, vertical ²⁾	[kg]	10	15	25	40	60
Tiempo de maniobra	[s]	→ Software de diseño SoftStop: → www.festo.com				
Válvula posicionadora recomendada		→ 30				

- 1) Con carrera de 225 ... 2 000 mm
- 2) Carga de la masa = Carga útil + Masa de todas las piezas móviles sujetas al actuador

Condiciones de funcionamiento y del entorno						
Diámetro del émbolo		25	32	40	50	63
Presión de funcionamiento ¹⁾	[bar]	4 ... 8				
Temperatura ambiente ²⁾	[°C]	-10 ... +60				
Resistencia a vibraciones		Según DIN/CEI 68, parte 2 – 6, grado de nitidez 2				
Resistencia a choques permanentes		Según DIN/CEI 68, parte 2 – 27, grado de nitidez 2				
Símbolo CE (consultar declaración de conformidad)		Según directiva de máquinas UE EMC				
Clase de protección (sistema de medición)		→ Internet: sistema de medición de recorrido				

- 1) Válido sólo en aplicaciones con Soft Stop SPC11 y controlador de ejes SPC200
- 2) Tener en cuenta las condiciones de funcionamiento de los detectores

No utilizar para nuevas construcciones


-  - Tipo armonizado

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

FESTO

Hoja de datos

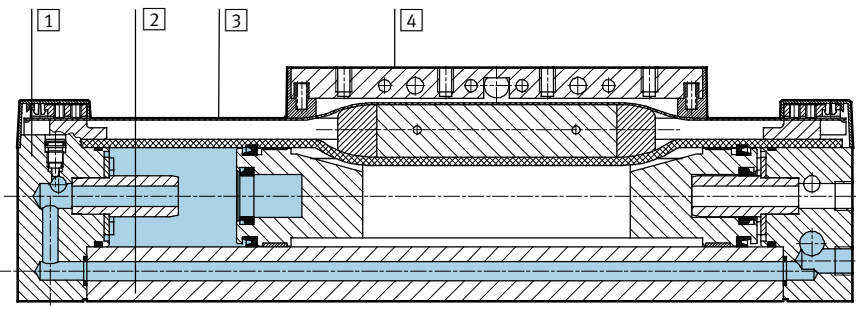
Pesos [g] sin sistema de medición de recorrido					
Diámetro del émbolo	25	32	40	50	63
Peso básico	1 520	2 720	4 480	9 600	15 370
Peso adicional por cada 10 mm de carrera	53	69	97	167	236
Unidad de fijación	714	1 100	1 694	-	-
Peso adicional la unidad de fijación por cada 10 mm de carrera	27	34	42	-	-
Masa móvil	Carro estándar GK	605	895	1 700	3 000
	Carro largo GV	950	1 375	2 603	4 700
	Unidad de fijación	185	250	461	-

-  - Importante

Datos eléctricos del sistema de medición de recorrido:	Sistema de medición analógico (código de pedido MP) ➔ Internet: sistema de medición de recorrido	Sistema de medición digital (código de pedido MA) ➔ Internet: sistema de medición de recorrido
--	---	---

Materiales

Vista en sección

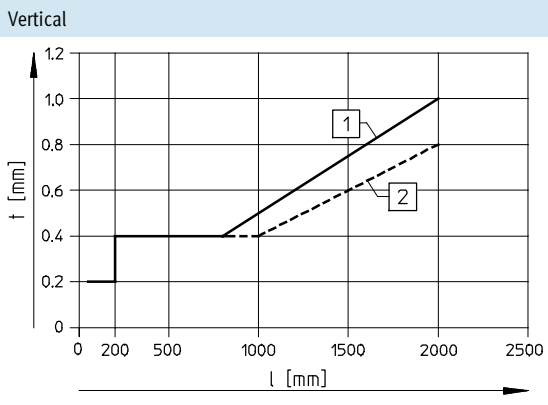
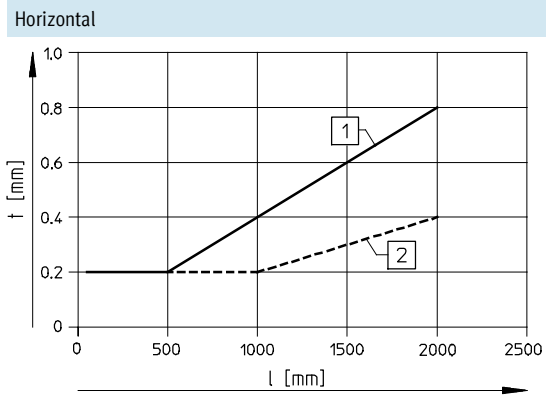


Materiales: sistema de medición de recorridos
➔ Internet: sistema de medición de recorrido

Actuador		
1	Culata posterior	Aluminio anodizado
2	Perfil	Aluminio anodizado
3	Cinta de recubrimiento	Acero inoxidable
4	Arrastrador	Aluminio anodizado
-	Carro	Aluminio anodizado
-	Carril de guía	Acero inoxidable
-	Juntas	Caucho nitrílico, poliuretano

Precisión de repetición

Tolerancia t [mm] en función de la carrera l [mm]



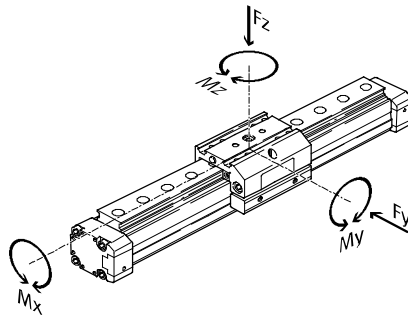
- 1 Con sistema de medición analógico
- 2 Con sistema de medición digital

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Hoja de datos

Valores característicos de las cargas

Las fuerzas y los momentos indicados se refieren al centro del diámetro interior del tubo perfilado. No deberán superarse en funcionamiento dinámico. Además, debe tenerse en cuenta especialmente la operación de frenado.



