

平行抓手  
HGPT-16-A-B-F-G1  
订货号: 560196

FESTO



数据表

| 特性                  | 值                                |
|---------------------|----------------------------------|
| 规格                  | 16                               |
| 每个爪手夹爪的行程           | 1.5 mm                           |
| 最大替换精度              | 0.2 mm                           |
| 摆动爪手夹爪的最大间隙 ax、ay   | 0.1 deg                          |
| 最大爪手夹爪间隙 Sz         | 0.02 mm                          |
| 旋转对称                | 0.2 mm                           |
| 重复精度, 爪手            | 0.03 mm                          |
| 爪手夹爪的数量             | 2                                |
| 驱动系统                | 气动                               |
| 安装位置                | 可选                               |
| 工作模式                | 双作用                              |
| 爪手功能                | 平行                               |
| 爪手力备份               | 在打开时                             |
| 结构特点                | 楔形驱动<br>强制先导工作运动顺序               |
| 位置检测                | 通过接近开关                           |
| 工作压力                | 4 bar...8 bar                    |
| 封锁空气的工作压力           | 0 bar...0.5 bar                  |
| 爪手的最大工作频率           | 3 Hz                             |
| 6 bar 时的最短打开时间      | 19 ms                            |
| 6 bar 时的最短关闭时间      | 30 ms                            |
| 每个外部爪手夹爪的最大质量       | 40 g                             |
| 工作介质                | 压缩空气, 符合 ISO 8573-1:2010 [7:4:4] |
| 工作和先导介质说明           | 可用润滑介质工作 (之后须一直润滑介质工作)           |
| 耐腐蚀等级 CRC           | 2 - 中等耐腐蚀能力                      |
| 油漆湿润缺陷物质 (PWIS) 符合性 | VDMA24364-B1/B2-L                |
| 防护等级                | IP40                             |
| 环境温度                | 5 °C...60 °C                     |
| 转动惯量                | 0.163 kgcm <sup>2</sup>          |
| 爪手夹爪上的最大力 Fz, 静态    | 200 N                            |
| 爪手的最大扭矩 Mx, 静态      | 10 Nm                            |
| 抓手最大扭矩 My, 静态       | 12 Nm                            |

| 特性            | 值                                                     |
|---------------|-------------------------------------------------------|
| 抓手最大扭矩 Mz, 静态 | 6 Nm                                                  |
| 导向部件的润滑间隔     | 5 MioCyc                                              |
| 产品重量          | 100 g                                                 |
| 安装方式          | 通过内螺纹和定位套<br>通过通孔和定位套<br>通过通孔和定位销<br>通过内螺纹和定位销<br>要么： |
| 气接口, 被堵的空气    | M3                                                    |
| 气动接口          | M5                                                    |
| 材料说明          | RoHS 合规                                               |
| 端盖材料          | 高合金不锈钢                                                |
| 外壳材料          | 阳极氧化铝                                                 |
| 爪手夹爪材料        | 加硬钢                                                   |