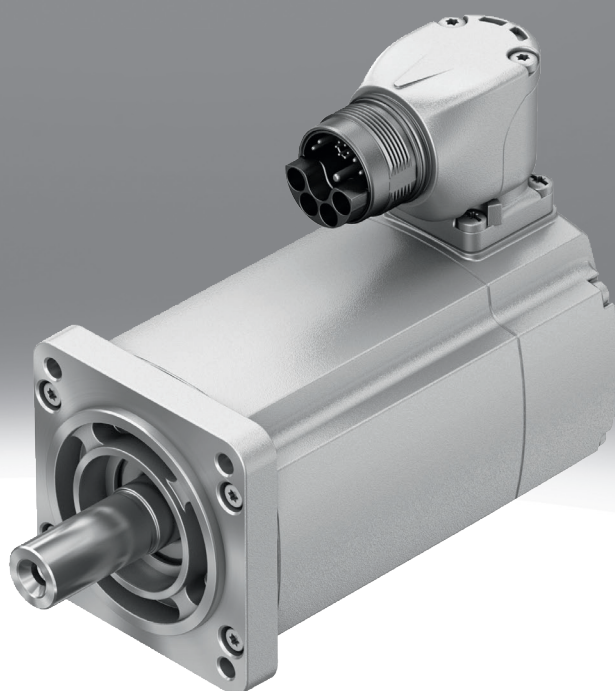


Servomotor EMMT-AS, EMMT-EC

FESTO



Merkmale

Auf einen Blick

Link [emmt-as](#)

EMMT-AS-40 ... 190:

- Dynamische, bürstenlose, permanenterregte Synchron-Servomotoren

EMMT-EC-40:

- Dynamische, bürstenlose, permanenterregte Synchron-Servomotoren für Betrieb an Schutzkleinspannung

- Extrem geringes Rastmoment – unterstützt hohen Gleichlauf auch bei geringen Drehzahlen
- Motortemperaturübertragung digital per EnDat 2.2; Motorschutz über CMMT-AS

Digitales Absolutmesssystem:

- Single turn
- Multi turn, batterieelos
- Multi turn, batterieelos mit SIL3 bei den Flanschgrößen 60/80/100 (optional)
- Multi turn, batterieelos mit SIL2 bei den Flanschgrößen 150/190 (optional)

Wicklungsvarianten:

- Drehmoment optimiert
- Drehzahl optimiert

Schutzart:

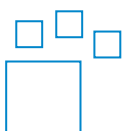
- IP21 (Motorwelle) bei den Flanschgrößen 150/190
- IP40 (Motorwelle ohne Radialwellendichtring) bei den Flanschgrößen 40/60/80/100
- IP67 (Motorgehäuse mit Anschlusstechnik)
- IP65 (Motorwelle mit Radialwellendichtring aus PTFE)

Optional:

- Haltebremse
- Welle mit Passfeder
- Motorwelle mit Radialwellendichtring

Bestellangaben - Baukasten

Link [emmt-as](#)



Konfigurierbares Produkt

Dieses Produkt und alle seine Produktoptionen können über den Konfigurator bestellt werden.

Merkmale

Engineering Tools

Link [electric motion sizing](#)



Sparen Sie Zeit mit Engineering-Tools: Smart Engineering für die optimale Lösung. Unser Anspruch ist es, Ihre Produktivität zu erhöhen. Ein wichtiger Beitrag dazu sind unsere Engineering-Tools. Über die ganze Wertschöpfungskette hinweg helfen sie Ihnen, Ihre Anlage richtig auszulegen, ungeahnte Produktivitätsreserven zu nutzen oder mehr Produktivität zu gewinnen. Vom ersten Kontakt bis zur Modernisierung Ihrer Maschine – Sie werden in jeder Phase Ihres Projekts auf zahlreiche Tools stoßen, die für Sie von Nutzen sind.

Electric Motion Sizing

- Schnell und sicher zum optimalen Antriebspaket: Electric Motion Sizing berechnet aus wenigen Applikationsdaten passende Kombinationen aus elektrischer Achse, elektrischem Motor und Servoantriebsregler. Für Ihre gewählte Kombination erhalten Sie alle relevanten Daten bis hin zur Stückliste und Dokumentation. Das vermeidet Fehlauslegungen und ergibt eine deutlich verbesserte Energieeffizienz des Systems. Eine Durchgängigkeit bis zur Festo Automation Suite erleichtert Ihnen zudem die Inbetriebnahme.

Festo Automation Suite

- Parametrieren, Programmieren und In Betrieb nehmen in einer übersichtlichen und bedienerfreundlichen Oberfläche
- Optimale Unterstützung bei komplexen Vorgängen durch geführte Assistenten (z. B. zur Erstinbetriebnahme, Antriebskonfiguration ...)
- Schneller Zugriff auf benötigte Dokumente und weiterführende Informationen
- Einfache Integration von elektrischen Antrieben in die Steuerungsprogrammierung

Diagramme

Link [emmt-as](#)



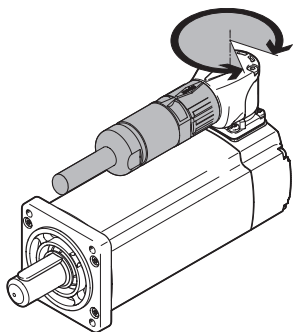
Die in diesem Dokument abgebildeten Diagramme stehen auch Online zur Verfügung. Dort besteht die Möglichkeit, präzise Werte anzuzeigen.

Radialwellendichtring

[R] Mit Standardwellendichtring

- In Verbindung mit dem Dichtring wird die Schutzart IP65 erreicht
- Gemäß den Einsatzbedingungen muss der Dichtring spätestens nach 5000 Betriebsstunden ersetzt werden.
- Hinweise zum Einbau/Austausch: www.festo.com/sp

Elektrischer Anschluss



Einfache Anschluss technik (OCP: One cable plug) mit drehbarem Winkelstecker – Hybridleitung: Motor- und Anschlussleitung für Versorgung und Encoder in einem

Für Motorleitung NEBM-LX/M17:

- Der Anschluss ist im Bereich von 0 bis 290° frei wählbar.

Für Motorleitung NEBM-M23 und NEBM-M40:

- Der Anschluss ist im Bereich von 0 bis 310° frei wählbar.

Merkmale

Messeinheit

[S] Encoder absolut, single turn

- Die Winkelposition wird einem eindeutigen Wert in codierter Form zugeordnet.
- Hierbei wird die Position nur innerhalb einer Umdrehung erfasst. Alle weiteren Umdrehungen müssen vom überlagerten Gerät gezählt werden.
- Im ausgeschalteten Zustand wird die Position nur innerhalb einer Umdrehung erfasst.
- Nach dem Einschalten ist eine Referenzfahrt erforderlich.

[MY] Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat

- Eigenschaften wie Encoder absolut, multi turn
- Zusätzlich mit „Functional safety“ SIL 2 bzw. SIL 3 (abhängig von der Flanschgröße)
- Sicher angebauter Geber

[M] Encoder absolut, multi turn

- Der Winkelposition und jeder vollen Umdrehung wird ein eindeutiger Wert in codierter Form zugeordnet.
- Bei diesem Typ werden die vollen Umdrehungen bis zum spezifizierten Maximum mitgezählt (auch im ausgeschalteten Zustand).
- Es ist nur einmal nach Einbau in die Applikation eine Referenzfahrt notwendig.

Bremse

[B] Mit Bremse

Die Haltebremse darf nicht als Sicherheitsbremse eingesetzt werden.

Typenschlüssel

001	Baureihe	
EMMT	Motor	

002	Motorart	
AS	AC-Synchron	
EC	EC Motor	

003	Flanschgröße Motoren [mm]	
40	40	
60	60	
80	80	
100	100	
150	150	
190	190	

004	Baulänge	
S	Kurz	
M	Mittel	
L	Lang	
H	Sehr lang	

005	Wellenabgang	
	Glatte Welle	
K	Welle mit Passfeder nach DIN 6885	

006	Radialwellendichtring	
	Ohne	
R	Mit Standardwellendichtring	

007	Wicklung	
ES	Schutzkleinspannung, Standard	
HS	Hochvolt, Standard	
HT	Hochvolt, drehmomentoptimiert	
HV	Hochvolt, drehzahloptimiert	
LS	Niedervolt, Standard	

008	Elektrischer Anschluss	
R	Winkelstecker, ausrichtbar	
R1	Winkelstecker M17, ausrichtbar	
R2	Winkelstecker M23, ausrichtbar	
R3	Winkelstecker M40, ausrichtbar	

009	Messeinheit	
M	Encoder absolut, multi turn	
MC	Encoder absolut, multi turn, BISS-C	
MY	Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	
S	Encoder absolut, single turn	
SC	Encoder absolut, single turn, BISS-C	

010	Bremse	
	Ohne	
B	Mit Bremse	

Datenblatt

Allgemeines

Motoren und Motorcontroller von Festo sind speziell aufeinander abgestimmt. In Verbindung mit Fremdcontrollern kann für den einwandfreien Betrieb keine Garantie übernommen werden.

Allgemeine Technische Daten - EMMT-EC-40, EMMT-AS-40

Flanschgröße Motoren [mm]	40							
Baulänge	Kurz [S]				Mittel [M]			
Wicklung	Schutzkleinspannung, Standard [ES]		Niedervolt, Standard [LS]		Schutzkleinspannung, Standard [ES]		Niedervolt, Standard [LS]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Nennbetriebsspannung DC ¹⁾	48 V		325 V		48 V		325 V	
Nennstrom Motor	4,2 A		1,2 A		5,2 A		1,2 A	
Dauerstillstandsstrom	4,4 A		1,3 A		5,2 A		1,6 A	
Nennleistung Motor	96 W		154 W		138 W		234 W	
Nenn Drehmoment ²⁾	0,23 Nm		0,21 Nm		0,44 Nm		0,32 Nm	
Spitzenstrom	20 A		5,4 A		20 A		6 A	
Spitzendrehmoment	0,85 Nm		0,83 Nm		1,32 Nm		1,41 Nm	
Stillstands Drehmoment	0,24 Nm				0,45 Nm			
Stillstands Drehmomentkonstante ³⁾	0,06 Nm/A		0,24 Nm/A		0,1 Nm/A		0,32 Nm/A	
Nenn Drehzahl	4.000 1/min		7.000 1/min		3.000 1/min		7.000 1/min	
Max. Drehzahl	9.100 1/min		15.600 1/min		5.770 1/min		11.800 1/min	
Max. mechanische Drehzahl	15.000 1/min							
Max. Leerlauf Drehzahl	–	12.000 1/min	–	12.000 1/min	–	12.000 1/min	–	12.000 1/min
Bremse								
Winkelbeschleunigung	100.000 rad/s ²							
Motorkonstante	0,055 Nm/A		0,175 Nm/A		0,085 Nm/A		0,267 Nm/A	
Spannungskonstante Phase-Phase	3,6 mVmin		14,6 mVmin		5,8 mVmin		19,3 mVmin	
Elektrische Zeitkonstante	0,82 ms		1,06 ms		1,02 ms		1,24 ms	
Thermische Zeitkonstante	4,6 min				21,4 min			
Thermischer Widerstand	1,58 K/W				1,35 K/W			
Polpaarzahl	5							
Wicklungswiderstand Phase-Phase	1,1 Ohm		13,1 Ohm		0,87 Ohm		7,96 Ohm	
Wicklungsinduktivität Phase-Phase	0,9 mH		13,9 mH		0,89 mH		9,8 mH	
Wicklung Längsinduktivität Ld (Phase)	0,35 mH		5,3 mH		0,34 mH		3,8 mH	
Wicklung Querinduktivität Lq (Phase)	0,45 mH		6,9 mH		0,45 mH		4,9 mH	
Gesamtantriebsträgheitsmoment	0,039 kgcm ²	0,045 kgcm ²	0,039 kgcm ²	0,045 kgcm ²	0,07 kgcm ²	0,076 kgcm ²	0,07 kgcm ²	0,076 kgcm ²
Zulässige axiale Wellenbelastung	30 N							
Zulässige radiale Wellenbelastung	150 N							

1) Bei 3-phasiger Netzspeisung des Antriebsreglers ist eine Spannung bis 3x 400 VAC +10% zulässig.

2) Bei Verwendung des Radialwellendichtrings ist eine Reduktion (Derating) des Nenn Drehmoments von 10% zu beachten.

Für Motoren mit Safety Encoder ist bei Verwendung des Radialwellendichtrings ein Derating gemäß Spezifikation im Datenblatt vorzunehmen.

3) Innere Stillstands Drehmomentkonstante

Datenblatt

Technische Daten Bremse - EMMT-EC-40, EMMT-AS-40

Flanschgröße Motoren [mm]	40			
Baulänge	Kurz [S]		Mittel [M]	
Wicklung	Schutzkleinspannung, Standard [ES]	Niedervolt, Standard [LS]	Schutzkleinspannung, Standard [ES]	Niedervolt, Standard [LS]
Betriebsspannung DC Bremse	24 V			
Stromaufnahme Bremse	0,34 A			
Leistungsaufnahme Bremse	8,2 W			
Haltemoment Bremse	0,45 Nm			
Trennzeit Bremse	≤28 ms			
Schließzeit Bremse	41 ms			
Ansprechverzug DC Bremse	≤8 ms			
Spulenwiderstand Bremse	70,9 Ohm			
Spuleninduktivität Bremse	146 mH			
Massenträgheitsmoment Bremse	0,0058 kgcm ²			
Max. Reibarbeit je Bremsvorgang	1.500 J			
Anzahl Notstopps pro Stunde	1			
Gesamte Reibarbeit Bremse	1,5 kJ			

Datenblatt

Allgemeine Technische Daten - EMMT-AS-60

Flanschgröße Motoren [mm]	60											
Baulänge	Kurz [S]				Mittel [M]				Lang [L]			
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]		Niedervolt, Standard [LS]		Hochvolt, Standard [HS]		Niedervolt, Standard [LS]		Hochvolt, Standard [HS]		Niedervolt, Standard [LS]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Nennbetriebsspannung DC ¹⁾	680 V		325 V		680 V		325 V		680 V		325 V	
Nennstrom Motor	1,6 A	1,4 A	1,6 A	1,4 A	2,4 A	2,2 A	2,4 A	2,2 A	3,2 A	3 A	3,2 A	3 A
Dauerstillstandsstrom	1,7 A	1,6 A	1,7 A	1,6 A	2,7 A	2,5 A	2,7 A	2,5 A	3,8 A	3,5 A	3,8 A	3,5 A
Nennleistung Motor	200 W	190 W	200 W	190 W	350 W	310 W	350 W	310 W	440 W	410 W	440 W	410 W
Nennndrehmoment ²⁾	0,64 Nm	0,6 Nm	0,64 Nm	0,6 Nm	1,1 Nm	1 Nm	1,1 Nm	1 Nm	1,4 Nm	1,3 Nm	1,4 Nm	1,3 Nm
Spitzenstrom	5,4 A				11 A				18,3 A			
Spitzendrehmoment	1,6 Nm				3,4 Nm				5,6 Nm			
Stillstandsrehmoment	0,7 Nm	0,66 Nm	0,7 Nm	0,66 Nm	1,24 Nm	1,15 Nm	1,24 Nm	1,15 Nm	1,66 Nm	1,56 Nm	1,66 Nm	1,56 Nm
Stillstandsrehmoment-konstante ³⁾	0,49 Nm/A				0,53 Nm/A				0,52 Nm/A			
Nennndrehzahl	3.000 1/min											
Max. Drehzahl	15.000 1/min		7.100 1/min		14.200 1/min		6.800 1/min		14.300 1/min		6.800 1/min	
Max. mechanische Drehzahl	16.000 1/min											
Max. Leerlaufdrehzahl	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min
Winkelbeschleunigung	100.000 rad/s ²											
Motorkonstante	0,41 Nm/A				0,45 Nm/A				0,44 Nm/A			
Spannungskonstante Phase-Phase	29,9 mVmin				32 mVmin				31,2 mVmin			
Elektrische Zeitkonstante	2,1 ms				2,7 ms				3 ms			
Thermische Zeitkonstante	40 min	41 min	40 min	41 min	42 min	41 min	42 min	43 min	44 min	43 min	44 min	44 min
Thermischer Widerstand	1,3 K/W	1,5 K/W	1,3 K/W	1,5 K/W	1,1 K/W	1,3 K/W	1,1 K/W	1,3 K/W	1 K/W	1,2 K/W	1 K/W	1,2 K/W
Polpaarzahl	5											
Wicklungswiderstand Phase-Phase	11,7 Ohm				4,85 Ohm				2,68 Ohm			
Wicklungsinduktivität Phase-Phase	38 mH				20 mH				12 mH			
Wicklung Längsinduktivität Ld (Phase)	15,5 mH				8 mH				5 mH			
Wicklung Querinduktivität Lq (Phase)	19 mH				10 mH				6 mH			
Gesamtabtriebsträgheitsmoment	0,169 kgcm ²	0,257 kgcm ²	0,169 kgcm ²	0,257 kgcm ²	0,286 kgcm ²	0,373 kgcm ²	0,286 kgcm ²	0,373 kgcm ²	0,403 kgcm ²	0,49 kgcm ²	0,403 kgcm ²	0,49 kgcm ²
Zulässige axiale Wellenbelastung	70 N											
Zulässige radiale Wellenbelastung	350 N											

1) Bei 3-phasiger Netzspeisung des Antriebsreglers ist eine Spannung bis 3x 400 VAC +10% zulässig.

2) Bei Verwendung des Radialwellendichtrings ist eine Reduktion (Derating) des Nennndrehmoments von 10% zu beachten.

Für Motoren mit Safety Encoder ist bei Verwendung des Radialwellendichtrings ein Derating gemäß Spezifikation im Datenblatt vorzunehmen.

