

Контроллер электродвигателя CMMP-AS-C20-11A-P3

№ изделия: 1366842

FESTO

Для сервомоторов.



Таблица данных

| Характеристика | Значение |
|---|---|
| Фильтр сетевого питания | Встроенный |
| Функция безопасности | Safe Torque off (STO) |
| Safety Integrity Level (SIL) | Безопасный момент выключения (STO)/SIL2 |
| Уровень представления (PL) | Безопасный момент выключения (STO)/категория 3, уровень представления d |
| Дисплей | 7-сегментный дисплей |
| Выходная частота | 0 ... 1.000 Hz |
| Диапазон выходного напряжения переменного тока (AC) | 0 - 560 V |
| Тормозное сопротивление | 47 Ohm |
| Характеристики цифровых выходов | Электрически изолирован Свободно конфигурируется в данных пределах |
| Мощность тормозного импульса | 12 kVA |
| Макс. ток, цифровые выходы логики | 100 mA |
| Макс. длительного пикового тока | 2 s |
| Макс. среднее напряжение в сети, DC | 760 V |
| Номинальный выходной ток | 20 A |
| Номинальное рабочее напряжение AC | 400 V |
| Номинальная мощность контроллера | 12.000 VA |
| Номинальное рабочее напряжение постоянного тока, питание логики | 24 V |
| Номинальный ток | 20 A |
| Линейная частота | 50 ... 60 Hz |
| Параметры конфигурации интерфейса | Конфигурация параметров и ввод в эксплуатацию Интерфейс управления (PtP) RS232 (9600...115000 Bits/s) |
| Номинальное рабочее напряжение, фазы | 3-фазный |
| Пиковая нагрузка | 25.000 VA |
| Эффективный пиковый ток на фазу | 41,5 A |
| Потребление тока, питание логики без зажимного тормоза | 1 A |
| Допустимый диапазон, напряжение для логики | ± 20 % |
| Допустимые колебания напряжения | +/- 10 % |
| Сертификационный департамент | DGUV MFS 10027 |
| Обозначение CE (см. заявление о соответствии) | в соответствии с директивой EU по электромагнитной совместимости EMC в соответствии с директивой EU по машиностроению в соответствии с директивой EU по оборудованию низкого напряжения |
| Температура хранения | -25 ... 70 °C |
| Класс защиты | IP20 |
| Температура окружающей среды | 0 ... 50 °C |
| Авторизация | C-Tick |
| Вес продукта | 8.000 g |
| Кол-во контрольных аналоговых выходов | 2 |
| Кол-во аналоговых уставок входов | 3 |
| Кол-во цифровых выходов на 24 В DC | 5 |
| Кол-во цифровых логических входов | 10 |

| Характеристика | Значение |
|--|--|
| Коммуникационный профиль | DS301/DSP402 FHPP |
| Интерфейс процесса | Подключение вх/вых Для 255 записей позиционирования |
| Диапазон работы логических входов | 8 ... 30 V |
| Рабочий диапазон контрольного выхода | ± 10 V |
| Рабочий диапазон уставок входа | ± 10 V |
| Разрешающая способность контрольного выхода | 9 Bit |
| Выходной интерфейс датчика перемещения, характеристики | Разрешение: 16384 ppr |
| Входной интерфейс датчика перемещения, характеристики | RS422 EnDat 2.2 |
| Характеристики контрольного выхода | Защита от короткого замыкания |
| Характеристики уставки входа | Дифференциальные входы Конфигурируется для скорости в об./мин. Конфигурируется для тока |
| Характеристики логических входов | Электрически изолирован Свободно конфигурируемый |
| Выходной интерфейс датчика перемещения, функции | Реальное значение обратной связи через сигнал датчика в режиме управления скоростью Задача уставок для последующего ведомого приводного устройства |
| Входной интерфейс датчика перемещения, функции | Сигнал датчика, уставка скорости в об./мин. При синхронизированной работе как заданная скорость в об./мин. для ведомого вала Значение исходной позиции как сигнал энкодера |
| Соединение шины | Разъем 9-пин Sub-D |
| Соединение Fieldbus | CANopen DeviceNet Ethernet Profibus DP Sercos |
| Макс. скорость передачи по fieldbus | 1 Mbit/s |
| Тип крепления | На монтажной плите Затянутый |
| Замечания по материалу | Соответствует директиве по ограничению использования опасных веществ (RoHS) |