

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO



Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Merkmale

FESTO

Auf einen Blick

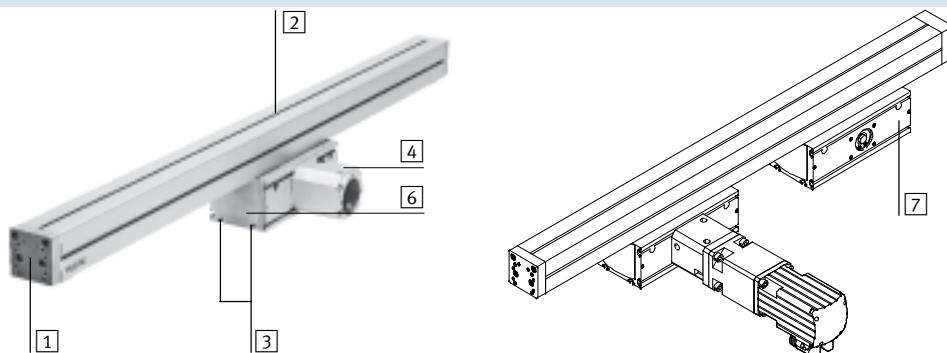
- Flachbauender Ω-Antriebskopf, dadurch hohe mechanische Momente möglich.
- Hochwertige Führung, wie bei DGE-KF/DGP-KF Achsen.
- Bessere Dynamik gegenüber der Zahnriemenachse DGE-ZR im Auslegerbetrieb, da Motor, Getriebe und Antriebskopf fest montiert werden und damit die bewegte Masse (Profilrohr) deutlich reduziert ist.
- Nutzung der bewährten Motor-Controller-Pakete.
- Befestigungsmöglichkeiten abgestimmt auf den neuen Mehrachsbauskasten.



Baugröße	18	25	40
max. Arbeitshub [mm]	800	900	1 000
max. Nutzlast [kg]	7	18	27
max. Geschwindigkeit [m/s]	3	3	3
max. Vorschubkraft [N]	230	400	1 000

Varianten

Grundausführung



[1] Befestigungsschnittstelle für Nutzlast: Gewinde, Zentrierbohrungen und Lochbilder sind identisch zu den Abschlussdeckeln an den DGE-Achsen. Beide Deckel können frei bearbeitet oder entfernt und durch andere ersetzt werden.

[2] Profilrohr: 3 Seiten mit Nuten für externe Befestigung. Freiraum zur Durchführung von Schläuchen und elektrischen Leitungen

[3] Befestigungsschnittstelle für den Auslegerbetrieb (abgestimmt auf DGE-...-KF-Schlitten)

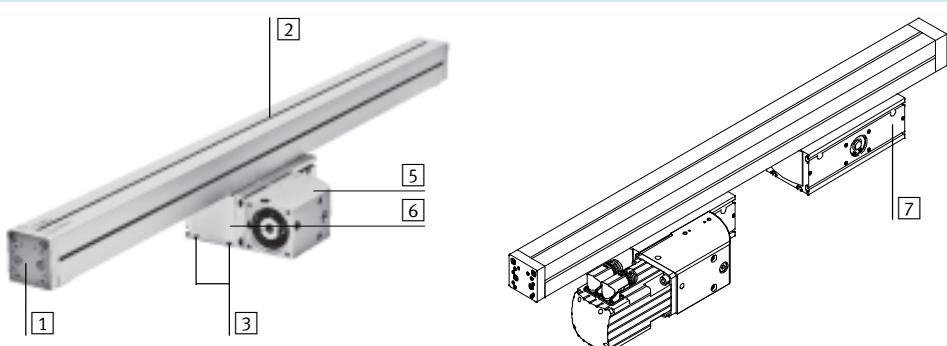
[4] Kupplungsgehäuse

[5] Kupplungsgehäuse mit integriertem Winkelgetriebe

[6] Antriebskopf

[7] optional: Zusatzantriebskopf ohne Wellenzapfen, zur Erhöhung der mechanischen Momentaufnahme

Mit Winkelgetriebe



Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Merkmale

Gesamtsystem aus Auslegerachse, Bausatz, Motor und Motorcontroller

Auslegerachse



Hinweis

Für die Auslegerachse DGEA und die Motoren gibt es speziell aufeinander abgestimmte Komplettlösungen.

Motoranbausatz
Axialbausatz

→22

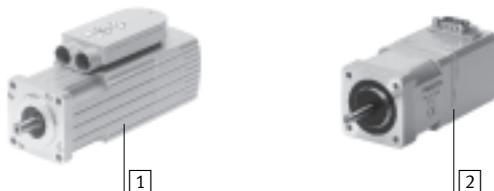


Bausatz besteht aus:

- Motorflansch
- Kupplungsgehäuse
- Kupplung
- Schrauben

Motor

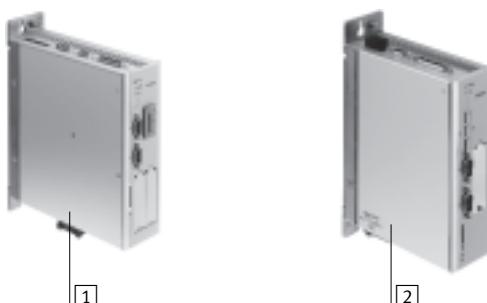
→22



- [1] Servomotor EMMS-AS
[2] Schrittmotor EMMS-ST

Motorcontroller

Datenblätter → Internet: motorcontroller



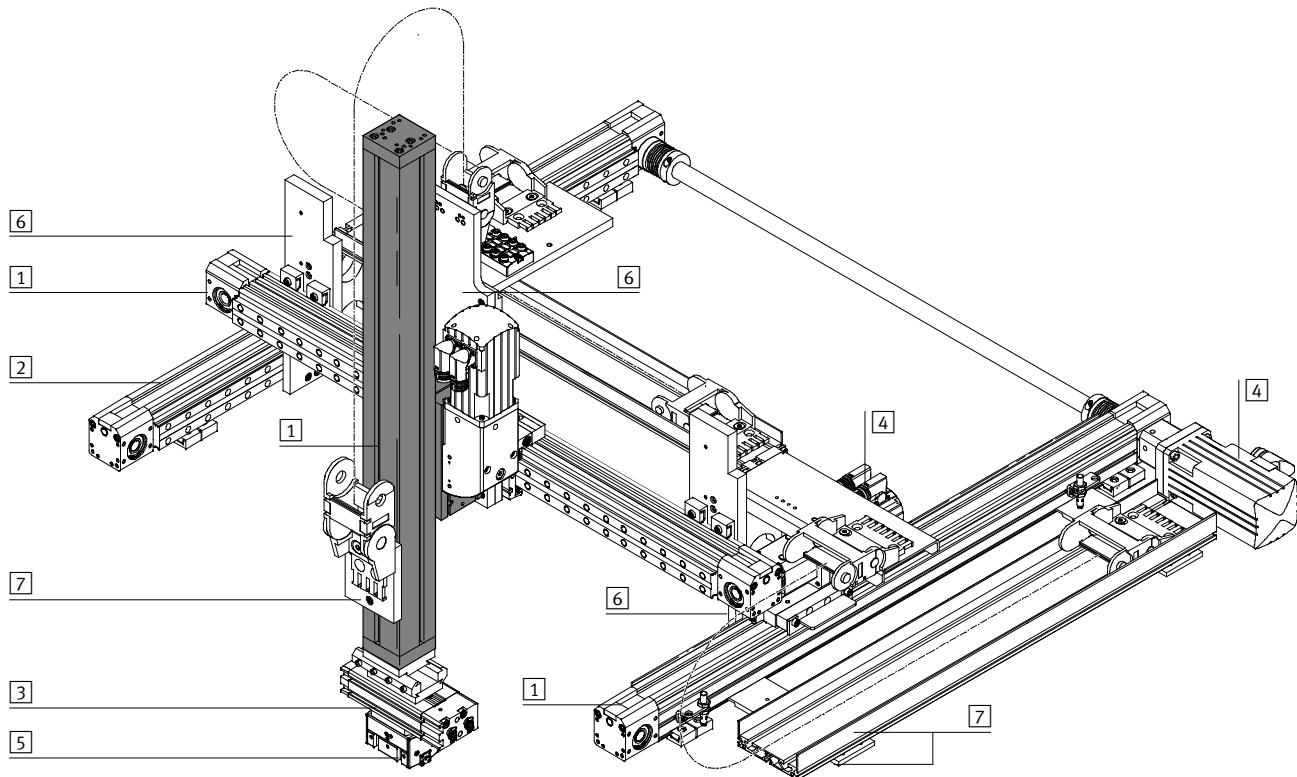
- [1] Servomotor Controller
CMMP-AS, CMMS-AS
[2] Schrittmotor Controller
CMMS-ST

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Systembeispiel

FESTO

Systemprodukt für die Handhabungs- und Montagetechnik



Systemelemente und Zubehör

	Kurzbeschreibung	→ Seite/Internet
[1] Achsen	vielfältige Kombinationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und Montagetechnik	achse
[2] Führungsachsen	zur Abstützung von Kräften und Momenten in Mehrachsenanwendungen	führungsachse
[3] Antriebe	vielfältige Kombinationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und Montagetechnik	antrieb
[4] Motoren	Servo- und Schrittmotoren, mit oder ohne Getriebe	motor
[5] Greifer	vielfältige Variationsmöglichkeiten innerhalb der Handhabungs- und Montagetechnik	greifer
[6] Adapter	für Verbindungen Antrieb/Antrieb und Antrieb/Greifer	adapter
[7] Installationselemente	zur übersichtlichen und sicheren Führung von elektrischen Kabeln und Schläuchen	installationselement

