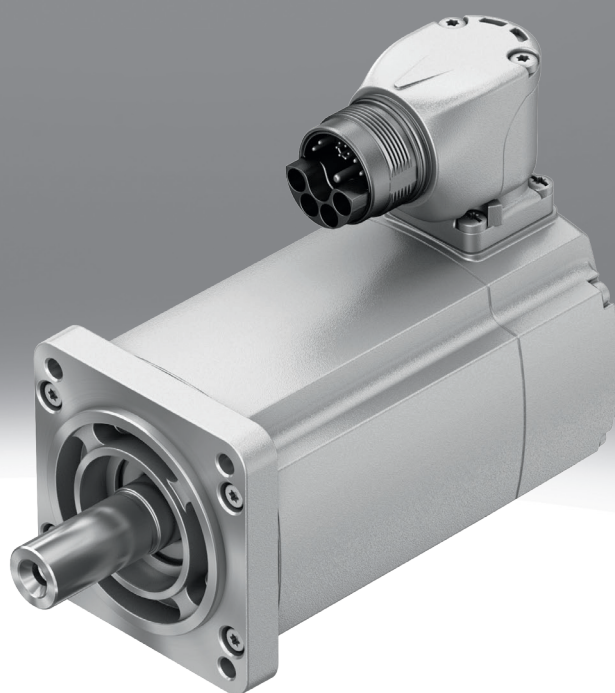


Servomotor EMMT-AS, EMMT-EC

FESTO



Características

Información resumida

Enlace [emmt-as](#)

EMMT-AS-40 ... 190:

- Servomotores sincronizados de excitación permanente, sin escobillas y dinámicos

EMMT-EC-40:

- Servomotores síncronos dinámicos, sin escobillas y de excitación permanente para funcionamiento a baja tensión de protección

- Par de retención extremadamente reducido, lo que permite un alto sincronismo incluso a velocidades bajas
- Transferencia de temperatura del motor digital vía EnDat 2.2; protección del motor mediante CMMT-AS

Sistema digital de medición absoluta:

- Una vuelta
- Múltiples vueltas, sin batería
- Multi turn, sin batería con SIL3 para bridas de tamaños 60/80/100 (opcional)
- Multi turn, sin batería con SIL2 para los tamaños 150/190 (opcional)

Variantes de bobinas:

- Momento de giro optimizado
- Velocidad de giro optimizada

Grado de protección:

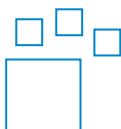
- IP21 (eje de motor) en los tamaños 150/190
- IP40 (eje de motor sin anillo obturador radial) para tamaños de brida 40/60/80/100
- IP67 (caja motor con técnica de conexión)
- IP65 (eje del motor con anillo de obturación radial de PTFE)

Opcional:

- Freno de inmovilización
- Eje con chaveta
- Eje del motor con anillo obturador radial

Referencias de pedido: conjunto modular

Enlace [emmt-as](#)



Producto configurable

Este producto y todas sus variantes pueden pedirse usando el configurador.

Características

Engineering Tools

Enlace [electric motion sizing](#)



Ahorre tiempo con las herramientas de ingeniería: Ingeniería inteligente para la solución óptima. Nuestro compromiso es aumentar su productividad. Para ello, una importante contribución son nuestras herramientas de ingeniería. Estas herramientas le permiten dimensionar correctamente su sistema, aprovechar reservas inéditas de productividad o incrementar la producción a lo largo de toda la cadena de valor. Desde el primer contacto hasta la modernización de su máquina: en cada fase de su proyecto descubrirá numerosas herramientas que le serán de gran ayuda.

Electric Motion Sizing

- Conseguir de forma rápida y fiable el conjunto de accionamiento óptimo: Electric Motion Sizing calcula las combinaciones adecuadas de eje eléctrico, motor eléctrico y regulador de servoaccionamiento a partir de unos pocos datos de la aplicación. Recibirá todos los datos relevantes de la combinación seleccionada, incluida la lista de piezas y la documentación. Así se evitan los diseños incorrectos y se consigue mejorar considerablemente la eficiencia energética del sistema. La coherencia hasta Festo Automation Suite también le facilita la puesta en funcionamiento.

Festo Automation Suite

- Parametrización, programación y puesta en funcionamiento en una interfaz clara y fácil de usar
- Apoyo óptimo para procesos complejos mediante asistentes guiados (por ejemplo, para la primera puesta en funcionamiento, la configuración de los actuadores, ...)
- Acceso rápido a los documentos necesarios y a más informaciones
- Integración sencilla de los actuadores eléctricos en la programación del controlador

Diagramas

Enlace [emmt-as](#)



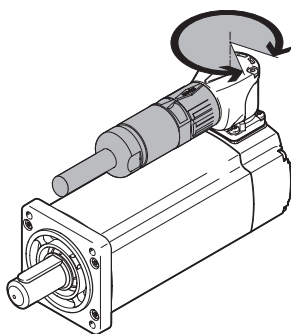
Los diagramas mostrados en este documento también están disponibles en línea. Allí es posible mostrar valores precisos.

Anillo de junta de los ejes radiales

[R] Con anillo de obturación estándar

- En combinación con el anillo de junta se obtiene el grado de protección IP67
- Según las condiciones de uso, el anillo de junta debe sustituirse como muy tarde después de 5000 horas de funcionamiento.
- Información sobre montaje y sustitución: www.festo.com/sp

Conexión eléctrica



Técnica de conexión sencilla (OCP: One Cable Plug): cable híbrido: cable de conexión y de motor para la alimentación y encoder en uno

Para cable de motor NEBM-LX/M17:

- La conexión puede seleccionarse libremente en la gama de 0 a 290°.

Para cable motorizado NEBM-M23 y NEBM-M40:

- La conexión puede seleccionarse libremente en la gama de 0 a 310°.

Características

Unidad de medición	
[S]	Encoder absoluto, monovuelta
• Se asigna un valor único codificado a la posición angular. • En este caso, se registra la posición solo dentro de una rotación. El resto de rotaciones tiene que contarlas el equipo de nivel superior. • En estado desconectado, se registra la posición solo dentro de una rotación. • Tras la conexión es necesario un recorrido de referencia.	
[M]	Encoder absoluto, multivuelta
• Se asigna un valor único codificado a la posición angular y a cada rotación completa. • En este modelo se cuentan las rotaciones completas hasta el máximo especificado (también en estado desconectado). • Solo es necesario un recorrido de referencia tras la instalación en la aplicación.	
[MY]	Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®
• Características como Encoder absoluto, multivuelta • Adicionalmente con “Functional safety” SIL 2 o SIL 3 (dependiendo del tamaño de la brida) • Encoder montado de forma segura	
Freno	
[B]	Con freno
El freno de inmovilización no se puede utilizar como freno de seguridad.	

Códigos del producto

001	Serie	
EMMT	Motor	
002	Tipo de motor	
AS	AC síncrono	
EC	Motor EC	
003	Tamaño de la brida de los motores [mm]	
40	40	
60	60	
80	80	
100	100	
150	150	
190	190	
004	Longitud	
S	Corto	
M	Medio	
L	Largo	
H	Muy largo	
005	Salida del eje	
	Eje liso	
K	Eje con chaveta según DIN 6885	

006	Anillo de junta de los ejes radiales	
	Sin	
R	Con anillo de obturación estándar	
007	Devanado	
ES	Baja tensión de protección, estándar	
HS	Alto voltaje, estándar	
HT	Alto voltaje, momento de giro optimizado	
HV	Alto voltaje, revoluciones optimizadas	
LS	Bajo voltaje, estándar	
008	Conexión eléctrica	
R	Conector acodado, orientable	
R1	Conector acodado M17, orientable	
R2	Conector acodado M23, orientable	
R3	Conector acodado M40, orientable	
009	Unidad de medición	
M	Encoder absoluto, multivuelta	
MC	Encoder absoluto, multi-turn, BISS-C	
MY	Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	
S	Encoder absoluto, monovuelta	
SC	Encoder absoluto, single-turn, BISS-C	
010	Freno	
	Sin	
B	Con freno	

Hoja de datos

Generalidades

Los motores y controladores del motor de Festo son plenamente compatibles entre sí. Si se utilizan controladores de otras marcas, no puede garantizarse un funcionamiento correcto.

Especificaciones técnicas generales – EMMT-EC-40, EMMT-AS-40

Tamaño de la brida de los motores [mm]	40							
Longitud	Corto [S]				Medio [M]			
Devanado	Baja tensión de protección, estándar [ES]		Bajo voltaje, estándar [LS]		Baja tensión de protección, estándar [ES]		Bajo voltaje, estándar [LS]	
Freno	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]
Tensión nominal de funcionamiento DC ¹⁾	48 V		325 V		48 V		325 V	
Corriente nominal del motor	4,2 A		1,2 A		5,2 A		1,2 A	
Corriente permanente en reposo	4,4 A		1,3 A		5,2 A		1,6 A	
Potencia nominal del motor	96 W		154 W		138 W		234 W	
Momento de giro nominal ²⁾	0,23 Nm		0,21 Nm		0,44 Nm		0,32 Nm	
Corriente de pico	20 A		5,4 A		20 A		6 A	
Momento de giro máximo	0,85 Nm		0,83 Nm		1,32 Nm		1,41 Nm	
Momento de giro en reposo	0,24 Nm				0,45 Nm			
Constantes del momento de giro en reposo ³⁾	0,06 Nm/A		0,24 Nm/A		0,1 Nm/A		0,32 Nm/A	
Revoluciones nominales	4.000 1/min		7.000 1/min		3.000 1/min		7.000 1/min	
Revoluciones máx.	9.100 1/min		15.600 1/min		5.770 1/min		11.800 1/min	
Revoluciones mecánicas máx.	15.000 1/min							
Velocidad en vacío máx. del freno	–	12.000 1/min	–	12.000 1/min	–	12.000 1/min	–	12.000 1/min
Aceleración angular	100.000 rad/s ²							
Constante del motor	0,055 Nm/A		0,175 Nm/A		0,085 Nm/A		0,267 Nm/A	
Constante de tensión, fase/fase	3,6 mVmin		14,6 mVmin		5,8 mVmin		19,3 mVmin	
Constante de tiempo eléctrica	0,82 ms		1,06 ms		1,02 ms		1,24 ms	
Constante de tiempo térmica	4,6 min.				21,4 min.			
Resistencia térmica	1,58 K/W				1,35 K/W			
Número de pares de polos	5							
Resistencia del devanado fase-fase	1,1 Ohm		13,1 Ohm		0,87 Ohm		7,96 Ohm	
Inductancia del devanado fase-fase	0,9 mH		13,9 mH		0,89 mH		9,8 mH	
Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)	0,35 mH		5,3 mH		0,34 mH		3,8 mH	
Inductancia transversal Lq del devanado (fase)	0,45 mH		6,9 mH		0,45 mH		4,9 mH	
Par de salida total de inercia	0,039 kgcm ²	0,045 kgcm ²	0,039 kgcm ²	0,045 kgcm ²	0,07 kgcm ²	0,076 kgcm ²	0,07 kgcm ²	0,076 kgcm ²
Carga axial admisible del eje	30 N							
Esfuerzo radial admisible del eje	150 N							

1) En caso de alimentación de red trifásica del regulador de servoaccionamiento, se admite una tensión de hasta 3 x 400 VAC +10 %.

2) En caso de utilizar el anillo obturador radial, deberá observarse una reducción del momento de giro nominal del 10 %.

Para los motores con encoder de seguridad, debe efectuarse una reducción de acuerdo con la especificación de la hoja de datos cuando se utilice el anillo obturador radial.

3) Constante interna del momento de giro en reposo

Hoja de datos

Especificaciones técnicas del freno – EMMT-EC-40, EMMT-AS-40

Tamaño de la brida de los motores [mm]	40			
Longitud	Corto [S]		Medio [M]	
Devanado	Baja tensión de protección, estándar [ES]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Baja tensión de protección, estándar [ES]	Bajo voltaje, estándar [LS]
Tensión de funcionamiento DC del freno	24 V			
Consumo de corriente del freno	0,34 A			
Consumo de potencia del freno	8,2 W			
Momento de retención del freno	0,45 Nm			
Tiempo de desconexión del freno	≤28 ms			
Tiempo de cierre del freno	41 ms			
Retardo de respuesta DC del freno	≤8 ms			
Resistencia de las bobinas del freno	70,9 Ohm			
Inductancia de las bobinas del freno	146 mH			
Momento de inercia de la masa del freno	0,0058 kgcm ²			
Máx. trabajo de fricción por proceso de frenado	1.500 J			
Número de paradas de emergencia por hora	1			
Trabajo total de fricción del freno	1,5 kJ			

Hoja de datos

Especificaciones técnicas generales – EMMT-AS-60

Tamaño de la brida de los motores [mm]	60											
Longitud	Corto [S]				Medio [M]				Largo [L]			
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]		Bajo voltaje, estándar [LS]		Alto voltaje, estándar [HS]		Bajo voltaje, estándar [LS]		Alto voltaje, estándar [HS]		Bajo voltaje, estándar [LS]	
Freno	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]
Tensión nominal de funcionamiento DC ¹⁾	680 V		325 V		680 V		325 V		680 V		325 V	
Corriente nominal del motor	1,6 A	1,4 A	1,6 A	1,4 A	2,4 A	2,2 A	2,4 A	2,2 A	3,2 A	3 A	3,2 A	3 A
Corriente permanente en reposo	1,7 A	1,6 A	1,7 A	1,6 A	2,7 A	2,5 A	2,7 A	2,5 A	3,8 A	3,5 A	3,8 A	3,5 A
Potencia nominal del motor	200 W	190 W	200 W	190 W	350 W	310 W	350 W	310 W	440 W	410 W	440 W	410 W
Momento de giro nominal ²⁾	0,64 Nm	0,6 Nm	0,64 Nm	0,6 Nm	1,1 Nm	1 Nm	1,1 Nm	1 Nm	1,4 Nm	1,3 Nm	1,4 Nm	1,3 Nm
Corriente de pico	5,4 A				11 A				18,3 A			
Momento de giro máximo	1,6 Nm				3,4 Nm				5,6 Nm			
Momento de giro en reposo	0,7 Nm	0,66 Nm	0,7 Nm	0,66 Nm	1,24 Nm	1,15 Nm	1,24 Nm	1,15 Nm	1,66 Nm	1,56 Nm	1,66 Nm	1,56 Nm
Constantes del momento de giro en reposo ³⁾	0,49 Nm/A				0,53 Nm/A				0,52 Nm/A			
Revoluciones nominales	3.000 1/min											
Revoluciones máx.	15.000 1/min		7.100 1/min		14.200 1/min		6.800 1/min		14.300 1/min		6.800 1/min	
Revoluciones mecánicas máx.	16.000 1/min											
Velocidad en vacío máx. del freno	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min
Aceleración angular	100.000 rad/s ²											
Constante del motor	0,41 Nm/A				0,45 Nm/A				0,44 Nm/A			
Constante de tensión, fase/fase	29,9 mVmin				32 mVmin				31,2 mVmin			
Constante de tiempo eléctrica	2,1 ms				2,7 ms				3 ms			
Constante de tiempo térmica	40 min.	41 min.	40 min.	41 min.	42 min.	41 min.	42 min.	41 min.	43 min.	44 min.	43 min.	44 min.
Resistencia térmica	1,3 K/W	1,5 K/W	1,3 K/W	1,5 K/W	1,1 K/W	1,3 K/W	1,1 K/W	1,3 K/W	1 K/W	1,2 K/W	1 K/W	1,2 K/W
Número de pares de polos	5											
Resistencia del devanado fase-fase	11,7 Ohm				4,85 Ohm				2,68 Ohm			
Inductancia del devanado fase-fase	38 mH				20 mH				12 mH			
Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)	15,5 mH				8 mH				5 mH			
Inductancia transversal Lq del devanado (fase)	19 mH				10 mH				6 mH			
Par de salida total de inercia	0,169 kgcm ²	0,257 kgcm ²	0,169 kgcm ²	0,257 kgcm ²	0,286 kgcm ²	0,373 kgcm ²	0,286 kgcm ²	0,373 kgcm ²	0,403 kgcm ²	0,49 kgcm ²	0,403 kgcm ²	0,49 kgcm ²
Carga axial admisible del eje	70 N											
Esfuerzo radial admisible del eje	350 N											

1) En caso de alimentación de red trifásica del regulador de servoaccionamiento, se admite una tensión de hasta 3 x 400 VAC +10 %.

2) En caso de utilizar el anillo obturador radial, deberá observarse una reducción del momento de giro nominal del 10 %.

Para los motores con encoder de seguridad, debe efectuarse una reducción de acuerdo con la especificación de la hoja de datos cuando se utilice el anillo obturador radial.

