

servomotor EMMT-AS-150-MK-HV-R3S

Código da peça: 8148288

FESTO



Ficha técnica

| Característica | Valor |
|---|--|
| Temperatura ambiente | -15 ... 40 °C |
| Observação sobre a temperatura ambiente | até 80°C com redução de torque -1,5%/°C |
| Altura máx. de montagem | 4.000 m |
| Observação sobre altura máx. de montagem | A partir de 1.000 m somente com desaceleração de -1,0% por 100 m |
| Temperatura de armazenamento | -20 ... 70 °C |
| Umidade relativa do ar | 0 - 90 % |
| Conforme norma | IEC 60034 |
| Classe térmica conforme EN 60034-1 | F |
| Temperatura máx. da bobina | 155 °C |
| Classe de medição conforme EN 60034-1 | S1 |
| Monitoramento da temperatura | Transmissão digital da temperatura do motor por EnDat 2.2 |
| Design do motor conforme EN 60034-7 | IM B5 IM V1 IM V3 |
| Posição de instalação | Nos dois lados |
| Classe de proteção | IP21 |
| Observação sobre grau de proteção: | IP21 para o eixo do motor sem anel de vedação do eixo radial IP65 eixo do motor com RWDR IP67 para o corpo do motor, incluindo sistema de conexão |
| Concentricidade, coaxialidade, excentricidade axial conforme DIN SPEC 42955 | N |
| Qualidade do balanceamento | G 2,5 |
| Torque de travamento | <1,0% do torque de pico |
| Durabilidade do mancal em condições normais | 20.000 h |
| Tipo de construção do eixo chaveta | DIN 6885 A 8 x 7 x 36 |
| Código de interface, saída do motor | 150A |
| Conexão elétrica 1, tipo de conexão | Conectores híbridos |
| Conexão elétrica 1, tecnologia de conexão | M40x1 |
| Conexão elétrica 1, número de pinos/fios | 15 |
| Grau de contaminação | 2 |
| Observações sobre material | Conforme RoHS |
| Classe de resistência à corrosão KBK | 0 – Sem resistência à corrosão |
| Conformidade LABS | VDMA24364-Zona III |
| Resistência à vibração | conforme EN 60068-2-6 |
| Resistência a choques | conforme EN 60068-2-29 15 g/11 ms conforme EN 60068-2-27 |
| Autorização | RCM Mark c UL us - Recognized (OL) |
| Certificação CE (veja Declaração de Conformidade) | conforme Diretriz EU-EMV Conforme Diretriz EU sobre baixa tensão conforme EU-RoHS-RL |
| Marca UKCA (ver declaração de conformidade) | conforme regulamentos do Reino Unido para equipamentos elétricos conforme regulamentos do Reino Unido para EMV conforme regulamentos RoHS do Reino Unido |
| Órgão emissor do certificado | UL E342973 |

| Característica | Valor |
|--|---|
| Tensão operacional nominal c.c. | 680 V |
| Tipo de comutação da bobina | Estrela interna |
| Quantidade de pares do polo | 5 |
| Torque de paralisação | 33 Nm |
| Torque nominal | 13,5 Nm |
| Torque máximo | 60 Nm |
| Velocidade nominal de rotação | 3.500 1/min |
| Rotação máxima | 5.051 1/min |
| Rotação mecânica máx. | 10.000 1/min |
| Potência nominal motor | 4.948 W |
| Corrente de parada contínua | 24 A |
| Corrente nominal do motor | 10,2 A |
| Corrente de pico | 50 A |
| Constante de motor | 1,32 Nm/A |
| Constante do torque de parada | 1,54 Nm/A |
| Tensão constante, fase-a-fase | 92,9 mVmin |
| Resistência da bobina fase-fase | 0,211 Ohm |
| Indutividade da bobina fase-fase | 3,3 mH |
| Indutância longitudinal do enrolamento Ld (fase) | 1,65 mH |
| Indutância transversal do enrolamento Lq (fase) | 1,65 mH |
| Constante de tempo elétrica | 15,6 ms |
| Constante de tempo térmica | 45 min |
| Resistência térmica | 0,46 K/W |
| Flange de medição | 450x450x30 aço |
| Momento de inércia geral na alimentação de ar comprimido | 38,7 kgcm ² |
| Peso do produto | 18.700 g |
| Carga do eixo axial admissível | 217 N |
| Carga de eixo radial admissível | 1.085 N |
| Sensor de posição do rotor | Encoder absoluto única volta |
| Sistema de medição de posição da designação do fabricante | ECI 1319 |
| Sistema de medição de posição absoluto das rotações | 1 |
| Interface do encoder de posição do rotor | EnDat 22 |
| Princípio de medição do encoder de posição do rotor | indutivo |
| Sistema de medição de posição da tensão de alimentação CC | 5 V |
| Sistema de medição de posição da amplitude de tensão de serviço CC | 3,6 ... 14 V |
| Sistema de medição de posição do número de posições por rotação | 524.288 |
| Ativação do encoder de posição do rotor | 19 Bit |
| Sistema de medição de posição da precisão do sistema da medição de ângulos | -65 ... 65 arcsec |
| MTTF, subcomponente | 190 anos, sistema de medição de posição |