

Servoantriebsregler CMMT-ST-C8-1C-MP-S0

Teilenummer: 8163946

FESTO



Datenblatt

| Merkmal | Wert |
|--|---|
| Befestigungsart | Montageplatte, verschraubt mit Hutschiene |
| Einbaulage | freie Konvektion senkrecht |
| Produktgewicht | 350 g |
| Anzeige | LED grün / gelb / rot |
| Zulassung | RCM Mark c UL us - Listed (OL) |
| CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung) | nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-Maschinen-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie |
| Lagertemperatur | -25 °C...55 °C |
| Umgebungstemperatur | 0 °C...50 °C |
| Hinweis zur Umgebungstemperatur | Derating bzgl. Montageabstand und Ausgangsstrom beachten. |
| Relative Luftfeuchtigkeit | 5 - 90 % nicht kondensierend |
| Max. Aufstellhöhe | 2000 m |
| Schutzart | IP20 |
| Überspannungskategorie | I |
| Werkstoff-Hinweis | RoHS konform |
| LABS-Konformität | VDMA24364-Zone III |
| Max. Zwischenkreisspannung DC | 60 V |
| Nennspannung Logikversorgung DC | 24 V |
| Zulässiger Bereich Logikspannung | ± 15 % |
| Stromaufnahme Logikversorgung ohne Feststellbremse | 1 A |
| Nennstrom pro Phase, effektiv | 8 A |
| Spitzenstrom pro Phase, effektiv | 20 A |
| Max. Spitzenstromdauer | 3 s |
| Nennleistung Controller | 300 W |
| Spitzenleistung | 800 W |

| Merkmal | Wert |
|---|---|
| Betriebsart Controller | Kaskadenregelung P-Positionsregler PI-Geschwindigkeitsregler PI-Stromregler für F oder M Profil-Betrieb mit Satz- und Direktbetrieb interpolierender Betrieb über Feldbus Synchron-Betriebsarten Referenzfahrt Einrichtbetrieb Autotuning gesteuerter Betrieb |
| Betriebsmodus | feldorientierte Regelung Positionsauflösung 24 Bit/U Echtzeit-Datenerfassung 2x Input-Capture (x, v, F) 2x Output-Trigger (x, v, F) 1x Positionsgeber-Eingang Abtastrate 16 oder 20 kHz PWM mit 16 oder 20 kHz |
| einstellbare Stromabsenkung | über Software |
| Nennstromeinstellung | über Software |
| Ethernet-Schnittstelle, Funktion | Parametrierung und Inbetriebnahme |
| Ethernet-Schnittstelle, Protokoll | TCP/IP |
| Feldbus-Schnittstelle, Protokoll | EtherCAT EtherNet/IP PROFINET IRT |
| Feldbuskopplung | EtherCAT EtherNet/IP Modbus/TCP PROFINET |
| Kommunikationsprofil | CiA402 CoE (CANopen over EtherCAT) EoE (Ethernet over EtherCAT) FoE (File over EtherCAT) PROFIdrive |
| Prozesskopplung | E/A Mode für 256 Verfahrssätze Interpolated Mode CSP Interpolated Mode CST Interpolated Mode CSV |
| Feldbus-Schnittstelle, Anschlussart | 2x Dose |
| Feldbus-Schnittstelle, Anschlusstechnik | RJ45 |
| Encoder-Schnittstelle, Funktion | BiSS-C Inkrementalgeber |
| Anzahl digitale Logikeingänge | 6 |
| Schaltlogik Eingänge | PNP (plusschaltend) |
| Eigenschaften Logikeingang | teilweise frei konfigurierbar teilweise Safety-Eingänge nicht galvanisch getrennt |
| Arbeitsbereich Logikeingang | -3 V...30 V |
| Anzahl High-Speed Logikeingänge | 2 |
| Zeitauflösung High-Speed Logikeingänge | 1 µs |
| Anzahl digitale Logikausgänge 24 V DC | 2 |
| Eigenschaften digitale Logikausgänge | nicht galvanisch getrennt |
| Max. Strom digitale Logikausgänge | 100 mA |
| Anzahl High-Speed Schaltausgänge | 2 |
| Zeitauflösung High-Speed Schaltausgänge | 1 µs |
| Anzahl potentialfreie Schaltausgänge | 1 |
| Max. Strom der potentialfreien Schaltausgänge | 100 mA |
| Safety Integrity Level (SIL) | STO / SIL 2 / SILCL 2 (EC-Motor ohne Diagnose) STO / SIL 3 / SILCL 3 (Schrittmotor/EC-Motor mit Diagnose) |
| Performance Level (PL) | STO / Kat. 3, PLd (EC-Motor ohne Diagnose) STO / Kat. 3, PLe (Schrittmotor/EC-Motor mit Diagnose) |

| Merkmal | Wert |
|------------------------------------|--|
| Proof-Test-Intervall | STO / 20 a (Schrittmotor/EC-Motor ohne Diagnose) STO / 0,25 a (EC-Motor mit Diagnose) |
| Anzahl sicherer 2-poliger Eingänge | 1 |
| Anzahl Diagnoseausgänge | 1 |