3) Constante interna del momento de giro en reposo

Hoja de datos

Especificaciones técnicas del freno – EMMT-AS-60

Tamaño de la brida de los motores [mm]	60					
Longitud	Corto [S]		Medio [M]		Largo [L]	
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Alto voltaje, estándar [HS]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Alto voltaje, estándar [HS]	Bajo voltaje, estándar [LS]
Tensión de funcionamiento DC del freno	24 V					
Consumo de corriente del freno	0,46 A					
Consumo de potencia del freno	11 W					
Momento de retención del freno	2,5 Nm					
Tiempo de desconexión del freno	≤35 ms					
Tiempo de cierre del freno	10 ms					
Retardo de respuesta DC del freno	≤2 ms					
Resistencia de las bobinas del freno	52,4 Ohm					
Inductancia de las bobinas del freno	700 mH					
Momento de inercia de la masa del freno	0,074 kgcm ²					
Máx. trabajo de fricción por proceso de frenado	5.600 J					
Número de paradas de emergencia por hora	1					
Trabajo total de fricción del freno	615 kJ					

Hoja de datos

Especificaciones técnicas generales – EMMT-AS-80														
Tamaño de la brida de los motores [mm]	80													
Longitud	Corto [S]				Medio [M]				Largo [L]				Muy largo [H]	
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]		Bajo voltaje, estándar [LS]		Alto voltaje, estándar [HS]		Bajo voltaje, estándar [LS]		Alto voltaje, estándar [HS]		Bajo voltaje, estándar [LS]		Alto voltaje, estándar [HS]	
Freno	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]
Tensión nominal de funcionamiento DC ¹⁾	680 V		325 V		680 V		325 V		680 V		325 V		565 V	
Corriente nominal del motor	1,76 A		2,7 A		2,2 A		4,1 A		3,5 A		5,5 A		3,8 A	
Corriente permanente en reposo	2 A		3,1 A		2,6 A		4,9 A		4,3 A		6,7 A		4,8 A	
Potencia nominal del motor	408 W				690 W				910 W				1.070 W	
Momento de giro nominal ²⁾	1,3 Nm				2,2 Nm				2,9 Nm				3,4 Nm	
Corriente de pico	5,4 A		8,4 A		9 A		17,1 A		17,5 A		27,3 A		21,7 A	
Momento de giro máximo	2,8 Nm				6,4 Nm				9,9 Nm				13,5 Nm	
Momento de giro en reposo	1,46 Nm				2,6 Nm				3,5 Nm				4,3 Nm	
Constantes del momento de giro en reposo ³⁾	0,89 Nm/A		0,57 Nm/A		1,17 Nm/A		0,62 Nm/A		0,93 Nm/A		0,6 Nm/A		1 Nm/A	
Revoluciones nominales	3.000 1/min													
Revoluciones máx.	8.950 1/min		6.700 1/min		6.800 1/min		6.150 1/min		8.540 1/min		6.400 1/min		6.500 1/min	
Revoluciones mecánicas máx.	14.000 1/min													
Velocidad en vacío máx. del freno	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min
Aceleración angular	100.000 rad/s ²													
Constante del motor	0,74 Nm/A		0,48 Nm/A		1 Nm/A		0,54 Nm/A		0,82 Nm/A		0,53 Nm/A		0,9 Nm/A	
Constante de tensión, fase/fase	53,6 mVmin		34,3 mVmin		70,7 mVmin		37,3 mVmin		56 mVmin		36 mVmin		61,4 mVmin	
Constante de tiempo eléctrica	4,8 ms		4,9 ms		6,4 ms		6,5 ms		7 ms		6,9 ms		7,2 ms	
Constante de tiempo térmica	42 min.				45 min.				48 min.				51 min.	
Resistencia térmica	0,95 K/W				0,78 K/W				0,68 K/W				0,65 K/W	
Número de pares de polos	5													
Resistencia del devanado fase-fase	12,4 Ohm		4,93 Ohm		7,43 Ohm		2,04 Ohm		2,69 Ohm		1,13 Ohm		2,21 Ohm	
Inductancia del devanado fase-fase	39,8 mH		16,3 mH		31,8 mH		8,9 mH		12,6 mH		5,2 mH		10,7 mH	
Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)	25 mH		10,2 mH		19,4 mH		5,4 mH		7,5 mH		3,1 mH		6,6 mH	
Inductancia transversal Lq del devanado (fase)	29,8 mH		12,2 mH		23,8 mH		6,6 mH		9,45 mH		3,9 mH		8 mH	
Par de salida total de inercia	0,597 kgcm ²	0,897 kgcm ²	0,597 kgcm ²	0,897 kgcm ²	1,035 kgcm ²	1,285 kgcm ²	1,035 kgcm ²	1,285 kgcm ²	1,473 kgcm ²	1,993 kgcm ²	1,473 kgcm ²	1,993 kgcm ²	1,91 kgcm ²	2,43 kgcm ²
Carga axial admisible del eje	120 N													
Esfuerzo radial admisible del eje	620 N													

1) En caso de alimentación de red trifásica del regulador de servoaccionamiento, se admite una tensión de hasta 3 x 400 VAC +10 %.

2) En caso de utilizar el anillo obturador radial, deberá observarse una reducción del momento de giro nominal del 10 %.

Para los motores con encoder de seguridad, debe efectuarse una reducción de acuerdo con la especificación de la hoja de datos cuando se utilice el anillo obturador radial.

3) Constante interna del momento de giro en reposo

Hoja de datos

Especificaciones técnicas del freno – EMMT-AS-80

Tamaño de la brida de los motores [mm]	80						
Longitud	Corto [S]		Medio [M]		Largo [L]		Muy largo [H]
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Alto voltaje, estándar [HS]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Alto voltaje, estándar [HS]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Alto voltaje, estándar [HS]
Tensión de funcionamiento DC del freno	24 V						
Consumo de corriente del freno	0,5 A				0,63 A		
Consumo de potencia del freno	12 W				15 W		
Momento de retención del freno	4,5 Nm				7 Nm		
Tiempo de desconexión del freno	≤55 ms				≤45 ms		
Tiempo de cierre del freno	≤15 ms				≤30 ms		
Retardo de respuesta DC del freno	≤3 ms				≤4 ms		
Resistencia de las bobinas del freno	48 Ohm				38,4 Ohm		
Inductancia de las bobinas del freno	1.000 mH				900 mH		
Momento de inercia de la masa del freno	0,249 kgcm ²				0,459 kgcm ²		
Máx. trabajo de fricción por proceso de frenado	8.200 J				12.000 J		
Número de paradas de emergencia por hora	1						
Trabajo total de fricción del freno	580 kJ				2.400 kJ		

Hoja de datos

Especificaciones técnicas generales – EMMT-AS-100

Tamaño de la brida de los motores [mm]	100							
Longitud	Corto [S]		Medio [M]		Largo [L]		Muy largo [H]	
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]							
Freno	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]
Tensión nominal de funcionamiento DC ¹⁾	680 V							
Corriente nominal del motor	3,5 A		4,3 A		4,7 A		4,3 A	
Corriente permanente en reposo	4,4 A		5,9 A		7 A		6,7 A	
Potencia nominal del motor	1.450 W		1.770 W		2.030 W		1.870 W	
Momento de giro nominal ²⁾	5,1 Nm		6,3 Nm		7,2 Nm		6,6 Nm	
Corriente de pico	13,7 A		22,1 A		28,6 A		36 A	
Momento de giro máximo	13,7 Nm		22,4 Nm		30,5 Nm		38,7 Nm	
Momento de giro en reposo	6,3 Nm		8,6 Nm		10,8 Nm		10,4 Nm	
Constantes del momento de giro en reposo ³⁾	1,67 Nm/A		1,66 Nm/A		1,75 Nm/A		1,54 Nm/A	
Revoluciones nominales	2.700 1/min							
Revoluciones máx.	4.770 1/min		4.790 1/min		4.530 1/min		5.150 1/min	
Revoluciones mecánicas máx.	13.000 1/min							
Velocidad en vacío máx. del freno	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min
Aceleración angular	100.000 rad/s ²							
Constante del motor	1,45 Nm/A		1,46 Nm/A		1,54 Nm/A		1,32 Nm/A	
Constante de tensión, fase/fase	101 mVmin		100 mVmin		106 mVmin		93,2 mVmin	
Constante de tiempo eléctrica	14,5 ms		16,6 ms		15,8 ms		16,7 ms	
Constante de tiempo térmica	74 min.		73 min.		71 min.		68 min.	
Resistencia térmica	0,6 K/W		0,5 K/W		0,46 K/W		0,39 K/W	
Número de pares de polos	5							
Resistencia del devanado fase-fase	3,35 Ohm		1,84 Ohm		1,49 Ohm		0,81 Ohm	
Inductancia del devanado fase-fase	32,4 mH		20,4 mH		15,7 mH		9 mH	
Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)	17,8 mH		10,2 mH		8,7 mH		5,7 mH	
Inductancia transversal Lq del devanado (fase)	24,3 mH		15,3 mH		11,8 mH		6,8 mH	
Par de salida total de inercia	3,15 kgcm ²	4,04 kgcm ²	4,46 kgcm ²	5,34 kgcm ²	5,77 kgcm ²	8,06 kgcm ²	8,8 kgcm ²	11,09 kgcm ²
Carga axial admisible del eje	200 N							
Esfuerzo radial admisible del eje	1.110 N						815 N	915 N

1) En caso de alimentación de red trifásica del regulador de servoaccionamiento, se admite una tensión de hasta 3 x 400 VAC +10 %.

2) En caso de utilizar el anillo obturador radial, deberá observarse una reducción del momento de giro nominal del 10 %.

Para los motores con encoder de seguridad, debe efectuarse una reducción de acuerdo con la especificación de la hoja de datos cuando se utilice el anillo obturador radial.

3) Constante interna del momento de giro en reposo

Hoja de datos

Especificaciones técnicas del freno – EMMT-AS-100

Tamaño de la brida de los motores [mm]	100			
Longitud	Corto [S]	Medio [M]	Largo [L]	Muy largo [H]
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]			
Tensión de funcionamiento DC del freno	24 V			
Consumo de corriente del freno	0,75 A		1 A	
Consumo de potencia del freno	18 W		24 W	
Momento de retención del freno	11 Nm		18 Nm	
Tiempo de desconexión del freno	≤80 ms			
Tiempo de cierre del freno	≤20 ms		≤40 ms	
Retardo de respuesta DC del freno	≤4 ms		≤5 ms	
Resistencia de las bobinas del freno	32 Ohm		24 Ohm	
Inductancia de las bobinas del freno	900 mH			
Momento de inercia de la masa del freno	0,74 kgcm ²		2,15 kgcm ²	
Máx. trabajo de fricción por proceso de frenado	12.000 J		15.000 J	
Número de paradas de emergencia por hora	1			
Trabajo total de fricción del freno	1.335 kJ		3.600 kJ	

Hoja de datos

Especificaciones técnicas generales – EMMT-AS-150

Tamaño de la brida de los motores [mm]	150							
Longitud	Medio [M]				Largo [L]			
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]		Alto voltaje, revoluciones optimizadas [HV]		Alto voltaje, estándar [HS]		Alto voltaje, momento de giro optimizado [HT]	
Freno	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]
Tensión nominal de funcionamiento DC ¹⁾	680 V							
Corriente nominal del motor	9,5 A		10,2 A		15,4 A		10,3 A	
Corriente permanente en reposo	11,4 A		24 A		23,6 A		11,4 A	
Potencia nominal del motor	4.257 W		4.948 W		6.377 W		4.157 W	
Momento de giro nominal ²⁾	27,1 Nm		13,5 Nm		29 Nm		39,7 Nm	
Corriente de pico	24 A		50 A		49,5 A		24 A	
Momento de giro máximo	64 Nm		60 Nm		87 Nm		86 Nm	
Momento de giro en reposo	33 Nm				45,5 Nm		44 Nm	
Constantes del momento de giro en reposo ³⁾	3,3 Nm/A		1,54 Nm/A		2,23 Nm/A		4,38 Nm/A	
Revoluciones nominales	1.500 1/min		3.500 1/min		2.100 1/min		1.000 1/min	
Revoluciones máx.	2.368 1/min		5.051 1/min		3.495 1/min		1.812 1/min	
Revoluciones mecánicas máx.	10.000 1/min				8.000 1/min			
Velocidad en vacío máx. del freno	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	8.000 1/min	–	8.000 1/min
Aceleración angular	100.000 rad/s ²							
Constante del motor	2,85 Nm/A		1,32 Nm/A		1,88 Nm/A		3,85 Nm/A	
Constante de tensión, fase/fase	199,4 mVmin		92,9 mVmin		135,1 mVmin		264,9 mVmin	
Constante de tiempo eléctrica	15,4 ms		15,6 ms		17,1 ms		15,6 ms	
Constante de tiempo térmica	45 min.				55 min.			
Resistencia térmica	0,45 K/W		0,46 K/W		0,39 K/W		0,42 K/W	
Número de pares de polos	5							
Resistencia del devanado fase-fase	0,935 Ohm		0,211 Ohm		0,25 Ohm		1,016 Ohm	
Inductancia del devanado fase-fase	14,6 mH		3,3 mH		4,4 mH		15,7 mH	
Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)	7,2 mH		1,65 mH		2,15 mH		7,95 mH	
Inductancia transversal Lq del devanado (fase)	7,3 mH		1,65 mH		2,2 mH		7,85 mH	
Par de salida total de inercia	38,7 kgcm ²	46,9 kgcm ²	38,7 kgcm ²	46,9 kgcm ²	57,6 kgcm ²	70,1 kgcm ²	57,6 kgcm ²	70,1 kgcm ²
Carga axial admisible del eje	294 N		217 N		274 N		346 N	
Esfuerzo radial admisible del eje	1.470 N		1.085 N		1.370 N		1.730 N	

1) En caso de alimentación de red trifásica del regulador de servoaccionamiento, se admite una tensión de hasta 3 x 480 VAC +10 %.

2) En caso de utilizar el anillo obturador radial, deberá observarse una reducción del momento de giro nominal del 10 %.

3) Constante interna del momento de giro en reposo

Hoja de datos

Especificaciones técnicas del freno – EMMT-AS-150

Tamaño de la brida de los motores [mm]	150			
Longitud	Medio [M]		Largo [L]	
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]	Alto voltaje, revoluciones optimizadas [HV]	Alto voltaje, estándar [HS]	Alto voltaje, momento de giro optimizado [HT]
Tensión de funcionamiento DC del freno	24 V			
Consumo de corriente del freno	1,08 A			
Consumo de potencia del freno	26 W			
Momento de retención del freno	45 Nm		65 Nm	
Tiempo de desconexión del freno	230 ms		200 ms	
Tiempo de cierre del freno	45 ms		40 ms	
Retardo de respuesta DC del freno	6 ms		10 ms	
Momento de inercia de la masa del freno	8,2 kgcm²		12,5 kgcm²	
Máx. trabajo de fricción por proceso de frenado	28.000 J		40.000 J	
Número de paradas de emergencia por hora	1			
Trabajo total de fricción del freno	2.600 kJ		4.500 kJ	

Hoja de datos

Especificaciones técnicas generales – EMMT-AS-190

Tamaño de la brida de los motores [mm]	190			
Longitud	Medio [M]		Largo [L]	
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]		Alto voltaje, momento de giro optimizado [HT]	
Freno	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]
Tensión nominal de funcionamiento DC ¹⁾	680 V			
Corriente nominal del motor	19,2 A		20 A	
Corriente permanente en reposo	25 A		22,8 A	
Potencia nominal del motor	7.427 W		8.629 W	
Momento de giro nominal ²⁾	59,1 Nm		82,4 Nm	
Corriente de pico	41,5 A		49,7 A	
Momento de giro máximo	118,3 Nm		183,3 Nm	
Momento de giro en reposo	76,7 Nm		93,7 Nm	
Constantes del momento de giro en reposo ³⁾	3,56 Nm/A		4,79 Nm/A	
Revoluciones nominales	1.200 1/min		1.000 1/min	
Revoluciones máx.	2.163 1/min		1.654 1/min	
Revoluciones mecánicas máx.	8.000 1/min			
Velocidad en vacío máx. del freno	–	8.000 1/min	–	8.000 1/min
Aceleración angular	100.000 rad/s²			
Constante del motor	3,08 Nm/A		4,12 Nm/A	
Constante de tensión, fase/fase	215,2 mVmin		289,7 mVmin	
Constante de tiempo eléctrica	39,6 ms		38,8 ms	
Constante de tiempo térmica	70 min.		80 min.	
Resistencia térmica	0,31 K/W		0,3 K/W	
Número de pares de polos	5			
Resistencia del devanado fase-fase	0,285 Ohm		0,358 Ohm	
Inductancia del devanado fase-fase	12,3 mH		13,8 mH	
Devanado inductancia longitudinal Ld (fase)	5,65 mH		6,95 mH	
Inductancia transversal Lq del devanado (fase)	6,15 mH		6,9 mH	
Par de salida total de inercia	110 kgcm²	160 kgcm²	145 kgcm²	195 kgcm²
Carga axial admisible del eje	500 N		520 N	
Esfuerzo radial admisible del eje	2.530 N		2.620 N	

1) En caso de alimentación de red trifásica del regulador de servoaccionamiento, se admite una tensión de hasta 3 x 480 VAC +10 %.

2) En caso de utilizar el anillo obturador radial, deberá observarse una reducción del momento de giro nominal del 10 %.

3) Constante interna del momento de giro en reposo

Hoja de datos

Especificaciones técnicas del freno – EMMT-AS-190

Tamaño de la brida de los motores [mm]	190	
Longitud	Medio [M]	Largo [L]
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]	Alto voltaje, momento de giro optimizado [HT]
Tensión de funcionamiento DC del freno	24 V	
Consumo de corriente del freno	2,08 A	
Consumo de potencia del freno	50 W	
Momento de retención del freno	115 Nm	
Tiempo de desconexión del freno	190 ms	
Tiempo de cierre del freno	65 ms	
Retardo de respuesta DC del freno	12 ms	
Momento de inercia de la masa del freno	50 kgcm ²	
Máx. trabajo de fricción por proceso de frenado	62.000 J	
Número de paradas de emergencia por hora	1	
Trabajo total de fricción del freno	13.000 kJ	

Hoja de datos

Condiciones de funcionamiento y del entorno – EMMT-EC-40/EMMT-AS-40

Tamaño de la brida de los motores [mm]	40	
Longitud	Corto [S]	Medio [M]
Conforme a la norma	IEC 60034	
Forma de motor según EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3	
Grado de protección	IP40	
Nota sobre el grado de protección	IP40 para el árbol del motor sin anillo de obturación radial IP65 para la caja motor, incluida la técnica de conexión IP65 para el árbol del motor con anillo de obturación radial IP67 para la caja motor, incluida la técnica de conexión	
Temperatura ambiente	-40 ... 40°C	
Nota sobre la temperatura ambiente ¹⁾	Hasta 80°C con derating de -1,5% por grado centígrado, hasta 80 °C con reducción de -2 %/°C	Hasta 80 °C con derating de -2,25 % por grado centígrado, Hasta 80°C con derating de -1,5% por grado centígrado
Temperatura de almacenamiento	-40 ... 70°C	
Temperatura máxima de devanado	155°C	
Supervisión de la temperatura	Transferencia de calor del motor digital vía EnDat 2.2, Dig. temp. motor por BiSS-C	
Clase de dimensionado según EN 60034-1	S1	
Clase térmica según EN 60034-1	F	
Humedad relativa del aire	0 - 90%	
Precisión de concentricidad, coaxialidad, juego axial según DIN SPEC 42955	N	
Calidad de equilibrado	G 2,5	
Grado de ensuciamiento	2	
Máx. altura de montaje	4.000 m	
Nota sobre la altura máxima de montaje	A partir de 1.000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m	
Vida útil del cojinete en condiciones nominales	20.000 h	
Ciclos de conmutación, freno de inmovilización	10 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)	
Marcado CE (véase la declaración de conformidad) ²⁾	Según Directiva de máquinas CEM de la UE Según la Directiva de baja tensión de la UE Según la Directiva RoHS de la UE	
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad) ³⁾	Según la normativa del Reino Unido sobre CEM Según la normativa RoHS del Reino Unido Según la normativa del Reino Unido sobre utillaje eléctrico	
Certificación	RCM c UL us - Recognized (OL)	
Organismo que expide el certificado	UL E342973	
Resistencia a las vibraciones	Control para el transporte con grado de severidad 2 según FN 942017-4 y EN 60068-2-6	
Resistencia a los golpes	Control de impactos con grado de severidad 2, según FN 942017-5 y EN 60068-2-27	
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III	
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS	

1) Sin fricción

2) Más información en www.festo.com/catalogue/emmt → Support/Downloads.3) Más información en www.festo.com/catalogue/emmt → Support/Downloads.