3) Innere Stillstandsrehmomentkonstante

Datenblatt

Technische Daten Bremse - EMMT-AS-60

Flanschgröße Motoren [mm]	60					
Baulänge	Kurz [S]		Mittel [M]		Lang [L]	
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]	Niedervolt, Standard [LS]	Hochvolt, Standard [HS]	Niedervolt, Standard [LS]	Hochvolt, Standard [HS]	Niedervolt, Standard [LS]
Betriebsspannung DC Bremse	24 V					
Stromaufnahme Bremse	0,46 A					
Leistungsaufnahme Bremse	11 W					
Haltemoment Bremse	2,5 Nm					
Trennzeit Bremse	≤35 ms					
Schließzeit Bremse	10 ms					
Ansprechverzögerung DC Bremse	≤2 ms					
Spulenwiderstand Bremse	52,4 Ohm					
Spuleninduktivität Bremse	700 mH					
Massenträgheitsmoment Bremse	0,074 kgcm ²					
Max. Reibarbeit je Bremsvorgang	5.600 J					
Anzahl Notstopps pro Stunde	1					
Gesamte Reibarbeit Bremse	615 kJ					

Datenblatt

Allgemeine Technische Daten - EMMT-AS-80

Flanschgröße Motoren [mm]	80													
Baulänge	Kurz [S]				Mittel [M]				Lang [L]				Sehr lang [H]	
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]		Niedervolt, Standard [LS]		Hochvolt, Standard [HS]		Niedervolt, Standard [LS]		Hochvolt, Standard [HS]		Niedervolt, Standard [LS]		Hochvolt, Standard [HS]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Nennbetriebsspannung DC ¹⁾	680 V		325 V		680 V		325 V		680 V		325 V		565 V	
Nennstrom Motor	1,76 A		2,7 A		2,2 A		4,1 A		3,5 A		5,5 A		3,8 A	
Dauerstillstandsstrom	2 A		3,1 A		2,6 A		4,9 A		4,3 A		6,7 A		4,8 A	
Nennleistung Motor	408 W				690 W				910 W				1.070 W	
Nenndrehmoment ²⁾	1,3 Nm				2,2 Nm				2,9 Nm				3,4 Nm	
Spitzenstrom	5,4 A		8,4 A		9 A		17,1 A		17,5 A		27,3 A		21,7 A	
Spitzendrehmoment	2,8 Nm				6,4 Nm				9,9 Nm				13,5 Nm	
Stillstandsrehmoment	1,46 Nm				2,6 Nm				3,5 Nm				4,3 Nm	
Stillstandsrehmoment-konstante ³⁾	0,89 Nm/A		0,57 Nm/A		1,17 Nm/A		0,62 Nm/A		0,93 Nm/A		0,6 Nm/A		1 Nm/A	
Nenndrehzahl	3.000 1/min													
Max. Drehzahl	8.950 1/min		6.700 1/min		6.800 1/min		6.150 1/min		8.540 1/min		6.400 1/min		6.500 1/min	
Max. mechanische Drehzahl	14.000 1/min													
Max. Leerlaufdrehzahl	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min
Bremse														
Winkelbeschleunigung	100.000 rad/s ²													
Motorkonstante	0,74 Nm/A		0,48 Nm/A		1 Nm/A		0,54 Nm/A		0,82 Nm/A		0,53 Nm/A		0,9 Nm/A	
Spannungskonstante Phase-Phase	53,6 mVmin		34,3 mVmin		70,7 mVmin		37,3 mVmin		56 mVmin		36 mVmin		61,4 mVmin	
Elektrische Zeitkonstante	4,8 ms		4,9 ms		6,4 ms		6,5 ms		7 ms		6,9 ms		7,2 ms	
Thermische Zeitkonstante	42 min				45 min				48 min				51 min	
Thermischer Widerstand	0,95 K/W				0,78 K/W				0,68 K/W				0,65 K/W	
Polpaarzahl	5													
Wicklungswiderstand Phase-Phase	12,4 Ohm		4,93 Ohm		7,43 Ohm		2,04 Ohm		2,69 Ohm		1,13 Ohm		2,21 Ohm	
Wicklungsinduktivität Phase-Phase	39,8 mH		16,3 mH		31,8 mH		8,9 mH		12,6 mH		5,2 mH		10,7 mH	
Wicklung Längsinduktivität Ld (Phase)	25 mH		10,2 mH		19,4 mH		5,4 mH		7,5 mH		3,1 mH		6,6 mH	
Wicklung Querinduktivität Lq (Phase)	29,8 mH		12,2 mH		23,8 mH		6,6 mH		9,45 mH		3,9 mH		8 mH	
Gesamtabtriebsträgheitsmoment	0,597 kgcm ²	0,897 kgcm ²	0,597 kgcm ²	0,897 kgcm ²	1,035 kgcm ²	1,285 kgcm ²	1,035 kgcm ²	1,285 kgcm ²	1,473 kgcm ²	1,993 kgcm ²	1,473 kgcm ²	1,993 kgcm ²	1,91 kgcm ²	2,43 kgcm ²
Zulässige axiale Wellenbelastung	120 N													
Zulässige radiale Wellenbelastung	620 N													

1) Bei 3-phasiger Netzspeisung des Antriebsreglers ist eine Spannung bis 3x 400 VAC +10% zulässig.

2) Bei Verwendung des Radialwellendichtrings ist eine Reduktion (Derating) des Nenndrehmoments von 10% zu beachten.

Für Motoren mit Safety Encoder ist bei Verwendung des Radialwellendichtrings ein Derating gemäß Spezifikation im Datenblatt vorzunehmen.

3) Innere Stillstandsrehmomentkonstante

Datenblatt

Technische Daten Bremse - EMMT-AS-80

Flanschgröße Motoren [mm]	80						
Baulänge	Kurz [S]		Mittel [M]		Lang [L]		Sehr lang [H]
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]	Niedervolt, Standard [LS]	Hochvolt, Standard [HS]	Niedervolt, Standard [LS]	Hochvolt, Standard [HS]	Niedervolt, Standard [LS]	Hochvolt, Standard [HS]
Betriebsspannung DC Bremse	24 V						
Stromaufnahme Bremse	0,5 A				0,63 A		
Leistungsaufnahme Bremse	12 W				15 W		
Haltemoment Bremse	4,5 Nm				7 Nm		
Trennzeit Bremse	≤55 ms				≤45 ms		
Schließzeit Bremse	≤15 ms				≤30 ms		
Ansprechverzug DC Bremse	≤3 ms				≤4 ms		
Spulenwiderstand Bremse	48 Ohm				38,4 Ohm		
Spuleninduktivität Bremse	1.000 mH				900 mH		
Massenträgheitsmoment Bremse	0,249 kgcm ²				0,459 kgcm ²		
Max. Reibarbeit je Bremsvorgang	8.200 J				12.000 J		
Anzahl Notstopps pro Stunde	1						
Gesamte Reibarbeit Bremse	580 kJ				2.400 kJ		

Datenblatt

Allgemeine Technische Daten - EMMT-AS-100

Flanschgröße Motoren [mm]	100							
Baulänge	Kurz [S]		Mittel [M]		Lang [L]		Sehr lang [H]	
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]							
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Nennbetriebsspannung DC ¹⁾	680 V							
Nennstrom Motor	3,5 A		4,3 A		4,7 A	4,3 A	5,9 A	5,5 A
Dauerstillstandsstrom	4,4 A		5,9 A		7 A	6,7 A	9,7 A	9,5 A
Nennleistung Motor	1.450 W		1.770 W		2.030 W	1.870 W	2.200 W	2.060 W
Nenndrehmoment ²⁾	5,1 Nm		6,3 Nm		7,2 Nm	6,6 Nm	7,8 Nm	7,3 Nm
Spitzenstrom	13,7 A		22,1 A		28,6 A		36 A	
Spitzendrehmoment	13,7 Nm		22,4 Nm		30,5 Nm		38,7 Nm	
Stillstandsrehmoment	6,3 Nm		8,6 Nm		10,8 Nm	10,4 Nm	13 Nm	12,4 Nm
Stillstandsrehmoment-konstante ³⁾	1,67 Nm/A		1,66 Nm/A		1,75 Nm/A		1,54 Nm/A	
Nenndrehzahl	2.700 1/min							
Max. Drehzahl	4.770 1/min		4.790 1/min		4.530 1/min		5.150 1/min	
Max. mechanische Drehzahl	13.000 1/min							
Max. Leerlaufdrehzahl	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min
Bremse								
Winkelbeschleunigung	100.000 rad/s ²							
Motorkonstante	1,45 Nm/A		1,46 Nm/A		1,54 Nm/A		1,32 Nm/A	
Spannungskonstante Phase-Phase	101 mVmin		100 mVmin		106 mVmin		93,2 mVmin	
Elektrische Zeitkonstante	14,5 ms		16,6 ms		15,8 ms		16,7 ms	
Thermische Zeitkonstante	74 min		73 min		71 min		68 min	
Thermischer Widerstand	0,6 K/W		0,5 K/W		0,46 K/W		0,39 K/W	
Polpaarzahl	5							
Wicklungswiderstand Phase-Phase	3,35 Ohm		1,84 Ohm		1,49 Ohm		0,81 Ohm	
Wicklungsinduktivität Phase-Phase	32,4 mH		20,4 mH		15,7 mH		9 mH	
Wicklung Längsinduktivität Ld (Phase)	17,8 mH		10,2 mH		8,7 mH		5,7 mH	
Wicklung Querinduktivität Lq (Phase)	24,3 mH		15,3 mH		11,8 mH		6,8 mH	
Gesamtabtriebsträgheitsmoment	3,15 kgcm ²	4,04 kgcm ²	4,46 kgcm ²	5,34 kgcm ²	5,77 kgcm ²	8,06 kgcm ²	8,8 kgcm ²	11,09 kgcm ²
Zulässige axiale Wellenbelastung	200 N							
Zulässige radiale Wellenbelastung	1.110 N						815 N	915 N

1) Bei 3-phasiger Netzspeisung des Antriebsreglers ist eine Spannung bis 3x 400 VAC +10% zulässig.

2) Bei Verwendung des Radialwellendichtrings ist eine Reduktion (Derating) des Nenndrehmoments von 10% zu beachten.

Für Motoren mit Safety Encoder ist bei Verwendung des Radialwellendichtrings ein Derating gemäß Spezifikation im Datenblatt vorzunehmen.

3) Innere Stillstandsrehmomentkonstante

Datenblatt

Technische Daten Bremse - EMMT-AS-100

Flanschgröße Motoren [mm]	100			
Baulänge	Kurz [S]	Mittel [M]	Lang [L]	Sehr lang [H]
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]			
Betriebsspannung DC Bremse	24 V			
Stromaufnahme Bremse	0,75 A		1 A	
Leistungsaufnahme Bremse	18 W		24 W	
Haltemoment Bremse	11 Nm		18 Nm	
Trennzeit Bremse	≤80 ms			
Schließzeit Bremse	≤20 ms		≤40 ms	
Ansprechverzug DC Bremse	≤4 ms		≤5 ms	
Spulenwiderstand Bremse	32 Ohm		24 Ohm	
Spuleninduktivität Bremse	900 mH			
Massenträgheitsmoment Bremse	0,74 kgcm ²		2,15 kgcm ²	
Max. Reibarbeit je Bremsvorgang	12.000 J		15.000 J	
Anzahl Notstopps pro Stunde	1			
Gesamte Reibarbeit Bremse	1.335 kJ		3.600 kJ	

Datenblatt

Allgemeine Technische Daten - EMMT-AS-150

Flanschgröße Motoren [mm]	150							
Baulänge	Mittel [M]				Lang [L]			
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]		Hochvolt, drehzahloptimiert [HV]		Hochvolt, Standard [HS]		Hochvolt, drehmomentoptimiert [HT]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Nennbetriebsspannung DC ¹⁾	680 V							
Nennstrom Motor	9,5 A		10,2 A		15,4 A		10,3 A	
Dauerstillstandsstrom	11,4 A		24 A		23,6 A		11,4 A	
Nennleistung Motor	4.257 W		4.948 W		6.377 W		4.157 W	
Nenn Drehmoment ²⁾	27,1 Nm		13,5 Nm		29 Nm		39,7 Nm	
Spitzenstrom	24 A		50 A		49,5 A		24 A	
Spitzendrehmoment	64 Nm		60 Nm		87 Nm		86 Nm	
Stillstands Drehmoment	33 Nm				45,5 Nm		44 Nm	
Stillstands Drehmomentkonstante ³⁾	3,3 Nm/A		1,54 Nm/A		2,23 Nm/A		4,38 Nm/A	
Nenn Drehzahl	1.500 1/min		3.500 1/min		2.100 1/min		1.000 1/min	
Max. Drehzahl	2.368 1/min		5.051 1/min		3.495 1/min		1.812 1/min	
Max. mechanische Drehzahl	10.000 1/min				8.000 1/min			
Max. Leerlauf Drehzahl Bremse	–	10.000 1/min	–	10.000 1/min	–	8.000 1/min	–	8.000 1/min
Winkelbeschleunigung	100.000 rad/s²							
Motorkonstante	2,85 Nm/A		1,32 Nm/A		1,88 Nm/A		3,85 Nm/A	
Spannungskonstante Phase-Phase	199,4 mVmin		92,9 mVmin		135,1 mVmin		264,9 mVmin	
Elektrische Zeitkonstante	15,4 ms		15,6 ms		17,1 ms		15,6 ms	
Thermische Zeitkonstante	45 min				55 min			
Thermischer Widerstand	0,45 K/W		0,46 K/W		0,39 K/W		0,42 K/W	
Polpaarzahl	5							
Wicklungswiderstand Phase-Phase	0,935 Ohm		0,211 Ohm		0,25 Ohm		1,016 Ohm	
Wicklungsinduktivität Phase-Phase	14,6 mH		3,3 mH		4,4 mH		15,7 mH	
Wicklung Längsinduktivität Ld (Phase)	7,2 mH		1,65 mH		2,15 mH		7,95 mH	
Wicklung Querinduktivität Lq (Phase)	7,3 mH		1,65 mH		2,2 mH		7,85 mH	
Gesamtantriebsträgheitsmoment	38,7 kgcm²	46,9 kgcm²	38,7 kgcm²	46,9 kgcm²	57,6 kgcm²	70,1 kgcm²	57,6 kgcm²	70,1 kgcm²
Zulässige axiale Wellenbelastung	294 N		217 N		274 N		346 N	
Zulässige radiale Wellenbelastung	1.470 N		1.085 N		1.370 N		1.730 N	

1) Bei 3-phasiger Netzspeisung des Antriebsreglers ist eine Spannung bis 3x 480 VAC +10% zulässig.

2) Bei Verwendung des Radialwellendichtrings ist eine Reduktion (Derating) des Nenn Drehmoments von 10% zu beachten.

3) Innere Stillstands Drehmomentkonstante

Datenblatt

Technische Daten Bremse - EMMT-AS-150

Flanschgröße Motoren [mm]	150			
Baulänge	Mittel [M]		Lang [L]	
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]	Hochvolt, drehzahloptimiert [HV]	Hochvolt, Standard [HS]	Hochvolt, drehmomentoptimiert [HT]
Betriebsspannung DC Bremse	24 V			
Stromaufnahme Bremse	1,08 A			
Leistungsaufnahme Bremse	26 W			
Haltemoment Bremse	45 Nm		65 Nm	
Trennzeit Bremse	230 ms		200 ms	
Schließzeit Bremse	45 ms		40 ms	
Ansprechverzug DC Bremse	6 ms		10 ms	
Massenträgheitsmoment Bremse	8,2 kgcm ²		12,5 kgcm ²	
Max. Reibarbeit je Bremsvorgang	28.000 J		40.000 J	
Anzahl Notstopps pro Stunde	1			
Gesamte Reibarbeit Bremse	2.600 kJ		4.500 kJ	

Datenblatt

Allgemeine Technische Daten - EMMT-AS-190

Flanschgröße Motoren [mm]	190			
Baulänge	Mittel [M]		Lang [L]	
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]		Hochvolt, drehmomentoptimiert [HT]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Nennbetriebsspannung DC ¹⁾	680 V			
Nennstrom Motor	19,2 A		20 A	
Dauerstillstandsstrom	25 A		22,8 A	
Nennleistung Motor	7.427 W		8.629 W	
Nenn Drehmoment ²⁾	59,1 Nm		82,4 Nm	
Spitzenstrom	41,5 A		49,7 A	
Spitzendrehmoment	118,3 Nm		183,3 Nm	
Stillstandsrehmoment	76,7 Nm		93,7 Nm	
Stillstandsrehmoment-konstante ³⁾	3,56 Nm/A		4,79 Nm/A	
Nenn Drehzahl	1.200 1/min		1.000 1/min	
Max. Drehzahl	2.163 1/min		1.654 1/min	
Max. mechanische Drehzahl	8.000 1/min			
Max. Leerlaufdrehzahl Bremse	–	8.000 1/min	–	8.000 1/min
Winkelbeschleunigung	100.000 rad/s ²			
Motorkonstante	3,08 Nm/A		4,12 Nm/A	
Spannungskonstante Phase-Phase	215,2 mVmin		289,7 mVmin	
Elektrische Zeitkonstante	39,6 ms		38,8 ms	
Thermische Zeitkonstante	70 min		80 min	
Thermischer Widerstand	0,31 K/W		0,3 K/W	
Polpaarzahl	5			
Wicklungswiderstand Phase-Phase	0,285 Ohm		0,358 Ohm	
Wicklungsinduktivität Phase-Phase	12,3 mH		13,8 mH	
Wicklung Längsinduktivität Ld (Phase)	5,65 mH		6,95 mH	
Wicklung Querinduktivität Lq (Phase)	6,15 mH		6,9 mH	
Gesamtabtriebsträgheitsmoment	110 kgcm ²	160 kgcm ²	145 kgcm ²	195 kgcm ²
Zulässige axiale Wellenbelastung	500 N		520 N	
Zulässige radiale Wellenbelastung	2.530 N		2.620 N	

1) Bei 3-phasiger Netzspeisung des Antriebsreglers ist eine Spannung bis 3x 480 VAC +10% zulässig.

2) Bei Verwendung des Radialwellendichtrings ist eine Reduktion (Derating) des Nenn Drehmoments von 10% zu beachten.

3) Innere Stillstandsrehmomentkonstante

Datenblatt

Technische Daten Bremse - EMMT-AS-190

Flanschgröße Motoren [mm]	190	
Baulänge	Mittel [M]	Lang [L]
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]	Hochvolt, drehmomentoptimiert [HT]
Betriebsspannung DC Bremse	24 V	
Stromaufnahme Bremse	2,08 A	
Leistungsaufnahme Bremse	50 W	
Haltemoment Bremse	115 Nm	
Trennzeit Bremse	190 ms	
Schließzeit Bremse	65 ms	
Ansprechverzug DC Bremse	12 ms	
Massenträgheitsmoment Bremse	50 kgcm ²	
Max. Reibarbeit je Bremsvorgang	62.000 J	
Anzahl Notstopps pro Stunde	1	
Gesamte Reibarbeit Bremse	13.000 kJ	

Datenblatt

Betriebs- und Umweltbedingungen - EMMT-EC-40/EMMT-AS-40

Flanschgröße Motoren [mm]	40			
Motorart	AC-Synchron [AS]		EC Motor [EC]	
Baulänge	Kurz [S]	Mittel [M]	Kurz [S]	Mittel [M]
Entspricht Norm	IEC 60034			
Motorbauform n. EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3			
Schutzart	IP40			
Hinweis zur Schutzart	IP40 für Motorwelle ohne Radialwellendichtring IP65 für Motorwelle mit Radialwellendichtring IP67 für Motorgehäuse inklusive Anschlusstechnik		IP40 für Motorwelle ohne Radialwellendichtring IP65 für Motorgehäuse inklusive Anschlusstechnik IP65 für Motorwelle mit Radialwellendichtring	
Umgebungstemperatur	-40 ... 40°C			
Hinweis zur Umgebungstemperatur ¹⁾	bis 80°C mit Derating -2%/°C	bis 80°C mit Derating von -2,25% pro Grad Celsius	bis 80°C mit Derating von -1,5% pro Grad Celsius	
Lagertemperatur	-40 ... 70°C			
Max. Wicklungstemperatur	155°C			
Temperaturüberwachung	Digitale Motortemperaturübertragung per EnDat 2.2		Dig. Motortemp. per BiSS-C	
Bemessungsklasse nach EN 60034-1	S1			
Wärmeklasse nach EN 60034-1	F			
Relative Luftfeuchtigkeit	0 - 90%			
Rundlaufgenauigkeit, Koaxialität, Planlauf nach DIN SPEC 42955	N			
Wuchtgüte	G 2,5			
Verschmutzungsgrad	2			
Max. Aufstellhöhe	4.000 m			
Hinweis zur max. Aufstellhöhe	ab 1.000 m nur mit Derating von -1,0% pro 100 m			
Lebensdauer Lager bei Nennbedingungen	20.000 h			
Schaltspiele Haltebremse	10 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)			
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung) ²⁾	nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-Niederspannungs-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie		nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie	
UKCA-Zeichen (siehe Konformitätserklärung) ³⁾	nach UK Vorschriften für EMV nach UK RoHS Vorschriften nach UK Vorschriften für elektrische Betriebsmittel			
Zulassung	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)			
Zertifikat ausstellende Stelle	UL E342973			
Schwingfestigkeit	Transporteinsatzprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-4 und EN 60068-2-6			
Schockfestigkeit	Schockprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-5 und EN 60068-2-27			
LABS-Konformität	VDMA24364-Zone III			
Werkstoff-Hinweis	RoHS konform			

1) Ohne Reibarbeit

2) Weitere Informationen www.festo.com/catalogue/emmt → Downloads.3) Weitere Informationen www.festo.com/catalogue/emmt → Downloads.

