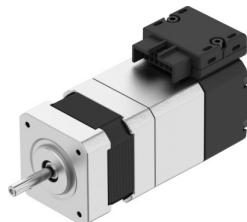


Motor pas cu pas EMMB-ST-42-S-SMB

Numar piesa: 8156130

FESTO



Fisa de date

Caracteristica	Valoare
Temperatura ambianta	0 °C...40 °C
Nota referitoare la temperatura ambianta	pana la 80°C cu declasare de -2%/°C
Inaltime max. de instalare	4000 m
Nota privind inaltimea max. de instalare	doar de la 1.000 m cu o reducere de -1,0% la 100 m
Temperatura de depozitare	-20 °C...70 °C
Umiditate relativa	0 - 90 % fara condensare
Conform cu standardul	IEC 60034
Clasa termica in conformitate cu EN 60034-1	B
Temperatura max. de infasurare	130 °C
Clasa de proiectare in conformitate cu EN 60034-1	S1
Monitorizarea temperaturii	Dig. temp. motor prin BiSS-C
Design motor conf. EN 60034-7	IM B5 IM V1 IM V3
Pozitie de instalare	orice
Tip de protectie	IP20
Nota privind tipul de protectie	IP40 pentru arborele motorului fara simering
Codul interfetei motor Out	42A
Conexiune electrica 1, tip de conectare	Stecher hibrid
Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Schema de conectare L5
Conexiune electrica 1, numar de pini/fire	14
Nota privind materialele	Conform RoHS
Clasa de rezistenta la coroziune KBK	0 - nu este afectat de coroziune
Conformitatea LABS	VDMA24364 zona III
Rezistenta la vibratii	Testul aplicatiei de transport cu grad de inclinare 2 conform FN 942017-4 si EN 60068-2-6
Rezistenta la socuri	Test de soc cu grad de inclinare 2 conform FN 942017-5 si EN 60068-2-27
Autorizare	RCM Mark
Marca CE (consultati Declaratia de conformitate)	conform Directivei UE privind CEM conform directivei RoHS a UE

Caracteristica	Valoare
Marca UKCA (consultati Declaratia de conformitate)	conform reglementarilor UK privind EMC conform reglementarilor RoHS din UK
Tensiune nominala de functionare CC	48 V
Numarul de perechi de pini	50
Moment de oprire motor	250 Nm
Cuplu nominal	240 Nm
Cuplu maxim	250 Nm
Viteza nominala	600 1/min
Turatie max.	2700 1/min
Turatie mecanica max.	9000 1/min
Unghi de avans la pas complet	1.8 grd
Toleranta unghi de avans	±5 %
Putere nominala motor	17 W
Curent continuu de stationare	2 A
Curent nominal motor	1800 A
Curent de varf	2 A
Constanta motorului	133 Nm/A
Faza constanta de tensiune	12100 mV/min
Faza de rezistenta a infasurarii	2100 Ohm
Faza de inductanta a infasurarii pe faza individuala (fara legatura)	3 mH
Inductanta longitudinala a infasurarii Ld (faza)	1600 mH
Inductanta transversala a infasurarii Lq (faza)	3 mH
Constanta de timp electrica	1400 ms
Constanta de timp termica	22 min
Rezistenta termica	3500 K/W
Flansa de masurare	200 x 200 x 15 mm, otel
Momentul de inertie total de iesire	0.043 kgcm ²
Greutate produs	520 g
Sarcina axiala admisa a arborelui	10 N
Sarcina radiala admisibila a arborelui	28 N
Traductor de pozitie a rotorului	Encoder absolut, multi turn
Denumire producator al traductorului de pozitie a rotorului	KCD-BC33B-1617-JP4F-GRQ-009
Traductor de pozitie a rotorului rotatii absolute detectabile	65536
Interfata senzorului de pozitie a rotorului	BiSS-C
Traductor de pozitie a rotorului principiu de masurare	magnetic
Tensiune de functionare CC a traductorului de pozitie a rotorului	5 V
Traductor de pozitie a rotorului domeniu de tensiune de functionare CC	4500 V...5500 V
Perioade sinusoidale/cosinusoidale traductor de pozitie a rotorului pe rotatie	2
Traductor de pozitie a rotorului, valori de pozitie per rotire	131072
Rezolutie traductor de pozitie a rotorului	17 bit
Traductor de pozitie a rotorului, exactitatea sistemului, masurarea unghiului	-310 arcsec...310 arcsec
Cuplu de mentinere a franei	630 Nm
Tensiune de functionare CC frana	24 V
Consum de curent frana	340 A
Consum de energie frana	8200 W
Frana cu rezistenta de bobina	70900 Ohm
Frana de inductanta a bobinei	146 mH
Timpul de separare a franei	28 ms
Timp de inchidere frana	41 ms
Intarziere de raspuns frana CC	8 ms
Turatie max. a franei la ralanti	9000 1/min
Frecarea maxima per proces de franare	1500 J

Caracteristica	Valoare
Numarul de opriri de urgenta pe ora	1
Momentul de inertie de masa al franei	0.006 kgcm ²
Cicluri de comutare frana de mentinere	10 mil. de operatiuni in gol (fara frecare!)
MTTF, subcomponenta	20 ani, traductor de pozitie pentru rotor