

# Контроллер электродвигателя SFC-LAC-VD-10-E-H0-IO

№ изделия: 540038

FESTO

для задания параметров и позиционирования привода с линейным электромотором HME.

Снимается с производства, доступен до 2011 года.



## Таблица данных

Характеристика	Значение
Режим работы контроллера	настраиваемый статус контроллер
Фильтр сетевого питания	Встроенный
Функция защиты	I <sup>2</sup> t мониторинг Мониторинг тока Обнаружение ошибок напряжения Индикация ошибки Программное обнаружение конечного положения
Датчик положения ротора	Датчик
Характеристики цифровых выходов	Электрически изолирован
Макс. ток, цифровые выходы логики	500 mA
Макс. среднее напряжение в сети, DC	48 V
Номинальная мощность контроллера	480 VA
Номинальное рабочее напряжение постоянного тока, питание логики	24 V
Номинальное напряжение, питание нагрузки DC	48 V
Номинальный ток, питание нагрузки	10 A
Номинальный ток, питание логики	0,5 A
Параметры конфигурации интерфейса	Конфигурация параметров и ввод в эксплуатацию RS232 (38400 Baud)
Пиковая нагрузка	960 VA
Пиковый ток, питание нагрузки	20 A
Пиковый ток, питание логики	0,8 A
Эффективный пиковый ток на фазу	15 A
Допустимый диапазон, питание нагрузки	+5 %/ -10 %
Допустимый диапазон, напряжение для логики	± 10 %
Обозначение CE (см. заявление о соответствии)	в соответствии с директивой EU по электромагнитной совместимости EMC
Температура хранения	-20 ... 60 °C
Стойкость к ударам	В соответствии с DIN EN 60068-2-27
Класс защиты	IP54
Вибростойкость	В соответствии с DIN EN 60068-2-6
Температура окружающей среды	0 ... 40 °C
Авторизация	C-Tick
Вес продукта	1.200 g
Кол-во цифровых выходов на 24 В DC	4
Кол-во цифровых логических входов	8
Интерфейс процесса	Подключение вх/вых Для 32 записей перемещения
Диапазон работы логических входов	24 V
Входной интерфейс датчика перемещения, характеристики	CAN-Bus
Характеристики логических входов	Электрически изолирован
Тип крепления	с верхней рейкой с креплением на стене/поверхности
Замечания по материалу	Содержит PWIS вещества