Datenblatt

Betriebs- und Umweltbedingungen - EMMT-AS-60, 80							
Flanschgröße Motoren [mm]	60			80			
Baulänge	Kurz [S]	Mittel [M]	Lang [L]	Kurz [S]	Mittel [M]	Lang [L]	Sehr lang [H]
Entspricht Norm	IEC 60034						
Motorbauform n. EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3						
Schutzart	IP40						
Hinweis zur Schutzart	IP40 für Motorwelle ohne Radialwellendichtring IP65 für Motorwelle mit Radialwellendichtring IP67 für Motorgehäuse inklusive Anschlusstechnik						
Umgebungstemperatur	-40 ... 40°C						
Hinweis zur Umgebungstemperatur ¹⁾	bis 80°C mit Derating von -1,5% pro Grad Celsius						
Lagertemperatur	-40 ... 70°C						
Max. Wicklungstemperatur	155°C						
Temperaturüberwachung	Digitale Motortemperaturübertragung per EnDat 2.2						
Bemessungsklasse nach EN 60034-1	S1						
Wärmeklasse nach EN 60034-1	F						
Relative Luftfeuchtigkeit	0 - 90%						
Rundlaufgenauigkeit, Koaxialität, Planlauf nach DIN SPEC 42955	N						
Wuchtgüte	G 2,5						
Verschmutzungsgrad	2						
Max. Aufstellhöhe	4.000 m						
Hinweis zur max. Aufstellhöhe	ab 1.000 m nur mit Derating von -1,0% pro 100 m						
Lebensdauer Lager bei Nennbedingungen	20.000 h						
Schaltspiele Haltebremse	10 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)						
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung) ²⁾	nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-Niederspannungs-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie						
UKCA-Zeichen (siehe Konformitätserklärung) ³⁾	nach UK Vorschriften für EMV nach UK RoHS Vorschriften nach UK Vorschriften für elektrische Betriebsmittel						
Zulassung	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)						
Zertifikat ausstellende Stelle	UL E342973						
Energieeffizienz	–				ENEFF (CN) / Class 2		
Schwingfestigkeit	Transporteinsatzprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-4 und EN 60068-2-6						
Schockfestigkeit	Schockprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-5 und EN 60068-2-27						
LABS-Konformität	VDMA24364-Zone III						
Werkstoff-Hinweis	RoHS konform						

1) Ohne Reibarbeit

2) Weitere Informationen www.festo.com/catalogue/emmt → Downloads.3) Weitere Informationen www.festo.com/catalogue/emmt → Downloads.

Datenblatt

Betriebs- und Umweltbedingungen - EMMT-AS-100								
Flanschgröße Motoren [mm]	100							
Baulänge	Kurz [S]		Mittel [M]		Lang [L]		Sehr lang [H]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Entspricht Norm	IEC 60034							
Motorbauform n. EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3							
Schutzart	IP40							
Hinweis zur Schutzart	IP40 für Motorwelle ohne Radialwellendichtring IP65 für Motorwelle mit Radialwellendichtring IP67 für Motorgehäuse inklusive Anschlusstechnik							
Umgebungstemperatur	-40 ... 40°C							
Hinweis zur Umgebungstemperatur ¹⁾	bis 80°C mit Derating von -1,5% pro Grad Celsius				bis 80°C mit Derating von -1,75% pro Grad Celsius	bis 80°C mit Derating von -2,25% pro Grad Celsius	bis 80°C mit Derating von -1,75% pro Grad Celsius	bis 80°C mit Derating von -2,25% pro Grad Celsius
Lagertemperatur	-40 ... 70°C							
Max. Wicklungstemperatur	155°C							
Temperaturüberwachung	Digitale Motortemperaturübertragung per EnDat 2.2							
Bemessungsklasse nach EN 60034-1	S1							
Wärmeklasse nach EN 60034-1	F							
Relative Luftfeuchtigkeit	0 - 90%							
Rundlaufgenauigkeit, Koaxialität, Planlauf nach DIN SPEC 42955	N							
Wuchtgüte	G 2,5							
Verschmutzungsgrad	2							
Max. Aufstellhöhe	4.000 m							
Hinweis zur max. Aufstellhöhe	ab 1.000 m nur mit Derating von -1,0% pro 100 m							
Lebensdauer Lager bei Nennbedingungen	20.000 h							
Schaltspiele Haltebremse	–	10 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)	–	10 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)	–	10 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)	–	10 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung) ²⁾	nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-Niederspannungs-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie							
UKCA-Zeichen (siehe Konformitätserklärung) ³⁾	nach UK Vorschriften für EMV nach UK RoHS Vorschriften nach UK Vorschriften für elektrische Betriebsmittel							
Zulassung	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)							
Zertifikat ausstellende Stelle ⁴⁾	UL E342973							
Energieeffizienz	ENEFF (CN) / Class 2							
Schwingfestigkeit	Transporteinsatzprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-4 und EN 60068-2-6							
Schockfestigkeit	Schockprüfung mit Schärfegrad 2 nach FN 942017-5 und EN 60068-2-27							
LABS-Konformität	VDMA24364-Zone III							
Werkstoff-Hinweis	RoHS konform							

1) Ohne Reibarbeit

2) Weitere Informationen www.festo.com/catalogue/emmt → Downloads.3) Weitere Informationen www.festo.com/catalogue/emmt → Downloads.

4) TÜV 968/FSP 2317.00/21: gilt nur für Variante mit Safety Encoder absolut, Multiturn.

Datenblatt

Betriebs- und Umweltbedingungen - EMMT-AS-150, 190

Flanschgröße Motoren [mm]	150				190			
Baulänge	Mittel [M]		Lang [L]		Mittel [M]		Lang [L]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Entspricht Norm	IEC 60034							
Motorbauform n. EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3							
Schutzart	IP21							
Hinweis zur Schutzart	IP21 für Motorwelle ohne Radialwellendichtring IP65 für Motorwelle mit Radialwellendichtring IP67 für Motorgehäuse inklusive Anschlusstechnik							
Umgebungstemperatur	-15 ... 40°C							
Hinweis zur Umgebungstemperatur ¹⁾	bis 80°C mit Derating von -1,5% pro Grad Celsius							
Lagertemperatur	-20 ... 70°C							
Max. Wicklungstemperatur	155°C							
Temperaturüberwachung	Digitale Motortemperaturübertragung per EnDat 2.2							
Bemessungsklasse nach EN 60034-1	S1							
Wärmeklasse nach EN 60034-1	F							
Relative Luftfeuchtigkeit	0 - 90%							
Rundlaufgenauigkeit, Koaxialität, Planlauf nach DIN SPEC 42955	N							
Wuchtgüte	G 2,5							
Verschmutzungsgrad	2							
Max. Aufstellhöhe	4.000 m							
Hinweis zur max. Aufstellhöhe	ab 1.000 m nur mit Derating von -1,0% pro 100 m							
Lebensdauer Lager bei Nennbedingungen	20.000 h							
Schaltspiele Haltebremse	–	5 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)	–	5 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)	–	5 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)	–	5 Mio. Leerbetätigungen (ohne Reibarbeit!)
CE-Zeichen (siehe Konformitätserklärung) ²⁾	nach EU-EMV-Richtlinie nach EU-Niederspannungs-Richtlinie nach EU-RoHS-Richtlinie							
UKCA-Zeichen (siehe Konformitätserklärung) ³⁾	nach UK Vorschriften für EMV nach UK RoHS Vorschriften nach UK Vorschriften für elektrische Betriebsmittel							
Zulassung	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)							
Zertifikat ausstellende Stelle ⁴⁾	TÜV 968/FSP 2317.01/25, UL E342973							
Energieeffizienz	ENEFF (CN) / Class 1							
Schwingfestigkeit	gemäß EN 60068-2-6							
Schockfestigkeit	gemäß EN 60068-2-29, 15 g/11 ms nach EN 60068-2-27							
LABS-Konformität	VDMA24364-Zone III							
Werkstoff-Hinweis	RoHS konform							

1) Ohne Reibarbeit

2) Weitere Informationen www.festo.com/catalogue/emmt → Downloads.3) Weitere Informationen www.festo.com/catalogue/emmt → Downloads.

4) TÜV 968/FSP 2317.00/21: gilt nur für Variante mit Safety Encoder absolut, Multiturn.

Gewichte - EMMT-EC-40, EMMT-AS-40, EMMT-AS-60

Flanschgröße Motoren [mm]	40				60					
Baulänge	Kurz [S]		Mittel [M]		Kurz [S]		Mittel [M]		Lang [L]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Produktgewicht	500 g	600 g	700 g	800 g	1.180 g	1.500 g	1.530 g	1.850 g	1.910 g	2.230 g

Datenblatt

Gewichte - EMMT-AS-80

Flanschgröße Motoren [mm]	80							
Baulänge	Kurz [S]		Mittel [M]		Lang [L]		Sehr lang [H]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Produktgewicht	2.020 g	2.720 g	2.640 g	3.360 g	3.290 g	4.120 g	3.910 g	4.750 g

Gewichte - EMMT-AS-100

Flanschgröße Motoren [mm]	100							
Baulänge	Kurz [S]		Mittel [M]		Lang [L]		Sehr lang [H]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Produktgewicht	5.500 g	6.700 g	7.100 g	8.200 g	8.700 g	10.100 g	11.900 g	13.300 g

Gewichte - EMMT-AS-150, 190

Flanschgröße Motoren [mm]	150				190			
Baulänge	Mittel [M]		Lang [L]		Mittel [M]		Lang [L]	
Bremse	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]	Ohne []	Mit Bremse [B]
Produktgewicht	18.700 g	22.200 g	25.400 g	29.700 g	42.200 g	50.600 g	53.000 g	61.500 g

Technische Daten Encoder Single turn

Flanschgröße Motoren [mm]	40		60	80	100	150	190
Wicklung	Schutzkleinspannung, Standard [ES]	Niedervolt, Standard [LS]			Hochvolt, Standard [HS]	Hochvolt, drehzahloptimiert [HV]	Hochvolt, drehmomentoptimiert [HT]
Rotorlagegeber	Encoder absolut single turn						
Rotorlagegeber Betriebsspannung DC	5 V						
Rotorlagegeber Betriebsspannungsbereich DC	4,5 ... 5,5 V	3,6 ... 14 V					
Rotorlagegeber Schnittstelle	BiSS-C	EnDat 22					
Rotorlagegeber Positionswerte pro Umdrehung	65.536	524.288	262.144		524.288		
Rotorlagegeber Messprinzip	magnetisch	induktiv					
Rotorlagegeber Auflösung	16 bit	19 bit	18 bit		19 bit		
Rotorlagegeber absolut erfassbare Umdrehungen	1						
Rotorlagegeber Systemgenauigkeit Winkelmessung	-1.800 ... 1.800 arcsec	-120 ... 120 arcsec			-65 ... 65 arcsec		

Datenblatt

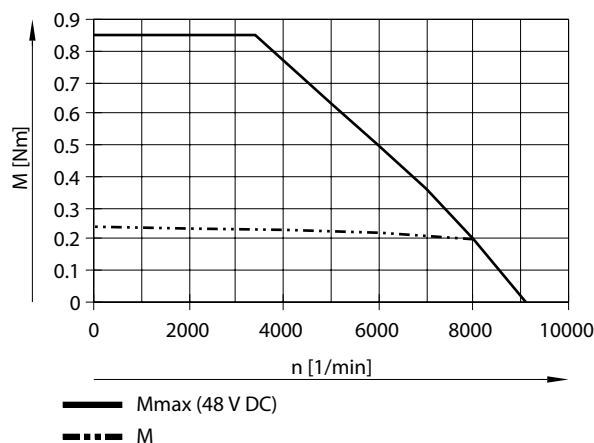
Technische Daten Encoder Multi turn							
Flanschgröße Motoren [mm]	40		60	80	100	150	190
Wicklung	Schutzkleinspannung, Standard [ES]	Niedervolt, Standard [LS]	Hochvolt, Standard [HS]	Niedervolt, Standard [LS]	Hochvolt, Standard [HS]	Hochvolt, drehzahloptimiert [HV]	Hochvolt, drehmomentoptimiert [HT]
Rotorlagegeber	Encoder absolut multi turn						
Rotorlagegeber Betriebsspannung DC	5 V						
Rotorlagegeber Betriebsspannungsbereich DC	4,5 ... 5,5 V	3,6 ... 14 V					
Rotorlagegeber Schnittstelle	BiSS-C	EnDat 22					
Rotorlagegeber Positionswerte pro Umdrehung	131.072	524.288					
Rotorlagegeber Messprinzip	magnetisch	induktiv					
Rotorlagegeber Auflösung	17 bit	19 bit					
Rotorlagegeber absolut erfassbare Umdrehungen	4.096						
Rotorlagegeber Systemgenauigkeit Winkelmessung	-320 ... 320 arcsec	-120 ... 120 arcsec			-65 ... 65 arcsec		

Technische Daten Encoder Safety Multi turn							
Flanschgröße Motoren [mm]	60		80		100	150	190
Wicklung	Hochvolt, Standard [HS]	Niedervolt, Standard [LS]	Hochvolt, Standard [HS]	Niedervolt, Standard [LS]	Hochvolt, Standard [HS]		Hochvolt, drehmomentoptimiert [HT]
Rotorlagegeber	Safety Encoder absolut multi turn						
Rotorlagegeber Betriebsspannung DC	5 V						
Rotorlagegeber Betriebsspannungsbereich DC	3,6 ... 14 V						
Rotorlagegeber Schnittstelle	EnDat 22						
Rotorlagegeber Positionswerte pro Umdrehung	524.288						
Rotorlagegeber Messprinzip	induktiv						
Rotorlagegeber Auflösung	19 bit						
Rotorlagegeber absolut erfassbare Umdrehungen	4.096						
Rotorlagegeber Systemgenauigkeit Winkelmessung	-120 ... 120 arcsec				-65 ... 65 arcsec		

Sicherheitstechnische Kennwerte – Safety Encoder					
Flanschgröße Motoren [mm]	60	80	100	150	190
maximaler SIL	Sicherheits-Integritätslevel 3, siehe Anwenderdokumentation				
maximaler PL und Kategorie	Performance Level e, Kategorie 3, siehe Anwenderdokumentation				
Sicherheits-Teilfunktionen bis SIL2	Sichere Erfassung und Übertragung von Single-Turn-Positionsdaten				
Sicherheits-Teilfunktionen bis SIL3	Sichere Erfassung und Übertragung von Single-Turn-Positionsdaten, nur mit Zusatzsoftwarefunktion im Antriebsregler				
Sicherheits-Teilfunktion bis PL d, Kat. 3	Sichere Erfassung und Übertragung von Single-Turn-Positionsdaten				
Sicherheits-Teilfunktion bis PL e, Kat. 3	Sichere Erfassung und Übertragung von Single-Turn-Positionsdaten, nur mit Zusatzsoftwarefunktion im Antriebsregler				
PFHd, Teilkomponente	15 x 10E-9, Encoder				
Gebrauchsdauer Tm, Teilkomponente	20 Jahre, Rotorlagegeber				

Datenblatt

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-EC-40, kurz, Schutzkleinspannung, ohne/mit Bremse



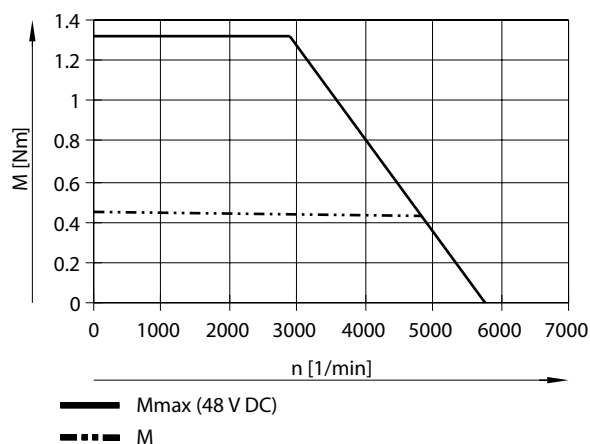
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

M_{max} = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-EC-40, mittel, Schutzkleinspannung, ohne/mit Bremse



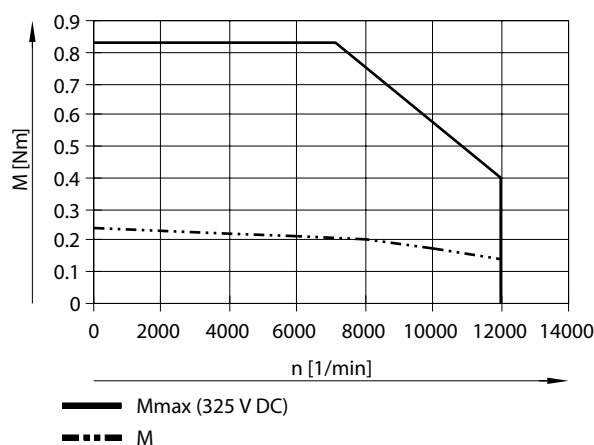
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

M_{max} = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-40, kurz, Niedervolt, ohne/mit Bremse



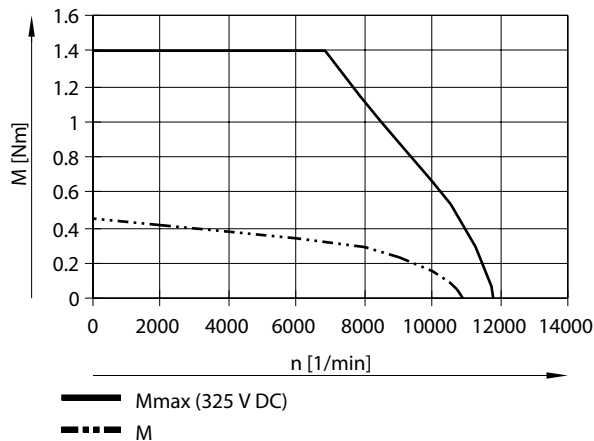
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

