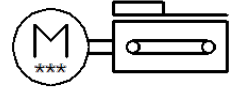
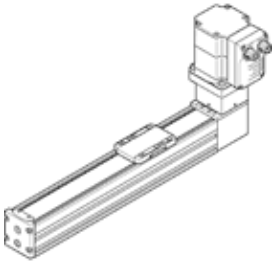


톱니 벨트 축 유닛 ELGS-TB-KF-60-1500-ST-M-H1-PLK-AA

Part Number: 8083577

FESTO



자료 시트

| 특징 | 값 |
|--------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------|
| 드라이브 피니언의 유효 직경 | 24.83 mm |
| 작업 행정거리 | 1,500 mm |
| 사이즈 | 60 |
| 행정거리 보류 | 0 mm |
| 톱니 벨트 확장 | 0.124 % |
| 톱니 벨트 피치 | 3 mm |
| 조립 위치 | 가급적이면 수평 부착 (부품들을 위쪽으로 디스플레이) 만약 밸브가 움직인다면, 반드시 밸브가 움직이는 방향의 오른쪽에 부착! |
| 가이드 | Recirculating 볼 베어링 가이드 |
| 디자인 구조 | 전기-기계 선형 축 톱니 벨트 포함 통합형 드라이브 포함 |
| 모터 타입 | 스텝 모터 |
| 위치 감지 | 모터 엔코더 근접 센서용 |
| 참조 | 블록 포지티브 끝단정지 블록 네거티브 끝단정지 |
| 축 위치 센서 | 절대 단일 회전 엔코더 |
| 회전 위치 엔코더 측정 원리 | 자석 |
| 온도 모니터링 | 과열시 차단 아날로그 출력이 있는 통합형 정밀 CMOS 온도 센서 |
| 추가 기능 | 사용자 인터페이스 통합형 끝단 위치 감지 |
| 디스플레이 | LED |
| 준비 상태 표시 | LED |
| 최대 가속 | 6 m/s ² |
| 최대 속도 | 1.3 m/s |
| 반복 정확도 | ±0,1 mm |
| 디지털 논리 회로 출력 특성 | 설정 가능 NF: 네트워크 에러 |
| 정격 사용 시간 | 100 % |
| 절연 보호 등급 | B |
| 최대 전류, 디지털 논리 회로 출력 | 100 mA |
| 최대 전류 소모 | 5.3 A |
| 공칭 전압 DC | 24 V |
| 공칭 전류 | 5.3 A |
| 파라미터 설정 인터페이스 | IO-Link 사용자 인터페이스 |
| Rotor 위치 엔코더 트리거 | 16 Bit |
| 허용 가능 전압 파동 | +/- 15 % |
| PLC 인터페이스, 연결 타입 | 플러그 |
| PLC 인터페이스, 연결 기술 | M12x1, EN 61076-2-111에 따른 T 코드 |
| 전원 공급 장치, 핀/와이어 수 | 4 |
| 인증 | RCM Mark |
| KC 마크 | KC-EMV |
| CE 심볼 (declaration of conformity 참조) | EU-EMV 가이드라인에 대응 |

| 특징 | 값 |
|----------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------|
| UKCA marking (see declaration of conformity) | EU-RoHS-RL 지침 To UK instructions for EMC To UK RoHS instructions |
| 진동 저항 | Transport application test with severity level 1 as per FN 942017-4 and EN 60068-2-6 |
| 충격 저항 | FN 942017-5 및 EN 60068-2-27에 따른 심각도 1 충격 시험 |
| PWIS conformity | VDMA24364 zone III |
| 보관 온도 | -20 ... 60 °C |
| 상대 공기 습도 | 0 - 90 % |
| 보호 등급 | IP40 |
| 안전 등급 | III |
| 주변 온도 | 0 ... 50 °C |
| 주변 온도 주의 | 주변 온도 30°C 이상에서는 출력을 1K당 2% 감소시켜야 합니다. |
| 2차 단면 관성모멘트 Iy | 441E+03 mm4 |
| 2차 단면 관성모멘트 Iz | 542E+03 mm4 |
| 최대 힘 Fy | 600 N |
| 최대 힘 Fz | 1,800 N |
| 최대 토크 Mx | 29.1 Nm |
| 최대 토크 My | 31.8 Nm |
| 최대 토크 Mz | 31.8 Nm |
| 최대 급승력 Fx | 65 N |
| 작동 부하에 대한 레퍼런스 값, 수평 | 4 kg |
| 비틀림 질량 관성 모멘트 It | 29.8E+03 mm4 |
| 급송 계수 | 78 mm/U |
| 이송 질량 | 482 g |
| 0 mm 행정거리의 이송 질량 | 482 g |
| 슬라이드 중량 | 139 g |
| 제품 중량 | 9,405 g |
| 24 V DC 디지털 논리 회로 출력의 수량 | 2 |
| 디지털 논리 회로 입력의 수량 | 2 |
| 사양, 논리 입력 | IEC 61131-2, 타입 1 기준 |
| 논리 회로 입력 동작 범위 | 24 V |
| IO-Link, SIO 모드 지원 | 예 |
| 논리 회로 입력 특성 | 설정 가능 NF: 네트워크 에러 |
| IO-링크, 프로토콜 | Device V 1.1 |
| IO-링크, 통신 모드 | COM3 (230.4 kbd) |
| IO-링크, 포트 타입 | A |
| IO-링크, 포트 수 | 1 |
| IO-링크, 프로세스 데이터 폭 OUT | 2 Byte |
| IO-Link, 프로세스 데이터 OUT | 1 bit (Move in) 1 bit (Move out) 1 bit (Quit Error) |
| IO-링크, 프로세스 데이터 폭 IN | 2 Byte |
| IO-Link, 프로세스 데이터 콘텐츠 IN | 1 bit (State Device) 1 bit (State Move) 1 bit (State in) 1 bit (State out) |
| IO-Link, 서비스 데이터 IN | 32 bit Force 32 bit Position 32 bit Speed |
| IO-링크, 최소 사이클 타임 | 1 ms |
| IO-Link, 데이터 메모리 필요 | 0.5 Kilobyte |
| 최대 라인 길이 | 15m 출력 15m 입력 20 m (IO-Link 작동 포함) |
| 스위칭 로직, 출력 | PNP (Positive-스위칭) |
| 입력 논리 회로 | PNP (Positive-스위칭) |
| IO-링크, 연결 기술 | 플러그 |
| 로직 인터페이스, 연결 타입 | 플러그 |
| 로직 인터페이스, 연결 기술 | M12x1, EN 61076-2-101 에 따른 A-coded |

| 특징 | 값 |
|-------------------|---------------|
| 로직 인터페이스, 핀/와이어 수 | 8 |
| 로직 인터페이스, 연결 패턴 | 00992264 |
| 엔드 캡 소재 | 도장 다이캐스트 알루미늄 |
| 프로파일 소재 | 아노다이징 알루미늄 |
| 재질 사항 | RoHS 에 승인 |
| 커버 테이프 소재 | 스테인리스 스틸 스트립 |
| 드라이브 커버 소재 | 도장 다이캐스트 알루미늄 |
| 가이드 슬라이드 소재 | 열-처리 강철 |
| 가이드 레일 소재 | 열-처리 강철 |
| 폴리 소재 | 고합금 강철, 부식방지 |
| 슬라이드 소재 | 알루미늄 다이캐스트 |
| 톱니형 벨트 소재 | Polyacrylics |