

# Servomotor EMMS-AS-140-LK-HV-RR

Cod: 1574686

Produsul urmeaza a fi scos din fabricatie

fara reductor.

FESTO



## Fisa tehnica

Caracteristica	valoare
Temperatura mediului	-40 ... 40 °C
Temperatura de depozitare	-20 ... 60 °C
Umiditatea relativa a aerului	0 - 90 %
Corespunde normelor	IEC 60034
Clasa de protectie a izolatiei	F
clasa masurare conform EN 60034-1	S1
Supraveghere temperatura	rezistenta PTC
Tip de protectie	IP54
Design arbore cheie Woodruff	DIN 6885 A 8 x 7 x 40
Tehnologie de conectare electrica	stecher
Indicatie material	conform RoHS
Clasa de rezistenta la coroziune KBK	2 - Rezistenta moderata la coroziune
Conformitatea PWIS	VDMA24364-B2-L
Aprobare	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
Simbol CE (vezi declaratia de conformitate)	conform directivei europene EMV conform directivei europene pentru echipamente cu tensiuni scazute in conformitate cu directivele EU RoHS
Marcaj UKCA (a se vedea declaratia de conformitate)	conform reglementarilor UK privind echipamentele electrice conform reglementărilor UK privind EMC conform reglementarilor UK RoHS
Tensiune nominala DC	565 V
Tip comutare infasurari	Stea interior
Numarul de perechi de poli	6
Moment de rotatie de repaus	25,5 Nm
Cuplu nominal	17,41 Nm
Moment de rotatie de varf	67,5 Nm
Viteza nominala	2.800 1/min
Numarul maxim de turatii	3.830 1/min
Putere nominala motor	5.110 W
Curent nominal motor	9,96 A
Curent de varf	51,5 A
Constanta motorului	1,75 Nm/A
Tensiune constanta, faza-faza	104,41 mVmin
Rezistenta infasurare faza-faza	0,586 Ohm
Inductanta infasurari faza-faza	4,65 mH
Momentul de inertie total la antrenare	18,4 kgcm <sup>2</sup>
Greutate produs	16.440 g
Incarcare axiala admisibila a arborelui	200 N
Incarcare radiala admisibila a arborelui	1.060 N
Senzor de pozitie a rotorului	Resolver
Interfata traductor pozitie rotor	SIN/COS Semnal analogic
Principiu de masurare traductor pozitie rotor	inductiv
MTTF, subcomponent	114 ani, encoder pozitie rotor
MTTFd, subcomponent	228 ani, encoder pozitie rotor
Eficienta energetica	ENEFF (CN) / Class 2