M_{max} = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Datenblatt

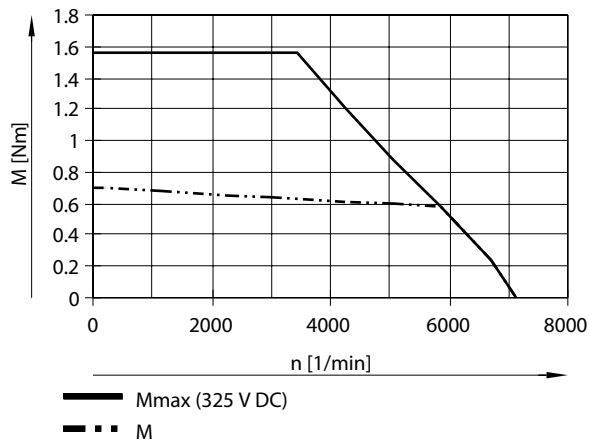
Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-40, mittel, Niedervolt, ohne/mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

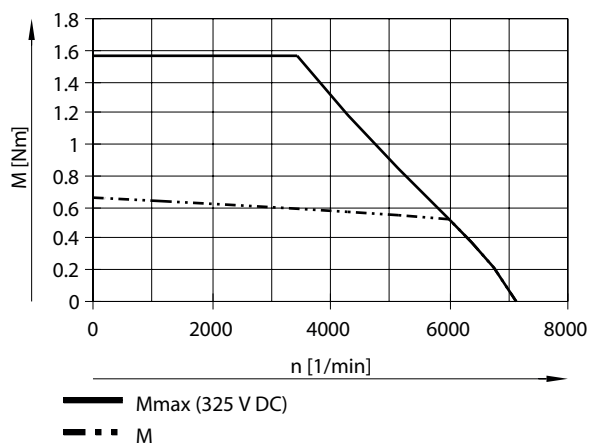
Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, kurz, Niedervolt, ohne Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, kurz, Niedervolt, mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

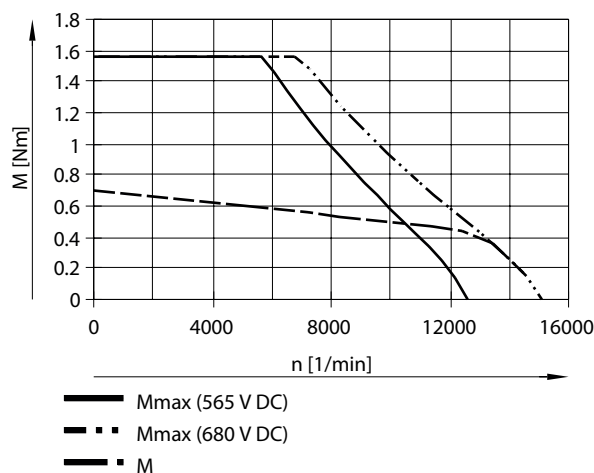
Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Datenblatt

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, kurz, Hochvolt, ohne Bremse



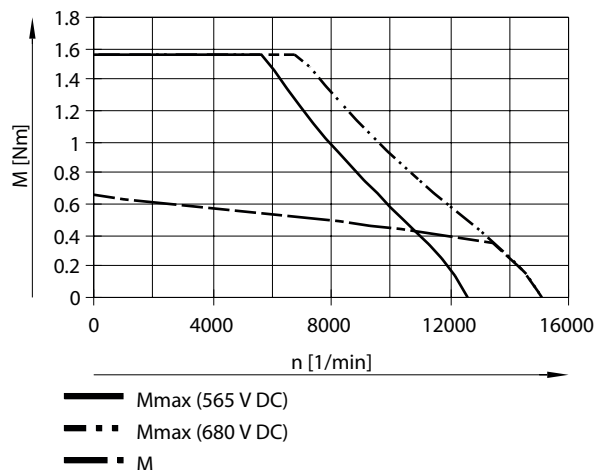
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, kurz, Hochvolt, mit Bremse



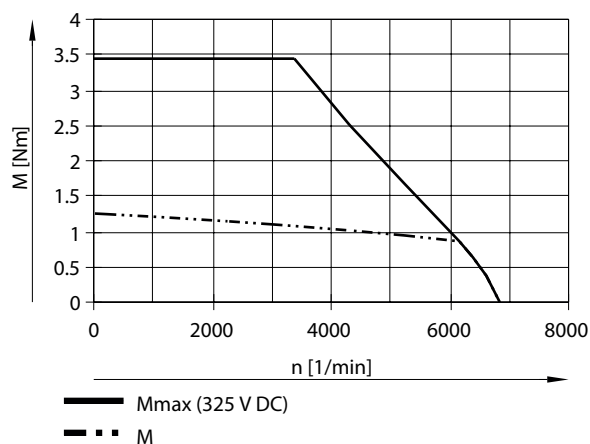
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, mittel, Niedervolt, ohne Bremse



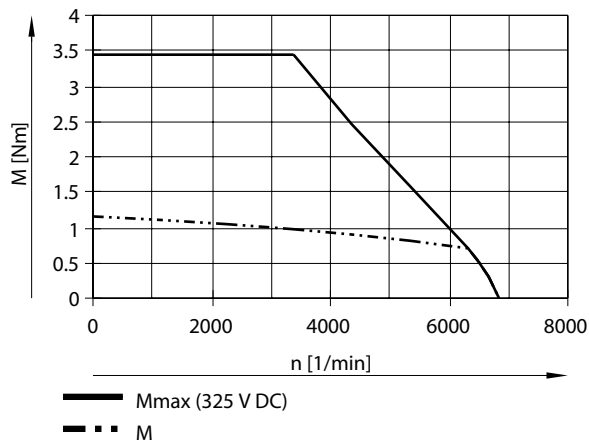
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Datenblatt

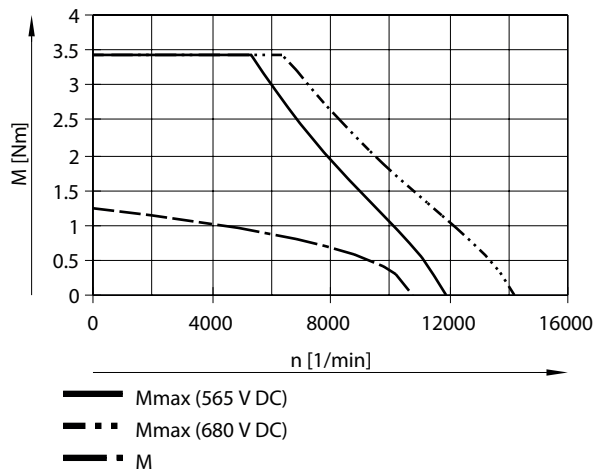
Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, mittel, Niedervolt, mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

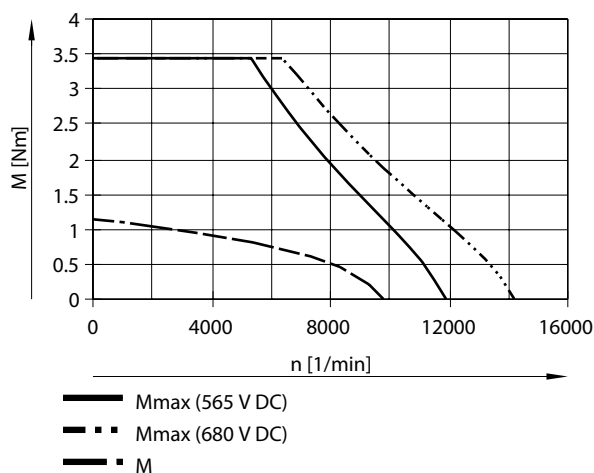
Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, mittel, Hochvolt, ohne Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, mittel, Hochvolt, mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

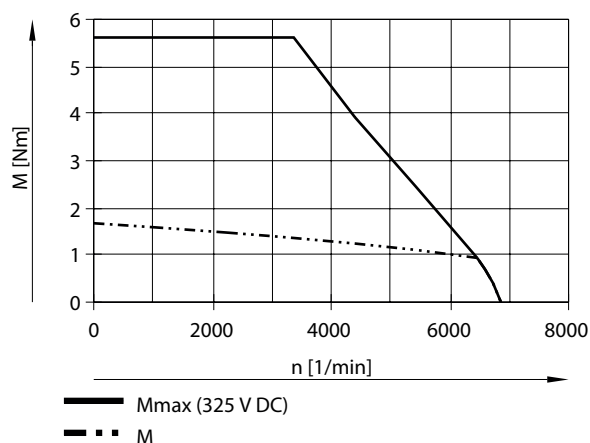
Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Datenblatt

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, lang, Niedervolt, ohne Bremse



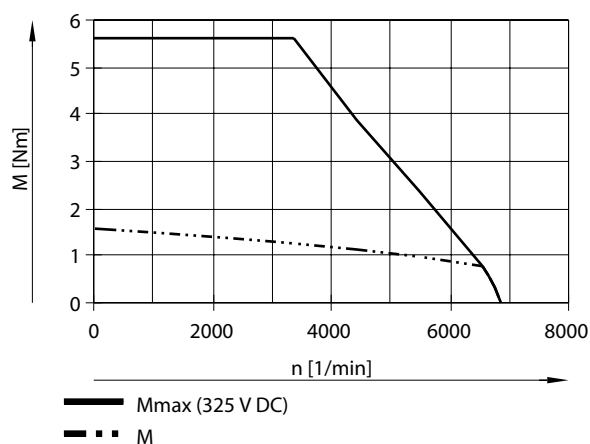
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, lang, Niedervolt, mit Bremse



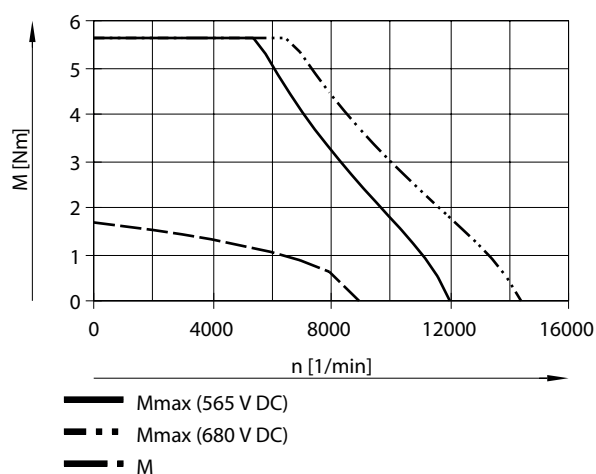
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, lang, Hochvolt, ohne Bremse



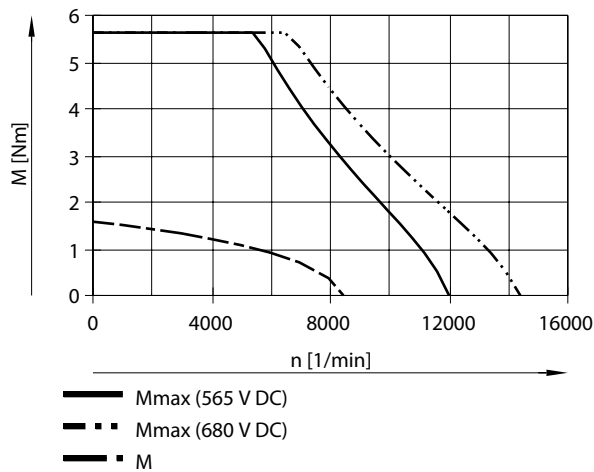
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Datenblatt

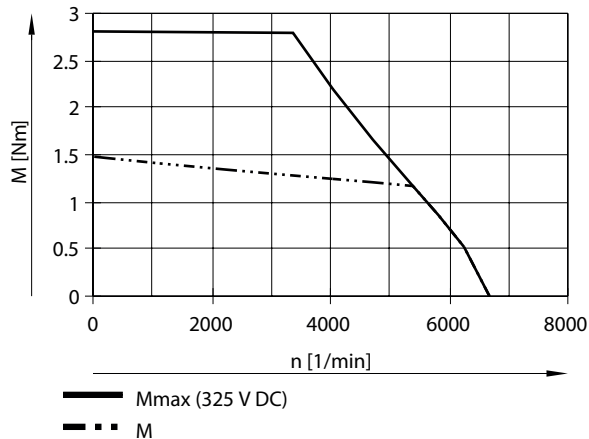
Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-60, lang, Hochvolt, mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

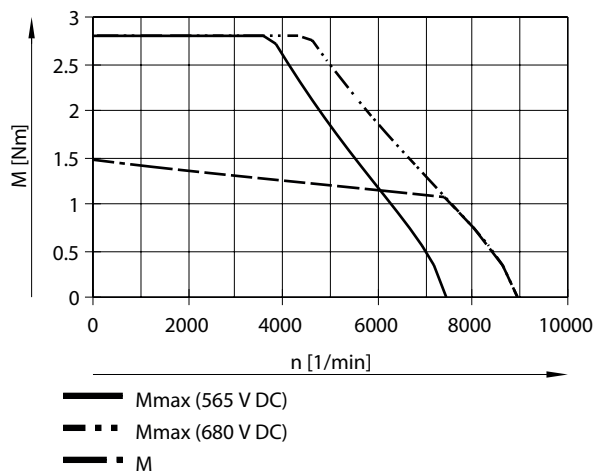
Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-80, kurz, Niedervolt, ohne/mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-80, kurz, Hochvolt, ohne/mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

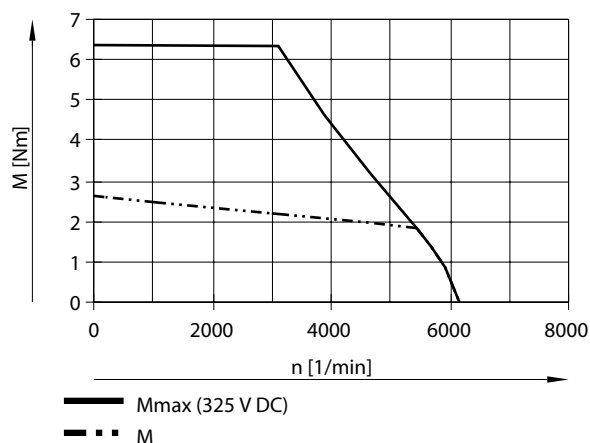
Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Datenblatt

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-80, mittel, Niedervolt, ohne/mit Bremse



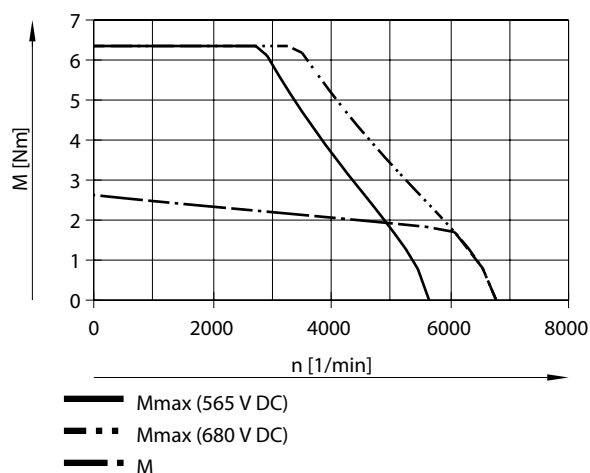
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-80, mittel, Hochvolt, ohne/mit Bremse



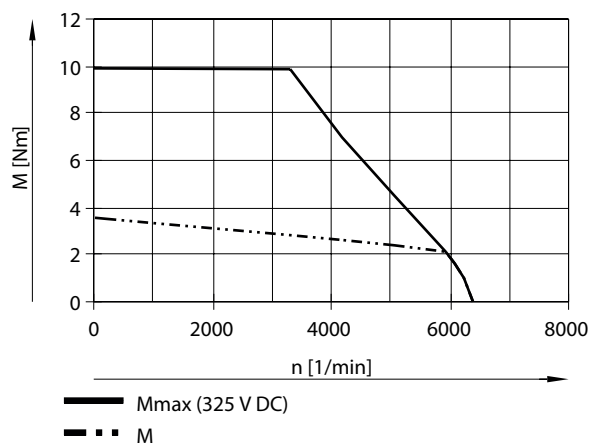
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-80, lang, Niedervolt, ohne/mit Bremse



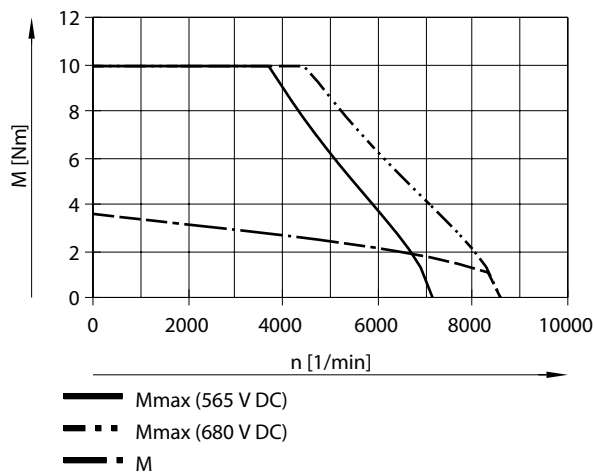
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

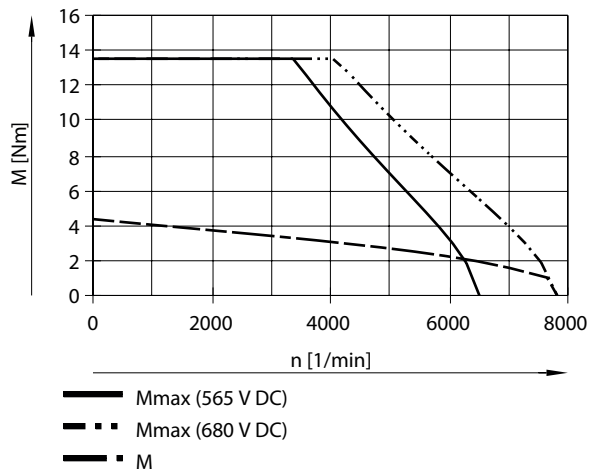
$M_{\max}$ = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

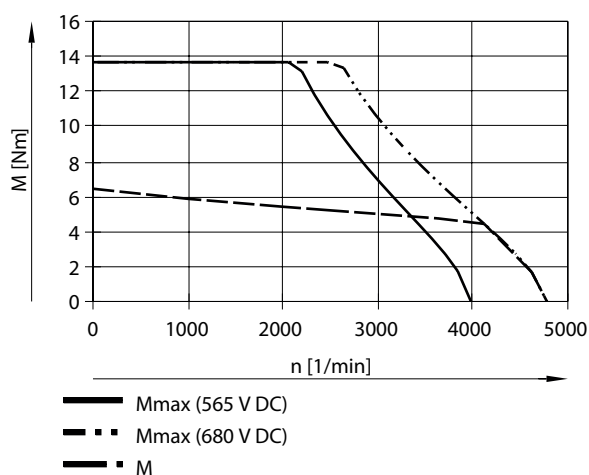
Datenblatt

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-80, lang, Hochvolt, ohne/mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.
 Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.
 Mmax = Spitzendrehmoment
 M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-80, sehr lang, Hochvolt, ohne/mit Bremse