Hoja de datos

Condiciones de funcionamiento y del entorno – EMMT-AS-60, 80							
Tamaño de la brida de los mo- tores [mm]	60			80			
Longitud	Corto [S]	Medio [M]	Largo [L]	Corto [S]	Medio [M]	Largo [L]	Muy largo [H]
Conforme a la norma	IEC 60034						
Forma de motor según EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3						
Grado de protección	IP40						
Nota sobre el grado de protec- ción	IP40 para el árbol del motor sin anillo de obturación radial IP65 para el árbol del motor con anillo de obturación radial IP67 para la caja motor, incluida la técnica de conexión						
Temperatura ambiente	-40 ... 40°C						
Nota sobre la temperatura am- biente ¹⁾	Hasta 80°C con derating de -1,5% por grado centígrado						
Temperatura de almacena- miento	-40 ... 70°C						
Temperatura máxima de deva- nado	155°C						
Supervisión de la temperatura	Transferencia de calor del motor digital vía EnDat 2.2						
Clase de dimensionado según EN 60034-1	S1						
Clase térmica según EN 60034-1	F						
Humedad relativa del aire	0 - 90%						
Precisión de concentricidad, coaxialidad, juego axial según DIN SPEC 42955	N						
Calidad de equilibrado	G 2,5						
Grado de ensuciamiento	2						
Máx. altura de montaje	4.000 m						
Nota sobre la altura máxima de montaje	A partir de 1.000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m						
Vida útil del cojinete en condi- ciones nominales	20.000 h						
Ciclos de conmutación, freno de inmovilización	10 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)						
Marcado CE (véase la declara- ción de conformidad) ²⁾	Según Directiva de máquinas CEM de la UE Según la Directiva de baja tensión de la UE Según la Directiva RoHS de la UE						
Marcado UKCA (véase la decla- ración de conformidad) ³⁾	Según la normativa del Reino Unido sobre CEM Según la normativa RoHS del Reino Unido Según la normativa del Reino Unido sobre utillaje eléctrico						
Certificación	RCM c UL us - Recognized (OL)						
Organismo que expide el certi- ficado	UL E342973						
Eficiencia energética	–				ENEFF (CN)/clase 2		
Resistencia a las vibraciones	Control para el transporte con grado de severidad 2 según FN 942017-4 y EN 60068-2-6						
Resistencia a los golpes	Control de impactos con grado de severidad 2, según FN 942017-5 y EN 60068-2-27						
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III						
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS						

1) Sin trabajo de fricción

2) Más información en www.festo.com/catalogue/emmt → Support/Downloads.3) Más información en www.festo.com/catalogue/emmt → Support/Downloads.

Hoja de datos

Condiciones de funcionamiento y del entorno – EMMT-AS-100

Tamaño de la brida de los motores [mm]	100							
Longitud	Corto [S]		Medio [M]		Largo [L]		Muy largo [H]	
Freno	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]
Conforme a la norma	IEC 60034							
Forma de motor según EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3							
Grado de protección	IP40							
Nota sobre el grado de protección	IP40 para el árbol del motor sin anillo de obturación radial IP65 para el árbol del motor con anillo de obturación radial IP67 para la caja motor, incluida la técnica de conexión							
Temperatura ambiente	-40 ... 40°C							
Nota sobre la temperatura ambiente ¹⁾	Hasta 80°C con derating de -1,5% por grado centígrado				Hasta 80 °C con derating de -1,75 % por grado centígrado	Hasta 80 °C con derating de -2,25 % por grado centígrado	Hasta 80 °C con derating de -1,75 % por grado centígrado	Hasta 80 °C con derating de -2,25 % por grado centígrado
Temperatura de almacenamiento	-40 ... 70°C							
Temperatura máxima de devanado	155°C							
Supervisión de la temperatura	Transferencia de calor del motor digital vía EnDat 2.2							
Clase de dimensionado según EN 60034-1	S1							
Clase térmica según EN 60034-1	F							
Humedad relativa del aire	0 - 90%							
Precisión de concentricidad, coaxialidad, juego axial según DIN SPEC 42955	N							
Calidad de equilibrado	G 2,5							
Grado de ensuciamiento	2							
Máx. altura de montaje	4.000 m							
Nota sobre la altura máxima de montaje	A partir de 1.000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m							
Vida útil del cojinete en condiciones nominales	20.000 h							
Ciclos de conmutación, freno de inmovilización	–	10 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)	–	10 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)	–	10 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)	–	10 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)
Marcado CE (véase la declaración de conformidad) ²⁾	Según Directiva de máquinas CEM de la UE Según la Directiva de baja tensión de la UE Según la Directiva RoHS de la UE							
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad) ³⁾	Según la normativa del Reino Unido sobre CEM Según la normativa RoHS del Reino Unido Según la normativa del Reino Unido sobre utillaje eléctrico							
Certificación	RCM c UL us - Recognized (OL)							
Organismo que expide el certificado ⁴⁾	UL E342973							
Eficiencia energética	ENEFF (CN)/clase 2							
Resistencia a las vibraciones	Control para el transporte con grado de severidad 2 según FN 942017-4 y EN 60068-2-6							
Resistencia a los golpes	Control de impactos con grado de severidad 2, según FN 942017-5 y EN 60068-2-27							
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III							
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS							

1) Sin fricción

2) Más información en www.festo.com/catalogue/emmt → Support/Downloads.3) Más información en www.festo.com/catalogue/emmt → Support/Downloads.

4) TÜV 968/FSP 2317.00/21: solo válido para variante con encoder absoluto de seguridad, Multiturn.

Hoja de datos

Condiciones de funcionamiento y del entorno – EMMT-AS-150, 190								
Tamaño de la brida de los motores [mm]	150				190			
Longitud	Medio [M]		Largo [L]		Medio [M]		Largo [L]	
Freno	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]	Sin ☐	Con freno [B]
Conforme a la norma	IEC 60034							
Forma de motor según EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3							
Grado de protección	IP21							
Nota sobre el grado de protección	IP21 para el árbol del motor sin anillo obturador radial IP65 para el árbol del motor con anillo de obturación radial IP67 para la caja motor, incluida la técnica de conexión							
Temperatura ambiente	-15 ... 40°C							
Nota sobre la temperatura ambiente ¹⁾	Hasta 80°C con derating de -1,5% por grado centígrado							
Temperatura de almacenamiento	-20 ... 70°C							
Temperatura máxima de devanado	155°C							
Supervisión de la temperatura	Transferencia de calor del motor digital vía EnDat 2.2							
Clase de dimensionado según EN 60034-1	S1							
Clase térmica según EN 60034-1	F							
Humedad relativa del aire	0 - 90%							
Precisión de concentricidad, coaxialidad, juego axial según DIN SPEC 42955	N							
Calidad de equilibrado	G 2,5							
Grado de ensuciamiento	2							
Máx. altura de montaje	4.000 m							
Nota sobre la altura máxima de montaje	A partir de 1.000 m solo con reducción de -1,0 % por 100 m							
Vida útil del cojinete en condiciones nominales	20.000 h							
Ciclos de conmutación, freno de inmovilización	–	5 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)	–	5 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)	–	5 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)	–	5 millones de accionamientos en vacío (sin fricción)
Marcado CE (véase la declaración de conformidad) ²⁾	Según Directiva de máquinas CEM de la UE Según la Directiva de baja tensión de la UE Según la Directiva RoHS de la UE							
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad) ³⁾	Según la normativa del Reino Unido sobre CEM Según la normativa RoHS del Reino Unido Según la normativa del Reino Unido sobre utillaje eléctrico							
Certificación	RCM c UL us - Recognized (OL)							
Organismo que expide el certificado ⁴⁾	TÜV 968/FSP 2317.01/25, UL E342973							
Eficiencia energética	ENEC (CN)/clase 1							
Resistencia a las vibraciones	Según EN 60068-2-6							
Resistencia a los golpes	Según EN 60068-2-29, 15 g/11 ms según EN 60068-2-27							
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III							
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS							

1) Sin fricción

2) Más información en www.festo.com/catalogue/emmt → Support/Downloads.3) Más información en www.festo.com/catalogue/emmt → Support/Downloads.

4) TÜV 968/FSP 2317.00/21: solo válido para variante con encoder absoluto de seguridad, Multiturn.

Hoja de datos

Pesos – EMMT-EC-40, EMMT-AS-40, EMMT-AS-60

Tamaño de la brida de los motores [mm]	40				60					
Longitud	Corto [S]		Medio [M]		Corto [S]		Medio [M]		Largo [L]	
Freno	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]
Peso del producto	500 g	600 g	700 g	800 g	1.180 g	1.500 g	1.530 g	1.850 g	1.910 g	2.230 g

Pesos – EMMT-AS-80

Tamaño de la brida de los motores [mm]	80									
Longitud	Corto [S]			Medio [M]			Largo [L]		Muy largo [H]	
Freno	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]
Peso del producto	2.020 g	2.720 g	2.640 g	3.360 g	3.290 g	4.120 g	3.910 g	4.750 g		

Pesos – EMMT-AS-100

Tamaño de la brida de los motores [mm]	100									
Longitud	Corto [S]			Medio [M]			Largo [L]		Muy largo [H]	
Freno	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]
Peso del producto	5.500 g	6.700 g	7.100 g	8.200 g	8.700 g	10.100 g	11.900 g	13.300 g		

Pesos – EMMT-AS-150, 190

Tamaño de la brida de los motores [mm]	150				190					
Longitud	Medio [M]			Largo [L]		Medio [M]			Largo [L]	
Freno	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]	Sin []	Con freno [B]
Peso del producto	18.700 g	22.200 g	25.400 g	29.700 g	42.200 g	50.600 g	53.000 g	61.500 g		

Especificaciones técnicas del encoder Single turn

Tamaño de la brida de los motores [mm]	40		60	80	100	150	190
Devanado	Baja tensión de protección, estándar [ES]	Bajo voltaje, estándar [LS]			Alto voltaje, estándar [HS]	Alto voltaje, revoluciones optimizadas [HV]	Alto voltaje, momento de giro optimizado [HT]
Transmisor de posición del rotor	Encoder absoluto, monovuelta						
Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	5 V						
Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	4,5 ... 5,5 V	3,6 ... 14 V					
Transmisor de posición del rotor, interfaz	BiSS-C	EnDat 22					
Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor	65.536	524.288	262.144		524.288		
Transmisor de posición del rotor, principio de medición	Magnético	Inductivo					
Resolución del transmisor de posición del rotor	16 bit	19 bit	18 bit		19 bit		
Vueltas detectables de manera absoluta del transmisor de posición del rotor	1						
Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor	-1.800 ... 1.800 arcsec	-120 ... 120 arcsec			-65 ... 65 arcsec		

Hoja de datos

Datos técnicos EncoderMulti turn

Datos técnicos Encoder multi turn							
Tamaño de la brida de los motores [mm]	40		60	80	100	150	190
Devanado	Baja tensión de protección, estándar [ES]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Alto voltaje, estándar [HS]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Alto voltaje, estándar [HS]	Alto voltaje, revoluciones optimizadas [HV]	Alto voltaje, momento de giro optimizado [HT]
Transmisor de posición del rotor	Encoder absoluto, multivuelta						
Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	5 V						
Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	4,5 ... 5,5 V	3,6 ... 14 V					
Transmisor de posición del rotor, interfaz	BiSS-C	EnDat 22					
Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor	131.072	524.288					
Transmisor de posición del rotor, principio de medición	Magnético	Inductivo					
Resolución del transmisor de posición del rotor	17 bit	19 bit					
Vueltas detectables de manera absoluta del transmisor de posición del rotor	4.096						
Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor	-320 ... 320 arcsec	-120 ... 120 arcsec			-65 ... 65 arcsec		

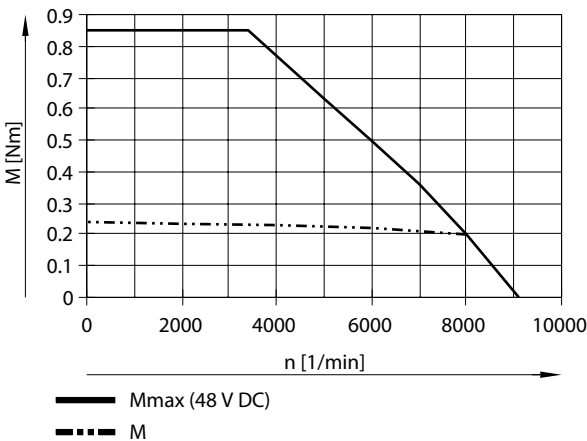
Datos técnicos Encoder Safety Multi turn

Datos técnicos Encoder Safety multi turn							
Tamaño de la brida de los motores [mm]	60		80		100	150	190
Devanado	Alto voltaje, estándar [HS]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Alto voltaje, estándar [HS]	Bajo voltaje, estándar [LS]	Alto voltaje, estándar [HS]		Alto voltaje, momento de giro optimizado [HT]
Transmisor de posición del rotor	Encoder de seguridad absoluto, multivuelta						
Tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	5 V						
Margen de tensión de funcionamiento DC del transmisor de posición del rotor	3,6 ... 14 V						
Transmisor de posición del rotor, interfaz	EnDat 22						
Valores de posición por revolución del transmisor de posición del rotor	524.288						
Transmisor de posición del rotor, principio de medición	Inductivo						
Resolución del transmisor de posición del rotor	19 bit						
Vueltas detectables de manera absoluta del transmisor de posición del rotor	4.096						
Precisión del sistema de medición de ángulos del transmisor de posición del rotor	-120 ... 120 arcsec				-65 ... 65 arcsec		

Hoja de datos

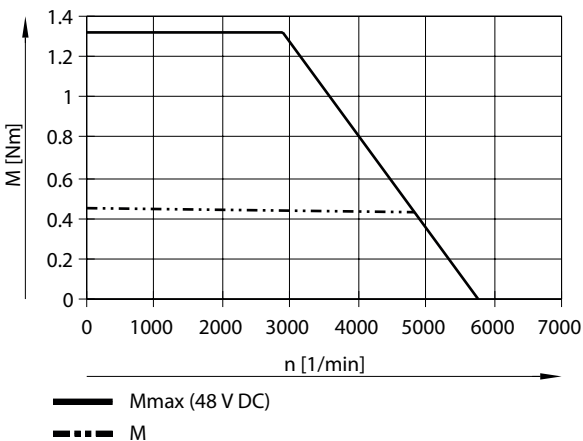
Valores característicos de seguridad – Encoder de seguridad					
Tamaño de la brida de los motores [mm]	60	80	100	150	190
SIL máximo	Nivel de integridad de seguridad 3, Consultar la documentación de usuario				
PL máximo y categoría	Nivel de prestaciones e, categoría 3, Consultar la documentación de usuario				
Subfunciones de seguridad hasta SIL2	Adquisición y transmisión seguras de datos de posición Single-Turn				
Subfunciones de seguridad hasta SIL3	Registro y transmisión fiables de datos de posición de una vuelta, solamente con una función de software adicional en el regulador de servoaccionamiento				
Subfunción de seguridad hasta PL d, cat. 3	Adquisición y transmisión seguras de datos de posición Single-Turn				
Subfunción de seguridad hasta PL e, cat. 3	Registro y transmisión fiables de datos de posición de una vuelta, solamente con una función de software adicional en el regulador de servoaccionamiento				
PFHd, componente parcial	15 x 10E-9, Encoder				
Duración de utilización Tm, componente parcial	20 años, transmisor de posición del rotor				

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-EC-40, corto, baja tensión, sin/con freno



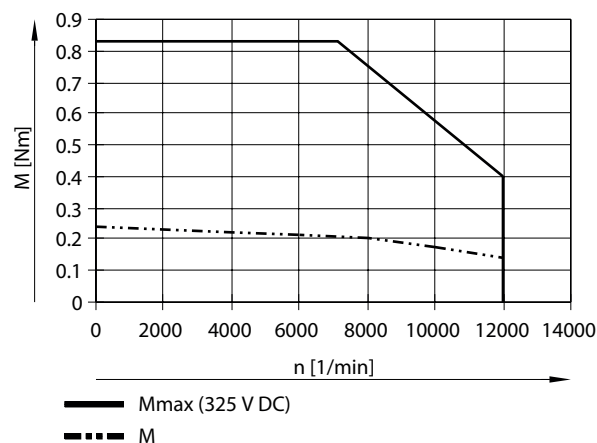
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idóneo.
Deben tenerse en cuenta las revoluciones máx. admisibles de componentes accesorios e integrados (como freno, encoder, etc.).
Mmax = momento de giro máximo
M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-EC-40, medio, baja tensión, sin/con freno



Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idóneo.
Deben tenerse en cuenta las revoluciones máx. admisibles de componentes accesorios e integrados (como freno, encoder, etc.).
Mmax = momento de giro máximo
M = momento de giro nominal

Hoja de datos

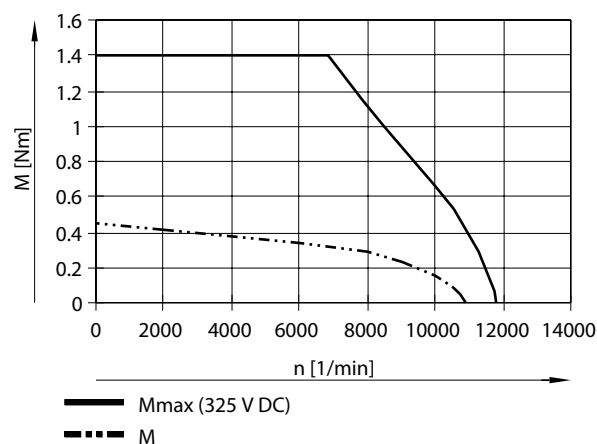
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-40, corto, baja tensión, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idóneo.

