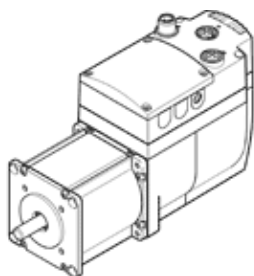


# controle de posicionamento EMCA-EC-67-S-1TE-PN

Código da peça: 8069725  
Produto a ser descontinuado

FESTO

Produto será descontinuado. Disponível até 2026. Produto alternativo no Support Portal..



## Ficha técnica

Característica	Valor
Tipo de operação controlador	Estágio final de potência PWM-MOSFET Regulador em cascata com Controlador de posição P Regulador de velocidade PI Controlador proporcional e integral para eletricidade
Suporte à configuração	Arquivo GSDML
Tempo mínimo de ciclo	2 ms
Sensor de posição do rotor	Encoder absoluto única volta
Princípio de medição do encoder de posição do rotor	Magnético
Função protetora	Monitoramento I <sup>2</sup> t Monitoramento da temperatura Monitoramento de corrente Detecção de falhas na tensão Monitoramento de erros de arrasto Detecção de posição final pelo software
Topologias	Estrela Anel Linha
Funções adicionais	Conformance Class B DCP Compatível com IRT LLDP MRP Realtime Class 1 SNMP
Função de segurança	Torque seguro desligado (STO)
Safety Integrity Level (SIL)	Torque desligado de forma segura (STO) / SIL 2
Nível de performance (PL)	Safe Torque off (STO) / categoria 3, performance nível d
Indicador	LED
Rotação máxima	3.500 1/min
Velocidade nominal de rotação	3.100 1/min
Taxa de Baud	10/100 Mbit/s (Full/Half)
Resistor de frenagem externo	6 Ohm
Grau de cobertura de diagnóstico	90 %
Propriedades das saídas lógicas digitais	configuração parcialmente livre Sem isolamento galvânico
Tolerância de erro do hardware	1
Alocação de endereços IP	FCT DCP
Corrente máx. saídas lógicas digitais	100 mA
Máx. pulso de teste positivo com sinal 0	10.000 µs
Máx. pulso de teste negativo com sinal 1	600 µs
Potência nominal motor	120 W

Característica	Valor
Tensão nominal c.c.	24 V
Corrente nominal	6,9 A
Interface de parametrização	Ethernet
Protocolo	PROFINET
Fração de falha segura SFF	> 90 %
Tempo de operação do encoder absoluto	Com bateria externa: 6 meses sem bateria externa: 3 - 7 dias
Número máx. de posições	64
Ativação do encoder de posição do rotor	12 Bit
Potência máxima do motor	158 W
Corrente de pico	10,2 A
Flutuações de tensão admissíveis	+/- 20 %
Autorização	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
Marca KC	KC-EMV
Órgão emissor do certificado	TÜV 01/205/5514.00/16 TÜV Rheinland UK Ltd. 01/205U/5514.00/22 TÜV Rheinland 01/205/5514.01/21
Certificação CE (veja Declaração de Conformidade)	conforme Diretriz EU-EMV conforme EU-RoHS-RL
Marca UKCA (ver declaração de conformidade)	conforme regulamentos do Reino Unido para EMV conforme regulamentos do Reino Unido para máquinas conforme regulamentos RoHS do Reino Unido
Resistência à vibração	Teste de aplicação do transporte com grau de severidade 2 conforme FN 942017-4 e EN 60068-2-6
Resistência a choques	Teste de choque com nível de gravidade 2 conforme FN 942017-5 e EN 60068-2-27
Conformidade LABS	VDMA24364-Zona III
Temperatura de armazenamento	-25 ... 70 °C
Redundância dos meios	MRP
Umidade relativa do ar	0 - 95 % não condensável
Classe de proteção	IP54
Temperatura ambiente	0 ... 50 °C
Observação sobre a temperatura ambiente	Acima da temperatura ambiente de 20 °C, deve ser cumprida uma redução de potência de 1,75 % por °C
Momento de inércia do rotor	0,175 kgcm <sup>2</sup>
Torque nominal	0,37 Nm
Torque máximo	0,85 Nm
Carga do eixo axial admissível	60 N
Carga de eixo radial admissível	100 N
Probabilidade de falha por hora em [1/h].	1E-09
PFD (Probability of Failure on Demand)	1,86E-05
Intervalo de teste de prova	20 a
Peso do produto	1.900 g
Quantidade de saídas lógicas digitais 24 V c.c.	2
Quantidade de entradas lógicas digitais	2
Perfil de comunicação	FHPP
Especificação entrada lógica	Baseado na IEC 61131-2
Faixa de trabalho entrada lógica	24 V
Propriedades entrada lógica	conectada galvanicamente ao potencial lógico
Ethernet, protocolos suportados	TCP/IP
Lógica de comutação entradas	PNP (comutação positiva)
Lógica de comutação das saídas	PNP (comutação positiva)
Tipo de fixação	Aparafusado com furo passante
Observações sobre material	Conforme RoHS