Si los actuadores están expuestos a varias fuerzas y momentos, deberán respetarse las cargas máximas admisibles y deberán cumplirse las siguientes ecuaciones:

$$0,4 \times \frac{F_z}{F_{z_{\text{máx.}}}} + \frac{M_x}{M_{x_{\text{máx.}}}} + \frac{M_y}{M_{y_{\text{máx.}}}} + 0,2 \times \frac{M_z}{M_{z_{\text{máx.}}}} \leq 1$$

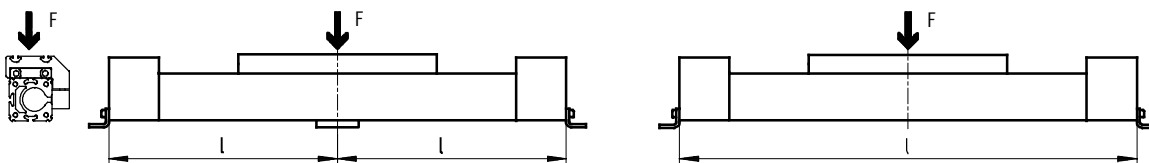
$$\frac{F_z}{F_{z_{\text{máx.}}}} \leq 1 \quad \frac{M_z}{M_{z_{\text{máx.}}}} \leq 1$$

Fuerzas y pares admisibles											
Diámetro del émbolo	Variante	25		32		40		50		63	
		GK	GV	GK	GV	GK	GV	GK	GV	GK	GV
$F_{y_{\text{máx.}}}$	[N]	3 080	3 080	3 080	3 080	7 300	7 300	7 300	7 300	14 050	14 050
$F_{z_{\text{máx.}}}$	[N]	3 080	3 080	3 080	3 080	7 300	7 300	7 300	7 300	14 050	14 050
$M_{x_{\text{máx.}}}$	[Nm]	45	45	63	63	170	170	240	240	580	580
$M_{y_{\text{máx.}}}$	[Nm]	85	170	127	250	330	660	460	920	910	1 820
$M_{z_{\text{máx.}}}$	[Nm]	85	170	127	250	330	660	460	920	910	1 820

Distancia l máxima entre apoyos en función de la fuerza F

Para evitar la flexión si las carreras son largas, deberá preverse en caso necesario apoyos MUP para el eje. Los siguientes diagramas pueden utilizarse para determinar la función de la fuerza F. distancia máxima entre apoyos en

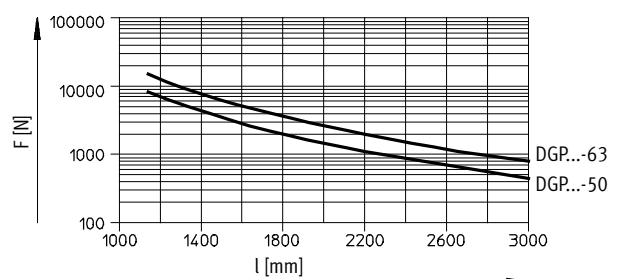
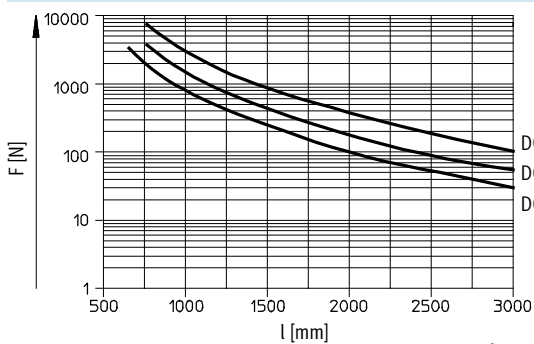
Fuerza que actúa sobre la superficie del carro



Distancia l máxima admisible entre apoyos (sin apoyo central) en función de la fuerza F

