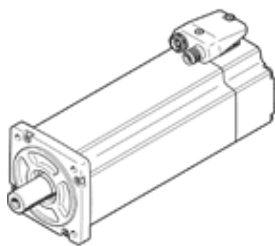


# Серводвигатель EMME-AS-80-M-LS-ASB

№ изделия: 2093170  
Продукт будет снят с производства  
без редуктора, с тормозом.

FESTO



## Таблица данных

Характеристика	Значение
Температура окружающей среды	-10 ... 40 °C
Температура хранения	-20 ... 70 °C
Относительная влажность воздуха	0 - 90 %
Соответствует стандарту	IEC 60034
Класс защиты изоляции	F
Класс расчета параметров по стандарту EN 60034-1	S1
Класс защиты	IP21
Система электрического соединения	Разъем
Замечания по материалу	Соответствует директиве по ограничению использования опасных веществ (RoHS)
Классификация сопротивления коррозии CRC	0 - Нет стойкости к коррозии
PWIS conformity	VDMA24364 zone III
Авторизация	RCM Mark с UL us - Recognized (OL)
Обозначение CE (см. заявление о соответствии)	в соответствии с директивой EU по электромагнитной совместимости EMC в соответствии с директивой EU по оборудованию низкого напряжения в соответствии с директивой EU RoHS
UKCA marking (see declaration of conformity)	To UK instructions for electrical equipment To UK instructions for EMC To UK RoHS instructions
Номинальное рабочее напряжение DC	360 V
Номинальное напряжение DC	360 V
Тип переключателя обмотки	Звезда внутри
Number of pole pairs	3
Момент удержания	3,5 Nm
Номинальный момент	3,2 Nm
Пиковый момент	14 Nm
Номинальная скорость вращения	3.000 1/min
Макс. скорость	4.627 1/min
Номинальная мощность мотора	1.000 W
Ток холостого хода	3,9 A
Номинальный ток мотора	3,7 A
Пиковый ток	15,6 A
Постоянная мотора	0,865 Nm/A
Константа напряжения, фаза-фаза	55 mVmin
Сопротивление обмотки фаза-фаза	2,8 Ohm
Индуктивность обмотки фаза-фаза	7,43 mH
Общий момент инерции массы при подъеме	2,2 kgcm <sup>2</sup>
Вес продукта	4.350 g
Допустимая осевая нагрузка на вал	72 N
Допустимая радиальная нагрузка на вал	360 N
Датчик положения ротора	Абсолютный однооборотный энкодер
Интерфейс поворотного энкодера	HIPERFACE®

Характеристика	Значение
Принцип измерения поворотного энкодера	Емкостной
Датчик положения ротора, синусоидальные / косинусоидальные периоды на оборот	16
Датчик положения ротора, типичное разрешение	12 Bit
Датчик положения ротора, типичная угловая точность	20 arcmin
Тормозной удерживающий момент	4,5 Nm
Рабочее напряжение DC для тормоза	24 V
Потребляемая мощность, тормоз	12 W
Момент инерции тормоза	0,222 kgcm <sup>2</sup>
Циклы переключения, удерживающий тормоз	5 миллионов холостых ходов (без работы трения!)
MTTF, субэлемент	797 лет, удерживающий тормоз
MTTFd, субэлемент	340 лет, поворотный энкодер
Energy efficiency	ENEFF (CN) / Class 2