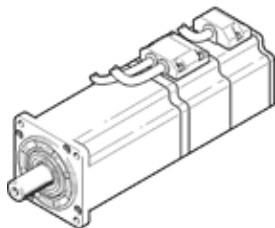


# servomotor EMMB-AS-60-04-SB

Código da peça: 5219174

FESTO



## Ficha técnica

Característica	Valor
Temperatura ambiente	-20 ... 40 °C
Temperatura de armazenamento	-20 ... 70 °C
Umidade relativa do ar	0 - 90 %
Conforme norma	IEC 60034
Classe de proteção isolante	F
Classe de medição conforme EN 60034-1	S1
Classe de proteção	IP65
Técnica de conexão elétrica	Conector
Observações sobre material	Contém substâncias com LABS Conforme RoHS
Classe de resistência à corrosão KBK	0 – Sem resistência à corrosão
Certificação CE (veja Declaração de Conformidade)	conforme Diretriz EU-EMV Conforme Diretriz EU sobre baixa tensão
Autorização	c UL us - Recognized (OL)
Tensão operacional nominal c.c.	300 V
Tensão nominal c.c.	300 V
Torque de paralisação	1,4 Nm
Torque nominal	1,27 Nm
Torque máximo	3,81 Nm
Velocidade nominal de rotação	3.000 1/min
Rotação máxima	6.000 1/min
Potência nominal motor	400 W
Corrente de parada contínua	2,6 A
Corrente nominal do motor	2,4 A
Corrente de pico	7,2 A
Constante de motor	0,562 Nm/A
Tensão constante, fase-a-fase	34 mVmin
Resistência da bobina fase-fase	5,8 Ohm
Indutividade da bobina fase-fase	11,5 mH
Momento de inércia geral na alimentação de ar comprimido	0,409 kgcm <sup>2</sup>
Peso do produto	2.100 g
Carga do eixo axial admissível	90 N
Carga de eixo radial admissível	180 N
Sensor de posição do rotor	Encoder absoluto única volta
Interface do encoder de posição do rotor	Formato Nikon A
Princípio de medição do encoder de posição do rotor	óptico
Encoder de posição do rotor, resolução típica	20 Bit
Encoder de posição do rotor, precisão angular típica	20 arcmin
Torque de fixação de freio	1,3 Nm
Tensão de serviço c.c. para freios	24 V
Consumo de potência, freio	7,2 W
Momento de inércia do freio	0,004 kgcm <sup>2</sup>