Diámetro del émbolo de 25 ... 40

Diámetro del émbolo de 50/63



No utilizar para nuevas construcciones

-  - Tipo armonizado

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

FESTO

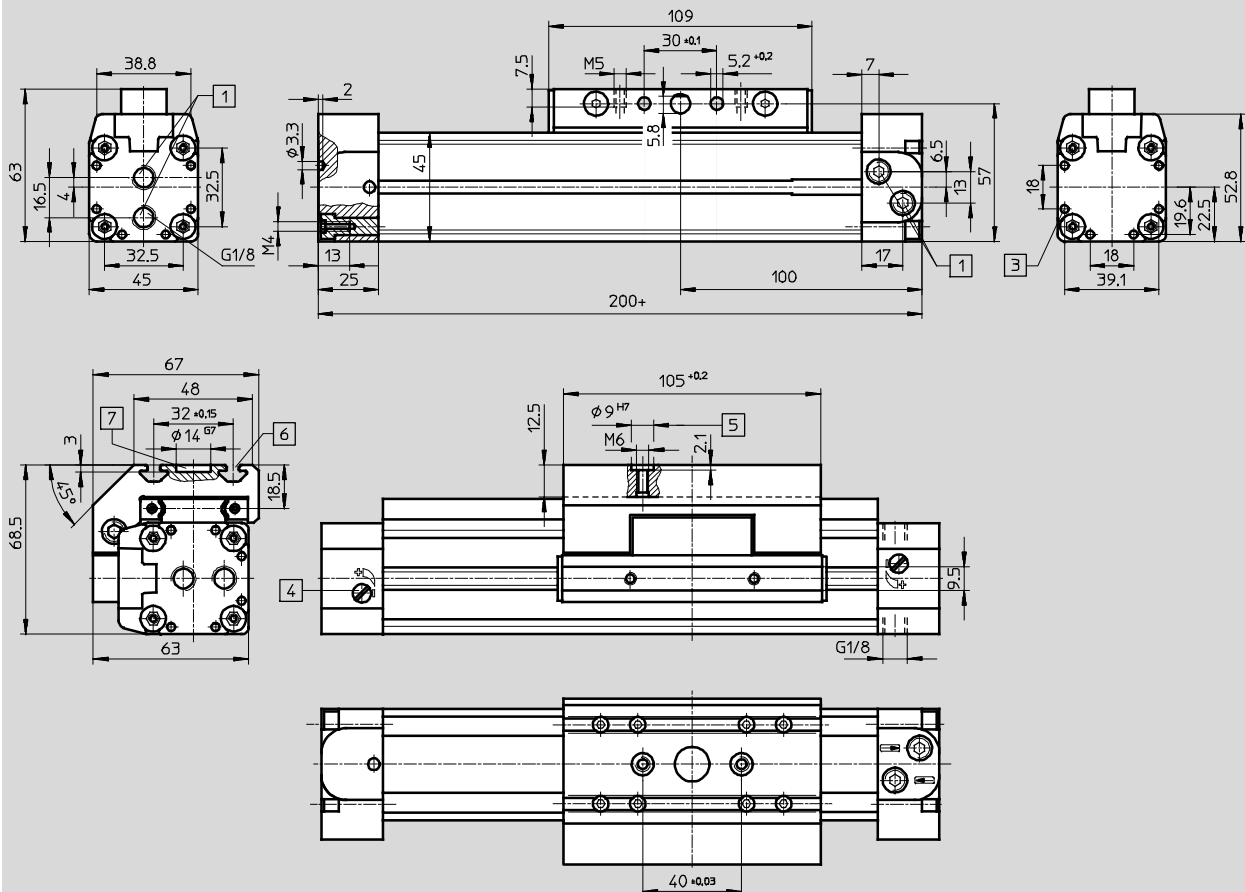
Hoja de datos

Dimensiones

Datos CAD disponibles en www.festo.com

Carro estándar GK

Diámetro de émbolo 25



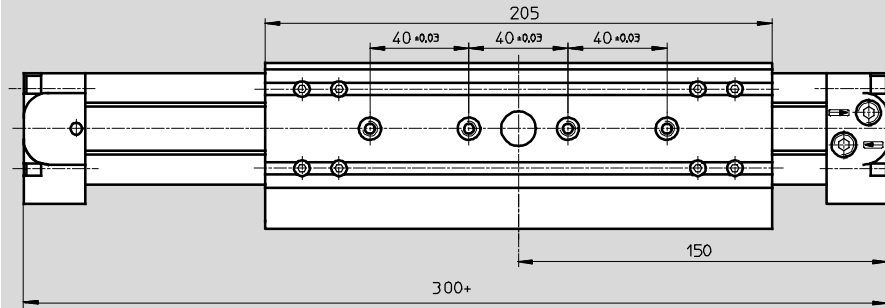
- | | | | |
|---|--|---|---------------------------|
| <p>1 Conexión de aire comprimido en un lado; conexión a elegir en tres lados de una culata (variante D2: conexión de aire comprimido en ambos lados, a elegir en tres lados por culata trasera)</p> | <p>3 Taladro para el pie de fijación HP</p> <p>4 Tornillo para regular la amortiguación en las posiciones finales</p> <p>5 Taladro para casquillo para centrar ZBH-9</p> | <p>6 Ranura para tuerca deslizante NSTL</p> <p>7 Taladro para elemento de fijación central SLZZ</p> | <p>+ = Añadir carrera</p> |
|---|--|---|---------------------------|

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Hoja de datos

Carro largo GV

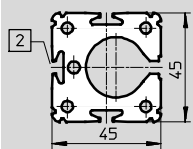
Diámetro de émbolo 25



+ = añadir carrera

Tubo perfilado

Diámetro de émbolo 25



2 Ranura para detectores

No utilizar para nuevas construcciones

- Tipo armonizado

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo



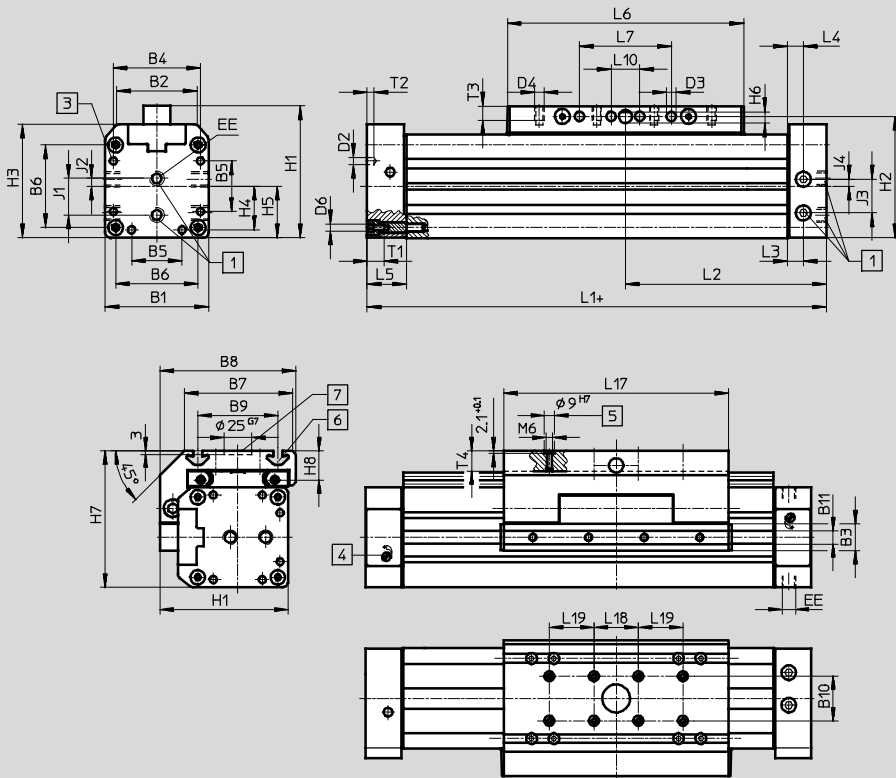
Hoja de datos

Dimensiones

Datos CAD disponibles en www.festo.com

Carro estándar GK

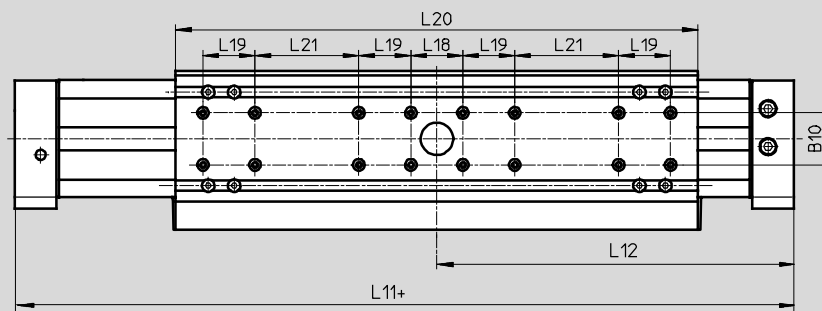
Diámetro del émbolo de 32 ... 63



- 1 Conexión de aire comprimido en un lado; conexión a elegir en tres lados de una culata (variante D2: conexión de aire comprimido en ambos lados, a elegir en tres lados por culata trasera)
 - 3 Taladro para el pie de fijación HP
 - 4 Tornillo para regular la amortiguación en las posiciones finales
 - 5 Taladro para casquillo para centrar ZBH-9
 - 6 Ranura para tuerca deslizante NSTL
 - 7 Taladro para elemento de fijación central SLZZ
- + = Añadir carrera

