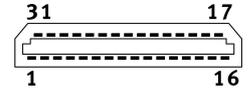


Drehgreifmodul EHMD-40-RE-GE-16

Teilenummer: 8099502

FESTO



Datenblatt

Merkmal	Wert
Baugröße	40
Drehwinkel	endlos
Hub pro Greifbacken	15 mm
regelbarer Hubbereich pro Greifbacke	0 mm...15 mm
Reversierspiel	0.8 mm
Schrittwinkel bei Vollschrift	1.8 deg
Schrittwinkel Vollschrift, Rotation	1.8 deg
Schrittwinkeltoleranz	±5 %
Schrittwinkeltoleranz, Rotation	±5 %
Anzahl Greifbacken	2
Einbaulage	beliebig
Konstruktiver Aufbau	elektrischer Drehantrieb elektrischer Greifer
Funktionsweise	elektrischer Parallelgreifer
Funktionsweise, Rotation	Hybridschrittmotor
Getriebeübersetzung	1:1
Positionserkennung	Drehen: Motorencoder Greifen: Motorencoder
Greiferfunktion	Parallel
Motorart	Schrittmotor
Referenzierung	Drehen: Encoderindex Greifen: Festanschlag-Block
Rotorlagegeber	Encoder inkrementell
Rotorlagegeber Schnittstelle	RS422 TTL AB-Kanäle + Nullindex
Rotorlagegeber Messprinzip	optisch
Max. Abtriebsdrehzahl	240 1/min
Max. Geschwindigkeit	70 mm/s
Max. Geschwindigkeit der Referenzfahrt	5 mm/s
Max. Greifgeschwindigkeit pro Greifbacke	70 mm/s
Einschaltdauer	100%
Isolationsschutzklasse	B
Max. Stromaufnahme	60 mA

Merkmal	Wert
Max. Stromaufnahme, Rotation	60 mA
Nennbetriebsspannung DC	24 V
Nennbetriebsspannung DC, Rotation	5 V
Hinweis zu Nennstrom Motor	0,5 A für Greifantrieb
Nennspannung DC	24 V
Wicklungsinduktivität Phase je Einzelphase (unverkettet)	4 mH
Wicklungsinduktivität Phase, Rotation	11 mH
Wicklungswiderstand Phase	5.6 Ohm
Wicklungswiderstand Phase, Rotation	5.8 Ohm
Impulse pro Umdrehung	500
Impulse pro Umdrehung, Rotation	500
Nennstrom pro Phase	0.5 A
Nennstrom pro Phase, Rotation	0.9 A
Zulassung	RCM Mark
KC-Zeichen	KC-EMV
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie
UKCA-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach UK Vorschriften für EMV
Schwingfestigkeit	Transporteinsatzprüfung mit Schärfegrad 1 nach FN 942017-4 und EN 60068-2-6
LABS-Konformität	VDMA24364-Zone III
Lagertemperatur	-20 °C...70 °C
Relative Luftfeuchtigkeit	0 - 85 % nicht kondensierend
Schutzart	IP20
Umgebungstemperatur	0 °C...40 °C
Greifkraftbereich pro Greifbacken	3 N...14 N
Restgreifkraft bei Stromausfall	4 N
Greifkraft bei Nennstrom	14 N
Haltemoment Motor	0.043 Nm
Haltemoment Motor, Rotation	0.3 Nm
Massenträgheitsmoment	9E-07 kgm ²
Massenträgheitsmoment, Rotation	2.34E-05 kgm ²
Max. Abtriebsdrehmoment	0.3 Nm
Max. Kraft am Greifbacken Fz statisch	30 N
Max. Moment am Greifbacken Mx statisch	1.5 Nm
Max. Moment am Greifbacken My statisch	1.5 Nm
Max. Moment am Greifbacken Mz statisch	1.5 Nm
Maximale Nennlast	250 g
Vorschubkonstante	4.4 mm/U
Produktgewicht	724 g
Elektrischer Anschluss 1, Funktion	2x Encoder 2x Motor
Elektrischer Anschluss 1, Anschlussart	Stecker
Elektrischer Anschluss 1, Anschlusstechnik	Anschlussbild F1
Elektrischer Anschluss 1, Anzahl Pole/Adern	31
Befestigungsart	mit Schwalbenschwanz-Nut
Werkstoff-Hinweis	RoHS konform
Werkstoff Deckel	PA-verstärkt
Werkstoff Gehäuse	Aluminium-Knetlegierung, eloxiert