

Захват параллельный EHPS-16-A-LK

№ изделия: 8103809

FESTO

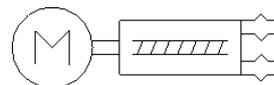
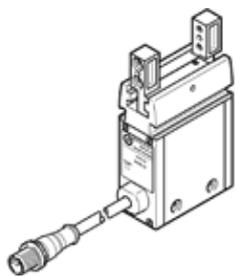


Таблица данных

Характеристика	Значение
Размер	16
Ход каждой губки захвата	10 mm
Макс. точность повторения	$\leq 0,2$ mm
Макс. угловой люфт захвата α_x, α_y	0,4 deg
Макс. люфт губок захвата Sz	0,05 mm
Симметрично относительно оси	$\leq 0,2$ mm
Точность повторения, захват	$\leq 0,03$ mm
Кол-во губок захватов	2
Drive system	электрический
Положение при сборке	Любое
Функция захвата	Параллельный
Тип конструкции	Устройство с червячной передачей Т-образный Рейка и шестерня Electric gripper
Соответствует стандарту	IEC 61010-1
Направляющая	Направляющая скольжения
Определение позиции	с датчиком Холла Со встроенным датчиком перемещения Via IO-Link® interface
Тип мотора	Серводвигатель постоянного тока
Режим готовности дисплея	LED
Макс. частота циклов	1,1 Hz
Макс. вес на внешний палец захвата	100 g
Макс. потребление тока	1 A
Номинальное рабочее напряжение DC	24 V
Допустимые колебания напряжения	+/- 10 %
Авторизация	RCM Mark
KC mark	KC-EMV
Обозначение CE (см. заявление о соответствии)	в соответствии с директивой EU по электромагнитной совместимости EMC в соответствии с директивой EU RoHS
UKCA marking (see declaration of conformity)	To UK instructions for EMC To UK RoHS instructions
Сертификация взрывозащиты за пределами Евросоюза	EPL Db (GB) EPL Gb (GB)
Классификация сопротивления коррозии CRC	1 - Низкая стойкость к коррозии
PWIS conformity	VDMA24364-B2-L
RSBP classification to CD-0033	F5
Уровень звукового давления	≤ 70 dB(A)
Класс защиты	IP40
Температура окружающей среды	5 ... 60 °C
Total gripping force	154 N
Массовый момент инерции	0,78 kgcm ²
Макс. усилие на губку захвата Fz, статическое	200 N
Макс. момент на захвате Mx, статич.	7 Nm

Характеристика	Значение
Макс. момент на захвате M_u , статич.	4,4 Nm
Макс. момент на захвате M_z , статич.	7 Nm
Интервалы между смазкой направляющих	2 Mio SP
Вес продукта	296 g
Протокол	IO-Link
IO-Link, протокол	Device V 1.1
IO-Link, режим связи	COM3 (230.4 kbd)
IO-Link, поддержка SIO режима	Нет
IO-Link, тип порта	Device B
IO-Link, число портов	Device 1
IO-Link, ширина данных процесса OUT	8 Byte
IO-Link, содержание данных процесса OUT	16 bit (ControlWord) 16 bit (GrippingPosition) 8 bit (GrippingForce) 8 bit (GrippingMode) 8 bit (GrippingTolerance) 8 bit (WorkpieceNo)
IO-Link, ширина данных процесса IN	6 Byte
IO-Link, данные процесса содержат IN	16 bit (ActualPosition) 16 bit (ErrorNumber) 16 bit (StatusWord)
IO-Link, минимальное время цикла	5 ms
IO-Link, требуется память данных	< 500 Byte
IO-Link, идентификатор устройства	0x000031
Электрическое подключение	5-пин Кабель с разъемом M12x1
Тип крепления	Внутренняя резьба и центрирующая втулка Со сквозным отверстием и центрирующей втулкой Опция
Замечания по материалу	Соответствует директиве по ограничению использования опасных веществ (RoHS)
Материал корпуса	Анодированный алюминий
Материал губок захвата	Легированная сталь, нержавеющая