Carro largo GV

Diámetro del émbolo de 32 ... 63



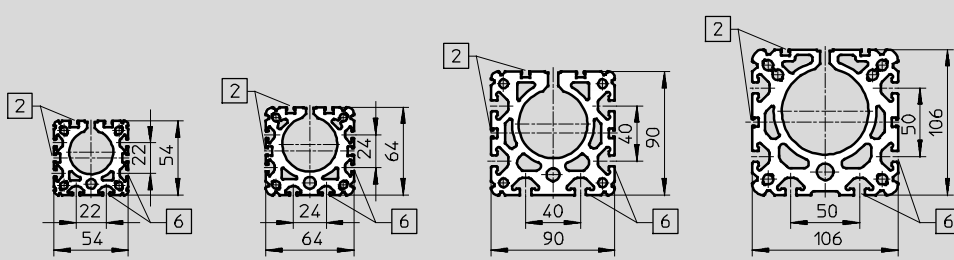
Tubo perfilado

Diámetro de émbolo 32

Diámetro de émbolo 40

Diámetro de émbolo 50

Diámetro de émbolo 63



- 2 Ranura para detectores
- 6 Ranura para tuerca deslizante NST

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Hoja de datos

∅ [mm]	B1	B2	B3 +0,2	B4	B5	B6	B7	B8	B9	B10 ±0,03	B11	D2 ∅
32	54	35,8	19	46	21	40	63	79	47 ±0,15	20	9,5	4,3
40	64	45,7	21	53	28	49	78,5	96,5	55 ±0,2			
50	90	69,2	24	76	44	72	97	122	72 ±0,2	40	12	6,3
63	106	84,8		89		83	121	142	90 ±0,25			

∅ [mm]	D3 ∅ +0,2	D4	D6	EE	H1	H2	H3	H4	H5	H6	H7	H8
32	5,2	M5	M5	G1/8	72	66	62	23	27	5,8	77,5	18,5
40	6,5	M6		G1/4	86	78	71,8	26,5	32	7,7	90,5	20
50	8,5	M8	M6	G3/8	115	106	99	36	45	9,7	122,5	26
63			M8		131	122	115	44,5	53		144,5	30

∅ [mm]	J1	J2	J3	J4	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L10 ±0,15
32	19	4,2	14	4,7	250	125	17	8,5	31	135	50 ±0,1	-
40	22	5	21	9,1	300	150	11,5	11,5		171	70 ±0,1	
50	31,8	6,8	29,3	6	350	175	14	14	34	206	80 ±0,1	
63	36	8	31	14	400	200		234		110 ±0,1		

∅ [mm]	L11 +0,9/-0,2	L12 +0,3/-0,6	L17	L18 ±0,03	L19 ±0,03	L20	L21 ±0,1	T1	T2	T3	T4 Máx.
32	380	190	131 ±0,2	40	-	261	40	13,2	3	7,5	12,5
40	470	235	167 ±0,2		40	337			4	10,5	
50	550	275	202 ±0,2		402	80	6	12,5	18,5		
63	650	325	230 ±0,2		480	120	21,2	20,5			

 Importante

Accesorios → 26

No utilizar para nuevas construcciones

-  - Tipo armonizado

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

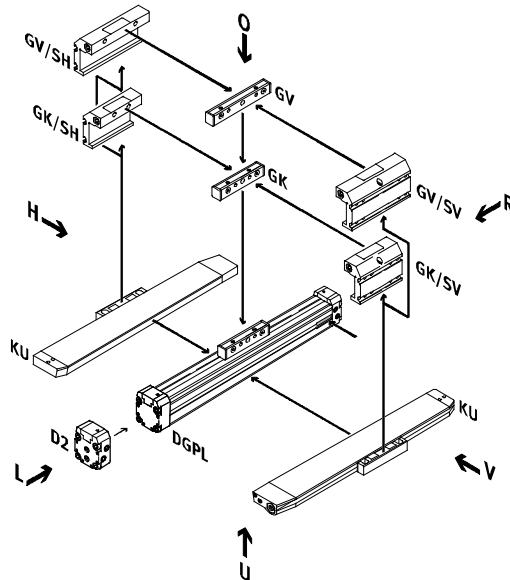
Referencias – Conjunto modular



Referencia

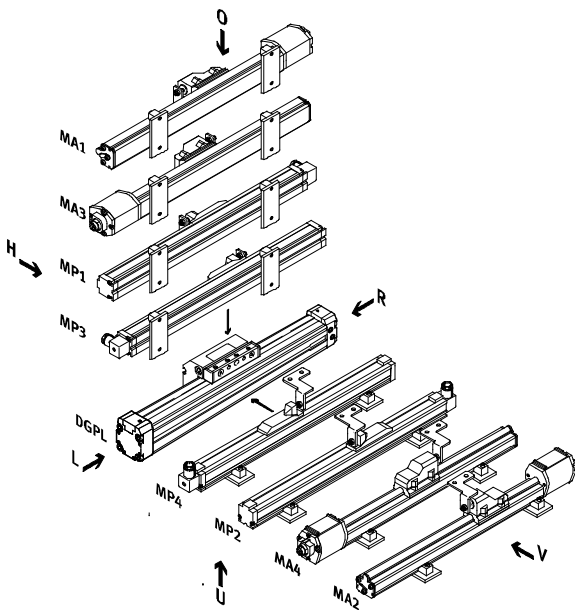
Indicaciones mínimas / Opciones

- KU Unidad de bloqueo debajo
- GK Carro estándar
- GV Carro largo
- SV Carro delante
- SH Carro detrás
- D2 Conexión de aire en ambos lados

