

Módulos lineales HMP

FESTO



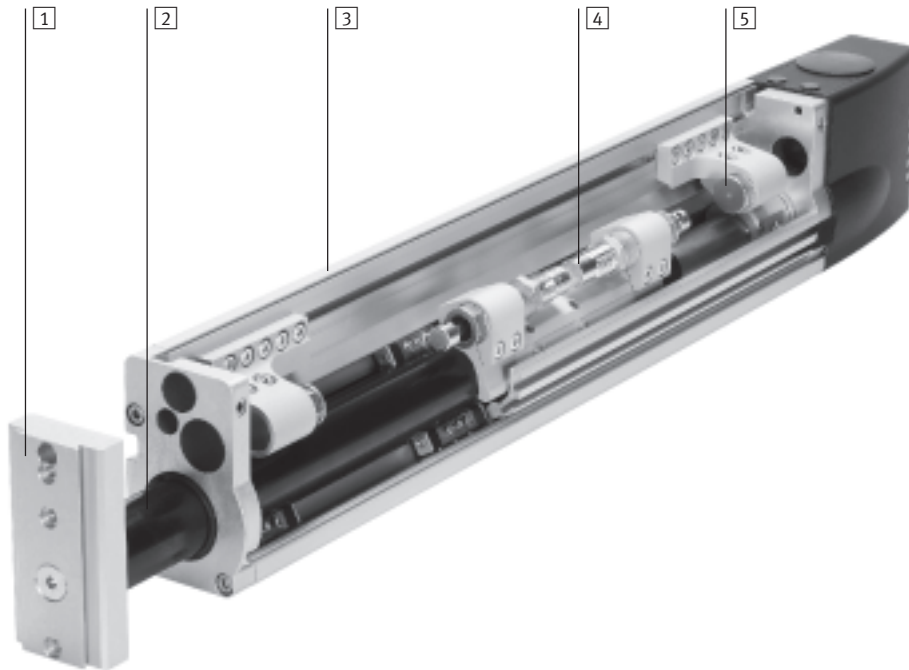
Módulos lineales HMP

Características

FESTO

Cuadro general

- Ejecución más robusta
- Sistema optimizado de topes de final de carrera
- Módulo de posiciones intermedias optimizado
- Minimización del desgaste
- Válvulas reguladoras ajustables desde el exterior
- Regla para detectores integrada
- Diámetros 16 ... 32 mm
- Carreras de 50 ... 400 mm
- Unidad básica perfilada muy rígida
- Topes ajustables en los finales de carrera
- Yugo orientable
- Unidad de fijación integrada
- Guía precisa y sin holguras
- Posición intermedia libremente regulable
- Amortiguación ajustable en las posiciones finales
- Sistema integrado de detectores:
 - Perfil para detectores de final de carrera
 - Ranura para detectores de posición
- Culata funcional:
 - Conexión neumática
 - Conexión eléctrica
- Gran versatilidad mediante múltiples posibilidades de montaje:
 - Perfil básico
 - Yugo
- Múltiples posibilidades de adaptación:
 - Actuadores
 - Pinzas
- Instalación innovadora y sencilla



- Yugo**
Orientable de 0 a 360°. No gira si se combina con la unidad de fijación. Mediante adaptadores se pueden montar actuadores y pinzas en la placa giratoria. El montaje puede ser directo o mediante uniones tipo cola de milano.
- Guía**
Gran rigidez gracias al tubo de guía de acero templado. Máxima precisión mediante apoyos pretensados y sin holguras del tubo de guía en rodamiento de bolas.
- Perfil básico**
Posibilidad de conectar actuadores y elementos básicos en el perfil rígido de aleación ligera mediante adaptadores, módulos de unión y de componentes.
- Amortiguación en las posiciones finales**
Dinámica elevada gracias a los amortiguadores hidráulicos que actúan sobre el tubo de guía cuando retrocede hacia las posiciones intermedias o finales.
- Tope final**
Posibilidad de ajustar de modo continuo cualquier posición final entre la carrera mínima y máxima (debiéndose agregar la carrera de amortiguación).

Módulos lineales HMP

Características

FESTO

Numerosas variantes

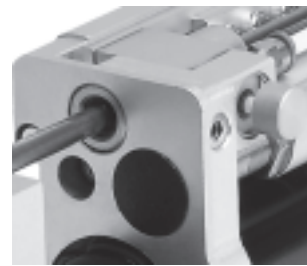
Tope final

El sistema optimizado de topes en los finales de carrera funciona casi sin desgaste. Ajuste aproximado mediante desplazamiento del tope en la ranura perfilada. Ajuste fino bajo presión mediante casquillo giratorio.



Unidad de sujeción

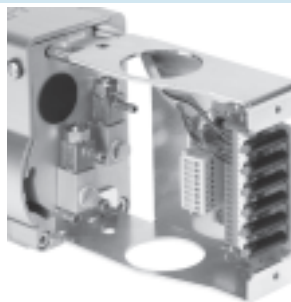
La unidad de sujeción activada neumáticamente puede ser utilizada para sujetar masas en cualquier posición y en todas las posiciones finales. En caso de producirse una caída de presión, la unidad de sujeción hace las veces de elemento de Parada de Emergencia. Con el accionamiento manual es posible volver a desbloquear la unidad de sujeción.



Culata posterior

Los elementos necesarios para el montaje pueden ajustarse en la parte superior o inferior de la culata. Los tubos flexibles neumáticos y los cables eléctricos pueden ser guiados juntos a través de la culata y de los tubos flexibles previstos para la instalación.

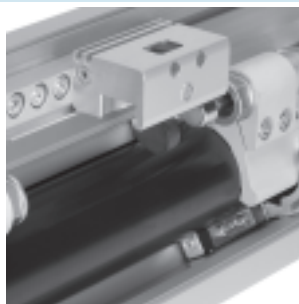
Posibilidad de conectar máximo 6 detectores a la regleta de bornes integrada. El estado de conmutación de los detectores puede comprobarse en la mirilla de la culata.



Módulo de posiciones intermedias

El módulo de posiciones intermedias permite avanzar hasta una posición adicional entre las dos posiciones finales. Para ello hay que interponer una palanca en la zona de recorrido del tope móvil que se encuentra en el tubo de guía.

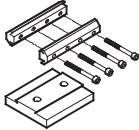
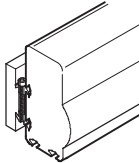
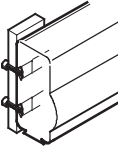
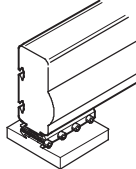
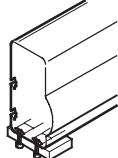
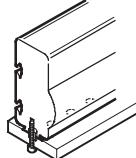
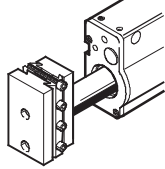
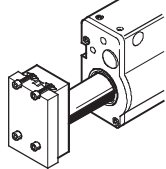
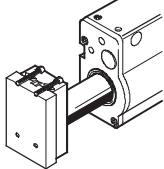
Dependiendo de la ejecución, la posición intermedia se activa en avance o retroceso. Sobre demanda es posible montar más módulos de posiciones intermedias.



Módulos lineales HMP

Características

FESTO

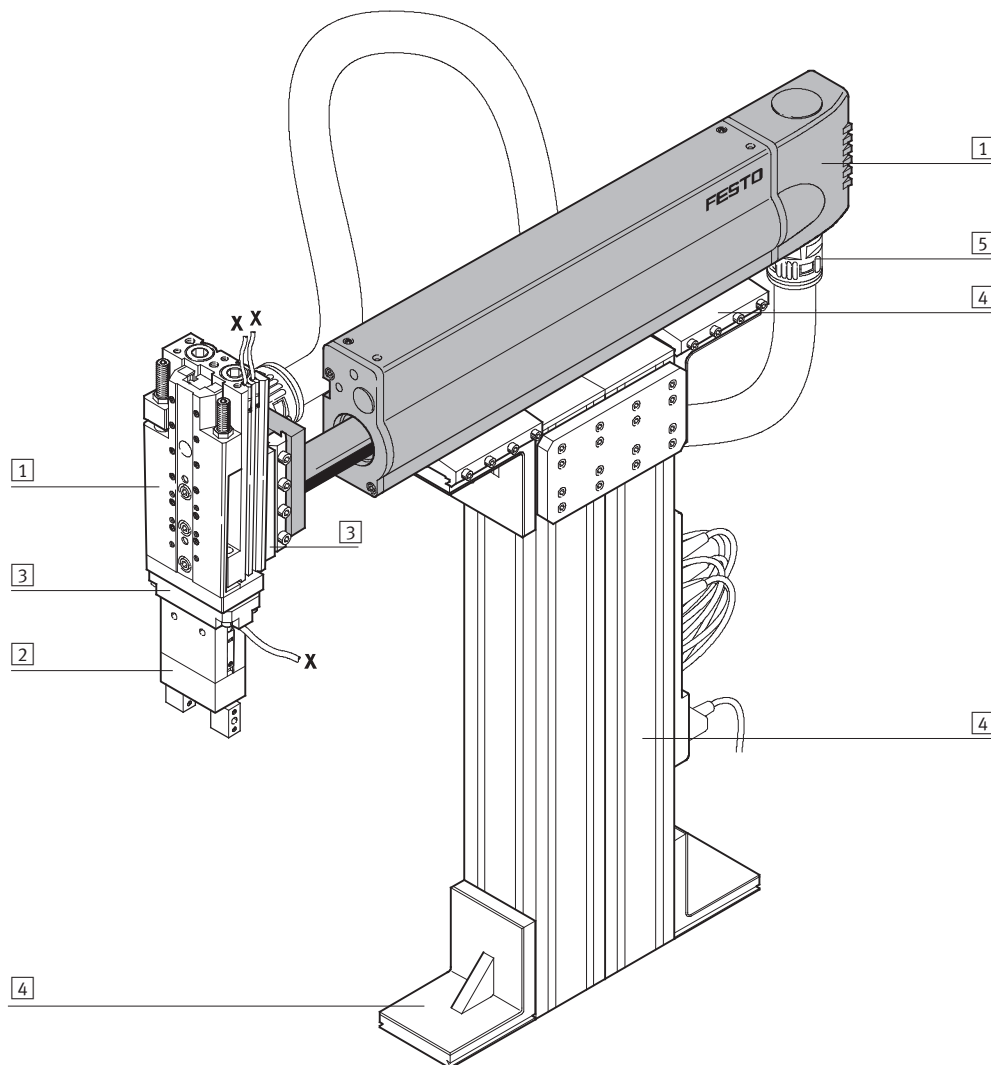
Posibilidades para la fijación y el montaje			
Tipos de montaje			
	Fijación por cola de milano con el conjunto de piezas de unión HAVB 	Montaje directo con tornillos y tuercas deslizantes NST 	Montaje directo con tornillos y casquillos para centrar ZBH 
Superficies para el montaje			
En la superficie lateral de la unidad básica perfilada	HMP-16/-20/-25/-32 	HMP-16/-20/-25/-32 	
En la superficie inferior de la unidad básica perfilada	HMP-16/-20/-25/-32 	HMP-25/-32 	HMP-16/-20 
En el yugo	HMP-16/-20/-25/-32 	HMP-25/-32 	HMP-16/-20/-25/-32 

