

servo drive CMMT-AS-C3-11A-P3-EC-S1

料號: 5340822
將停止供貨的產品

FESTO

Type to be discontinued. Available until 2023. See Support Portal for alternative products.



技術參數

| 特性 | 值 |
|--|--|
| 安裝類型 | 使用螺栓的安裝板 |
| 裝配位置 | 自由對流 垂直 |
| 產品重量 | 2,100 g |
| 顯示 | LED green/yellow/red |
| 控制元件 | Optional: control unit CDSB |
| 符合標準 | EN 61800-3 EN 61800-5-1 EN 61800-5-2 EN ISO 13849-1 |
| 基於標準 | EN 50581 EN 60204-1 EN 61508-1 EN 61508-2 EN 61508-3 EN 61508-4 EN 61508-5 EN 61508-6 EN 61508-7 EN 61800-2 EN 62061 |
| 授權 | RCM Mark TÜV c UL us - Listed (OL) |
| KC mark | KC-EMV |
| CE 符號 (參見符合的標準) | 根據 EU-EMV 指導原則 根據 EU 機器設備指導原則 in accordance with EU RoHS directive |
| UKCA marking (see declaration of conformity) | To UK instructions for EMC To UK instructions for machines To UK RoHS instructions |
| 認證核發部門 | TÜV Rheinland 01/205/5640.00/18 UL E331130 TÜV Rh. UK 01/205U/5640.00/22 |
| 儲藏溫度 | -25 ... 55 °C |
| 環境溫度 | 0 ... 50 °C |
| Note on ambient temperature | Power must be reduced by 3%/°C at ambient temperatures above 40°C. |
| UL 環境溫度 | 0 ... 40 °C |
| 相對空氣濕度 | 5 - 90 % 非冷凝 |
| Max. installation height | 2,000 m |
| Note on max. installation height | From 1000 m, power reduction by 1% per 100 m |

| 特性 | 值 |
|---|---|
| 防護等級 | IP20 |
| 安全等級 | I |
| Overvoltage category | III |
| 污染程度 | 2 |
| 浪湧強度 | 6 kV |
| 材料備註 | 符合 RoHS |
| PWIS conformity | VDMA24364 zone III |
| 額定操作壓力, 相位 | 3相 |
| 額定工作電壓, AC | 400 V |
| 容許的電壓波動 | +/- 10 % |
| 輸入電壓範圍AC | 200 ... 480 V |
| 線頻率 | 48 ... 62 Hz |
| 額定電流, 負載電源 | 3 A |
| 峰值 (最大) 電流, 負載電源 | 9 A |
| 有效的 PFC | 否 |
| 電源濾波器 | 整合 |
| System voltage to EN 61800-5-1 | 300 V |
| Max. short circuit protection of the mains | 10 kA |
| Mains types | TN IT |
| 額定電壓, 負載提供 DC | 560 V |
| 容許範圍, 負載電源 | ± 10 % |
| 最大中間電路電壓, DC | 800 V |
| 制動電阻, 整合的 | 130 Ohm |
| 制動阻力的脈衝功率 | 5 kW |
| Pulse energy for braking resistor | 850 Ws |
| Nominal power braking resistor (IEC) | 48 W |
| 制動電阻, 外部的 | 130 ... 250 Ohm |
| Max. continuous output of the external braking resistor (IEC) | 600 W |
| 額定DC電壓, 邏輯電源 | 24 V |
| 邏輯電源的容許範圍 | ± 20 % |
| 電流消耗, 不具夾緊制動的邏輯電源 | 0.5 A |
| Current consumption for logic supply with locking brake | 1.5 A |
| 用於邏輯電源, 制動保持和 I/O 的最大電流消耗 | 2.3 A |
| 輸出電壓範圍AC | 3x (0 – Input) V |
| 每相的有效額定電流 | 2.5 A |
| 每相的有效峰值 (最大) 電流 | 7.5 A |
| 最大峰值電流持續時間 | 2 s |
| 控制器額定功率 | 1,200 W |
| 峰值 (最大) 功率 | 3,600 W |
| 輸出頻率 | 0 ... 599 Hz |
| 不具外來主要調節器的最大馬達電纜長度 | 50 m |
| Max. output current of holding brake | 1 A |
| Max. voltage drop from logic supply to brake output | 0.8 V |
| Number of inputs for motor temperature sensor | 1 |
| 控制器操作模式 | Cascade controller P 位置控制器 PI 速度控制器 PI current regulator for F or M Profile operation with record and direct mode Interpolated mode via fieldbus Synchronised operating modes Homing Setting-up Autotuning |
| 操作模式 | Field-oriented closed-loop control Position resolution 24 bit/U Sampling rate 16 kHz PWM at 8 or 16 KHz Vector modulation with 3rd harmonic Real-time data acquisition |

