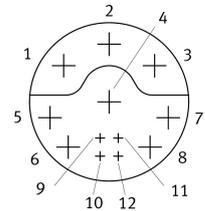


# motor paso a paso EMMT-ST-42-L-RS

Número de artículo: 8156168

FESTO



## Hoja de datos

| Característica                                    | Valor  |
|---|--|
| Temperatura ambiente                              | -15 °C...40 °C   |
| Nota sobre la temperatura ambiente                | hasta 80 °C con reducción de -2 %/°C   |
| Máx. altura de montaje                            | 4000 m   |
| Nota sobre la altura máxima de montaje            | A partir de 1.000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m   |
| Temperatura de almacenamiento                     | -20 °C...70 °C   |
| Humedad relativa del aire                         | 0 - 90 %<br>Sin condensación   |
| Conforme a la norma                               | IEC 60034  |
| Clase térmica según EN 60034-1                    | B  |
| Temperatura máxima de devanado                    | 130 °C   |
| Clase de dimensionado según EN 60034-1            | S1   |
| Forma de motor según EN 60034-7                   | IM B5<br>IM V1<br>IM V3  |
| Posición de montaje                               | Cualquiera   |
| Grado de protección                               | IP40   |
| Nota sobre el grado de protección                 | IP40 para el árbol del motor sin anillo de obturación radial<br>IP65 para la caja motor, incluida la técnica de conexión |
| Código de interfaz, salida motor                  | 42A  |
| Conexión eléctrica 1, tipo de conexión            | Conector híbrido   |
| Conexión eléctrica 1, técnica de conexión         | M17x0,75   |
| Conexión eléctrica 1, cantidad de contactos/hilos | 12   |
| Nota sobre el material                            | Conformidad con la Directiva RoHS  |
| Clase de resistencia a la corrosión CRC           | 0 - sin riesgo de corrosión  |
| Conformidad PWIS                                  | VDMA24364-Zona III   |
| Resistencia a las vibraciones                     | Control para el transporte con grado de severidad 2 según FN 942017-4 y EN 60068-2-6                                     |
| Resistencia a los golpes                          | Control de impactos con grado de severidad 2, según FN 942017-5 y EN 60068-2-27  |
| Certificación                                     | RCM<br>c UL us - Recognized (OL)   |

| <b>Característica</b>   | <b>Valor</b>  |
|---|---|
| Marcado CE (véase la declaración de conformidad)                                  | Según Directiva de máquinas CEM de la UE<br>Según la Directiva RoHS de la UE            |
| Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad)                                | Según la normativa del Reino Unido sobre CEM<br>Según la normativa RoHS del Reino Unido |
| Organismo que expide el certificado   | UL E342973  |
| Tensión nominal de funcionamiento DC  | 48 V  |
| Número de pares de polos  | 50  |
| Momento de retención del motor  | 0.63 Nm   |
| Momento de giro nominal   | 0.54 Nm   |
| Momento de giro máximo  | 0.63 Nm   |
| Revoluciones nominales  | 1000 1/min  |
| Revoluciones máx.   | 3200 1/min  |
| Revoluciones mecánicas máx.   | 9000 1/min  |
| Ángulo de paso con paso completo  | 1.8 grado   |
| Tolerancia del ángulo de paso   | ±5 %  |
| Potencia nominal del motor  | 56 W  |
| Corriente permanente en reposo  | 3.7 A   |
| Corriente nominal del motor   | 3.4 A   |
| Corriente de pico   | 4 A   |
| Constante del motor   | 0.162 Nm/A  |
| Constante de tensión, fase  | 10.6 mV/min   |
| Resistencia del devanado, fase  | 0.6 Ohm   |
| Inducción de la bobina, fase, por fase individual (sin concatenación)             | 0.8 mH  |
| Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)                                       | 1.45 mH   |
| Inductancia transversal Lq del devanado (fase)                                    | 0.8 mH  |
| Constante de tiempo eléctrica   | 1.3 ms  |
| Constante de tiempo térmica   | 16 min.   |
| Resistencia térmica   | 2 K/W   |
| Brida de medición   | 200 x 200 x 15 mm, acero  |
| Par de salida total de inercia  | 0.082 kgcm <sup>2</sup>   |
| Peso del producto   | 560 g   |
| Carga axial admisible del eje   | 10 N  |
| Esfuerzo radial admisible del eje   | 28 N  |
| Transmisor de posición del rotor  | Encoder absoluto, monovuelta  |
| Designación del fabricante del transmisor de posición del rotor                   | Festo iC-MHM  |
| Vueltas detectables de manera absoluta del transmisor de posición del rotor       | 1   |
| Transmisor de posición del rotor, interfaz  | BiSS-C  |
| Transmisor de posición del rotor, principio de medición                           | Magnético   |
| Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor                 | 5 V   |
| Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor       | 4.75 V...5.25 V   |
| Períodos de seno y coseno por rotación del transmisor de posición del rotor       | 2   |
| Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor           | 65536   |
| Resolución del transmisor de posición del rotor                                   | 16 bit  |
| Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor | -540 arcsec...540 arcsec  |
| MTTF, componente parcial  | 9666 años, transmisor de posición del rotor   |