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

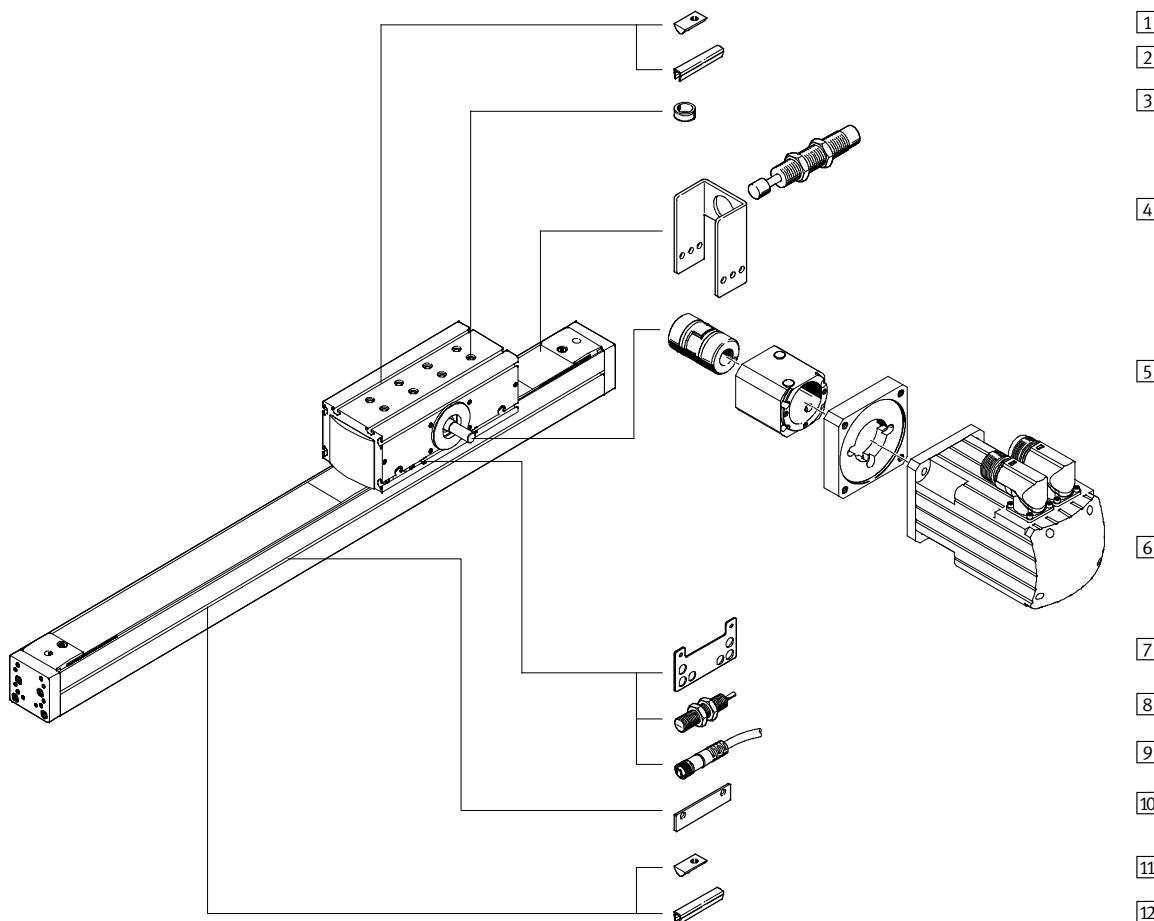
Typenschlüssel

DGEA	25	500	ZR	WH	ZWK							
Typ												
DGEA	Auslegerachse											
Baugröße												
Hub [mm]												
Antriebsfunktion												
ZR	Zahnriemen											
Antriebskopf												
WH	Wellenzapfen hinten											
WV	Wellenzapfen vorn											
WB	Wellenzapfen beidseitig											
GVL	Integriertes Winkelgetriebe/Motor vorn links											
GVR	Integriertes Winkelgetriebe/Motor vorn rechts											
GHL	Integriertes Winkelgetriebe/Motor hinten links											
GHR	Integriertes Winkelgetriebe/Motor hinten rechts											
Zusatzantriebskopf												
ZWK	ohne Wellenzapfen											
Zubehör lose beigelegt												
...S	Nutabdeckung für Profilnut											
...B	Nutabdeckung für Antriebskopf											
...Y	Nutenstein für Profilnut											
...X	Nutenstein für Antriebskopf											
...C	Stoßdämpfer mit Halter											
...Z	Zentrierhülse											
L	Befestigungsbausatz für Näherungsschalter											
...O	Näherungsschalter mit Kabel (Schließer)											
...P	Näherungsschalter mit Kabel (Öffner)											
...W	Näherungsschalter mit Stecker (Schließer)											
...R	Näherungsschalter mit Stecker (Öffner)											
...V	Verbindungsleitung 2,5 m											

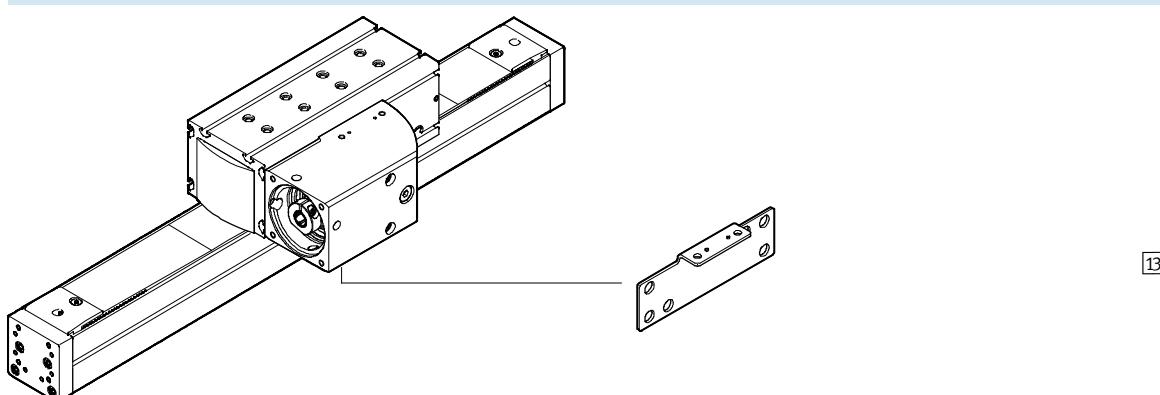
Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Peripherieübersicht

FESTO



mit Winkelgetriebe



Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Peripherieübersicht

Varianten und Zubehör

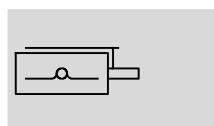
Typ	Kurzbeschreibung	Grund-ausführung	Winkel-getriebe	➔ Seite/Internet
[1] Nutenstein für Antriebskopf X	zur Befestigung der Achse	■	■	27
[2] Nutabdeckung für Antriebskopf B	zum Schutz vor Verschmutzung	■	■	27
[3] Zentrierhülse Z	zur Zentrierung der Achse	■	■	27
[4] Stoßdämpfer mit Halter C	verhindert eine Beschädigung der Achse bei Stromausfall (im Vertikalbetrieb), wenn durch die Last die Achse in die Endlage gezogen wird	■	■	26
[5] Axialausatz EAMM-A	für axialen Motoranbau (besteht aus: Kupplung, Kupplungsgehäuse und Motorflansch)	■	–	22
[5] Kupplungsgehäuse KG	Adapter zum Befestigen des Motors an der Achse	■	integriert	22
[5] Kupplung EAMC	Verbindungselement zwischen Achse und Motor	■	integriert	22
[5] Motorflansch EAMF	Verbindungselement zwischen Kupplungsgehäuse und Motor	■	integriert	22
[6] Motor EMMS	speziell auf die Achse abgestimmte Motoren mit oder ohne Getriebe	■	■	22
[7] Befestigungsplatte L	Adapter zur Befestigung der Näherungsschalter SIEN an der Achse (Grundausführung)	■	–	24
[8] Näherungsschalter O/P/W/R	zur Verwendung als Signal- oder Sicherheitsabfrage	■	■	27
[9] Verbindungsleitung V	für Näherungsschalter	■	■	27
[10] Schaltfahne L	zur Abfrage der Schlittenposition	■	■	24
[11] Nutenstein für Profilnut Y	zur Befestigung von Anbauteilen	■	■	27
[12] Nutabdeckung für Profilnut S	zum Schutz vor Verschmutzung	■	■	27
[13] Befestigungsplatte L	Adapter zur Befestigung der Näherungsschalter SIEN an der Achse mit Winkelgetriebe	–	■	25

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Datenblatt

FESTO

Funktion



- - Baugröße
18, 25, 40
- - Hublänge
100 ... 1 000 mm
- - Reparaturservice



Allgemeine Technische Daten

Baugröße	18	25	40
Anzahl der Antriebsköpfe	1	2	1
Konstruktiver Aufbau	Auslegerachse mit Zahnriemen		
Führung	Kugelumlaufführung		
Einbaulage	beliebig		
Arbeitshub ¹⁾ [mm]	1 ... 800	1 ... 900	1 ... 1 000
Max. Nutzlast, horizontal ²⁾ [kg]	6	15	40
Max. Nutzlast, vertikal [kg]	10	20	50
Max. Vorschubkraft F _x [N]	230	400	1 000
Max. Geschwindigkeit [m/s]	3		
Max. Beschleunigung ³⁾ [m/s ²]	50		
Wiederholgenauigkeit [mm]	< ±0,05		
Grundausführung			
Max. Antriebsmoment [Nm]	3	5,2	19
Max. Leerlaufantriebsmoment ⁴⁾ [Nm]	0,4	0,4	1
Maximaldrehzahl Antrieb [1/min]	2 222	2 222	1 500
Mit Winkelgetriebe			
Max. Antriebsmoment [Nm]	1,4	2,2	7,3
Max. Leerlaufantriebsmoment ⁴⁾ [Nm]	0,3	0,6	1,3
Maximaldrehzahl Antrieb [1/min]	6 666	6 666	4 500
Getriebeart	Kronenradgetriebe		
Verzahnung	gerade		
Übersetzung	3		

1) Gesamthub = Arbeitshub + 2x Hubreserve, längere Hübe auf Anfrage

2) Bei 500 mm Hub und zentriertem Nutzlast auf dem Mittelpunkt der Führung. Weitere Werte → 12

3) Um optimale Positionierzeiten zu erreichen, muss gegebenenfalls die Beschleunigung reduziert werden (→ Auslegungssoftware PositioningDrives).

