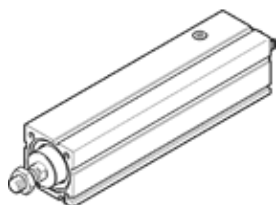


# eixo elétrico EPCC-BS-45-100-10P-A

Código da peça: 5428871

★ Linha de produtos básicos

FESTO



## Ficha técnica

Característica	Valor
Dimensões	45
Curso	100 mm
Reserva de curso	0 mm
Rosca da haste	M10x1,25
Folga de inversão	100 µm
Diâmetro do fuso	10 mm
Passo do fuso	10 mm/U
Ângulo máx. de torção da haste +/-	1 deg
Posição de instalação	Nos dois lados
Extremidade da haste	Rosca externa
Tipo de motor	Motor de passo Servomotor
Detecção de posição	Para sensor de proximidade
Princípio construtivo	Atuador elétrico Com fuso de esferas recirculantes
Tipo de eixo	Fuso de esferas recirculantes
Antigiro/guia	com guia deslizante
Aceleração máx.	15 m/s <sup>2</sup>
Velocidade máxima	0,6 m/s
Precisão de repetição	±0,02 mm
Tempo de abertura e fechamento	100 %
Classe de resistência à corrosão KBK	0 – Sem resistência à corrosão
Conformidade LABS	VDMA24364-Zona III
Classificação RSBP, conforme CD-0033	F1a
Classe "clean room"	ISO Classe 9
Temperatura de armazenamento	-20 ... 60 °C
Umidade relativa do ar	0 - 95 % não condensável
Classe de proteção	IP40
Temperatura ambiente	0 ... 60 °C
Energia de impacto nas posições finais	0,012 J
Torque máx. Mx	0 Nm
Torque máx. My	2,9 Nm
Torque máx. Mz	2,9 Nm
Força radial máxima no eixo motor	180 N
Máx. força de avanço Fx	450 N
Valor de referência para carga útil, horizontal	60 kg
Valor de referência para carga útil, vertical	30 kg
Momento de inércia JH por metro de curso	0,0711 kgcm <sup>2</sup>
Momento de inércia JL por kg de carga útil	0,0253 kgcm <sup>2</sup>
Momento de inércia JO	0,0153 kgcm <sup>2</sup>
Massa móvel com curso de 0 mm	179 g
Fator de massa adicional por 10 mm de curso	4,9 g
Peso básico para curso de 0 mm	555 g
Peso adicional por 10 mm de curso	41 g
Tipo de fixação	com rosca interna

<b>Característica</b>	<b>Valor</b>
	com acessórios
Observações sobre material	Conforme RoHS
Material do corpo	Liga de alumínio anodizado liso
Material da haste do pistão	Aço alta liga, inoxidável
Material da porca do fuso	Aço
Material do fuso	Aço do mancal do rolamento