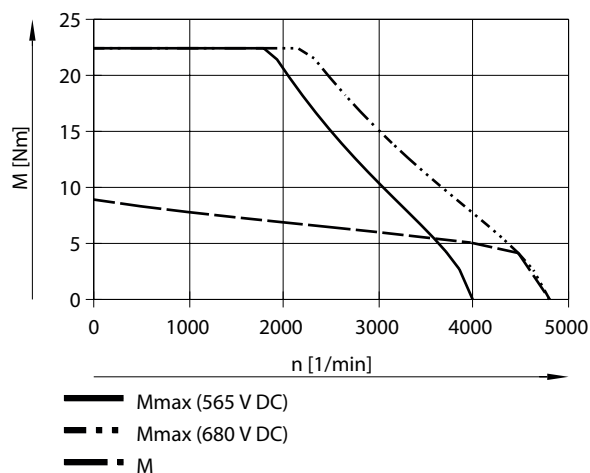
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.
 Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.
 Mmax = Spitzendrehmoment
 M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-100, kurz, Hochvolt, ohne/mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.
 Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.
 Mmax = Spitzendrehmoment
 M = Nenndrehmoment

Datenblatt

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-100, mittel, Hochvolt, ohne/mit Bremse



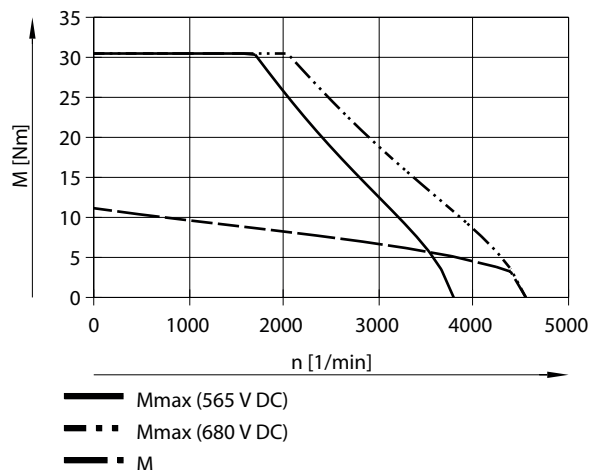
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-100, lang, Hochvolt, ohne Bremse



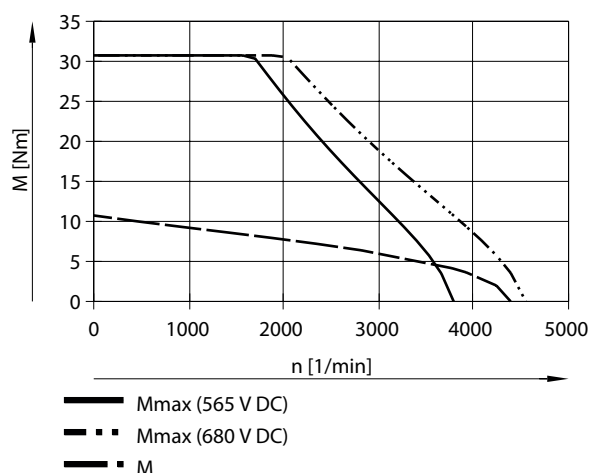
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-100, lang, Hochvolt, mit Bremse



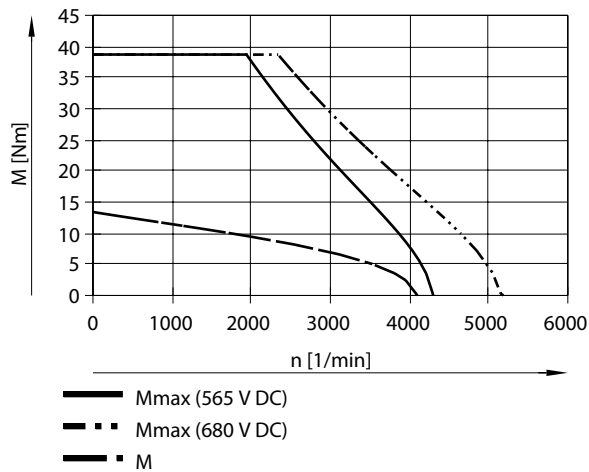
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Datenblatt

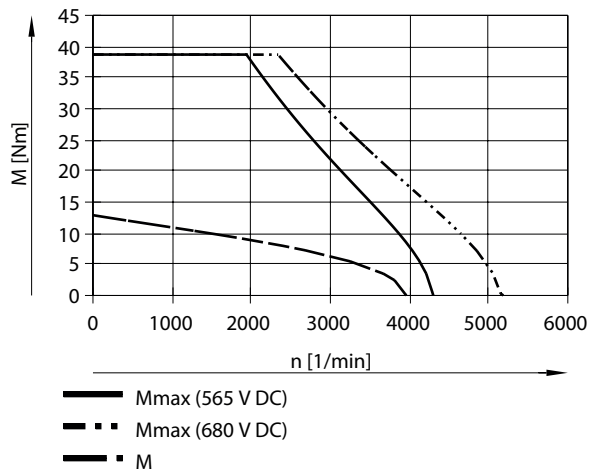
Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-100, sehr lang, Hochvolt, ohne Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

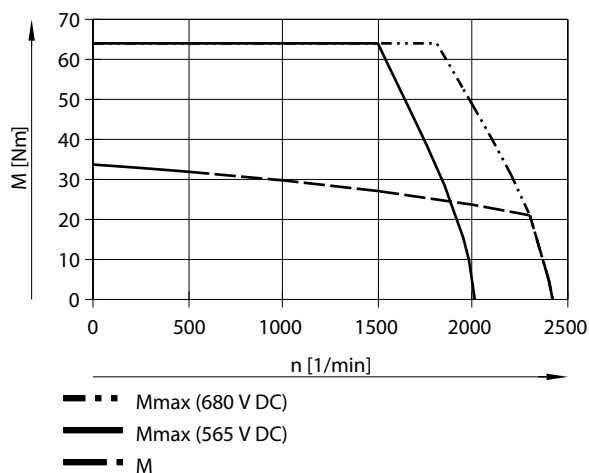
Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-100, sehr lang, Hochvolt, mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-150, mittel, Hochvolt, ohne/mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

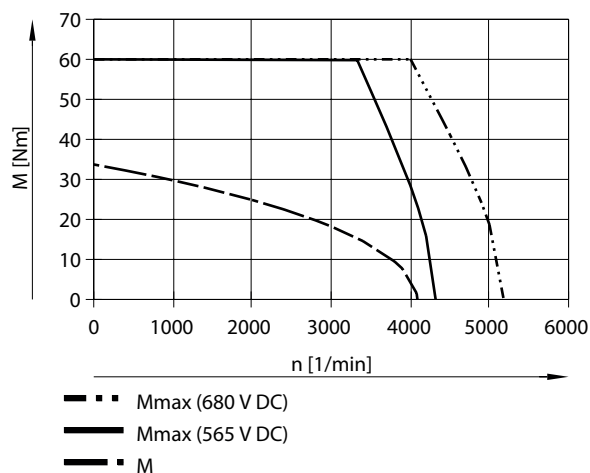
Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Datenblatt

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-150, mittel, Hochvolt drehzahloptimiert, ohne/mit Bremse



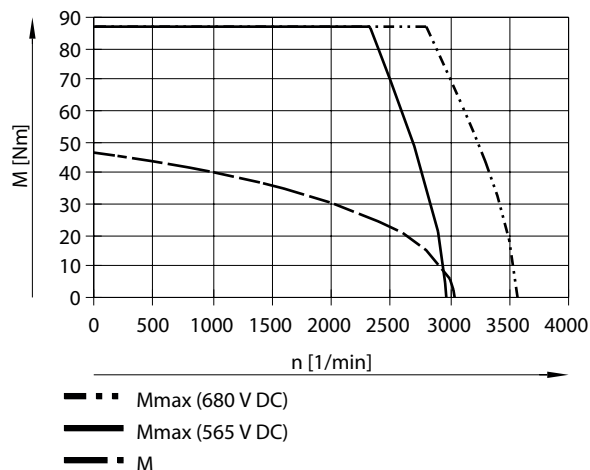
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-150, lang, Hochvolt, ohne/mit Bremse



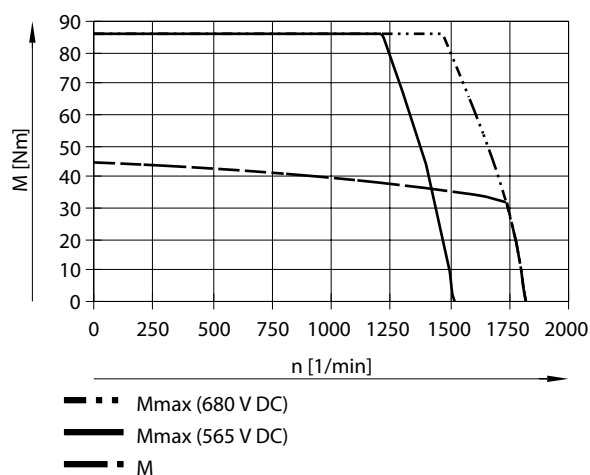
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-150, lang, Hochvolt drehmomentoptimiert, ohne/mit Bremse



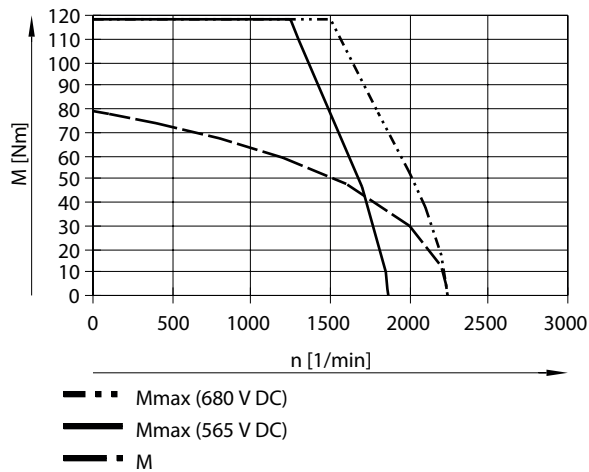
Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Datenblatt

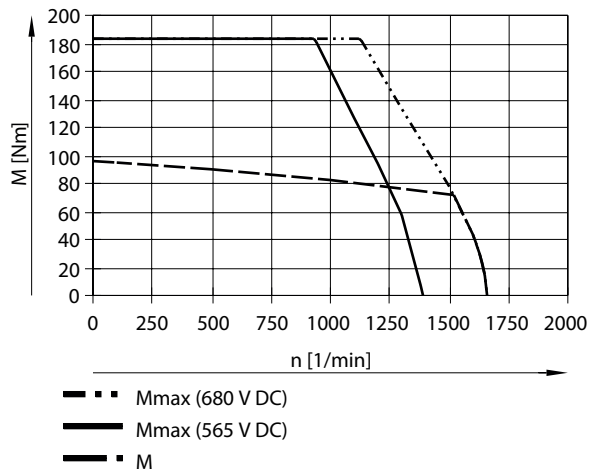
Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-190, mittel, Hochvolt, ohne/mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Drehmoment M in Abhängigkeit von Drehzahl n für EMMT-AS-190, lang, Hochvolt drehmomentoptimiert, ohne/mit Bremse

Motortypische Kennlinie bei Nennspannung und idealisiertem Motorcontroller.

Max. zulässige Drehzahlen von An- und Einbaukomponenten (wie Bremse, Encoder u.s.w.) beachten.

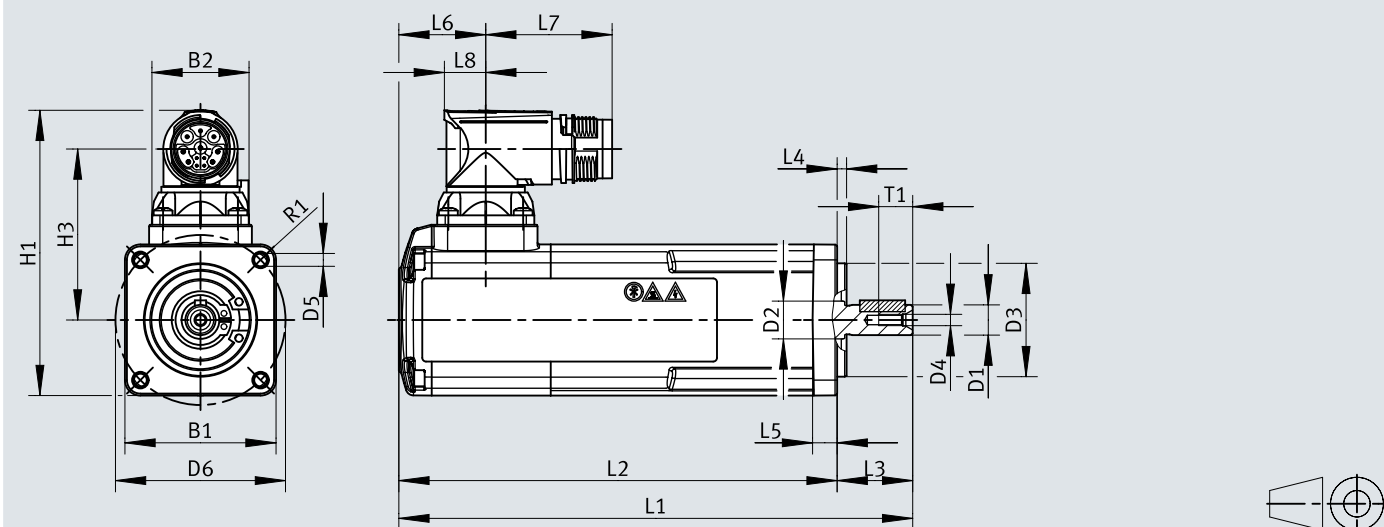
Mmax = Spitzendrehmoment

M = Nenndrehmoment

Abmessungen

Abmessungen – EMMT-EC-40

Download CAD-Daten www.festo.com



		B1	B2	D1 ø h6	D2 ø	D3 ø h7	D4	D5 ø
EMMT-EC-40	S	40	26	8	10	30	M3	3,4
	M							

		D6 ø ±0,3	H1	H3	L1		L2		L3
						B ¹⁾	±2	B ¹⁾ ±2	
EMMT-EC-40	S	45	75,4	45,1	116	139,1	96	119,1	20 _{+0,5/-0,7}
	M				136	159,1	116	139,1	

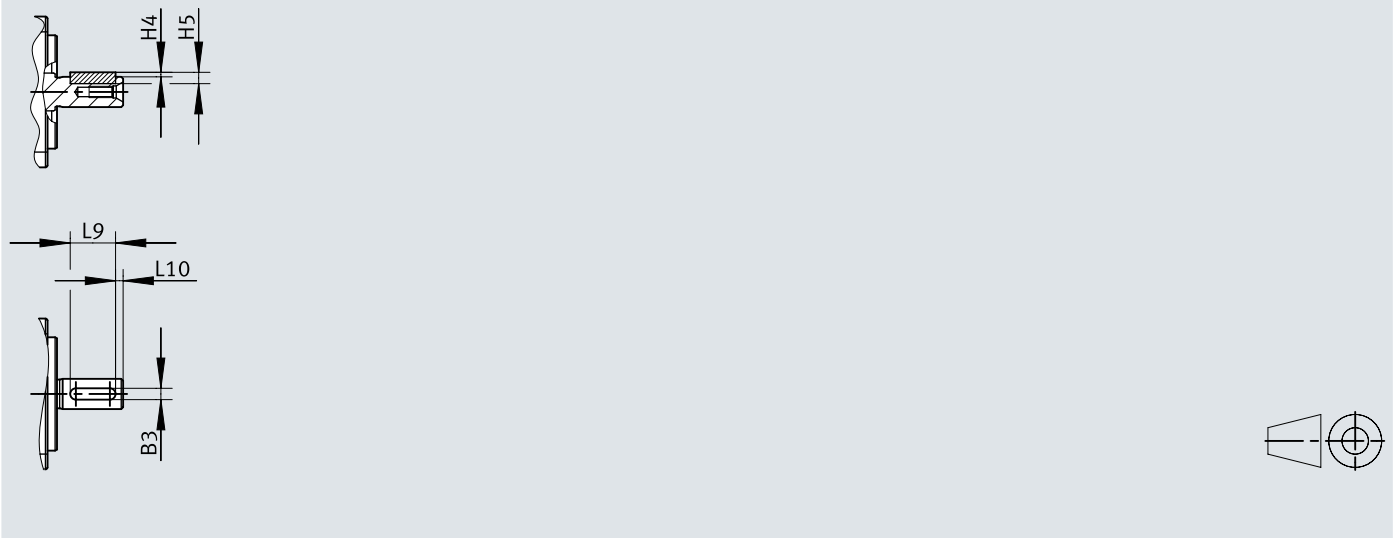
		L4	L5	L6		L7	L8	R1	T1
		±0,2	±0,3		B ¹⁾				
EMMT-EC-40	S	2,5	6,5	22,3	46,1	33,5	13	4	9
	M								

