



特徴	値
LABS 認証	VDMA24364-ゾーン III
耐振性	FN 942017-4およびEN 60068-2-6準拠の重大度2の輸送アプリケーションテスト
耐衝撃性	FN942017-5およびEN60068-2-27準拠の重要度2の耐衝撃テスト
認証	RCMマーク TÜV c UL us - 認定 (OL)
CEマーク(適合性宣言を参照)	EU-EMC指令準拠 欧州低電圧指令に準拠 EU RoHS (特定有害物質使用制限) 指令準拠
UKCA マーク (適合性宣言を参照)	UK 電磁環境適合性(EMC) 規定 UK RoHS指令に準拠 UK電気機器規定に準拠
証明書発行機関	TÜV 968/INS 464.00/24 UL E342973
定格動作電圧 DC	680 V
巻き上げスイッチタイプ	アスタリスク 内側
ピン数	5
停止時トルク	6.3 Nm
定格トルク	5.1 Nm
ピークトルク	13.7 Nm
定格回転速度	2700 1/min
最高回転数	4770 1/min
角加速	100000 rad/s <sup>2</sup>
定格出力 モータ	1450 W
恒久停止電流	4.4 A
定格電流 モータ	3.5 A
ピーク電流	13.7 A
モータ定数	1.45 Nm/A
停止時トルク定数	1.67 Nm/A
相間の電圧定数	101 mVmin
相と相のコイル抵抗	3.35 Ohm
相と相のコイル誘導性	32.4 mH
コイル直列インダクタンス Ld(相)	17.8 mH
巻き上げクロスインダクタンス Lq(相)	24.3 mH
電気時間比較演算子	14.5 ms
熱時間比較演算子	74 min
熱抵抗	0.6 K/W
測定フランジ	300 x 300 x 20mm, 鋼
総出力慣性モーメント	4.04 kgcm <sup>2</sup>
製品質量	6700 g
シャフトへの許容アキシャル方向負荷	200 N
許容ラジアルシャフト負荷	1110 N
ロータポジションセンサ	セーフティアブソリュートエンコーダ, マルチターン
ロータポジションセンサ メーカー名	EQI 1331
絶対検出可能な分解能のロータポジションセンサ	4096
ローターポジションセンサ インタフェース	EnDat 22
ロータポジションセンサ 測定原理	誘導
ロータポジションセンサ 作動電圧 DC	5 V
ロータポジションセンサ 作動電圧範囲 DC	3.6 V...14 V
ロータポジションセンサの1回転あたりのポジション値	524288
ロータポジションセンサ 分解能	19 bit
ブレーキ保持トルク	11 Nm
作動電圧 DC ブレーキ	24 V
消費電力 ブレーキ	18 W

特徴	値
1時間当たりの緊急停止回数	1
負荷慣性モーメント ブレーキ	0.74 kgcm <sup>2</sup>
保持ブレーキのスイッチサイクル	1000万回の空動作 (摩擦作用無し)
セーフティコンポーネント	安全性部品
最大SIL	セキュリティ完全性レベル3 ユーザマニュアル参照
SIL2までのセーフティサブ機能	シングルターン位置データの信頼性の高い取得と送信
SIL3までのセーフティサブ機能	ドライブコントローラにソフトウェア機能を追加するだけで、シングルターンの位置データを確実に記録・送信できます。
最大PLとカテゴリ	パフォーマンス・レベルe、カテゴリ3 ユーザマニュアル参照
PL d, カテゴリ3までのセーフティサブ機能	シングルターン位置データの信頼性の高い取得と送信
PL e, カテゴリ3までのセーフティサブ機能	ドライブコントローラにソフトウェア機能を追加するだけで、シングルターンの位置データを確実に記録・送信できます。
PFHd, パーツコンポーネント	15 x 10E-9, エンコーダ
使用時間 Tm; サブコンポーネント	20年, ロータリポジションセンサ
エネルギー効率	ENEFF(CN)/Class 2