

Ventosa de sujeción del kit de robot OVEL-10-H-15-PQ-VM7-UA-C-A-V1V-H3-RA1

Número de artículo: 8121043

FESTO



Hoja de datos

Característica	Valor
Diámetro nominal de la tobera Laval	0.95 mm
Característica del eyector	Alto vacío
Función integrada	Impulso de expulsión eléctrico Estrangulador Transmisores de presión Válvula de cierre eléctrica Filtros Silenciador abierto
Suministro	1 placa adaptadora 1 pieza distanciadora 1 rollo de tejido autoadherente 1 memoria USB con URCap 1 generador de vacío 1 ventosa de vacío 2 cables de conexión 5 tapones ciegos 6 tornillos cilíndricos
Función del elemento de conmutación	Normalmente abierto
Función de conmutación	Comparador de valores umbral Valor umbral con histéresis fija
Función de la válvula	Cerrado
Procedimiento de medición	Sensor de presión piezorresistivo
Presión de funcionamiento	0.2 MPa...0.7 MPa 2 bar...7 bar
Vacío máximo	92 %
Salida analógica	0-10 V
Margen de tensiones de servicio DC	21.6 V...26.4 V
Valores característicos de las bobinas	24 V DC: 1,0 W
Medio de funcionamiento	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
Nota sobre el medio de trabajo/mando	Funcionamiento con lubricación imposible
Clase de resistencia a la corrosión CRC	2 - riesgo de corrosión moderado
Conformidad PWIS	VDMA24364-B2-L
Temperatura ambiente	0 °C...50 °C
Peso del producto	300 g
Margen de tensión de funcionamiento DC del sensor	18 V...30 V

Característica	Valor
Margen de medición de presión	-10 kPa...0 kPa -1 bar...0 bar
Conexión eléctrica entrada, función	Impulso de expulsión Generación de vacío
Conexión eléctrica, entrada, tipo de conexión	Cable
Conexión eléctrica, entrada, técnica de conexión	extremo abierto
Conexión eléctrica, entrada, número de contactos/hilos	2
Entrada de conexión eléctrica, longitud de cable	5 m
Conexión eléctrica, salida, función	Sensor
Conexión eléctrica, salida, tipo de conexión	Cable
Conexión eléctrica, salida, técnica de conexión	Extremo abierto
Conexión eléctrica, salida, cantidad de contactos/hilos	3
Salida de conexión eléctrica, longitud de cable	2.5 m
Tipo de fijación	Con taladro pasante para tornillo M6
Conexión de robot	Robots universales UR3/5/10 (a partir de PolyScope CB 3.8.0) UR UR3e/5e/10e/16e (a partir de SW5.0.0)
Conexión neumática 1	Para tubo flexible con diámetro exterior 6 mm
Conexión de vacío	G1/4
Nota sobre la conexión de vacío	Opcional: 4x G1/8
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS
Material de la placa base	Aleación de forja de aluminio
Material de las juntas	HNBR NBR
Material de los tornillos	Acero