Módulos lineales HMP

Ejemplo de sistema

FESTO

Producto del sistema de la técnica de manipulación y montaje



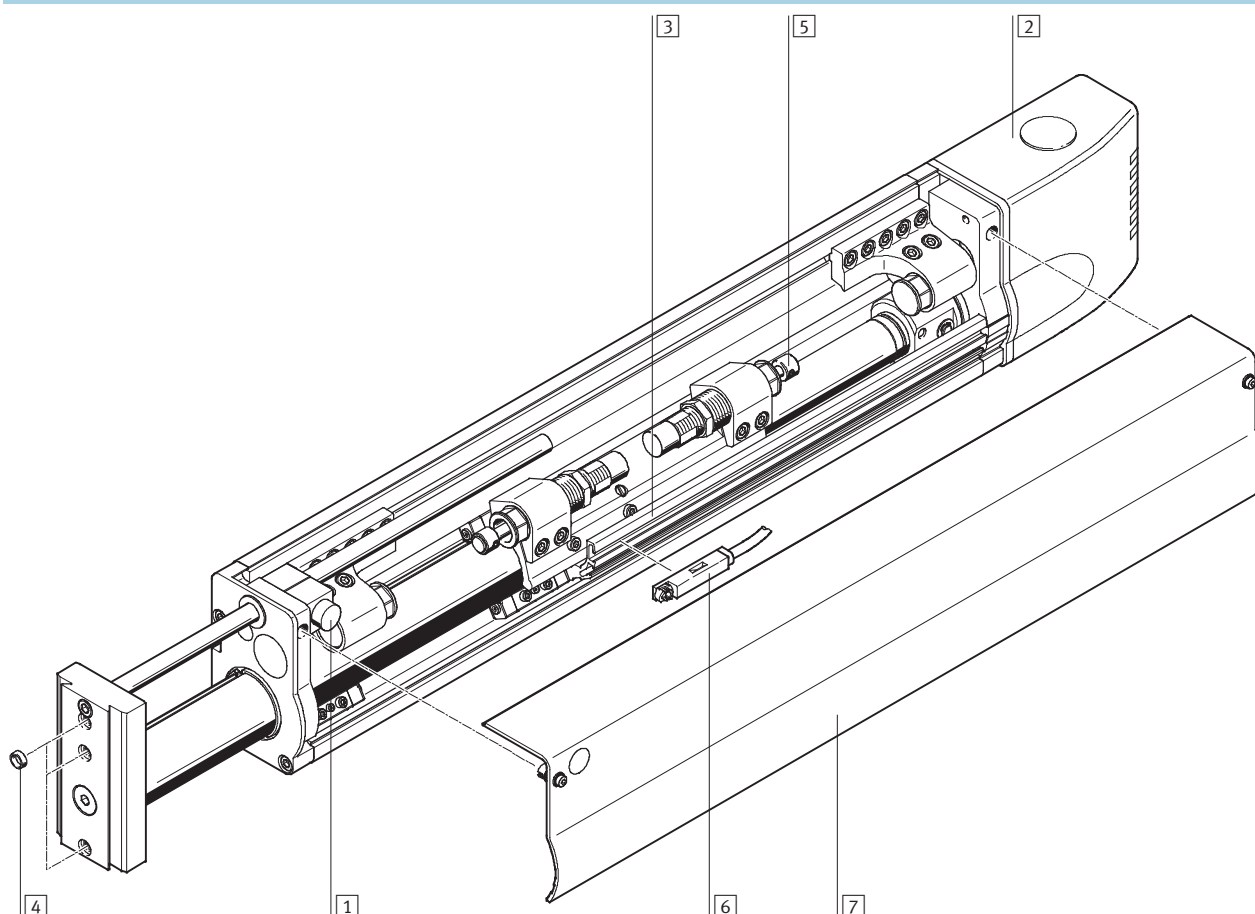
Elementos del sistema y accesorios			
		Descripción resumida	→ Página/Internet
1	Actuadores	Múltiples combinaciones posibles con los módulos del sistema para manipulación y montaje	actuador
2	Pinzas	Múltiples variantes posibles con los módulos del sistema para manipulación y montaje	pinza
3	Adaptadores	Para conexiones actuador/actuador y actuador/pinza	conjunto de adaptador
4	Componentes básicos	Perfiles y uniones de perfiles y uniones perfil/actuador	elementos básicos
5	Componentes para la instalación	Para tender y guiar los cables y tubos flexibles de modo claro y fiable	conjuntos de adaptadores
–	Ejes	Múltiples combinaciones posibles con los módulos del sistema para manipulación y montaje	ejes
–	Motores	Servomotores y motores paso a paso, con o sin reductor	motor

Módulos lineales HMP

Cuadro general de periféricos

FESTO

Con unidad de bloqueo KP



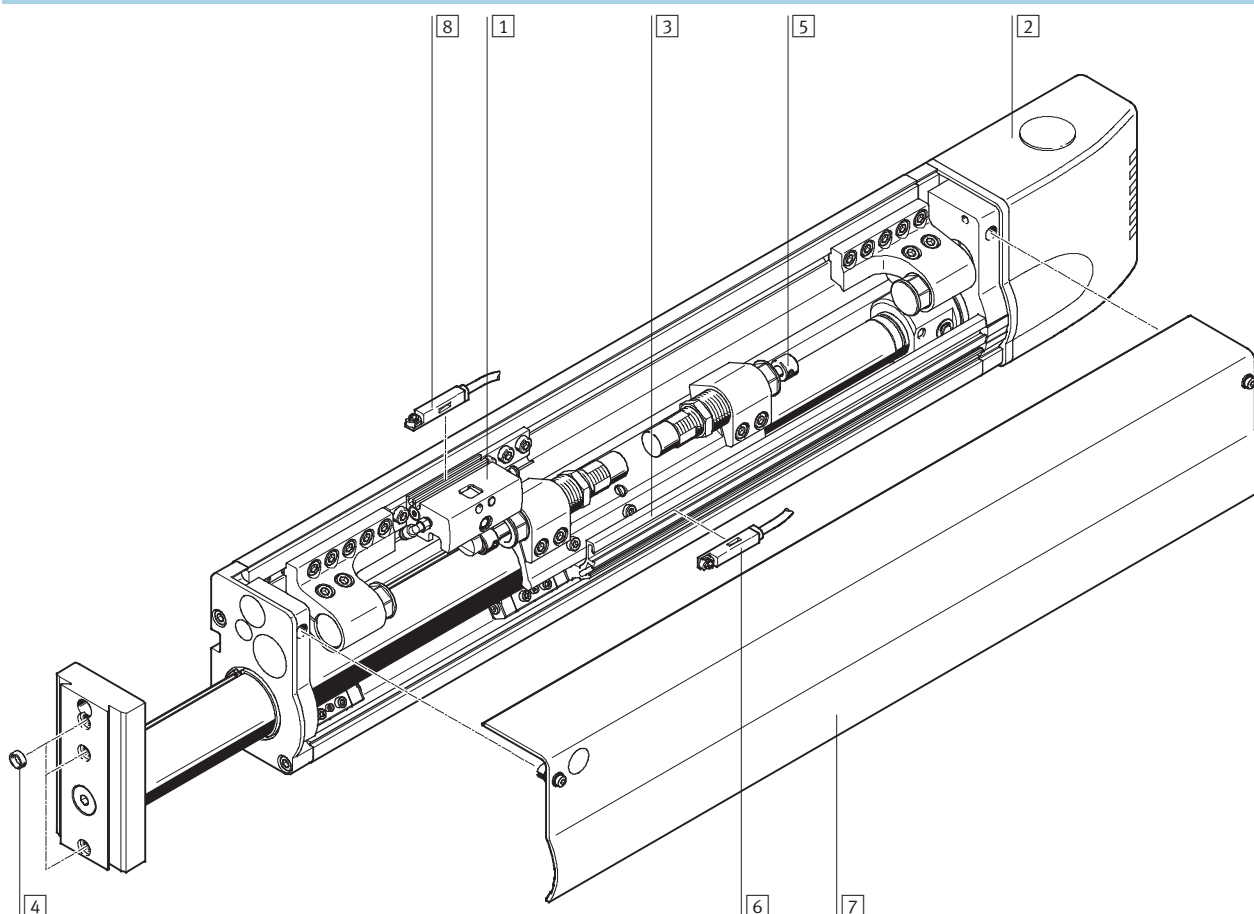
Accesorios			
	Descripción resumida	→ Página/Internet	
1	Unidad de sujeción KP	Para la sujeción de masas en cualquier posición de montaje y con posiciones finales indistintas	24
2	Culata posterior AD/EL	Conexión eléctrica integrada en la culata (EL)	24
3	Regla para detectores SL	Para el montaje de detectores y la consulta en posiciones finales indistintas. Incluido en el suministro del módulo lineal	24
4	Casquillo para centrar Z	Para centrar cargas y componentes en el yugo	26
5	Amortiguadores	Incluido en el suministro del módulo lineal	26
6	Detectores de posición A...	Para la detección de posiciones mediante detectores montados en una regla	27
7	Tapa del cuerpo	Incluido en el suministro del módulo lineal	–
–	Cable de conexión con conector V	Para detectores de posición	27
–	Tapa para ranuras A	Para proteger el cable del detector	26