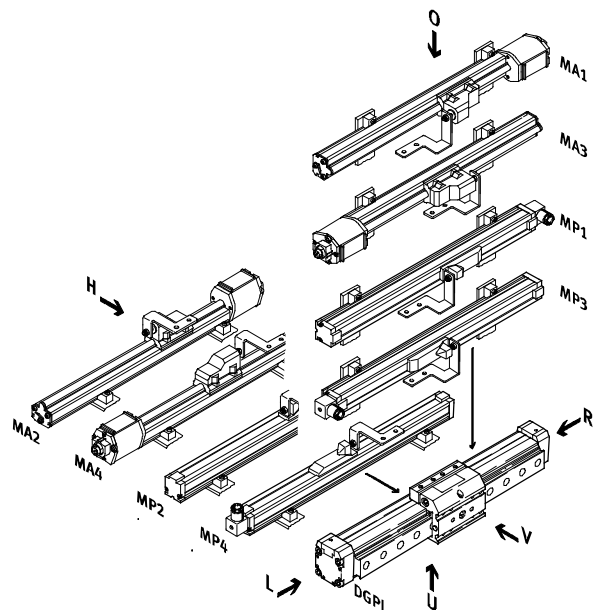



Posición de montaje del carro detrás (SH)

- MP Sistema analógico de medición de recorrido
- MA Sistema digital de medición de recorrido



Posición de montaje del carro delante (SV)



-  - Importante

- O Arriba
- U Abajo
- R Derecha
- L Izquierda
- V Delante
- H Detrás

No utilizar para nuevas construcciones
- Z - Tipo armonizado

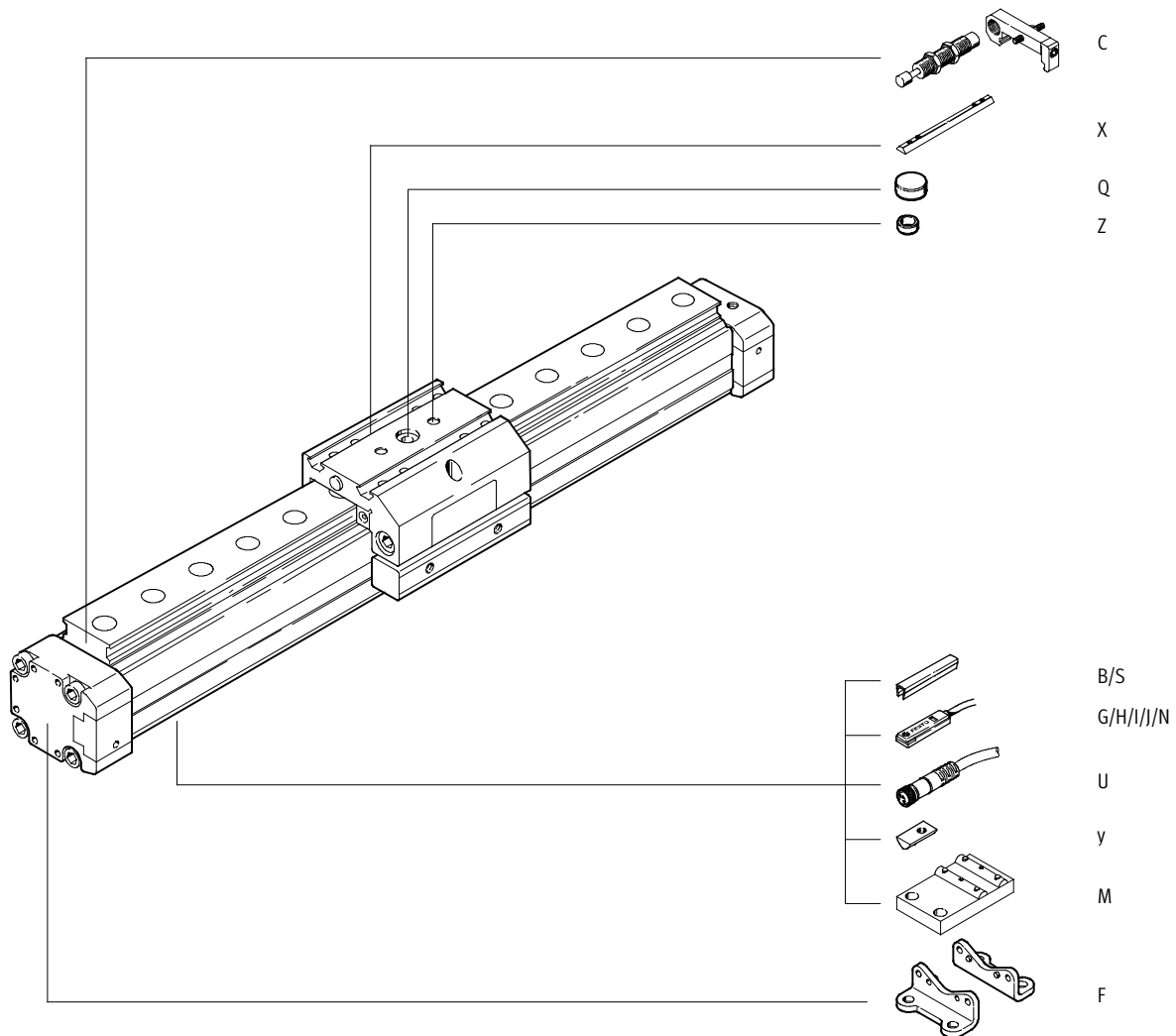
FESTO

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Referencias – Conjunto modular

Referencia

Opciones



No utilizar para nuevas construcciones

- 1 - Tipo armonizado

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Referencias – Conjunto modular

FESTO

M Indicaciones mínimas								O Opciones				
Nº de artículo	Función	Tamaño	Carrera	Amortiguación	Detección de posiciones	Generación	Guía	Unidad de fijación	Versión básica	Posición de montaje del carro	Conexión de aire	Sistema de medición de recorrido
175 134	DGPL	25	225 ...	PPV	A	B	KF	KU	GK	sv	D2	MP1
175 135		32	2 000						GV	SH		MP2
175 136		40										MP3
175 137		50										MP4
175 138		63										MA1
												MA2
												MA3
												MA4
												MPO
												MA0
Ejemplo de pedido												
175 136	DGPL	40	750	PPV	A	B	KF		GV	SH	D2	MA2