1) mit Bremse

Abmessungen

Abmessungen – Passfeder für EMMT-EC-40

Download CAD-Daten www.festo.com

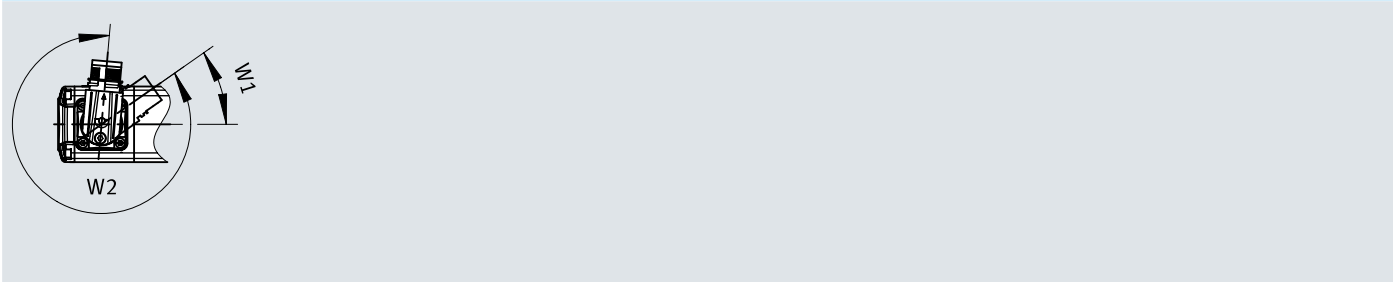


	B3	H4	H5	L9 -0,2	L10	1)
EMMT-EC-40-...-K	3	1,2	3	12	2	DIN 6885 A 3x3x12

1) Passfeder

Abmessungen

Abmessungen – Anschluss für EMMT-EC-40 Download CAD-Daten www.festo.com

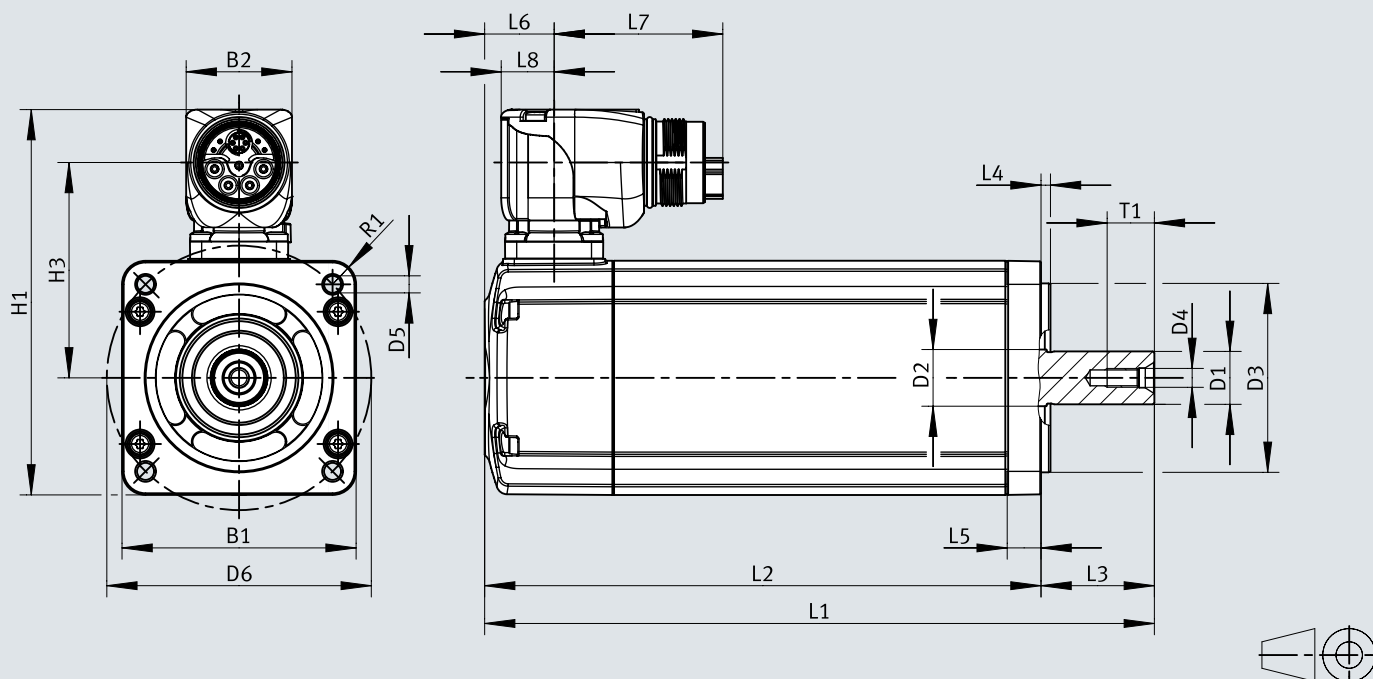


	W1	W2
EMMT-EC-...	-35°	310°

Abmessungen

Abmessungen – EMMT-AS-40, 60, 80, 100

Download CAD-Daten www.festo.com



[1] In Kombination mit Parallel- und Axialbausätzen (EAMM-U/EAMM-A) dürfen nur Motoren ohne Passfeder eingesetzt werden.

Abmessungen

		B1	B2	D1 ø h6	D2 ø	D3 ø h7	D4	D5 ø
EMMT-AS-40	S	40	28	8	10	30	M3	3,4
	M							
EMMT-AS-60	S	62	28	14	15	50	M5	4,3
	M							
	L							
EMMT-AS-80	S	82	28	19	20	70	M6	5,3
	M							
	L							
	H							
EMMT-AS-100	S	104	28	19	20	95	M6	9
	M							
	L							
	H							

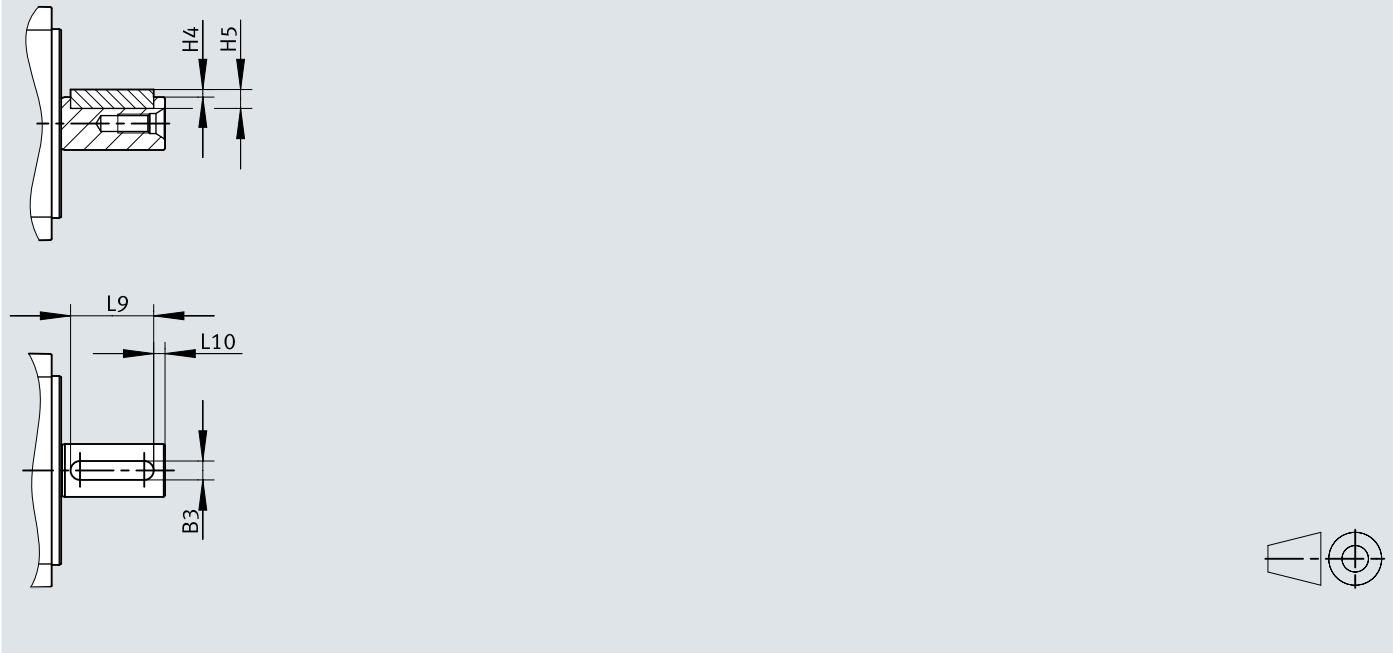
		D6 ø ±0,3	H1	H3	L1		L2		L3
						B ¹⁾	±2	B ¹⁾ ±2	
EMMT-AS-40	S	45	84,7	50,7	116	139,1	96	119,1	20 _{+0,5/-0,7}
	M				136	159,1	116	139,1	
EMMT-AS-60	S	70	102	57	144,5	177,3	114,5	147,3	30 _{+0,5/-0,2}
	M				164,5	197,3	134,5	167,3	
	L				184,5	217,3	154,5	187,3	
EMMT-AS-80	S	90	122	67	165,2	209,4	130,2	174,4	35 _{+0,4/-0,2}
	M				185,2	229,4	150,2	194,4	
	L				205,2	249,4	170,2	214,4	
	H				225,2	269,4	190,2	234,4	
EMMT-AS-100	S	115	144	78	227,5	271,7	187,5	231,7	40 _{+0,4/-0,2}
	M				257,5	301,7	217,5	261,7	
	L				287,5	330,7	247,5	290,7	
	H				344,5	388,7	304,5	348,7	

		L4	L5	L6		L7	L8	R1	T1
					B ¹⁾				
		±0,2	±0,3						
EMMT-AS-40	S	2,5	6,5	22,3	46,1	44,7	14	4	9
	M								
EMMT-AS-60	S	2,5	9	18,4		44,7	14	6	12,5
	M								
	L								
EMMT-AS-80	S	3	10	20,1		44,7	14	8	16
	M								
	L								
	H								
EMMT-AS-100	S	3	12	22,7		44,7	14	11	16
	M								
	L								
	H								

1) mit Bremse

Abmessungen

Abmessungen – Passfeder für EMMT-AS-40, 60, 80, 100

Download CAD-Daten www.festo.com

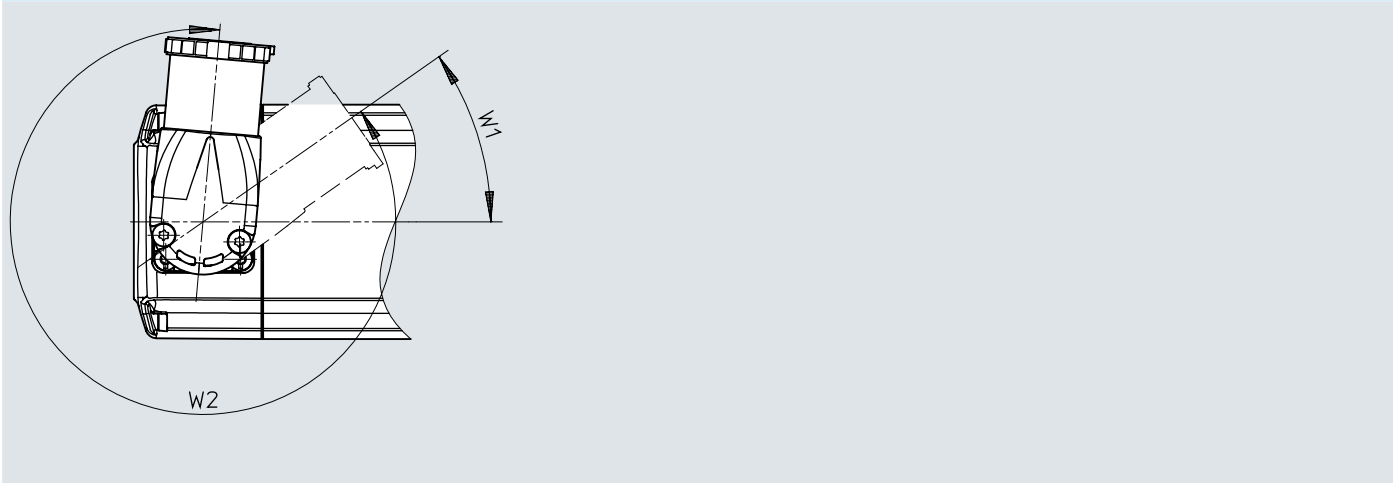
	B3	H4	H5	L9	L10	1)
EMMT-AS-40-...-K	3	1,2	3	12	2	DIN 6885 A 3x3x12
EMMT-AS-60-...-K	5	2	5	22	3	DIN 6885 A 5x5x22
EMMT-AS-80-...-K	6	2,5	6	22	3	DIN 6885 A 6x6x22
EMMT-AS-100-...-K	6	2,5	6	32	3	DIN 6885 A 6x6x32

1) Passfeder

Abmessungen

Abmessungen – Anschluss für EMMT-AS-60, 80, 100

Download CAD-Daten www.festo.com

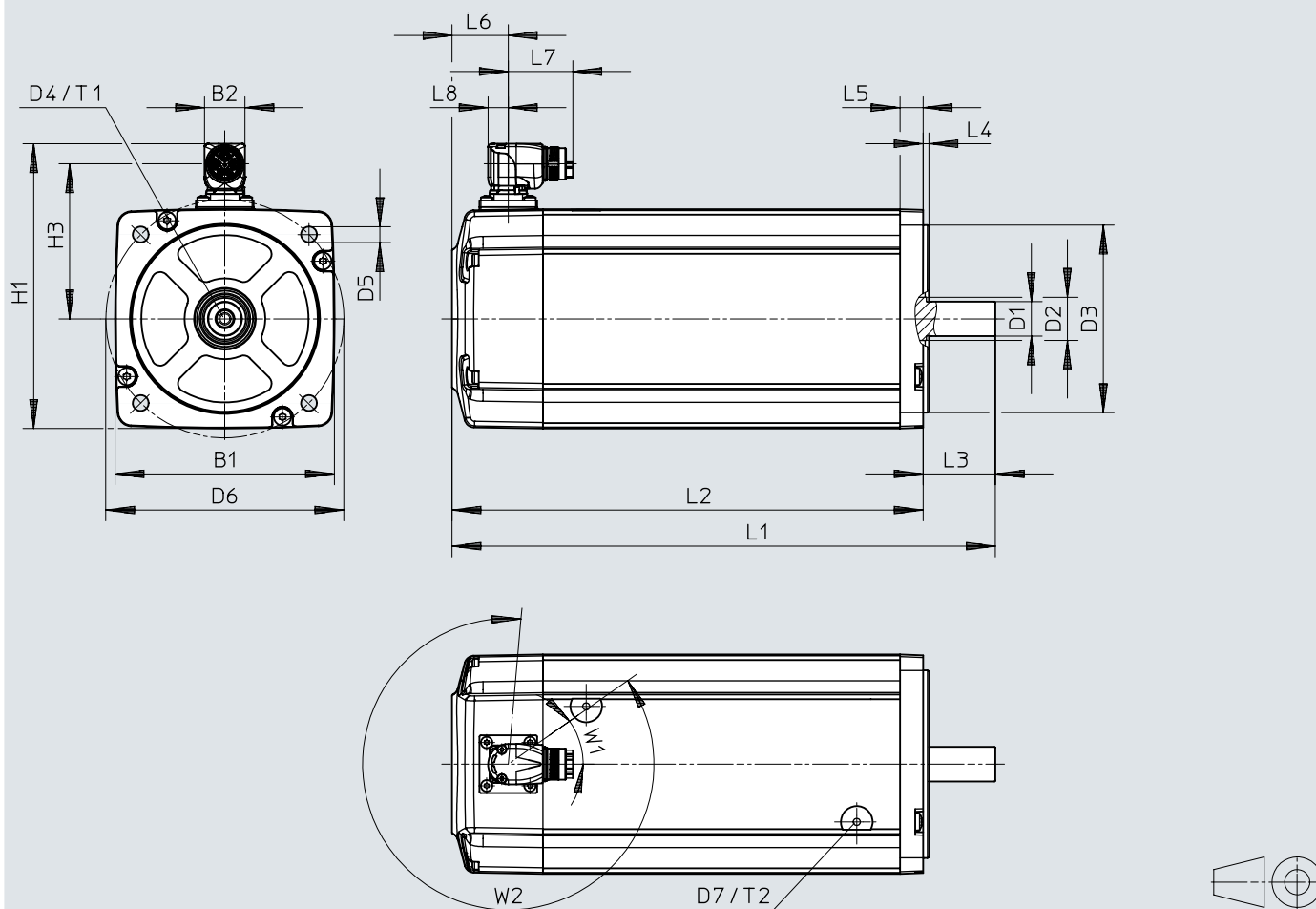


	W1	W2
EMMT-AS...	-35°	310°

Abmessungen

Abmessungen – EMMT-AS-150, 190

Download CAD-Daten www.festo.com



[1] In Kombination mit Parallel- und Axialbausätzen (EAMM-U/EAMM-A) dürfen nur Motoren ohne Passfeder eingesetzt werden.

Abmessungen

			B1	B2	D1 ø h6	D2 ø	D3 ø h7	D4	D5 ø	D6 ø ±0,3
EMMT-AS-150	M	HS	152	28	24	30	130	M8	11	165
	L	HT		42,8						
	M	HV								
	L	HS								
EMMT-AS-190	M	HS	190	42,8	32	40	180	M8	13,5	215
	L	HT								

			D7	H1	H3	L1		L2		L3	L4 ±0,2
							B ¹⁾	±2	B ¹⁾ ±2		
EMMT-AS-150	M	HS	M6	197,4	107,4	316,5	367,5	266,5	317,5	50	4
	L	HT				376,5	440,5	326,5	390,5		
	M	HV		219,8	117,8	316,5	367,5	266,5	317,5		
	L	HS				376,5	440,5	326,5	390,5		
EMMT-AS-190	M	HS	M8	258,3	137,3	414,5	477	356,5	419	58	5
	L	HT				474,5	537	416,5	479		

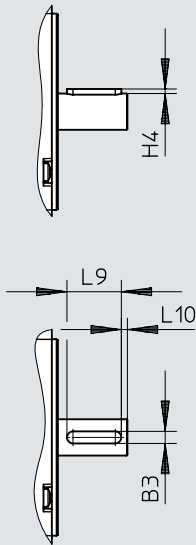
			L5	L6	L7	L8	T1	T2	W1	W2				
			±0,3											
EMMT-AS-150	M	HS	16	39	44,7	14	19	13	−35	310				
	L	HT			80,9	19,9								
	M	HV												
	L	HS												
EMMT-AS-190	M	HS	18	46	80,9	19,9	28	13	−35	310				
	L	HT												

1) mit Bremse

Abmessungen

Abmessungen – Passfeder für EMMT-AS-150, 190

Download CAD-Daten www.festo.com

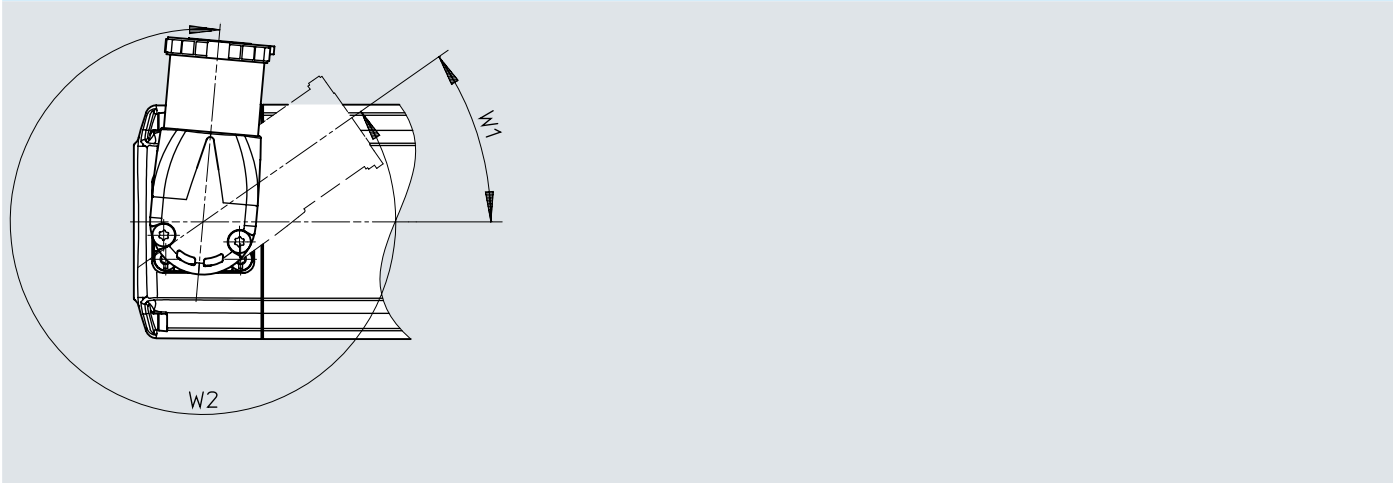


	B3 h9	H4	L9 -0,2	L10	1)
EMMT-AS-150-...-K	8	3	36	4	DIN 6885 A 8x7x36
EMMT-AS-190-...-K	10	3	45	4	DIN 6885 A 10x8x45

1) Passfeder

Abmessungen

Abmessungen – Anschluss für EMMT-AS-150, 190 Download CAD-Daten www.festo.com



	W1	W2
EMMT-AS...	-35°	310°

Bestellangaben

EMMT-EC-40, EMMT-AS-40					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Kurz	Schutzkleinspannung, Standard	Encoder absolut, multi turn, BISS-C	Ohne	8171401	EMMT-EC-40-S-ES-R1MC
			Mit Bremse	8171403	EMMT-EC-40-S-ES-R1MCB
		Encoder absolut, single turn, BISS-C	Ohne	8171400	EMMT-EC-40-S-ES-R1SC
			Mit Bremse	8171402	EMMT-EC-40-S-ES-R1SCB
	Niedervolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8171413	EMMT-AS-40-S-LS-R2M
			Mit Bremse	8171415	EMMT-AS-40-S-LS-R2MB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8171412	EMMT-AS-40-S-LS-R2S
			Mit Bremse	8171414	EMMT-AS-40-S-LS-R2SB
Mittel	Schutzkleinspannung, Standard	Encoder absolut, multi turn, BISS-C	Ohne	8171405	EMMT-EC-40-M-ES-R1MC
			Mit Bremse	8171407	EMMT-EC-40-M-ES-R1MCB
		Encoder absolut, single turn, BISS-C	Ohne	8171404	EMMT-EC-40-M-ES-R1SC
			Mit Bremse	8171406	EMMT-EC-40-M-ES-R1SCB
	Niedervolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8171417	EMMT-AS-40-M-LS-R2M
			Mit Bremse	8171419	EMMT-AS-40-M-LS-R2MB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8171416	EMMT-AS-40-M-LS-R2S
			Mit Bremse	8171418	EMMT-AS-40-M-LS-R2SB