Módulos lineales HMP

Cuadro general de periféricos

FESTO

Con módulo de posiciones intermedias Z1A



Accesorios			
	Descripción resumida	➔ Página/Internet	
1	Módulo de posiciones intermedias Z1A	Para la detención en una posición intermedia en avance. Para la detención en una posición intermedia en avance se utiliza el módulo de posiciones intermedias Z1E.	18
2	Culata posterior AD/EL	Conexión eléctrica integrada en la culata (EL)	24
3	Regla para detectores SL	Para el montaje de detectores y la consulta en posiciones finales indistintas. Incluido en el suministro del módulo lineal	24
4	Casquillo para centrar Z	Para centrar cargas y componentes en el yugo	26
5	Amortiguadores	Incluido en el suministro del módulo lineal	26
6	Detectores de posición A...	Para la detección de posiciones mediante detectores montados en una regla	27
7	Tapa del cuerpo	Incluido en el suministro del módulo lineal	–
8	Detectores de posición A...	Para la detección de la posición de la palanca del módulo de posiciones intermedias (posición intermedia activa / no activa)	28
–	Cable de conexión con conector V	Para detectores de posición	27
–	Tapa para ranuras A	Para proteger el cable del detector	26

Módulos lineales HMP

Código para el pedido

FESTO

		HMP	-	16	-	150	-	B	-	SL	-	2G3	-	KP	-		-	EL	-	A1	-	E
Tipo																						
HMP	Módulo lineal																					
Diámetro del émbolo [mm]																						
Carrera [mm]																						
Generación																						
B	Serie B																					
Detección																						
SL	Regla para detectores																					
Conexión neumática																						
2G3	Para tubo flexible con diámetro nominal 3																					
2G4	Para tubo flexible con diámetro nominal 4																					
2G6	Para tubo flexible con diámetro nominal 6																					
Unidad de sujeción																						
KP	Adosado																					
Módulo de posiciones intermedias																						
Z1A	Para carrera de avance																					
Z1E	Para carrera de retroceso																					
Interface																						
AD	Culata posterior																					
EL	Culata con conexión eléctrica																					
Detectores de posición																						
A1	Con cable de 2,5 m																					
A2	Sin contacto, con cable de 2,5 m, NPN																					
A3	Sin contacto, con cable de 2,5 m, PNP																					
A4	Con conector																					
A5	Sin contacto, con conector tipo clavija, NPN																					
A6	Sin contacto, con conector tipo clavija, PNP																					
Documentación para el usuario																						
E	Inglés																					
S	Español																					
F	Francés																					
I	Italiano																					
V	Sueco																					
B	Renuncia explícita al manual																					

Módulos lineales HMP

Código para el pedido



→

+ ZUB

-

A

Z

Accesorios	
ZUB	Accesorios incluidos sueltos

Cable des conexión con conector	
...V	2,5 m

Tapa para ranuras	
A	Tapa para ranuras

Casquillo para centrar	
...Z	Para la placa orientable

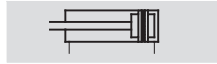
Módulos lineales HMP

Hoja de datos

FESTO

Función

Versión estándar



Con unidad de sujeción



⌀ - Diámetro de émbolo
16 ... 32 mm

┃ - Carrera
50 ... 400 mm

www.festo.com



Datos técnicos generales				
Diámetro del émbolo	16	20	25	32
Sistema de accionamiento	Yugo			
Funcionamiento	Doble efecto			
Antigiro	Guía			
Tipo de conexión	Rosca interior			
Conexión neumática del módulo lineal	M5	G $\frac{1}{8}$	G $\frac{1}{8}$	G $\frac{1}{4}$
Conexión neumática del módulo de posiciones intermedias	M3			
Posición de montaje	Indistinta			
Carrera útil [mm]	16 ... 320	24 ... 400	24 ... 400	40 ... 400
Detección de posiciones	Para detectores de proximidad			
Precisión máx. de repetición ¹⁾ [mm]	0,01			
Velocidad máxima	en avance [m/s]	0,8	1,1	1,2
	en retroceso [m/s]	0,8	1,1	1,1
Tiempo de giro de la palanca del módulo de posiciones intermedias	en avance [s]	0,04	0,04	0,072
	en retroceso [s]	0,04	0,036	0,065

1) Desviación de la posición final y de las posiciones intermedias bajo condiciones de funcionamiento constantes y 100 movimientos seguidos

Condiciones de funcionamiento y del entorno				
Diámetro del émbolo	16	20	25	32
Presión de funcionamiento [bar]	4 ... 8			
Fluido	Aire comprimido seco, lubricado o sin lubricar			
Temperatura ambiente ¹⁾ [°C]	0 ... +60			
Clase de protección según NE 60 529	IP 40			
Nivel de ruido F _{LEQ} [dB (A)]	62	65	68	69
Clase de resistencia a la corrosión ²⁾	2			

1) Tener en cuenta las condiciones de funcionamiento de los detectores

2) Clase de resistencia a la corrosión 2 según norma de Festo 940 070

Válida para piezas expuestas a gran peligro de corrosión. Piezas exteriores en contacto directo con sustancias usuales en entornos industriales, tales como disolventes, detergentes o lubricantes, con superficies principalmente decorativas.

Fuerzas [N]				
Diámetro del émbolo	16	20	25	32
Fuerza teórica con 6 bar en avance ¹⁾	121	188	295	483
Fuerza teórica con 6 bar en retroceso ¹⁾	104	158	247	415

1) Valores teóricos. Tener en cuenta: Rendimiento aprox. 90 %

Módulos lineales HMP

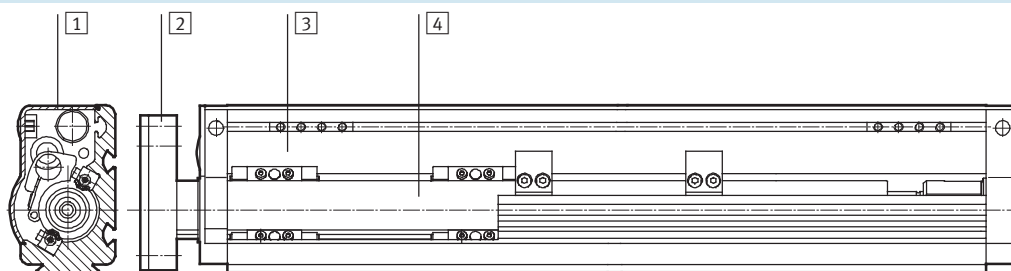
FESTO

Hoja de datos

Pesos [g]		16	20	25	32
Diámetro del émbolo					
Peso del producto	con carrera de 0 mm	2 100	4 700	6 300	10 900
	por 10 mm de carrera	88	110	150	200
Masa móvil	con carrera de 0 mm	900	1 500	2 300	4 000
	por 10 mm de carrera	28	37	55	74
Culata posterior	HMP-...-AD	180	270	300	400
	HMP-...-EL	210	300	330	430
Unidad de fijación HMP-...-KP Para carrera útil	50 mm	109	114	–	–
	100 mm	120	125	–	–
	150 mm	131	136	–	–
	200 mm	142	147	–	–
	250 mm	153	158	–	–
	320 mm	168	173	–	–
	400 mm	–	191	–	–
Módulo de posiciones intermedias	HMP-...-Z1A/Z1E	165	206	227	321

Materiales

Vista en sección



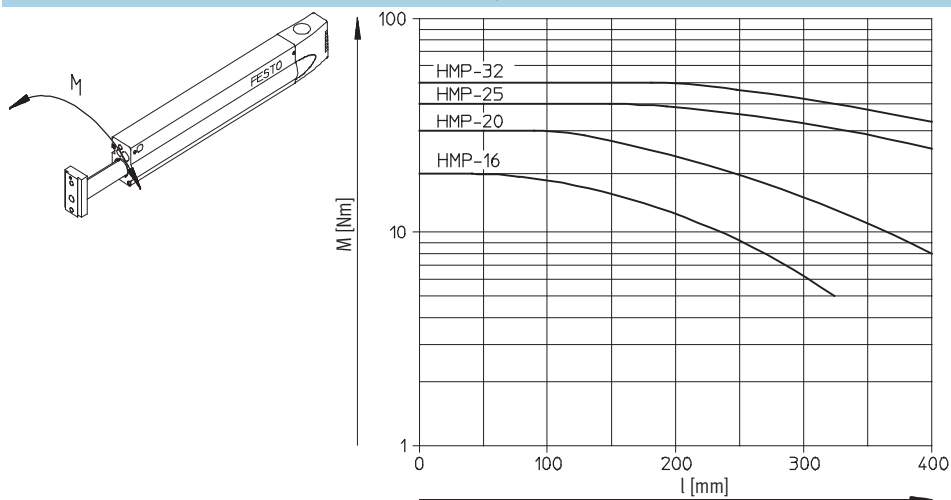
Módulo lineal		
1	Culata	Aluminio anodizado
2	Yugo	Aluminio anodizado
3	Perfil	Aluminio anodizado
4	Tubo de guía	Acero para herramientas
–	Juntas	Caucho nitrílico, poliuretano