Tablas para realizar los pedidos									
Tamaño	25	32	40	50	63	Condi- ciones	Código	Entrada código	
M Nº de artículo	175 134	175 135	175 136	175 137	175 138				
Función	Actuador lineal neumático con carro						DGPL	DGPL	
Tamaño	25	32	40	50	63		-...		
Carrera [mm]	225, 300, 360, 450, 500, 600, 750, 1 000, 1 250, 1 500, 1 750, 2 000						-...		
Amortiguación	Amortiguación neumática regulable a ambos lados						-PPV	-PPV	
Detección de posiciones	Para detectores de proximidad						-A	-A	
Generación	Serie B						-B	-B	
Guía	Husillo de bolas						-KF	-KF	
O Unidad de fijación	Ejecución debajo			-	-		-KU		
Versión básica	Émbolo/Carro estándar						-GK		
	Émbolo/Carro prolongado						-GV		
Posición de montaje del carro	Delante					1	-SV		
	Carro detrás						-SH		
Conexión de aire,	en ambos lados						-D2		
Sistema de medición de recorrido	Potenciómetro, posición 1, montado						-MP1		
	Potenciómetro, posición 2, montado					2	-MP2		
	Potenciómetro, posición 3, montado						-MP3		
	Potenciómetro, posición 4, montado					2	-MP4		
	Temposonic con interface de ejes CAN, posición 1, montado						-MA1		
	Temposonic con interface de ejes CAN, posición 2, montado					2	-MA2		
	Temposonic con interface de ejes CAN, posición 3, montado						-MA3		
	Temposonic con interface de ejes CAN, posición 4, montado					2	-MA4		
	Potenciómetro, incluido suelto						-MPO		
	Temposonic con interface de ejes CAN, incluido suelto						-MA0		

- 1 SV o bien SH Elección obligatoria
 2 MP2, MP4, MA2, MA4 No con unidad de bloqueo KU.

Continúa: código de pedido

Actuadores lineales DGPL, sistema de medición externo

Referencias – Conjunto modular

Opciones									
Accesorios	Tapa para ranuras	Tuerca deslizante	Casquillo para centrar	Soporte central	Fijación central	Fijación por pies	Detector de proximidad magnético	Cable de conexión	Kit de amortiguadores
ZUB	...S ...B	...X ...Y	...Z	...M	...Q	...F	...G ...H ...I ...J ...N	...V	...C
: ZUB	- 2S2B	2XY	Z		Q	F			2C

Tablas para realizar los pedidos													
Tamaño	25		32		40		50		63		Condi- ciones	Código	Entrada código
↓ Accesorios	Incluidos sueltos en el suministro:											:ZUB-	:ZUB-
0 Tapa para ranura, 2 unidades, 0,5 m	Ranura para sensores	1 ... 10										...S	
	Ranura de fijación	1 ... 10										...B	
Tuerca deslizante	Carro	1 ... 10										...X	
	Ranura de fijación	1 ... 10										...Y	
Casquillo para centrar (10 unidades)	10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90											...Z	
Soporte central	1 ... 10											...M	
Fijación central	1 ... 10											...Q	
Fijación por pies	1 ... 10											...F	
Detector de proximidad magnético	Con cable de 2,5 m	1 ... 10										...G	
	Con conector	1 ... 10										...H	
Detector de proximidad, sin contacto	Con cable de 2,5 m	1 ... 10										...I	
	Con conector	1 ... 10										...J	
Detector de proximidad magnético	Contacto normalmente cerrado, con cable de 2,5 m	1 ... 10										...N	
Cable de conexión	2,5 m	1 ... 10										...V	
Kit de amortiguadores	1 ... 10											...C	

Continúa: código de pedido

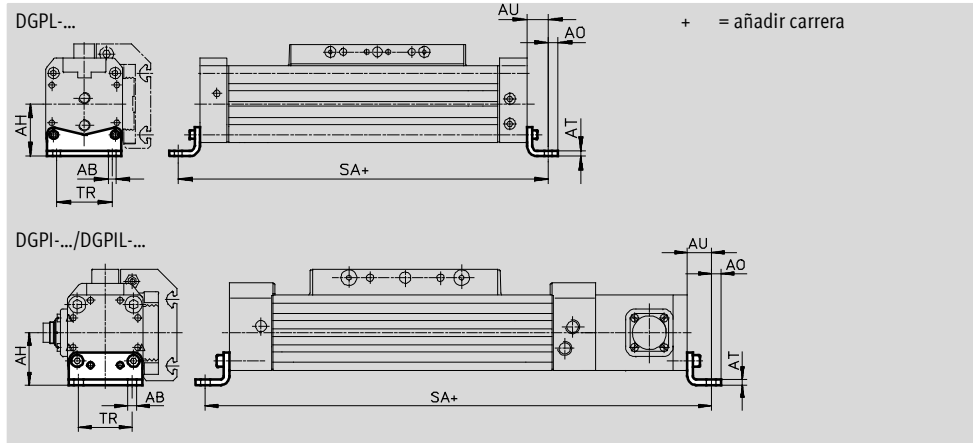
: ZUB - [] [] [] [] [] [] [] [] [] [] []

Actuadores lineales DGPL/DGPI/DGPIL

Accesorios

Pies de fijación HP
(código de pedido: F)

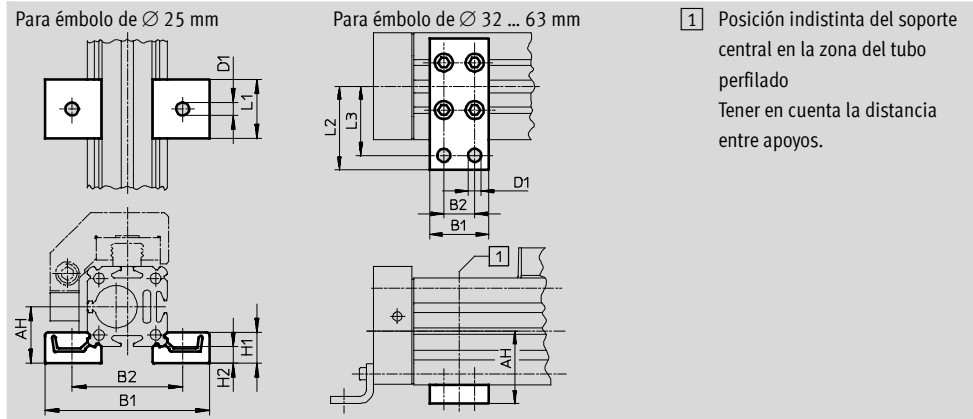
Material: Sin cobre, PTFE ni silicona
Acero cincado