4) Gemessen bei einer Geschwindigkeit von 0,2m/s

Betriebs- und Umweltbedingungen

Baugröße	18	25	40
Umgebungstemperatur [°C]	-10 ... +60		
Schutzart	IP20		

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Datenblatt

Gewichte [kg]							
Baugröße		18	25		40		
Anzahl der Antriebsköpfe	1	2	1	2	1	2	
Grundausführung							
Gesamtgewicht	bei 0 mm Hub ¹⁾	2,8	4,7	4,9	8,5	14,3	23,2
	Gewichtszuschlag pro 100 mm Hub ¹⁾	0,35	0,35	0,47	0,47	1	1
Bewegte Masse	bei 0 mm Hub	1,5	2	2,4	3,3	6,2	8,6
Mit Winkelgetriebe							
Gesamtgewicht	bei 0 mm Hub ¹⁾	3,6	5	6,6	9,3	19,5	26
	Gewichtszuschlag pro 100 mm Hub ¹⁾	0,35	0,35	0,47	0,47	1	1
Bewegte Masse	bei 0 mm Hub ¹⁾	1,5	2	2,4	3,3	6,2	8,6

1) Ohne Motor, Kupplung, Kupplungsgehäuse und Zubehör

Massenträgheitsmoment							
Baugröße		18	25		40		
Anzahl der Antriebsköpfe	1	2	1	2	1	2	
J_O [kgcm ²]	2,87	4,08	4,45	6,40	28	41,5	
J_H pro Meter Hub [kgcm ² /m]	6		8		36,5		
J_L pro kg Nutzlast [kgcm ² /Kg]	1,66		1,66		3,65		
J_G Winkelgetriebe [kgcm ² /m]	0,14		0,26		2,02		
i Übersetzung	3		3		3		

Das Massenträgheitsmoment J_A der gesamten Achse wird wie folgt berechnet:

Grundausführung

$$J_A = J_O + J_H \times \text{Arbeitshub [m]} + J_L \times m_{\text{Nutzlast}} [\text{kg}]$$

mit Winkelgetriebe

$$J_A = J_G + \frac{J_O + J_H \times \text{Arbeitshub [m]} + J_L \times m_{\text{Nutzlast}} [\text{kg}]}{i^2}$$

Zahnriemen							
Baugröße		18	25		40		
Dehnung ¹⁾ [%]		0,037		0,053		0,056	
Teilung [mm]		3		3		5	
Wirkkreis; Wirkdurchmesser [mm]		25,78		25,78		38,2	
Vorschubkonstante [mm/U]		81		81		120	
Vorschubkonstante mit integriertem Winkelgetriebe [mm/U]		27		27		40	

1) Bei max. Vorschubkraft

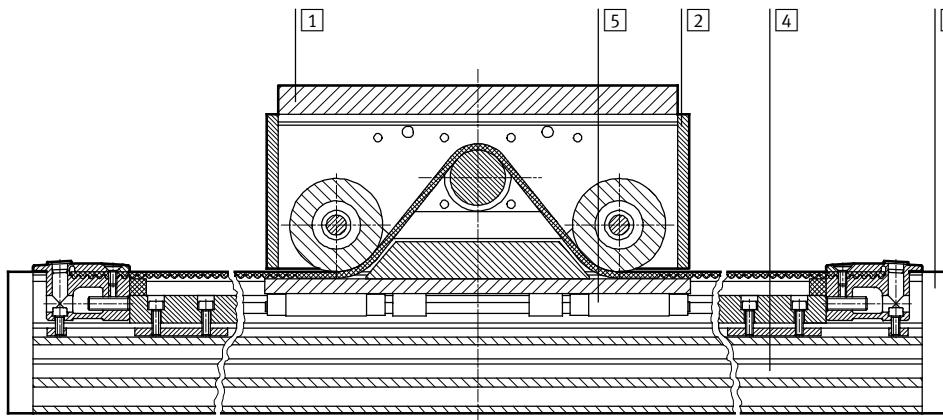
Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Datenblatt

FESTO

Werkstoffe

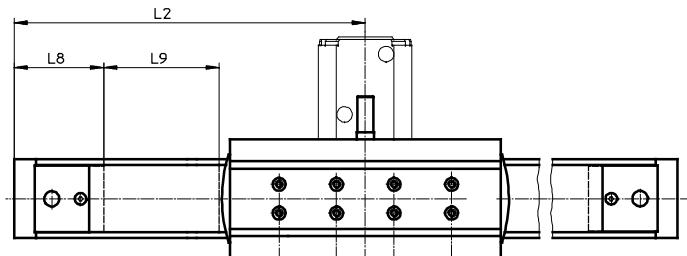
Funktionsschnitt



Achse	
1	Antriebskopf Schlitten
2	Antriebskopf Gehäuse
3	Abschlussdeckel
4	Profil
5	Führungsstrecke
–	Getriebegehäuse
–	Ritzel
–	Kronenrad

Hubreserve

L2 Antriebskopf in Endposition des Arbeitshubes



L8 Abstand zwischen mechanischem Anschlag und Außenmaß der Achse

L9 Bei der Hubreserve handelt es sich um einen Sicherheitsabstand, der zusätzlich zum Hub auf beiden Seiten der Achse vorhanden ist.

Beispiel:

Typ DGEA-25-500-ZR

Arbeitshub = 500 mm

Hubreserve = (2x 81 mm)

= 162 mm

Gesamthub = 500 mm + 126 mm

= 662 mm

Baugröße	18	25	40
L9 pro Endlage [mm]	81	81	120

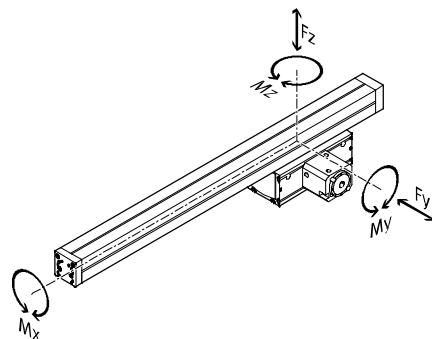
Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Datenblatt

Belastungskennwerte der Führung

Die angegebenen Kräfte und Momente beziehen sich auf das Zentrum der Führungsschiene. Sie dürfen im dynamischen Betrieb nicht überschritten werden. Dabei muss besonders auf den Abbremsvorgang geachtet werden.



Wirken gleichzeitig mehrere der unten genannten Kräfte und Momente auf die Auslegerachse ein, müssen neben den aufgeführten Maximalbelastungen folgende Gleichung erfüllt werden:

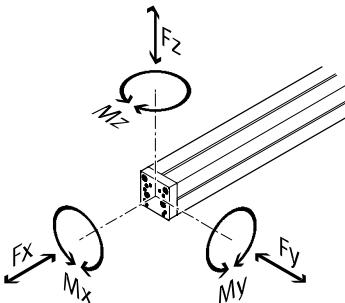
$$\left| \frac{F_y}{F_{y\max.}} \right| + \left| \frac{F_z}{F_{z\max.}} \right| + \left| \frac{M_x}{M_{x\max.}} \right| + \left| \frac{M_y}{M_{y\max.}} \right| + \left| \frac{M_z}{M_{z\max.}} \right| \leq 1$$

Zulässige Kräfte und Momente

Baugröße	18	25	40
F _y _{max.} [N]	2 000	3 080	7 300
F _z _{max.} [N]	2 000	3 080	7 300
M _x _{max.} [Nm]	19	28	133
M _y _{max.} [Nm]	94	230	665
M _z _{max.} [Nm]	65	160	460

Belastungskennwerte der Schnittstelle zur Befestigung der Nutzlast

Die angegebenen Kräfte und Momente beziehen sich auf die Schnittstelle zur Befestigung der Nutzlast. Sie dürfen im dynamischen Betrieb nicht überschritten werden. Dabei muss besonders auf den Abbremsvorgang geachtet werden.



