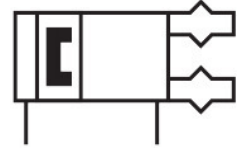


旋转抓手 HGRT-32-A

订货号: 563910

FESTO



数据表

| 特性 | 值 |
|------------------------------------|----------------------------------|
| 规格 | 32 |
| 最大替换精度 | 0.2 mm |
| 摆动爪手夹爪的最大间隙 ax、ay | 0.1 deg |
| 最大开角 | 180 deg |
| 旋转对称 | 0.2 mm |
| 重复精度, 爪手 | 0.02 mm |
| 爪手夹爪的数量 | 2 |
| 安装位置 | 可选 |
| 工作模式 | 双作用 |
| 爪手功能 | 径向 |
| 结构特点 | 强制先导工作运动顺序 |
| 位置检测 | 通过接近开关 通过电感式传感器 |
| 工作压力 | 3 bar...8 bar |
| 爪手的最大工作频率 | 3 Hz |
| 6 bar 时的最短打开时间 | 359 ms |
| 6 bar 时的最短关闭时间 | 403 ms |
| 工作介质 | 压缩空气, 符合 ISO 8573-1:2010 [7:4:4] |
| 工作和先导介质说明 | 可用润滑介质工作 (之后须一直润滑介质工作) |
| 耐腐蚀等级 CRC | 1 - 低耐腐蚀能力 |
| 油漆湿润缺陷物质 (PWIS) 符合性 | VDMA24364-B1/B2-L |
| 环境温度 | 5 °C...60 °C |
| 0.6 MPa (6 bar, 87 psi) 时, 张开总抓取扭矩 | 2024 Ncm |
| 总爪手扭矩, 关闭, 6 bar | 1856 Ncm |
| 转动惯量 | 4.62 kgcm ² |
| 爪手夹爪上的最大力 Fz, 静态 | 280 N |
| 抓手最大扭矩 My, 静态 | 13.5 Nm |
| 抓手最大扭矩 Mz, 静态 | 1.3 Nm |
| 导向部件的润滑间隔 | 10 MioCyc |
| 产品重量 | 840 g |
| 安装方式 | 通过内螺纹和定位套 |
| 气动接口 | M5 |

| 特性 | 值 |
|--------|-------------|
| 材料说明 | RoHS 合规 |
| 外壳材料 | 光滑阳极氧化精制铝合金 |
| 爪手夹爪材料 | 加硬钢 |