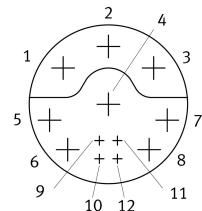
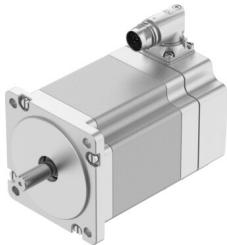


# motor paso a paso EMMT-ST-87-M-RM

Número de artículo: 8156193

FESTO



## Hoja de datos

Característica	Valor
Temperatura ambiente	-15 °C...40 °C
Nota sobre la temperatura ambiente	hasta 80 °C con reducción de -2 %/°C
Máx. altura de montaje	4000 m
Nota sobre la altura máxima de montaje	A partir de 1.000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m
Temperatura de almacenamiento	-20 °C...70 °C
Humedad relativa del aire	0 - 90 % Sin condensación
Conforme a la norma	IEC 60034
Clase térmica según EN 60034-1	B
Temperatura máxima de devanado	130 °C
Clase de dimensionado según EN 60034-1	S1
Supervisión de la temperatura	Dig. temp. motor por BiSS-C
Forma de motor según EN 60034-7	IM B5 IM V1 IM V3
Posición de montaje	Cualquiera
Grado de protección	IP40
Nota sobre el grado de protección	IP40 Eje del motor IP65 para la caja motor, incluida la técnica de conexión
Código de interfaz, salida motor	87A
Conexión eléctrica 1, tipo de conexión	Conector híbrido
Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	M17x0,75
Conexión eléctrica 1, cantidad de contactos/hilos	12
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS
Clase de resistencia a la corrosión CRC	0 - sin riesgo de corrosión
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III
Resistencia a las vibraciones	Control para el transporte con grado de severidad 2 según FN 942017-4 y EN 60068-2-6
Resistencia a los golpes	Control de impactos con grado de severidad 2, según FN 942017-5 y EN 60068-2-27

Característica	Valor
Certificación	RCM c UL us - Recognized (OL)
Marcado CE (véase la declaración de conformidad)	Según Directiva de máquinas CEM de la UE Según la Directiva RoHS de la UE
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad)	Según la normativa del Reino Unido sobre CEM Según la normativa RoHS del Reino Unido
Organismo que expide el certificado	UL E342973
Tensión nominal de funcionamiento DC	48 V
Número de pares de polos	50
Momento de retención del motor	6.6 Nm
Momento de giro nominal	5.9 Nm
Momento de giro máximo	6.8 Nm
Revoluciones nominales	140 1/min
Revoluciones máx.	600 1/min
Revoluciones mecánicas máx.	7000 1/min
Ángulo de paso con paso completo	1.8 grado
Tolerancia del ángulo de paso	±5 %
Potencia nominal del motor	87 W
Corriente permanente en reposo	8.2 A
Corriente nominal del motor	7.5 A
Corriente de pico	12 A
Constante del motor	0.79 Nm/A
Constante de tensión, fase	56.6 mVmin
Resistencia del devanado, fase	0.27 Ohm
Inducción de la bobina, fase, por fase individual (sin concatenación)	2.3 mH
Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)	3.6 mH
Inductancia transversal Lq del devanado (fase)	2.3 mH
Constante de tiempo eléctrica	8.5 ms
Constante de tiempo térmica	32 min.
Resistencia térmica	0.83 K/W
Brida de medición	250 x 250 x 15 mm, acero
Par de salida total de inercia	1.906 kgcm <sup>2</sup>
Peso del producto	3490 g
Carga axial admisible del eje	60 N
Esfuerzo radial admisible del eje	220 N
Transmisor de posición del rotor	Encoder absoluto, multivuelta
Designación del fabricante del transmisor de posición del rotor	KCD-BC33B-1617-U09C-JAQ-009
Vueltas detectables de manera absoluta del transmisor de posición del rotor	65536
Transmisor de posición del rotor, interfaz	BiSS-C
Transmisor de posición del rotor, principio de medición	Magnético
Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	14 V
Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	4.75 V...15 V
Periodos de seno y coseno por rotación del transmisor de posición del rotor	2
Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor	131072
Resolución del transmisor de posición del rotor	17 bit
Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor	-310 arcsec...310 arcsec
MTTF, componente parcial	20 años, transmisor de posición del rotor