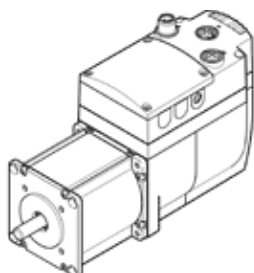


# Integrated Drive EMCA-EC-67-S-1TE-DIO

料號: 8061196  
將停止供貨的產品

FESTO

Type to be discontinued. Available until 2026. See Support Portal for alternative products.



## 技術參數

特性	值
控制器操作模式	PWM-MOSFET 電源輸出模組 串聯控制器, 具 P 位置控制器 PI 速度控制器 電氣比例積分控制器
轉子位置感測器	Absolute single turn encoder
Rotary position encoder measuring principle	磁鐵
保護功能	I <sup>2</sup> t 監控 溫度監控 電流監控 電源故障檢測 拖拉錯誤監控 軟體方式終點位置檢測
安全功能	Safe torque off (STO)
安全完整性等級 (SIL)	Safe torque off (STO)/SIL 2
性能等級 (PL)	安全扭矩關閉 (STO)/category 3, 性能等級 d
顯示	LED
最高速度	3,500 1/min
額定擺動速度	3,100 1/min
制動電阻, 外部的	6 Ohm
診斷覆蓋率	90 %
數位邏輯輸出特性	可在一定程度上自由配置 非電絕緣
硬體誤差	1
最大電流, 數位邏輯輸出	100 mA
最大正向測試脈衝具 logic 0	10,000 µs
最大負向測試脈衝具 logic 1	600 µs
額定馬達功率	120 W
額定電壓 DC	24 V
額定電流	6.9 A
參數配置接口	Ethernet
通訊協定	Modbus TCP
SFF 安全故障失效比率	> 90 %
Max. number of positioning sets	64
轉子位置編碼器起動裝置	12 Bit
Peak motor power	158 W
峰值 (最大) 電流	10.2 A
容許的電壓波動	+/- 20 %
授權	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
KC mark	KC-EMV
認證核發部門	TÜV 01/205/5514.00/16

特性	值
	German Technical Control Board (TÜV) Rheinland UK Ltd. 01/205U/5514.00/22 German Technical Control Board (TÜV) Rheinland 01/205/5514.01/21
CE 符號 (參見符合的標準)	根據 EU-EMV 指導原則 in accordance with EU RoHS directive
UKCA marking (see declaration of conformity)	To UK instructions for EMC To UK instructions for machines To UK RoHS instructions
耐振動	傳送應用測試在安全等級 2 符合 FN 942017-4 及 EN 60068-2-6
耐衝擊	Shock test with severity level 2 in accordance with FN 942017-5 and EN 60068-2-27
PWIS conformity	VDMA24364 zone III
儲藏溫度	-25 ... 70 °C
相對空氣濕度	0 - 95 % 非冷凝
防護等級	IP54
環境溫度	0 ... 50 °C
Note on ambient temperature	Power must be reduced by 1.75% per °C at ambient temperatures above 20 °C
轉子的質量慣性力矩	0.175 kgcm <sup>2</sup>
額定扭矩	0.37 Nm
峰值 (最大) 扭矩	0.85 Nm
容許的軸向驅動軸負載	60 N
容許的徑向軸負載	100 N
每小時失效率為 [1/h].	1E-09
PFDF (Probability of Failure on Demand), 失效率	1.86E-05
驗證測試間隔	20 a
產品重量	1,900 g
24V DC時數位邏輯輸出的數量	4
數位邏輯輸入的數量	11
通訊協議	FHPP
規格, 邏輯輸入	根據 IEC 61131-2
邏輯輸入工作範圍	24 V
邏輯輸入特性	直流電連結到邏輯電位
以太網路, 支援協議	TCP/IP, Modbus TCP
邏輯輸入電路	PNP (正向切換)
邏輯開關, 輸出	PNP (正向切換)
安裝類型	收緊 具通孔
材料備註	符合 RoHS