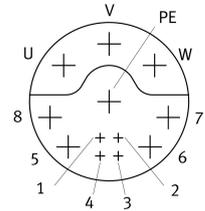


เซอร์โวมอเตอร์

EMMH-AS-88-MKA-HS-S1M-T

หมายเลขชิ้นส่วน: 8215350

FESTO



แผ่นข้อมูล

| ลักษณะเฉพาะ | มูลค่า |
|--|---|
| อุณหภูมิโดยรอบ | -30 °C...40 °C |
| หมายเหตุเกี่ยวกับอุณหภูมิแวดล้อม | สูงถึง 80 °C โดยมีการลดระดับ -1.5% ต่อองศาเซลเซียส |
| ความสูงสูงสุด | 3000 m |
| หมายเหตุเกี่ยวกับความสูงในการติดตั้งสูงสุด | ตั้งแต่ 1,000 m. เท่านั้น โดยมีการลดลง -1.0% ต่อ 100 m. |
| อุณหภูมิในการจัดเก็บ | -20 °C...70 °C |
| ความชื้นสัมพัทธ์ | 0 - 100 % |
| ได้มาตรฐาน | IEC 60034 |
| ระดับความร้อนตามมาตรฐาน EN 60034-1 | F |
| อุณหภูมิหมุนสูงสุด | 155 °C |
| ระดับการออกแบบตามมาตรฐาน EN 60034-1 | S1 |
| การตรวจสอบอุณหภูมิ | การส่งผ่านอุณหภูมิมอเตอร์แบบดิจิทัลผ่าน EndDat 2.2 |
| การออกแบบมอเตอร์ตามมาตรฐาน EN 60034-7 | IM B14 IM V18 |
| ตำแหน่งการติดตั้ง | ตามต้องการ |
| ระดับการป้องกัน | IP69K |
| ศูนย์กลาง, ศูนย์กลาง, ความเบี่ยงเบนของแนวแกนตาม DIN SPEC 42955 | N |
| คุณภาพสมดุล | G 2.5 |
| แรงบิดพื้นเพื่อ | <1.0% ของแรงบิดสูงสุด |
| อายุการจัดเก็บภายใต้สภาวะปกติ | 20000 h |
| รหัสอินเทอร์เฟซ Motor Out | 88C |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1, ประเภทการเชื่อมต่อ | ขั้วต่อไฮบริด |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ | M17 x 0.75 |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 จำนวนพิน/สายไฟ | 15 |
| ระดับมลพิษ | 2 |
| วัสดุหมายเหตุ | เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS |
| ระดับความต้านทานการกัดกร่อน KBK | 4 - ความเค้นการกัดกร่อนที่แข็งแกร่งเป็นพิเศษ (ยกเว้นการทำเครื่องหมายด้วยเลขเซอร์) |
| การปฏิบัติตามข้อกำหนดของห้องปฏิบัติการ | VDMA24364 โซน III |
| ปลอดภัยสำหรับอาหาร | ได้รับการรับรองให้สัมผัสอาหารโดยตรง |
| ความเหนียว | ตามมาตรฐาน EN 60068-2-6 |

| ลักษณะเฉพาะ | มูลค่า |
|--|---|
| กันกระแทก | ตามมาตรฐาน EN 60068-2-29 15 g/11 ms ตามมาตรฐาน EN 60068-2-27 |
| อนุญาต | เครื่องหมาย RCM |
| เครื่องหมาย CE (ดูประกาศเกี่ยวกับความสอดคล้อง) | ตามคำสั่ง EU EMC ตามคำสั่งไฟฟ้าแรงต่ำของสหภาพยุโรป ตามระเบียบ RoHS ของสหภาพยุโรป |
| เครื่องหมาย UKCA (ดูคำประกาศความสอดคล้อง) | ตามระเบียบข้อบังคับของสหราชอาณาจักรสำหรับ EMC ตามระเบียบ RoHS ของสหราชอาณาจักร ตามระเบียบของสหราชอาณาจักรสำหรับอุปกรณ์ไฟฟ้า |
| พิกัดแรงดันไฟฟ้า DC | 680 V |
| ประเภทสวิตชิงโซลัน | ติดตั้งด้านใน |
| จำนวนคู่ขั้ว | 5 |
| แรงบิดคอก | 2.1 Nm |
| พิกัดแรงบิด | 1.2 Nm |
| แรงบิดสูงสุด | 6.8 Nm |
| ความเร็วการหมุนปกติ | 3100 rpm |
| ความเร็วการหมุนสูงสุด | 8000 rpm |
| ความเร็วกลสูงสุด | 8000 rpm |
| ความเร่งเชิงมุม | 100000 rad/s ² |
| จัดอันดับเครื่องยนต์กำลัง | 390 W |
| กระแสไฟหยุดนิ่งต่อเนื่อง | 2.9 A |
| กระแสมอเตอร์ปกติ | 1.8 A |
| กระแสสูงสุด | 9.5 A |
| ค่าคงที่มอเตอร์ | 0.69 Nm/A |
| ค่าแรงบิดคงที่ | 0.74 Nm/A |
| เฟสเฟสคงที่แรงดัน | 49.6 mVmin |
| ความต้านทานขดลวดเฟสต่อเฟส | 3.6 Ohm |
| ตัวเหนี่ยวนำขดลวดเฟสต่อเฟส | 15 mH |
| ขดลวดเหนี่ยวนำตามยาว Ld (เฟส) | 6.8 mH |
| ตัวเหนี่ยวนำการแบ่งขดลวด Lq (เฟส) | 7.5 mH |
| ค่าคงที่เวลาไฟฟ้า | 3.5 ms |
| ค่าคงที่เวลาความร้อน | 61 min |
| ความต้านทานความร้อน | 1.14 K/W |
| หน้าแปลนวัด | 300 x 300 x 30 มม., เหล็ก |
| โมเมนต์มวลของความเฉื่อยของโรเตอร์ | 1.12 kgcm ² |
| โมเมนต์เอ้าท์พุทรวมของความเฉื่อย | 1.12 kgcm ² |
| น้ำหนักผลิตภัณฑ์ | 4500 g |
| โหลดเพลลาแกนที่อนุญาต | 76 N |
| โหลดเพลลาโรตอร์ที่อนุญาต | 380 N |
| เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์ | ตัวเข้ารหัสหลายรอบอย่างแน่นนอน |
| การกำหนดตำแหน่งผู้ผลิตตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | EQI 1131 |
| เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์สำหรับabsolute detectable revolutions | 4096 |
| อินเทอร์เฟซตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | วันที่สิ้นสุด 22 |
| หลักการวัดเซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์ | อุปนัย |
| ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ แรงดันใช้งาน DC | 5 V |
| ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ ช่วงแรงดันไฟฟ้าที่ใช้งาน DC | 3.6 V...14 V |
| ค่าตำแหน่งตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ต่อการปฏิวัติ | 524288 |
| ความละเอียดของตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | 19 bit |
| การวัดมุมความแม่นยำของระบบเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | -120 arcsec...120 arcsec |
| MTTF ส่วนประกอบย่อย | 190 ปี เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์ |