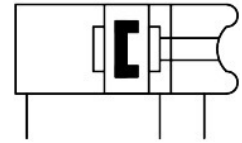
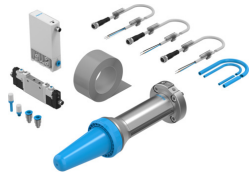


ชุดจับยึดรูปทรงปรับได้สำหรับหุ่นยนต์ DHEF-20-A-RA50

หมายเลขชิ้นส่วน: 8210811

FESTO



แผ่นข้อมูล

ลักษณะเฉพาะ	มูลค่า
ขนาด	20
Inverting cap version	ค่าเริ่มต้น
ฮับ	66 mm
นาคี. เส้นผ่านศูนย์กลางจับ	12 mm
เส้นผ่านศูนย์กลางสูงสุดที่จับได้	38 mm
ตำแหน่งการติดตั้ง	ตามต้องการ
ฟังก์ชัน	การแสดงคู่
ฟังก์ชันกริปเปอร์	ปรับตัวได้
โครงสร้างเชิงสร้างสรรค์	หมวกทรง ลำดับการเคลื่อนไหวที่ถูกบังคับ
แนะนำ	ท้าวพื้นฐาน
การตรวจจับตำแหน่ง	สำหรับสวิตช์ความใกล้ชิด
ความคลาดเคลื่อนในการยึดจับ	±4 มม.
ความคลาดเคลื่อนในการจัดวาง	±2 มม.
แรงดันใช้งานของหัวจับ	0.1 MPa...0.8 MPa 14.5 psi...116 psi
ไครฟ์แรงดันใช้งาน	1 bar...8 bar
ฝาปิดแรงดันใช้งาน	0.007 MPa...0.01 MPa 0.07 bar...0.1 bar 1.015 psi...1.45 psi
Burst pressure of cap	0.03 MPa 4.35 psi
ฝาแรงดันระเบิด	0.3 bar
อัตราการไหลที่แนะนำสำหรับตัวควบคุมแรงดัน	10 l/min
แม็กซ์ กริปเปอร์ความถี่ในการทำงาน	1 Hz
เวลาวิ่งเข้า	290 ms
เวลาออก	270 ms
ความเร็วสูงสุดโดยไม่มีวัตถุที่จับ	290 mm/s
ความเร็วสูงสุดเมื่อยึดจับ	120 mm/s
แรงตามทฤษฎีที่ 0.6 MPa (6 บาร์, 87 psi) สว่างหน้า	158 N
แรงตามทฤษฎีที่ 0.6 MPa (6 บาร์, 87 psi), แรงถึกลับ	189 N
แรงตามขวางแบบไดนามิกที่ระยะยื่นสูงสุด	2.3 N
แรงสัมผัสบนวัตถุที่จับ	20 N

ลักษณะเฉพาะ	มูลค่า
แรงยึดคงที่ขนานกับแกนของกริปเปอร์	26 N
แรงยึดคงที่ที่ตั้งฉากกับแกนของกริปเปอร์	45 N
พลังงานกระแทกในตำแหน่งสิ้นสุด	0.1 J
สื่อปฏิบัติการ	ระบบอัตโนมัติตามมาตรฐาน ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
หมายเหตุเกี่ยวกับสื่อปฏิบัติการ/ควบคุม	ไม่สามารถทาน้ำมันได้
ระดับความต้านทานการกัดกร่อน KBK	2 - การสัมผัสกับการกัดกร่อนในระดับปานกลาง
การปฏิบัติตามข้อกำหนดของห้องปฏิบัติการ	VDMA24364 โซน III
อุณหภูมิโดยรอบ	0 °C...60 °C
โมเมนต์ความเฉื่อย	1.29 kgcm ²
คู่มือมูลค่า payload	1 kg
น้ำหนักผลิตภัณฑ์	475 g
การเคลื่อนที่มวล	60 g
หมายเหตุเกี่ยวกับมวลที่เคลื่อนที่	ไม่มีฝาปิดแบบจับยึด
ประเภทของรัด	ตามมาตรฐาน ISO 9409
พอร์ทัลม	M5
วัสดุหมายเหตุ	เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS
ฝาปิดวัสดุ	VMQ (ซิลิโคน)
วัสดุที่อยู่อาศัย	อลูมิเนียมอนไดซ์
วัสดุ ฝาปิด	PA
ข้อกำหนดการจัดส่ง	เวลโคร 1 ม้วน 1x โซลินอยด์วาล์ว 1x วาล์วควบคุมความดันตามสัดส่วน พรีอ็อกซิมีตีสวิตช์ 2 ตัว สายเชื่อมต่อ 3x
ประเภทไดรฟ์	นิวเมติก