| 特性 | 值 |
|---|--|
| | 2x Input-Capture (x, v, F) 2x Output-Trigger (x, v, F) 2x position encoder input 1x SYNC interface for encoder emulation or encoder input |
| Ethernet interface, function | Parameterisation and commissioning |
| Ethernet interface, protocol | TCP/IP |
| Fieldbus interface, protocol | EtherCAT |
| Fieldbus接口 | EtherCAT |
| 通訊協議 | CiA402 CoE (CANopen over EtherCAT) EoE (Ethernet over EtherCAT) FoE (File over EtherCAT) |
| 過程接口 | I/O mode for 256 position sets Interpolated Mode CSP Interpolated Mode CST Interpolated Mode CSV |
| Fieldbus介面, 傳輸速度 | 100 Mbit/s |
| Fieldbus interface, type of connection | 2x 插座 |
| Fieldbus interface, connection technology | RJ45 |
| Encoder interface, function | ENDAT 2.1 encoder ENDAT 2.2 encoder Hiperface encoder Incremental encoder Nikon SIN/COS encoder |
| Encoder interface 2, function | Incremental encoder SIN/COS encoder |
| Synchronisation interface, function | Encoder emulation A/B/Z Encoder input A/B/Z |
| 編碼器接口輸出, 特性 | 1 MHz maximum output frequency max. 16384 ppr |
| 編碼器接口輸入, 特性 | 1 MHz maximum output frequency max. 16384 ppr |
| 數位邏輯輸入的數量 | 12 |
| 邏輯輸入電路 | PNP (正向切換) |
| 邏輯輸入特性 | 可在一定程度上自由配置 Safety inputs in some cases 非電絕緣 |
| 規格, 邏輯輸入 | Based on IEC 61131-2, type 3 |
| 邏輯輸入工作範圍 | -3 ... 30 V |
| Number of high-speed logic inputs | 2 |
| Time resolution of high-speed logic inputs | 1 µs |
| 24V DC時數位邏輯輸出的數量 | 6 |
| 邏輯開關, 輸出 | PNP (正向切換) |
| 數位邏輯輸出特性 | 可在一定程度上自由配置 非電絕緣 Diagnostics outputs in some cases |
| 最大電流, 數位邏輯輸出 | 20 mA |
| Number of high-speed switching outputs | 2 |
| Time resolution of high-speed switching outputs | 1 µs |
| Number of floating switching outputs | 1 |
| Max. current of the floating switching outputs | 50 mA |
| 類比設定點輸入的數量 | 1 |
| 設定點輸入特性 | 差動輸入 可按照RPM的速度進行配置 Configurable for current/force |
| 設定點輸入工作範圍 | ± 10 V |
| 操作範圍類比輸入 | ± 10 V |
| 設定點輸入阻抗 | 70 kOhm |
| 安全功能 | Safe brake control (SBC) Safe torque off (STO) |

| 特性 | 值 |
|------------------------------|---|
| | Safe stop 1 (SS1) |
| 安全完整性等級 (SIL) | Safe brake control (SBC) / SIL 3 / SILCL 3 Safe torque off (STO)/SIL 3/SILCL 3 |
| 性能等級 (PL) | Safe brake control (SBC) / category 3, Performance Level e Safe Torque off (STO)/Category 4, Performance Level e |
| 診斷覆蓋率 | 97 % |
| SFF 安全故障失效比率 | 99 % |
| 硬體誤差 | 1 |
| Number of safe 2-pin inputs | 2 |
| Number of diagnostic outputs | 2 |