

Трехмерный порталный привод DHSR-DGE40ZR-2DGE25ZR-HMP20

№ изделия: 543039

FESTO

включает электромеханический привод с зубчатым ремнем и шариковой направляющей, пассивную направляющую, модульный привод вертикального перемещения, точный и прочный.

Механический интерфейс для крепления поворотных приводов и захватов Festo. Заказывается как набор для сборки или полностью собранный и отлаженный.

Чтобы получить предложение по Вашей конкретной задаче.

Пожалуйста нажмите сверху символ «Запрос по факсу».

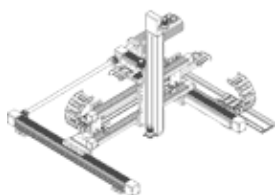


Таблица данных

| Характеристика | Значение |
|---|---|
| Сборка | трехмерный порталный привод 3.0 |
| Эффективная нагрузка | 0 ... 6 kg |
| Привод, Z координата | HMP-20 |
| Система приводов, Z координата | Пневматический |
| Промежуточная позиция, Z координата | x1 |
| Ход, Z координата | 0 ... 400 mm |
| Точность повторения в конечном положении, Z координата | ± 0,02 mm |
| Точность повторения в промежуточном положении, Z координата | ± 0,02 mm |
| Привод, Y координата | 2x DGE-25-ZR-KF |
| Система приводов, Y координата | Электрический Электромеханический привод с зубчатым ремнем и шариковой направляющей 2x |
| Промежуточная позиция, Y координата | Любое |
| Ход, Y координата | 0 ... 1.000 mm |
| Точность повторения в конечном положении, Y координата | ± 0,1 mm |
| Точность повторения в промежуточном положении, Y координата | ± 0,1 mm |
| Привод, X координата | DGE-40-ZR-KF |
| Система приводов, X координата | Электрический Электромеханический привод с зубчатым ремнем и шариковой направляющей |
| Промежуточная позиция, X координата | Любое |
| Ход, X координата | 0 ... 3.000 mm |
| Точность повторения в конечном положении, X координата | ± 0,1 mm |
| Точность повторения в промежуточном положении, X координата | ± 0,1 mm |