

Серводвигатель EMME-AS-60-S-LS-ASB

№ изделия: 2089700

Продукт будет снят с производства

без редуктора, с тормозом.

FESTO

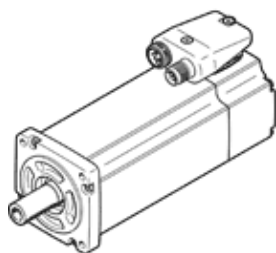


Таблица данных

Характеристика	Значение
Температура окружающей среды	-10 ... 40 °C
Температура хранения	-20 ... 70 °C
Относительная влажность воздуха	0 - 90 %
Соответствует стандарту	IEC 60034
Класс защиты изоляции	F
Класс расчета параметров по стандарту EN 60034-1	S1
Класс защиты	IP21
Система электрического соединения	Разъем
Замечания по материалу	Соответствует директиве по ограничению использования опасных веществ (RoHS)
Классификация сопротивления коррозии CRC	0 - Нет стойкости к коррозии
PWIS conformity	VDMA24364 zone III
Авторизация	RCM Mark с UL us - Recognized (OL)
Обозначение CE (см. заявление о соответствии)	в соответствии с директивой EU по электромагнитной совместимости EMC в соответствии с директивой EU по оборудованию низкого напряжения в соответствии с директивой EU RoHS
UKCA marking (see declaration of conformity)	To UK instructions for electrical equipment To UK instructions for EMC To UK RoHS instructions
Номинальное рабочее напряжение DC	360 V
Номинальное напряжение DC	360 V
Тип переключателя обмотки	Звезда внутри
Number of pole pairs	3
Момент удержания	0,7 Nm
Номинальный момент	0,6 Nm
Пиковый момент	2,8 Nm
Номинальная скорость вращения	3.000 1/min
Макс. скорость	5.131 1/min
Номинальная мощность мотора	190 W
Ток холостого хода	0,9 A
Номинальный ток мотора	0,8 A
Пиковый ток	3,6 A
Постоянная мотора	0,75 Nm/A
Константа напряжения, фаза-фаза	49,6 mV/min
Сопротивление обмотки фаза-фаза	26,4 Ohm
Индуктивность обмотки фаза-фаза	31,9 mH
Общий момент инерции массы при подъеме	0,319 kgcm ²
Вес продукта	1.650 g
Допустимая осевая нагрузка на вал	50 N
Допустимая радиальная нагрузка на вал	250 N
Датчик положения ротора	Абсолютный однооборотный энкодер
Интерфейс поворотного энкодера	HIPERFACE®

Характеристика	Значение
Принцип измерения поворотного энкодера	Емкостной
Датчик положения ротора, синусоидальные / косинусоидальные периоды на оборот	16
Датчик положения ротора, типичное разрешение	12 Bit
Датчик положения ротора, типичная угловая точность	20 arcmin
Тормозной удерживающий момент	2 Nm
Рабочее напряжение DC для тормоза	24 V
Потребляемая мощность, тормоз	11 W
Момент инерции тормоза	0,086 kgcm ²
Циклы переключения, удерживающий тормоз	5 миллионов холостых ходов (без работы трения!)
MTTF, субэлемент	538 лет, удерживающий тормоз
MTTFd, субэлемент	340 лет, поворотный энкодер