

Servo motor EMMT-AS-150-MKR-HV-R3MB

Broj dijela: 8148316

FESTO



Podatkovni list

Svojstvo	Vrijednost
Temperatura okoline	-15 °C...40 °C
Napomena o temperaturi okoline	do 80 °C uz smanjenje od -1,5% po stupnju Celzijusa
Maksimalna visina ugradnje	4000 m
Napomena o maksimalnoj visini ugradnje	od 1.000 m samo sa smanjenjem od -1,0% na svakih 100 m
Temperatura skladištenja	-20 °C...70 °C
Relativna vlažnost	0 - 90 %
Odgovara normi	IEC 60034
Toplinska klasa prema EN 60034-1	F
Maksimalna temperatura namota	155 °C
Dimenzionalna klasa prema EN 60034-1	S1
Praćenje temperature	Digitalni prijenos temperature motora putem EnDat 2.2
Dizajn motora prema EN 60034-7	IM B5 IM V1 IM V3
Položaj montaže	po želji
Klasa zaštite	IP21
Napomena o stupnju zaštite	IP21 za osovinu motora bez radijalne brtve vratila IP65 za osovinu motora s radijalnim brtvenim prstenom vratila IP67 za kućište motora uključujući tehnologiju spajanja
Koncentričnost, koaksijalnost, aksijalno otpuštanje prema DIN SPEC 42955	N
Balansiranje kvalitete	G 2,5
Zakretni moment zupčanika	<1,0% vršnog okretnog momenta
Vijek trajanja ležajeva pod nominalnim uvjetima	20000 h
Dizajn osovine pero ključ	DIN 6885 A 8 x 7 x 36
Kod sučelja Motor Out	150 A
Električni priključak 1, vrsta priključka	Hibridni utikač
Električni priključak 1, tehnika spajanja	M40x1
Električni priključak 1, broj pinova / žica	15
Stupanj onečišćenja	2

Svojstvo	Vrijednost
Napomena o materijalima	U skladu s RoHS
Klasa otpornosti na koroziju CRC	0 - nema izloženosti koroziji
LABS sukladnost	VDMA24364 zona III
Snaga zamora	sukladno EN 60068-2-6
Otpornost na udarce	prema EN 60068-2-29 15 g / 11 ms prema EN 60068-2-27
Odobrenje	RCM oznaka c UL us - Recognized (OL)
CE oznaka (vidi izjavu o sukladnosti)	prema EU EMC direktivi prema EU direktivi o niskom naponu prema EU RoHS direktivi
UKCA oznaka (vidi izjavu o sukladnosti)	prema UK propisima za EMC prema UK RoHS propisima prema UK propisima za električnu opremu
Tijelo za izdavanje certifikata	UL E342973
Nazivni radni napon DC	680 V
Tip prebacivanja namota	Zvijezda unutra
Broj parova polova	5
Zakretni moment mirovanja	33 Nm
Nazivni moment	13.5 Nm
Vrhunski zakretni moment	60 Nm
Ocjenjena brzina	3500 1/min
Maks. broj okretaja	5051 1/min
Maksimalna mehanička brzina	10000 1/min
Kutno ubrzanje	100000 rad/s ²
Nazivna snaga motora	4948 W
Kontinuirana struja mirovanja	24 A
Motor nazivne struje	10.2 A
Vršna struja	50 A
Motorna konstanta	1.32 Nm/A
Konstantni moment mirovanja	1.54 Nm/A
Konstantni napon faza-faza	92.9 mVmin
Otpor namota između faze	0.211 Ohm
Induktivnost namota faza-faza	3.3 mH
Induktivnost serije namota Ld (faza)	1.65 mH
Poprečna induktivnost namota Lq (faza)	1.65 mH
Električna vremenska konstanta	15.6 ms
Toplinska vremenska konstanta	45 min
Toplinska otpornost	0.46 K/W
Mjerna priрубnica	450 x 450 x 30 mm, čelik
Ukupni izlazni moment inercije	46.9 kgcm ²
Težina proizvoda	22200 g
Dopušteno aksijalno opterećenje osovine	217 N
Dopušteno radijalno opterećenje osovine	1085 N
Davač položaja rotora	Encoder absolut, multi turn
Oznaka proizvođača davača položaja rotora	EQI 1331
Apsolutno vidljivi okretaji kodera položaja rotora	4096
Sučelje davača položaja rotora	EnDat 22
Princip mjerenja kodera položaja rotora	Induktivni
Radni napon kodera položaja rotora DC	5 V
Raspon radnog napona enkodera položaja rotora DC	3.6 V...14 V
Vrijednosti položaja enkodera položaja rotora po okretaju	524288
Rezolucija kodera položaja rotora	19 bit
Mjerenje kuta točnosti sustava kodera položaja rotora	-65 arcsec...65 arcsec

Svojstvo	Vrijednost
Zakretni moment kočnice	45 Nm
Radni napon istosmjerne kočnice	24 V
Potrošnja snage kočnice	1.08 A 26 W
Vrijeme odvajanja kočnica	230 ms
Vrijeme zatvaranja kočnice	45 ms
DC kašnjenje odziva kočnice	6 ms
Maksimalna brzina kočnice u praznom hodu	10000 1/min
Najveći rad trenja po procesu kočenja	28000 J
Broj zaustavljanja u slučaju nužde po satu	1
Ukupni rad trenja kočnice	2600 kJ
Moment inercije kočne mase	8.2 kgcm ²
Prebacivanje ciklusa zadržavanja kočnice	5 milijuna pokretanja u praznom hodu (bez rada trenja!)
MTTF, podkomponenta	190 godina, senzor položaja rotora