Deben tenerse en cuenta las revoluciones máx. admisibles de componentes accesorios e integrados (como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

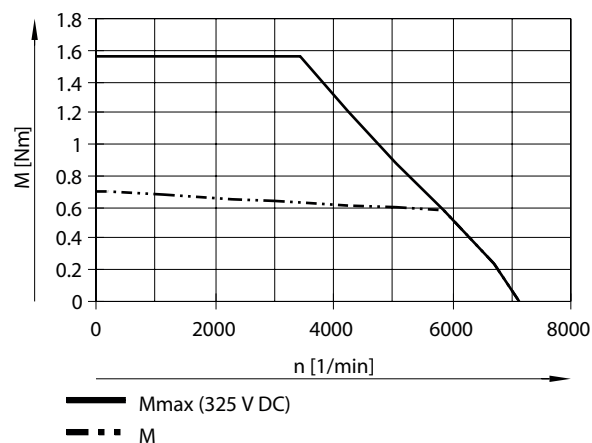
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-40, medio, baja tensión, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idóneo.

Deben tenerse en cuenta las revoluciones máx. admisibles de componentes accesorios e integrados (como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, corto, baja tensión, sin freno

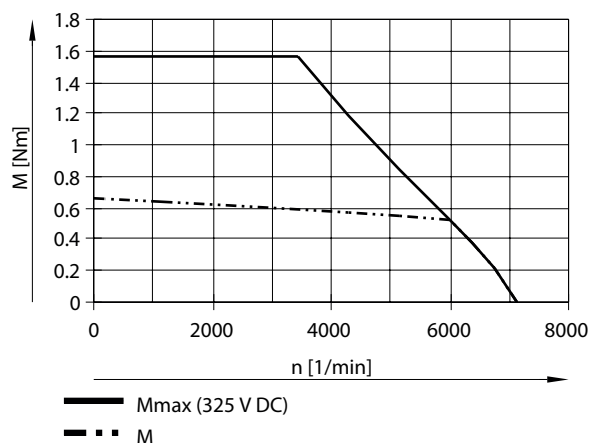
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

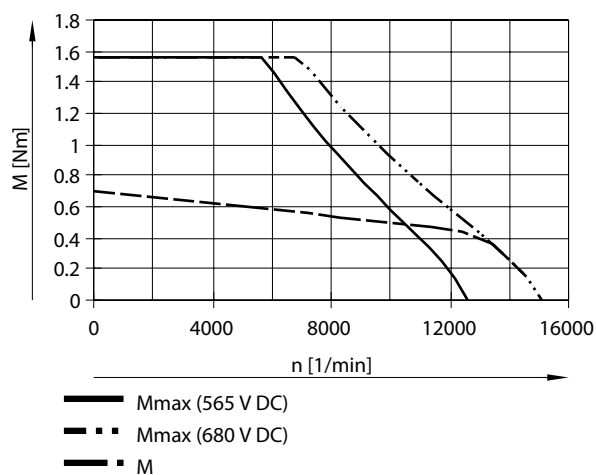
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, corto, baja tensión, con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

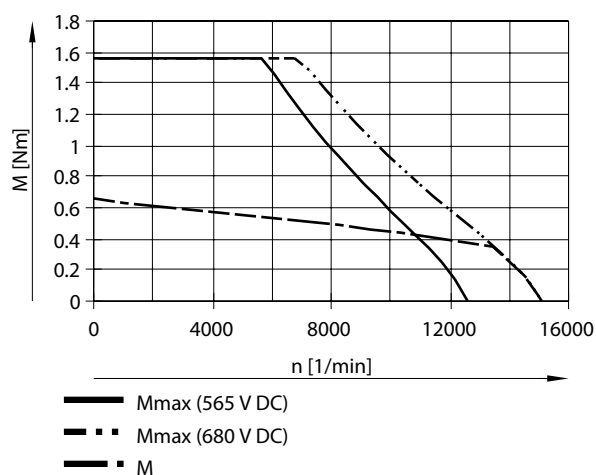
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, corto, alto voltaje, sin freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, corto, alto voltaje, con freno

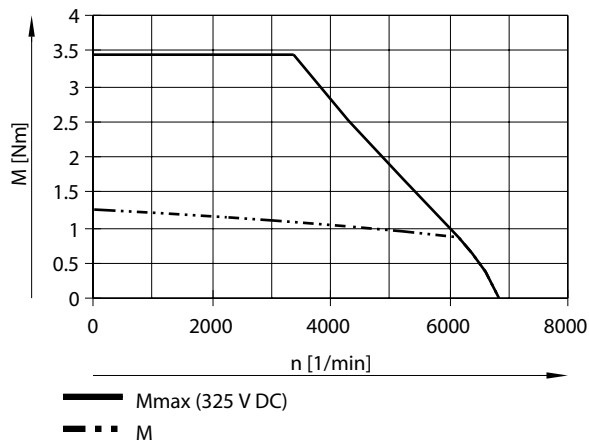
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

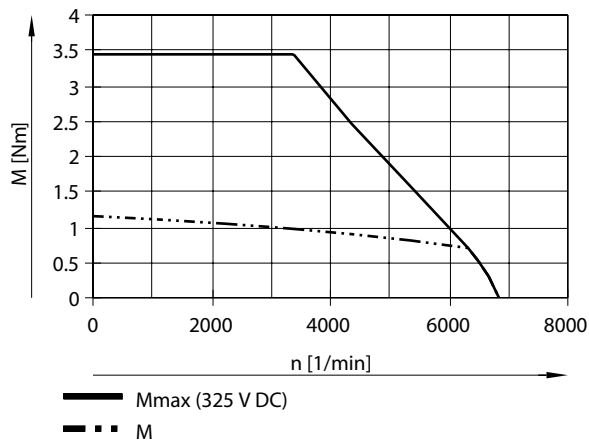
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, medio, baja tensión, sin freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

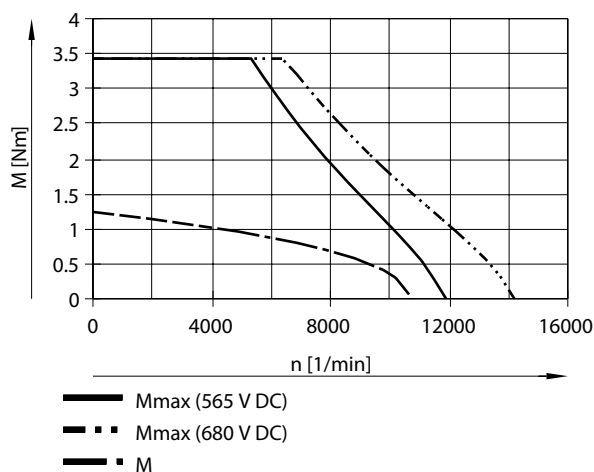
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, medio, baja tensión, con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, medio, alto voltaje, sin freno

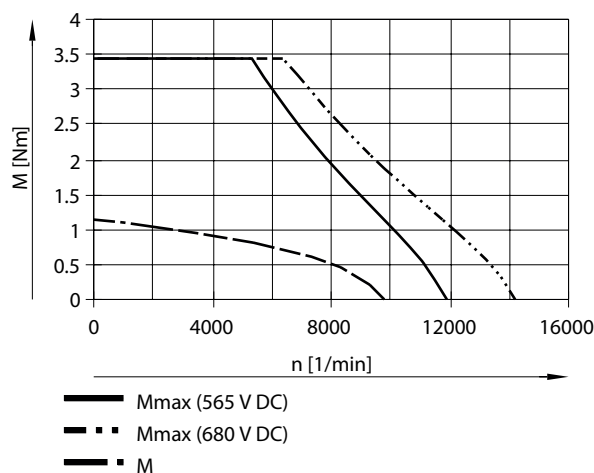
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

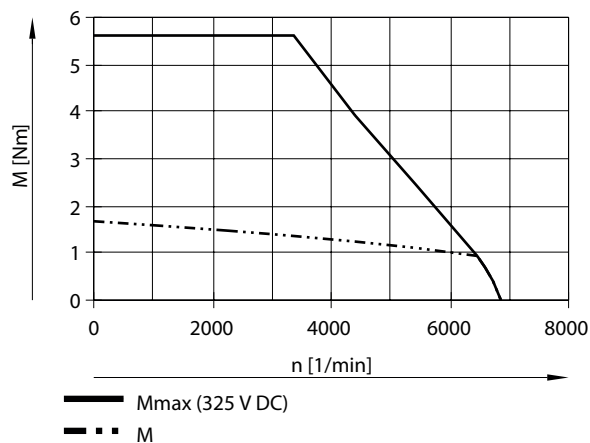
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, medio, alto voltaje, con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

M_{max} = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

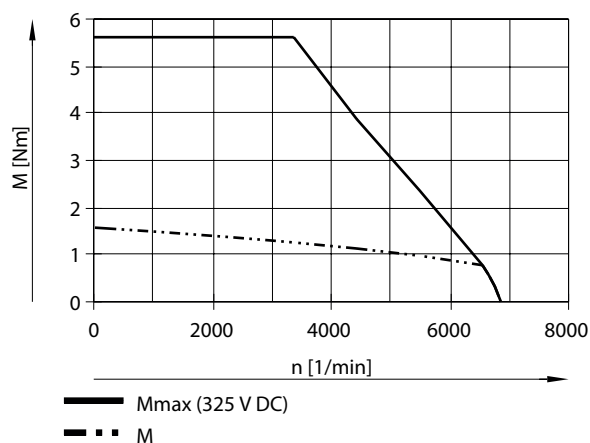
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, largo, baja tensión, sin freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

M_{max} = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, largo, baja tensión, con freno

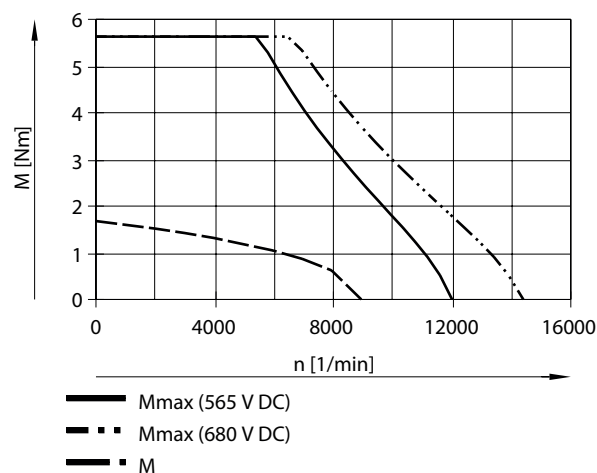
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

M_{max} = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

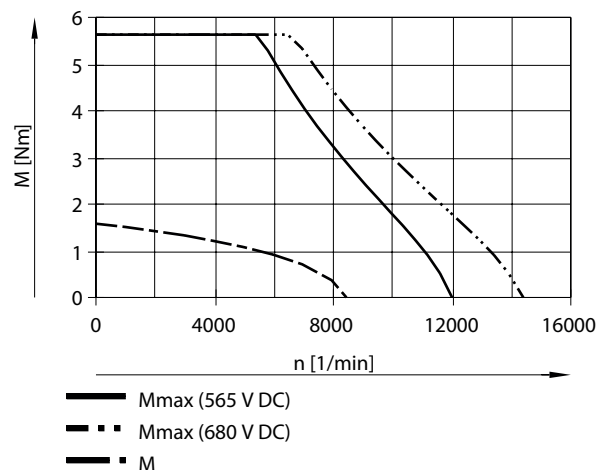
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, largo, alto voltaje, sin freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

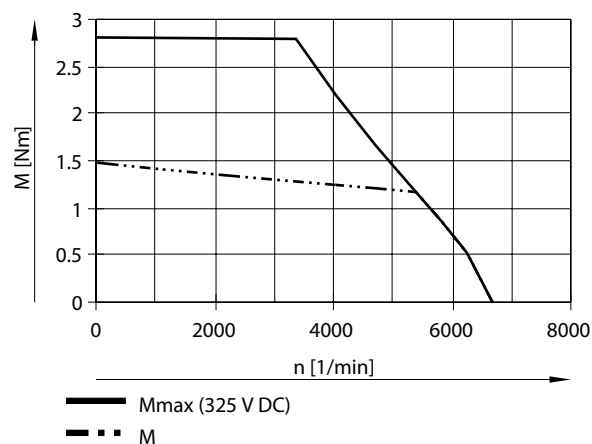
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-60, largo, alto voltaje, con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-80, corto, baja tensión, sin/con freno

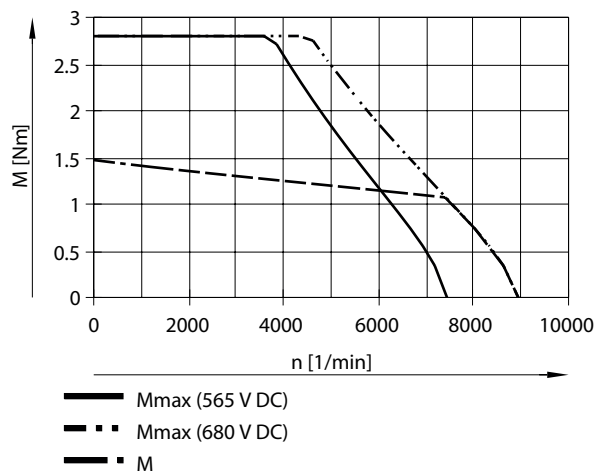
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

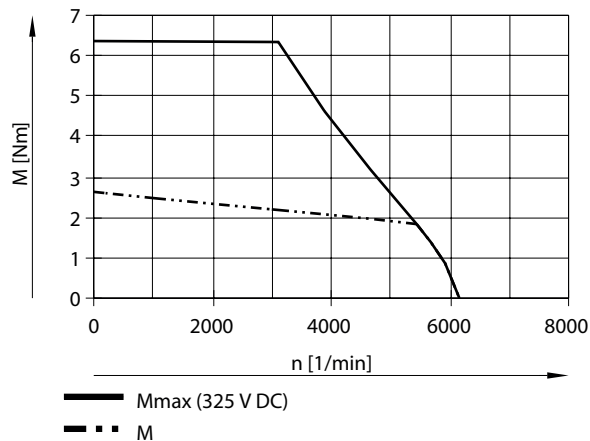
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-80, corto, alto voltaje, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

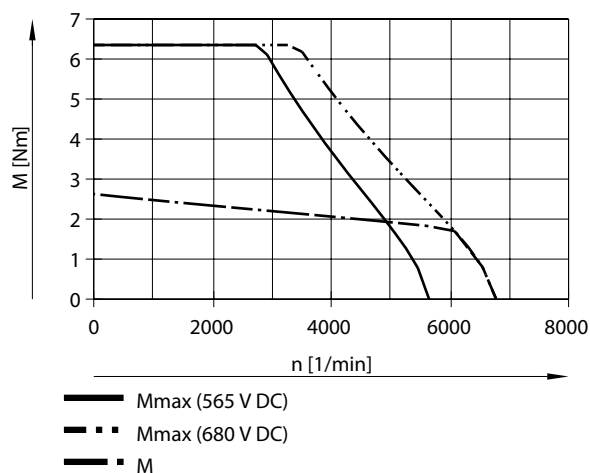
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-80, medio, baja tensión, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-80, medio, alto voltaje, sin/con freno

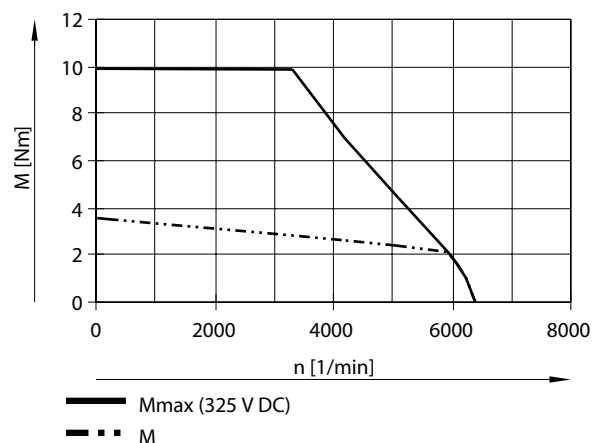
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

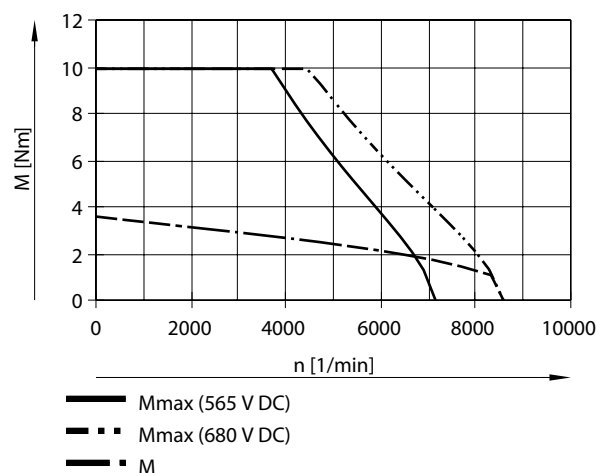
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-80, largo, baja tensión, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

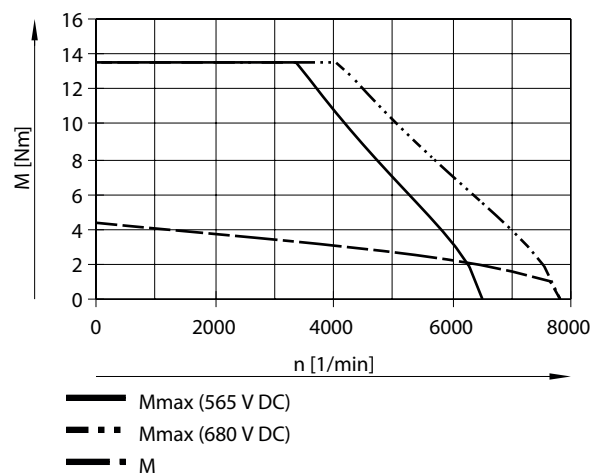
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-80, largo, alto voltaje, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-80, muy largo, alto voltaje, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

