

# Контроллер электродвигателя SFC-LAC-VD-10-E-H0-PB

№ изделия: 540631

FESTO

для задания параметров и позиционирования привода с линейным электромотором HME.

Снимается с производства, доступен до 2011 года.



## Таблица данных

Характеристика	Значение
Режим работы контроллера	настраиваемый статус контроллер
Фильтр сетевого питания	Встроенный
Функция защиты	I <sup>2</sup> t мониторинг Мониторинг тока Обнаружение ошибок напряжения Индикация ошибки Программное обнаружение конечного положения
Датчик положения ротора	Датчик
Сопротивление шины	120 Ом, внешнее
Макс. среднее напряжение в сети, DC	48 V
Номинальная мощность контроллера	480 VA
Номинальное рабочее напряжение постоянного тока, питание логики	24 V
Номинальное напряжение, питание нагрузки DC	48 V
Номинальный ток, питание нагрузки	10 A
Номинальный ток, питание логики	0,5 A
Параметры конфигурации интерфейса	Конфигурация параметров и ввод в эксплуатацию RS232 (38400 Baud)
Пиковая нагрузка	960 VA
Пиковый ток, питание нагрузки	20 A
Пиковый ток, питание логики	0,8 A
Эффективный пиковый ток на фазу	15 A
Допустимый диапазон, питание нагрузки	+5 %/ -10 %
Допустимый диапазон, напряжение для логики	± 10 %
Обозначение CE (см. заявление о соответствии)	в соответствии с директивой EU по электромагнитной совместимости EMC
Температура хранения	-20 ... 60 °C
Стойкость к ударам	В соответствии с DIN EN 60068-2-27
Класс защиты	IP54
Вибростойкость	В соответствии с DIN EN 60068-2-6
Температура окружающей среды	0 ... 40 °C
Авторизация	C-Tick
Вес продукта	1.200 g
Коммуникационный профиль	Функциональные модули Step 7 FNPP
Входной интерфейс датчика перемещения, характеристики	CAN-Bus
Соединение шины	D-Sub 9-пин
Соединение Fieldbus	Profibus DP
Макс. скорость передачи по fieldbus	12 Mbit/s
Тип крепления	с верхней рейкой с креплением на стене/поверхности
Замечания по материалу	Содержит PWIS вещества