Dimensiones y referencias											
Para \varnothing [mm]	OB \varnothing	AH	AO	AT	AU	Opcional		TR	Peso [g]	Nº art.	Tipo
						DGPL	DGPI(L)				
25	5,5	29,5	6	3	13	226	327	32,5	61	150 731	HP-25
32	6,6	37	7	4	17	284	379	38	117	150 732	HP-32
40	6,6	46	8,5	5	17,5	335	432	45	188	150 733	HP-40
50	9	61	11	6	25	400	515	65	243	150 734	HP-50
63	11	69	13,5	6	28	456	569	75	305	150 735	HP-63

Apoyo central MUP
(referencia: M)

Material: Sin cobre, PTFE ni silicona
Acero cincado



Dimensiones y referencias												
Para \varnothing [mm]	AH	B1	B2	D1 \varnothing	H1	H2	L1	L2	L3	Peso [g]	Nº art.	Tipo
32	37	35	22	6,6	-	-	-	41,5	35	89	150 737	MUP-32
40	46	35	22	6,6	-	-	-	47	40	126	150 738	MUP-40
50	61	50	26	11	-	-	-	70	58	241	150 739	MUP-50
63	69	50	26	11	-	-	-	77	65	340	150 800	MUP-63

Actuadores lineales DGPL/DGPI/DGPIL

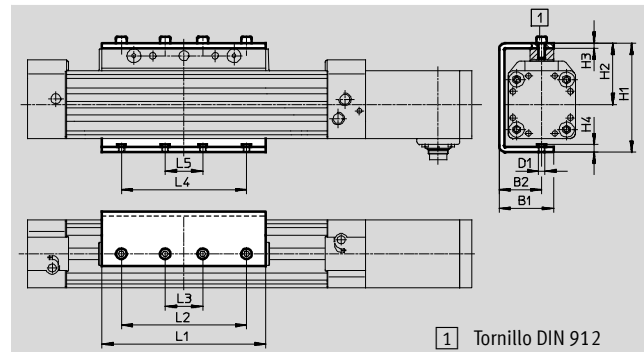
FESTO

Accesorios

Inversor de carga AK

Para DGPI
(referencia: AK)

Material:
Acero cincado



1) Tornillo DIN 912

Dimensiones y referencias									
Para Ø	B1	B2	D1	H1	H2	H3	H4	L1	L2
[mm]									
25	39	29,5	M5	76,1	43,5	3	5	105	-
32	43,5	34	M5	87	49	4	6	131	100
40	50,5	40	M6	104	58	4	8,1	167	130
50	67	55	M8	138,5	75	5	10,5	202	150
63	77	65	M8	156,5	84	6	11,5	230	190

Para Ø	L3	L4	L5	1)	CRC ¹⁾	Peso	Nº art.	Tipo
[mm]						[g]		
25	50	50	20	M5x10	2	380	196 106	AK-25
32	30	100	30	M5x12		690	196 107	AK-32
40	40	130	40	M6x14		1 050	196 108	AK-40
50	50	150	50	M8x16		2 080	196 109	AK-50
63	70	190	70	M8x18		2 820	196 110	AK-63

1) Clase de resistencia a la corrosión 2 según norma de Festo 940 070: componentes moderadamente expuestos a corrosión. Piezas exteriores en contacto directo con sustancias usuales en entornos industriales, tales como disolventes, detergentes o lubricantes, con superficies principalmente decorativas.

Amortiguador DG-GA

Para DGPIL
Ejecución GA con protección
(referencia: E)

Material:
Cuerpo: Acero cincado
Vástago: Acero de aleación fina
Juntas: NBR, PUR
Sin cobre, PTFE ni silicona



Referencias			
Para Ø	Peso	Nº art.	Tipo
[mm]	[g]		
25	70	192 875	DG-GA-25-YSR
32	110	192 876	DG-GA-32-YSR
40	140	192 877	DG-GA-40-YSR

Actuadores lineales DGPL/DGPI/DGPIL

FESTO

Accesorios

Amortiguadores YSR-...-C

Para DGPL/DGPIL

(referencia: C)

Material:

Cuerpo: Acero cincado

Vástago: Acero de aleación fina

Juntas: NBR, PUR

Sin cobre, PTFE ni silicona



⚠ Importante

Amortiguador YSRW con curva característica progresiva

➔ Internet: ysrw

Referencias		Nº art.	Tipo
Para Ø [mm]	Peso [g]		
25	70	34 572	YSR-12-12-C
32	70	34 572	YSR-12-12-C
40	140	34 573	YSR-16-20-C
50	140	34 573	YSR-16-20-C
63	240	34 574	YSR-20-25-C

Soporte para amortiguador KYP

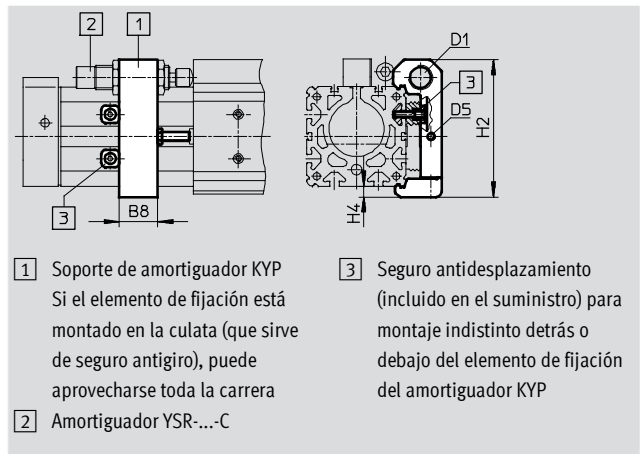
Para DGPL/DGPIL

(referencia: C)

Material:

Pieza de sujeción: Aluminio

Casquillo: Acero inoxidable


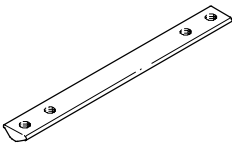


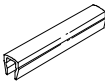
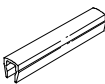


Dimensiones y referencias								
Para Ø [mm]	B8	D1	D5	H2	H4	Peso [g]	Nº art.	Tipo
25	19	M16x1	M5	69,5	6	95	158 908	KYP-25
32	25	M16x1	M5	80	8	130	158 909	KYP-32
40	32	M22x1,5	M5	102	8	209	158 910	KYP-40
50	35	M22x1,5	M8	124	10	415	158 911	KYP-50
63	44	M26x1,5	M10	152,5	11,5	609	158 912	KYP-63