Módulos lineales HMP

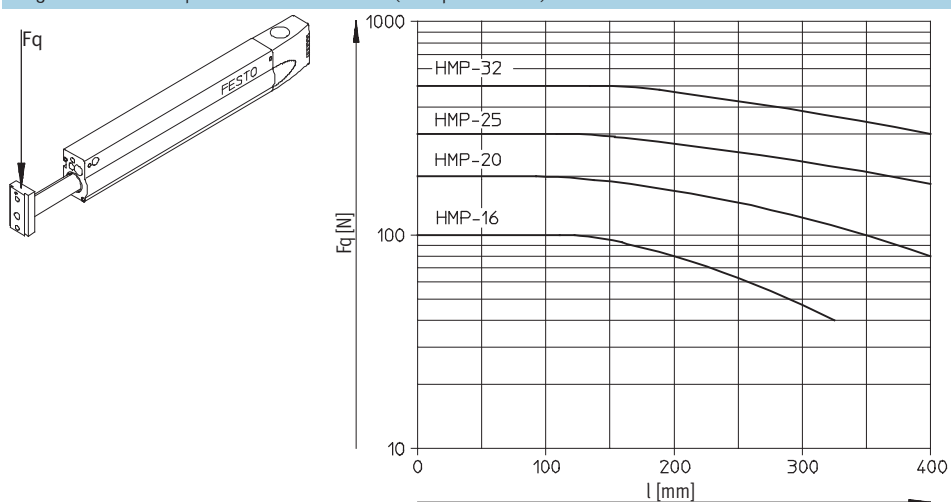
Hoja de datos

FESTO

Momento de giro M admisible en función de la carrera l (en la placa frontal)



Carga útil admisible Fq en función de la carrera l (en la placa frontal)

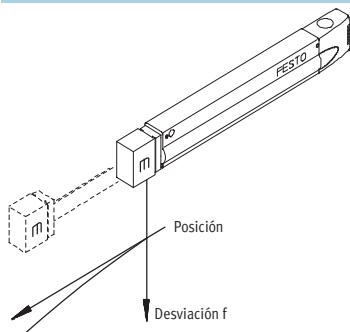


Módulos lineales HMP

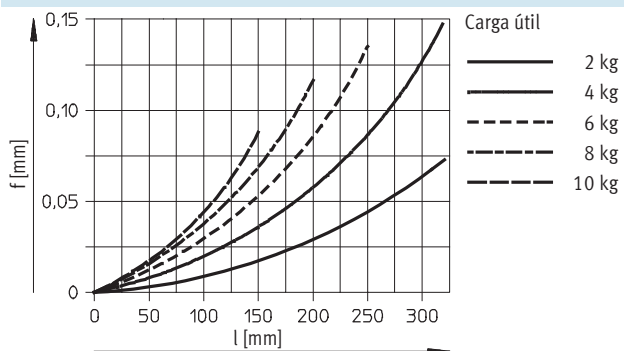
Hoja de datos

FESTO

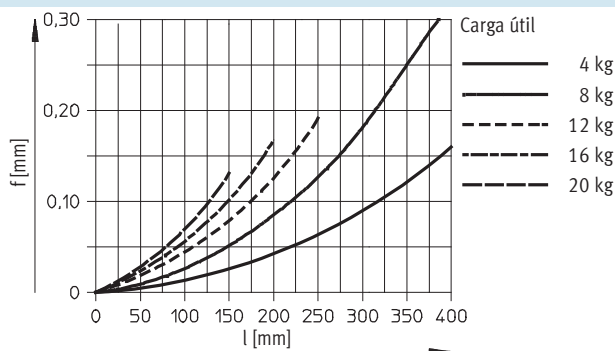
Desviación / flexión f en función de la carga útil m y de la posición l (carrera)



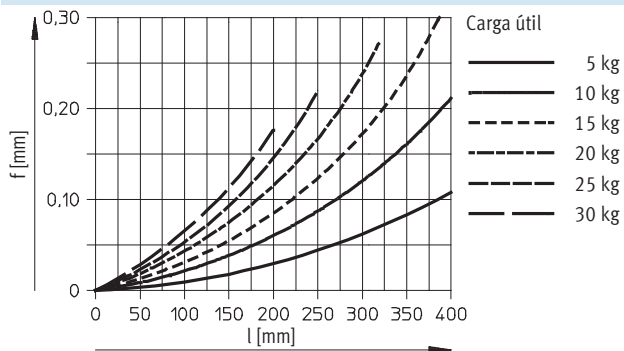
HMP-16



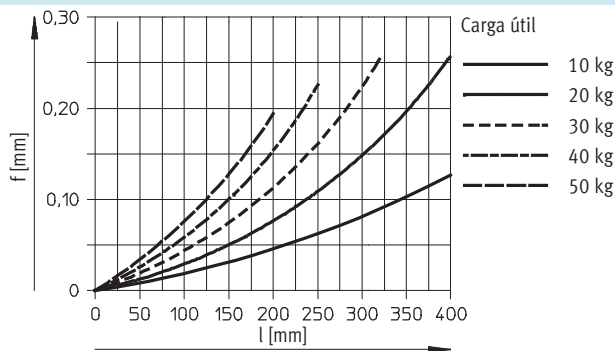
HMP-20



HMP-25



HMP-32



Módulos lineales HMP

Hoja de datos

FESTO

Carga útil máxima admisible en posición horizontal con 6 bar

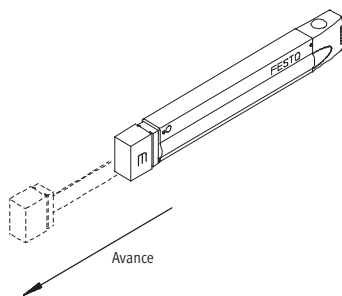
HMP-16: 10 kg

HMP-20: 20 kg

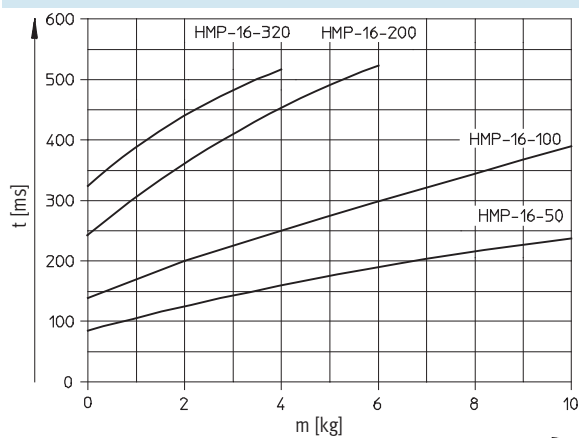
HMP-25: 30 kg

HMP-32: 50 kg

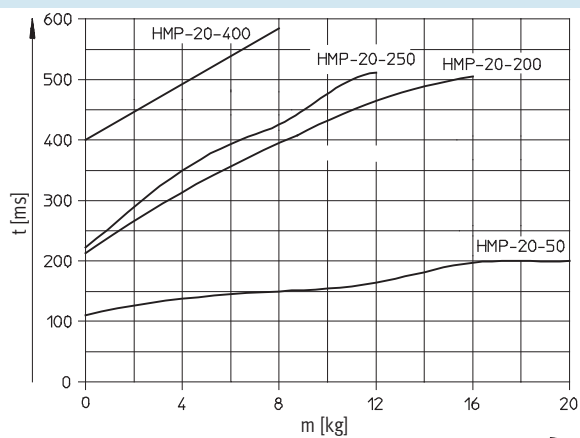
Tiempo t admisible para el movimiento de avance horizontal en función de la carrera y de la carga útil m , con carrera óptima del amortiguador