Wirken gleichzeitig mehrere der unten genannten Kräfte und Momente auf die Auslegerachse ein, müssen neben den aufgeführten Maximalbelastungen folgende Gleichung erfüllt werden:

$$\left| \frac{F_x}{F_{x\max.}} \right| + \left| \frac{F_y}{F_{y\max.}} \right| + \left| \frac{F_z}{F_{z\max.}} \right| + \left| \frac{M_x}{M_{x\max.}} \right| + \left| \frac{M_y}{M_{y\max.}} \right| + \left| \frac{M_z}{M_{z\max.}} \right| \leq 1$$

Zulässige Kräfte und Momente

Baugröße	18	25	40
F _x _{max.} [N]	6 000	6 000	8 400
F _y _{max.} [N]	2 240	2 240	3 200
F _z _{max.} [N]	2 240	2 240	3 200
M _x _{max.} [Nm]	30	50	118
M _y _{max.} [Nm]	125	230	407
M _z _{max.} [Nm]	185	273	580

- Hinweis

Auslegungssoftware

PositioningDrives

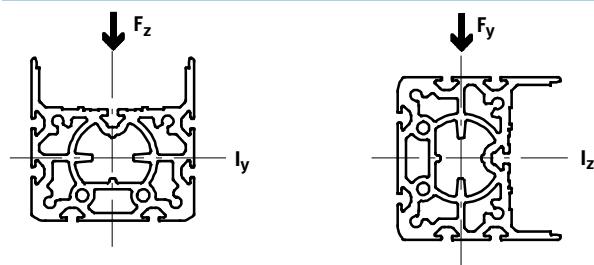
→ www.festo.com

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Datenblatt

FESTO

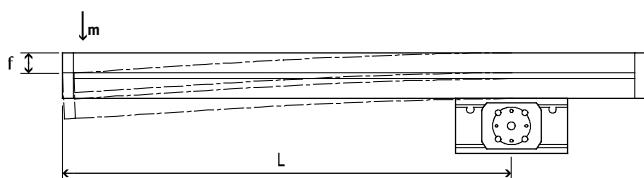
Flächenmoment 2. Grades¹⁾



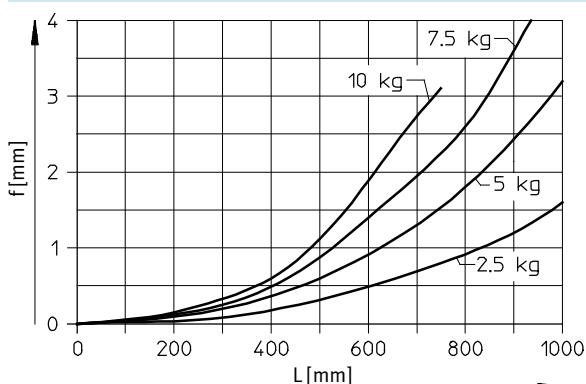
Baugröße	18	25	40
I_y [mm 4]	173×10^3	432×10^3	1759×10^3
I_z [mm 4]	135×10^3	438×10^3	1894×10^3

1) Nach Bearbeiten oder Austauschen der Abschlussdeckel verlieren die Werte ihre Gültigkeit

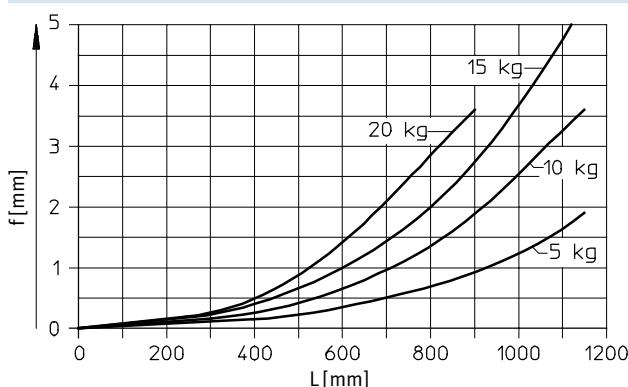
Durchbiegung f des Profils in Abhängigkeit vom Abstand L und der Nutzlast m



DGEA-18



DGEA-25



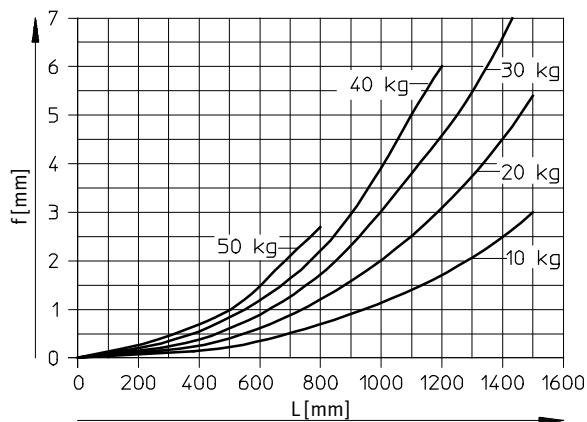
Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Datenblatt

Durchbiegung f des Profils in Abhängigkeit vom Abstand L und der Nutzlast m

DGEA-40



Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Datenblatt

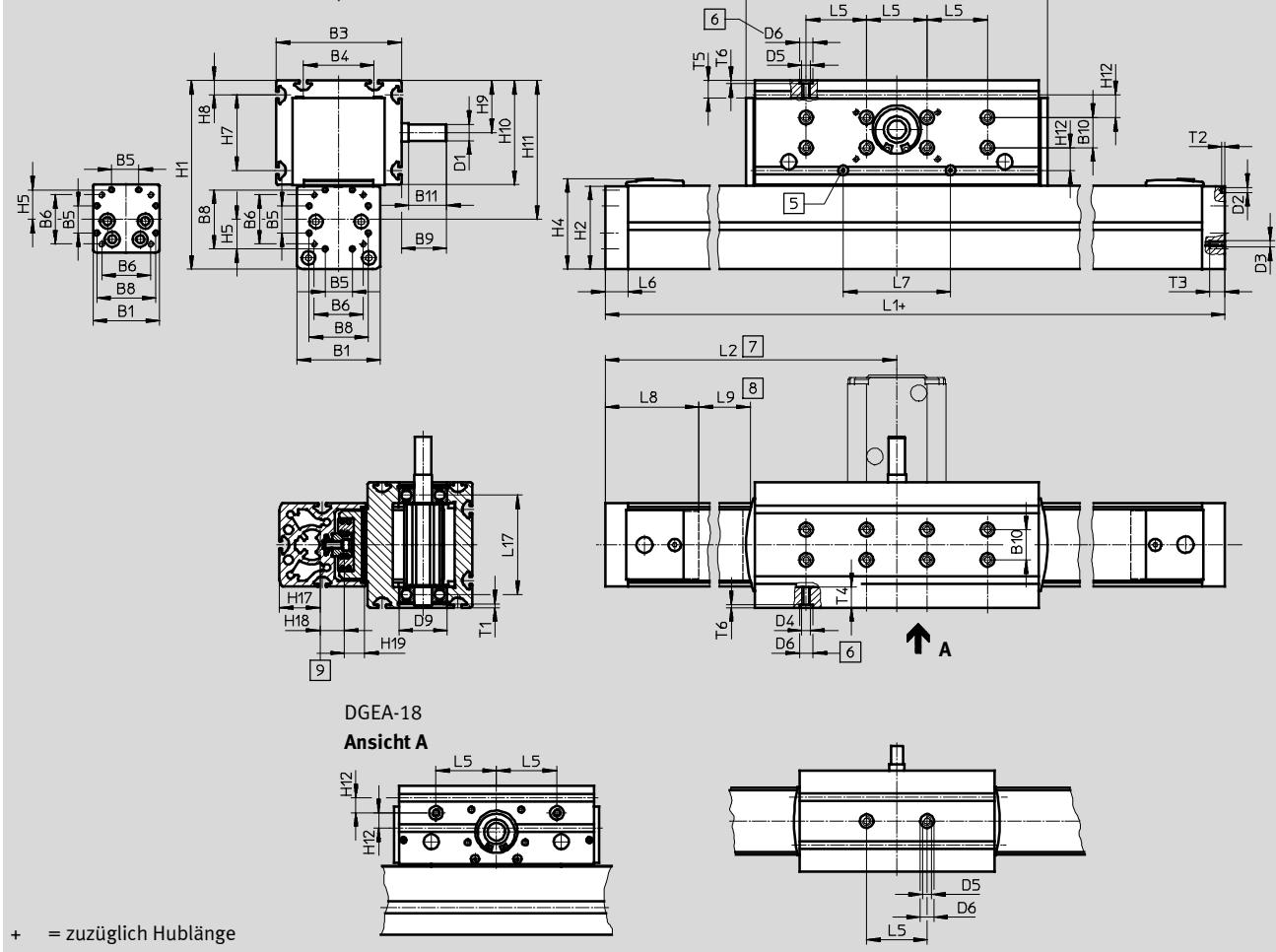
FESTO

Abmessungen

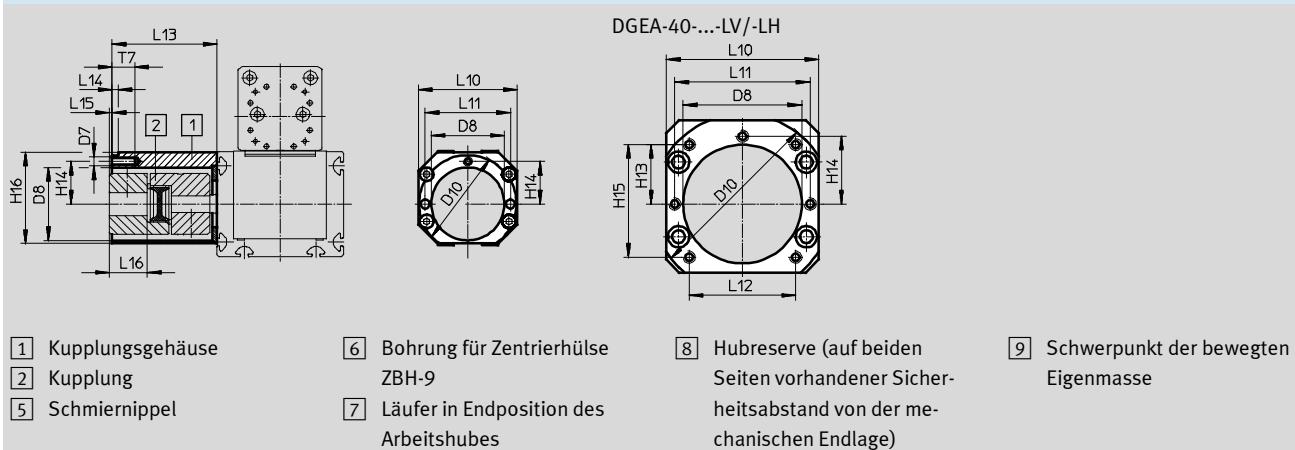
Grundausführung

DGEA-18

DGEA-25/40



Kupplungsgehäuse



Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Datenblatt

Baugröße	Variante	B1	B3	B4	B5 ±0,1	B6	B8	B9	B10	B11	D1 Ø h6	D2 Ø	D3
18	KV/KH	44	67	32	18	32,5	39,1	16	—	12	8	3,3	M4
25	KV/KH	55	83	47	18	32,5	39,1	29,8	20	25	11	3,3	M4
40	KV/KH	80	111,8	72	28	49	53	30,1	40	25	15	4,4	M5
	LV/LH												

