Module de manipulation
HSP-12-AS

Code article: 533605

Fiche technique

Caractéristiques	Valeur
Taille	12
Course Y	52 mm...68 mm
Course Z	20 mm...30 mm
Course utile Z	15 mm
Amortissement	Amortisseur des deux côtés Courbe caractéristique plate
Position de montage	Rail de guidage verticale
Structure de construction	Arbre d'entraînement Guidage en croix cycle de travail à guidage forcé
Détection de position	Pour capteur de proximité
Sécurité anti-rotation/guidage	Guidage en croix
Temps de cycle minimal	0.6 s
Répétabilité	±0,01 mm
Fluide de service	Air comprimé selon ISO 8573-1:2010 [7:-:-]
Remarque sur le fluide d'exploitation/commande	Fonctionnement lubrifié possible (requis pour la suite du fonctionnement)
Conformité PWIS	VDMA24364-B2-L
Température ambiante	0 °C...60 °C
Couple d'entraînement max. sur l'arbre de transmission	1.25 Nm
Force axiale max. au niveau arbre d'entraînement	18 N
Couple max. Mx dynamique	1.1 Nm
Couple max. Mx statique	5 Nm
Couple max. My dynamique	1.1 Nm
Couple max. My statique	5 Nm
Couple max. Mz dynamique	1.1 Nm
Couple max. Mz statique	5 Nm
Charge utile max.	0.5 kg
Force radiale max. au niveau arbre d'entraînement	45 N
Force théorique sous 6 bar	40 N
Poids du produit	1800 g
Fixation d'unité de fin de chaîne cinématique	Avec trou débouchant

Caractéristiques	Valeur
Mode de fixation	avec trou débouchant avec écrous pour rainures
Matériau de plaque de base	Alliage d'aluminium corroyé
Matériau du guidage en croix	Acier traité
Matériau parties latérales	Alliage d'aluminium corroyé