

ベルト駆動アクチュエータユニット
ELGE-TB-35-400-0H-ST-M-H1-PLK-AA-AT-FR
製品番号: 8083934

FESTO



データシート

特徴	値
ドライブピニオン有効径	18.46 mm
ワーキングストローク	400 mm
サイズ	35
ベルト伸び	0.094 %
ベルト分割	2 mm
取付位置	水平
ガイド	再循環ボールベアリングガイド
構造	電動アクチュエータ ベルト 統合ドライブ付
位置検出	モータエンコーダ 近接センサ用
ロータポジションセンサ	アブソリュートエンコーダ, シングルターン
ロータポジションセンサ 測定原理	マグネット式
温度モニタ	過熱時のシャットダウン アナログアウトプット付内蔵型高精度CMOS温度センサ
追加機能	操作インタフェース 内蔵型終了位置検知
表示	LED
最高加速度	8.5 m/s ²
最高速度	1.2 m/s
繰返し精度	±0.1mm
特性 デジタルロジックアウトプット	環境設定可能 非ガルバニック絶縁
スイッチオン時間	100%
絶縁クラス	B
最大電流 デジタルロジック出力	100 mA
最大消費電流	5.3 A
最大消費電流 ロジック	0.3 A
公称電圧 DC	24 V
定格電流	5.3 A
パラメータ設定インタフェース	IO-Link® 操作インタフェース

特徴	値
許容電圧変動	±15%
電源サプライ, 接続タイプ	プラグ
電源サプライ, 接続システム	M12x1, EN 61076-2-111 準拠の Tコード
電源サプライ, 芯数	4
認証	RCM マーク
CE マーク (適合性宣言を参照)	EU-EMC 指令 準拠 EU RoHS (特定有害物質使用制限) 指令 準拠
耐振性	FN 942017-4 および EN 60068-2-6 準拠の重大度 2 の輸送アプリケーションテスト
耐衝撃性	FN942017-5 および EN60068-2-27 準拠の重要度 2 の耐衝撃テスト
LABS 認証	VDMA24364-ゾーン III
保管温度	-20 °C...60 °C
相対湿度	0 - 90%
保護等級	IP20
周囲温度	0 °C...50 °C
周囲温度の情報	周囲温度が 30°C を超えている場合、出力低減を 2%/°pro K に維持してください。
断面 2 次モーメント I _y	3770 mm ⁴
断面 2 次モーメント I _z	4190 mm ⁴
最大力 F _y	50 N
許容力 F _z	50 N
最大トルク M _x	2.5 Nm
許容トルク M _y	8 Nm
最大トルク M _z	8 Nm
最大送り力 F _x	50 N
有効荷重基準値, 水平	2.8 kg
フィード定数	58 mm/rev
参考耐用年数	5000 km
ストローク 10mm あたりの加算質量	0.31 g
製品質量	3490 g
デジタルロジックアウトプット 24V DC の数	2
デジタルロジック入力の数	2
ロジック入力の動作範囲	24 V
プロパティ: ロジック入力	環境設定可能 非ガルバニック絶縁
IO-Link, プロトコルのバージョン	Device V 1.1
IO-Link, 通信モード	COM3 (230.4kBaud)
IO-Link, ポートクラス	A
IO-Link, ポート数	デバイス 1
IO-Link, プロセスデータ幅 OUT	2 バイト
IO-Link, プロセスデータの内容 OUT	1 ビット (ムーブイン) 1 ビット (ムーブアウト) 1 ビット (終了エラー) 1 ビット (間欠動作)
IO-Link, プロセスデータの内容 IN	1 ビット (ステータスデバイス) 1 ビット (ステータスイン) 中間状態 1 ビット 1 ビット (ステータスムーブ) 1 ビット (ステータスアウト)
IO-Link, サービスデータ内容 IN	32 ビット 応力 32 ビット 位置 32 ビット 速度
IO-Link, 最小サイクル時間	1ms
IO-Link, データメモリが必要	0.5 kB
スイッチングロジック入力	PNP (プラス切替)
I/O-Link, 接続技術	プラグ

特徴	値
ロジックインタフェース, 接続方法	プラグ
論理インタフェース, 接続システム	M12x1, EN 61076-2-101準拠のAコード
論理インタフェース, ピン/ワイヤの数	8
取付方法	プロファイル固定金具
材質 プロファイル	鍛造アルミ合金, アルマイト
マテリアルに関する注意事項	RoHS準拠
材質: 駆動部カバー	鍛造アルミ合金, アルマイト
材質 ベルトプーリ	ステンレス
材質 ベルトクランプ本体	ベリリウム青銅
材質 ベルト	ガラスコードおよびナイロンカバーを含むポリクロロブレン