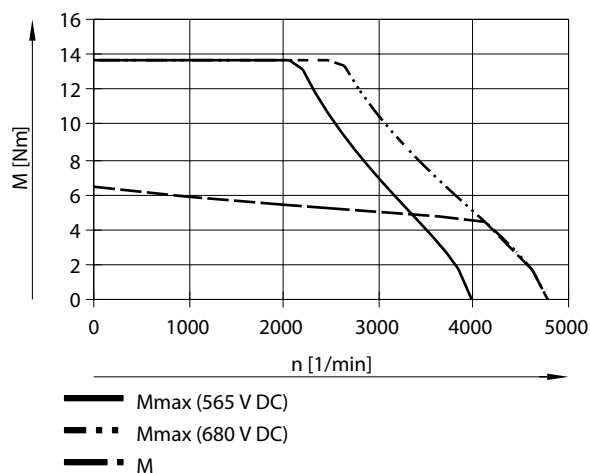
Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-100, corto, alto voltaje, sin/con freno



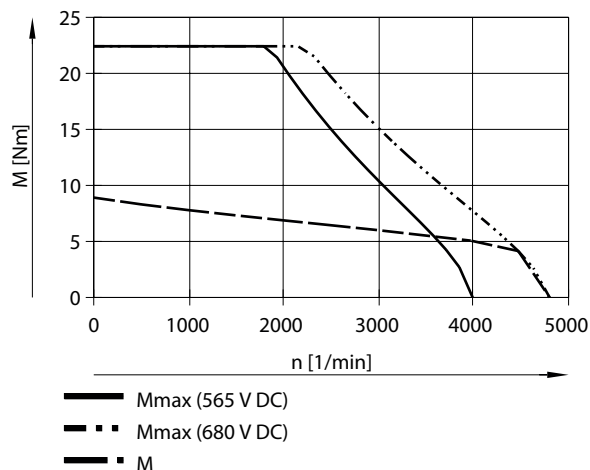
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-100, medio, alto voltaje, sin/con freno



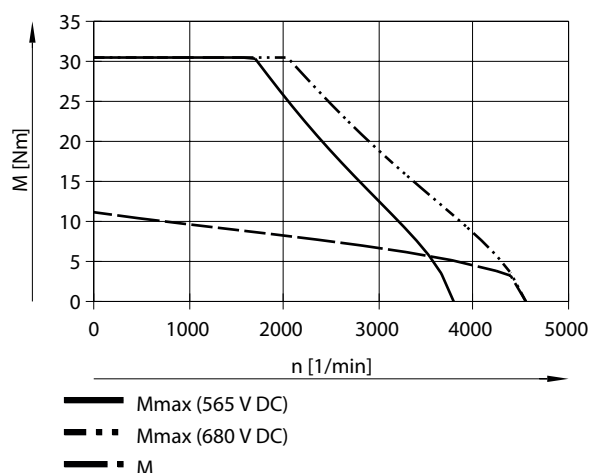
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-100, largo, alto voltaje, sin freno



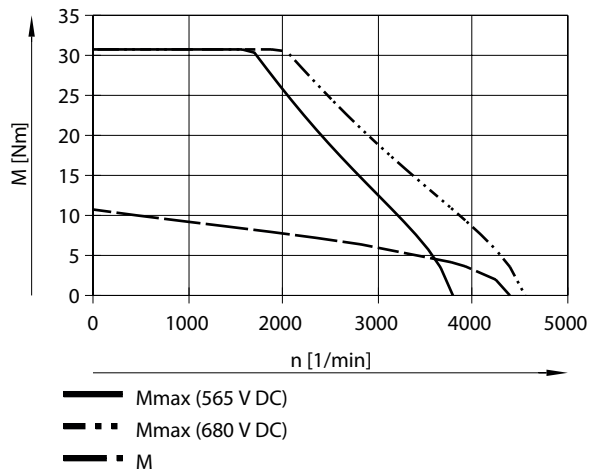
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

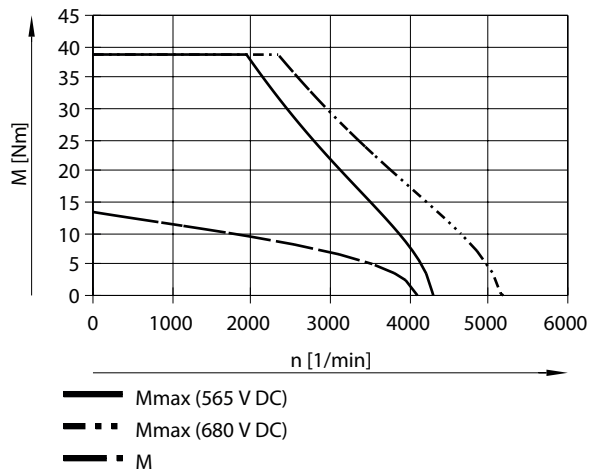
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-100, largo, alto voltaje, con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

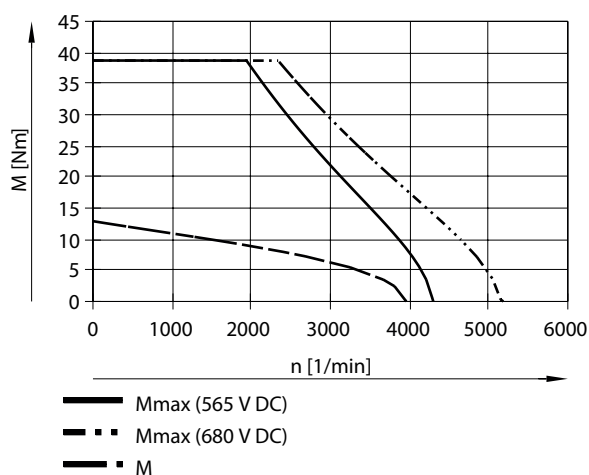
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-100, muy largo, alto voltaje, sin freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idóneo.

Deben tenerse en cuenta las revoluciones máx. admisibles de componentes accesorios e integrados (como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-100, muy largo, alto voltaje, con freno

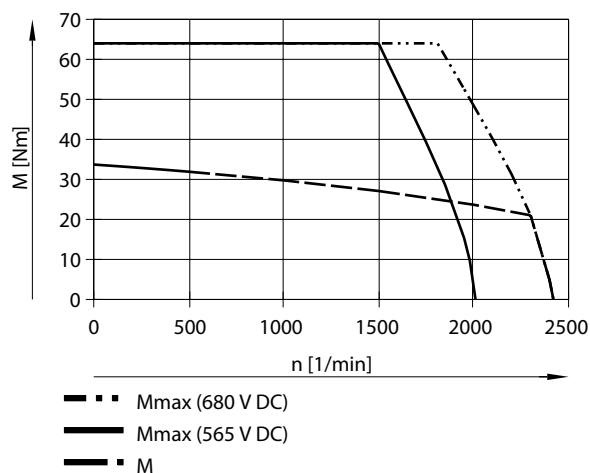
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idóneo.

Deben tenerse en cuenta las revoluciones máx. admisibles de componentes accesorios e integrados (como freno, encoder, etc.).

$M_{\max}$ = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

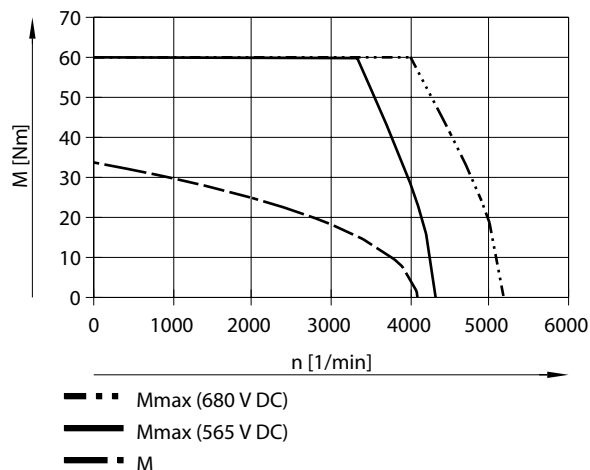
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-150, medio, alto voltaje, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

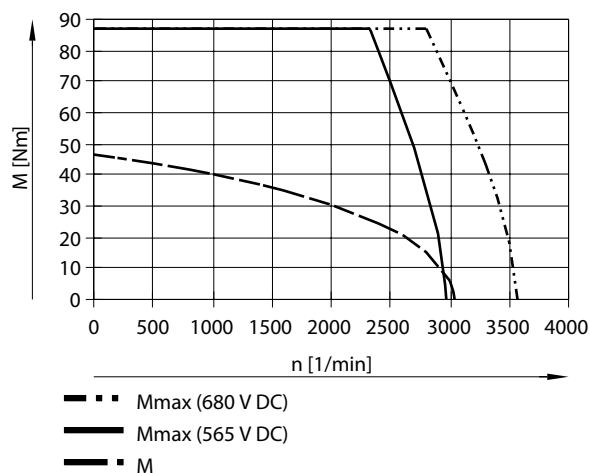
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-150, medio, alto voltaje optimizado para momento de giro, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-150, largo, alto voltaje, sin/con freno

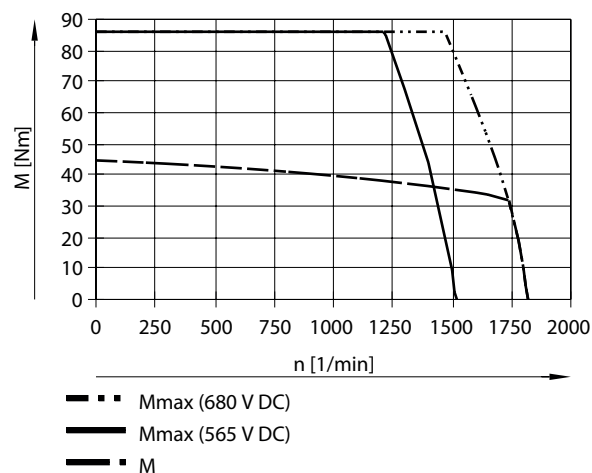
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Hoja de datos

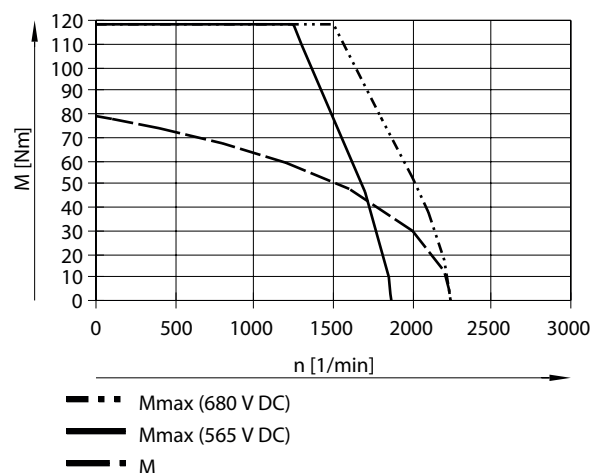
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-150, largo, alta tensión optimizada para momento de giro, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

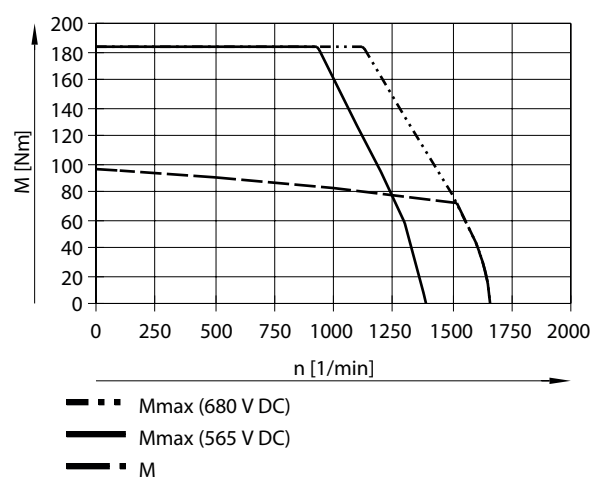
Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-190, medio, alto voltaje, sin/con freno

Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Momento de giro M en función de la velocidad de giro n para EMMT-AS-190, largo, alta tensión optimizada para momento de giro, sin/con freno

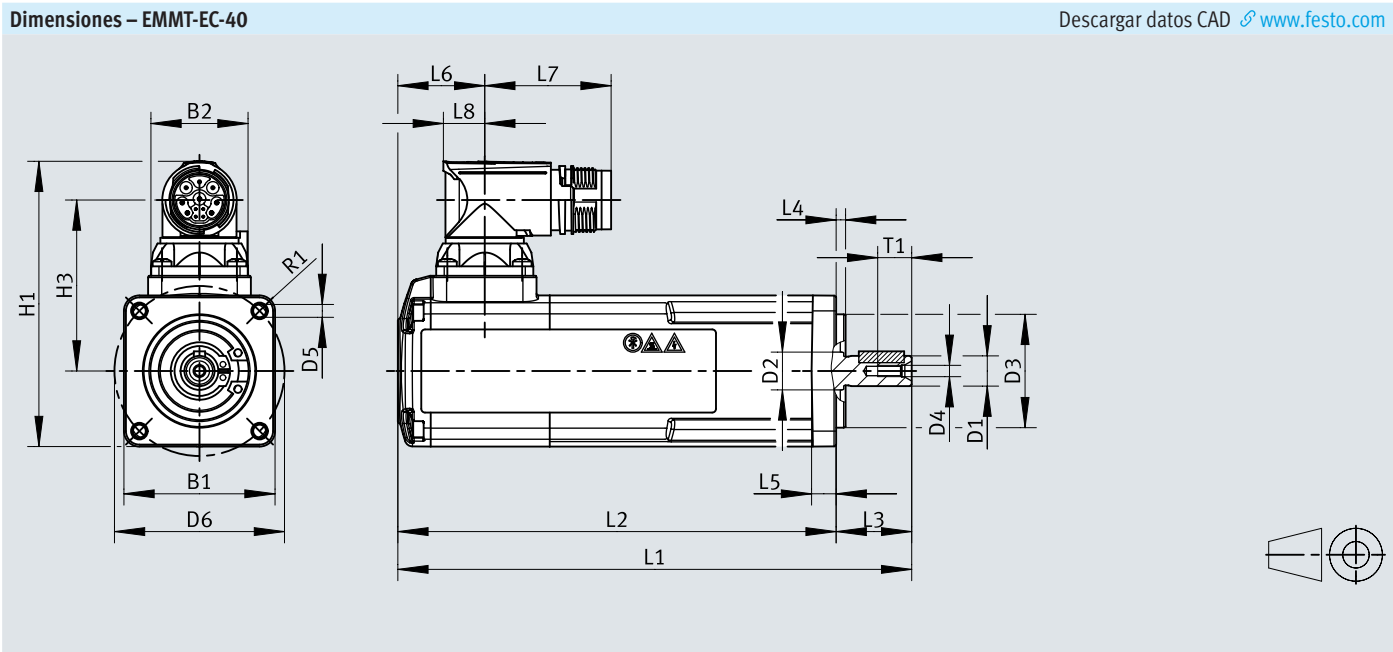
Curva característica típica del motor con tensión nominal y controlador del motor idealizado.

Tener en cuenta las velocidades de giro máximas permitidas de los componentes de montaje e instalación (tales como freno, encoder, etc.).

Mmax = momento de giro máximo

M = momento de giro nominal

Dimensiones



		B1	B2	D1 ø h6	D2 ø	D3 ø h7	D4	D5 ø
EMMT-EC-40	S	40	26	8	10	30	M3	3,4
	M							

		D6 ø ±0,3	H1	H3	L1		L2		L3
						B ¹⁾	±2	B ¹⁾ ±2	
EMMT-EC-40	S	45	75,4	45,1	116	139,1	96	119,1	20 _{+0,5/-0,7}
	M				136	159,1	116	139,1	

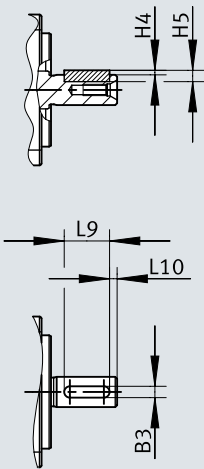
		L4	L5	L6		L7	L8	R1	T1
					B ¹⁾				
EMMT-EC-40	S	±0,2	±0,3	22,3	46,1	33,5	13	4	9
	M								

1) con freno

Dimensiones

Dimensiones – Chaveta para EMMT-EC-40

Descargar datos CAD www.festo.com

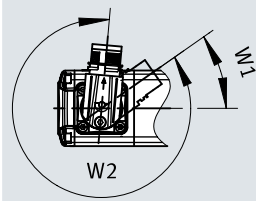


	B3	H4	H5	L9 -0,2	L10	1)
EMMT-EC-40-...-K	3	1,2	3	12	2	DIN 6885 A 3x3x12

1) Chaveta

Dimensiones

Dimensiones – Conexión para EMMT-EC-40 Descargar datos CAD www.festo.com

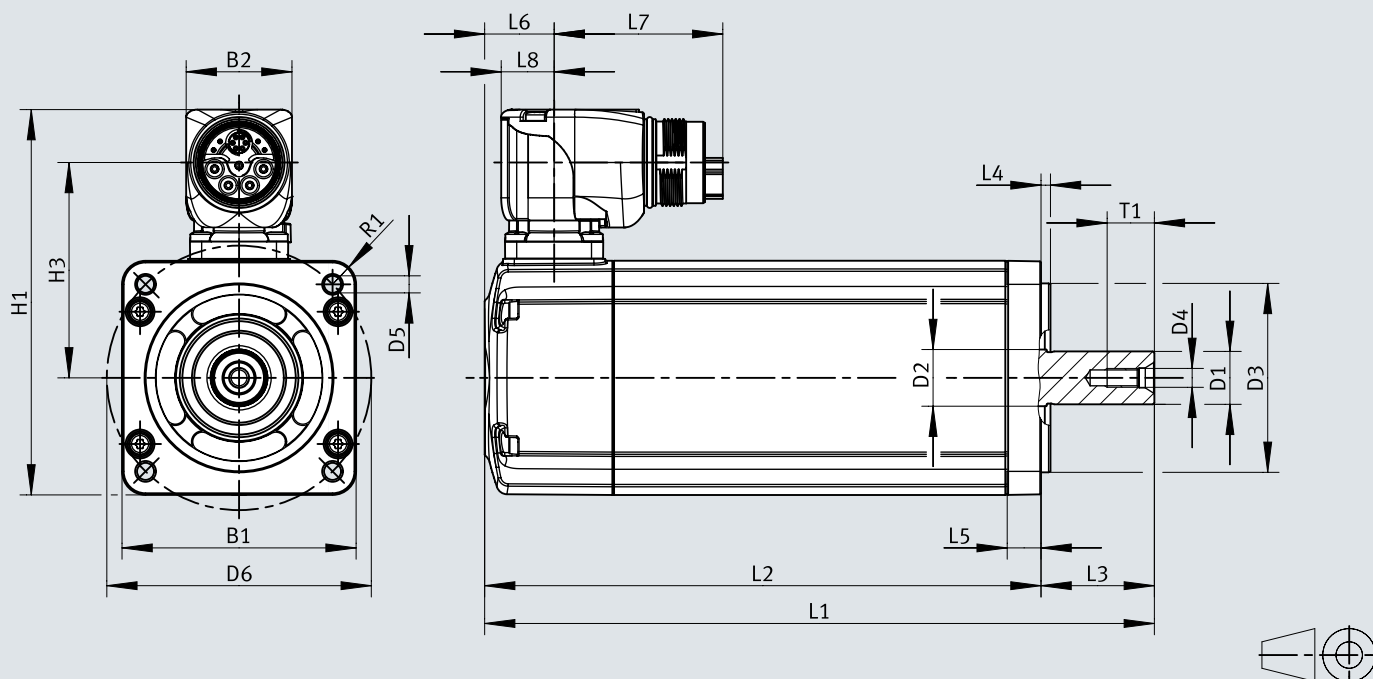


	W1	W2
EMMT-EC-...	-35°	310°

Dimensiones

Dimensiones – EMMT-AS-40, 60, 80, 100

Descargar datos CAD www.festo.com



[1] En combinación con los conjuntos paralelos y de sujeción axial (EAMM-U/EAMM-A) solo se pueden utilizar motores sin chaveta.

