Захват радиальный HGRT-16-A № изделия: 563904





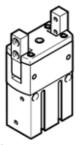


Таблица данных

Характеристика	Значение
Размер	16
Макс. точность повторения	<= 0,2 mm
Макс. угловой люфт захвата ах, ау	<= 0,1 deg
Макс. угол раскрытия	180 deg
Симметрично относительно оси	<= 0,2 mm
Точность повторения, захват	<= 0,02 mm
Кол-во губок захватов	2
Положение при сборке	Любое
Режим работы	двустороннего действия
Функция захвата	радиальный
Тип конструкции	последовательность перемещения по направляющей
Определение позиции	Для герконов
	Для индуктивных датчиков.
Рабочее давление	3 8 bar
Макс. частота работы захвата	<= 3 Hz
Min. opening time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	246 ms
Min. closing time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	293 ms
Рабочая среда	Сжатый воздух в соответствии с ISO8573-1:2010 [7:4:4]
Примечание по рабочей среде	Возможна работа со смазкой (впоследствии требуется постоянная смазка)
Классификация сопротивления коррозии CRC	1 - Низкая стойкость к коррозии
PWIS conformity	VDMA24364-B1/B2-L
Температура окружающей среды	5 60 °C
Total gripping torque at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi) opening	188 Ncm
Total gripping torque at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi) closing	158 Ncm
Массовый момент инерции	0,191 kgcm2
Макс. усилие на губку захвата Fz, статическое	50 N
Макс. момент на захвате Му, статич.	3,9 Nm
Макс. момент на захвате Мz, статич.	0,3 Nm
Интервалы между смазкой направляющих	10 Mio SP
Вес продукта	130 g
Тип крепления	Внутренняя резьба и центрирующая втулка
Пневматическое присоединение	M3
Замечания по материалу	Соответствует директиве по ограничению использования опасных веществ (RoHS)
Материал корпуса	Smooth-anodised wrought aluminium alloy
Материал губок захвата	Steel, hardened