EMMT-AS-60					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Kurz	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5242201	EMMT-AS-60-S-HS-RM
			Mit Bremse	5242203	EMMT-AS-60-S-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160632	EMMT-AS-60-S-HS-RMY
			Mit Bremse	8160633	EMMT-AS-60-S-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5242200	EMMT-AS-60-S-HS-RS
			Mit Bremse	5242202	EMMT-AS-60-S-HS-RSB
	Niedervolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5242197	EMMT-AS-60-S-LS-RM
			Mit Bremse	5242199	EMMT-AS-60-S-LS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160630	EMMT-AS-60-S-LS-RMY
			Mit Bremse	8160631	EMMT-AS-60-S-LS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5242196	EMMT-AS-60-S-LS-RS
			Mit Bremse	5242198	EMMT-AS-60-S-LS-RSB
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5242209	EMMT-AS-60-M-HS-RM
			Mit Bremse	5242211	EMMT-AS-60-M-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160636	EMMT-AS-60-M-HS-RMY
			Mit Bremse	8160637	EMMT-AS-60-M-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5242208	EMMT-AS-60-M-HS-RS
			Mit Bremse	5242210	EMMT-AS-60-M-HS-RSB
	Niedervolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5242205	EMMT-AS-60-M-LS-RM
			Mit Bremse	5242207	EMMT-AS-60-M-LS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160634	EMMT-AS-60-M-LS-RMY
			Mit Bremse	8160635	EMMT-AS-60-M-LS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5242204	EMMT-AS-60-M-LS-RS
			Mit Bremse	5242206	EMMT-AS-60-M-LS-RSB
Lang	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5242217	EMMT-AS-60-L-HS-RM
			Mit Bremse	5242219	EMMT-AS-60-L-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160640	EMMT-AS-60-L-HS-RMY
			Mit Bremse	8160641	EMMT-AS-60-L-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5242216	EMMT-AS-60-L-HS-RS
			Mit Bremse	5242218	EMMT-AS-60-L-HS-RSB
	Niedervolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5242213	EMMT-AS-60-L-LS-RM
			Mit Bremse	5242215	EMMT-AS-60-L-LS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160638	EMMT-AS-60-L-LS-RMY
			Mit Bremse	8160639	EMMT-AS-60-L-LS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5242212	EMMT-AS-60-L-LS-RS
			Mit Bremse	5242214	EMMT-AS-60-L-LS-RSB

Bestellangaben

EMMT-AS-80					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Kurz	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5255430	EMMT-AS-80-S-HS-RM
			Mit Bremse	5255432	EMMT-AS-80-S-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160644	EMMT-AS-80-S-HS-RMY
			Mit Bremse	8160645	EMMT-AS-80-S-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5255429	EMMT-AS-80-S-HS-RS
			Mit Bremse	5255431	EMMT-AS-80-S-HS-RSB
	Niedervolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5255426	EMMT-AS-80-S-LS-RM
			Mit Bremse	5255428	EMMT-AS-80-S-LS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160642	EMMT-AS-80-S-LS-RMY
			Mit Bremse	8160643	EMMT-AS-80-S-LS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5255425	EMMT-AS-80-S-LS-RS
			Mit Bremse	5255427	EMMT-AS-80-S-LS-RSB
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5255438	EMMT-AS-80-M-HS-RM
			Mit Bremse	5255440	EMMT-AS-80-M-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160648	EMMT-AS-80-M-HS-RMY
			Mit Bremse	8160649	EMMT-AS-80-M-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5255437	EMMT-AS-80-M-HS-RS
			Mit Bremse	5255439	EMMT-AS-80-M-HS-RSB
	Niedervolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5255434	EMMT-AS-80-M-LS-RM
			Mit Bremse	5255436	EMMT-AS-80-M-LS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160646	EMMT-AS-80-M-LS-RMY
			Mit Bremse	8160647	EMMT-AS-80-M-LS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5255433	EMMT-AS-80-M-LS-RS
			Mit Bremse	5255435	EMMT-AS-80-M-LS-RSB
Lang	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5255446	EMMT-AS-80-L-HS-RM
			Mit Bremse	5255448	EMMT-AS-80-L-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160652	EMMT-AS-80-L-HS-RMY
			Mit Bremse	8160653	EMMT-AS-80-L-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5255445	EMMT-AS-80-L-HS-RS
			Mit Bremse	5255447	EMMT-AS-80-L-HS-RSB
	Niedervolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5255442	EMMT-AS-80-L-LS-RM
			Mit Bremse	5255444	EMMT-AS-80-L-LS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160650	EMMT-AS-80-L-LS-RMY
			Mit Bremse	8160651	EMMT-AS-80-L-LS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5255441	EMMT-AS-80-L-LS-RS
			Mit Bremse	5255443	EMMT-AS-80-L-LS-RSB
Sehr lang	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8172104	EMMT-AS-80-H-HS-RM
			Mit Bremse	8172026	EMMT-AS-80-H-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8185112	EMMT-AS-80-H-HS-RMY
			Mit Bremse	8185114	EMMT-AS-80-H-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	610909	EMMT-AS-80-H-HS-RS
			Mit Bremse	610908	EMMT-AS-80-H-HS-RSB

EMMT-AS-100					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Kurz	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	5255521	EMMT-AS-100-S-HS-RM
			Mit Bremse	5255529	EMMT-AS-100-S-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160654	EMMT-AS-100-S-HS-RMY
			Mit Bremse	8160655	EMMT-AS-100-S-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5255519	EMMT-AS-100-S-HS-RS
			Mit Bremse	5255528	EMMT-AS-100-S-HS-RSB
Mittel		Encoder absolut, multi turn	Ohne	5255531	EMMT-AS-100-M-HS-RM
			Mit Bremse	5255533	EMMT-AS-100-M-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160656	EMMT-AS-100-M-HS-RMY
			Mit Bremse	8160657	EMMT-AS-100-M-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5255530	EMMT-AS-100-M-HS-RS
			Mit Bremse	5255532	EMMT-AS-100-M-HS-RSB
Lang		Encoder absolut, multi turn	Ohne	5255535	EMMT-AS-100-L-HS-RM

Bestellangaben

EMMT-AS-100					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Lang	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Mit Bremse	5255537	EMMT-AS-100-L-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160658	EMMT-AS-100-L-HS-RMY
			Mit Bremse	8160659	EMMT-AS-100-L-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	5255534	EMMT-AS-100-L-HS-RS
			Mit Bremse	5255536	EMMT-AS-100-L-HS-RSB
Sehr lang		Encoder absolut, multi turn	Ohne	8182016	EMMT-AS-100-H-HS-RM
			Mit Bremse	8182014	EMMT-AS-100-H-HS-RMB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8160660	EMMT-AS-100-H-HS-RMY
			Mit Bremse	8160661	EMMT-AS-100-H-HS-RMYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8182017	EMMT-AS-100-H-HS-RS
	Mit Bremse		8182015	EMMT-AS-100-H-HS-RSB	

EMMT-AS-150					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148271	EMMT-AS-150-M-HS-R2M
			Mit Bremse	8148274	EMMT-AS-150-M-HS-R2MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148272	EMMT-AS-150-M-HS-R2MY
			Mit Bremse	8148275	EMMT-AS-150-M-HS-R2MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148270	EMMT-AS-150-M-HS-R2S
			Mit Bremse	8148273	EMMT-AS-150-M-HS-R2SB
	Hochvolt, drehzahloptimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148277	EMMT-AS-150-M-HV-R3M
			Mit Bremse	8148280	EMMT-AS-150-M-HV-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148278	EMMT-AS-150-M-HV-R3MY
			Mit Bremse	8148281	EMMT-AS-150-M-HV-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148276	EMMT-AS-150-M-HV-R3S
			Mit Bremse	8148279	EMMT-AS-150-M-HV-R3SB
Lang	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148325	EMMT-AS-150-L-HS-R3M
			Mit Bremse	8148328	EMMT-AS-150-L-HS-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148326	EMMT-AS-150-L-HS-R3MY
			Mit Bremse	8148329	EMMT-AS-150-L-HS-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148324	EMMT-AS-150-L-HS-R3S
			Mit Bremse	8148327	EMMT-AS-150-L-HS-R3SB
	Hochvolt, drehmoment-optimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148319	EMMT-AS-150-L-HT-R2M
			Mit Bremse	8148322	EMMT-AS-150-L-HT-R2MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148320	EMMT-AS-150-L-HT-R2MY
			Mit Bremse	8148323	EMMT-AS-150-L-HT-R2MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148318	EMMT-AS-150-L-HT-R2S
			Mit Bremse	8148321	EMMT-AS-150-L-HT-R2SB

EMMT-AS-150 mit Passfeder					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148283	EMMT-AS-150-MK-HS-R2M
			Mit Bremse	8148286	EMMT-AS-150-MK-HS-R2MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148284	EMMT-AS-150-MK-HS-R2MY
			Mit Bremse	8148287	EMMT-AS-150-MK-HS-R2MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148282	EMMT-AS-150-MK-HS-R2S
			Mit Bremse	8148285	EMMT-AS-150-MK-HS-R2SB
	Hochvolt, drehzahloptimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148289	EMMT-AS-150-MK-HV-R3M
			Mit Bremse	8148292	EMMT-AS-150-MK-HV-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148290	EMMT-AS-150-MK-HV-R3MY
			Mit Bremse	8148293	EMMT-AS-150-MK-HV-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148288	EMMT-AS-150-MK-HV-R3S
			Mit Bremse	8148291	EMMT-AS-150-MK-HV-R3SB
Lang	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148337	EMMT-AS-150-LK-HS-R3M
			Mit Bremse	8148340	EMMT-AS-150-LK-HS-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148338	EMMT-AS-150-LK-HS-R3MY

Bestellangaben

EMMT-AS-150 mit Passfeder					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Lang	Hochvolt, Standard	Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Mit Bremse	8148341	EMMT-AS-150-LK-HS-R3MYB
			Ohne	8148336	EMMT-AS-150-LK-HS-R3S
		Encoder absolut, single turn	Mit Bremse	8148339	EMMT-AS-150-LK-HS-R3SB
	Hochvolt, drehmoment-optimiert		Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148331
		Mit Bremse		8148334	EMMT-AS-150-LK-HT-R2MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148332	EMMT-AS-150-LK-HT-R2MY
			Mit Bremse	8148335	EMMT-AS-150-LK-HT-R2MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148330	EMMT-AS-150-LK-HT-R2S
			Mit Bremse	8148333	EMMT-AS-150-LK-HT-R2SB

EMMT-AS-150 mit Radialwellendichtring					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148295	EMMT-AS-150-MR-HS-R2M
			Mit Bremse	8148298	EMMT-AS-150-MR-HS-R2MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148296	EMMT-AS-150-MR-HS-R2MY
			Mit Bremse	8148299	EMMT-AS-150-MR-HS-R2MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148294	EMMT-AS-150-MR-HS-R2S
			Mit Bremse	8148297	EMMT-AS-150-MR-HS-R2SB
	Hochvolt, drehzahl-optimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148301	EMMT-AS-150-MR-HV-R3M
			Mit Bremse	8148304	EMMT-AS-150-MR-HV-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148302	EMMT-AS-150-MR-HV-R3MY
			Mit Bremse	8148305	EMMT-AS-150-MR-HV-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148300	EMMT-AS-150-MR-HV-R3S
			Mit Bremse	8148303	EMMT-AS-150-MR-HV-R3SB
Lang	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148349	EMMT-AS-150-LR-HS-R3M
			Mit Bremse	8148352	EMMT-AS-150-LR-HS-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148350	EMMT-AS-150-LR-HS-R3MY
			Mit Bremse	8148353	EMMT-AS-150-LR-HS-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148348	EMMT-AS-150-LR-HS-R3S
			Mit Bremse	8148351	EMMT-AS-150-LR-HS-R3SB
	Hochvolt, drehmoment-optimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148343	EMMT-AS-150-LR-HT-R2M
			Mit Bremse	8148346	EMMT-AS-150-LR-HT-R2MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148344	EMMT-AS-150-LR-HT-R2MY
			Mit Bremse	8148347	EMMT-AS-150-LR-HT-R2MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148342	EMMT-AS-150-LR-HT-R2S
			Mit Bremse	8148345	EMMT-AS-150-LR-HT-R2SB

EMMT-AS-150 mit Passfeder und Radialwellendichtring					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148307	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2M
			Mit Bremse	8148310	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148308	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2MY
			Mit Bremse	8148311	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148306	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2S
			Mit Bremse	8148309	EMMT-AS-150-MKR-HS-R2SB
	Hochvolt, drehzahl-optimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148313	EMMT-AS-150-MKR-HV-R3M
			Mit Bremse	8148316	EMMT-AS-150-MKR-HV-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148314	EMMT-AS-150-MKR-HV-R3MY
			Mit Bremse	8148317	EMMT-AS-150-MKR-HV-R3MYB
Lang	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148361	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3M
			Mit Bremse	8148364	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148362	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3MY
			Mit Bremse	8148365	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148360	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3S
			Mit Bremse		

Bestellangaben

EMMT-AS-150 mit Passfeder und Radialwellendichtring					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Lang	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, single turn	Mit Bremse	8148363	EMMT-AS-150-LKR-HS-R3SB
			Ohne	8148355	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2M
	Hochvolt, drehmoment-optimiert	Encoder absolut, multi turn	Mit Bremse	8148358	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2MB
			Ohne	8148356	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2MY
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Mit Bremse	8148359	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2MYB
			Ohne	8148354	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2S
		Encoder absolut, single turn	Mit Bremse	8148357	EMMT-AS-150-LKR-HT-R2SB

EMMT-AS-190					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148367	EMMT-AS-190-M-HS-R3M
			Mit Bremse	8148370	EMMT-AS-190-M-HS-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148368	EMMT-AS-190-M-HS-R3MY
			Mit Bremse	8148371	EMMT-AS-190-M-HS-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148366	EMMT-AS-190-M-HS-R3S
			Mit Bremse	8148369	EMMT-AS-190-M-HS-R3SB
Lang	Hochvolt, drehmoment-optimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148391	EMMT-AS-190-L-HT-R3M
			Mit Bremse	8148394	EMMT-AS-190-L-HT-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148392	EMMT-AS-190-L-HT-R3MY
			Mit Bremse	8148395	EMMT-AS-190-L-HT-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148390	EMMT-AS-190-L-HT-R3S
			Mit Bremse	8148393	EMMT-AS-190-L-HT-R3SB

EMMT-AS-190 mit Passfeder					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148373	EMMT-AS-190-MK-HS-R3M
			Mit Bremse	8148376	EMMT-AS-190-MK-HS-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148374	EMMT-AS-190-MK-HS-R3MY
			Mit Bremse	8148377	EMMT-AS-190-MK-HS-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148372	EMMT-AS-190-MK-HS-R3S
			Mit Bremse	8148375	EMMT-AS-190-MK-HS-R3SB
Lang	Hochvolt, drehmoment-optimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148397	EMMT-AS-190-LK-HT-R3M
			Mit Bremse	8148400	EMMT-AS-190-LK-HT-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148398	EMMT-AS-190-LK-HT-R3MY
			Mit Bremse	8148401	EMMT-AS-190-LK-HT-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148396	EMMT-AS-190-LK-HT-R3S
			Mit Bremse	8148399	EMMT-AS-190-LK-HT-R3SB

EMMT-AS-190 mit Radialwellendichtring					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148379	EMMT-AS-190-MR-HS-R3M
			Mit Bremse	8148382	EMMT-AS-190-MR-HS-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148380	EMMT-AS-190-MR-HS-R3MY
			Mit Bremse	8148383	EMMT-AS-190-MR-HS-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148378	EMMT-AS-190-MR-HS-R3S
			Mit Bremse	8148381	EMMT-AS-190-MR-HS-R3SB
Lang	Hochvolt, drehmoment-optimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148403	EMMT-AS-190-LR-HT-R3M
			Mit Bremse	8148406	EMMT-AS-190-LR-HT-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148404	EMMT-AS-190-LR-HT-R3MY
			Mit Bremse	8148407	EMMT-AS-190-LR-HT-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148402	EMMT-AS-190-LR-HT-R3S
			Mit Bremse	8148405	EMMT-AS-190-LR-HT-R3SB

Bestellangaben

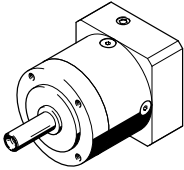
EMMT-AS-190 mit Passfeder und Radialwellendichtring					
Baulänge	Wicklung	Messeinheit	Bremse	Teile-Nr.	Typ
Mittel	Hochvolt, Standard	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148385	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3M
			Mit Bremse	8148388	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148386	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3MY
			Mit Bremse	8148389	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148384	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3S
			Mit Bremse	8148387	EMMT-AS-190-MKR-HS-R3SB
Lang	Hochvolt, drehmoment-optimiert	Encoder absolut, multi turn	Ohne	8148409	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3M
			Mit Bremse	8148412	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3MB
		Safety Encoder absolut, multi turn, EnDat	Ohne	8148410	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3MY
			Mit Bremse	8148413	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3MYB
		Encoder absolut, single turn	Ohne	8148408	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3S
			Mit Bremse	8148411	EMMT-AS-190-LKR-HT-R3SB