Dimensiones

		B1	B2	D1 Ø h6	D2 Ø	D3 Ø h7	D4	D5 Ø
EMMT-AS-40	S	40	28	8	10	30	M3	3,4
	M							
EMMT-AS-60	S	62	28	14	15	50	M5	4,3
	M							
	L							
EMMT-AS-80	S	82	28	19	20	70	M6	5,3
	M							
	L							
	H							
EMMT-AS-100	S	104	28	19	20	95	M6	9
	M							
	L							
	H							

		D6 Ø ±0,3	H1	H3	L1		L2		L3
						B ¹⁾	±2	B ¹⁾ ±2	
EMMT-AS-40	S	45	84,7	50,7	116	139,1	96	119,1	20 _{+0,5/-0,7}
	M				136	159,1	116	139,1	
EMMT-AS-60	S	70	102	57	144,5	177,3	114,5	147,3	30 _{+0,5/-0,2}
	M				164,5	197,3	134,5	167,3	
	L				184,5	217,3	154,5	187,3	
EMMT-AS-80	S	90	122	67	165,2	209,4	130,2	174,4	35 _{+0,4/-0,2}
	M				185,2	229,4	150,2	194,4	
	L				205,2	249,4	170,2	214,4	
	H				225,2	269,4	190,2	234,4	
EMMT-AS-100	S	115	144	78	227,5	271,7	187,5	231,7	40 _{+0,4/-0,2}
	M				257,5	301,7	217,5	261,7	
	L				287,5	330,7	247,5	290,7	
	H				344,5	388,7	304,5	348,7	

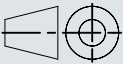
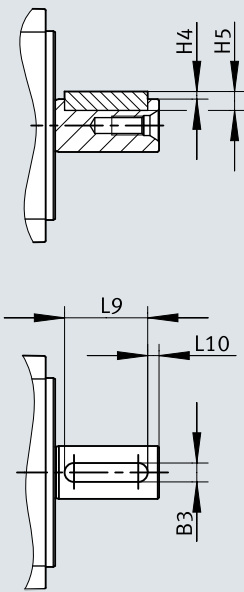
		L4	L5	L6		L7	L8	R1	T1
					B ¹⁾				
		±0,2	±0,3						
EMMT-AS-40	S	2,5	6,5	22,3	46,1	44,7	14	4	9
	M								
EMMT-AS-60	S	2,5	9	18,4		44,7	14	6	12,5
	M								
	L								
EMMT-AS-80	S	3	10	20,1		44,7	14	8	16
	M								
	L								
	H								
EMMT-AS-100	S	3	12	22,7		44,7	14	11	16
	M								
	L								
	H								

1) con freno

Dimensiones

Dimensiones – Chaveta para EMMT-AS-40, 60, 80, 100

Descargar datos CAD www.festo.com

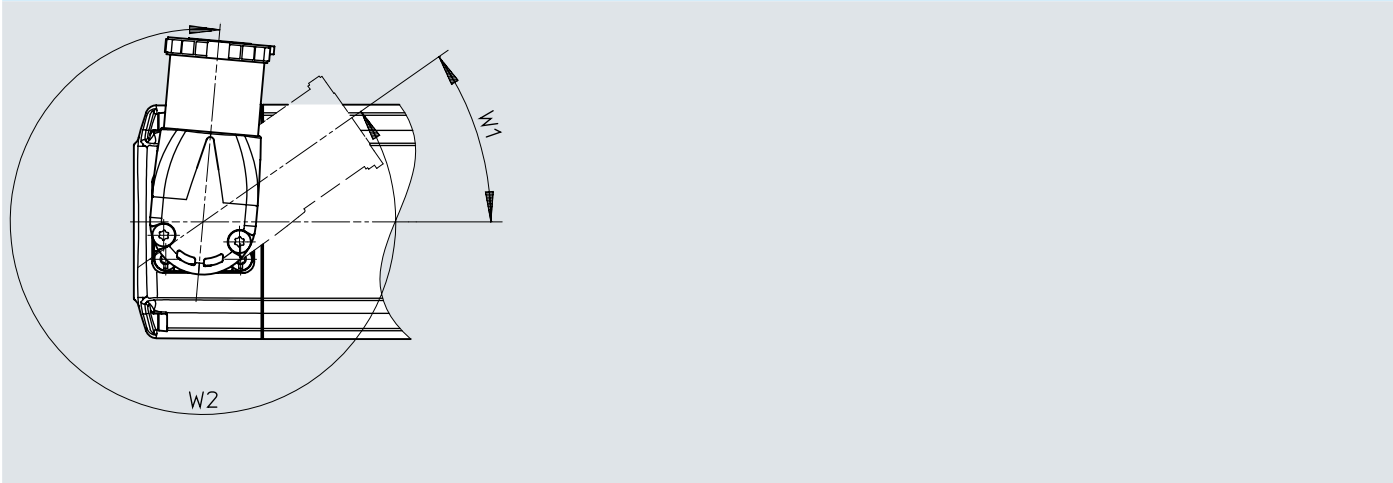


	B3	H4	H5	L9	L10	1)
EMMT-AS-40-...-K	3	1,2	3	12	2	DIN 6885 A 3x3x12
EMMT-AS-60-...-K	5	2	5	22	3	DIN 6885 A 5x5x22
EMMT-AS-80-...-K	6	2,5	6	22	3	DIN 6885 A 6x6x22
EMMT-AS-100-...-K	6	2,5	6	32	3	DIN 6885 A 6x6x32

1) Chaveta

Dimensiones

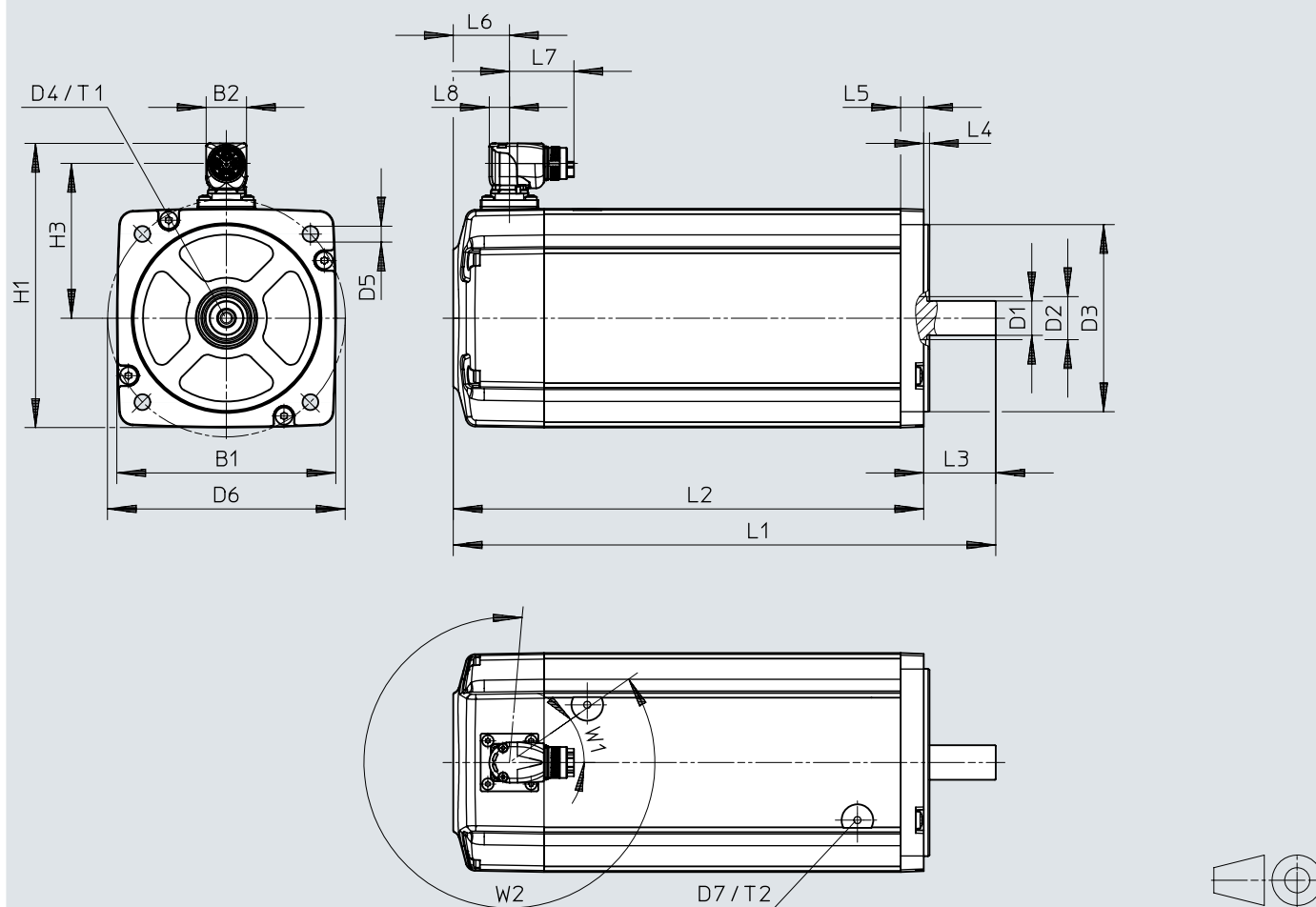
Dimensiones – Conexión para EMMT-AS-60, 80, 100 Descargar datos CAD www.festo.com



	W1	W2
EMMT-AS...	-35°	310°

Dimensiones

Dimensiones – EMMT-AS-150, 190

Descargar datos CAD www.festo.com

[1] En combinación con los conjuntos paralelos y de sujeción axial (EAMM-U/EAMM-A) solo se pueden utilizar motores sin chaveta.

Dimensiones

			B1	B2	D1 ø h6	D2 ø	D3 ø h7	D4	D5 ø	D6 ø ±0,3
EMMT-AS-150	M	HS	152	28	24	30	130	M8	11	165
	L	HT		42,8						
	M	HV								
	L	HS								
EMMT-AS-190	M	HS	190	42,8	32	40	180	M8	13,5	215
	L	HT								

			D7	H1	H3	L1		L2		L3	L4
							B ¹⁾	±2	B ¹⁾		±0,2
EMMT-AS-150	M	HS	M6	197,4	107,4	316,5	367,5	266,5	317,5	50	4
	L	HT				376,5	440,5	326,5	390,5		
	M	HV		219,8	117,8	316,5	367,5	266,5	317,5		
	L	HS				376,5	440,5	326,5	390,5		
EMMT-AS-190	M	HS	M8	258,3	137,3	414,5	477	356,5	419	58	5
	L	HT				474,5	537	416,5	479		

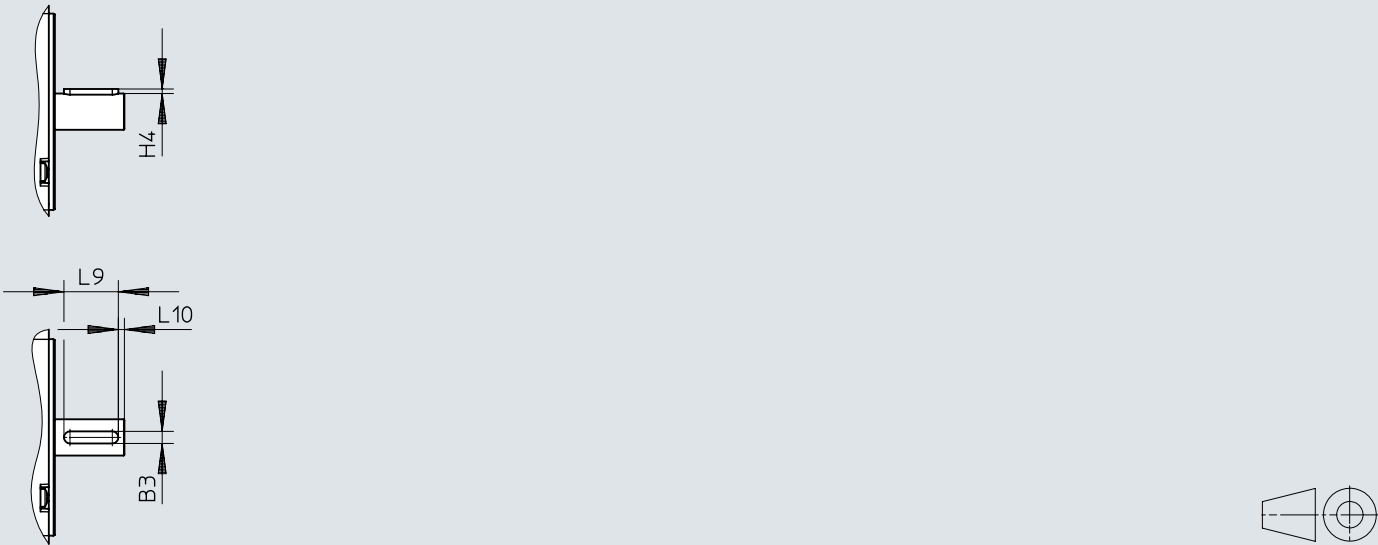
			L5	L6	L7	L8	T1	T2	W1	W2				
			±0,3											
EMMT-AS-150	M	HS	16	39	44,7	14	19	13	−35	310				
	L	HT			80,9	19,9								
	M	HV												
	L	HS												
EMMT-AS-190	M	HS	18	46	80,9	19,9	28	13	−35	310				
	L	HT												

1) con freno

Dimensiones

Dimensiones – Chaveta para EMMT-AS-150, 190

Descargar datos CAD www.festo.com

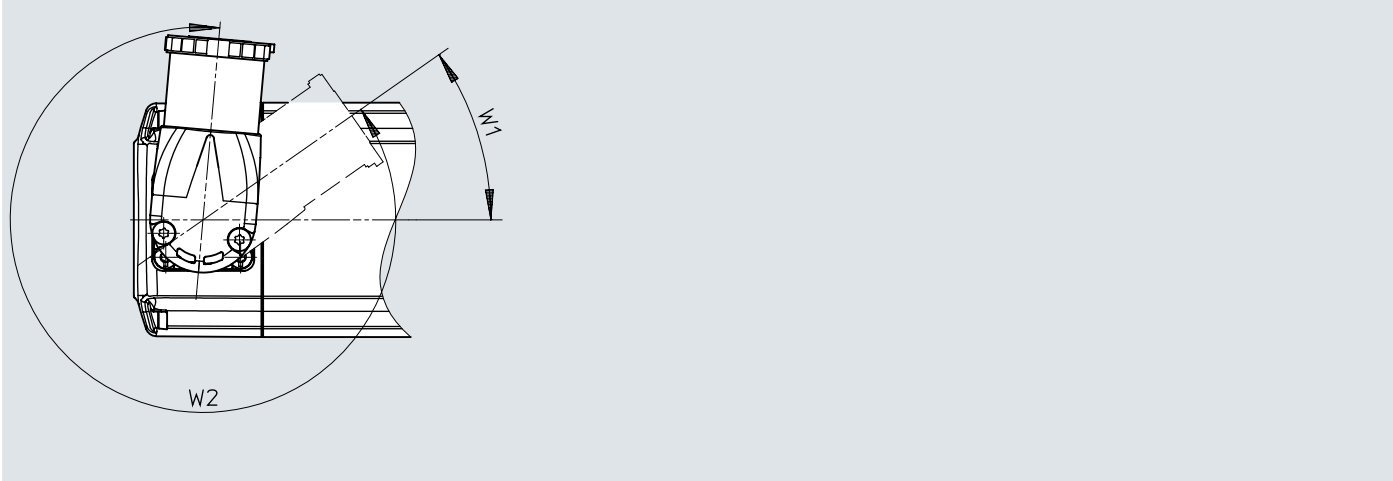


	B3 h9	H4	L9 -0,2	L10	1)
EMMT-AS-150-...-K	8	3	36	4	DIN 6885 A 8x7x36
EMMT-AS-190-...-K	10	3	45	4	DIN 6885 A 10x8x45

1) Chaveta

Dimensiones

Dimensiones – Conexión para EMMT-AS-150, 190 Descargar datos CAD www.festo.com



	W1	W2
EMMT-AS...	-35°	310°

Referencias de pedido

EMMT-EC-40, EMMT-AS-40					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Corto	Baja tensión de protección, estándar	Encoder absoluto, multi-turn, BISS-C	Sin	8171401	EMMT-EC-40-S-ES-R1MC
			Con freno	8171403	EMMT-EC-40-S-ES-R1MCB
		Encoder absoluto, single-turn, BISS-C	Sin	8171400	EMMT-EC-40-S-ES-R1SC
			Con freno	8171402	EMMT-EC-40-S-ES-R1SCB
	Bajo voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8171413	EMMT-AS-40-S-LS-R2M
			Con freno	8171415	EMMT-AS-40-S-LS-R2MB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8171412	EMMT-AS-40-S-LS-R2S
			Con freno	8171414	EMMT-AS-40-S-LS-R2SB
Medio	Baja tensión de protección, estándar	Encoder absoluto, multi-turn, BISS-C	Sin	8171405	EMMT-EC-40-M-ES-R1MC
			Con freno	8171407	EMMT-EC-40-M-ES-R1MCB
		Encoder absoluto, single-turn, BISS-C	Sin	8171404	EMMT-EC-40-M-ES-R1SC
			Con freno	8171406	EMMT-EC-40-M-ES-R1SCB
	Bajo voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8171417	EMMT-AS-40-M-LS-R2M
			Con freno	8171419	EMMT-AS-40-M-LS-R2MB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8171416	EMMT-AS-40-M-LS-R2S
			Con freno	8171418	EMMT-AS-40-M-LS-R2SB