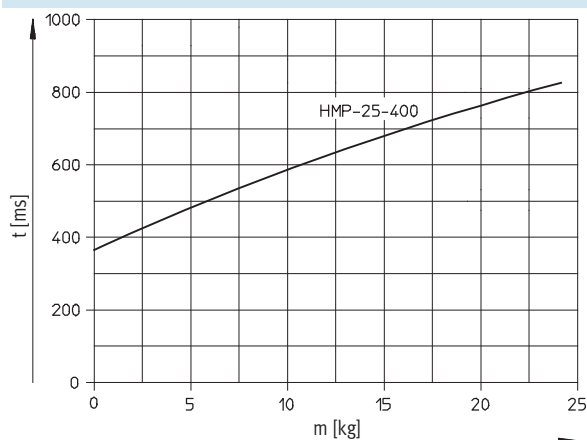
HMP-16¹⁾



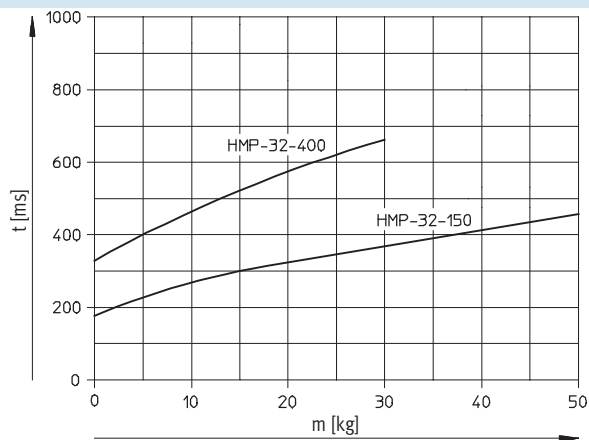
HMP-20¹⁾



HMP-25¹⁾



HMP-32¹⁾



1) Próximamente más carreras

Módulos lineales HMP

FESTO

Hoja de datos

Carga útil máxima admisible en posición horizontal con 6 bar

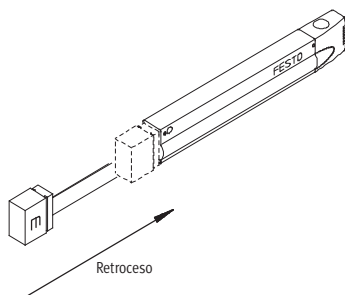
HMP-16: 10 kg

HMP-20: 20 kg

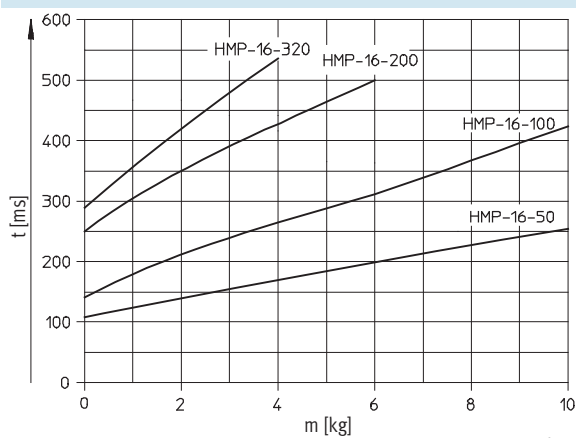
HMP-25: 30 kg

HMP-32: 50 kg

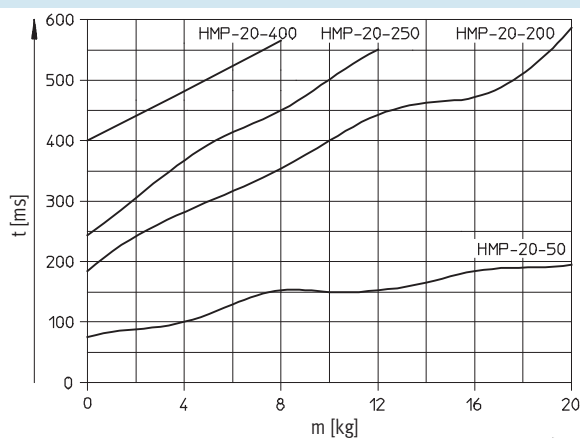
Tiempo t admisible para el movimiento de retroceso horizontal en función de la carrera y de la carga útil m , con carrera óptima del amortiguador



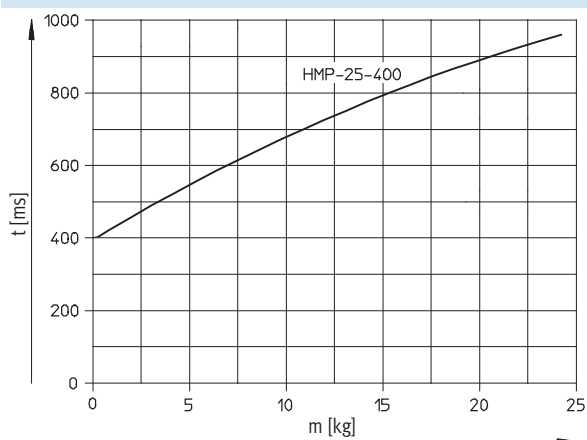
HMP-16¹⁾



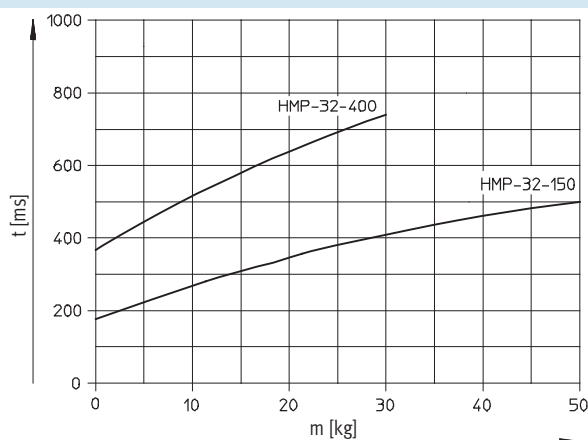
HMP-20¹⁾



HMP-25¹⁾



HMP-32¹⁾



1) Próximamente más carreras

Módulos lineales HMP

Hoja de datos

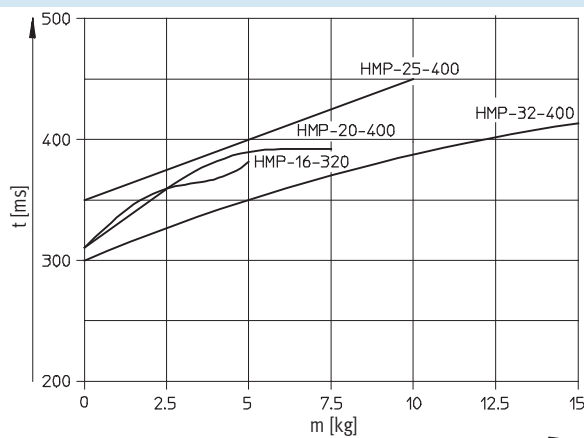
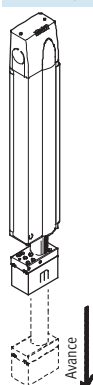
FESTO

Carga útil máxima admisible en posición vertical con 6 bar

Sin cartucho de bloqueo	Con cartucho de bloqueo
HMP-16: 5 kg	HMP-16: 4 kg
HMP-20: 10 kg	HMP-20: 7,5 kg
HMP-25: 15 kg	
HMP-32: 25 kg	

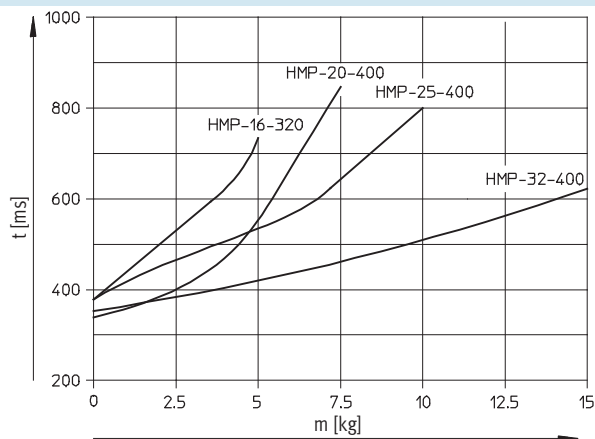
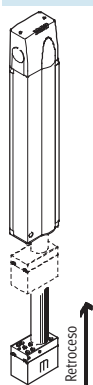
Tiempo t admisible para el movimiento de avance vertical en función de la carrera y de la carga útil m , con carrera óptima del amortiguador

HMP-16/-20/-25/-32¹⁾



Tiempo t admisible para el movimiento de vertical de retroceso en función de la carrera y de la carga útil m , con carrera óptima del amortiguador

HMP-16/-20/-25/-32¹⁾



1) Próximamente más carreras

Módulos lineales HMP

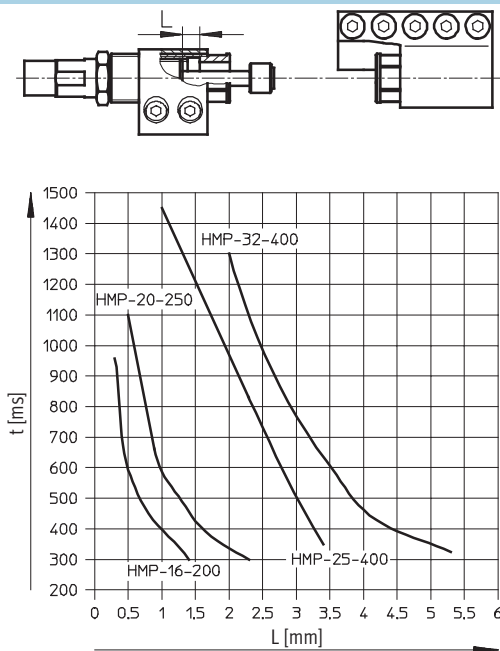
Hoja de datos

FESTO

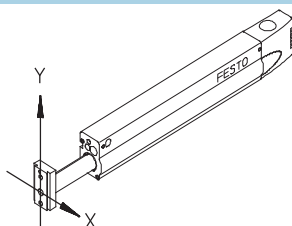
Tiempo de avance / retroceso en función de la carrera L del amortiguador

Para obtener una duración mínima del movimiento de un módulo lineal HMP es necesario ajustar los amortiguadores en función del tiempo de avance y retroceso t .

En el diagrama consta la longitud L óptima de los amortiguadores.

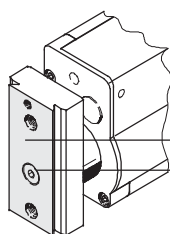


Determinación de la carga útil admisible



Si el centro de gravedad de la masa fijada a la placa frontal se encuentra dentro de la superficie básica de dicha placa, queda excluida una sobrecarga del módulo lineal.

Centro de gravedad de la masa



Al utilizar elementos de fijación tipo cola de milano, es recomendable que el centro de gravedad se encuentre en los límites de esta superficie.

Centro de gravedad recomendado para un funcionamiento sin vibraciones.

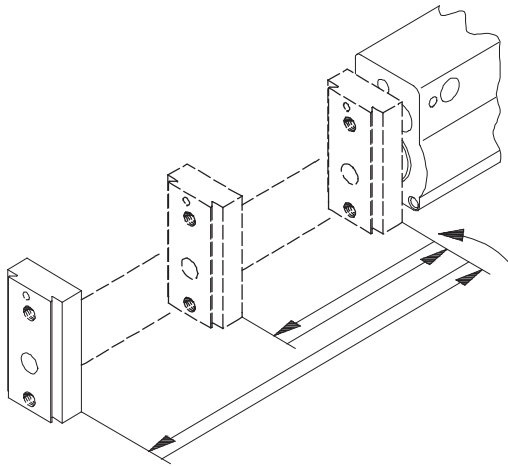
Módulos lineales HMP

Hoja de datos

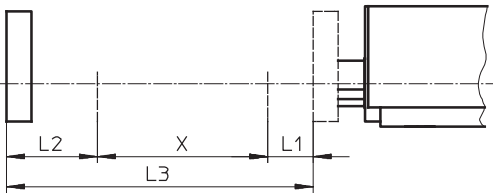
FESTO

Módulo de posiciones intermedias Z1A/Z1E

Posición intermedia con Z1A en avance



Margen de las posibles posiciones intermedias en avance



L1 = Zona de bloqueo detrás
L2 = Zona de bloqueo delante
L3 = Carrera útil

X = Margen para posibles posiciones intermedias
X = $L3 - L1 - L2$

Zonas de bloqueo [mm]

Diámetro del émbolo	16	20	25	32
L1	33	42	42	55,5
L2	66	68,5	54,5	56

Ejemplo de cálculo

Valores conocidos:
Módulo lineal
HMP-16-200-...-Z1A-...

