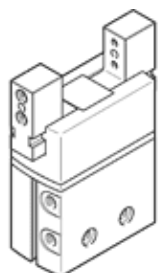


# Захват параллельный DHPS-35-A-NO

№ изделия: 1254053

FESTO



## Таблица данных

Характеристика	Значение
Размер	35
Ход каждой губки захвата	12,5 mm
Макс. точность повторения	$\leq 0,2$ mm
Макс. угловой люфт захвата $\alpha_x, \alpha_y$	$< 0,5$ deg
Макс. люфт губок захвата $S_z$	$< 0,02$ mm
Симметрично относительно оси	$\leq 0,2$ mm
Точность повторения, захват	$< 0,02$ mm
Кол-во губок захватов	2
Drive system	пневматический
Положение при сборке	Любое
Режим работы	двустороннего действия
Функция захвата	Параллельный
Гарантированное усилие захвата	На открытие
Тип конструкции	Рычаг последовательность перемещения по направляющей
Направляющая	Направляющая скольжения
Определение позиции	Для герконов
Operating pressure MPa	0,4 ... 0,8 MPa
Рабочее давление	4 ... 8 bar
Operating pressure	58 ... 116 psi
Макс. частота работы захвата	2 Hz
Min. opening time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	88 ms
Min. closing time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	151 ms
Макс. вес на внешний палец захвата	450 g
Рабочая среда	Сжатый воздух в соответствии с ISO8573-1:2010 [7:4:4]
Примечание по рабочей среде	Возможна работа со смазкой (впоследствии требуется постоянная смазка)
Классификация сопротивления коррозии CRC	1 - Низкая стойкость к коррозии
PWIS conformity	VDMA24364-B2-L
RSBP classification to CD-0033	F5
Температура окружающей среды	5 ... 60 °C
Массовый момент инерции	12,832 kgcm <sup>2</sup>
Макс. усилие на губку захвата $F_z$ , статическое	450 N
Макс. момент на захвате $M_x$ , статич.	50 Nm
Макс. момент на захвате $M_y$ , статич.	50 Nm
Макс. момент на захвате $M_z$ , статич.	50 Nm
Интервалы между смазкой направляющих	10 Mio SP
Вес продукта	1.345 g
Тип крепления	Внутренняя резьба и центрирующая втулка Со сквозным отверстием и центрирующей втулкой Опция
Пневматическое присоединение	G1/8
Замечания по материалу	Соответствует директиве по ограничению использования опасных веществ (RoHS)
Материал закрывающей крышки	PA
Материал корпуса	Алюминиевый сплав с глубоким анодированием
Материал губок захвата	Легированная сталь, нержавеющая