Bestellangaben – Produktbaukasten					Link emmt-as
	Flanschgröße Motoren [mm]	Nennndrehmoment	Teile-Nr.	Typ	
	40 mm	0,21 ... 0.69 Nm	8171399	EMMT-...-40-	
	60 mm	0,56 ... 1.4 Nm	4808568	EMMT-AS-60-	
	80 mm	1,24 ... 3.4 Nm	4595815	EMMT-AS-80-	
	100 mm	4,8 ... 7.8 Nm	5185818	EMMT-AS-100-	

Zubehör

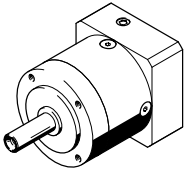
Planetengetriebe für EMMT-AS-40, EMMT-EC-40

Link [emga](#)

	Getriebeübersetzung	Werkstoff-Hinweis	Produktgewicht	Teile-Nr.	Typ
	3:1	RoHS konform	350 g	2297684	EMGA-40-P-G3-EAS-40
	5:1			2297685	EMGA-40-P-G5-EAS-40
	8:1			8141729	EMGA-40-P-G8-EAS-40
	12:1		450 g	8141730	EMGA-40-P-G12-EAS-40
	20:1			8141731	EMGA-40-P-G20-EAS-40

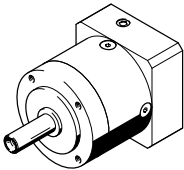
Planetengetriebe für EMMT-AS-60

Link [emga](#)

	Getriebeübersetzung	Werkstoff-Hinweis	Produktgewicht	Teile-Nr.	Typ
	3:1	RoHS konform	900 g	2297686	EMGA-60-P-G3-EAS-60
	5:1			2297687	EMGA-60-P-G5-EAS-60
	8:1			8141735	EMGA-60-P-G8-EAS-60
	12:1		1.100 g	8141736	EMGA-60-P-G12-EAS-60
	20:1			8141737	EMGA-60-P-G20-EAS-60

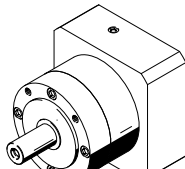
Planetengetriebe für EMMT-AS-80

Link [emga](#)

	Getriebeübersetzung	Werkstoff-Hinweis	Produktgewicht	Teile-Nr.	Typ
	3:1	RoHS konform	2.000 g	2297690	EMGA-80-P-G3-EAS-80
	5:1			2297691	EMGA-80-P-G5-EAS-80
	8:1			8141741	EMGA-80-P-G8-EAS-80
	12:1		2.500 g	8141742	EMGA-80-P-G12-EAS-80
	20:1			8141743	EMGA-80-P-G20-EAS-80

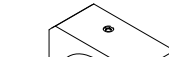
Planetengetriebe für EMMT-AS-100

Link [emga](#)

	Getriebeübersetzung	Werkstoff-Hinweis	Produktgewicht	Teile-Nr.	Typ
	3:1	RoHS konform	2.100 g	552194	EMGA-80-P-G3-SAS-100
			6.000 g	552196	EMGA-120-P-G3-SAS-100
	5:1		2.100 g	552195	EMGA-80-P-G5-SAS-100
			6.000 g	552197	EMGA-120-P-G5-SAS-100
	8:1		2.300 g	8141750	EMGA-80-P-G8-SAS-100
			6.000 g	8141753	EMGA-120-P-G8-SAS-100
	12:1		2.800 g	8141751	EMGA-80-P-G12-SAS-100
			8.000 g	8141754	EMGA-120-P-G12-SAS-100
	20:1		2.800 g	8141752	EMGA-80-P-G20-SAS-100
			8.000 g	8141755	EMGA-120-P-G20-SAS-100

Planetengetriebe für EMMT-AS-150

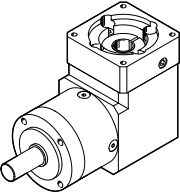
Link [emga](#)

	Getriebeübersetzung	Werkstoff-Hinweis	Produktgewicht	Teile-Nr.	Typ
	3:1	RoHS konform	6.000 g	552196	EMGA-120-P-G3-SAS-100
				552198	EMGA-120-P-G3-SAS-140
			18.000 g	552200	EMGA-160-P-G3-SAS-140
	5:1		6.000 g	552199	EMGA-120-P-G5-SAS-140
			18.000 g	552201	EMGA-160-P-G5-SAS-140
	8:1		7.000 g	8141759	EMGA-120-P-G8-SAS-140
	12:1		9.000 g	8141760	EMGA-120-P-G12-SAS-140
	20:1			8141761	EMGA-120-P-G20-SAS-140

Zubehör

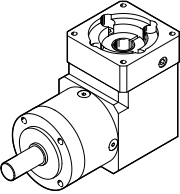
Winkelgetriebe für EMMT-AS-40, EMMT-EC-40

Link [emga](#)

	Getriebeübersetzung	Werkstoff-Hinweis	Produktgewicht	Teile-Nr.	Typ
	3:1	RoHS konform	500 g	8085342	EMGA-40-A-G3-40P
	5:1			8085343	EMGA-40-A-G5-40P
	8:1			8141732	EMGA-40-A-G8-40P
	12:1		600 g	8141733	EMGA-40-A-G12-40P
	20:1			8141734	EMGA-40-A-G20-40P

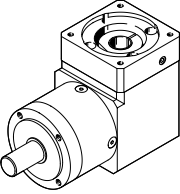
Winkelgetriebe für EMMT-AS-60

Link [emga](#)

	Getriebeübersetzung	Werkstoff-Hinweis	Produktgewicht	Teile-Nr.	Typ
	3:1	RoHS konform	1.700 g	8085344	EMGA-60-A-G3-60P
	5:1			8085345	EMGA-60-A-G5-60P
	8:1			8141738	EMGA-60-A-G8-60P
	12:1		1.900 g	8141739	EMGA-60-A-G12-60P
	20:1			8141740	EMGA-60-A-G20-60P

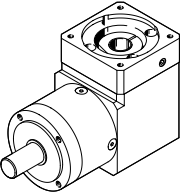
Winkelgetriebe für EMMT-AS-80

Link [emga](#)

	Getriebeübersetzung	Werkstoff-Hinweis	Produktgewicht	Teile-Nr.	Typ
	3:1	RoHS konform	4.300 g	8085346	EMGA-80-A-G3-80P
	5:1			8085347	EMGA-80-A-G5-80P
	8:1		4.400 g	8141744	EMGA-80-A-G8-80P
	12:1		5.000 g	8141745	EMGA-80-A-G12-80P
	20:1			8141746	EMGA-80-A-G20-80P

Winkelgetriebe für EMMT-AS-100

Link [emga](#)

	Getriebeübersetzung	Werkstoff-Hinweis	Produktgewicht	Teile-Nr.	Typ
	3:1	RoHS konform	4.500 g	8085348	EMGA-80-A-G3-100A
	5:1			8085349	EMGA-80-A-G5-100A
	8:1			8141747	EMGA-80-A-G8-100A
	12:1		5.100 g	8141748	EMGA-80-A-G12-100A
	20:1			8141749	EMGA-80-A-G20-100A

Radialwellendichtring

	Beschreibung ¹⁾	Werkstoff-Hinweis	Teile-Nr.	Typ
	für Flanschgröße 40	RoHS konform	8193011	EASS-RS-T-A-4P-10-26-B7
	für Flanschgröße 60		8079786	EASS-RS-T-A-4P-15-30-B7
	für Flanschgröße 80, 100		8079785	EASS-RS-T-A-4P-20-40-B7
	für Flanschgröße 150		8154298	EASS-RS-T-A-4P-30-42-B7
	für Flanschgröße 190		8154299	EASS-RS-T-A-4P-40-55-B7

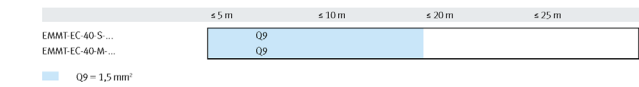
1) -In Verbindung mit dem Dichtring wird die Schutzart IP65 erreicht.

-Bei Verwendung des Radialwellendichtrings ist eine Reduktion (Derating) des Nenndrehmoments von 10% zu beachten.

-Gemäß den Einsatzbedingungen muss der Wellendichtring spätestens nach 5000 Betriebsstunden ersetzt werden.

Zubehör

Empfohlener Leitungsquerschnitt in Abhängigkeit der Leitungslänge und Antriebsregler CMMT-ST



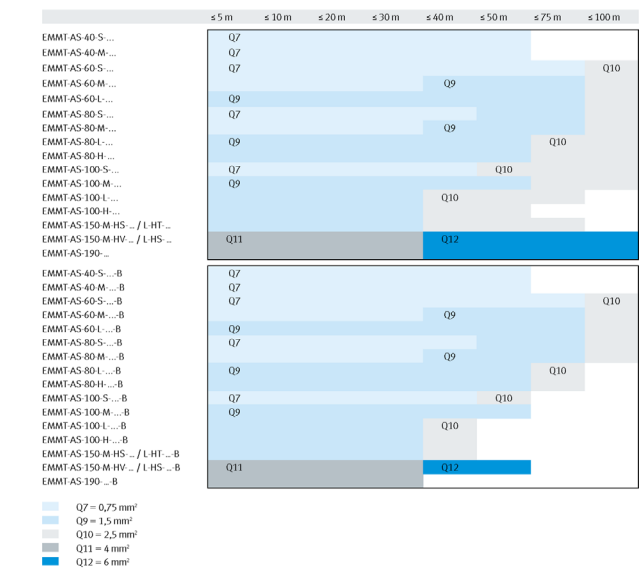
- Bei Verwendung anderer Antriebsregler können sich geringere max. Leitungslängen oder andere Leitungsquerschnitte ergeben
- Bei Leitungslängen größer 10 m wird eine vorherige technische Klärung empfohlen
- Bei Motoren mit Haltebremse ist eine Logikspannungsversorgung UB größer 24 VDC sicher zu stellen. In diesem Fall sollten auch die empfohlenen Motorleitungen von Festo mit den entsprechenden Querschnitten verwendet werden
- Diese Empfehlung setzt voraus, dass der Antriebsregler mit einer kurzen Anschlussleitung an das Versorgungsnetz angeschlossen ist und somit der netzseitige Spannungsabfall vernachlässigt werden kann

Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 1,5 mm² für Antriebsregler CMMT-ST Link [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Kabelverlegung	Leitungseigenschaft	Umgebungstemperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	78,75 ... 81 mm	energieketten-tauglich	-40 ... 90 °C	0,5 ... 20 m	8181663	NEBM-LX/M17-
	81 mm			2,5 m	8234028	NEBM-M17G12-EH-2.5-Q9N-LE12
				5 m	8234029	NEBM-M17G12-EH-5-Q9N-LE12
				7,5 m	8234030	NEBM-M17G12-EH-7.5-Q9N-LE12
				10 m	8234031	NEBM-M17G12-EH-10-Q9N-LE12

1) Für NEBM-LX/M17-...: wählbare Kabellänge: 0,5 ... 20 m, im Raster 0,5 m.
Für NEBM-LX/M17-...: über den Produktbaukasten lassen sich auch die Verlängerungsleitungen konfigurieren.

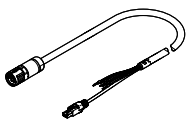
Empfohlener Leitungsquerschnitt in Abhängigkeit der Leitungslänge und Antriebsregler CMMT-AS



- Bei Verwendung anderer Antriebsregler können sich geringere max. Leitungslängen oder andere Leitungsquerschnitte ergeben
- Bei Leitungslängen größer 25 m wird eine vorherige technische Klärung empfohlen
- Bei Motoren mit Haltebremse ist eine Logikspannungsversorgung UB größer 24 VDC sicher zu stellen. In diesem Fall sollten auch die empfohlenen Motorleitungen von Festo mit den entsprechenden Querschnitten verwendet werden
- Diese Empfehlung setzt voraus, dass der Antriebsregler mit einer kurzen Anschlussleitung an das Versorgungsnetz angeschlossen ist und somit der netzseitige Spannungsabfall vernachlässigt werden kann

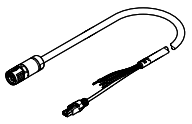
Zubehör

Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 0,75 mm² für Antriebsregler CMMT-ASLink [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Ka- belverlegung	Leitungseigen- schaft	Umgebungs- temperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	90 mm	energieketten- tauglich	-40 ... 90 °C	0,5 ... 100 m	5251373	NEBM-M23G15-EH- -Q7N-R3LEG14
				2,5 m	5251374	NEBM-M23G15-EH-2.5-Q7N-R3LEG14
				5 m	5251375	NEBM-M23G15-EH-5-Q7N-R3LEG14
				7,5 m	5251376	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q7N-R3LEG14
				10 m	5251377	NEBM-M23G15-EH-10-Q7N-R3LEG14
				15 m	5251378	NEBM-M23G15-EH-15-Q7N-R3LEG14
				20 m	5251379	NEBM-M23G15-EH-20-Q7N-R3LEG14

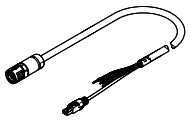
1) Wählbare Kabellänge: 0,5 ... 99,9 m, im Raster 0,1 m.

Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 1,5 mm² für Antriebsregler CMMT-ASLink [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Ka- belverlegung	Leitungseigen- schaft	Umgebungs- temperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	96 mm	energieketten- tauglich	-40 ... 90 °C	0,5 ... 100 m	5251380	NEBM-M23G15-EH- -Q9N-R3LEG14
				2,5 m	5251381	NEBM-M23G15-EH-2.5-Q9N-R3LEG14
				5 m	5251382	NEBM-M23G15-EH-5-Q9N-R3LEG14
				7,5 m	5251383	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q9N-R3LEG14
				10 m	5251384	NEBM-M23G15-EH-10-Q9N-R3LEG14
				15 m	5251385	NEBM-M23G15-EH-15-Q9N-R3LEG14
				20 m	5251386	NEBM-M23G15-EH-20-Q9N-R3LEG14

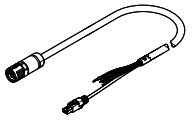
1) Wählbare Kabellänge: 0,5 ... 99,9 m, im Raster 0,1 m.

Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 2,5 mm² für Antriebsregler CMMT-ASLink [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Ka- belverlegung	Leitungseigen- schaft	Umgebungs- temperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	97,3 mm	energieketten- tauglich	-40 ... 90 °C	0,5 ... 100 m	5251387	NEBM-M23G15-EH- -Q10N-R3LEG14
				2,5 m	5251388	NEBM-M23G15-EH-2.5-Q10N-R3LEG14
				5 m	5251389	NEBM-M23G15-EH-5-Q10N-R3LEG14
				7,5 m	5251390	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q10N-R3LEG14
				10 m	5251391	NEBM-M23G15-EH-10-Q10N-R3LEG14
				15 m	5251392	NEBM-M23G15-EH-15-Q10N-R3LEG14
				20 m	5251393	NEBM-M23G15-EH-20-Q10N-R3LEG14

1) Wählbare Kabellänge: 0,5 ... 99,9 m, im Raster 0,1 m.

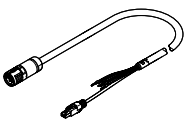
Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 4 mm² für Antriebsregler CMMT-ASLink [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Ka- belverlegung	Leitungseigen- schaft	Umgebungs- temperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	123 mm	energieketten- tauglich	-40 ... 90 °C	0,5 ... 100 m	5251394	NEBM-M40G15-EH- -Q11N-R3LEG14
				2,5 m	5251395	NEBM-M40G15-EH-2.5-Q11N-R3LEG14
				5 m	5251396	NEBM-M40G15-EH-5-Q11N-R3LEG14
				7,5 m	5251397	NEBM-M40G15-EH-7.5-Q11N-R3LEG14
				10 m	5251398	NEBM-M40G15-EH-10-Q11N-R3LEG14
				15 m	5251399	NEBM-M40G15-EH-15-Q11N-R3LEG14
				20 m	5251400	NEBM-M40G15-EH-20-Q11N-R3LEG14

1) Wählbare Kabellänge: 0,5 ... 99,9 m, im Raster 0,1 m.

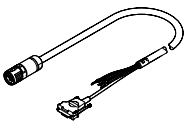
Zubehör

Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 6 mm² für Antriebsregler CMMT-ASLink [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Ka- belverlegung	Leitungseigen- schaft	Umgebungs- temperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	140,25 mm	energieketten- tauglich	-40 ... 90 °C	0,5 ... 100 m	5251401	NEBM-M40G15-EH- -Q12N-R3LEG14

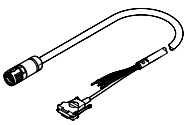
1) Wählbare Kabellänge: 0,5 ... 99,9 m, im Raster 0,1 m.

Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 0,75 mm² für Antriebsregler CMMP-ASLink [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Ka- belverlegung	Leitungseigen- schaft	Umgebungs- temperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	90 mm	energieketten- tauglich	-40 ... 90 °C	5 m	8190885	NEBM-M23G15-EH-5-Q7N-S1LEG21
				7,5 m	8190886	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q7N-S1LEG21
				10 m	8190887	NEBM-M23G15-EH-10-Q7N-S1LEG21
	90 ... 140.25 mm			0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40

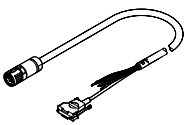
1) Wählbare Kabellänge: 0,5 ... 99,9 m, im Raster 0,1 m.

Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 1,5 mm² für Antriebsregler CMMP-ASLink [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Ka- belverlegung	Leitungseigen- schaft	Umgebungs- temperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	90 ... 140.25 mm	energieketten- tauglich	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40
	96 mm			5 m	8190888	NEBM-M23G15-EH-5-Q9N-S1LEG21
				7,5 m	8190889	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q9N-S1LEG21
				10 m	8190890	NEBM-M23G15-EH-10-Q9N-S1LEG21

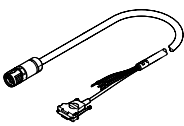
1) Wählbare Kabellänge: 0,5 ... 99,9 m, im Raster 0,1 m.

Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 4 mm² für Antriebsregler CMMP-ASLink [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Ka- belverlegung	Leitungseigen- schaft	Umgebungs- temperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	90 ... 140.25 mm	energieketten- tauglich	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40

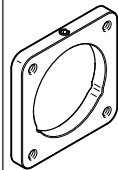
1) Wählbare Kabellänge: 0,5 ... 99,9 m, im Raster 0,1 m.

Motorleitung mit Leitungsquerschnitt 6 mm² für Antriebsregler CMMP-ASLink [nebm](#)

	Biegeradius, bewegliche Ka- belverlegung	Leitungseigen- schaft	Umgebungs- temperatur	Kabellänge ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	90 ... 140.25 mm	energieketten- tauglich	-40 ... 90 °C	0,5 ... 99.9 m	8190874	NEBM-M23/40

1) Wählbare Kabellänge: 0,5 ... 99,9 m, im Raster 0,1 m.

Zubehör

Befestigungsflansch zum Fixieren des Steckers der Motorleitung (zum Beispiel am Schaltschrank)			
	Werkstoff-Hinweis ¹⁾	Teile-Nr.	Typ
	RoHS konform	8201098	NEAM-MF-M23
		8201099	NEAM-MF-M40

1) Dieser Flansch definiert keine IP-Schutzart für einen Schaltschrank.