## Unidad actuador giratorio ERMS-32-

Número de artículo: 8087809





## Hoja de datos

Característica	Valor
Tamaño	32
Forma constructiva	Actuador giratorio electromecánico con actuador integrado Con reductor integrado
Posición de montaje	Cualquiera
Tipo de fijación	Con rosca interior
Relación de reducción	7:1
Revoluciones máx.	100 1/min
Holgura torsional	0.2 grado
Precisión de repetición	±0,1 °
Detección de posición	Encoder del motor
Fuerza axial máx.	450 N
Fuerza radial máx.	550 N
Momento de inercia admisible de la masa	0.0164 kgm²
Peso del producto	2304 g
Ángulo de paso con paso completo	1.8 grado
Tolerancia del ángulo de paso	±5 %
Tiempo de conexión	100%
Alimentación eléctrica, tipo de conexión	Conector
Alimentación eléctrica, técnica de conexión	M12x1, codificación T según EN 61076-2-111
Alimentación eléctrica, número de contactos/hilos	4
Interfaz lógica, tipo de conexión	Conector
Interfaz lógica, técnica de conexión	M12x1, codificación A según EN 61076-2-101
Interfaz lógica, número de contactos/hilos	8
Longitud máx. del cable	15 m salidas 15 m entradas 20 m con funcionamiento IO-Link
Tensión nominal DC	24 V
Corriente nominal	5.3 A
Corriente nominal del motor	5 A
Consumo de corriente máx.	5.3 A
Fluctuaciones de tensión admisibles	+/- 15 %

Característica	Valor
Cantidad de entradas lógicas digitales	2
Características de la entrada lógica	Configurable
	Sin separación galvánica
Especificación entrada lógica	Según IEC 61131-2, tipo 1
Margen de trabajo de la entrada lógica	24 V
Entradas lógica de conmutación	NPN (conexión a negativo) PNP (conexión a positivo)
Número de salidas lógicas digitales 24 V DC	2
Características de las salidas lógicas digitales	Configurable Sin separación galvánica
Intensidad máxima, salidas lógicas digitales	100 mA
Lógica de conmutación de las salidas	NPN (conexión a negativo) PNP (conexión a positivo)
IO-Link®, compatibilidad con SIO-Mode	Sí
IO-Link®, versión de protocolo	Device V 1.1
IO-Link®, Communication mode	COM3 (230,4 kbaudios)
IO-Link®, Port class	А
IO-Link®, número de puertos	1
IO-Link®, ancho de datos de proceso OUT	2 Bytes
IO-Link®, contenido de los datos de proceso OUT	Move in 1 bit Move out 1 bit Quit Error 1 bit Move Intermediate 1 bit
IO-Link®, ancho de datos de proceso IN	2 Bytes
IO-Link®, contenido de los datos de proceso IN	State Device 1 bit State In 1 bit State Intermediate 1 bit State Move 1 bit State Out 1 bit
IO-Link®, contenido de datos de servicio IN	32 bits Force 32 bit Position (posición) 32 bit Speed (velocidad)
IO-Link®, duración mínima de ciclo	1 ms
IO-Link®, memoria de datos necesaria	0.5 kB
IO-Link®, tecnología de conexión	Conector
Interfaz de parametrización	IO-Link® Interfaz de usuario
Clase de aislamiento	В
Tipo de motor	Motor paso a paso
Transmisor de posición del rotor	Encoder absoluto, monovuelta
Transmisor de posición del rotor, principio de medición	Magnético
Referenciación	Bloque de tope fijo positivo Bloque de tope fijo negativo
Función de seguridad	Supervisión de la temperatura
Funciones adicionales	Interfaz de usuario Detección integrada de posiciones finales
Indicación	LED
Aceleración angular	140 rad/s²
Certificación	RCM
Símbolo KC	KC-CEM
Marcado CE (véase la declaración de conformidad)	Según Directiva de máquinas CEM de la UE Según la Directiva RoHS de la UE
Momento de giro máximo	5.6 Nm
Código de interfaz base	E8-55
Grado de protección	IP40
Temperatura de almacenamiento	-20 °C60 °C
Temperatura ambiente	0 ℃50 ℃

Característica	Valor
Nota sobre la temperatura ambiente	Si la temperatura ambiente es superior a 30 °C, deberá respetarse una reducción de la potencia de 2 % por cada K.
Humedad relativa del aire	0 - 85 %
Resistencia a las vibraciones	Control para el transporte con grado de severidad 1 según FN 942017-4 y EN 60068-2-6
Resistencia a los golpes	Control de impactos con grado de severidad 1, según FN 942017-5 y EN 60068-2-27
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS
Consumo máximo de corriente lógica	0.3 A
Intervalo de mantenimiento	Lubricación de por vida