EMMT-AS-60					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Corto	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5242201	EMMT-AS-60-S-HS-RM
			Con freno	5242203	EMMT-AS-60-S-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160632	EMMT-AS-60-S-HS-RMY
			Con freno	8160633	EMMT-AS-60-S-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5242200	EMMT-AS-60-S-HS-RS
			Con freno	5242202	EMMT-AS-60-S-HS-RSB
	Bajo voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5242197	EMMT-AS-60-S-LS-RM
			Con freno	5242199	EMMT-AS-60-S-LS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160630	EMMT-AS-60-S-LS-RMY
			Con freno	8160631	EMMT-AS-60-S-LS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5242196	EMMT-AS-60-S-LS-RS
			Con freno	5242198	EMMT-AS-60-S-LS-RSB
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5242209	EMMT-AS-60-M-HS-RM
			Con freno	5242211	EMMT-AS-60-M-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160636	EMMT-AS-60-M-HS-RMY
			Con freno	8160637	EMMT-AS-60-M-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5242208	EMMT-AS-60-M-HS-RS
			Con freno	5242210	EMMT-AS-60-M-HS-RSB
	Bajo voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5242205	EMMT-AS-60-M-LS-RM
			Con freno	5242207	EMMT-AS-60-M-LS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160634	EMMT-AS-60-M-LS-RMY
			Con freno	8160635	EMMT-AS-60-M-LS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5242204	EMMT-AS-60-M-LS-RS
			Con freno	5242206	EMMT-AS-60-M-LS-RSB
Largo	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5242217	EMMT-AS-60-L-HS-RM
			Con freno	5242219	EMMT-AS-60-L-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160640	EMMT-AS-60-L-HS-RMY
			Con freno	8160641	EMMT-AS-60-L-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5242216	EMMT-AS-60-L-HS-RS
			Con freno	5242218	EMMT-AS-60-L-HS-RSB
	Bajo voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5242213	EMMT-AS-60-L-LS-RM
			Con freno	5242215	EMMT-AS-60-L-LS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160638	EMMT-AS-60-L-LS-RMY
			Con freno	8160639	EMMT-AS-60-L-LS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5242212	EMMT-AS-60-L-LS-RS
			Con freno	5242214	EMMT-AS-60-L-LS-RSB

Referencias de pedido

EMMT-AS-80					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Corto	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5255430	EMMT-AS-80-S-HS-RM
			Con freno	5255432	EMMT-AS-80-S-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160644	EMMT-AS-80-S-HS-RMY
			Con freno	8160645	EMMT-AS-80-S-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5255429	EMMT-AS-80-S-HS-RS
			Con freno	5255431	EMMT-AS-80-S-HS-RSB
	Bajo voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5255426	EMMT-AS-80-S-LS-RM
			Con freno	5255428	EMMT-AS-80-S-LS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160642	EMMT-AS-80-S-LS-RMY
			Con freno	8160643	EMMT-AS-80-S-LS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5255425	EMMT-AS-80-S-LS-RS
			Con freno	5255427	EMMT-AS-80-S-LS-RSB
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5255438	EMMT-AS-80-M-HS-RM
			Con freno	5255440	EMMT-AS-80-M-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160648	EMMT-AS-80-M-HS-RMY
			Con freno	8160649	EMMT-AS-80-M-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5255437	EMMT-AS-80-M-HS-RS
			Con freno	5255439	EMMT-AS-80-M-HS-RSB
	Bajo voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5255434	EMMT-AS-80-M-LS-RM
			Con freno	5255436	EMMT-AS-80-M-LS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160646	EMMT-AS-80-M-LS-RMY
			Con freno	8160647	EMMT-AS-80-M-LS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5255433	EMMT-AS-80-M-LS-RS
			Con freno	5255435	EMMT-AS-80-M-LS-RSB
Largo	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5255446	EMMT-AS-80-L-HS-RM
			Con freno	5255448	EMMT-AS-80-L-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160652	EMMT-AS-80-L-HS-RMY
			Con freno	8160653	EMMT-AS-80-L-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5255445	EMMT-AS-80-L-HS-RS
			Con freno	5255447	EMMT-AS-80-L-HS-RSB
	Bajo voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5255442	EMMT-AS-80-L-LS-RM
			Con freno	5255444	EMMT-AS-80-L-LS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160650	EMMT-AS-80-L-LS-RMY
			Con freno	8160651	EMMT-AS-80-L-LS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5255441	EMMT-AS-80-L-LS-RS
			Con freno	5255443	EMMT-AS-80-L-LS-RSB
Muy largo	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8172104	EMMT-AS-80-H-HS-RM
			Con freno	8172026	EMMT-AS-80-H-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8185112	EMMT-AS-80-H-HS-RMY
			Con freno	8185114	EMMT-AS-80-H-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	610909	EMMT-AS-80-H-HS-RS
			Con freno	610908	EMMT-AS-80-H-HS-RSB

EMMT-AS-100					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Corto	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5255521	EMMT-AS-100-S-HS-RM
			Con freno	5255529	EMMT-AS-100-S-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160654	EMMT-AS-100-S-HS-RMY
			Con freno	8160655	EMMT-AS-100-S-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5255519	EMMT-AS-100-S-HS-RS
			Con freno	5255528	EMMT-AS-100-S-HS-RSB
Medio		Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5255531	EMMT-AS-100-M-HS-RM
			Con freno	5255533	EMMT-AS-100-M-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160656	EMMT-AS-100-M-HS-RMY
			Con freno	8160657	EMMT-AS-100-M-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5255530	EMMT-AS-100-M-HS-RS
			Con freno	5255532	EMMT-AS-100-M-HS-RSB
Largo		Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	5255535	EMMT-AS-100-L-HS-RM

Referencias de pedido

EMMT-AS-100					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Largo	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Con freno	5255537	EMMT-AS-100-L-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160658	EMMT-AS-100-L-HS-RMY
			Con freno	8160659	EMMT-AS-100-L-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	5255534	EMMT-AS-100-L-HS-RS
			Con freno	5255536	EMMT-AS-100-L-HS-RSB
Muy largo		Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8182016	EMMT-AS-100-H-HS-RM
			Con freno	8182014	EMMT-AS-100-H-HS-RMB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8160660	EMMT-AS-100-H-HS-RMY
			Con freno	8160661	EMMT-AS-100-H-HS-RMYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8182017	EMMT-AS-100-H-HS-RS
	Con freno		8182015	EMMT-AS-100-H-HS-RSB	

EMMT-AS-150					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148271	EMMT-AS-150-M-HS-R2M
			Con freno	8148274	EMMT-AS-150-M-HS-R2MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148272	EMMT-AS-150-M-HS-R2MY
			Con freno	8148275	EMMT-AS-150-M-HS-R2MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148270	EMMT-AS-150-M-HS-R2S
			Con freno	8148273	EMMT-AS-150-M-HS-R2SB
	Alto voltaje, revoluciones optimizadas	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148277	EMMT-AS-150-M-HV-R3M
			Con freno	8148280	EMMT-AS-150-M-HV-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148278	EMMT-AS-150-M-HV-R3MY
			Con freno	8148281	EMMT-AS-150-M-HV-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148276	EMMT-AS-150-M-HV-R3S
			Con freno	8148279	EMMT-AS-150-M-HV-R3SB
Largo	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148325	EMMT-AS-150-L-HS-R3M
			Con freno	8148328	EMMT-AS-150-L-HS-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148326	EMMT-AS-150-L-HS-R3MY
			Con freno	8148329	EMMT-AS-150-L-HS-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148324	EMMT-AS-150-L-HS-R3S
			Con freno	8148327	EMMT-AS-150-L-HS-R3SB
	Alto voltaje, momento de giro optimizado	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148319	EMMT-AS-150-L-HT-R2M
			Con freno	8148322	EMMT-AS-150-L-HT-R2MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148320	EMMT-AS-150-L-HT-R2MY
			Con freno	8148323	EMMT-AS-150-L-HT-R2MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148318	EMMT-AS-150-L-HT-R2S
			Con freno	8148321	EMMT-AS-150-L-HT-R2SB

EMMT-AS-150 con chaveta					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148283	EMMT-AS-150-MK-HS-R2M
			Con freno	8148286	EMMT-AS-150-MK-HS-R2MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148284	EMMT-AS-150-MK-HS-R2MY
			Con freno	8148287	EMMT-AS-150-MK-HS-R2MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148282	EMMT-AS-150-MK-HS-R2S
			Con freno	8148285	EMMT-AS-150-MK-HS-R2SB
	Alto voltaje, revoluciones optimizadas	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148289	EMMT-AS-150-MK-HV-R3M
			Con freno	8148292	EMMT-AS-150-MK-HV-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148290	EMMT-AS-150-MK-HV-R3MY
			Con freno	8148293	EMMT-AS-150-MK-HV-R3MYB
Largo	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148288	EMMT-AS-150-MK-HV-R3S
			Con freno	8148291	EMMT-AS-150-MK-HV-R3SB
		Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148337	EMMT-AS-150-LK-HS-R3M
			Con freno	8148340	EMMT-AS-150-LK-HS-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148338	EMMT-AS-150-LK-HS-R3MY

Referencias de pedido

EMMT-AS-150 con chaveta					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Largo	Alto voltaje, estándar	Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Con freno	8148341	EMMT-AS-150-LK-HS-R3MYB
		Encoder absoluto, monovuelta	Sin	8148336	EMMT-AS-150-LK-HS-R3S
			Con freno	8148339	EMMT-AS-150-LK-HS-R3SB
	Alto voltaje, momento de giro optimizado	Encoder absoluto, multivuelta	Sin	8148331	EMMT-AS-150-LK-HT-R2M
			Con freno	8148334	EMMT-AS-150-LK-HT-R2MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148332	EMMT-AS-150-LK-HT-R2MY
			Con freno	8148335	EMMT-AS-150-LK-HT-R2MYB
		Encoder absoluto, monovuelta	Sin	8148330	EMMT-AS-150-LK-HT-R2S
			Con freno	8148333	EMMT-AS-150-LK-HT-R2SB

EMMT-AS-150 con anillo obturador radial					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multivuelta	Sin	8148295	EMMT-AS-150-MR-HS-R2M
			Con freno	8148298	EMMT-AS-150-MR-HS-R2MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148296	EMMT-AS-150-MR-HS-R2MY
			Con freno	8148299	EMMT-AS-150-MR-HS-R2MYB
		Encoder absoluto, monovuelta	Sin	8148294	EMMT-AS-150-MR-HS-R2S
			Con freno	8148297	EMMT-AS-150-MR-HS-R2SB
	Alto voltaje, revoluciones optimizadas	Encoder absoluto, multivuelta	Sin	8148301	EMMT-AS-150-MR-HV-R3M
			Con freno	8148304	EMMT-AS-150-MR-HV-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148302	EMMT-AS-150-MR-HV-R3MY
			Con freno	8148305	EMMT-AS-150-MR-HV-R3MYB
		Encoder absoluto, monovuelta	Sin	8148300	EMMT-AS-150-MR-HV-R3S
			Con freno	8148303	EMMT-AS-150-MR-HV-R3SB
Largo	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multivuelta	Sin	8148349	EMMT-AS-150-LR-HS-R3M
			Con freno	8148352	EMMT-AS-150-LR-HS-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148350	EMMT-AS-150-LR-HS-R3MY
			Con freno	8148353	EMMT-AS-150-LR-HS-R3MYB
		Encoder absoluto, monovuelta	Sin	8148348	EMMT-AS-150-LR-HS-R3S
			Con freno	8148351	EMMT-AS-150-LR-HS-R3SB
	Alto voltaje, momento de giro optimizado	Encoder absoluto, multivuelta	Sin	8148343	EMMT-AS-150-LR-HT-R2M
			Con freno	8148346	EMMT-AS-150-LR-HT-R2MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148344	EMMT-AS-150-LR-HT-R2MY
			Con freno	8148347	EMMT-AS-150-LR-HT-R2MYB
		Encoder absoluto, monovuelta	Sin	8148342	EMMT-AS-150-LR-HT-R2S
			Con freno	8148345	EMMT-AS-150-LR-HT-R2SB

EMMT-AS-150 con chaveta y anillo obturador radial					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multivuelta	Sin	8148307	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2M
			Con freno	8148310	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148308	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2MY
			Con freno	8148311	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2MYB
		Encoder absoluto, monovuelta	Sin	8148306	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2S
			Con freno	8148309	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2SB
	Alto voltaje, revoluciones optimizadas	Encoder absoluto, multivuelta	Sin	8148313	EMMT-AS-150-MKR-HV-R3M
			Con freno	8148316	EMMT-AS-150-MKR-HV-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148314	EMMT-AS-150-MKR-HV-R3MY
			Con freno	8148317	EMMT-AS-150-MKR-HV-R3MYB
Largo	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multivuelta	Sin	8148361	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3M
			Con freno	8148364	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148362	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3MY
			Con freno	8148365	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3MYB
		Encoder absoluto, monovuelta	Sin	8148360	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3S

Referencias de pedido

EMMT-AS-150 con chaveta y anillo obturador radial					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Largo	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, mono-vuelta	Con freno	8148363	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3SB
	Alto voltaje, momento de giro optimizado	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148355	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2M
			Con freno	8148358	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148356	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2MY
			Con freno	8148359	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148354	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2S
			Con freno	8148357	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2SB

EMMT-AS-190					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148367	EMMT-AS-190-M-HS-R3M
			Con freno	8148370	EMMT-AS-190-M-HS-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148368	EMMT-AS-190-M-HS-R3MY
			Con freno	8148371	EMMT-AS-190-M-HS-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148366	EMMT-AS-190-M-HS-R3S
			Con freno	8148369	EMMT-AS-190-M-HS-R3SB
Largo	Alto voltaje, momento de giro optimizado	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148391	EMMT-AS-190-L-HT-R3M
			Con freno	8148394	EMMT-AS-190-L-HT-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148392	EMMT-AS-190-L-HT-R3MY
			Con freno	8148395	EMMT-AS-190-L-HT-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148390	EMMT-AS-190-L-HT-R3S
			Con freno	8148393	EMMT-AS-190-L-HT-R3SB

EMMT-AS-190 con chaveta					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148373	EMMT-AS-190-MK-HS-R3M
			Con freno	8148376	EMMT-AS-190-MK-HS-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148374	EMMT-AS-190-MK-HS-R3MY
			Con freno	8148377	EMMT-AS-190-MK-HS-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148372	EMMT-AS-190-MK-HS-R3S
			Con freno	8148375	EMMT-AS-190-MK-HS-R3SB
Largo	Alto voltaje, momento de giro optimizado	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148397	EMMT-AS-190-LK-HT-R3M
			Con freno	8148400	EMMT-AS-190-LK-HT-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148398	EMMT-AS-190-LK-HT-R3MY
			Con freno	8148401	EMMT-AS-190-LK-HT-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148396	EMMT-AS-190-LK-HT-R3S
			Con freno	8148399	EMMT-AS-190-LK-HT-R3SB

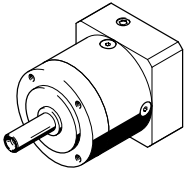
EMMT-AS-190 con anillo obturador radial					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148379	EMMT-AS-190-MR-HS-R3M
			Con freno	8148382	EMMT-AS-190-MR-HS-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148380	EMMT-AS-190-MR-HS-R3MY
			Con freno	8148383	EMMT-AS-190-MR-HS-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148378	EMMT-AS-190-MR-HS-R3S
			Con freno	8148381	EMMT-AS-190-MR-HS-R3SB
Largo	Alto voltaje, momento de giro optimizado	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148403	EMMT-AS-190-LR-HT-R3M
			Con freno	8148406	EMMT-AS-190-LR-HT-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148404	EMMT-AS-190-LR-HT-R3MY
			Con freno	8148407	EMMT-AS-190-LR-HT-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148402	EMMT-AS-190-LR-HT-R3S
			Con freno	8148405	EMMT-AS-190-LR-HT-R3SB

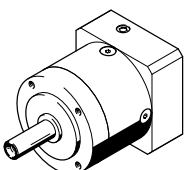
Referencias de pedido

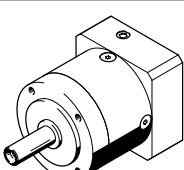
EMMT-AS-190 con chaveta y anillo obturador radial					
Longitud	Devanado	Unidad de medición	Freno	N.º art.	Tipo
Medio	Alto voltaje, estándar	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148385	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3M
			Con freno	8148388	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148386	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3MY
			Con freno	8148389	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148384	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3S
			Con freno	8148387	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3SB
Largo	Alto voltaje, momento de giro optimizado	Encoder absoluto, multi-vuelta	Sin	8148409	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3M
			Con freno	8148412	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3MB
		Encoder de seguridad absoluto, multivuelta, EnDat®	Sin	8148410	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3MY
			Con freno	8148413	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3MYB
		Encoder absoluto, mono-vuelta	Sin	8148408	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3S
			Con freno	8148411	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3SB

