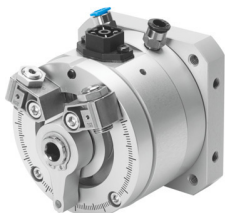


# Napęd wahadłowy DSMI-40-270-A-B

Numer produktu: 561691

FESTO



## Karta danych

| Cechy                                                      | Wartość                                                                                   |
|------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------|
| Zakres ustawiania kąta obrotu                              | 0 stopień...270 stopień                                                                   |
| Redukcja skoku w położeniach końcowych                     | 5 °                                                                                       |
| najmniejszy skok pozycjonowania                            | 5° przy pozycjonowaniu<br>15° przy Soft Stop                                              |
| Ø tłoka                                                    | 40 mm                                                                                     |
| Kąt obrotu                                                 | 0 stopień...272 stopień                                                                   |
| Amortyzacja                                                | elastyczne pierścienie/płytki amortyzujące z obu stron                                    |
| Pozycja montażu, pozycjonowanie                            | dowolny                                                                                   |
| Pozycja montażowa, Soft Stop                               | poziomo                                                                                   |
| Zasada pomiaru układu pomiaru położenia                    | analogowy                                                                                 |
| Konstrukcja                                                | Wątek napędu z łożyskowaniem kulkowym<br>Tłok łopatkowy                                   |
| Sygnalizacja położenia                                     | do wyłącznika zbliżeniowego<br>ze zintegrowanym systemem pomiaru kąta                     |
| Ciśnienie robocze                                          | 0,2 MPa...1 MPa                                                                           |
| Ciśnienie robocze dla pozycjonowania/Soft Stop             | 4 bar...8 bar                                                                             |
| Maks. częstotliwość obrotowa przy 0,6 MPa (6 bar, 87 psi)  | 2 Hz                                                                                      |
| Maks. prędkość ruchu                                       | 2000 °/s                                                                                  |
| Min. prędkość przesuwu                                     | 50 °/s                                                                                    |
| Typowy czas pozycjonowania dla krótkiego skoku, w poziomie | 0,25/0,25 s                                                                               |
| Typowy czas pozycjonowania dla długiego skoku, w poziomie  | 0,30/0,55 s                                                                               |
| Rezystor końcowy                                           | 5 kiloom                                                                                  |
| Zalecany prąd zestyków                                     | 1 µA                                                                                      |
| Sposób działania                                           | dwustronnego działania                                                                    |
| Maks. napięcie robocze DC                                  | 42 V                                                                                      |
| Maks. krótkotrwały prąd kontaktowy                         | 10 mA                                                                                     |
| Maks. pobór prądu                                          | 4 mA                                                                                      |
| Znamionowe napięcie robocze DC                             | 10 V                                                                                      |
| Tolerancja rezystancji przyłącza                           | 20 %                                                                                      |
| Dopuszczalne wahania napięcia                              | < 1%                                                                                      |
| Znak CE (patrz deklaracja zgodności)                       | Zgodnie z dyrektywą kompatybilności elektromagnetycznej UE<br>zgodnie z dyrektywą UE RoHS |

| Cechy                                                      | Wartość                                              |
|------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------|
| Znak UKCA (patrz deklaracja zgodności)                     | wg przepisów UK dot. EMV<br>wg przepisów UK RoHS     |
| Medium robocze                                             | Sprężone powietrze wg ISO 8573-1:2010 [6:4:4]        |
| Uwaga dotycząca medium roboczego/sterującego               | Praca z olejonym powietrzem nie jest możliwa         |
| Odporność na długotrwałe wstrząsy wg DIN/IEC 68 część 2-82 | Sprawdzono wg stopnia intensywności 2                |
| Klasa odporności korozyjnej wg normy Festo                 | 0 - Brak obciążenia korozyjnego                      |
| Zgodność z LABS                                            | VDMA24364-B2-L                                       |
| Stopień ochrony                                            | IP65<br>wg IEC 60529                                 |
| Odporność na drgania wg DIN/IEC 68 część 2-6               | Sprawdzono wg stopnia intensywności 2                |
| Temperatura otoczenia                                      | -10 °C...60 °C                                       |
| Energia uderzenia w pozycjach końcowych                    | 0.1 Nm                                               |
| Maks. siła osiowa                                          | 120 N                                                |
| Maks. masowy moment bezwładności, w poziomie               | 0.12 kgm <sup>2</sup>                                |
| Maks. masowy moment bezwładności, w pionie                 | 0.12 kgm <sup>2</sup>                                |
| Maks. siła promieniowa                                     | 350 N                                                |
| Min. masowy moment bezwładności, w poziomie                | 0.006 kgm <sup>2</sup>                               |
| Min. masowy moment bezwładności, w pionie                  | 0.006 kgm <sup>2</sup>                               |
| Teoretyczny moment obrotowy przy 0,6 MPa (6 bar, 87 psi)   | 20 Nm                                                |
| Waga produktu                                              | 3950 g                                               |
| Rozdzielczość kątowa                                       | 0.1 stopień                                          |
| Sygnał wyjściowy                                           | analogowy                                            |
| niezależna liniowość                                       | 0,0025                                               |
| Dokładność powtarzalności pozycjonowania                   | +/- 0,3 stopnia                                      |
| Dokładność powtarzalności, położenia końcowe, Soft Stop    | < 0,2 stopnia                                        |
| Dokładność powtarzalności, położenie pośrednie, Soft Stop  | +/- 2 stopnie                                        |
| Przyłącze elektryczne systemu pomiaru położenia            | 4-pin                                                |
| Długość kabla                                              | 30 m                                                 |
| Typ mocowania                                              | Przy pomocy gwintu wewnętrznego                      |
| Przyłącze pneumatyczne                                     | G1/8                                                 |
| Materiał obudowy systemu pomiarowego                       | Stop aluminium do przeróbki plastycznej<br>anodowany |
| Materiał dźwigni zderzakowej                               | Stop aluminium do przeróbki plastycznej<br>anodowany |
| Materiał wałka napędu                                      | Stal niklowana                                       |
| Materiał stałego zderzaka                                  | Stal                                                 |
| Materiał obudowy                                           | Stop aluminium do przeróbki plastycznej<br>anodowany |
| Materiał sprzęgu systemu pomiarowego                       | TPE-U(PU)                                            |
| Materiał wpustu                                            | Stal                                                 |
| Materiał tłoka łopatkowego                                 | Wzmocniony PET                                       |
| Materiał obudowy wtyczki                                   | Wzmocniony poliamid                                  |
| Materiał rury siłownika                                    | Stop aluminium do przeróbki plastycznej              |