Incógnita:
¿En qué zona de la carrera útil es posible disponer de posiciones intermedias?

Cálculo:
Considerando el diámetro del émbolo de 16 mm del módulo lineal, se obtienen las siguientes zonas de bloqueo, en las que no puede disponerse de posiciones intermedias:
L1 = 33 mm
L2 = 66 mm

X = $L3 - L1 - L2 = 101$ mm

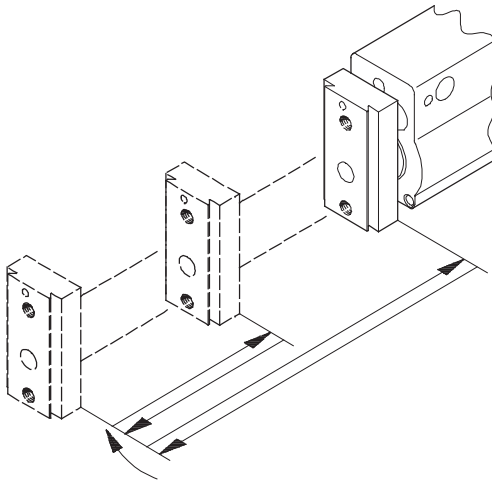
Ello significa lo siguiente:
Límite inferior de la zona de la carrera útil con dos posiciones intermedias:
L1 = 33 mm
Límite superior de la zona de la carrera útil con dos posiciones intermedias:
L1 + X = 134 mm

Módulos lineales HMP

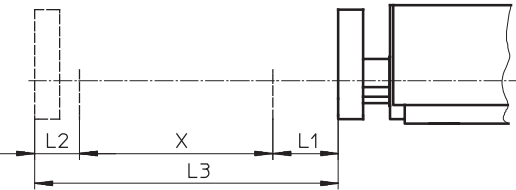
Hoja de datos

FESTO

Posición intermedia con Z1E en retroceso



Margen de las posibles posiciones intermedias en retroceso



L1 = Zona de bloqueo detrás
L2 = Zona de bloqueo delante
L3 = Carrera útil

X = Margen para posibles
posiciones intermedias
X = L3 - L1 - L2

Zonas de bloqueo [mm]				
Diámetro del émbolo	16	20	25	32
L1	47,5	62	54,5	56
L2	33	42	42	55,5

Ejemplo de cálculo

Valores conocidos:
Módulo lineal
HMP-16-200-...-Z1E-...

Incógnita:
¿En qué zona de la carrera útil es
posible disponer de posiciones
intermedias?

Cálculo:
Considerando el diámetro del émbolo
de 16 mm del módulo lineal, se obtie-
nen las siguientes zonas de bloqueo,
en las que no puede disponerse de
posiciones intermedias:
L1 = 47,5 mm
L2 = 33 mm

X = L3 - L1 - L2 = 119,5 mm

Ello significa lo siguiente:
Límite inferior de la zona de la carrera
útil con dos posiciones intermedias:
L1 = 47,5 mm

Límite superior de la zona de la
carrera útil con dos posiciones
intermedias:
L1 + X = 167 mm

Módulos lineales HMP

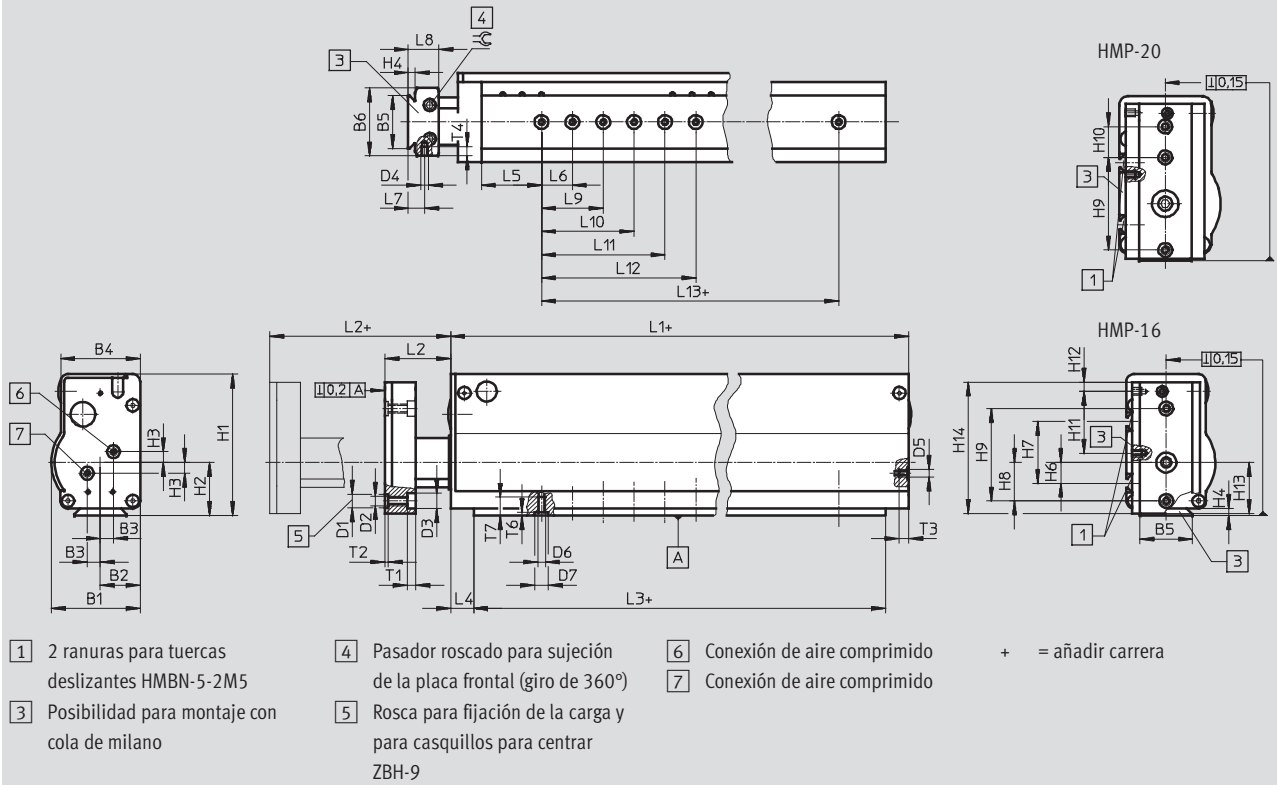
Hoja de datos

FESTO

Dimensiones

Datos CAD disponibles en → www.festo.com

Diámetro del émbolo 16/20 mm



Tipo	B1	B2	B3	B4	B5	B6	D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7	H1	H2	H3
			±0,1				Ø H7		Ø H13				Ø H7			±0,1
HMP-16	57,8	26	8,5	51,7	34	44	9	M6	10	M5	M5	M5	9	92	34,5	7
HMP-20	65,8	30	10	59,8		51					G1/8			107	37	

Tipo	H4	H6	H7	H8	H9	H10	H11	H12	H13	H14	H17	L1	L2	L3	L4
					±0,03 ¹⁾	±0,03 ¹⁾									+0,2
HMP-16	4,5	13,5	40	25	60	—	40	6	33	85	38	247	23	217	15
HMP-20				30		20			35,5	100,4	40	320		290	

Tipo	L5	L6	L7	L8	L9	L10	L11	L12	L13	T1	T2	T3	T4	T6	T7	≅
		±0,03		+0,2	±0,03	±0,03	±0,03	±0,03	±0,03		+0,1			+0,1		
HMP-16	39	20	10,75	20	40	60	80	100	140	5,7	2,1	6,4	6	2,1	12	4
HMP-20	45								200			9				

1) Tolerancia válida para el rebaje D1; tolerancia para la rosca D2: ±0,2

Módulos lineales HMP

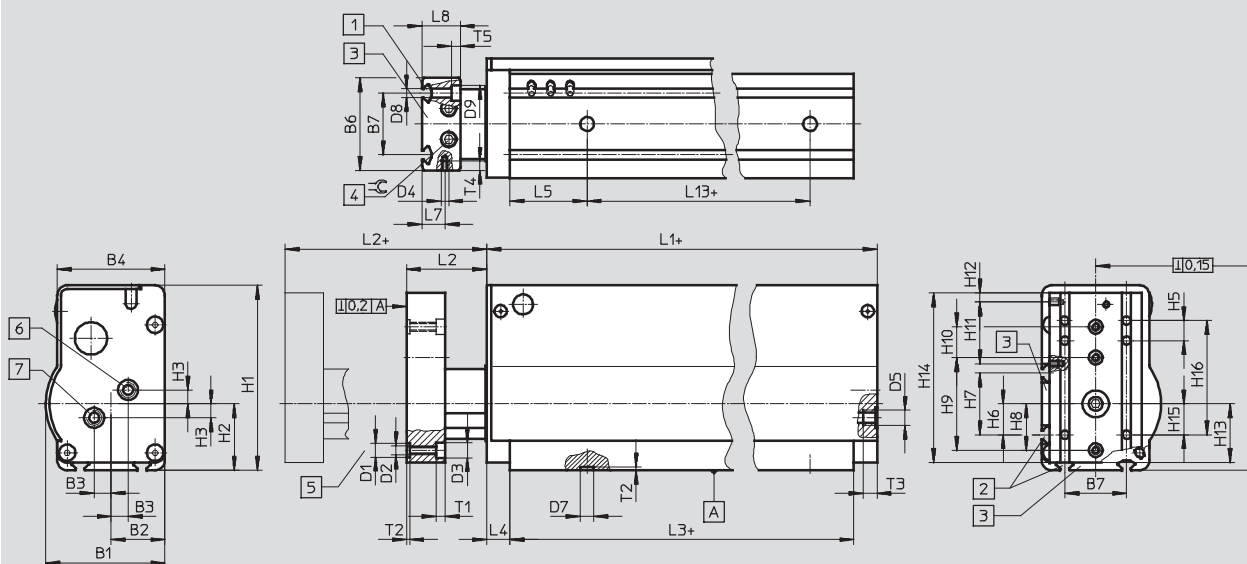
Hoja de datos

FESTO

Dimensiones

Datos CAD disponibles en → www.festo.com

Diámetro del émbolo 25/32 mm



- | | | | |
|--|---|--------------------------------|--------------------|
| 1) 2 ranuras para tuercas deslizantes HMBN-5-2M5 | 4) Pasador roscado para sujeción de la placa frontal (giro de 360°) | 6) Conexión de aire comprimido | + = añadir carrera |
| 2) 4 ranuras para tuercas deslizantes HMBN-5-2M5 | 5) Rosca para fijación de la carga y para casquillos para centrar ZBH-9 | 7) Conexión de aire comprimido | |
| 3) Posibilidad para montaje con cola de milano | | | |