Baugröße	Variante	D4	D5	D6 Ø H7	D7	D8 Ø	D9 Ø	D10 Ø	H1	H2	H4	H5	H7
18	KV/KH	M6	M6	9	M4	32	28	44	99	45	50,8	19,55	20
25	KV/KH	M6	M6	9	M6	48	32	64	128	57,7	63,1	19,55	50
40	KV/KH	M6	M6	9	M6	48	40	64	197	85	91,3	26,5	72
	LV/LH								118				

Baugröße	Variante	H8	H9	H10	H11	H12	H13	H14 ±0,1	H15	H16	H17	H18	H19
18	KV/KH	8	30,5	52	77	10	—	19	—	45	19,6	10	14,3
25	KV/KH	9,5	32,5	69	95	15	—	28	—	60	27,1	16	13,3
40	KV/KH	15,5	55,5	110	153	16	—	28	—	60	42,8	21,5	18
	LV/LH								39	44,5	74	100	

Baugröße	Variante	L1	L2	L3	L5	L6	L7	L8	L9	L10	L11	L12	L13
18	KV/KH	419,5	210	138	40	13	28	58	81	45	38	—	40
25	KV/KH	487,5	244	202	40	15	71	60	81	65	56	—	65
40	KV/KH	662	331	256	40	15	94	81	120	65	56	—	65
	LV/LH									100	89	70	96

Baugröße	Variante	L14	L15	L16	L17	T1	T2	T3	T4	T5	T6	T7	
												min.	min.
18	KV/KH	3,2	-3,6	14,6	53	1,6	2	9	11	11	2,1	10	
25	KV/KH	4	2,2	22,8	65,6	2,3	2	10	11	11	2,1	13	
40	KV/KH	4	2,2	22,8	90	2,8	3	10	11	11	2,1	13	
	LV/LH	5	-0,9	35,9								18	

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

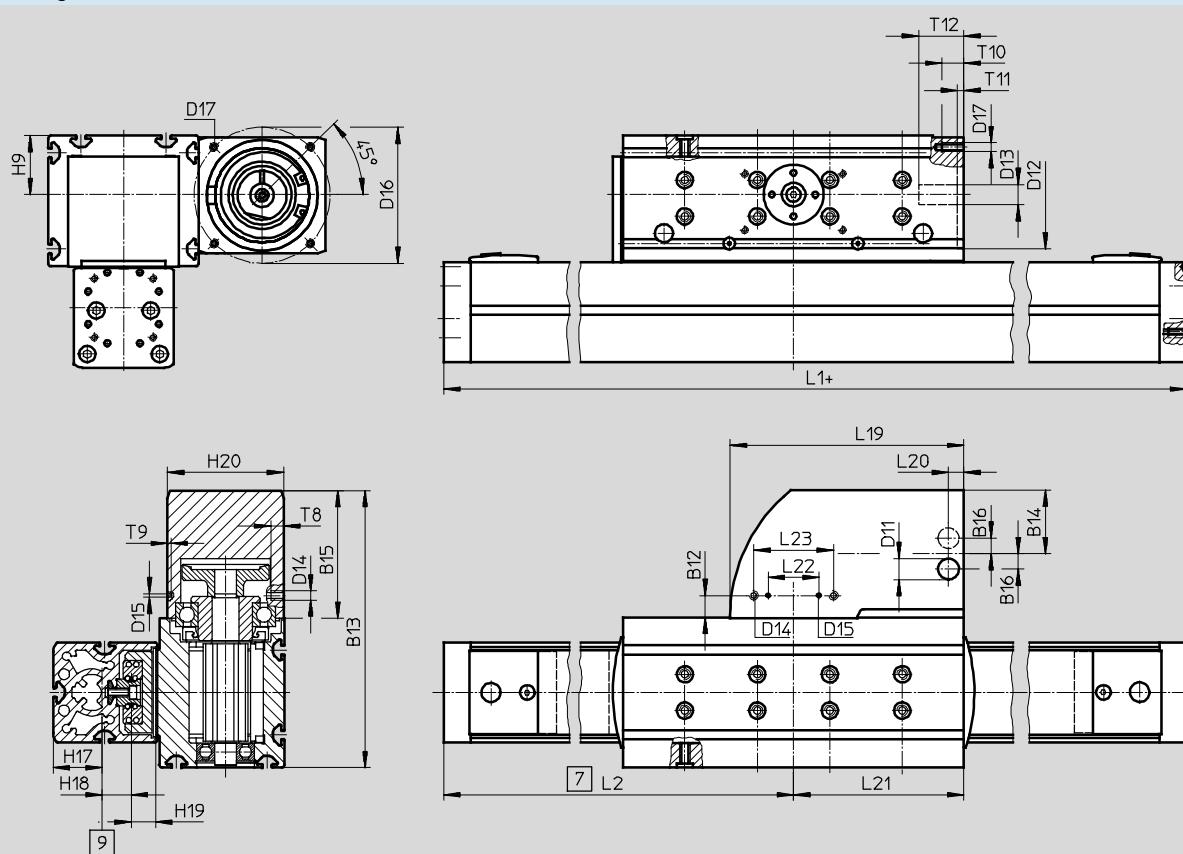
FESTO

Datenblatt

Abmessungen

mit Winkelgetriebe

Download CAD-Daten → www.festo.com



+ = zuzüglich Hublänge

7 Läufer in Endposition des Nennhubs

9 Schwerpunkt der bewegten Eigenmasse

Baugröße	B12	B13	B14	B15	B16	D11 ∅ +0,05/+0,08	D12 ∅	D13 ∅	D14	D15 ∅ ±0,05
18	11	122	27,5	55	9	11,5	40	9	M4	2
25	12	153	35	70	9	11,5	60	11	M5	2
40	16	211,8	50	100	17	11,9	95	19	M5	3

Baugröße	D16 ∅	D17	H9	H17	H18	H19	H20	L1	L2	L19
18	63	M5	30,5	19,6	10	14,3	55	419,5	210	97
25	75	M5	32,5	27,1	16	13,3	64	487,5	244	129
40	115	M8	55,5	42,8	21,5	18	100	662	331	173

Baugröße	L20	L21	L22	L23 ±0,1	T8 ±0,1	T9	T10	T11	T12
18	8,5	64,5	18	34	5	2	12	3,5	24
25	8,5	94	28	44	7	2	12	3,5	25
40	11,5	120	44	68	5	2	12	3,5	40

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

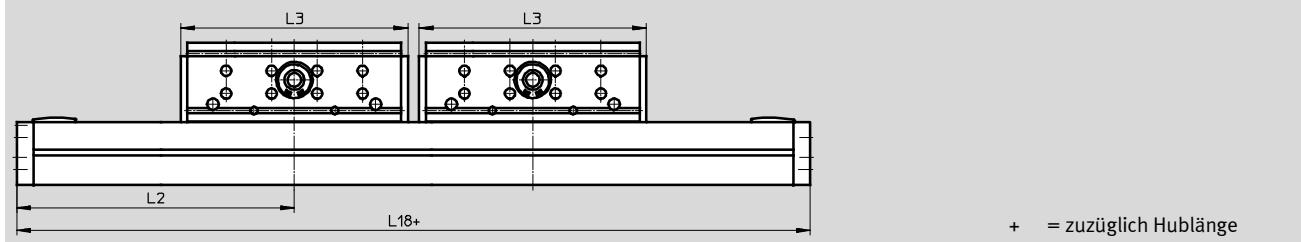
FESTO

Datenblatt

Abmessungen

mit Zusatzantriebskopf

Download CAD-Daten → www.festo.com

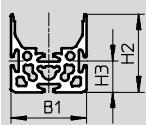


Hinweis

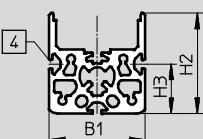
Bei Verwendung eines integrierten Winkelgetriebes mit Motoranbindung rechts (-GVR / -GHR), in Kombination mit einem Zusatzantriebskopf (-ZWK), ist ein Mindestabstand zwischen beiden Antriebsköpfen zu beachten. Dieser Abstand beträgt beim Einsatz von Festo Servomotoren mindestens die Baulänge des Motors.

