

Controlador do motor SEC-AC-305/P01

Código da peça: 193846

FESTO

Para servomotores, incl. documentação, software e conjunto de plugues. 1000VA para alimentação à rede monofásica de 230V c.a



Ficha técnica

Característica	Valor
Filtro de rede	integrado
Resistência do freio	100 Ohm
Propriedades das saídas lógicas digitais	com separação galvânica configuração parcialmente livre
Impedância entrada de valores teóricos	20 kOhm
Potência do pulso resistência do freio	1,3 kVA
Corrente máx. saídas lógicas digitais	100 mA
Duração máx. corrente de pico	10 s
Tensão máx. do circuito intermediário c.c.	340 V
Tensão operacional nominal c.a.	230 V
Potência nominal controlador	1.000 VA
Tensão nominal c.c., alimentação lógica	24 V
Corrente nominal	5 A
Corrente nominal efetiva por fase	5 A
Frequência da rede	50 ... 60 Hz
Interface de parametrização	RS232 (9600...57600 Bits/s) Parametrização e comissionamento Interface de controle (PtP)
Fases da tensão operacional nominal	Fase única
Potência de pico	3.000 VA
Pico efetivo de corrente por fase	10 A
Consumo de corrente, alimentação lógica sem sistema de frenagem	0,35 A
Faixa admissível tensão lógica	± 20 %
Flutuações de tensão admissíveis	-15 % / +20 %
Certificação CE (veja Declaração de Conformidade)	conforme Diretriz EU-EMV
Temperatura de armazenamento	-25 ... 60 °C
Classe de proteção	IP20
Temperatura ambiente	0 ... 50 °C
Autorização	c UL us - Listed (OL)
Peso do produto	2.500 g
Quantidade de saídas analógicas do monitor	2
Quantidade de entradas analógicas de valor teórico	2
Quantidade de saídas lógicas digitais 24 V c.c.	5
Quantidade de entradas lógicas digitais	10
Interface do processo	Conector I/O para 16 conjuntos de comandos de deslocamento
Faixa de trabalho entrada lógica	12 ... 30 V
Faixa de trabalho saídas do monitor	± 10 V
Faixa de trabalho entrada de valores teóricos	± 10 V
Resolução saídas do monitor	8 Bit
Saída interface régua, propriedades	Resolução: 1024 ppr
Entrada interface régua, propriedades	Sinais de encoder trifásicos Resolução: 1024 ppr

Característica	Valor
	RS422
Propriedades das saídas do monitor	à prova de curto-circuito
Propriedades das entradas de valores teóricos	Entradas diferenciais pode ser configurado para velocidade em rpm pode ser configurado para corrente
Propriedades entrada lógica	com separação galvânica configuração livre
Saída interface régua, função	Feedback do valor real através dos sinais do encoder no modo de controle de velocidade Especificação do valor teórico para atuador escravo conectado depois na mesma linha
Entrada interface régua, função	Sinal do encoder, valor teórico em rpm No modo de operação síncrono como velocidade especificada em rpm do atuador escravo
Acoplamento fieldbus	não