Tipo	B1	B2	B3	B4	B6	B7	D1 Ø H7	D2	D3 Ø H13	D4	D5	D7 Ø H7	D8 Ø H13	D9 Ø
HMP-25	77,3	35	11	69,8	60	40	9	M6	10	M5	G ¹ / ₈	9	5,5	10
HMP-32	90,8	40		79,8	70						G ¹ / ₄			

Tipo	H1	H2	H3	H5	H6	H7	H8	H9	H10	H11	H12	H13	H14	H15	H16
			±0,1					±0,03 ¹⁾	±0,03 ¹⁾						
HMP-25	120	43	9	13	20	40	30	60	20	40	6	38	110	20	74
HMP-32	143	53			30		40	80				48	133		

Tipo	H17	L1	L2	L3	L4	L5	L7	L8	L13	T1	T2	T3	T4	T5	≈
					+0,2			±0,2	±0,03		+0,1				
HMP-25	40	320	28	290	15	50	15	25	190	5,7	2,1	9	6	5,7	5
HMP-32		427		392					290			12			

1) Tolerancia válida para el rebaje D1; tolerancia para la rosca D2: ±0,2

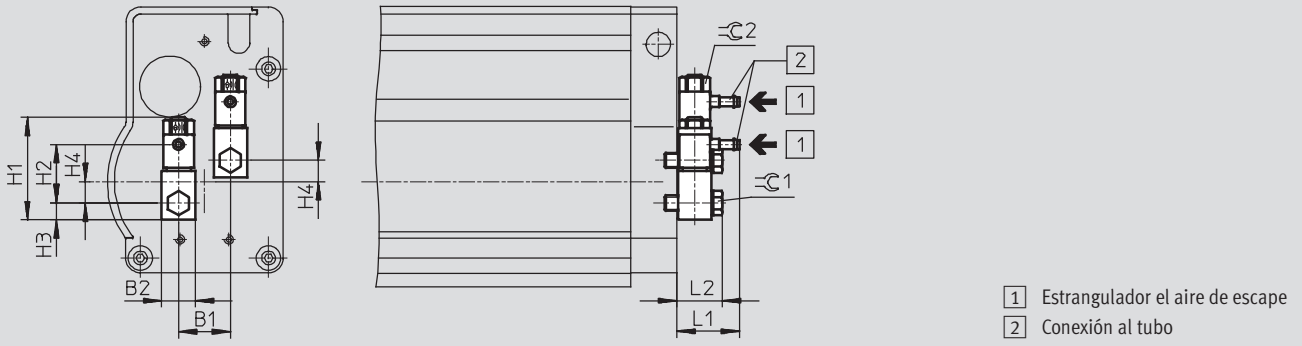
Módulos lineales HMP

Hoja de datos

FESTO

Datos CAD disponibles en → www.festo.com

(código 2G3/2G4/2G6)

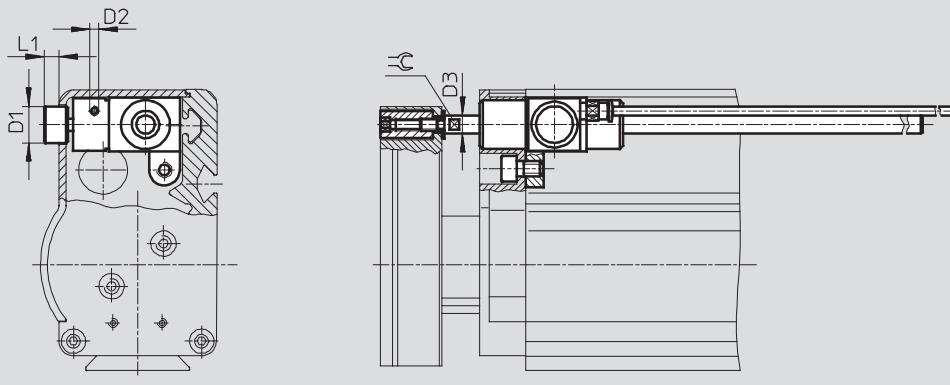


Tipo	B1	B2	H1	H2	H3	H4	L1	L2	≡C1	≡C2
HMP-16-...-2G3	17	11	33,6	19	5,5	7	20,6	15	7	9
HMP-16-...-2G4							22,6			
HMP-20-...-2G4	20	16	48,7	28,9	8		31,3	22,2	13	14
HMP-20-...-2G6				27,5						
HMP-25-...-2G4	22			28,9		31,3				
HMP-25-...-2G6				27,5		31,4				
HMP-32-...-2G4	20	61,8	37,9	10	9	35,8	28,2	17	17	
HMP-32-...-2G6			38,2			35,9				

Dimensiones: unidad de fijación

Datos CAD disponibles en → www.festo.com

(código KP)



Tipo	D1 Ø	D2 1)	D3 Ø	L1	≡C	Fuerza de retención [N]	Carga útil	
							horizontal [kg]	Vertical [kg]
HMP-16	11,4	M3	6	5	5	100	10	4
HMP-20				3,8			20	7,5

1) La conexión del aire comprimido se suministra con el racor QSM-M3-4 montado

⚠ Importante

La unidad de fijación deberá utilizarse únicamente si el eje no está en movimiento (posición final). De lo contrario puede destruirse el elemento de fijación.

La unidad de fijación no es apropiada para operaciones de posicionamiento, ya que el deslizamiento puede ser de aproximadamente 1 hasta 2 mm.

Al utilizar el módulo lineal HMP-20 en combinación con la unidad de fijación, la carrera máxima se reduce en 12,5 mm.

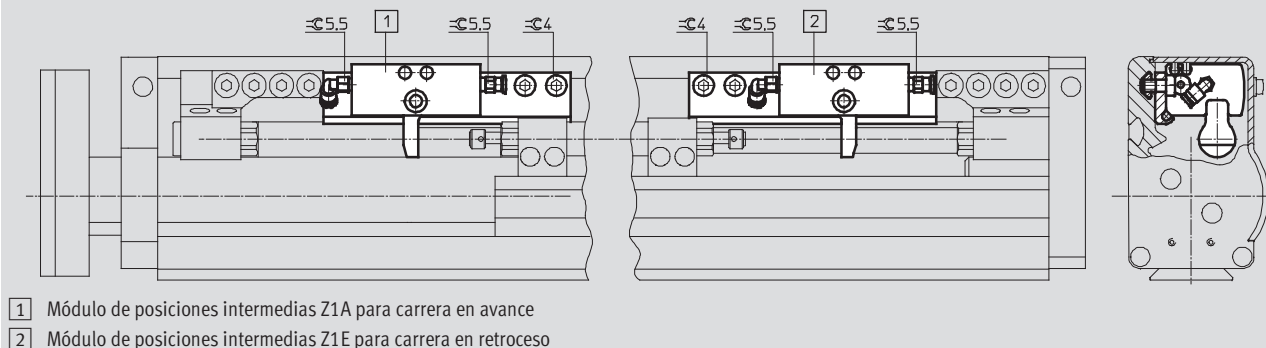
Módulos lineales HMP

Hoja de datos

FESTO

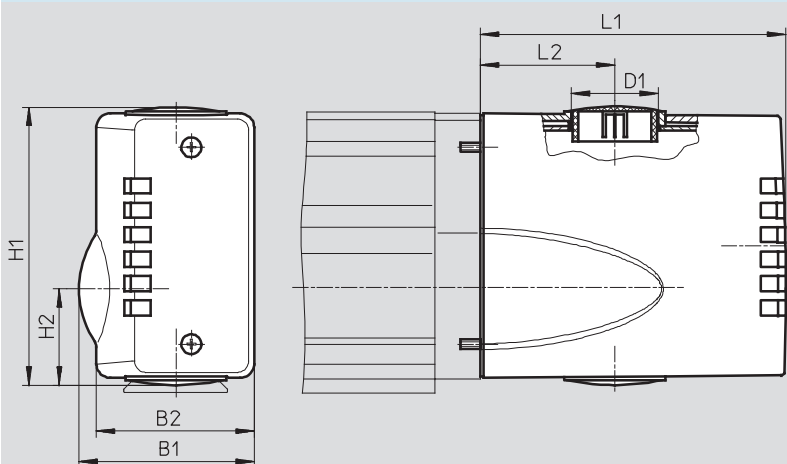
Dimensiones: módulos de posiciones intermedias (código Z1A/Z1E)

Datos CAD disponibles en → www.festo.com



Dimensiones: culata posterior (código AD/EL)

Datos CAD disponibles en → www.festo.com



Tipo	B1	B2	D1 Ø	H1	H2	L1	L2
HMP-16	57,4	51,2	28,5 (PG 21)	91,3	31,5	100	44
HMP-20	65,4	59,2	37,2 (PG 29)	106,3	34,4	120	55
HMP-25	76,9	69,2		119	40,1		
HMP-32	90,4	79,2		141,6	49,9		

