

servo drive CMMT-ST-C8-1C-MP-S0

部品番号: 8163946

★ Core product range

FESTO



データシート

特長	値
取付方法	取付プレート トップハットレール
取付方向	自然対流 垂直
質量	350 g
表示	LED 緑/黄/赤
認証	RCM Mark c UL us - Listed (OL)
KC mark	KC-EMV
CEマーク	EU-EMVガイドライン準拠 EUマシンガイドライン準拠 in accordance with EU RoHS directive
UKCA marking (see declaration of conformity)	To UK instructions for EMC To UK instructions for machines To UK RoHS instructions
認証発行部	TÜV Rheinland 01/205/5696.00/19 TÜV Rh. UK 01/205U/5696.00/22 UL E331130
保管温度	-25 ... 55 °C
周囲温度	0 ... 50 °C
周囲温度に注意	Observe derating with regard to mounting clearance and output current
相対湿度	5 - 90 % 非凝縮
Max. installation height	2,000 m
保護仕様	IP20
安全クラス	III
Overvoltage category	I
汚染度	2
材質	RoHS対応
PWIS conformity	VDMA24364 zone III
基準電圧：ロードサプライ (DC) 時	24 ... 48 V
許容範囲：ロードサプライ時	-15 % / +15 %
最大中間電圧回路 DC	60 V
ブレーキ抵抗 (外部)	6 Ohm
Max. continuous output of the external braking resistor (IEC)	490 W
定格電圧 倫理供給	24 V
許容論理電圧範囲	± 15 %
保持ブレーキなし時の論理的供給の消費電流	1 A
Current consumption for logic supply with locking brake	2 A
出力電圧：交流	0V、入力電圧まで
標準出力電流	8 A
各相の定格電流、有効	8 A
有効波高電流、各相	20 A
最高波高電流持続時間	3 s
消費電力 コントローラ	300 W
ピークパワー	800 W

特長	値
出力周波数	> 600 Hz
外部メインフィルタなし時の最大モータケーブル長さ	25 m
Max. output current of holding brake	1 A
Max. voltage drop from logic supply to brake output	1 V
運転モードコントローラ	Cascade controller Pポジションコントローラ PI : スピードコントローラ PI current regulator for F or M Profile operation with record and direct mode Interpolated mode via fieldbus Synchronised operating modes Homing Setting-up Autotuning Open-loop operation
運転モード	Field-oriented closed-loop control Position resolution 24 bit/U Real-time data acquisition 2x Input-Capture (x, v, F) 2x Output-Trigger (x, v, F) 1x position sensor input Sampling rate 16 or 20 kHz PWM with 16 or 20 KHz
電流降下調整可能	ソフトウェア使用
保護仕様	I/I モニタ 温度モニタ 電流モニタ 電圧降下検知 ドラッグエラーモニタ 終端位置検出ソフト
電流調整	ソフトウェア使用
Ethernetインタフェース, 機能	Parameterisation and commissioning
Ethernetインタフェース, プロトコル	TCP/IP EtherCAT EtherNet/IP PROFINET IRT
フィールドバスカップリング	EtherCAT EtherNet/IP Modbus/TCP PROFINET
コミュニケーションプロファイル	CiA402 CoE (CANopen over EtherCAT) EoE (Ethernet over EtherCAT) FoE (File over EtherCAT) PROFIdrive
プロセスインタフェース	I/O mode for 256 position sets Interpolated Mode CSP Interpolated Mode CST Interpolated Mode CSV
フィールドバスインタフェース, トランスミッション範囲	100 Mbit/s
Ethernetインタフェース, 接続タイプ	2xソケット
Ethernetインタフェース, 接続方式	RJ45
Encoder interface, function	BiSS-C Incremental encoder
デジタル論理入力数	6
入力回路論理	PNP (プラス切換)
ロジック入力特性	任意に構成できる部分もあります Safety inputs in some cases 絶縁なし
ロジックInput仕様	Based on IEC 61131-2, type 3
論理入力有効範囲	-3 ... 30 V

特長	値
Number of high-speed logic inputs	2
Time resolution of high-speed logic inputs	1 μ s
デジタル論理出力数	2
出力回路論理	PNP (プラス切換)
デジタルロジック出力特性	絶縁なし
最大電流、 デジタル論理出力	100 mA
Number of high-speed switching outputs	2
Time resolution of high-speed switching outputs	1 μ s
Number of floating switching outputs	1
Max. current of the floating switching outputs	100 mA
セーフティ機能	セーフトルクオフ (STO) Safe stop 1 (SS1-time controlled)
セーフティインテグリティレベル (SIL)	STO / SIL 2 / SILCL 2 (EC motor without diagnostics) STO / SIL 3 / SILCL 3 (stepper motor/EC motor with diagnostics)
パフォーマンスレベル (PL)	STO / cat. 3 PLd (EC motor without diagnostics) STO / cat. 3, PLe (stepper motor/EC motor with diagnostics)
Diagnostic coverage	STO / medium (EC motor with diagnostics) STO / medium (stepper motor) STO / low (EC motor without diagnostics)
安全側故障比率	99 %
ハードウェアエラー公差	1
Proof test interval	STO / 20 a (stepper motor/EC motor without diagnostics) STO / 0.25 a (EC motor with diagnostics)
Number of safe 2-pin inputs	1
Number of diagnostic outputs	1