

Motorcontroller CMMP-AS-C10-11A-P3-M3

Teilenummer: 1501328

FESTO



Datenblatt

Merkmal	Wert
Befestigungsart	auf Anschlussplatte festgeschraubt
Produktgewicht	3450 g
Anzeige	Siebensegmentanzeige
Zulassung	RCM Mark c UL us - Listed (OL)
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-Maschinen-Richtlinie nach EU-Niederspannungs-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie
UKCA-Zeichen (siehe Konformitätserklärung)	nach UK Vorschriften für EMV nach UK Vorschriften für Maschinen nach UK RoHS Vorschriften nach UK Vorschriften für elektrische Betriebsmittel
Lagertemperatur	-25 °C...70 °C
Umgebungstemperatur	0 °C...40 °C
Relative Luftfeuchtigkeit	0 - 90 %
Schutzart	IP10 IP20
Verschmutzungsgrad	2
Werkstoff-Hinweis	RoHS konform
LABS-Konformität	VDMA24364-Zone III
Phasen Nennbetriebsspannung	3-phasig
Nennbetriebsspannung AC	400 V
Zulässige Spannungsschwankungen	+/- 10 %
Netzfrequenz	50 Hz...60 Hz
Nennstrom	11 A
Netzfilter	integriert
Max. Zwischenkreisspannung DC	560 V
Bremswiderstand	68 Ohm
Impulsleistung Bremswiderstand	8.5 kVA
Nennspannung Logikversorgung DC	24 V
Zulässiger Bereich Logikspannung	± 20 %
Stromaufnahme Logikversorgung ohne Feststellbremse	1 A

Merkm al	Wert
Ausgangsspannungsbereich AC	3x 0 - 360 V
Nennausgangsstrom	10 A
Nennstrom pro Phase, effektiv	10 A
Spitzenstrom pro Phase, effektiv	20 A
Max. Spitzenstromdauer	5 s
Nennleistung Controller	6000 VA
Spitzenleistung	12000 VA
Ausgangsfrequenz	0 Hz...1000 Hz
Parametrierschnittstelle	Parametrierung und Inbetriebnahme USB Ethernet
Feldbuskopplung	CANopen DeviceNet EtherCAT EtherNet/IP Modbus/TCP PROFINET Profibus DP
Kommunikationsprofil	DS301/DSP402 FHPP
Prozesskopplung	E/A Kopplung für 256 Verfahrssätze
Max. Feldbusübertragungsrate	1 Mbit/s
Busanschluss	Stecker 9-polig Sub-D
Encoder Schnittstelle Ausgang, Eigenschaften	Auflösung 16384 ppr
Encoder Schnittstelle Ausgang, Funktion	Istwertrückführung über Encodersignale bei Drehzahlregelbetrieb. Sollwertvorgabe für nachgeschaltetem Slave-Antrieb.
Encoder Schnittstelle Eingang, Eigenschaften	3 phasige Encodersignale EnDat HIPERFACE RS422 SINCOS
Encoder Schnittstelle Eingang, Funktion	Encodersignal Drehzahlsollwert. Im Synchronbetrieb als Drehzahlvorgabe des Slave-Antriebs.
Anzahl digitale Logikeingänge	10
Eigenschaften Logikeingang	galvanisch getrennt frei konfigurierbar
Arbeitsbereich Logikeingang	8 V...30 V
Anzahl digitale Logikausgänge 24 V DC	5
Eigenschaften digitale Logikausgänge	galvanisch getrennt teilweise frei konfigurierbar
Max. Strom digitale Logikausgänge	100 mA
Anzahl analoge Sollwerteingänge	2
Eigenschaften Sollwerteingänge	Differenzeingänge konfigurierbar für Drehzahl konfigurierbar für Strom
Arbeitsbereich Sollwerteingang	± 10 V
Impedanz Sollwerteingang	20 kOhm
Anzahl analoge Monitorausgänge	2
Arbeitsbereich Monitorausgänge	± 10 V
Auflösung Monitorausgänge	9 bit
Eigenschaften Monitorausgänge	kurzschlussfest