Módulos lineales HMP

Referencias: conjunto de productos

FESTO

M Indicaciones mínimas →

Nº de artículo	Función	Diámetro del émbolo	Carrera	Generación	Detección de posiciones	Conexión neumática
537 940	HMP	16	50	B	SL	2G3
537 941		20	100			2G4
537 942		25	150			2G6
537 943		32	200			
			250			
			320			
			400			
Ejemplo de pedido						
537 940	HMP	- 16	- 150	- B	- SL	- 2G3

Tablas para realizar los pedidos

Tamaño	16	20	25	32	Condiciones	Código	Entrada código
M Nº de artículo	537 940	537 941	537 942	537 943			
Función	Módulo lineal con guía de bolas					HMP	HMP
Diámetro del émbolo [mm]	16	20	25	32		-...	
Carrera [mm]	50	50	-	-		-50	
	100	100	100	100		-100	
	150	150	150	150		-150	
	200	200	200	200		-200	
	250	250	250	250		-250	
	320	320	320	320		-320	
	-	400	400	400		-400	
Generación	Serie B					-B	-B
Detección de posiciones	Regla para detectores					-SL	-SL
Conexión neumática	Válvula reguladora, boquilla 3 mm	-	-	-		-2G3	
	Válvula reguladora, boquilla 4 mm					-2G4	
	-	Válvula reguladora, boquilla 6 mm				-2G6	

Continúa: código de pedido

	HMP	-		-	B	-	SL	-	
--	-----	---	--	---	---	---	----	---	--

Módulos lineales HMP

Referencias: conjunto de productos

FESTO

[0] Opcional								
Unidad de sujeción	Posición intermedia	Interface	Conjunto de detectores	Documentación para el usuario	Accesorios	Cable de conexión con conector	Tapa para ranuras	Casquillos para centrar
KP	Z1A Z1E	AD EL	A1 A2 A3 A4 A5 A6	E S F I V B	ZUB	...V	A	...Z
-	- Z1A	- EL	- A1	- B	ZUB	- 2V		

Tablas para realizar los pedidos								
Tamaño	16	20	25	32	Condiciones	Código		Entrada código
[0] Unidad de sujeción	Adosado				[1]	-KP		
Posición intermedia	1 posición intermedia en avance				[2]	-Z1A		
	1 posición intermedia en retroceso				[2]	-Z1E		
Interface	Culata posterior					-AD		
	Culata con conexión eléctrica					-EL		
Detector de posición, montado	Detector con cable de 2,5 m					-A1		
	Detector sin contacto, NPN, con cable de 2,5 m					-A2		
	Detector sin contacto, PNP, con cable de 2,5 m					-A3		
	Detector de posición, conector M8				[3]	-A4		
	Detector sin contacto, NPN, conector tipo clavija M8				[3]	-A5		
	Detector sin contacto, PNP, conector tipo clavija M8				[3]	-A6		
Documentación para el usuario en otro idioma (estándar: alemán/inglés)	Manual en inglés					-E		
	Manual en español					-S		
	Manual en francés					-F		
	Manual en italiano					-I		
	Manual en sueco					-V		
	Renuncia explícita al manual					-B		
Accesorios	Incluidos sueltos en el suministro:					ZUB-		ZUB-
Cable de conexión con conector 2,5 m	1 ... 10					...V		
Tapa para ranuras	Tapa para ranuras					A		
Casquillos para centrar (10 unidades)	10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90					...Z		

- [1] KP No con módulos de posiciones intermedias Z1A, Z1E.
 [2] Z1A, Z1E Carrera mín.: 150 mm.

- [3] A4, A5, A6 No con conexión EL.
 Carrera máx.: diámetro de émbolo 16, 20, 25 mm: 200 mm
 diámetro de émbolo 32 mm: 150 mm

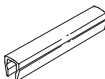
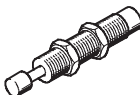
Continúa: código de pedido

- [] - [] - [] - [] - [] ZUB - [] [] []

Módulos lineales HMP

Accesorios

FESTO

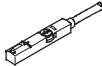
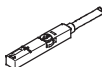
Referencias						
	Para diámetro de émbolo [mm]	Observación	Código del pedido	Nº art.	Tipo	PE ¹⁾
Casquillo para centrar ZBH Hojas de datos → Internet: zbh						
	16 ... 32	Para la placa orientable	Z	150 927	ZBH-9	10
Tapa de ranura ABP						
	16 ... 32	Para regla para detectores por cada 0,5 m	A	151 681	ABP-5	2
Amortiguadores YSRW Hojas de datos → Internet: ysrw						
	16	–	–	191 194	YSRW-8-14	1
	20			191 196	YSRW-12-20	
	25			191 196	YSRW-12-20	
	32			191 197	YSRW-16-26	

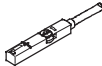
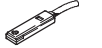
1) Cantidad por unidad de embalaje

Módulos lineales HMP

Accesorios

FESTO

Referencias: detectores de posición para ranura en T, magnetorresistivos						Hojas de datos → Internet: smt	
	Tipo de fijación	Salida digital	Conexión eléctrica	Longitud del cable [m]	Nº art.	Tipo	
Contacto normalmente abierto							
	Montaje en la ranura desde la parte superior, a ras con el perfil del cilindro	PNP	Cable, trifilar	2,5	543 867	SMT-8M-PS-24V-K-2,5-OE	
			Conector M8x1, 3 contactos	0,3	543 866	SMT-8M-PS-24V-K-0,3-M8D	
			Conector M12x1, 3 contactos	0,3	543 869	SMT-8M-PS-24V-K-0,3-M12	
		NPN	Cable, trifilar	2,5	543 870	SMT-8M-NS-24V-K-2,5-OE	
			Conector M8x1, 3 contactos	0,3	543 871	SMT-8M-NS-24V-K-0,3-M8D	
	Introducción a lo largo de la ranura, a ras con el perfil del cilindro	PNP	Cable, trifilar	2,5	175 436	SMT-8-PS-K-LED-24-B	
			Conector M8x1, 3 contactos	0,3	175 484	SMT-8-PS-S-LED-24-B	
Contacto normalmente cerrado							
	Montaje en la ranura desde la parte superior, a ras con el perfil del cilindro	PNP	Cable, trifilar	7,5	543 873	SMT-8M-PO-24V-K7,5-OE	

Referencias: detectores de posición para ranura en T, Reed magnéticos					Hojas de datos → Internet: sme	
	Tipo de fijación	Salida digital	Conexión eléctrica	Longitud del cable [m]	Nº art.	Tipo
Contacto normalmente abierto						
	Montaje en la ranura desde la parte superior, a ras con el perfil del cilindro	Con contacto	Cable, trifilar	2,5	543 862	SME-8M-DS-24V-K-2,5-OE
				5,0	543 863	SME-8M-DS-24V-K-5,0-OE
			Cable, bifilar	2,5	543 872	SME-8M-ZS-24V-K-2,5-OE
			Conector M8x1, 3 contactos	0,3	543 861	SME-8M-DS-24V-K-0,3-M8D
	Introducción a lo largo de la ranura, a ras con el perfil del cilindro	Con contacto	Cable, trifilar	2,5	150 855	SME-8-K-LED-24
			Conector M8x1, 3 contactos	0,3	150 857	SME-8-S-LED-24
Contacto normalmente cerrado						
	Introducción a lo largo de la ranura, a ras con el perfil del cilindro	Con contacto	Cable, trifilar	7,5	160 251	SME-8-O-K-LED-24

Módulos lineales HMP

Accesorios

FESTO

Referencias: detectores de posición para ranura en C, magnetorresistivos						Hojas de datos → Internet: smt
	Tipo de fijación	Salida digital	Conexión eléctrica, sentido de salida de la conexión	Longitud del cable [m]	Nº art.	Tipo
Contacto normalmente abierto						
	Montaje en la ranura desde la parte superior	PNP	Cable, trifilar, frontal	2,5	551 373	SMT-10M-PS-24V-E-2,5-L-OE
			Conector M8x1, 3 contactos, frontal	0,3	551 375	SMT-10M-PS-24V-E-0,3-L-M8D
			Conector M8x1, 3 contactos, lateral	0,3	551 376	SMT-10M-PS-24V-E-0,3-Q-M8D

Referencias: detectores de posición para ranura en C, Reed magnéticos						Hojas de datos → Internet: sme
	Tipo de fijación	Salida digital	Conexión eléctrica, sentido de salida de la conexión	Longitud del cable [m]	Nº art.	Tipo
Contacto normalmente abierto						
	Montaje en la ranura desde la parte superior	Con contacto	Conector M8x1, 3 contactos, frontal	0,3	551 367	SME-10M-DS-24V-E-0,3-L-M8D
			Cable, trifilar, frontal	2,5	551 365	SME-10M-DS-24V-E-2,5-L-OE
			Cable, bifilar, frontal	2,5	551 369	SME-10M-ZS-24V-E-2,5-L-OE
	Introducción a lo largo de la ranura	Con contacto	Conector M8x1, 3 contactos, frontal	0,3	173 212	SME-10-SL-LED-24
			Cable, trifilar, frontal	2,5	173 210	SME-10-KL-LED-24

Referencias: cables					Hojas de datos → Internet: nebu	
	Conexión eléctrica en el lado izquierdo	Conexión eléctrica en el lado derecho	Longitud del cable [m]	Nº art.	Tipo	
	Conector recto tipo zócalo M8x1, 3 contactos	Cable de 3 hilos, extremo libre	2,5	541 333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3	
			5	541 334	NEBU-M8G3-K-5-LE3	
	Conector recto tipo zócalo M12x1, 5 contactos	Cable de 3 hilos, extremo libre	2,5	541 363	NEBU-M12G5-K-2.5-LE3	
			5	541 364	NEBU-M12G5-K-5-LE3	
	Conector acodado tipo zócalo M8x1, 3 contactos	Cable de 3 hilos, extremo libre	2,5	541 338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3	
			5	541 341	NEBU-M8W3-K-5-LE3	
	Conector acodado tipo zócalo M12x1, 5 contactos	Cable de 3 hilos, extremo libre	2,5	541 367	NEBU-M12W5-K-2.5-LE3	
			5	541 370	NEBU-M12W5-K-5-LE3	