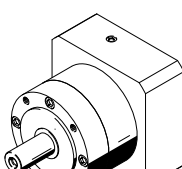
Referencias de pedido – Producto modular				Enlace emmt-as	
	Tamaño de la brida de los motores [mm]	Momento de giro nominal	N.º art.	Tipo	
	40 mm	0,21 ... 0.69 Nm	8171399	EMMT-...-40-	
	60 mm	0,56 ... 1.4 Nm	4808568	EMMT-AS-60-	
	80 mm	1,24 ... 3.4 Nm	4595815	EMMT-AS-80-	
	100 mm	4,8 ... 7.8 Nm	5185818	EMMT-AS-100-	

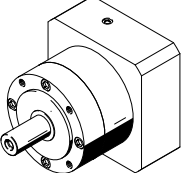
Accesorios

Engranaje planetario para EMMT-AS-40, EMMT-EC-40						Enlace emga
	Relación de reducción	Nota sobre el material	Peso del producto	N.º art.	Tipo	
	3:1	Conformidad con la Directiva RoHS	350 g	2297684	EMGA-40-P-G3-EAS-40	
	5:1			2297685	EMGA-40-P-G5-EAS-40	
	8:1			8141729	EMGA-40-P-G8-EAS-40	
	12:1		450 g	8141730	EMGA-40-P-G12-EAS-40	
	20:1			8141731	EMGA-40-P-G20-EAS-40	

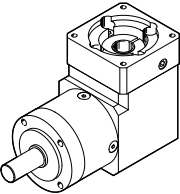
Engranaje planetario para EMMT-AS-60						Enlace emga
	Relación de reducción	Nota sobre el material	Peso del producto	N.º art.	Tipo	
	3:1	Conformidad con la Directiva RoHS	900 g	2297686	EMGA-60-P-G3-EAS-60	
	5:1			2297687	EMGA-60-P-G5-EAS-60	
	8:1			8141735	EMGA-60-P-G8-EAS-60	
	12:1		1.100 g	8141736	EMGA-60-P-G12-EAS-60	
	20:1			8141737	EMGA-60-P-G20-EAS-60	

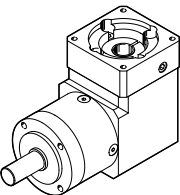
Engranaje planetario para EMMT-AS-80						Enlace emga
	Relación de reducción	Nota sobre el material	Peso del producto	N.º art.	Tipo	
	3:1	Conformidad con la Directiva RoHS	2.000 g	2297690	EMGA-80-P-G3-EAS-80	
	5:1			2297691	EMGA-80-P-G5-EAS-80	
	8:1			8141741	EMGA-80-P-G8-EAS-80	
	12:1		2.500 g	8141742	EMGA-80-P-G12-EAS-80	
	20:1			8141743	EMGA-80-P-G20-EAS-80	

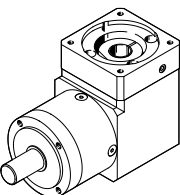
Engranaje planetario para EMMT-AS-100					Enlace 
	Relación de reducción	Nota sobre el material	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	3:1	Conformidad con la Directiva RoHS	2.100 g	552194	EMGA-80-P-G3-SAS-100
			6.000 g	552196	EMGA-120-P-G3-SAS-100
	5:1		2.100 g	552195	EMGA-80-P-G5-SAS-100
			6.000 g	552197	EMGA-120-P-G5-SAS-100
	8:1		2.300 g	8141750	EMGA-80-P-G8-SAS-100
			6.000 g	8141753	EMGA-120-P-G8-SAS-100
	12:1		2.800 g	8141751	EMGA-80-P-G12-SAS-100
			8.000 g	8141754	EMGA-120-P-G12-SAS-100
	20:1		2.800 g	8141752	EMGA-80-P-G20-SAS-100
			8.000 g	8141755	EMGA-120-P-G20-SAS-100

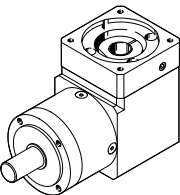
Engranaje planetario para EMMT-AS-150					Enlace 
	Relación de reducción	Nota sobre el material	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	3:1	Conformidad con la Directiva RoHS	6.000 g	552196	EMGA-120-P-G3-SAS-100
				552198	EMGA-120-P-G3-SAS-140
			18.000 g	552200	EMGA-160-P-G3-SAS-140
	5:1		6.000 g	552199	EMGA-120-P-G5-SAS-140
			18.000 g	552201	EMGA-160-P-G5-SAS-140
	8:1		7.000 g	8141759	EMGA-120-P-G8-SAS-140
	12:1		9.000 g	8141760	EMGA-120-P-G12-SAS-140
	20:1			8141761	EMGA-120-P-G20-SAS-140

Accesorios

Reductor angular para EMMT-AS-40, EMMT-EC-40					Enlace emga
	Relación de reducción	Nota sobre el material	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	3:1	Conformidad con la Directiva RoHS	500 g	8085342	EMGA-40-A-G3-40P
	5:1			8085343	EMGA-40-A-G5-40P
	8:1			8141732	EMGA-40-A-G8-40P
	12:1		600 g	8141733	EMGA-40-A-G12-40P
	20:1			8141734	EMGA-40-A-G20-40P

Engranaje angular para EMMT-AS-60					Enlace emga
	Relación de reducción	Nota sobre el material	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	3:1	Conformidad con la Directiva RoHS	1.700 g	8085344	EMGA-60-A-G3-60P
	5:1			8085345	EMGA-60-A-G5-60P
	8:1			8141738	EMGA-60-A-G8-60P
	12:1		1.900 g	8141739	EMGA-60-A-G12-60P
	20:1			8141740	EMGA-60-A-G20-60P

Engranaje angular para EMMT-AS-80					Enlace emga
	Relación de reducción	Nota sobre el material	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	3:1	Conformidad con la Directiva RoHS	4.300 g	8085346	EMGA-80-A-G3-80P
	5:1			8085347	EMGA-80-A-G5-80P
	8:1		4.400 g	8141744	EMGA-80-A-G8-80P
	12:1		5.000 g	8141745	EMGA-80-A-G12-80P
	20:1			8141746	EMGA-80-A-G20-80P

Engranaje angular para EMMT-AS-100					Enlace emga
	Relación de reducción	Nota sobre el material	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	3:1	Conformidad con la Directiva RoHS	4.500 g	8085348	EMGA-80-A-G3-100A
	5:1			8085349	EMGA-80-A-G5-100A
	8:1			8141747	EMGA-80-A-G8-100A
	12:1		5.100 g	8141748	EMGA-80-A-G12-100A
	20:1			8141749	EMGA-80-A-G20-100A

Anillo obturador radial				
	Descripción ¹⁾	Nota sobre el material	N.º art.	Tipo
	CP_Zub_Description.ZUBE572	Conformidad con la Directiva RoHS	8193011	EASS-RS-T-A-4P-10-26-B7
	para tamaño de la brida 60		8079786	EASS-RS-T-A-4P-15-30-B7
	para tamaño de la brida 80, 100		8079785	EASS-RS-T-A-4P-20-40-B7
	para tamaño de la brida 150		8154298	EASS-RS-T-A-4P-30-42-B7
	para tamaño de la brida 190		8154299	EASS-RS-T-A-4P-40-55-B7

1) -En combinación con el anillo de junta se alcanza el grado de protección IP65.

-En caso de utilizar el anillo obturador radial, deberá observarse una reducción del momento de giro nominal del 10 %.

-Según las condiciones de uso, el anillo de junta debe sustituirse como muy tarde después de 5000 horas de funcionamiento.

Accesorios

Sección de cable recomendada en función de la longitud del cable y del regulador de servoaccionamiento CMMT-ST

	≤ 5 m	≤ 10 m	≤ 20 m	≤ 25 m
EMMT-EC 40-S...	Q9			
EMMT-EC 40-M...	Q9			

Q9 = 1,5 mm²

- En caso de utilizar otro regulador de servoaccionamiento, las longitudes máx. de los cables pueden reducirse o pueden darse otras secciones de cables
- En el caso de longitudes de los cables superiores a 10 m, se recomienda consultar previamente la viabilidad técnica
- En los motores con freno de inmovilización debe garantizarse una alimentación de tensión lógica UB superior a 24 VDC. En este caso también deben utilizarse los cables del motor recomendados de Festo con las secciones correspondientes
- Esta recomendación presupone que el regulador de servoaccionamiento está conectado a la red de alimentación con un cable de conexión corto y que, por lo tanto, puede ignorarse la caída de tensión de la red

Cable del motor con sección de cable de 1,5 mm² para regulador deservoaccionamiento CMMT-STEnlace [nebm](#)

	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo
	78,75 ... 81 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	0,5 ... 20 m	8181663	NEBM-LX/M17-
	81 mm			2,5 m	8234028	NEBM-M17G12-EH-2.5-Q9N-LE12
				5 m	8234029	NEBM-M17G12-EH-5-Q9N-LE12
				7,5 m	8234030	NEBM-M17G12-EH-7.5-Q9N-LE12
				10 m	8234031	NEBM-M17G12-EH-10-Q9N-LE12

1) Para NEBM-LX/M17-...: longitud de cable seleccionable: 0,5 ... 20 m, en enclavamiento 0,5 m.

Sección de cable recomendada en función de la longitud del cable y del regulador de servoaccionamiento CMMT-AS

	≤ 5 m	≤ 10 m	≤ 20 m	≤ 30 m	≤ 40 m	≤ 50 m	≤ 75 m	≤ 100 m
EMMT-AS 40-S...	Q7							
EMMT-AS 40-M...	Q7							
EMMT-AS 60-S...	Q7							
EMMT-AS 60-M...					Q9			Q10
EMMT-AS 60-L...	Q9							
EMMT-AS 80-S...	Q7							
EMMT-AS 80-M...					Q9			Q10
EMMT-AS 80-L...	Q9							
EMMT-AS 100-S...	Q7						Q10	
EMMT-AS 100-M...	Q9							
EMMT-AS 100-L...					Q10			
EMMT-AS 150-M HS... / L HT...								
EMMT-AS 150-M HV... / L HS...	Q11							
EMMT-AS 190...								
EMMT-AS 40-S...-B	Q7							
EMMT-AS 40-M...-B	Q7							
EMMT-AS 60-S...-B	Q7							
EMMT-AS 60-M...-B					Q9			Q10
EMMT-AS 60-L...-B	Q9							
EMMT-AS 80-S...-B	Q7							
EMMT-AS 80-M...-B					Q9			Q10
EMMT-AS 80-L...-B	Q9							
EMMT-AS 100-S...-B	Q7						Q10	
EMMT-AS 100-M...-B	Q9							
EMMT-AS 100-L...-B					Q10			
EMMT-AS 150-M HS... / L HT...-B								
EMMT-AS 150-M HV... / L HS...-B	Q11							
EMMT-AS 190...-B								

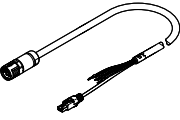
Q7 = 0,75 mm²
 Q9 = 1,5 mm²
 Q10 = 2,5 mm²
 Q11 = 4 mm²
 Q12 = 6 mm²

- En caso de utilizar otro regulador de servoaccionamiento, las longitudes máx. de los cables pueden reducirse o pueden darse otras secciones de cables
- En el caso de longitudes de los cables superiores a 25 m, se recomienda consultar previamente la viabilidad técnica
- En los motores con freno de inmovilización debe garantizarse una alimentación de tensión lógica UB superior a 24 VDC. En este caso también deben utilizarse los cables del motor recomendados de Festo con las secciones correspondientes
- Esta recomendación presupone que el regulador de servoaccionamiento está conectado a la red de alimentación con un cable de conexión corto y que, por lo tanto, puede ignorarse la caída de tensión de la red

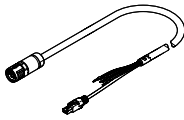
Cable del motor con sección de cable de 0,75 mm² para regulador de servoaccionamiento CMMT-ASEnlace [nebm](#)

	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo
	90 ... 140.25 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40

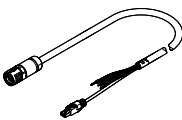
Accesorios

Cable del motor con sección de cable de 0,75 mm² para regulador de servoaccionamiento CMMT-AS							Enlace nebm
	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo	
	90 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	2,5 m	5251374	NEBM-M23G15-EH-2.5-Q7N-R3LEG14	
				5 m	5251375	NEBM-M23G15-EH-5-Q7N-R3LEG14	
				7,5 m	5251376	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q7N-R3LEG14	
				10 m	5251377	NEBM-M23G15-EH-10-Q7N-R3LEG14	
				15 m	5251378	NEBM-M23G15-EH-15-Q7N-R3LEG14	
				20 m	5251379	NEBM-M23G15-EH-20-Q7N-R3LEG14	

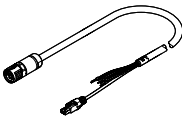
1) Longitud de cable a elegir: 0,5 ... 99,9 m, en incrementos de 0,1 m.

Cable del motor con sección de cable de 1,5 mm² para regulador de servoaccionamiento CMMT-AS							Enlace 
	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo	
	90 ... 140.25 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40	
	96 mm			2,5 m	5251381	NEBM-M23G15-EH-2.5-Q9N-R3LEG14	
				5 m	5251382	NEBM-M23G15-EH-5-Q9N-R3LEG14	
				7,5 m	5251383	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q9N-R3LEG14	
				10 m	5251384	NEBM-M23G15-EH-10-Q9N-R3LEG14	
				15 m	5251385	NEBM-M23G15-EH-15-Q9N-R3LEG14	
				20 m	5251386	NEBM-M23G15-EH-20-Q9N-R3LEG14	

1) Longitud de cable a elegir: 0,5 ... 99,9 m, en incrementos de 0,1 m.

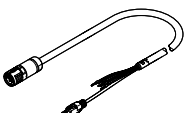
Cable del motor con sección de cable de 2,5 mm² para regulador de servoaccionamiento CMMT-AS							Enlace nebm
	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo	
	90 ... 140.25 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40	
	97,3 mm			2,5 m	5251388	NEBM-M23G15-EH-2.5-Q10N-R3LEG14	
				5 m	5251389	NEBM-M23G15-EH-5-Q10N-R3LEG14	
				7,5 m	5251390	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q10N-R3LEG14	
				10 m	5251391	NEBM-M23G15-EH-10-Q10N-R3LEG14	
				15 m	5251392	NEBM-M23G15-EH-15-Q10N-R3LEG14	
				20 m	5251393	NEBM-M23G15-EH-20-Q10N-R3LEG14	

1) Longitud de cable a elegir: 0,5 ... 99,9 m, en incrementos de 0,1 m.

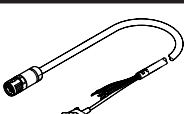
Cable del motor con sección de cable de 4 mm² para regulador de servoaccionamiento CMMT-AS							Enlace nebm
	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo	
	90 ... 140.25 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40	
	123 mm			2,5 m	5251395	NEBM-M40G15-EH-2.5-Q11N-R3LEG14	
				5 m	5251396	NEBM-M40G15-EH-5-Q11N-R3LEG14	
				7,5 m	5251397	NEBM-M40G15-EH-7.5-Q11N-R3LEG14	
				10 m	5251398	NEBM-M40G15-EH-10-Q11N-R3LEG14	
				15 m	5251399	NEBM-M40G15-EH-15-Q11N-R3LEG14	
				20 m	5251400	NEBM-M40G15-EH-20-Q11N-R3LEG14	

1) Longitud de cable a elegir: 0,5 ... 99,9 m, en incrementos de 0,1 m.

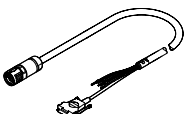
Accesorios

Cable del motor con sección de cable de 6 mm ² para regulador de servoaccionamiento CMMT-AS							Enlace nebm
	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo	
	90 ... 140.25 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40	

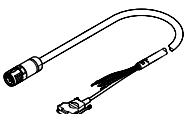
1) Longitud de cable a elegir: 0,5 ... 99,9 m, en incrementos de 0,1 m.

Cable del motor con sección de cable de 0,75 mm ² para regulador de servoaccionamiento CMMF-AS							Enlace nebm
	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo	
	90 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	5 m	8190885	NEBM-M23G15-EH-5-Q7N-S1LEG21	
				7,5 m	8190886	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q7N-S1LEG21	
				10 m	8190887	NEBM-M23G15-EH-10-Q7N-S1LEG21	
	90 ... 140.25 mm			0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40	

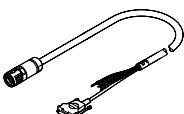
1) Longitud de cable a elegir: 0,5 ... 99,9 m, en incrementos de 0,1 m.

Cable del motor con sección de cable de 1,5 mm ² para regulador de servoaccionamiento CMMF-AS							Enlace nebm
	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo	
	90 ... 140.25 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40	
	96 mm			5 m	8190888	NEBM-M23G15-EH-5-Q9N-S1LEG21	
				7,5 m	8190889	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q9N-S1LEG21	
				10 m	8190890	NEBM-M23G15-EH-10-Q9N-S1LEG21	

1) Longitud de cable a elegir: 0,5 ... 99,9 m, en incrementos de 0,1 m.

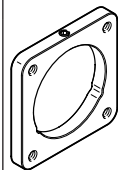
Cable del motor con sección de cable de 4 mm ² para regulador de servoaccionamiento CMMF-AS							Enlace nebm
	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo	
	90 ... 140.25 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40	

1) Longitud de cable a elegir: 0,5 ... 99,9 m, en incrementos de 0,1 m.

Cable del motor con sección de cable de 6 mm ² para regulador de servoaccionamiento CMMF-AS							Enlace nebm
	Radio de flexión, tendido de cables móvil	Propiedades del cable	Temperatura ambiente	Longitud del cable ¹⁾	N.º art.	Tipo	
	90 ... 140.25 mm	Con aptitud para cadenas de energía	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40	

1) Longitud de cable a elegir: 0,5 ... 99,9 m, en incrementos de 0,1 m.

Accesorios

Brida de fijación para fijar el conector del cable del motor (por ejemplo, en el armario de maniobra)			
	Nota sobre el material ¹⁾	N.º art.	Tipo
	Conformidad con la Directiva RoHS	8201098	NEAM-MF-M23
		8201099	NEAM-MF-M40

1) Esta brida no define una clase de protección IP para un armario de maniobra.