

# Regulador de servoacionamento CMMT-ST-C8-1C-EC-S0

FESTO

Código da peça: 8084005

★ Linha de produtos básicos

Produto a ser descontinuado

Produto será descontinuado. Disponível até 2024. Produto alternativo no Support Portal..



## Ficha técnica

Característica	Valor
Tipo de fixação	Placa de montagem, aparafusada com trilho DIN
Posição de instalação	Convecção livre vertical
Peso do produto	350 g
Indicador	LED verde / amarelo / vermelho
Autorização	RCM Mark c UL us - Listed (OL)
Marca KC	KC-EMV
Certificação CE (veja Declaração de Conformidade)	conforme Diretriz EU-EMV conforme Diretriz EU de máquinas conforme EU-RoHS-RL
Marca UKCA (ver declaração de conformidade)	conforme regulamentos do Reino Unido para EMV conforme regulamentos do Reino Unido para máquinas conforme regulamentos RoHS do Reino Unido
Órgão emissor do certificado	TÜV Rheinland 01/205/5696.00/19 UL E331130 TÜV Rh. UK 01/205U/5696.00/22
Temperatura de armazenamento	-25 ... 55 °C
Temperatura ambiente	0 ... 50 °C
Observação sobre a temperatura ambiente	Observar redução de grau relativamente a distância de montagem e corrente de saída
Umidade relativa do ar	5 - 90 % não condensável
Altura máx. de montagem	2.000 m
Classe de proteção	IP20 III
Categoria de sobretensão	I
Grau de contaminação	2
Observações sobre material	Conforme RoHS
Conformidade LABS	VDMA24364-Zona III
Tensão nominal alimentação carga c.c.	24 ... 48 V
Faixa permissível alimentação carga	-15 % / +15 %
Tensão máx. do circuito intermediário c.c.	60 V
Tensão nominal c.c., alimentação lógica	24 V
Faixa admissível tensão lógica	± 15 %
Consumo de corrente, alimentação lógica sem sistema de frenagem	1 A
Consumo de energia, alimentação lógica com freio de estacionamento	2 A
Faixa de tensão de saída c.a.	0 V até tensão de entrada
Corrente da saída nominal	8 A
Corrente nominal efetiva por fase	8 A
Pico efetivo de corrente por fase	10 A
Duração máx. corrente de pico	3 s

Característica	Valor
Potência nominal controlador	300 W
Potência de pico	400 W
Frequência de saída	0 ... 20.000 Hz
Comprimento máx. do cabo do motor sem filtro de rede externo	25 m
Corrente de saída máx. freio de parada	1 A
Queda de tensão máx. de alimentação lógica até a saída do freio	1 V
Tipo de operação controlador	Regulagem em cascata Controlador de posição P Regulador de velocidade PI Regulador de corrente PI para F ou M Operação de perfil com operação por conjunto e direta Operação interpolada via Fieldbus Modos de operação sincronizados Marcha de referência Operação de ajuste Autotuning Operação em malha aberta
Modo de operação	Regulagem orientada para o campo Resolução de posição 24 bits/U Taxa de detecção 20 kHz Modulação de amplitude de pulso com 20 kHz Registro de dados em tempo real 2x Input-Capture (x, v, F) 2x Output-Trigger (x, v, F) 1x entrada do sensor de posição
Redução ajustável de corrente	Usando software
Função protetora	Monitoramento I <sup>2</sup> t Monitoramento da temperatura Monitoramento de corrente Detecção de falhas na tensão Monitoramento de erros de arrasto Detecção de posição final pelo software
Ajuste da corrente nominal	Usando software
Interface Ethernet, função	Parametrização e comissionamento
Interface Ethernet, protocolo	TCP/IP
Interface do Fieldbus, protocolo	EtherCAT
Acoplamento fieldbus	EtherCAT
Perfil de comunicação	CiA402 CoE (CANopen over EtherCAT) EoE (Ethernet over EtherCAT) FoE (File over EtherCAT)
Interface do processo	Interpolated Mode CSP Interpolated Mode CST Interpolated Mode CSV Tabela de registro com 128 entradas
Interface Fieldbus, taxa de transmissão	100 Mbit/s
Interface do Fieldbus, tipo de conexão	2x conectores
Interface do Fieldbus, tecnologia de conexão	RJ45
Interface de encoder, função	BiSS-C Sensor incremental
Quantidade de entradas lógicas digitais	6
Lógica de comutação entradas	NPN (comutação negativa) PNP (comutação positiva)
Propriedades entrada lógica	configuração parcialmente livre parcialmente entradas Safety Sem isolamento galvânico
Especificação entrada lógica	Seguindo o exemplo de IEC 61131-2, tipo 3
Faixa de trabalho entrada lógica	-3 ... 30 V
Número de entradas lógicas high-speed	2
Resolução de tempo de entradas lógicas high-speed	1 µs
Quantidade de saídas lógicas digitais 24 V c.c.	2

<b>Característica</b>	<b>Valor</b>
Lógica de comutação das saídas	NPN (comutação negativa) PNP (comutação positiva)
Propriedades das saídas lógicas digitais	configurável Sem isolamento galvânico
Corrente máx. saídas lógicas digitais	100 mA
Quantidade de saídas comunicáveis high-speed	2
Resolução de tempo de saídas comunicáveis high-speed	1 µs
Quantidade de saídas comunicáveis isentas de potencial	1
Corrente máx. das saídas comunicáveis isentas de potencial	100 mA
Função de segurança	Torque seguro desligado (STO) Parada segura 1 (SS1-t)
Safety Integrity Level (SIL)	STO / SIL 2 / SILCL 2 (motor EC sem diagnóstico) STO / SIL 3 / SILCL 3 (motor de passo/motor EC com diagnóstico)
Nível de performance (PL)	STO / cat. 3, PLd (motor EC sem diagnóstico) STO / cat. 3, PLe (motor de passo/motor EC com diagnóstico)
Taxa de cobertura de diagnóstico	STO: 87 % (motor EC sem diagnóstico) STO / 90 % (motor de passo) STO: 92 % (motor EC com diagnóstico)
Tolerância de erro do hardware	1
Intervalo de teste de prova	STO / 20 a (motor de passo/motor EC sem diagnóstico) STO / 0,25 a (motor EC com diagnóstico)
Quantidade de entradas seguras de 2 polos	1
Quantidade de saídas de diagnóstico	1