Profilrohr

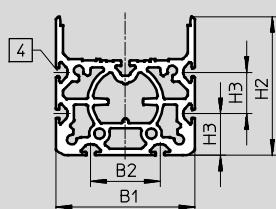
Baugröße 18



Baugröße 25



Baugröße 40



4 Befestigungsnut für Nutenstein NST

Baugröße	B1	B2	H2	H3	L2	L3	L18
18	44	–	45	18	210	138	569,5
25	55	–	57,7	28,4	244	202	697,5
40	80	40	85	24	331	256	926

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

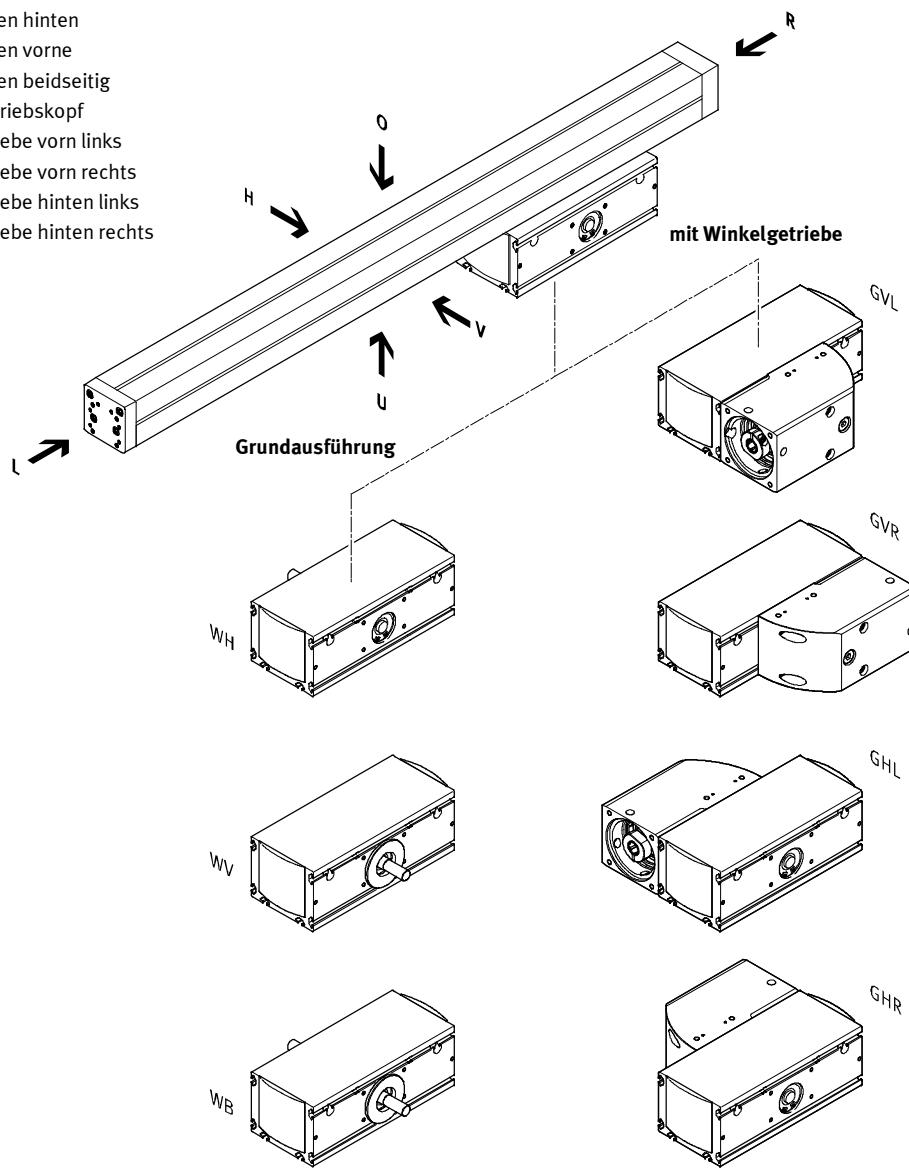
FESTO

Bestellangaben – Produktbaukasten

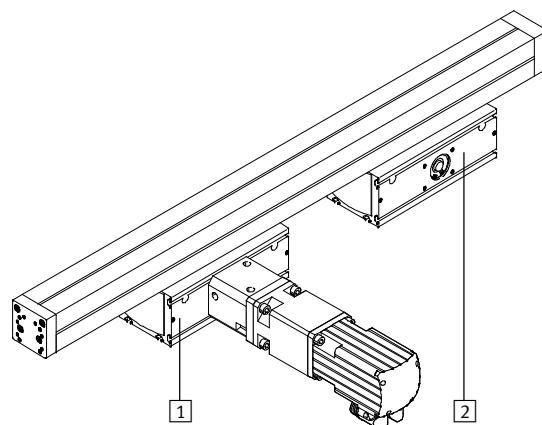
Bestellcode

Mindestangaben/Optionen

WH	Wellenzapfen hinten
WV	Wellenzapfen vorne
WB	Wellenzapfen beidseitig
ZWK	Zweiter Antriebskopf
GVL	Winkelgetriebe vorn links
GVR	Winkelgetriebe vorn rechts
GHL	Winkelgetriebe hinten links
GHR	Winkelgetriebe hinten rechts



- 1 Antriebskopf
- 2 Optional:
Zusatzantriebskopf
(zur Erhöhung der mechanischen Momentaufnahme)



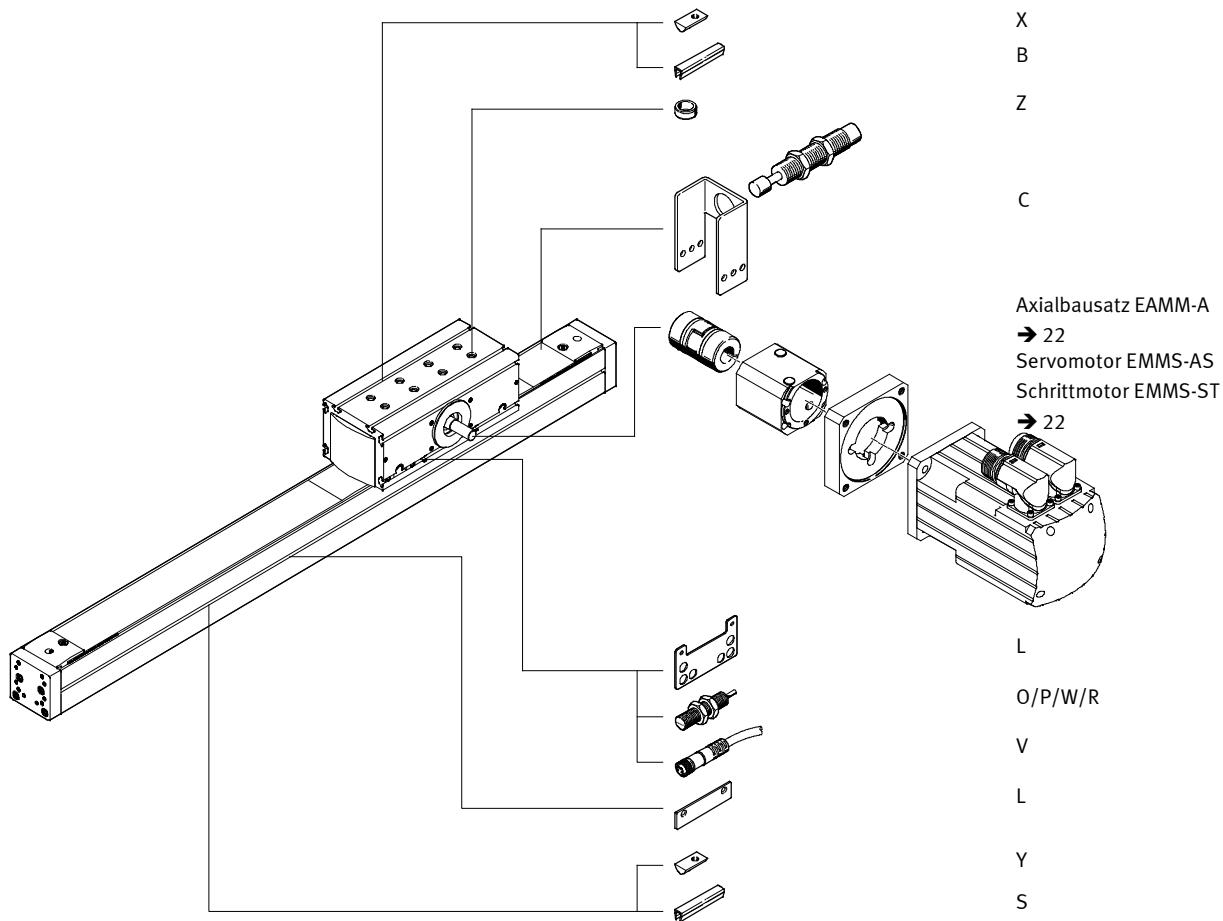
Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

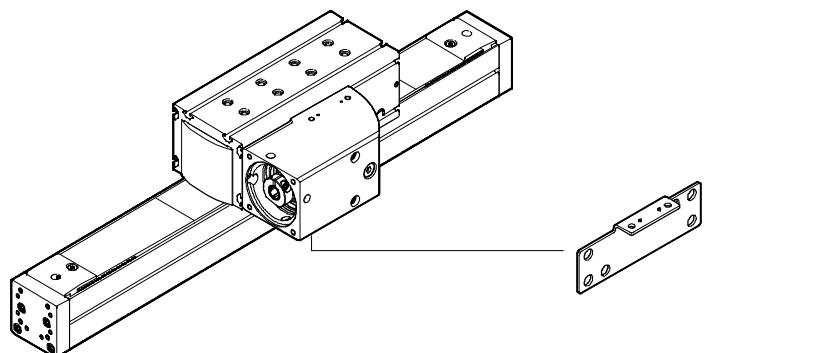
Bestellangaben – Produktbaukasten

Bestellcode

Optionen



mit Winkelgetriebe



Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Bestellangaben – Produktbaukasten

