

Paralelní chapadlo HGPT-50-A-B

Číslo dílu: 560222

FESTO



Technické údaje

Parametr	Hodnota
Velikost	50
Zdvih každé čelisti	12 mm
Max. přesnost při výměně	0.2 mm
Max. úhlová vůle čelistí chapadla ax, ay	0.1 stupeň
Max. vůle úchopných čelistí Sz	0.02 mm
Rotační symetrie	0.2 mm
Opakovatelná přesnost chapadla	0.05 mm
Počet úchopných čelistí	2
Druh pohonu	pneumatick.
Montážní poloha	libovoln.
Princip činnosti	dvojčinný
Funkce chapadla	paralelní
Zajištění úchopné síly	bez
Konstrukce	nakloněná rovina nucený průběh pohybu
Snímání poloh	pro přibližovací čidlo
Provozní tlak	3 bar...8 bar
Provozní tlak profuku vzduchem	0 bar...0.5 bar
Max. pracovní frekvence chapadla	2 Hz
Min. čas na otevření při 6 barech	80 ms
Min. doba zavírání při 6 barech	85 ms
Max. hmotnost, každý externí palec chapadla	640 g
Provozní médium	stlačený vzduch podle ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
Upozornění k provoznímu/řídícímu médiu	mazaný provoz je možný (od mazání pak již nelze upustit)
Třída odolnosti korozi KBK	2 - mírné nároky na odolnost korozi
Shoda s LABS	VDMA24364-B1/B2-L
Stupeň krytí	IP40
Okolní teplota	5 °C...60 °C
Celková úchopná síla při 6 barech, rozevření	1140 N
Celková síla úchopu při 6 barech, sevření	1070 N
Síla úchopu při 6 barech, rozevření, každá čelist	570 N
Úchopná síla na úchopnou čelist při 6 barech, sevření	535 N

Parametr	Hodnota
Moment setrvačnosti	19.488 kg.cm ²
Max. statická síla na čelistech chapadla Fz	3200 N
Max. moment na čelisti Mx, statický	120 Nm
Max. moment na úchopné čelisti My, statický	120 Nm
Max. moment na čelisti chapadla Mz, statický	100 Nm
Interval následného mazání vodicích prvků	5 MioCyc
Hmotnost výrobku	1400 g
Způsob upevnění	vnitřním závitem a středící dutinkou s průchozím otvorem a středící dutinkou s průchozími dírami a lícovaným kolíkem s vnitřním závitem a lícovaným kolíkem volitelně:
Připojení profuku vzduchem	M5
Pneumatické připojení	G1/8
Upozornění k materiálu	v souladu s RoHS
Materiál krytky	silně legovaná ocel, nerezová
Materiál tělesa	eloxovaný hliník
Materiál čelistí chapadla	ocel, tvrzená