Actuadores lineales DGPL/DGPI/DGPIL

Accesorios

FESTO

Referencias				Hojas de datos → Internet: elemento de fijación		
	Para Ø [mm]	Observación	Referencia	Nº art.	Tipo	PE ¹⁾
Tuerca deslizante NST						
	25	Para ranura	y	526 091	NST-HMV-M4	1
	32, 40			150 914	NST-5-M5	1
	50, 63			150 915	NST-8-M6	1
Tuerca deslizante NSTL						
	25	Para carro	X	158 410	NSTL-25	1
	32			158 411	NSTL-32	1
	40			158 412	NSTL-40	1
	50			158 413	NSTL-50	1
	63			158 414	NSTL-63	1
Casquillo para centrar ZBH						
	25 ... 63	Para carro	Z	150 927	ZBH-9	10
Fijación central SLZZ						
	25	Para carro	Q	150 900	SLZZ-16/10	1
	32, 40			150 901	SLZZ-25/16	
	50, 63			150 904	SLZZ-50/40	1
Tapa ABP para ranura						
	32, 40	Para ranura	B	151 681	ABP-5	2
	50, 63	Por cada 0,5 m		151 682	ABP-8	
Tapa de ranura ABP-S						
	25 ... 63	Para ranura para detectores Por cada 0,5 m	S	563 360	ABP-5-S1	2

1) Unidades por embalaje

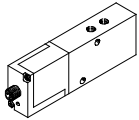
Referencias – Racores rápidos roscados				Hojas de datos → Internet: quick star		
	Para Ø [mm]	Observación	Nº art.	Tipo	PE ¹⁾	
	25, 32	Para la conexión de tubos flexibles con tolerancias en su diámetro exterior	186 098	QS-G ¹ / ₈ -8	10	
	40, 50		186 099	QS-G ¹ / ₄ -8		
	63		186 101	QS-G ¹ / ₄ -10	10	
			186 100	QS-G ³ / ₈ -8	10	
			186 102	QS-G ³ / ₈ -10		
			186 103	QS-G ³ / ₈ -12		

1) Unidades por embalaje


Actuadores lineales DGPL/DGPI/DGPIL

FESTO

Accesorios

Referencias – Válvulas posicionadoras proporcionales													Hojas de datos → Internet: mpye		
Ayuda a la selección															
La aplicación	Para Ø [mm]	Carrera [mm]													
		225	300	360	450	500	600	750	1 000	1 250	1 500	1 750	2 000		
Horizontal/Vertical	Para aplicaciones con controlador de ejes SPC200														
	25	1/1	1/1	1/1	1/1	1/1	1/1	1/1	1/1	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	
	32	1/1	1/1	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	
	40	1/1	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	
	50	2/2	2/2	2/2	2/2	2/2	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	
	63	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	4/4	4/4	4/4	4/4	
	Para regulador de posiciones finales Soft Stop SPC11														
	25	1 ¹⁾	1/1	2/1	2/1	2/1	2/2	2/2	2/3	2/3	2/3	2/3	2/3	2/3	
	32	1 ¹⁾	2/1	2/1	2/1	2/1	2/1	3/2	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	3/3	
	40	2/1	2/1	2/1	2/1	2/2	3/3	3/4	3/4	3/4	3/4	3/4	3/4	3/4	
	50	1/1	2/1	2/2	3/2	3/3	4/3	4/4	4/4	4/4	4/4	4/4	4/4	4/4	
	63	2/1	2/2	3/3	3/3	4/4	4/4	4/4	4/4	4/4	4/4	4/4	4/4	4/4	
	Válvula	Cifra de selección								Nº art.	Tipo				
		1								151 692	MPYE-5-1/8-LF-010-B				
2								151 693	MPYE-5-1/8-HF-010-B						
3								151 694	MPYE-5-1/4-010-B						
4								151 695	MPYE-5-3/8-010-B						

1) Sobre demanda



-  - Importante



La indicación de, por ejemplo, 2/1 en las columnas, significa lo siguiente:



Cifra de selección 2	Cifra de selección 1
para aplicación horizontal	para aplicación vertical
151 693 MPYE-5-1/8-HF-010-B	151 692 MPYE-5-1/8-LF-010-B

Actuadores lineales DGPL/DGPI/DGPIL

Accesorios

Referencia – Detectores de posición para ranura en T, magnético Reed						Hojas de datos → Internet: sme	
	Tipo de fijación	Salida de conexión	Conexión eléctrica	Longitud del cable [m]	Nº art.	Tipo	
Detector normalmente abierto							
	Fijación en ranura, encajable a ras con el perfil del cilindro	Con contacto	Cable trifilar	2,5	150 855	SME-8-K-LED-24	
			Conector tipo clavija M8x1, 3 contactos	0,3	150 857	SME-8-S-LED-24	
Detector normalmente cerrado							
	Fijación en ranura, encajable a ras con el perfil del cilindro	Con contacto	Cable trifilar	7,5	160 251	SME-8-O-K-LED-24	

Referencias – Detectores para ranura en T, magnetorresistivo						Hojas de datos → Internet: smt	
	Tipo de fijación	Salida de conexión	Conexión eléctrica	Longitud del cable [m]	Nº art.	Tipo	
Detector normalmente abierto							
	Montaje en la ranura desde la parte superior, a ras con el perfil del cilindro, ejecución corta	PNP	Cable trifilar	2,5	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE	
Detector normalmente cerrado							
	Montaje en la ranura desde la parte superior, a ras con el perfil del cilindro, ejecución corta	PNP	Cable trifilar	7,5	574340	SMT-8M-A-PO-24V-E-7,5-OE	

Referencias – Cables					Hojas de datos → Internet: nebu		
	Conexión eléctrica en el lado izquierdo	Conexión eléctrica en el lado derecho	Longitud del cable [m]	Nº art.	Tipo		
	Conector recto tipo zócalo M8x1, 3 contactos	Cable trifilar, extremo abierto	2,5	541 333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3		
			5	541 334	NEBU-M8G3-K-5-LE3		
	Conector acodado tipo zócalo M8x1, 3 contactos	Cable trifilar, extremo abierto	2,5	541 338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3		
			5	541 341	NEBU-M8W3-K-5-LE3		