FESTO

[M] Mindestangaben						[O] Optionen →	
Baukasten-Nr.	Funktion	Baugröße	Hub	Antriebsfunktion	Antriebskopf	Zusatzantriebskopf	
195 611	DGEA	18	1 ... 1000	ZR	WH		
195 612		25			WV		
195 613		40			WB		
					GVL		
					GVR		
					GHL		
					GHR		
Bestellbeispiel	DGEA	- 25	- 850	- ZR	- WV		

Bestelltabelle							
Baugröße	18	25	40	Bedingungen	Code	Eintrag	Code
[M] Baukasten-Nr.	195 611	195 612	195 613				
Funktion	Auslegerachse mit Zahnriemen				DGEA		DGEA
Baugröße	18	25	40		-...		
Hub [mm]	1 ... 800	1 ... 900	1 ... 1 000		-...		
Antriebsfunktion	Elektromechanischer Antrieb mit Zahnriemen				-ZR		-ZR
Antriebskopf	Wellenzapfen hinten				-WH		
	Wellenzapfen vorn				-WV		
	Wellenzapfen beidseitig				-WB		
	Integriertes Winkelgetriebe für Motoranordnung vorn links				-GVL		
	Integriertes Winkelgetriebe für Motoranordnung vorn rechts				-GVR		
	Integriertes Winkelgetriebe für Motoranordnung hinten links				-GHL		
	Integriertes Winkelgetriebe für Motoranordnung hinten rechts				-GHR		
[O] Zusatzantriebskopf	ohne Wellenzapfen				-ZWK		

 - Hinweis
Bei Verwendung eines integrierten Winkelgetriebes mit Motoranbindung rechts (-GVR / -GHR), in Kombination mit einem Zusatzantriebskopf (-ZWK), ist ein Mindestabstand zwischen beiden Antriebsköpfen zu beachten. Dieser Abstand beträgt beim Einsatz von Festo Servomotoren mindestens die Baulänge des Motors.

Übertrag Bestellcode

DGEA - - - **ZR** - -

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Bestellangaben – Produktbaukasten

→ Optionen

Zubehör	Nut-abdeckung	Nutenstein	Stoßdämpfer mit Halter	Zentrierhülse	Halteblech für Näherungsschalter	Induktive Näherungsschalter	Verbindungsleitung
ZUB	...S ...B	...Y ...X	...C	...Z	L	...O ...P ...W ...R	...V
ZUB	- 2B		2C	10Z	L	2P2W	2V

Bestelltabelle

Baugröße	18	25	40	Bedingungen	Code	Eintrag Code
↓ Zubehör	lose beigelegt				ZUB-	ZUB-
<input type="checkbox"/> Nut-abdeckung für Profilnut für Antriebskopf	1 ... 10				...S	
	1 ... 10				...B	
<input type="checkbox"/> Nutenstein für Profilnut für Antriebskopf	1 ... 10				...Y	
	1 ... 10				...X	
<input type="checkbox"/> Stoßdämpfer mit Halter	1 ... 2				...C	
<input type="checkbox"/> Zentrierhülse	10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90				...Z	
<input type="checkbox"/> Halteblech für induktive Näherungsschalter, inkl. 2 Schaltfahnen	1				L	
<input type="checkbox"/> Induktive Näherungsschalter	Schließer, Kabel	1 ... 5			...O	
	Öffner, Kabel	1 ... 5			...P	
	Schließer, Stecker	1 ... 5			...W	
	Öffner, Stecker	1 ... 5			...R	
<input type="checkbox"/> Verbindungsleitung	1 ... 10				...V	

-  Hinweis

Die Auslegerachsen DGEA bieten dieselben Befestigungsmöglichkeiten (am Deckel des Profils und Antriebskopf) wie die elektromechanischen Achsen DGE-...-ZR-KF/-SP-KF. Allerdings ist zu beachten, dass keine 1:1 Zuordnung bezüglich der Baugrößen besteht. Beispiel: Profilabmessung DGEA-18 entspricht DGE-25.

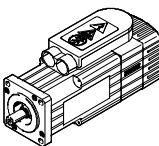
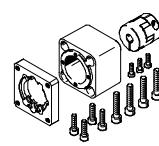
Übertrag Bestellcode

ZUB -

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Zubehör

FESTO

Zulässige Kombinationen mit Axialausatz – Grundausführung ohne Getriebe			Datenblätter → Internet: eamm-a	
Motor	Axialausatz	Axialausatz besteht aus:		
		Motorflansch	Kupplung	Kupplungsgehäuse
				
Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ

DGEA-18

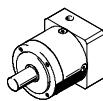
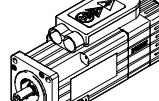
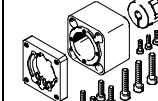
mit Schrittmotor

EMMS-ST-57-...	550 956 EAMM-A-F28-57A	530 081 EAMF-A-44A/B-57A	530 088 EAMC-30-35-6.35-8	530 468 EAMK-A-F28-44A
EMMS-ST-87-...	550 958 EAMM-A-F28-87A	530 082 EAMF-A-44A/B-87A	123 042 EAMC-30-35-8-11	530 468 EAMK-A-F28-44A

DGEA-25

mit Schrittmotor

EMMS-ST-87-...	550 960 EAMM-A-F32-87A	533 140 EAMF-A-64A/B-87A	530 090 EAMC-40-66-11-11	530 469 EAMK-A-F32-64A
----------------	---------------------------	-----------------------------	-----------------------------	---------------------------

Zulässige Kombinationen mit Axialausatz – Grundausführung mit Getriebe			Datenblätter → Internet: eamm-a		
Getriebe	Motor	Axialausatz	Axialausatz besteht aus:		
			Motorflansch	Kupplung	Kupplungsgehäuse
					
Typ	Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ	Teile-Nr. Typ

DGEA-18

mit Servomotor

EMGA-60-P-G...-SAS-55	EMMS-AS-55-...	550 957 EAMM-A-F28-60G	529 944 EAMF-A-44A/B-60G	123 042 EAMC-30-35-8-11	530 468 EAMK-A-F28-44A
mit Schrittmotor					
EMGA-60-P-G...-SST-57	EMMS-ST-57-...	550 957 EAMM-A-F28-60G	529 944 EAMF-A-44A/B-60G	123 042 EAMC-30-35-8-11	530 468 EAMK-A-F28-44A

DGEA-25

mit Servomotor

EMGA-60-P-G...-SAS-70	EMMS-AS-70-...	550 959 EAMM-A-F32-60G	550 987 EAMF-A-64A/B-60G	530 090 EAMC-40-66-11-11	530 469 EAMK-A-F32-64A
mit Servomotor					
EMGA-80-P-G...-SAS-100	EMMS-AS-100-...	550 935 EAMM-A-F40-80G	533 139 EAMF-A-64A/C-80G	123 845 EAMC-40-66-15-20	124 629 EAMK-A-F40-64A

DGEA-40

mit Servomotor

EMGA-80-P-G...-SAS-100	EMMS-AS-100-...	550 935 EAMM-A-F40-80G	533 139 EAMF-A-64A/C-80G	123 845 EAMC-40-66-15-20	124 629 EAMK-A-F40-64A
mit Schrittmotor					
EMGA-80-P-G...-SST-87	EMMS-ST-87-...	550 935 EAMM-A-F40-80G	533 139 EAMF-A-64A/C-80G	123 845 EAMC-40-66-15-20	124 629 EAMK-A-F40-64A

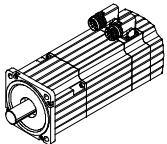
Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Zubehör

Zulässige Kombinationen mit Winkelgetriebe

Motor



Typ

DGEA-18

mit Servomotor

EMMS-AS-55-...

DGEA-25

mit Servomotor

EMMS-AS-70-...

DGEA-40

mit Servomotor

EMMS-AS-100-...

-  - Hinweis

Die Getriebe haben bei der Grundausführung eine Unter-
setzung von 4 : 1 und bei der Ausführung mit Winkelgetriebe
eine Unter-
setzung von 3: 1.

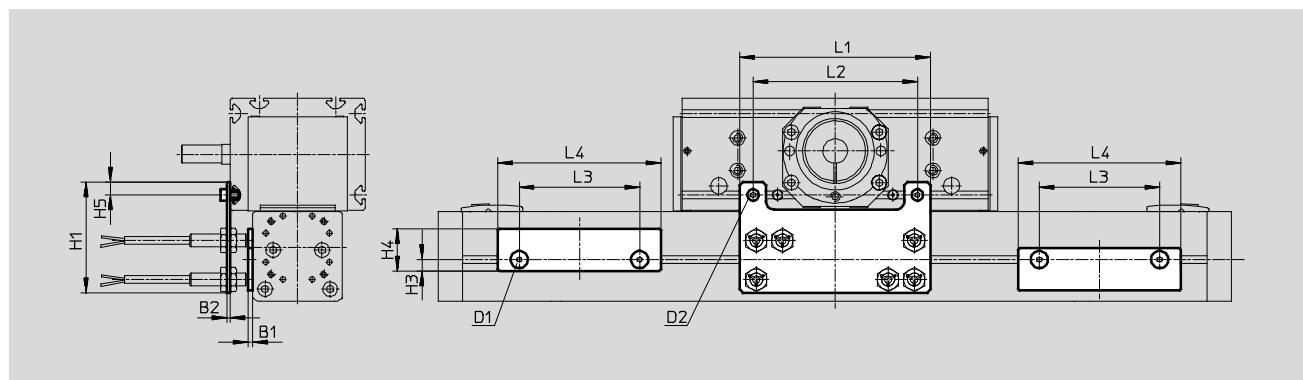
Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Zubehör

FESTO

Befestigungsbausatz für
Näherungsschalter
(DGEA als Grundausführung)
DGEA-....-SIE-M8
(Bestellcode L)

Werkstoff:
Stahl, verzinkt



Abmessungen und Bestellangaben							
für Baugröße	B1	B2	D1	D2	H1	H3	H4
18	3	2	M4	M4	77	5	21
25	3	2	M4	M5	68	7	26
40	3	7	M4	M5	92	7	26

für Baugröße	H5	L1	L2	L3	L4	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
18	7,5	114	90	74	84	200	525 868	DGEA-18-SIE-M8
25	8	117	101	85	100	250	525 869	DGEA-25-SIE-M8
40	10	190	133	124,5	145	600	525 870	DGEA-40-SIE-M8

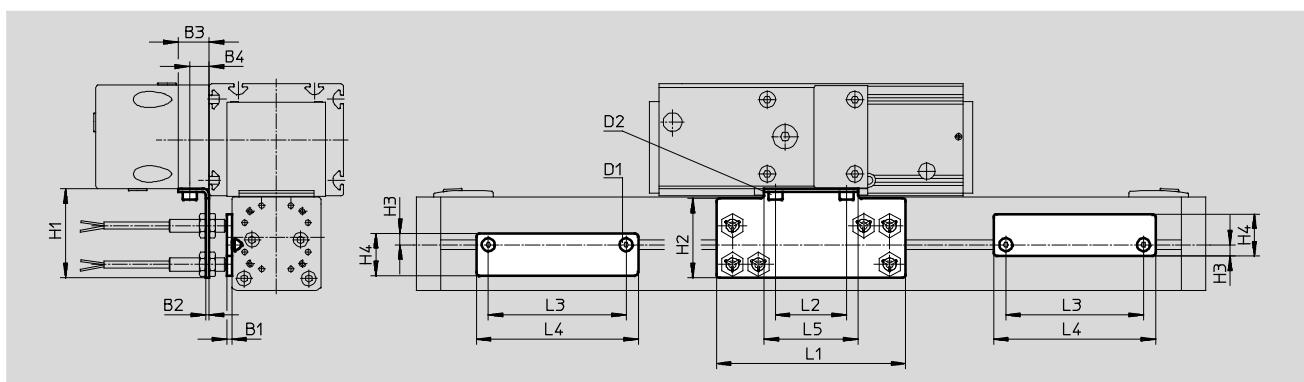
Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Zubehör

Befestigungsbausatz für
Näherungsschalter
(DGEA mit Winkelgetriebe)
DGEA-....-G...-SIE-M8
(Bestellcode L)

Werkstoff:
Stahl, verzinkt



Abmessungen und Bestellangaben									
für Baugröße	B1	B2	B3	B4	D1	D2	H1	H2	H3
18	3	2	17	11	M4	M4	40	34	5
25	3	2	19	12	M4	M5	55	49	7
40	3	4	23	16	M4	M5	64	52	7

für Baugröße	H4	L1	L2	L3	L4	L5	Gewicht [g]	Teile-Nr.	Typ
18	21	114	34	74	84	46	170	539 935	DGEA-18-G...-SIE-M8
25	26	117	44	85	100	58	250	539 936	DGEA-25-G...-SIE-M8
40	26	153	68	124,5	145	82	520	539 937	DGEA-40-G...-SIE-M8

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

Zubehör

FESTO

Stoßdämpferbausatz

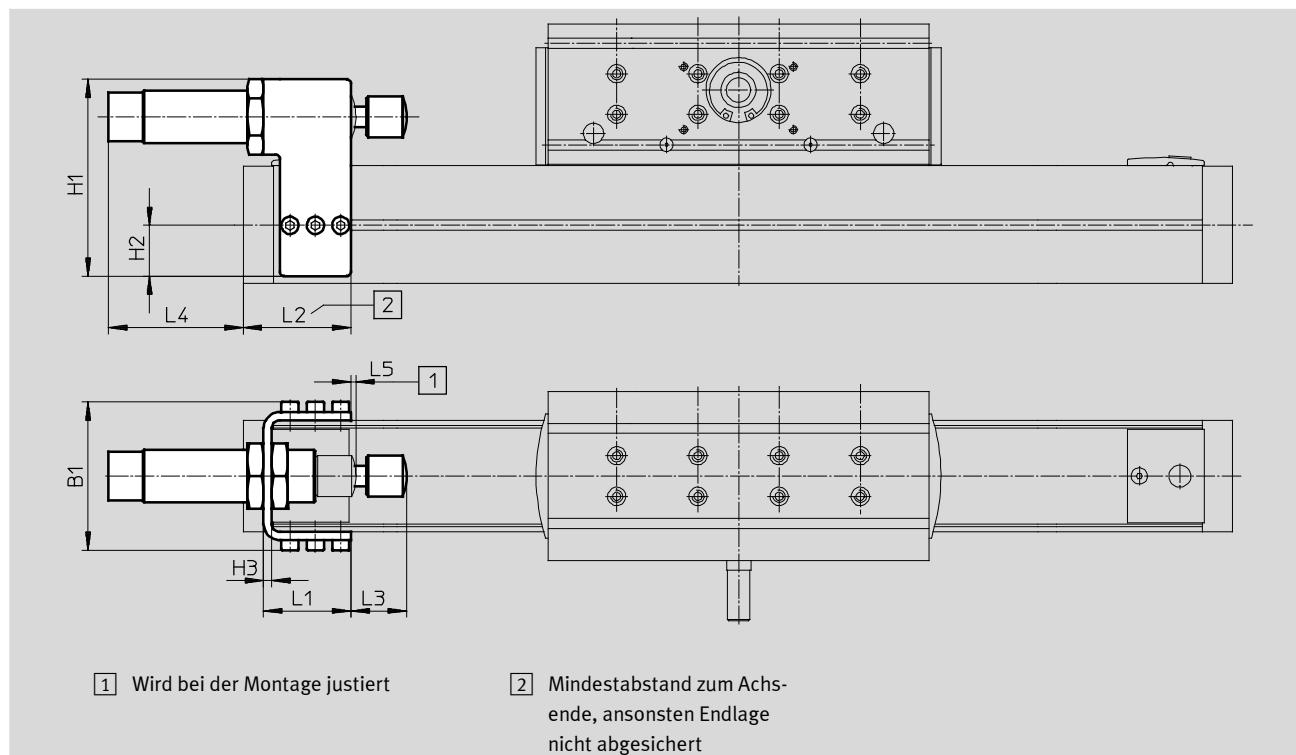
DGEA-...-YSR

(Bestellcode C)

Werkstoff:

Stahl, verzinkt

Kupfer-, PTFE- und silikonfrei



[1] Wird bei der Montage justiert

[2] Mindestabstand zum Achsende, ansonsten Endlage nicht abgesichert

Abmessungen und Bestellangaben											
für Baugröße	B1	H1	H2	H3	L1	L2 +1	L3	L4 +1	L5 +1	Gewicht [g]	Teile-Nr. Typ
18	59	80	15	3	44	67	1)	1)	2	390	525 865 DGEA-18-YSR
25	73	97	25	4	43	60	1)	1)	2	630	525 866 DGEA-25-YSR
40	98	122	14	4	70,5	81	1)	1)	2	1 200	525 867 DGEA-40-YSR

1) Maß ist abhängig von Baugröße des Stoßdämpfers und der Montageposition des Stoßdämpfer-Bausatzes

Auslegerachsen DGEA, mit Zahnriemen

FESTO

Zubehör

Bestellangaben		Datenblätter → Internet: befestigungselement			
		für Baugröße	Bemerkung	Bestellcode	Teile-Nr. Typ
PE ¹⁾					
Nutenstein NST					
	18	für Profilnut	Y	526 091 NST-HMV-M4	1
	25, 40			150 914 NST-5-M5	1
	18, 25, 40	für Antriebskopf	X	150 914 NST-5-M5	1
Zentrierhülse ZBH					
	18, 25, 40	für Antriebskopf	Z	150 927 ZBH-9	10
Nutabdeckung ABP/ABP-S					
	18	für Profilnut je 0,5 m	S	151 680 ABP-5-S	2
	25, 40			151 681 ABP-5	2
	18, 25, 40	für Antriebskopf je 0,5 m	B	151 681 ABP-5	2

1) Packungseinheit in Stück

Bestellangaben – Induktive Näherungsschalter M8		Datenblätter → Internet: sien			
Elektrischer Anschluss	Kabel	Schalt-ausgang	LED	Kabellänge [m]	Teile-Nr. Typ
Schließer					
	3-adrig	–	PNP	■	2,5 150 386 SIEN-M8B-PS-K-L
	–	3-polig	PNP	■	– 150 387 SIEN-M8B-PS-S-L
Öffner					
	3-adrig	–	PNP	■	2,5 150 390 SIEN-M8B-PO-K-L
	–	3-polig	PNP	■	– 150 391 SIEN-M8B-PO-S-L

Bestellangaben – Verbindungsleitungen		Datenblätter → Internet: nebu			
Elektrischer Anschluss links	Elektrischer Anschluss rechts	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ	
	Dose gerade, M8x1, 3-polig	Kabel, offenes Ende, 3-adrig	2,5	541 333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3
			5	541 334	NEBU-M8G3-K-5-LE3
	Dose gewinkelt, M8x1, 3-polig	Kabel, offenes Ende, 3-adrig	2,5	541 338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3
			5	541 341	NEBU-M8W3-K-5-LE3